

Universidade Federal de Alagoas

Instituto de Computação

Engenharia de Computação

Disciplina: Processamento Digital de Sinais

Professor: Thiago D. Cordeiro

Aluno: Hugo Tallys Martins Oliveira

Atividade 01 - AB2

Importando os pacotes necessários:

```
• begin
•     using Random      , Distributions
•     using Plots
•     using SciPy       : signal, fft
•     using LaTeXStrings
• end
```

Problema 1

Considere as especificações do filtro, em tempo discreto, dadas a seguir:

$$0.89125 \leq |H(e^{j\omega})| \leq 1, \quad 0 \leq \omega \leq 0.2\pi$$

$$|H(e^{j\omega})| \leq 0.17783, \quad 0.3\pi \leq \omega \leq \pi$$

Utilizando o método da *Transformação Bilinear*, projete um filtro em tempo contínuo (FTC) para posteriormente encontrar a função de transferência de um filtro em tempo discreto (FTD) que esteja de acordo com as especificações dadas. Apresente os diagramas de magnitude para o FTC e para o FTD e aplique sinais na entrada dos filtros para comprovar que as funções de transferência possuem desempenho adequado.

Solução

No projeto de filtro utilizando a transformação bilinear pré-deformamos as frequências em tempo discreto para tempo contínuo. Seja $|H_c(j\Omega)|$ a resposta em magnitude do filtro de tempo contínuo, então teremos que:

$$0.89125 \leq |H_c(j\Omega)| \leq 1, \quad 0 \leq \Omega \leq \frac{2}{T_d} \operatorname{tg}(0.2\pi/2)$$

$$|H_c(j\Omega)| \leq 0.17783, \quad \frac{2}{T_d} \operatorname{tg}(0.3\pi/2) \leq \Omega \leq \infty$$

Onde, por conveniência, exolhemos $T_d = 1$ (os efeitos de T_d se anulam durante as transformações). Além disso, já que um filtro Butterworth de tempo contínuo tem uma resposta em magnitude monotônica, podemos requerer de forma equivalente que

$$|H_c(j2\operatorname{tg}(0.1\pi))| \geq 0.89125 \quad \text{e} \quad |H_c(j2\operatorname{tg}(0.15\pi))| \leq 0.17783$$

A forma da função de magnitude ao quadrado para o filtro Butterworth é:

$$|H_c(j\Omega)|^2 = \frac{1}{1 + (\Omega/\Omega_c)^{2N}}$$

Calculando N e Ω_c com o sinal de igualdade nas equações anteriores, obtemos:

$$1 + \left(\frac{2\operatorname{tg}(0.1\pi)}{\Omega_c} \right)^{2N} = \left(\frac{1}{0.892} \right)^2$$
$$1 + \left(\frac{2\operatorname{tg}(0.15\pi)}{\Omega_c} \right)^{2N} = \left(\frac{1}{0.178} \right)^2$$

Resolvendo para N , encontramos:

$$N = \frac{\log\left[\left(\left(\frac{1}{0.178}\right)^2 - 1\right) / \left(\left(\frac{1}{0.892}\right)^2 - 1\right)\right]}{2\log[\operatorname{tg}(0.15\pi)/\operatorname{tg}(0.1\pi)]} = 5.305$$

Como é preciso que N seja um inteiro, escolhemos $N = 6$. Substituindo este valor de N , obtemos $\Omega_c = 0.766$.

Instanciando o *filtro de Butterworth* a tempo cointínuo:

```
Hc = PyObject TransferFunctionContinuous(  
    array([0.21835861]),  
    array([1.          , 2.99823376, 4.49470285, 4.27177467, 2.70660219,  
           1.08720734, 0.21835861]),  
    dt: None  
)
```

```
• Hc = signal.lti(signal.butter(6, 0.776, analog=True)...) 
```

O que nos dá uma função de transferência em tempo contínuo aproximadamente dada por:

$$H_c(s) = \frac{0.2183}{s^6 + 2.99s^5 + 4.49s^4 + 4.27s^3 + 2.70s^2 + 1.08s + 0.21}$$

Em seguida utilizamos a seguinte relação da transformação bilinear para converter o filtro analógico para digital:

$$s \leftarrow \frac{2}{T_d} \frac{z - 1}{z + 1}$$

```
H = PyObject TransferFunctionContinuous(  
    array([0.00078194, 0.00469164, 0.01172911, 0.01563882, 0.01172911,  
           0.00469164, 0.00078194]),  
    array([ 1.          , -3.15107305,  4.54285065, -3.69299805,  1.7635206 ,  
          -0.46478167,  0.05252573]),  
    dt: None  
)
```

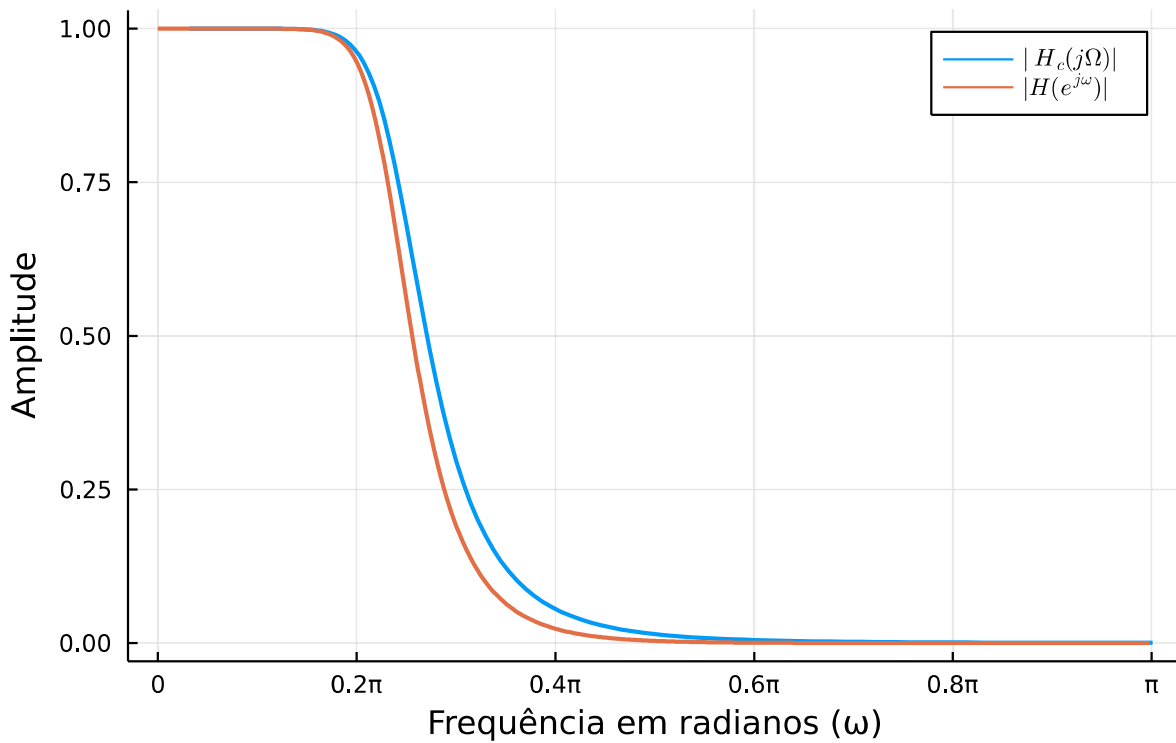
```
• H = signal.lti(signal.bilinear(Hc.num, Hc.den, 1.)...)
```

O que nos dá (aproximadamente) a seguinte função de transferência para o filtro digital:

$$H(z) = \frac{0.0007378(1 + z^{-1})^6}{(1 - 1.2z^{-1} + 0.7z^{-2})(1 - 1.0z^{-1} + 0.35z^{-2})(1 - 0.90z^{-1} + 0.21z^{-2})}$$

Plotando a magnitude da resposta para os filtros contínuo e discreto:

Magnitude FTC / FTD



```

• begin
•   wz, hz = signal.freqz(H.num, H.den)
•   ws, hs = signal.freqs(Hc.num, Hc.den)
•
•   cutIdx = findfirst(x -> x > π, ws)
•   ws, hs = ws[1:cutIdx], hs[1:cutIdx]
•
•   plot(ws, abs.(hs), label=L"|H_c(jΩ)|", linewidth=2)
•   plot!(wz, abs.(hz), label=L"|H(e^{jω})|", linewidth=2)
•   plot!(
•       xticks=(
•           collect(pi .* (0:0.2:1)),
•           ["0", "0.2π", "0.4π", "0.6π", "0.8π", "π"]
•       ),
•       xlabel="Frequência em radianos (ω)",
•       ylabel="Amplitude",
•       title="Magnitude FTC / FTD"
•   )
• end

```

Para validar o projeto dos filtros, vamos aplicar um sinal de entrada dado por:

$$y(t) = \sin(2\pi t) + 0.05 \cdot n(t)$$

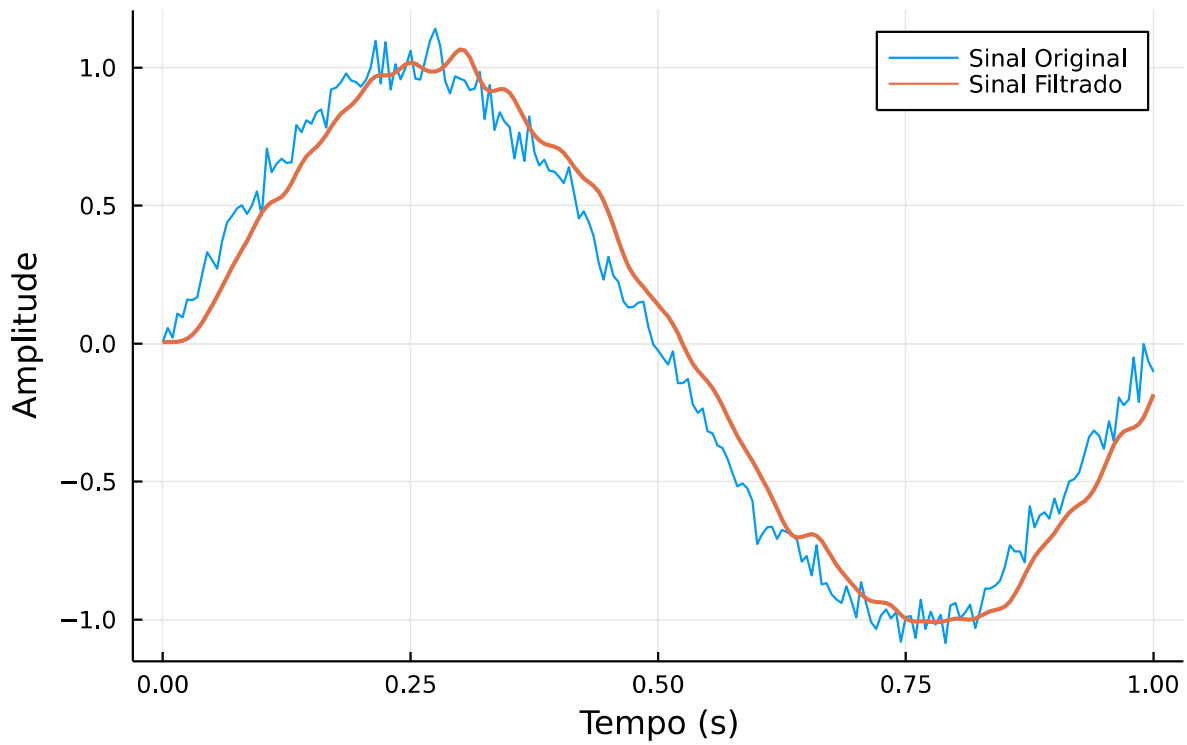
Contaminado por um ruído de alta frequência $n \sim \mathcal{N}(0, 1)$. Note que se estamos amostrando nosso sinal a tempo contínuo numa frequência $\Omega_s = 1/T_s = 1/0.005$, então a frequência de corte será:

$$\Omega_c = 2\Omega_s \tan(0.1\pi) \approx 130 \text{ Hz}$$

$\Omega_c = 129.96787849316252$

```
• Ωc = (2/0.005)*tan(0.1π)
```

Sinal de Entrada



```
• begin
•     t = 0:0.005:1
•     y = sin.(2π*t)
•     s = y + 0.05*rand(Normal(), size(y))
•
•     zi = signal.lfilter_zi(H.num, H.den)
•     z, _ = signal.lfilter(H.num, H.den, s, zi=zi*s[1])
•     plot(t, s, label="Sinal Original")
•     plot!(t, z, label="Sinal Filtrado", linewidth=2)
•     plot!(
•         xlabel="Tempo (s)",
•         ylabel="Amplitude",
•         title="Sinal de Entrada"
•     )
• end
```

Problema 2

Considere o filtro passa-baixa *Chebyshev do tipo I* dado a seguir:

$$H_{lp}(Z) = \frac{0.001836(1 + Z^{-1})^4}{(1 - 1.5548Z^{-1} + 0.6493Z^{-2})(1 - 1.4996Z^{-1} + 0.8482Z^{-2})}$$

Este filtro foi projetado para atender as seguintes especificações de desempenho:

$$0.89125 \leq |H_{lp}(e^{j\theta})| \leq 1, \quad 0 \leq \theta \leq 0.2\pi$$

$$|H_{lp}(e^{j\theta})| \leq 0.17783, \quad 0.3\pi \leq \theta \leq \pi$$

Utilizando a técnica de transformação de frequências para filtros do tipo passa-baixa, transforme o filtro descrito em um filtro passa-alta com frequência de corte $\omega_p = 0.6\pi$. Apresente os diagramas de magnitude para os dois filtros e aplique sinais na entrada de ambos para comprovar que as funções de transferência possuem desempenho adequado.

Solução

Para transformar esse filtro em um filtro passa-altas com frequência de corte da faixa de passagem $\omega_p = 0.6\pi$, utilizaremos a seguinte transformação:

$$Z^{-1} = -\frac{z^{-1} + \alpha}{1 + \alpha z^{-1}}$$

onde $\alpha = -\cos([0.2\pi + 0.6\pi]/2)/\cos([0.2\pi - 0.6\pi]/2) = -0.38197$, de modo que:

$$H(z) = H_{lp}([(z^{-1} - 0.38197)/(1 - 0.38197z^{-1})])$$

Isto é:

$$H(z) = \frac{0.02426(1 - z^{-1})^4}{(1 + 1.0416z^{-1} + 0.4019z^{-2})(1 + 0.5661z^{-1} + 0.7657z^{-2})}$$

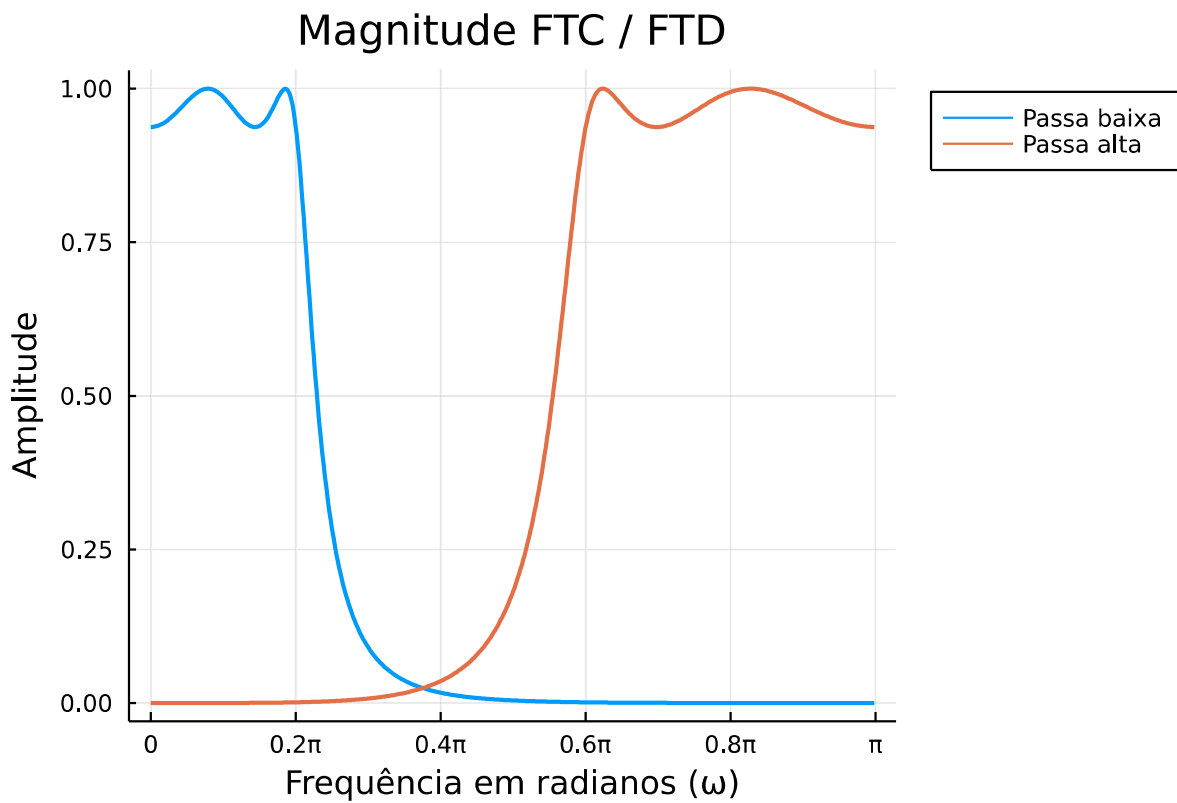
Instanciando o filtro passa baixa de ordem 4, com o desvio 0.56 dB e frequência de corte desejada 0.2π (normalizada):

```
• Hlp = signal.lti(signal.cheby1(4, 0.56, 0.2)...);
```

Para criar o filtro passa-alta, basta especificar a nova frequência de corte e tipo "highpass":

```
• Hhp = signal.lti(signal.cheby1(4, 0.56, 0.6, "highpass")...);
```

Plotando os diagramas de magnitude:



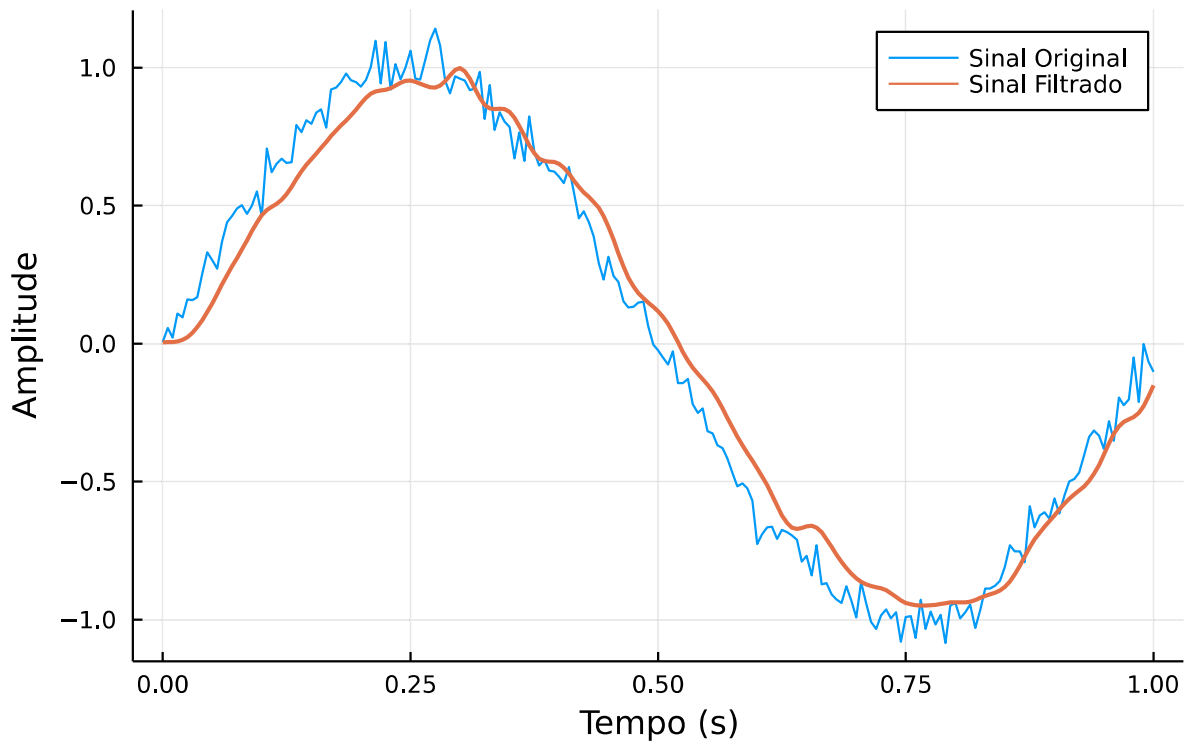
```

• begin
•   wzLp, hzLp = signal.freqz(Hlp.num, Hlp.den)
•   wzHp, hzHp = signal.freqz(Hhp.num, Hhp.den)
•
•   plot(wzLp, abs.(hzLp), label="Passa baixa", linewidth=2)
•   plot(wzHp, abs.(hzHp), label="Passa alta", linewidth=2)
•   plot!(
•       xticks=(
•           collect(pi .* (0:0.2:1)),
•           ["0", "0.2π", "0.4π", "0.6π", "0.8π", "π"]
•       ),
•       xlabel="Frequência em radianos (ω)",
•       ylabel="Amplitude",
•       title="Magnitude FTC / FTD",
•       legend=:outertopright
•   )
• end

```

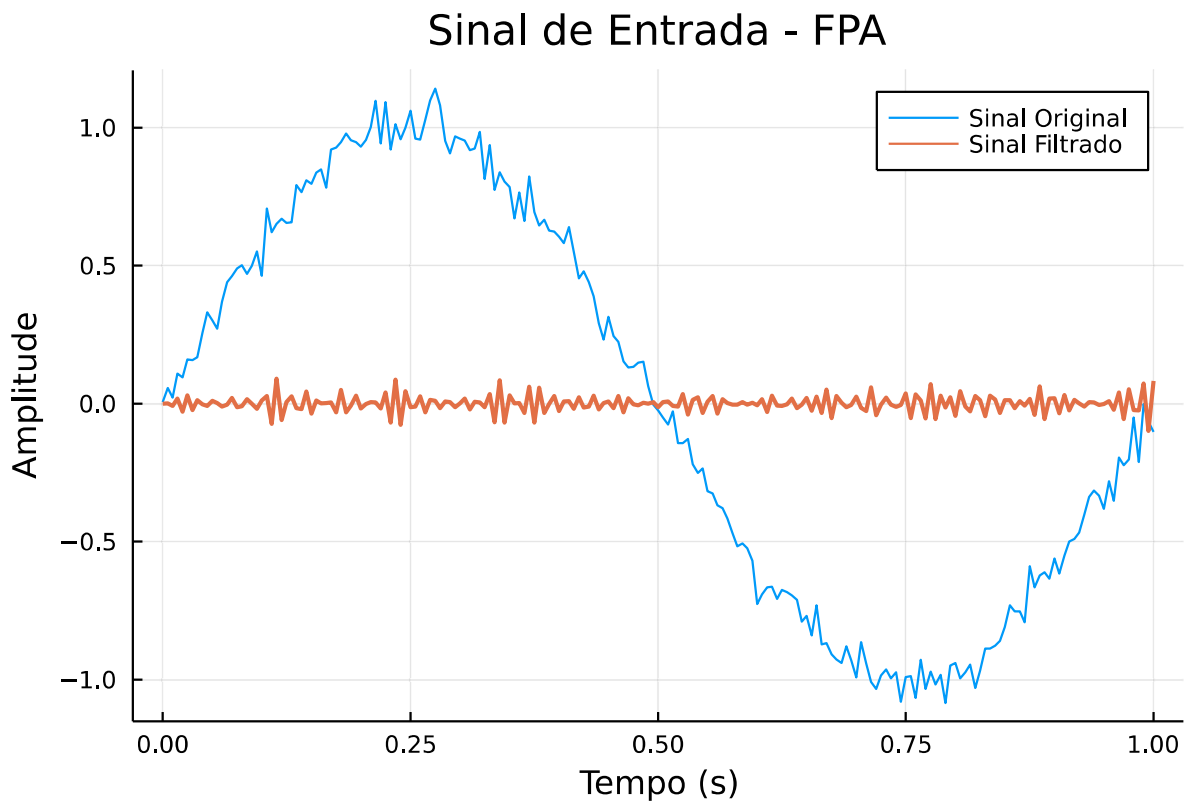
Aplicando o filtro passa-baixa ao sinal de entrada, obtemos um resultado similar ao anterior:

Sinal de Entrada - FPB



```
• begin
•     ziLp = signal.lfilter_zi(Hlp.num, Hlp.den)
•     zLp, _ = signal.lfilter(Hlp.num, Hlp.den, s, zi=ziLp*s[1])
•     plot(t, s, label="Sinal Original")
•     plot(t, zLp, label="Sinal Filtrado", linewidth=2)
•     plot(
•         xlabel="Tempo (s)",
•         ylabel="Amplitude",
•         title="Sinal de Entrada - FPB"
•     )
• end
```

Aplicando o filtro passa-alta no sinal de entrada, obtemos a filtragem apenas do sinal base, deixando passar o ruído.



```

• begin
•     ziHp = signal.lfilter_zi(Hhp.num, Hhp.den)
•     zHp, _ = signal.lfilter(Hhp.num, Hhp.den, s, zi=ziHp*s[1])
•     plot(t, s, label="Sinal Original")
•     plot(t, zHp, label="Sinal Filtrado", linewidth=2)
•     plot(
•         xlabel="Tempo (s)",
•         ylabel="Amplitude",
•         title="Sinal de Entrada - FPA"
•     )
• end

```

Problema 3

Com o uso das fórmulas utilizadas no projeto de filtros pelo método da janela de *Kaiser*, projete um filtro passa-baixa FIR para atender as seguintes especificações de desempenho:

$$\omega_p = 0.4\pi$$

$$\omega_s = 0.6\pi$$

$$\delta_1 = 10^{-2}$$

$$\delta_2 = 10^{-3}$$

Apresente os diagramas de magnitude para este filtro.

Solução

De acordo com as especificações dadas, para o projeto por janela, o filtro resultante terá o mesmo erro de pico δ na faixa de passagem e na faixa de rejeição. Como os filtros projetados pelo método de janelamento têm inerentemente $\delta_1 = \delta_2$, precisamos definir $\delta = 0.001$. Em seguida, encontramos a frequência de corte do filtro passa-baixas, definindo que:

$$\omega_c = \frac{\omega_p + \omega_s}{2} = 0.5\pi$$

devido à simetria da aproximação na descontinuidade de $H_d(e^{j\omega})$.

Para determinar os parâmetros da *janela de Kaiser*, primeiro calculamos $\omega = \omega_s - \omega_p = 0.2\pi$ e $A = -20\log_{10}\delta = 60$, a largura da região de transição e o desvio de magnitude desejado em dB respectivamente.

Substituímos essas duas quantidades nas equações 7.75 e 7.76 [1] para obter os valores requeridos de β e M , calculados empiricamente o que nos dá:

$$\beta = 5.653, M = 37$$

Por fim, calculamos a resposta ao impulso do filtro utilizando as equações 7.71 e 7.72 [1], obtendo:

$$h[n] = \frac{\sin(\omega_c(n - \alpha))}{\pi(n - \alpha)} \frac{I_0[\beta(1 - [(n - \alpha)/\alpha]^2)^{1/2}]}{I_0(\beta)}, \quad 0 \leq m \leq M$$

com $h[n] = 0$ caso contrário.

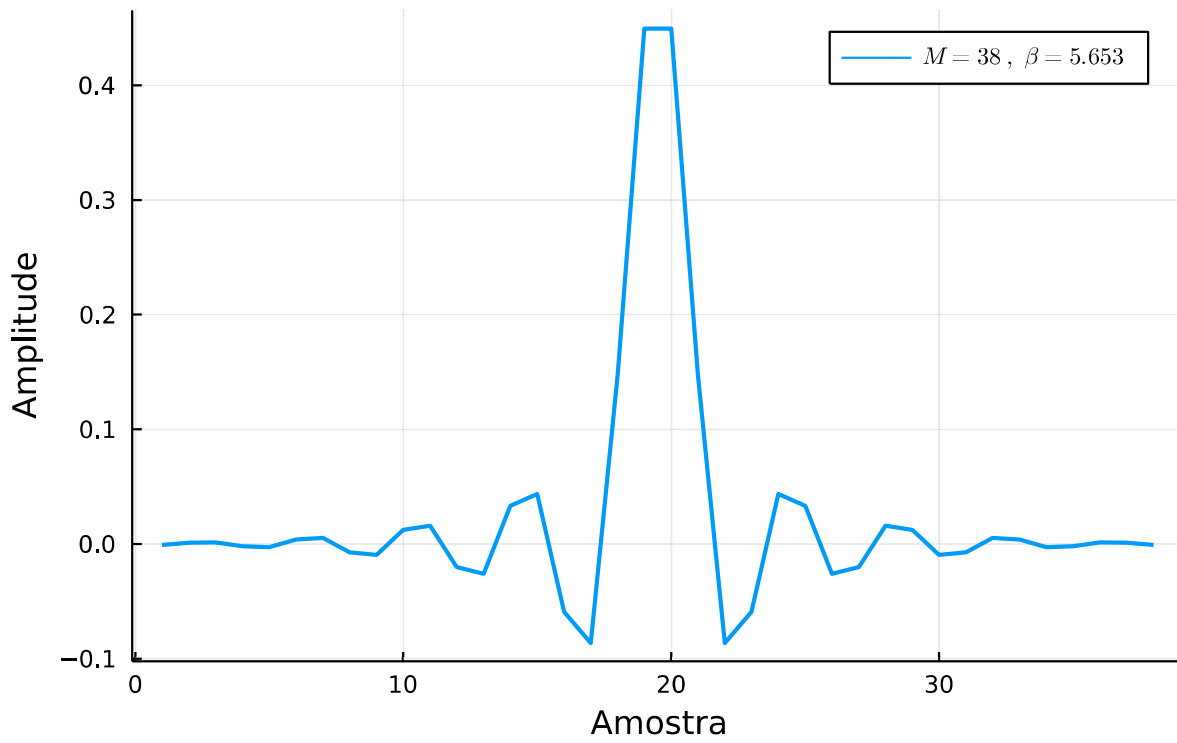
(38, 5.65326)

```
• begin
•     ω_p, ω_s = 0.4π, 0.6π
•     δ = 0.001
•     A = Int(round(-20log(10, δ)))
•     M, β = signal.kaiserord(A, (ω_s - ω_p)/π)
• end
```

```
• begin
•     ω_c = (ω_s + ω_p)/2π
•     kaiser = signal.firwin(M, ω_c)
• end;
```

Plotando a curva da *janela de Kaiser* encontrada:

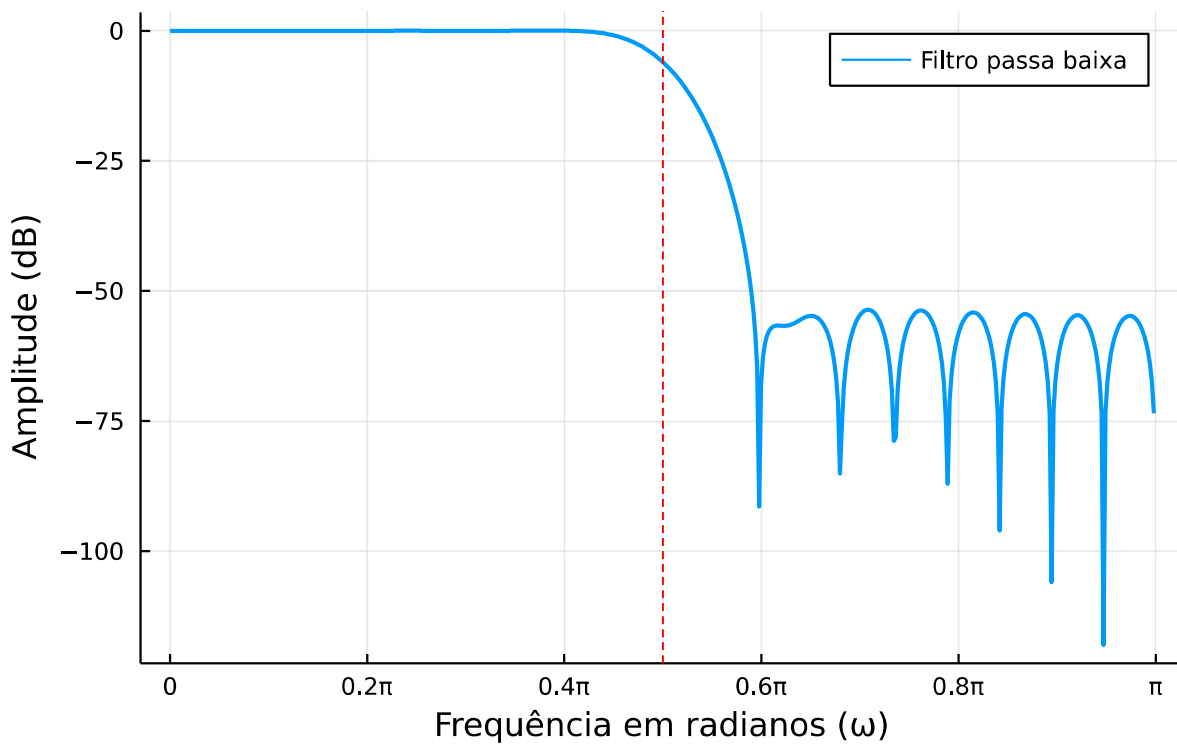
Janela de Kaiser



```
• plot(  
•     kaiser, title="Janela de Kaiser",  
•     label=L"$M=38 \ , \ \beta=5.653$",  
•     xlabel="Amostra", ylabel="Amplitude", linewidth=2  
• )
```

Plotando o diagrama de magnitude:

Magnitude FPB - Janela de Kaiser



```

• begin
•     fK, rK = signal.freqz(kaiser)
•     plot(fK, 20*log.(10, abs.(rK)), label="Filtro passa baixa", linewidth=2)
•     plot!(
•         ticks=(
•             collect(pi .* (0:0.2:1)),
•             ["0", "0.2π", "0.4π", "0.6π", "0.8π", "π"]
•         ),
•         xlabel="Frequência em radianos (ω)",
•         ylabel="Amplitude (dB)",
•         title="Magnitude FPB - Janela de Kaiser"
•     )
•     plot!(
•         [0.5π], seriestype="vline",
•         style=:dash, color=:red, label=false
•     )
• end

```

Referências

[1] Oppenheim, Alan V. Processamento em tempo discreto de sinais, 3. ed. – São Paulo: Pearson Education do Brasil, 2012. (páginas 303 - 323)

[2] Documentação SciPy-Signal (<https://docs.scipy.org/doc/scipy/reference/signal.html?highlight=signal#module-signal>)

