## Quarta Lista de Exercícios – Computação Gráfica Curso de Ciência da Computação – UFSCar, *campus* Sorocaba Primeiro Semestre de 2011

Murillo Rodrigo Petrucelli Homem, D.Sc.

## <u>Questões – Transformações no plano (2)</u>

- 1. Considere um sistema de coordenadas homogêneas no plano. As matrizes que definem as transformações lineares de escalonamento, translação e rotação possuem inversa? Em caso afirmativo, qual a condição necessária para a existência da matriz inversa?
- 2. Supondo um sistema de coordenadas homogêneas e admitindo a existência das matrizes inversas para as operações de rotação, deslocamento e escalonamento, como são descritas essas matrizes?
- 3. A multiplicação das matrizes de rotação, translação e escalonamento é comutativa? Dê exemplos e justifique sua resposta.
- 4. A transformação de espelhamento (reflexão, *flip*, *mirror*), quando aplicada a um objeto, produz um novo, como se o anterior fosse reproduzido por um espelho. Considere um sistema de coordenadas cartesianas bidimensional. Descreva as matrizes de espelhamento somente em torno do eixo *x* e do eixo *y*, respectivamente. Posteriormente, descreva a matriz de espelhamento ao redor dos dois eixos *x* e *y*, simultaneamente.
- 5. Repita o exercício anterior, considerando agora um sistema de coordenadas homogêneas.
- 6. Implemente funções, em linguagem C, para realizar as operações de espelhamento descritas acima.
- 7. A <u>transformação de cisalhamento</u> (*shearing* ou *skew*) no plano é uma operação que distorce o formato de um objeto. Neste tipo de operação, aplica-se um deslocamento aos valores das coordenadas do objeto proporcional ao valor das outras coordenadas de cada ponto transformado. Por exemplo, uma distorção na direção *x*, proporcional a coordenada *y*, pode ser obtida considerando a seguintes novas coordenadas: x' = x + S\*y e y' = y. Note a presença da coordenada *y* na composição da coordenada *x'*, onde S é um valor constante. Descreva a matriz que define a transformação de cisalhamento neste caso particular.
- 8. Suponha um sistema de coordenadas homogêneas. Como fica a matriz de transformação do exercício anterior neste caso?
- 9. Qualquer número real pode ser usado como parâmetro em uma operação de cisalhamento. Também é possível fazer a distorção em qualquer direção. Dê pelo menos três novos exemplos de operações de cisalhamento no plano, considerando um sistema de coordenadas homogêneas.
- 10. Implemente uma função para realizar as transformações de cisalhamento descritas nos exercícios anteriores. Utilize o ambiente *X-Window*.