Diagrammes

Cahier des charges

Avancement

Futur

Bilan de projet

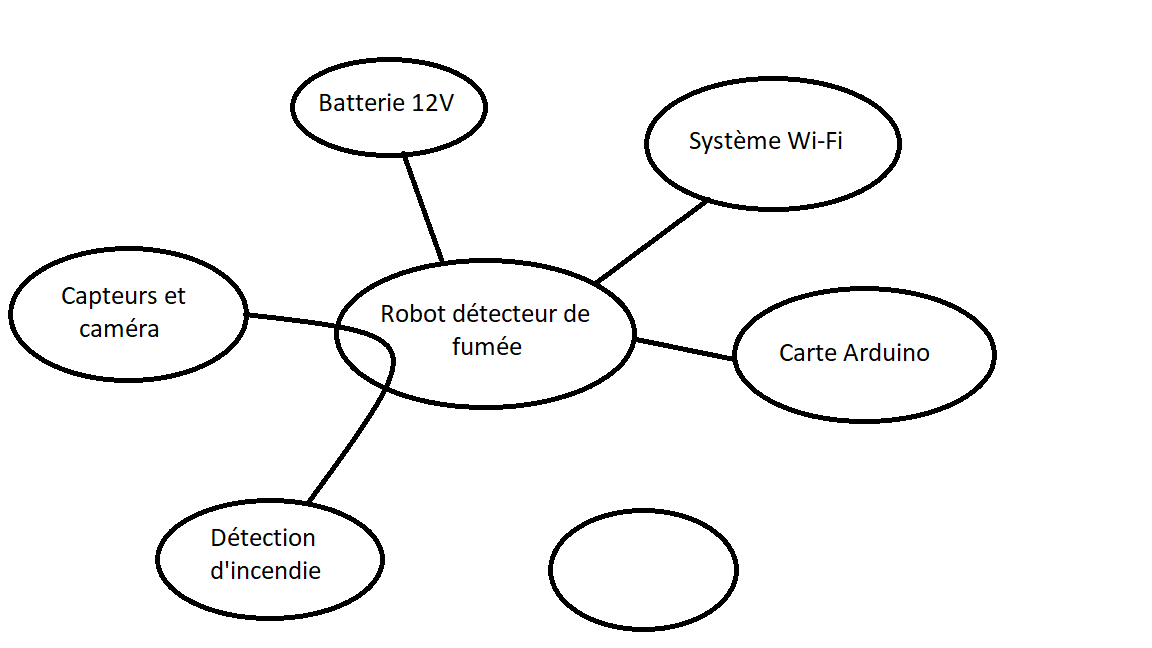
Robot détecteur de fumée

Hugo Rodrigues et Anthony Neyret

Nous avons défini le cahier des charges selon différents critères :

Nous voulions un robot autonome capable de se déplacer dans un environnement connu et de détecter les départs d’incendie afin d’avertir du danger. Grâce à une transmission d’informations en temps réel et notamment l’utilisation de la caméra, on pourra avoir une vision directe sur le sinistre.

Pour cela, nous avons choisi une caméra OpenMV H7, une carte Arduino Uno avec 2 shields moteurs, 3 moteurs 24V, un module Wi-Fi, des capteurs d’obstacles infrarouge et un détecteur de fumée.



Planning d’avancement : 