## CHAPITRE 2

Algorithmes probabilistes

### 1 Introduction

**Définition:** Un algorithme déterministe est un algorithme tel que pour chaque entrée I de l'algorithme, l'exécution de l'algorithme produit toujours exactement la même suite d'états.

#### REMARQUE:

Un algorithme déterministe produit donc toujours les même sorties sur les mêmes entrées.

**Définition:** Un algorithme probabiliste est un algorithme opérant sur un ensemble  $\mathscr{C}$ , tel que la suite d'états obtenus par exécution de l'algorithme sur une entrée  $e \in \mathscr{C}$  est une variable aléatoire.

#### REMARQUE

Avec cette définition, un algorithme déterministe est un algorithme probabiliste.

**Définition** (Algorithme de type Las Vegas): Étant donné un problème P, un algorithme probabiliste répondant au problème P est dit de type Las Vegas dès lors que, s'il se termine, c'est en donnant une réponse correcte.

### Remarque:

Dans le cas d'un problème de décision (la réponse de l'algorithme est oui ou non), un algorithme de type Monte-Carlo est dit

- « à erreur unilatérale » s'il existe une des réponses (OUI OU NON) r telle que, si l'algorithme répond r, alors il a raison (r est la réponse au problème);
- « à erreur bilatérale » si pour chaque réponse l'algorithme se trompe avec une probabilité non nulle.

### 2 Algorithme de Monte-Carlo

On considère le problème : « étant donné trois matrices A,B,C de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{Z}/2\mathbb{Z}),$  a-t-on  $A\cdot B=C$ ? »

Un algorithme trivial serait de calculer  $A\cdot B$  et on vérifie, point à point, que  $A\cdot B=C$ . La complexité cet algorithme est en  $\Theta(n^3)$  à cause du produit matriciel.

Un algorithme de Monte-Carlo serait le suivant.

0. à faire

### Algorithme 1 Algorithme de Monte-Carlo répondant au problème

```
Entrée A, B, C trois matrices et k \in \mathbb{N}
 1: pour j \in [1, k] faire
 2:
            r \leftarrow \mathcal{U}\left((\mathbb{Z}/2\mathbb{Z})^n\right)
                                       \triangleright n^2
            r_1 \leftarrow \overrightarrow{B} \cdot r
 3:
                                       \triangleright n^2
 4:
            r_2 \leftarrow A \cdot r_1
            r_3 \leftarrow C \cdot r
                                       \triangleright n^2
 5:
 6:
            \mathbf{si} \ r_3 \neq r_2 \ \mathbf{alors}
 7:
            retourner Non
 8: retourner Oui
```

Dans le pire cas, la complexité est en  $k\times n^2$ . On cherche la probabilité d'erreur de cet algorithme. Pour cela, on utilise le lemme suivant.

```
Lemme: Si D \neq 0, et r \sim \mathcal{U}((\mathbb{Z}/2\mathbb{Z})^n), alors P(D \cdot r = 0) \leqslant \frac{1}{2}.
```

D'où, l'algorithme ci-dessous est tel que sa probabilité d'échec est de  $\frac{1}{2^k}$ . Or, l'algorithme a une complexité de  $6(kn^2)$ .

### 3 Algorithme de type Las-Vegas

On étudie le tri rapide. On considère les fonctions "Partitionner," puis "Tri Rapide."

```
Algorithme 2 Fonction "Partitionner" utilisée dans le tri rapide
Entrée T le tableau à trier, g, d et p trois entiers (bornes du tableau)
Sortie un entier J et le sous-tableau T[g..d] est modifié en \bar{T} de sorte que \bar{T}^{1}[J] = \underline{T}[p], et
             \forall i \in \llbracket g, J-1 \rrbracket, \bar{T}[i] \leqslant \bar{T}[J], \text{ et } \forall i \in \llbracket J+1, d \rrbracket, \bar{T}[i] \geqslant \bar{T}[J], \text{ et } \forall i \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket \setminus \llbracket g, d \rrbracket,
            \bar{T}[i] = T[i], et \bar{T} est une permutation de T.
 1: ÉCHANGER(T, g, d)
 2: J \leftarrow g
 3: I \leftarrow g
 4: tant que I < d faire
                                                \triangleright Cas "T[I] > pivot"
 5:
          \mathbf{si}\ T[I] > T[d]\ \mathbf{alors}
           | I \leftarrow I + 1  sinon \triangleright Cas \ "T[I] \leqslant pivot"
 6:
 7:
 8:
               ÉCHANGER(T, I, J)
 9:
               J \leftarrow J + 1
              I \leftarrow I + 1
10:
11: ÉCHANGER(T, J, d)
12: retourner J
```

### REMARQUE

On admet que  $\bar{T}$  est une permutation de  $\underline{T}$ . On admet également que,  $\forall i \in [\![0,n-1]\!] \setminus [\![g,d]\!]$ ,  $\bar{T}[i] = \underline{T}[i]$ .

Lemme: "Partitionner" est correct.

<sup>1.</sup> La notation  $\bar{T}$  représente le tableau T après l'algorithme, et la notation  $\underline{T}$  représente le tableau T avant l'algorithme.

### Algorithme 3 Tri rapide

**Entrée** T un tableau, g et d les bornes de ce tableau

- 1: **si** d > g **alors** 2:  $p \leftarrow \text{ChoixPivot}(T, g, d)$ 3:  $J \leftarrow \text{Partition}(T, g, d, p)$
- 4: TriRapide(T, g, J 1)5: TriRapide(T, J + 1, d)

La fonction "Tri(T)" est donc définie comme TriRapide(T,0,n-1) si T est un tableau de taille n.

Étudions rapidement l'influence du choix du pivot.

Cas 1 On définit "ChoixPivot(T,g,d)=g." Ainsi

### À faire : Figure

Figure 1 – Arbre des appels récursifs de "TriRapide" avec le pivot à gauche

Ainsi, la complexité de cet algorithme, avec ce choix de pivot, est en  $(n-1)+(n-2)+(n-3)+\cdots+2=\Theta(n^2)$ .

Cas 2 On définit maintenant le choix du pivot comme l'indice de la médiane.

### À faire : Figure

Figure 2 – Arbre des appels récursifs de "TriRapide" avec le pivot à la médiane

Rédigeons-le rigoureusement : soit  $C_n = \max_{T \text{ tableau de taille } n} C(T)$ . Posons  $(u_p)_{p \in \mathbb{N}} = (C_{2^p})_{p \in \mathbb{N}}$ . D'après l'algorithme de "TriRapide," on a

$$\begin{split} u_{p+1} &= 2^{p+1} - 1 + u_p + u_p \\ &= 2^{p+1} - 1 + 2u_p \\ &= (2^{p+1} - 1) + 2(2^p - 1) + 2^2 u_{p-1} \\ &= 2^{p+1} - 1 + 2^{p+1} - 2 + 2^2 u_{p-1} \\ &= 2^{p+1} - 1 + 2^{p+1} - 2 + 2^2 (2^{p-1} - 1 + 2u_{p-2}) \\ &= 2^{p+1} - 1 + 2^{p+1} - 2 + 2^{p+1} - 2^2 + 2^3 u_{p-2}. \end{split}$$

On a donc  $u_0=1$  et  $u_p=p\times 2^p-(2^p-1)$ . Or, la suite  $(c_n)_{n\in\mathbb{N}}$  est croissante. Or,

$$\forall n \in \mathbb{N}, \; 2^{\lfloor \log_2 n \rfloor} \leqslant n \leqslant 2^{\lfloor \log_2 n \rfloor + 1}$$

donc

$$u_{\lfloor \log_2 n \rfloor} \leqslant C_n \leqslant u_{\lfloor \log_2 n \rfloor + 1}.$$

D'où

$$c_n \leq (\lfloor \log_2 n \rfloor + 1) \times 2^{\lfloor \log_2 n \rfloor + 1} - 2^{\lfloor \log_2 n \rfloor - 1}.$$

Et donc, on en déduit que  $c_n = \Theta(n \log_2(n))$ .

### Remarque (Notations):

On fixe un tableau T de taille n. De plus, on suppose dans toute la suite, que  $T \in \mathfrak{S}_n$ . On note alors  $X_g^d[T]$  la variable aléatoire indiquant le nombres de comparaisons effectuées par l'algorithme  $\mathsf{TriRapide}(T,g,d)$ , dès lors que  $T(\llbracket g,d \rrbracket)\subseteq \llbracket g,d \rrbracket$ .

On note de plus,  $\mathbb{E}[X_q^d[T]]$  l'espérance de cette variable aléatoire.

<sup>2.</sup> T est une permutation de n éléments. Ici,  $\mathfrak{S}_n$  représente l'ensemble des permutations de  $[\![1,n]\!]$ .

**Théorème:** Le nombre moyen de comparaisons effectuées par l'algorithme de tri rapide pour une entrée T de taille n est équivalent à  $2n \ln n$ . Autrement dit,

$$\mathbb{E}\big[X_0^{n-1}[T]\big] \sim 2n \ln n.$$

4

Dans la preuve précédente, on a utilisé le lemme suivant.

 $\textbf{Lemme:} \ \ \text{Soit} \ (g,d) \in \mathbb{N}^2 \ \text{et soit} \ T \in \mathfrak{S}_n \ \text{une permutation telle que} \ T(\llbracket g,d \rrbracket) \subseteq \llbracket g,d \rrbracket.$ 

$$\mathrm{E} \left[ X_g^d[T] \right] = \mathrm{E} \left[ X_0^{d-g}[\mathrm{id}] \right].$$

# Annexe A. Hors-programme