

4.1

$$1. \quad T(\{x[m]\}, n) = \sum_{k=n-n_0}^{n+n_0} x[k], \quad n_0 \in \mathbb{N}_0$$

Definitionen:

• **stabil**: $\exists B_x: |x[n]| < B_x < \infty \Rightarrow \exists B_y: |y[n]| < B_y < \infty \quad \forall n$
 („Jede beschränkte Eingangsfolge erzeugt eine beschränkte Ausgangsfolge“)

• **kausal**: $y[n]$ darf nur von $\dots, x[n-2], x[n-1], x[n]$ abhängen

• **linear**: $T(\{ax_1[m] + bx_2[m]\}, n) = a \cdot T(\{x_1[m]\}, n) + b \cdot T(\{x_2[m]\}, n)$

• **zeitinvariant**: $\forall n_0: x_1[n] = x[n-n_0] \Rightarrow y_1[n] = y[n-n_0]$
 („Eine Zeitverschiebung in der Eingangsfolge führt zu einer entsprechenden Zeitverschiebung in der Ausgangsfolge“)

• **gedächtnislos**: $\forall n \in \mathbb{Z}: y[n] = T(\text{---} x[n])$

$$1. \quad T(\{x[m]\}, n) = \sum_{k=n-n_0}^{n+n_0} x[k], \quad n_0 \in \mathbb{N}_0$$

→ **stabil**: Sei $|x[n]| < B_x \quad \forall n \in \mathbb{Z}$

$$|y[n]| = \left| \sum_{k=n-n_0}^{n+n_0} x[k] \right|$$

$$\leq \sum_{k=n-n_0}^{n+n_0} |x[k]| \quad \text{„Dreiecksungleichung“}$$

$$\leq \sum_{k=n-n_0}^{n+n_0} B_x$$

$$= (2n+1) \cdot B_x$$

$$= B_y$$

• kausal: Bsp. für $n_0 = 2$

$$\Rightarrow y[n] = \sum_{k=n-2}^{n+2} x[k] = x[n-2] + x[n-1] + x[n] + x[n+1] + x[n+2]$$

→ Nur kausal für $n_0 = 0$

• linear: $x_3[n] = a x_1[n] + b x_2[n]$, $a, b \in \mathbb{R}$

$$\begin{aligned} y_3[n] &= \sum_{k=n-n_0}^{n+n_0} x_3[k] = \sum_{k=n-n_0}^{n+n_0} a x_1[k] + b x_2[k] = \\ &= a \cdot \sum_{k=n-n_0}^{n+n_0} x_1[k] + b \cdot \sum_{k=n-n_0}^{n+n_0} x_2[k] = a \cdot y_1[n] + b \cdot y_2[n] \end{aligned}$$

• zeitinvariant: $x_1[n] := x[n-n_1]$, $n_1 \in \mathbb{Z}$

$$\begin{aligned} y_1[n] &= \sum_{k=n-n_0}^{n+n_0} x_1[k] = \sum_{k=n-n_0}^{n+n_0} x[k-n_1] = \\ &= \sum_{k=n-n_0-n_1}^{n+n_0-n_1} x[k] = y[n-n_1] \end{aligned}$$

• gedächtnislos: nur für $n_0 = 0$

2. $T(\{x[n]\}, n) = e^{x[n]}$

• stabil: $|x[n]| < B_x \Rightarrow |y[n]| < e^{B_x} =: B_y \checkmark$

• kausal: $y[n]$ hängt nur von $x[n]$ ab

• linear: Gegenbeispiel: $a=1, b=1, x_1[n]=1, x_2[n]=1$
 $x_3[n] = a x_1[n] + b x_2[n]$

$$\Rightarrow y_3[n] = e^{x_3[n]} = e^{1 \cdot x_1[n] + 1 \cdot x_2[n]} = e^2 \approx 7,3891$$

$$\neq 1 \cdot e^{x_1[n]} + 1 \cdot e^{x_2[n]} = 2e \approx 5,4366$$

• zeitinvariant: $x_1[n] := x[n-n_0]$, $y_1[n] = e^{x_1[n]} = e^{x[n-n_0]} = y[n-n_0]$

• gedächtnislos: $y[n]$ hängt nur von $x[n]$ ab

3. $T(\{x[n]\}, n) = x[-n]$

• stabil: Sei $\forall n |x[n]| < B_x$, dann gilt
 $|y[n]| = |x[-n]| < B_x = B_y$

• kausal: Gegenbeispiel $n = -3$: $y[-3] = x[3]$ ∇

• linear: $x_3[n] = a x_1[n] + b x_2[n]$

$$\Rightarrow y_3[n] = x_3[-n] = a x_1[-n] + b x_2[-n] = a y_1[n] + b y_2[n]$$

• zeitinvariant: Gegenbeispiel $n_0 = 1$ ✓

$$x_1[n] = x[n-1]$$

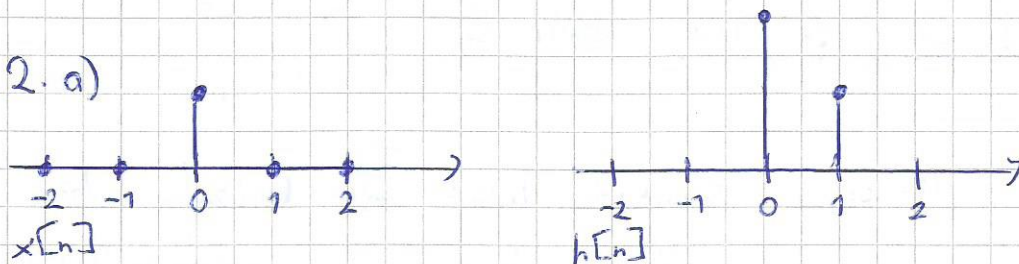
$$y_1[2] = x_1[-2] = x[-3] \neq y[2-1]$$

• gedächtnislos: nicht kausal \Rightarrow nicht gedächtnislos

4.2

$$1. \quad y[n] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} x[k] \cdot h[n-k] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} x[n-k] \cdot h[k]$$

2. a)



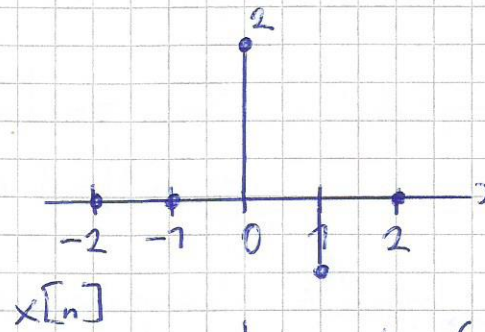
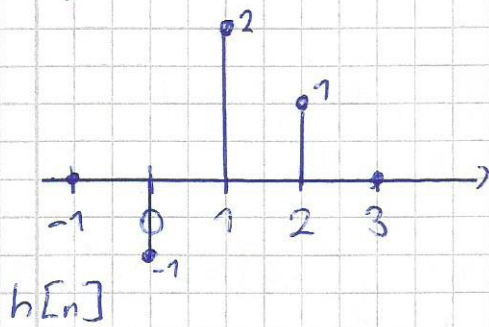
→ Wählen das einfachere Signal zum Transformieren, hier $x[n]$

Hier: $x[-k] = x[k]$, da bei 0 gespiegelt wird

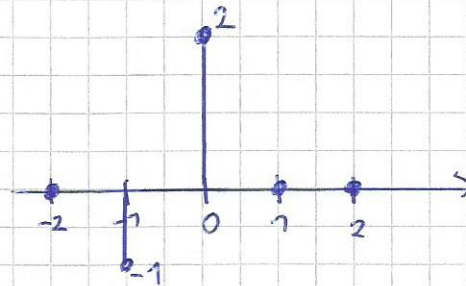
k	-2	-1	0	1	2	
$h[k]$	0	0	2	1	0	$y[n]$
$x[0-k]$	0	0	1	0	0	$2 (=y[0])$
$x[1-k]$	0	0	0	1	0	$1 (=y[1])$

$\Rightarrow y[n]$ sieht genauso aus wie $h[n]$

b)



↓ Spiegeln (weil einfacher)



k	-1	0	1	2	3	
h[k]	0	-1	2	1	0	y[n]
x[0-k]	-1	2	0	0	0	-2
x[1-k]	0	-1	2	0	0	5
x[2-k]	0	0	-1	2	0	0
x[3-k]	0	0	0	-1	2	-1

erste $x[n-k]$ -Zeile: rechterster Wert unter linkerster Wert von $h[k]$

letzte $x[n-k]$ -Zeile: linkerster Wert unter rechterster Wert von $h[k]$

