

## Kölle 21.

### Exercice 1:

Hugo  
Salou  
MPI\*

(1) Soient  $(x, y) \in \mathbb{R}^2$  et  $t \in \mathbb{R}$ .

La fonction  $f$  étant de classe  $\mathcal{C}^1$ , on peut appliquer le théorème de Taylor-Young au point  $(x, y)$  avec le vecteur  $(t, t)$ :

$$f(x+t, y+t) = f(x, y) + t \cdot \frac{\partial f}{\partial x}(x, y) + t \cdot \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) + o((t, t)).$$

Or, comme  $f$  est solution de (\*),  $f(x+t, y+t) = f(x, y)$ .

D'où,

$$t \cdot \frac{\partial f}{\partial x}(x, y) + t \cdot \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) + \underbrace{o((t, t))}_{t \cdot o(1)} = 0.$$

En supposant  $t$  non nul, on en déduit que

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) + \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) + o \underset{t \rightarrow 0}{(1)} = 0.$$

Par unicité de la limite, quand  $t \rightarrow 0$ , on obtient donc que

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) + \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = 0, \quad (E)$$

et ceci pour tout vecteur  $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ .

(2) On réalise le changement de variables  $(\alpha, \beta) = (x-y, x+y)$ .

On pose  $M: (x, y) \mapsto (\alpha, \beta)$  et  $F: (\alpha, \beta) \mapsto f\left(\frac{\alpha+\beta}{2}, \frac{\beta-\alpha}{2}\right)$ .

Les fonctions  $M$  et  $F$  sont de classe  $\mathcal{C}^1$ , et  $f = F \circ M$ .

D'où, d'après la règle de la chaîne,

$$\begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x} = \frac{\partial F}{\partial \alpha} \cdot \frac{\partial \alpha}{\partial x} + \frac{\partial F}{\partial \beta} \cdot \frac{\partial \beta}{\partial x} \\ \frac{\partial f}{\partial y} = \frac{\partial F}{\partial \alpha} \cdot \frac{\partial \alpha}{\partial y} + \frac{\partial F}{\partial \beta} \cdot \frac{\partial \beta}{\partial y} \end{cases} \text{ et donc } \begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x} = \frac{\partial F}{\partial \alpha} + \frac{\partial F}{\partial \beta} \\ \frac{\partial f}{\partial y} = \frac{\partial F}{\partial \beta} - \frac{\partial F}{\partial \alpha} \end{cases}$$

En sommant les deux lignes du système, on trouve



$$\frac{\partial f}{\partial x} + \frac{\partial f}{\partial y} = 2 \frac{\partial F}{\partial \beta}.$$

Ainsi,

$$f \text{ solution de (E)} \Leftrightarrow 2 \frac{\partial F}{\partial \beta} = 0$$

$$\Leftrightarrow \exists k: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, F(x, \beta) = k(x)$$

$$\Leftrightarrow \exists k: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, f(x, y) = k(x-y).$$

On en déduit donc que les fonctions de la forme  $f: (x, y) \mapsto k(x-y)$  sont solutions de (E).

Montrons que ce sont aussi des solutions de (\*):

$$f(x+t, y+t) = k(x+t-y-t) = k(x-y) = f(x, y),$$

et ce pour tout vecteur  $(x, y) \in \mathbb{R}^2$  et tout  $t \in \mathbb{R}$ .

On en déduit que l'ensemble  $\{f \in \mathcal{C}^1(\mathbb{R}^2, \mathbb{R}) \mid \exists k: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, \forall (x, y) \in \mathbb{R}^2, f(x, y) = k(x-y)\}$  est l'ensemble des solutions de classe  $\mathcal{C}^1$  de (\*).

### Exercice 2:

(1) a. L'application  $\det: \mathcal{M}_{n,n}(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}$  est multilinéaire et  $\mathcal{M}_{n,n}(\mathbb{R})$  est de dimension finie; c'est donc une application continue sur  $\mathcal{M}_{n,n}(\mathbb{R})$ .

De plus,  $GL_n(\mathbb{R}) = \det^{-1}(\mathbb{R}^*)$  et  $\mathbb{R}^*$  est un ouvert.

Pour,  $GL_n(\mathbb{R})$  est un ouvert de  $\mathcal{M}_{n,n}(\mathbb{R})$ .

b. L'application  $\det$  est de classe  $\mathcal{C}^1$  sur  $\mathcal{M}_{n,n}(\mathbb{R})$ . En effet, c'est un polynôme des coefficients de la matrice:

$$\det A = \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{i=1}^n a_{i, \sigma(i)}.$$

De plus, et par un raisonnement similaire, la transposée



et la comatrice com sont de classe  $\mathcal{O}^1$ , car  $(\text{com} A)_{i,j} = (-1)^{i+j} \Delta_{j,i}$  où  $\Delta_{j,i}$  est le mineur d'indices  $(i,j)$ , c'est le déterminant de la matrice  $A$  en supprimant la  $j$ -ème ligne et la  $i$ -ème colonne.

D'où, par composition et produit, l'application  $f$  est de classe  $\mathcal{O}^1$  sur  $GL_n(\mathbb{R})$  car  $f(A) = (\text{com} A)^T / \det A$ .

Hugo  
Salou  
MPI+  
Köhle 21.

(2) On considère la matrice  $B = (-t) \cdot E_{ij}$ .

a. En prenant  $|t|$  suffisamment petit ( $|t| < 1/\|E_{ij}\|_{sm}$ ), on peut supposer  $\|B\|_{sm} < 1$ , où  $\|\cdot\|_{sm}$  est une norme sous-multiplicative. Ainsi, en considérant la série entière  $\sum x^n$  géométrique de rayon de convergence 1, alors

$$(I_n - B)^{-1} = \sum_{k=0}^{\infty} B^k = \sum_{k=0}^{\infty} (-t)^k \cdot E_{ij}^k$$

D'où, 
$$(I_n + t E_{ij})^{-1} = I_n - t E_{ij} + o(t).$$

Le terme  $-t E_{ij}$  étant linéaire en  $E_{ij}$ , on en déduit donc que  $df(I_n) \cdot E_{ij} = -E_{ij}$ .

(b). Soit  $H \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ . On pose  $H = (h_{ij})_{\substack{i \in \{1, \dots, n\} \\ j \in \{1, \dots, n\}}}$ .  
Ainsi,  $H = \sum_{(i,j) \in \{1, \dots, n\}^2} h_{ij} E_{ij}$ .

Dans la question précédente, aucune hypothèse sur  $E_{ij}$  n'a été faite, on applique donc un même raisonnement pour la matrice  $B = -H$ , en supposant  $\|H\|_{sm} < 1$ :

$$(I_n + H)^{-1} = (I_n - B)^{-1} = I_n - H + \sum_{k=2}^{\infty} H^k = I_n - H + o(H).$$

Le terme  $-H$  étant linéaire en  $H$ , on en déduit que

$$df(I_n) \cdot H = -H.$$

► c.f. en fin de copie.



c. Soit  $A \in GL_n(\mathbb{R})$ .

$$\begin{aligned}(A+H)^{-1} &= (A + A \cdot (A^{-1}H))^{-1} \\ &= [A(I_n + A^{-1}H)]^{-1} \\ &= (I_n + A^{-1}H)^{-1} \cdot A^{-1} \\ &= I_n - A^{-1}HA^{-1} + \underbrace{o(H) \cdot A^{-1}}_{o(H)}\end{aligned}$$

Le terme  $-A^{-1}H \cdot A^{-1}$  est linéaire en  $H$ ; on en déduit donc que  $df(A) \cdot H = -A^{-1}HA^{-1}$ .

(3) a. Comme  $g$  est différentiable en  $A$ ,  
 $g(A+H) = g(A) + dg(A) \cdot H + o(H)$ .

dans,

$$\begin{aligned}G(A+H) &= (A+H) \cdot g(A+H) \\ &= (A+H) \cdot (g(A) + dg(A) \cdot H + o(H)) \\ &= Ag(A) + A \cdot dg(A) \cdot H + o(AH) \\ &\quad + Hg(A) + H \cdot dg(A) \cdot H + o(H^2) \\ &= Ag(A) + \underbrace{A \cdot dg(A) \cdot H + H \cdot g(A)}_{\text{linéaire en } H} + o(H)\end{aligned}$$

D'où,  $G$  est différentiable en  $A$  et  $dG(A) \cdot H = A \cdot dg(A) \cdot H + Hg(A)$ .

b. On pose  $g = f$  et  $G : A \mapsto A \cdot f(A) = A \cdot A^{-1} = I_n$ .  
 La fonction  $G$  est donc constante sur  $GL_n(\mathbb{R})$ ,  
 d'où, pour toute matrice  $H \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ ,  
 $dG(A) \cdot H = 0$ .

Gr, d'après la question précédente,

$$dG(A) \cdot H = A \cdot df(A) \cdot H + H \cdot f(A).$$

D'où,  $A \cdot df(A) \cdot H = -HA^{-1}$

et donc  $df(A) \cdot H = -A^{-1}HA^{-1}$ .



Hugo  
Salou  
MPI\*

Khölle 21.

(2) b. La différentielle  $df(I_n)$  étant linéaire, on peut ainsi écrire que  $df(I_n) \cdot H = df(I_n) \cdot \left( \sum_{i,j \in \mathbb{Z}, n \times n} h_{ij} E_{ij} \right)$

$$= \sum_{i,j \in \mathbb{Z}, n \times n} h_{ij} \cdot df(\cdot) \cdot E_{ij}$$

$$= \sum_{i,j \in \mathbb{Z}, n \times n} (-h_{ij} \cdot E_{ij})$$

$$= -H.$$

Ainsi, par unicité de la différentielle,

~~$$f(A+H) = f(A) + df(A) \cdot H$$~~

$$f(I_n + H) = (I_n + H)^{-1} = I_n - H + o(H).$$