Análise de desempenho do algoritmo *bucketsort* para diferentes subalgoritmos de ordenação

Eugenio Souza Carvalho¹, Hugo Santos Piauilino Neto¹

¹Departamento de Computação Universidade Federal do Piauí (UFPI) Teresina – PI – Brazil

{eugeniucarvalho, hugos94}@gmail.com

Abstract. This work presents a performance analysis of bucketsort algorithm for different sorting subalgorithms, in addition to a general overview of the history and operation of the algorithms.

Resumo. Este trabalho apresenta uma análise de desempenho do algoritmo de ordenação bucketsort para diferentes subalgoritmos de ordenação, além de apresentar um resumo geral sobre a história e funcionamento dos algoritmos.

1. Introdução

Problemas são questões propostas em busca de uma solução. Algoritmos são utilizados com o propósito de conceder uma solução para certo problema. Para todo problema decidível existe um algoritmo que determina uma solução para as instâncias desse problema.

Algoritmos descrevem passo a passo os procedimentos para chegar a uma solução de um problema e podem ser representados de três formas: descrição narrativa, fluxograma e a linguagem algorítmica. Neste trabalho focaremos na utilização da última forma.

Algoritmo de ordenação, em ciência da computação, é um algoritmo que coloca os elementos de uma dada sequência em uma certa ordem. Em outras palavras efetua sua ordenação completa ou parcial de acordo com uma necessidade pré-estabelecida. O objetivo da ordenação é facilitar a recuperação dos dados de uma lista.

Os mais populares algoritmos de ordenação são: *insertionsort*, *selectionsort*, *bubblesort*, *bucketsort*, *quicksort*, *mergesort*, *heapsort* e *shellsort*. Neste artigo, o algoritmo *bucketsort* será analisado, explicando seu funcionamento, suas peculiaridades e seu comportamento quando os subalgoritmos *insertionsort*, *mergesort*, *heapsort* e *quicksort* são utilizados.

2. Bucketsort

O *bucketsort* ou algoritmo de ordenação por baldes, funciona em tempo linear quando a entrada é gerada a partir de uma distribuição uniforme. O *bucketsort* é rápido porque pressupõe que a entrada é gerada por um processo aleatório que distribui elementos uniformemente sobre o intervalo [0,1) [Cormen et al. 2009].

O algoritmo *bucketsort* originou-se do método *countingsort* (ordenação por contagem), pois o *bucketsort* torna-se *countingsort* quando os baldes possuem tamanho 1. O *countingsort* funciona separando cada número do *array* original e colocando em sua devida posição ao final do processo. O *bucketsort* realiza o mesmo procedimento, exceto por manipular múltiplos números ao mesmo tempo.

2.1. Estratégia Utilizada

O bucketsort adota a estratégia de dividir o intervalo [0,1) em n subintervalos (baldes) de igual tamanho e depois distribuir os n números de entrada entre os baldes. Tendo em vista que as entradas são uniformemente distribuídas sobre [0,1), não esperamos que grandes quantidade de números caiam em cada balde. Para produzir a saída, simplesmente ordenamos os números em cada balde, e depois percorremos os baldes em ordem, listando os elementos contidos em cada um [Cormen et al. 2009].

O algoritmo *bucketsort* funciona da seguinte maneira:

- 1. Inicialize um vetor de "baldes", inicialmente vazios;
- 2. Percorra o vetor original, incluindo cada elemento em um balde;
- 3. Ordene todos os baldes não vazios;
- 4. Coloque os elementos dos baldes que não estão vazios no vetor original.

O passo 3 do funcionamento do algoritmo *bucketsort* pode ser realizado de duas maneiras. A primeira é chamar recursivamente o algoritmo *bucketsort* para realizar a ordenação dos baldes. A segunda maneira é utilizar qualquer outro algoritmo de ordenação para ordenar os baldes não vazios. Este artigo analisa o desempenho obtido com a utilização de subalgoritmos de ordenação para ordenar os baldes internamente.

Na análise realizada foram utilizados 4 algoritmos de ordenação diferentes. Os algoritmos escolhidos foram: *insertionsort*, *mergesort*, *heapsort* e *quicksort*.

2.2. Pseudo-Código

O Algoritmo 1 demonstra o pseudo-código para o algoritmo *bucketsort*. Podemos verificar que a função *bucketsort* recebe como parâmetro apenas o *array* a ser ordenado.

Este pseudo-código pressupõe que a entrada é um arranjo de n elementos A, e que cada elemento A[i] no arranjo satisfaz a $0 \le A[i] \le 1$. O código exige um array auxiliar B[0..n-1] de listas ligadas (baldes) e pressupõe que existe um mecanismo para manter tais listas.

O primeiro passo do Algoritmo 1 é armazenar o tamanho do array. Logo após, um **for** percorre todo o array A e insere os elementos visitados no array auxiliar de listas ligadas B.

No próximo passo, um outro **for** percorre todo o *array* auxiliar de listas ligadas B e aplica um algoritmo de ordenação em cada lista. Qualquer algoritmo de ordenação

pode ser utilizado nessa etapa, inclusive o próprio algoritmo *bucketsort* recursivamente. Para esta análise de desempenho, foram utilizados os algoritmos descritos na Seção 3.

Por último, o array auxiliar de listas ligadas B é concatenado em ordem e gera como resultado os mesmos elementos do array A ordenados.

A Figura 1 demonstra um exemplo de funcionamento do algoritmo *bucketsort* para entradas uniformemente distribuídas entre [0, 1).

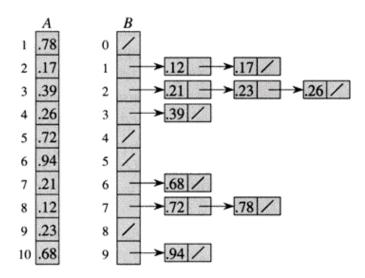


Figura 1. Exemplo do funcionamento do algoritmo *bucketsort* utilizando dois *arrays* para entradas uniformemente distribuídas.

2.3. Complexidade

A complexidade do algoritmo *bucketsort* depende do subalgoritmo utilizado em seu interior para realizar a ordenação das listas ligadas (baldes).

Segundo Cormen [Cormen et al. 2009], quando o subalgoritmo utilizado for o próprio *bucketsort*, o tempo esperado a partir de uma distribuição uniforme é $\Theta(n) + n * \mathcal{O}(2-1/n) = \Theta(n)$, dessa forma, funcionando em tempo linear.

Mesmo que a entrada não seja obtida a partir de uma distribuição uniforme, o *bucketsort* ainda pode ser executado em tempo linear, pois a entrada tem a propriedade de que a soma dos quadrados dos tamanhos de baldes é linear no número total de elementos.

Porém, quando outros algoritmos de ordenação forem utilizados para realizar a ordenação das listas ligadas (baldes), a complexidade do *bucketsort* dependerá da complexidade do subalgoritmo utilizado.

3. Subalgoritmos

Esta seção apresenta uma descrição geral dos subalgoritmos utilizados para realizar a análise de desempenho do algoritmo *bucketsort*.

3.1. Insertion Sort

O *insertionsort*, ou ordenação por inserção, é um simples algoritmo de ordenação, bastante eficiente quando aplicado para pequenas quantidades de elementos. Em termos

gerais, ele percorre um vetor de elementos da esquerda para a direita e à medida que avança vai deixando os elementos mais à esquerda ordenados [Knuth 1998a]. O *insertionsort* funciona da mesma maneira com que muitas pessoas ordenam cartas em um jogo de baralho, como o pôquer.

Possui o menor número de trocas e comparações entre os algoritmos de ordenação $\mathcal{O}(n)$ quando o vetor está ordenado e em seu pior caso possui complexidade de tempo $\mathcal{O}(n^2)$.

3.2. Merge Sort

O *mergesort*, ou ordenação por mistura, é um exemplo de algoritmo de ordenação do tipo dividir-para-conquistar. Foi inventado em 1945 por John von Neumann [Knuth 1998b].

Sua ideia básica consiste em Dividir (o problema em vários sub-problemas e resolver esses sub-problemas através de chamadas recursivas) e Conquistar (após todos os sub-problemas terem sido resolvidos ocorre a conquista que é a união das resoluções dos sub-problemas). Como o algoritmo *mergesort* usa recursividade, há um alto consumo de memória e tempo de execução, tornando esta técnica não muito eficiente para alguns problemas.

Possui complexidade de tempo $\Theta(n\log_2 n)$ e complexidade de espaço $\Theta(n)$ para todos os casos.

3.3. Heap Sort

O algoritmo *heapsort* é um algoritmo de ordenação generalista, e faz parte da família de algoritmos de ordenação por seleção. Foi inventado em 1964 por J.W.J Williams [Williams 1964].

O *heapsort* utiliza uma estrutura de dados chamada *heap*, para ordenar os elementos à medida que os insere na estrutura. Assim, ao final das inserções, os elementos podem ser sucessivamente removidos da raiz da *heap*, na ordem desejada, lembrando-se sempre de manter a propriedade de *max-heap*.

A *heap* pode ser representada como uma árvore binária com propriedades especiais ou como um vetor [Baase 1988]. Para uma ordenação decrescente, deve ser construída uma *heap* mínima (o menor elemento fica na raiz). Para uma ordenação crescente, deve ser construído uma *heap* máxima (o maior elemento fica na raiz).

Possui complexidade de tempo $\Theta(n\log_2 n)$ e complexidade de espaço $\Theta(n)$ para todos os casos.

3.4. Quick Sort

O *quicksort* é um método de ordenação muito rápido, eficiente. É um algoritmo não estável e adota a estratégia de divisão e conquista. Foi inventado em 1961 por C.A.R. Hoare [Hoare 1961].

A estratégia consiste em rearranjar as chaves de modo que chaves menores precedam chaves maiores. Em seguida o *quicksort* ordena as duas sublistas de chaves menores e maiores recursivamente até que a lista completa se encontre ordenada.

Possui complexidade de tempo $\Theta(n\log_2 n)$ e complexidade de espaço $\Theta(\log_2 n)$ para o melhor caso e o caso médio. Para o pior caso, possui complexidade de tempo e espaço $\Theta(n^2)$.

4. Materiais

Nesta seção serão apresentados os materiais utilizados para realizar as simulações propostas, tanto em termos de *software*, quanto de *hardware*.

4.1. Software

O algoritmo *bucektsort* foi implementado utilizando a linguagem de programação C. Para a compilação, foi utilizado o compilador gcc (TDM-2 mingw32) versão 4.4.1 2009 [Mingw 2009].

O ambiente de desenvolvimento integrado (IDE - *Integrated Development Environment*) utilizado foi o Code::Blocks versão 13.12 [Code:Blocks 2016].

O sistema operacional utilizado para realizar as simulações foi o *Windows* 10 de 64 bits versão *Professional* [Microsoft 2015].

4.2. Hardware

A máquina utilizada para realizar as simulações possui processador AMD Phenom(tm) II X4 B97 Processor 3.20 GHz com três pentes de memória RAM de 4 GB DDR3 2000Mhz, totalizando 12 GB de memória RAM.

5. Resultados

Para comparar os métodos, foram escolhidos dez diferentes tamanhos para o *array*: 100, 500, 1.000, 5.000, 30.000, 80.000, 100.000, 150.000 e 200.000 elementos.

Para cada tamanho especificado foram gerados *arrays* de números aleatórios, permitindo valores repetidos. Foram realizadas 20 simulações para cada tamanho em cada método. A média dos tempos de execuções foram utilizadas para realizar a análise comparativa.

Podemos observar na Figura 2 que o subalgoritmo *insertionsort* apresentou os piores tempos médios de execução em relação aos outros algoritmos. Para o tamanho máximo analisado, com 200000 elementos, o algoritmo chegou a utilizar 60 segundos em sua execução, em média.

Como os tempos médios do algoritmo *insertionsort* foram bastante elevados, não foi possível identificar os tempos de execução médios dos outros subalgoritmos utilizando a Figura 2. Para fins de comparação entre os métodos, todos os algoritmos, com exceção do *insertionsort*, foram comparados.

Podemos observar na Figura 3 que os tempos médios dos algoritmos *mergesort*, *heapsort* e *quicksort* não ultrapassaram a faixa de 0, 09 segundos. O *quicksort* foi o subalgoritmo com melhores tempos médios de execução, não ultrapassando a barreira de 0, 04 segundos para todos os tamanhos de *arrays* analisados.

Os algoritmos *heapsort* e *mergesort* ficaram com os segundos e terceiros melhores tempos médios de execução para ordenar os baldes no interior do algoritmo *bucketsort*, não ultrapassando a barreira de 0,06 e 0,08 segundos, respectivamente.

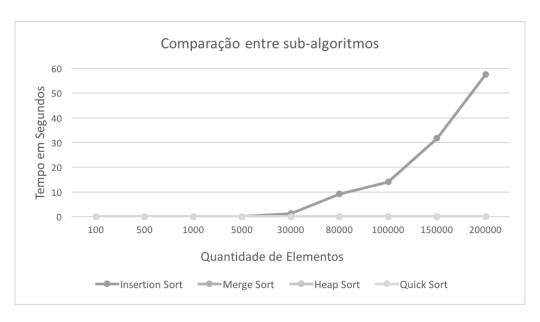


Figura 2. Gráfico comparativo entre os tempos médios de execução dos subalgoritmos de ordenação *Insertion*, *Merge*, *Heap* e *Quick*.

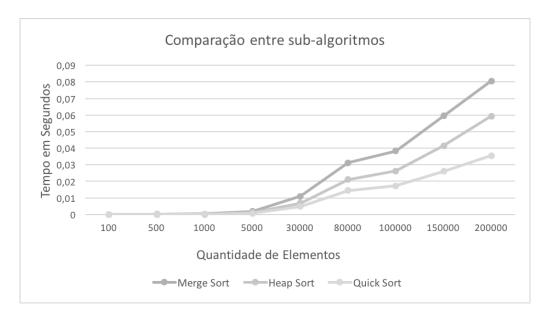


Figura 3. Gráfico comparativo entre os tempos médios de execução dos subalgoritmos de ordenação *Merge*, *Heap* e *Quick*.

Podemos verificar na Figura 3 que todos os algoritmos parecem obedecer um padrão médio de tempos de execução.

6. Conclusão

Podemos concluir que a escolha do subalgoritmo utilizado no interior do algoritmo de ordenação *bucketsort* gera grande impacto nos tempos finais médios de execução. Portanto, quanto melhor for o desempenho do subalgoritmo de ordenação escolhido para ordenar os baldes internamentes, melhor será o desempenho geral do *bucketsort*.

Referências

- Baase, S. (1988). *Computer algorithms: introduction to design and analysis*. Addison-Wesley series in computer science. Addison-Wesley, Reading Mass.
- Code:Blocks (2016). Code::blocks. https://www.codeblocks.org/. Acessado em: 11-06-2016.
- Cormen, T. H., Leiserson, C. E., Rivest, R. L., and Stein, C. (2009). *Introduction to Algorithms, Third Edition*. The MIT Press, 3rd edition.
- Hoare, C. A. R. (1961). Algorithm 64: Quicksort. Commun. ACM, 4(7):321-.
- Knuth, D. (1998a). Section 5.2.1: Sorting by insertion. *Sorting and Searching. The Art of Computer Programming 3 (2nd ed.)*.
- Knuth, D. (1998b). Section 5.2.4: Sorting by merging. *Sorting and Searching. The Art of Computer Programming 3 (2nd ed.).*
- Microsoft (2015). Windows 10. https://www.microsoft.com/pt-br/windows/. Acessado em: 11-06-2016.
- Mingw (2009). Mingw. https://www.mingw.org/. Acessado em: 11-06-2016.
- Williams, J. W. J. (1964). Algorithm 232 heapsort. *Communications of the ACM*, 7(6):347–349.