

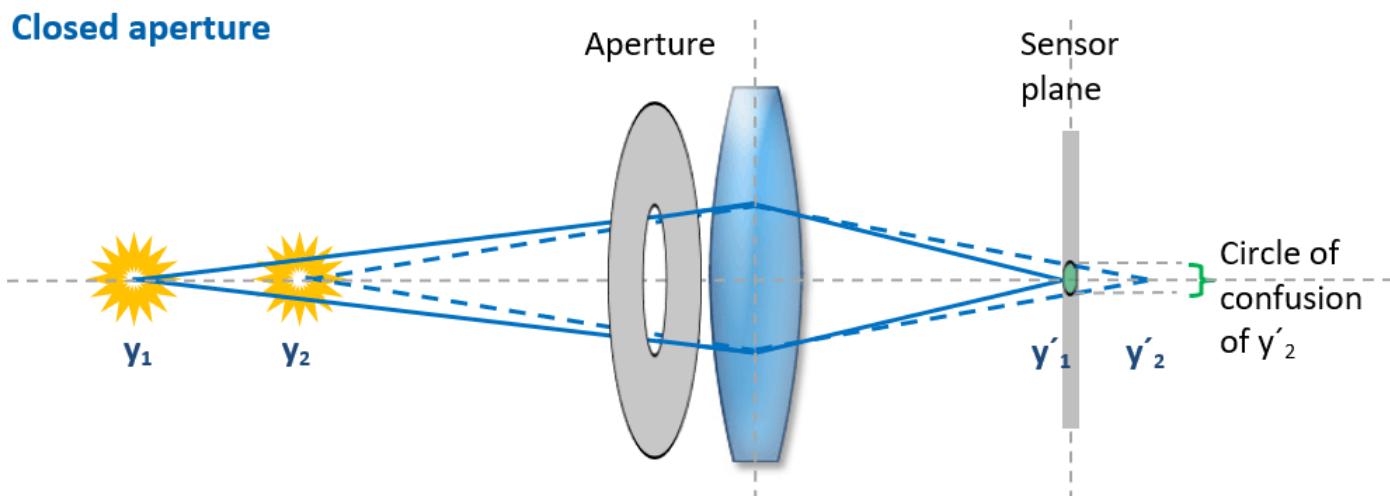
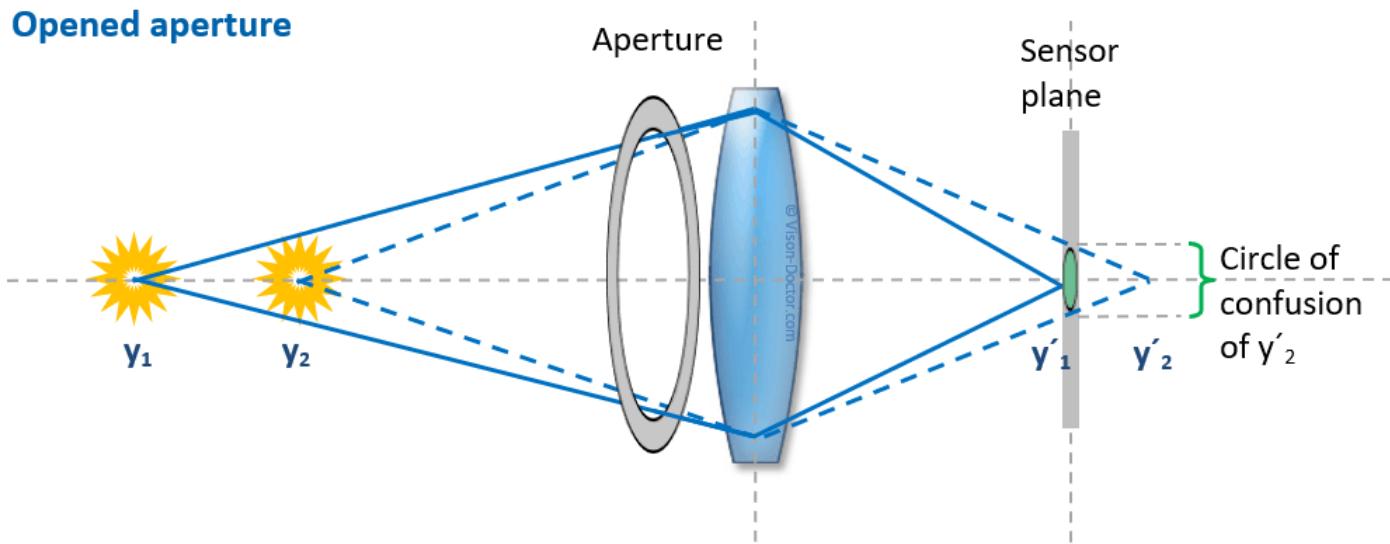


UNIVERSITÄT
LEIPZIG

Texturen

COMPUTERGRAPHIK

TIEFENUNSCHÄRFE



INHALTSVERZEICHNIS

10 Texturen

10.1 Texture-Mapping

10.2 Bump-Mapping

10.3 Environment-Mapping

10.4 Weitere Verfahren

10. ABBILDUNGSVERFAHREN

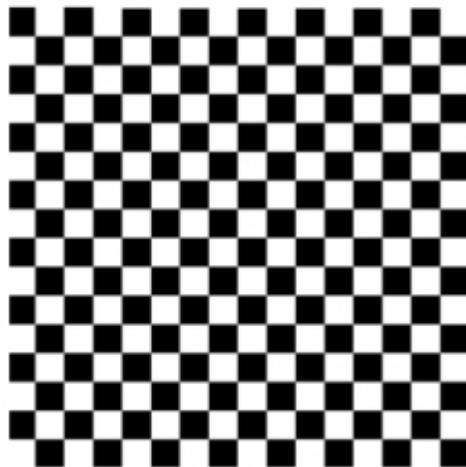
Motivation

- Reale Umgebung verfügt über ein großes Spektrum geometrischer Formen und physikalischer Materialien
 - Maserungen und Muster von Oberflächen
 - Strukturen unebener Flächen
 - Hintergrund und Spiegelungen mit hohem Detailgrad
- Exakte Nachbildung dieser Objekte ist meist zu aufwändig.



10.1 TEXTURE-MAPPING

- Texture-Mapping
 - Aufbringen von 2D-Texturen auf eine 3D-Oberfläche
 - Ermöglicht komplexe Gestaltung einfacher Objekte
- Beispiele
 - Blick aus dem Fenster
 - Spiegelbild
 - Parkettboden



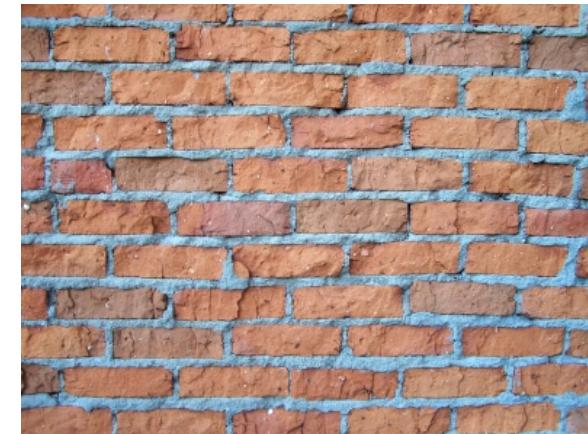
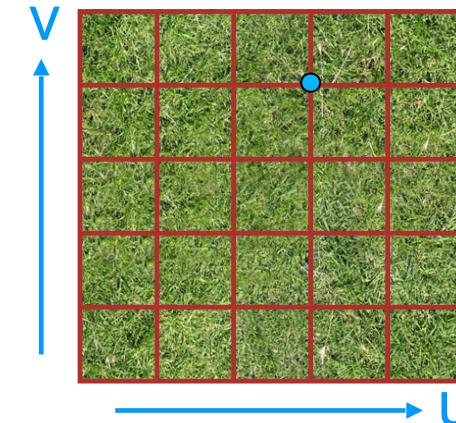
10.1 TEXTURE-MAPPING

Texturen

- Funktionen, die Punkte des (u, v) -Texturraums auf (r, g, b) -Werte abbilden:

$$(r, g, b) = C_{textur}(u, v)$$

- $(u, v) \in [0; 1]$



10.1 TEXTURE-MAPPING

Diskrete Texturen

- Diskret
 - Werden als Vektorfelder C abgespeichert
 - Ein Vektor enthält Farbkomponenten und wird als Texel bezeichnet.
- Vorteile
 - Vorrat unerschöpflich
 - Smartphone
 - Fotoapparat
 - Scanner
 - Downloads
 - Photorealismus möglich
- Nachteile
 - Hoher Speicherbedarf
 - Unstimmiger Kontext von Szene und Textur (Schattenwurf...)
 - Anfällig für Artefakte und Aliasing
 - Rekonstruktion der Texturwerte notwendig

10.1 TEXTURE-MAPPING

Diskrete Texturen

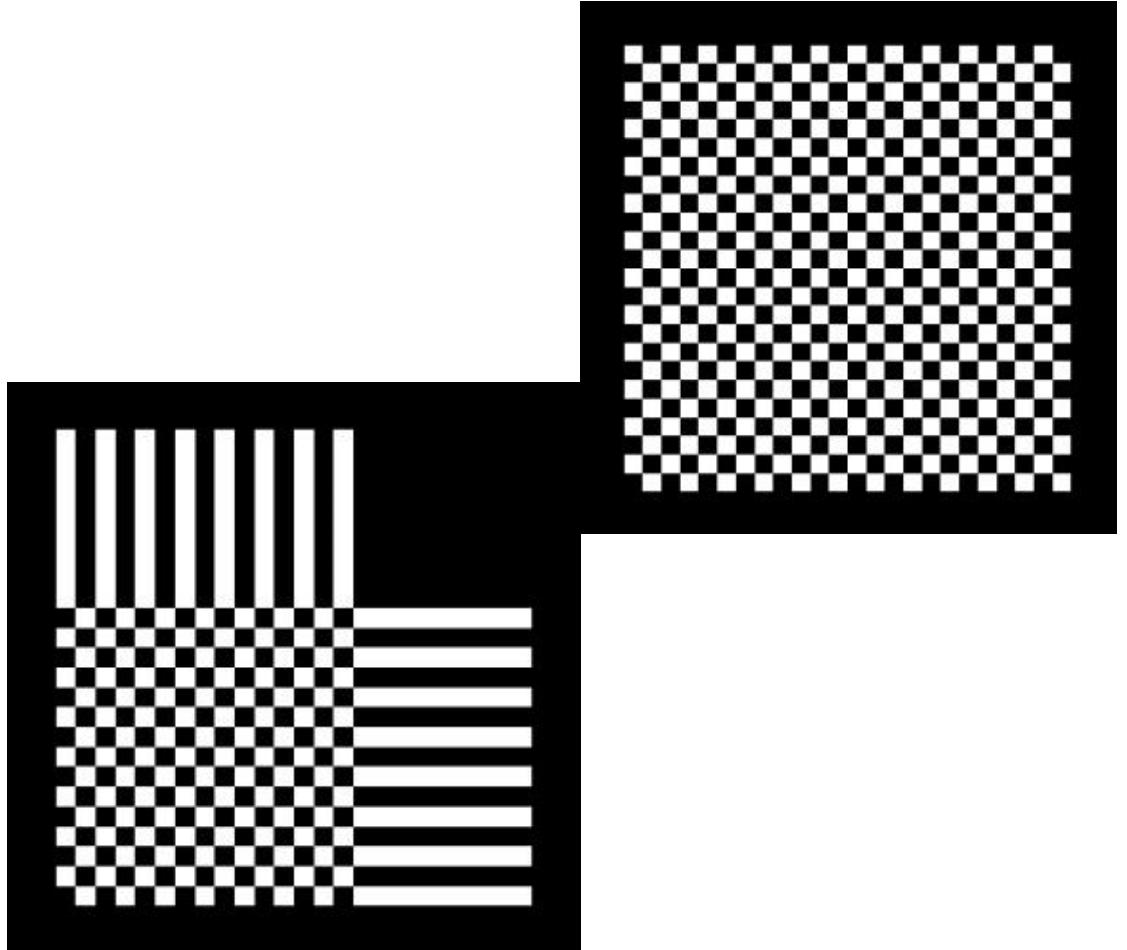
- Sonderregeln, falls $(u, v) \notin [0; 1]^2$

- Periodisch (Repeat)

$$C(u) = (u - \lfloor u \rfloor)$$

- Abschneiden (Clamp)

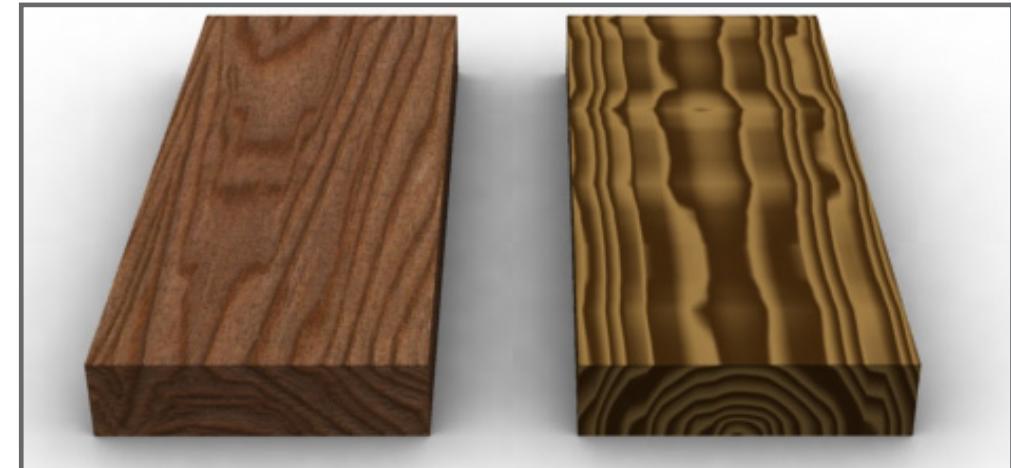
$$C(u) = \begin{cases} u, & u \in [0; 1] \\ 0, & u < 0 \\ 1, & u > 1 \end{cases}$$



10.1 TEXTURE-MAPPING

Prozedurale Texturen

- Prozedural
 - Bei jedem Aufruf von $C_{textur}(u, v)$ wird
 - eine mathematische Formel ausgewertet
 - ein Algorithmus ausgeführt
- Vorteile
 - Minimaler Speicheraufwand
 - Texturen im gesamten Raum definiert
 - Auflösungsunabhängig
- Nachteile
 - Mathematische Beschreibung komplexer Texturen ist schwierig
 - Nicht photorealistisch

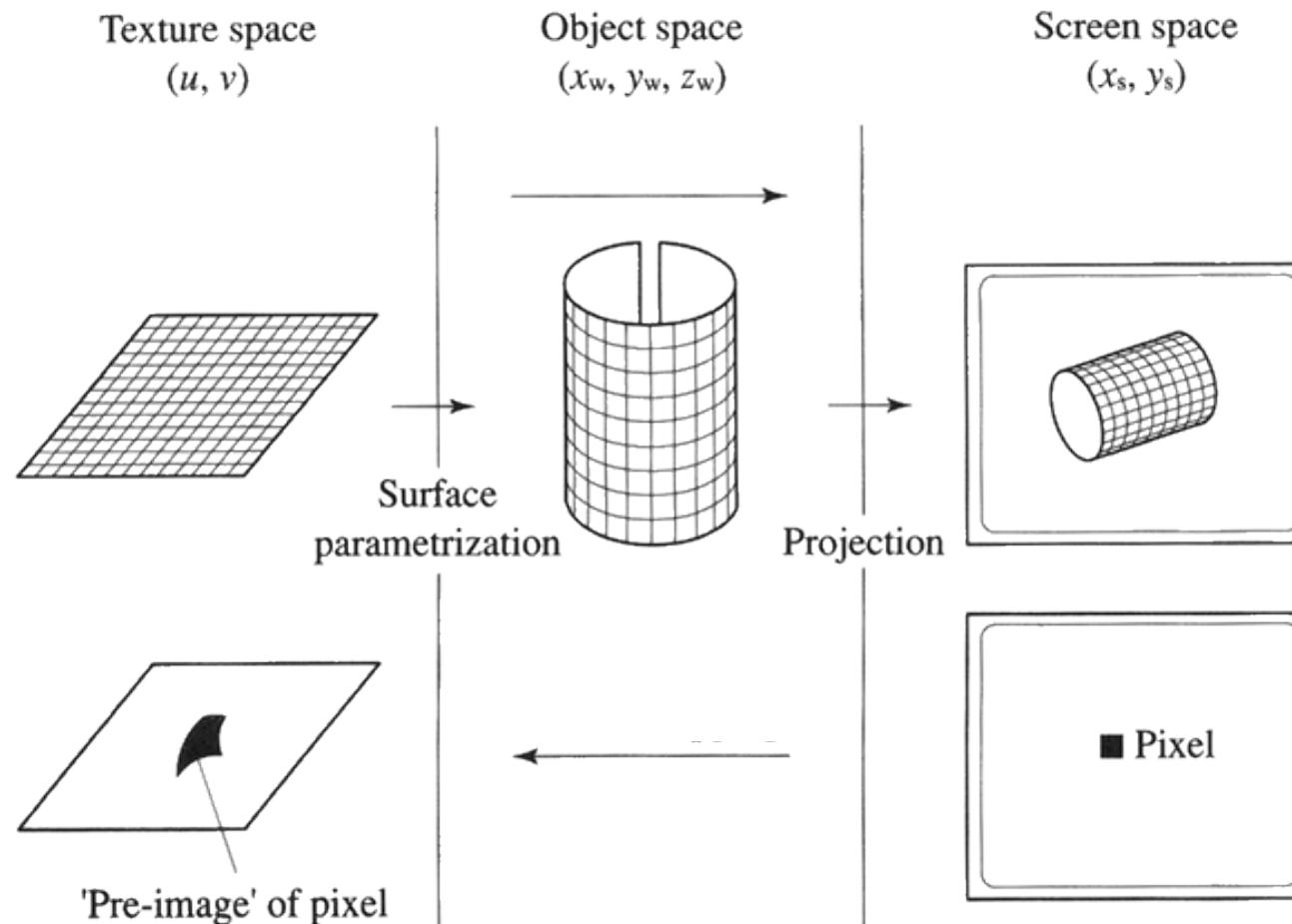


diskret

prozedural

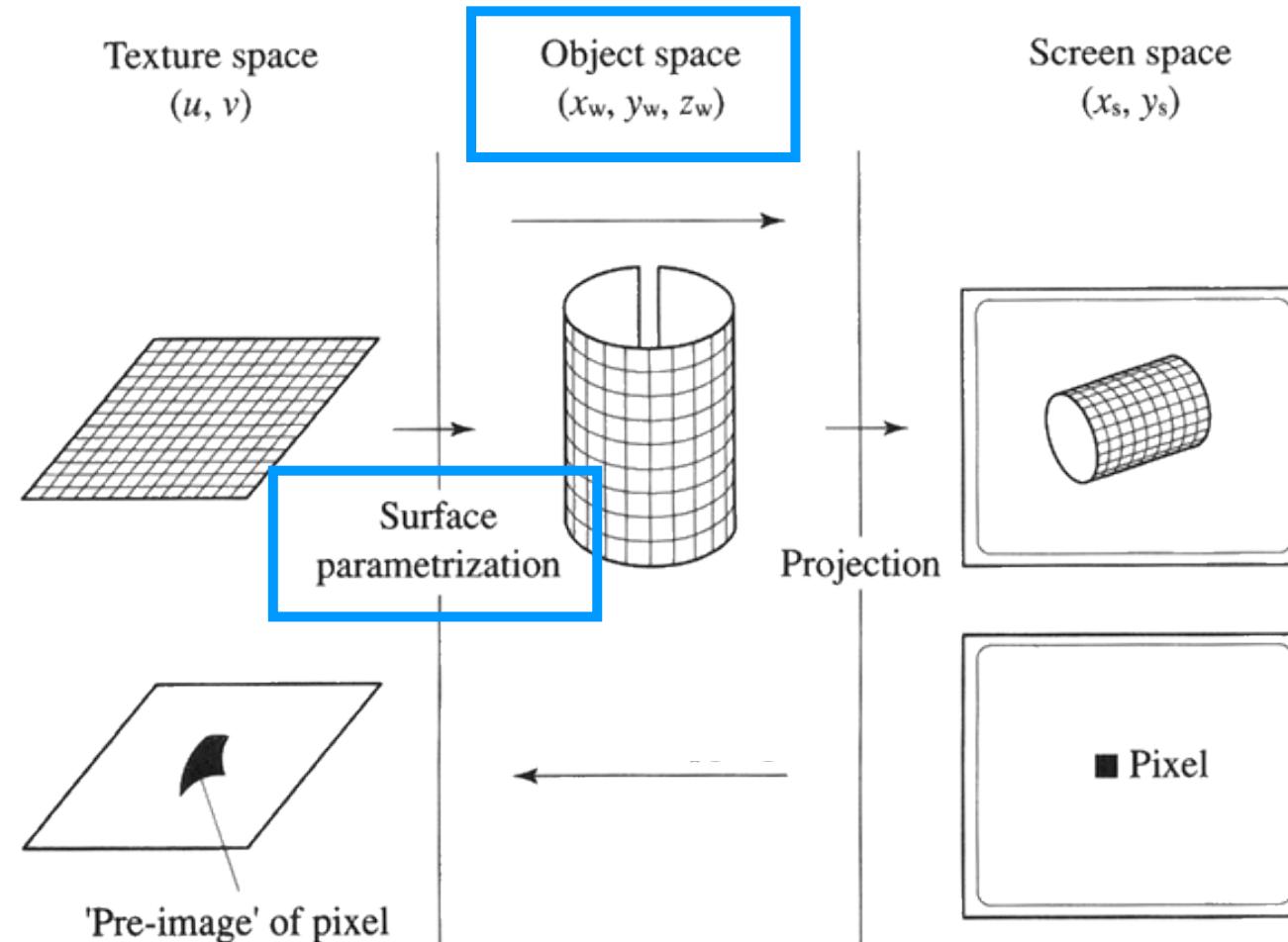
10.1 TEXTURE-MAPPING

Allgemeine Vorgehensweise



10.1 TEXTURE-MAPPING

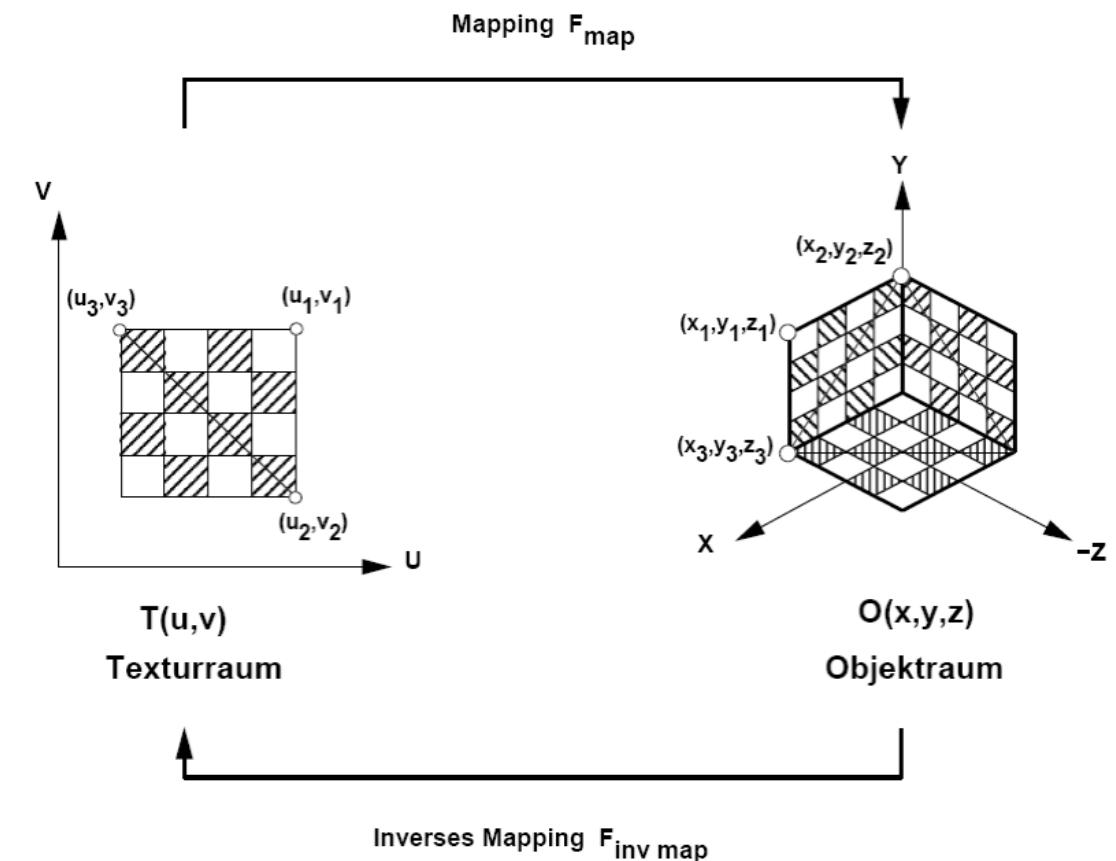
Schritt 1: Abbildung der Textur auf das Objekt



10.1 TEXTURE-MAPPING

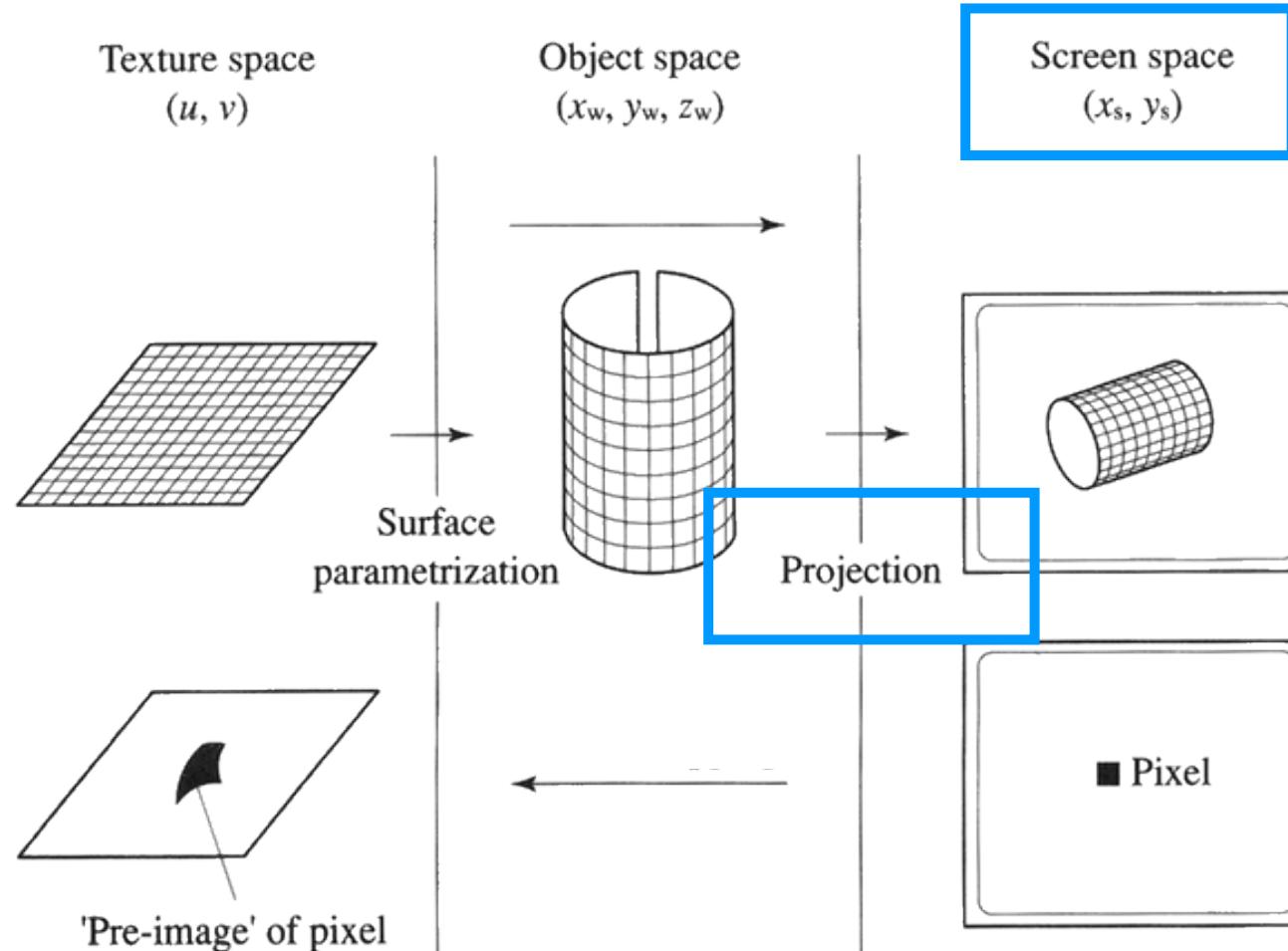
Schritt 1: Abbildung der Textur auf das Objekt

- Forward Mapping
 $(x, y, z) = F_{map}(u, v)$
- Zur Visualisierung muss das inverse Mapping Problem gelöst werden:
 $(u, v) = F_{map}^{-1}(x, y, z)$
- Texturierung entspricht mathematisch der Hintereinanderausführung von inversem Mapping und Textur-Funktion
 $(r, g, b) = C_{texture}\left(F_{map}^{-1}(x, y, z)\right)$



10.1 TEXTURE-MAPPING

Schritt 2: Transformation in den Bildschirmbereich

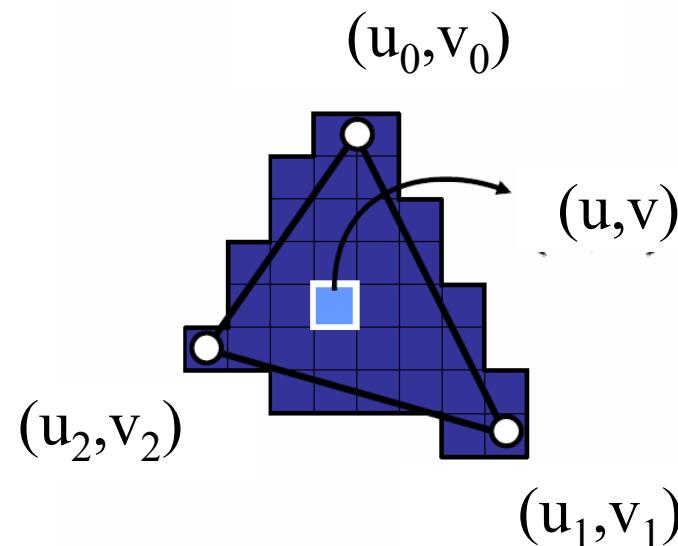


10.1 TEXTURE-MAPPING

Interpolation der Texturkoordinaten

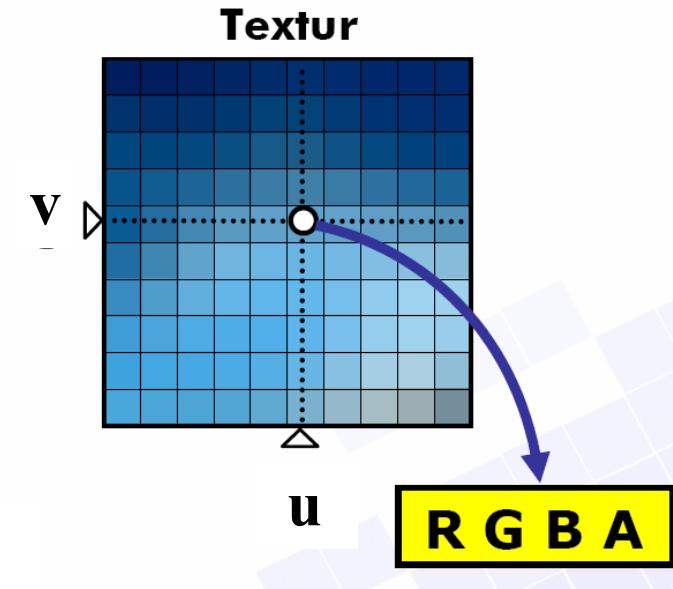
1. Für jedes Pixel:

- Interpolation der Texturkoordinaten



2. Texture-Lookup:

- Interpolation der Texturwerte
- Nearest Neighbour
- Bilineare Interpolation

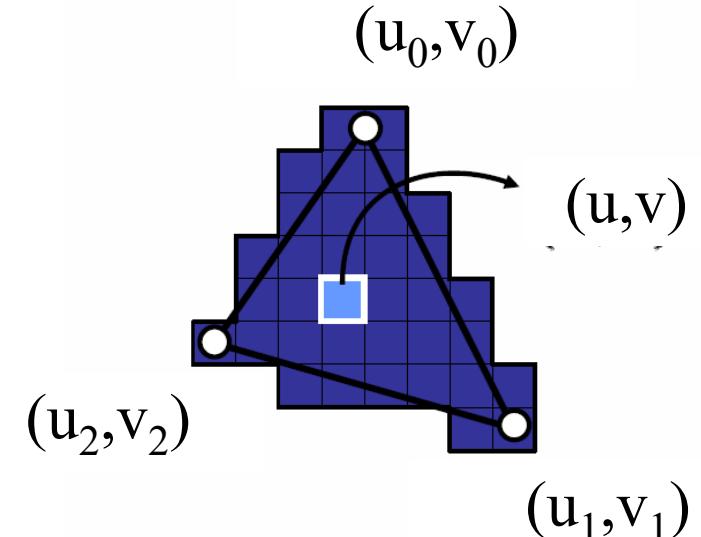


10.1 TEXTURE-MAPPING

Interpolation der Texturkoordinaten

- Abbildung Texturraum auf Objektraum
- Transformation in den Bildraum mit perspektivischer Transformation
- Inverses Mapping erweitert auf das Problem
 - Gegeben: Pixel
 - Gesucht: Punkt auf der Textur

- Information
 - Für jede Polygonecke eine Texturkoordinate
- Lösung:
 - Interpolation der Koordinaten



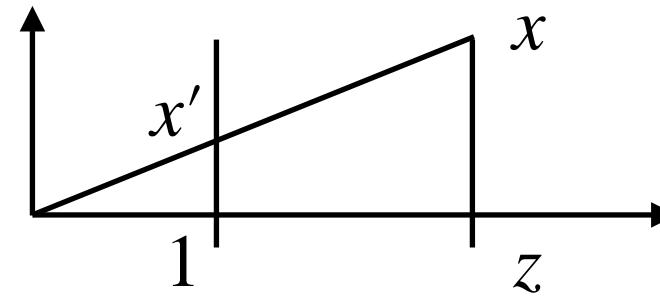
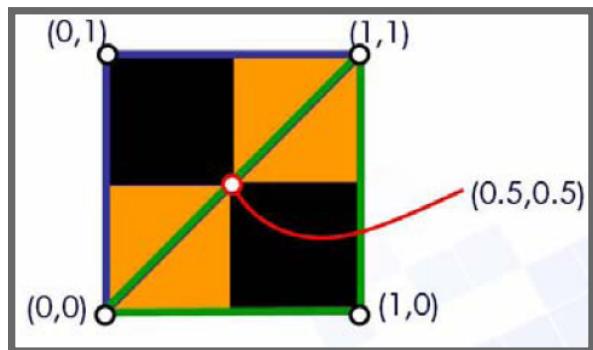
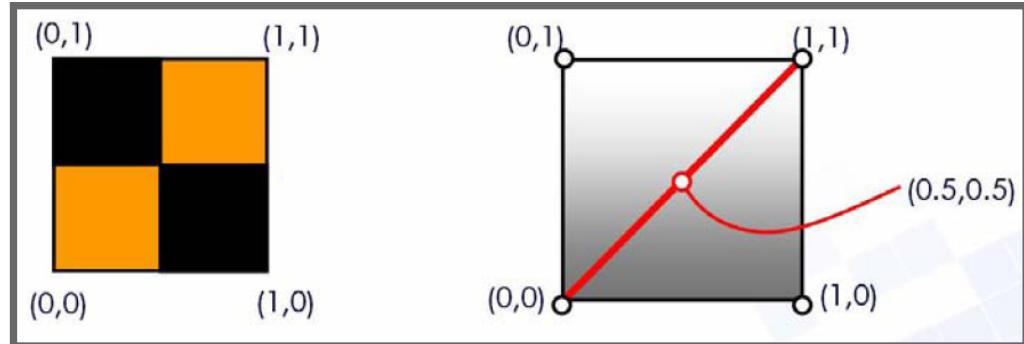
10.1 TEXTURE-MAPPING

Interpolation der Texturkoordinaten

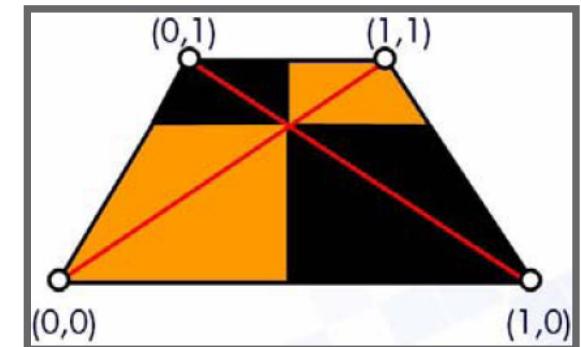
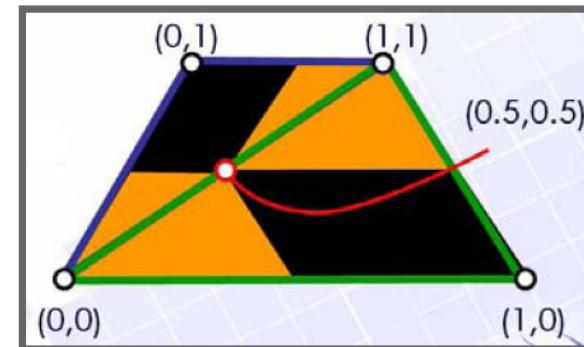
- Erste Idee:
 - Transformiere das Objekt und die Texturzuordnung bleibt dieselbe
 - Stimmt für die Eckpunkte
 - Problem bei der Interpolation, also der Zuordnung der Texturkoordinaten im Inneren eines Polygons bzw. Dreiecks
 - Texturkoordinaten müssen ebenfalls perspektivisch transformiert werden

10.1 TEXTURE-MAPPING

Interpolation der Texturkoordinaten



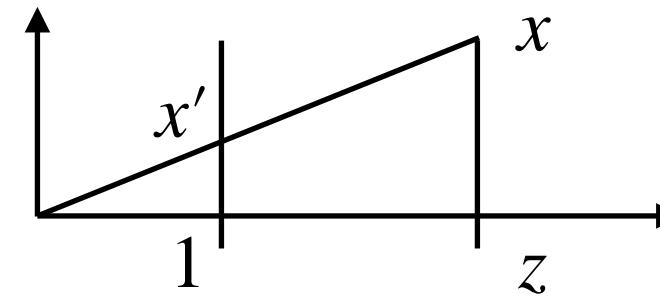
- Perspektivische Texturierung
 - Lineare Interpolation der Texturkoordinaten liefert falsches Ergebnis
 - Texturkoordinaten müssen ebenfalls perspektiv transformiert werden



10.1 TEXTURE-MAPPING

Interpolation der Texturkoordinaten

- Perspektivische Texturierung
 - Perspektivische Transformation von Punkt $p = (x, y, z, 1)$ in homogenen Koordinaten ergibt:
 $p' = (x, y, z, z)$
 - Das entspricht dem Punkt im Raum:
 $p' = \left(\frac{x}{z}, \frac{y}{z}, \frac{z}{z} \right)$
 - Lineare Interpolation der Texturkoordinaten liefert falsches Ergebnis

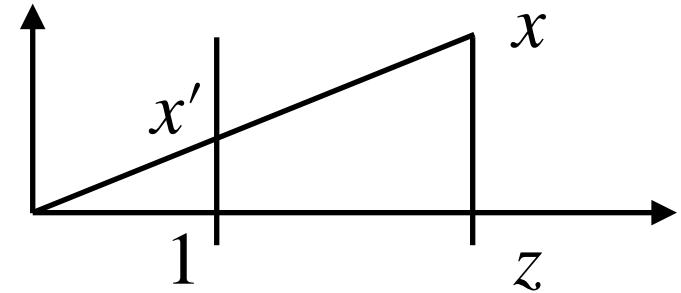
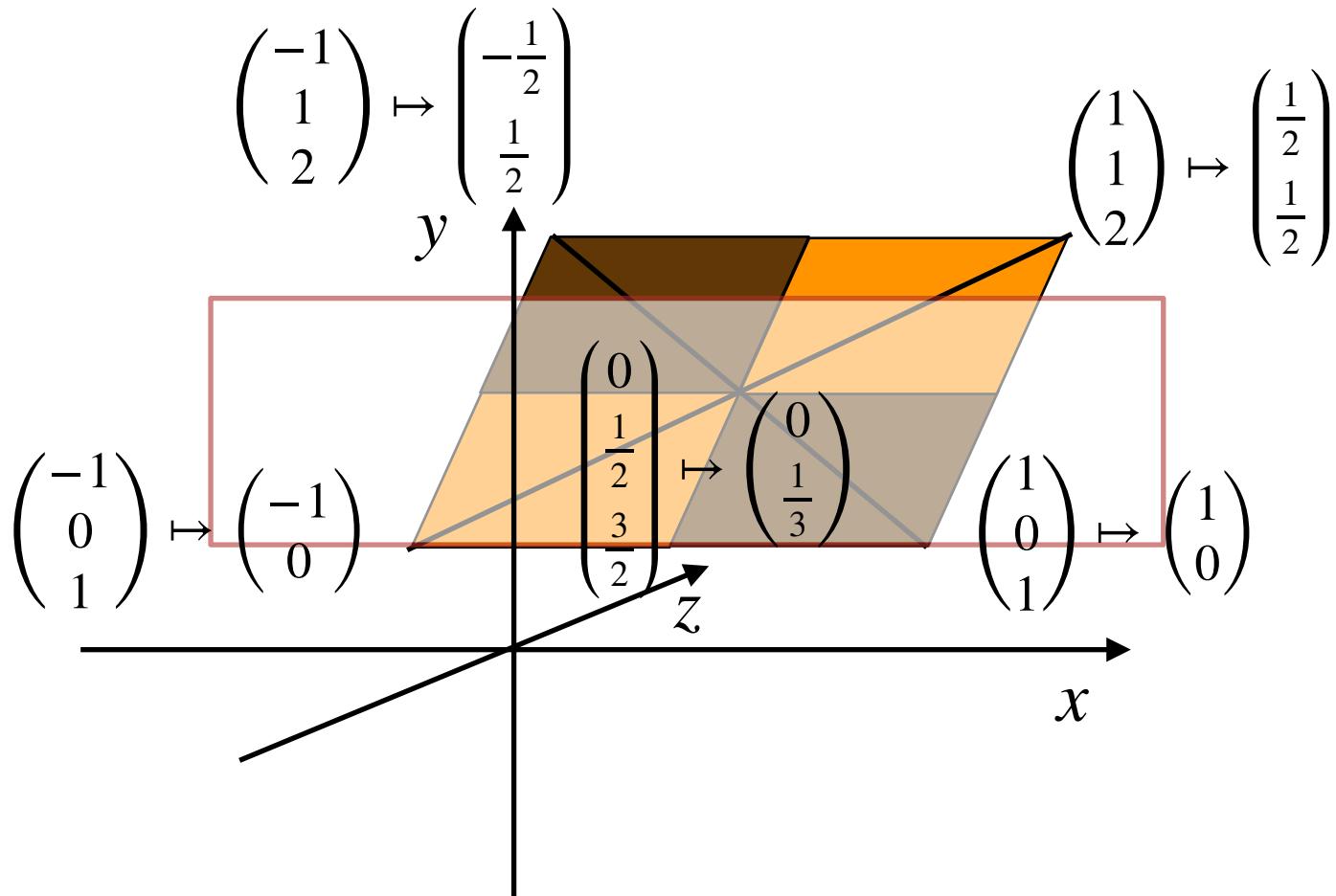


- Lösung
 - Transformation der Texturkoordinaten $t = (u, v, 1)$ in 2D homogenen Koordinaten ergibt $t = (u, v, z)$
 - Lineare Interpolation der Texturkoordinaten innerhalb des Polygons
 - Textur-Abfrage für jedes Pixel mit rücktransformierten Texturkoordinaten

$$t' = \left(\frac{u}{z}, \frac{v}{z} \right)$$

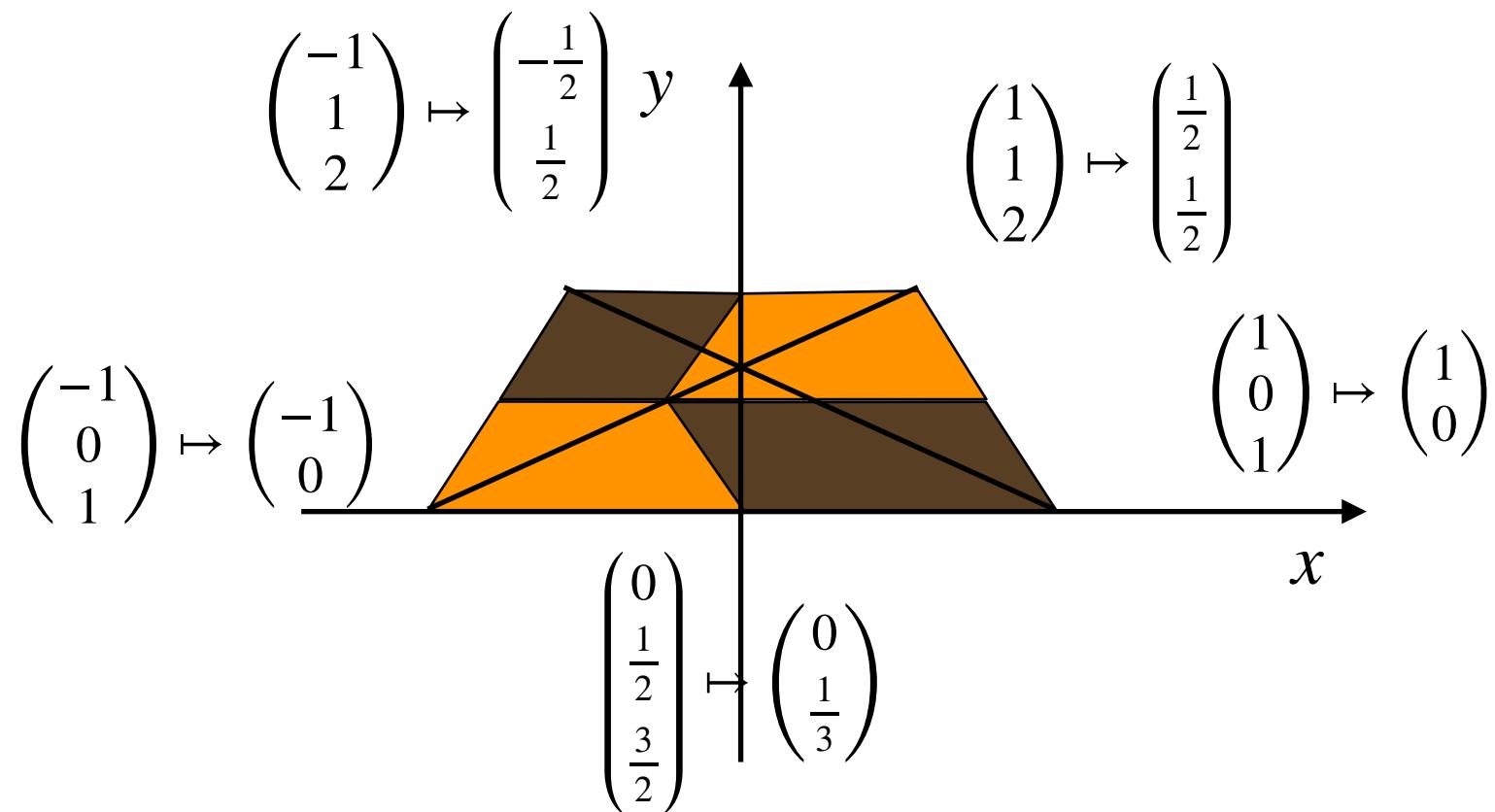
10.1 TEXTURE-MAPPING

Interpolation der Texturkoordinaten



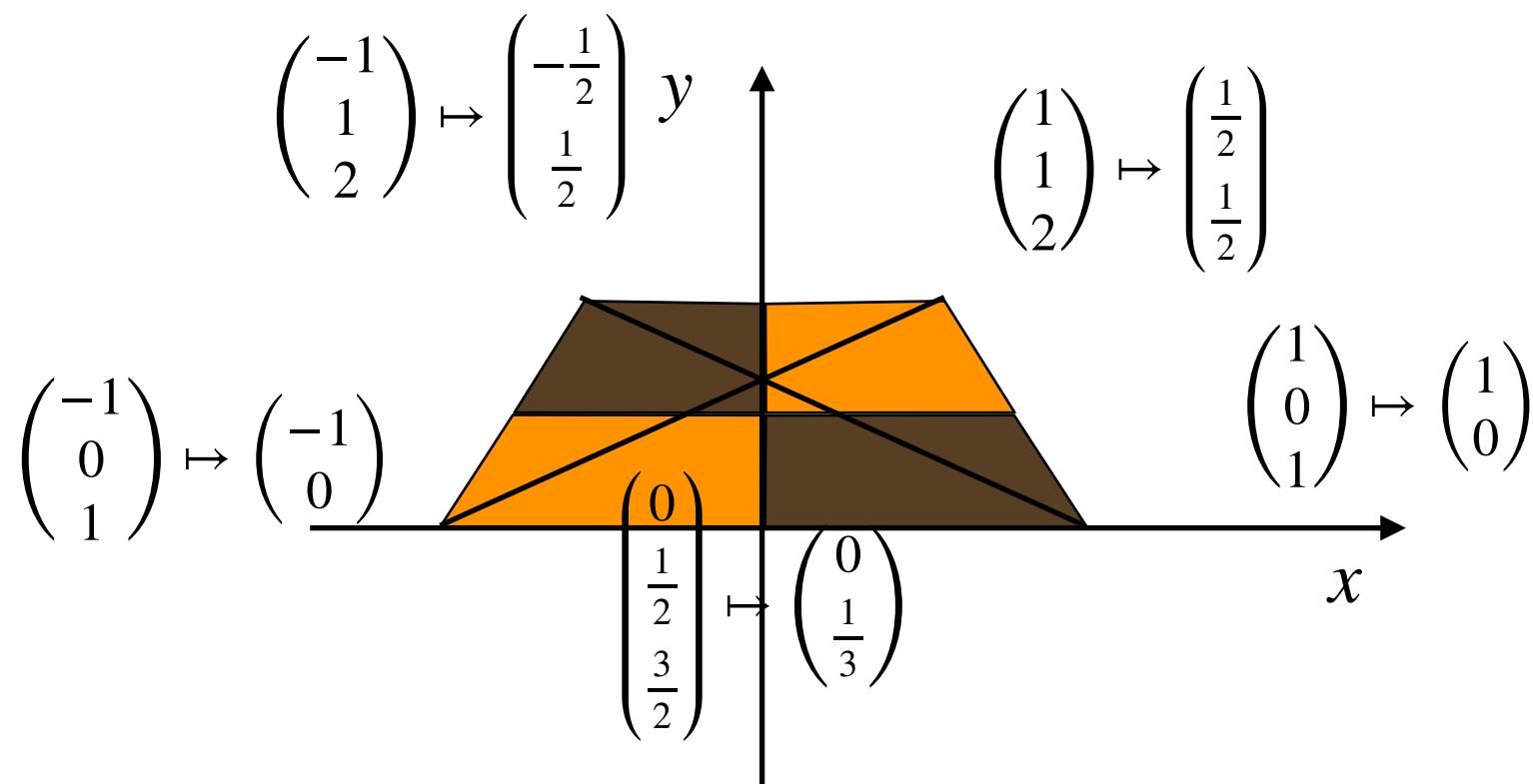
10.1 TEXTURE-MAPPING

Interpolation der Texturkoordinaten: Linear



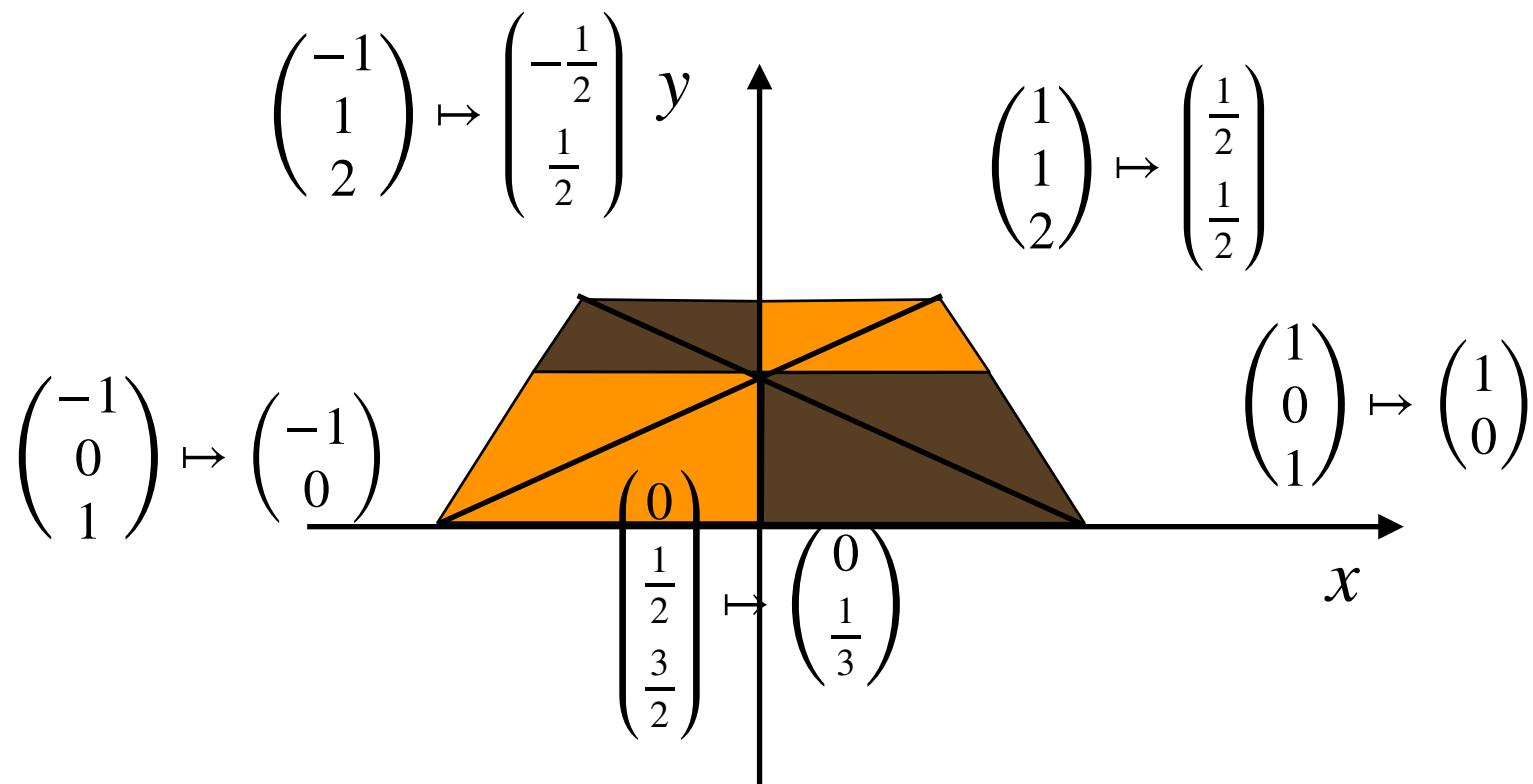
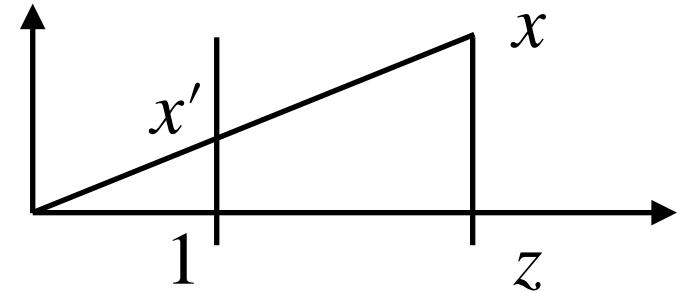
10.1 TEXTURE-MAPPING

Interpolation der Texturkoordinaten: Bilinear



10.1 TEXTURE-MAPPING

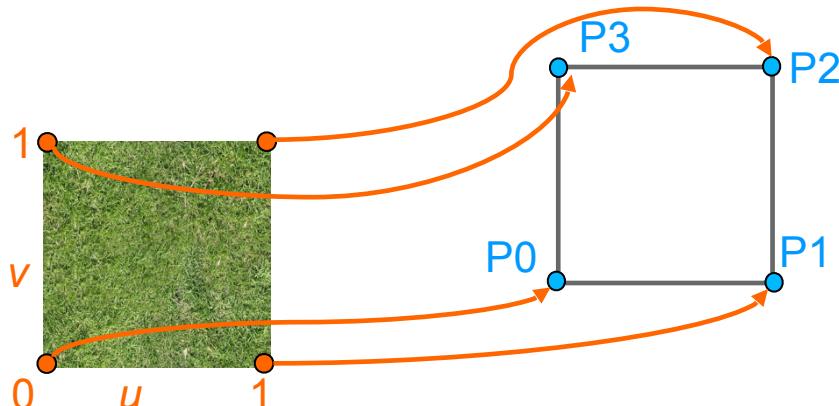
Interpolation der Texturkoordinaten: Perspektivisch



10.1 TEXTURE-MAPPING

Zuordnung von Polygonecken und Texturkoordinaten

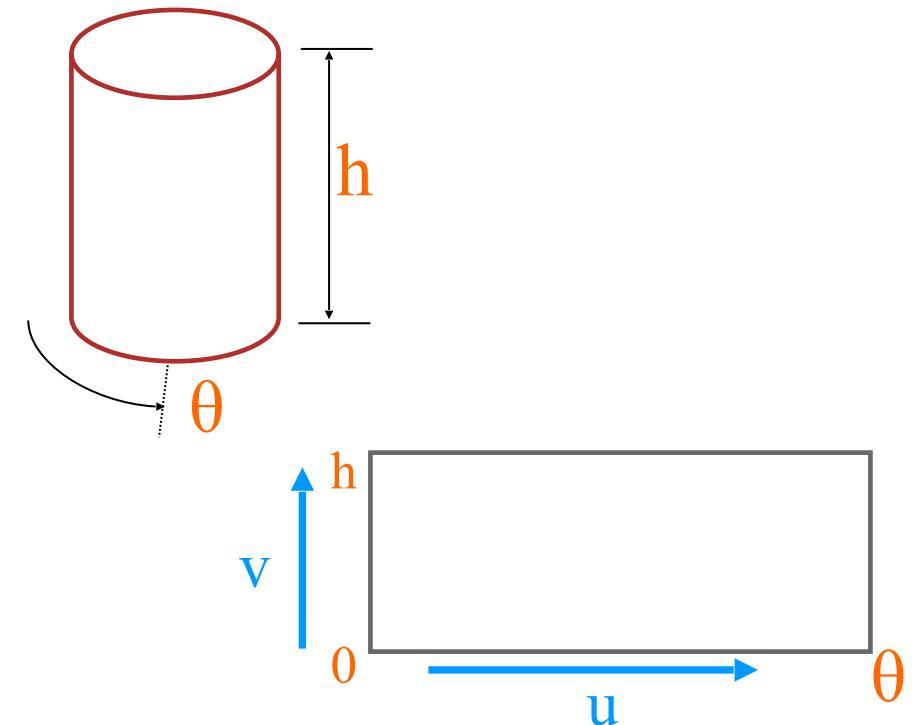
- Bei einfachen Objekten u.U. manuell
- Bei komplexeren Objekten: Two-Part Mapping
 - S-Mapping (Surface-Mapping)
Abbildung der Textur auf eine einfache, virtuelle Zwischenfläche (z.B. Quader, Zylinder, Kugeln)
 - O-Mapping (Object-Mapping)
Übertragung von der umhüllenden Zwischenfläche auf das zu texturierende Objekt



10.1 TEXTURE-MAPPING

Zylinder-Mapping

- Geeignet für rotationssymmetrische Objekte
- Diskontinuität an der Naht (parallel zur Achse)
- Parametrisierung $(u, v) \mapsto (\Theta, h)$



10.1 TEXTURE-MAPPING

Zylinder-Mapping

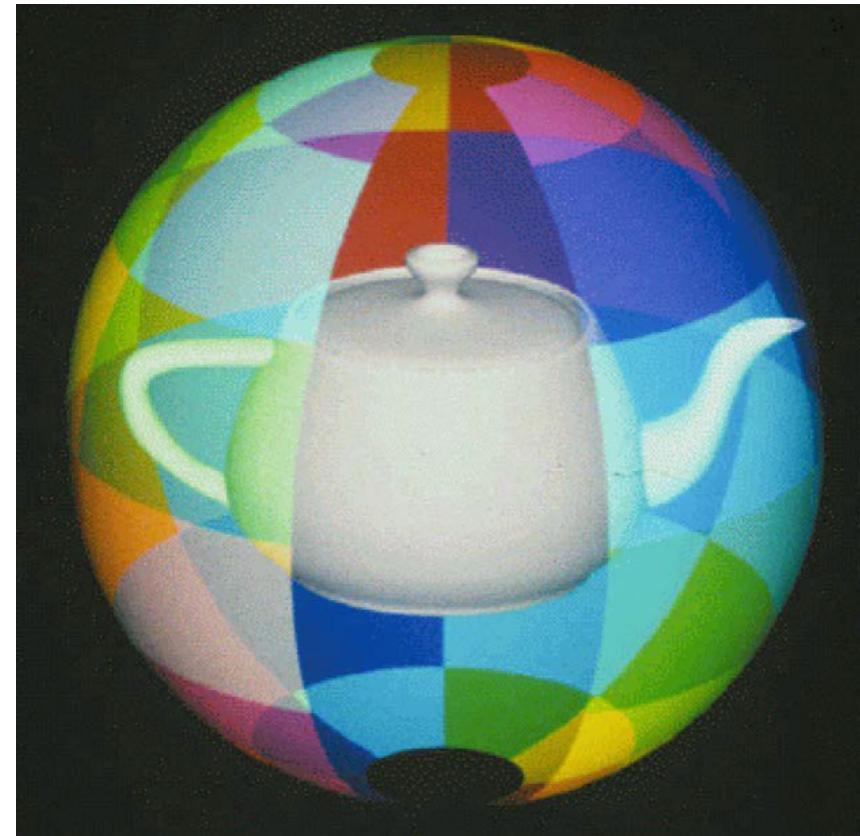
- Geeignet für rotationssymmetrische Objekte
- Diskontinuität an der Naht (parallel zur Achse)
- Parametrisierung $(u, v) \mapsto (\Theta, h)$



10.1 TEXTURE-MAPPING

Kugel-Mapping

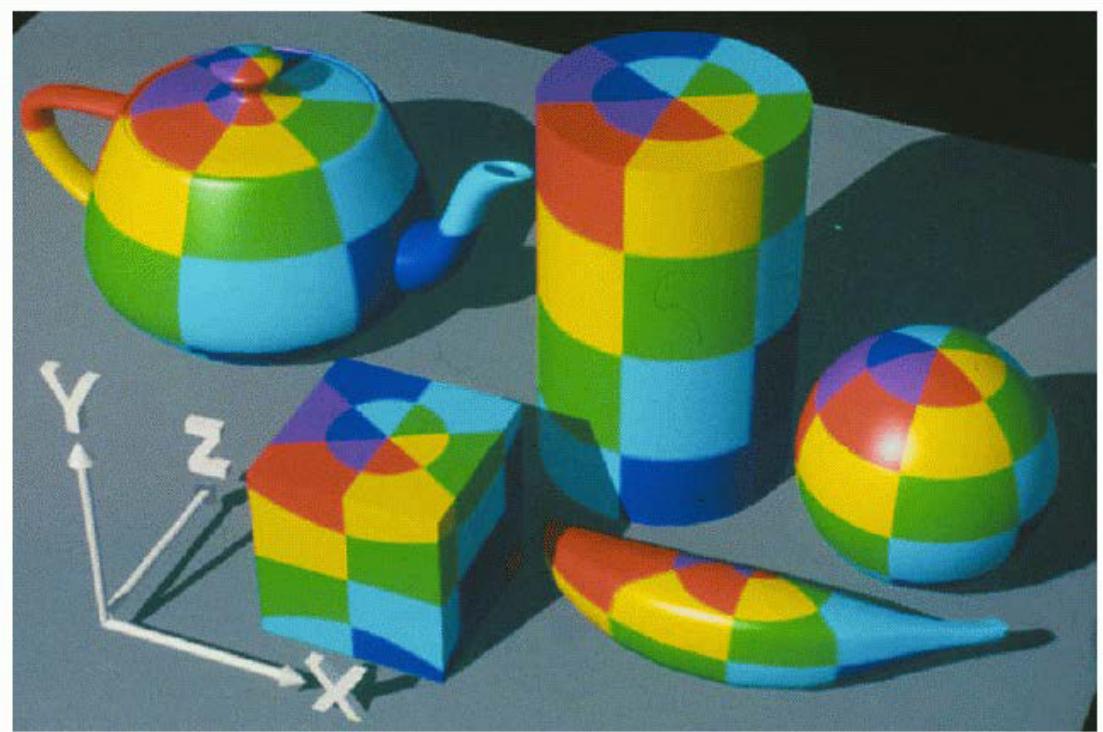
- Geeignet für Kugel-symmetrische Objekte
- Verzerrung, vor allem an den Polen
- Parametrisierung durch Kugelkoordinaten $(u, v) \mapsto (\Phi, \Theta)$



10.1 TEXTURE-MAPPING

Kugel-Mapping

- Geeignet für Kugel-symmetrische Objekte
- Verzerrung, vor allem an den Polen
- Parametrisierung durch Kugelkoordinaten $(u, v) \mapsto (\Phi, \Theta)$



10.1 TEXTURE-MAPPING

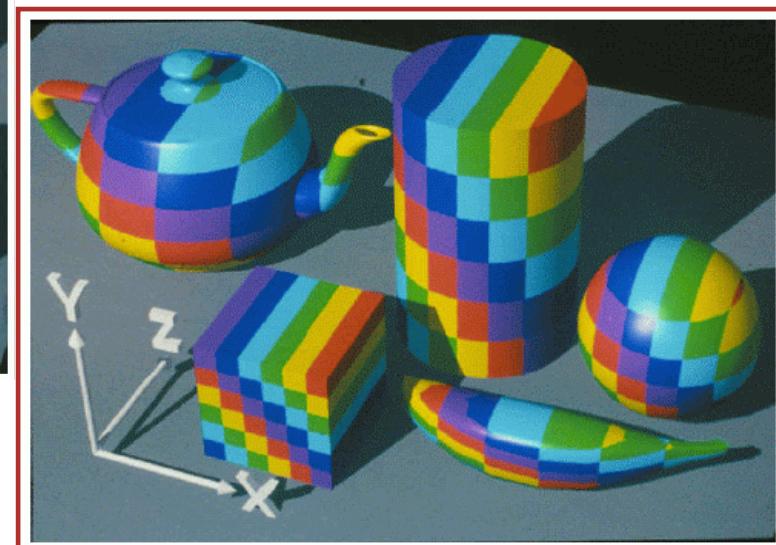
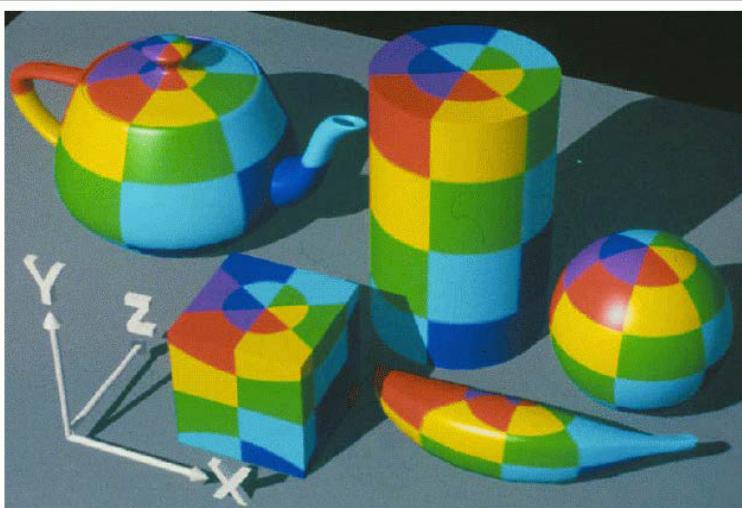
Box-Mapping

- Quader als umhüllende Fläche
 - meist achsenparallele Bounding-Box des Objekts
- Mögliche Parametrisierung
 - u-Achse:
Längste Kante des Quaders
 - v-Achse:
Zweitlängste Kante des Quaders



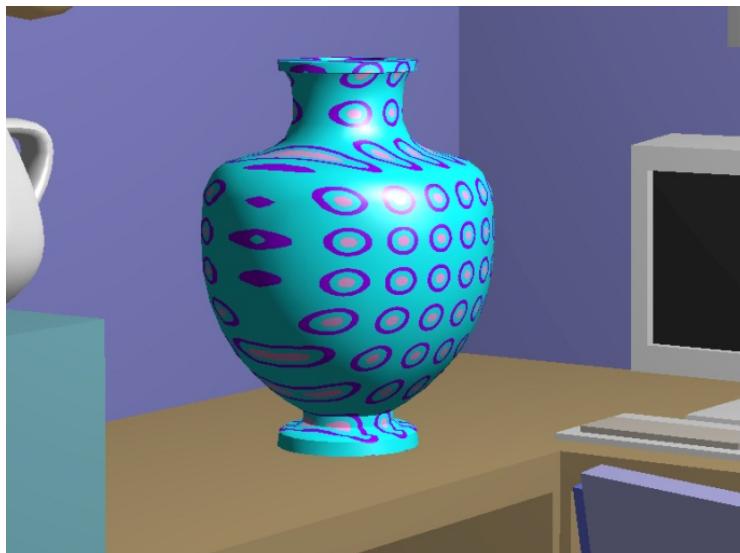
10.1 TEXTURE-MAPPING

Zylinder – Kugel – Box-Mapping

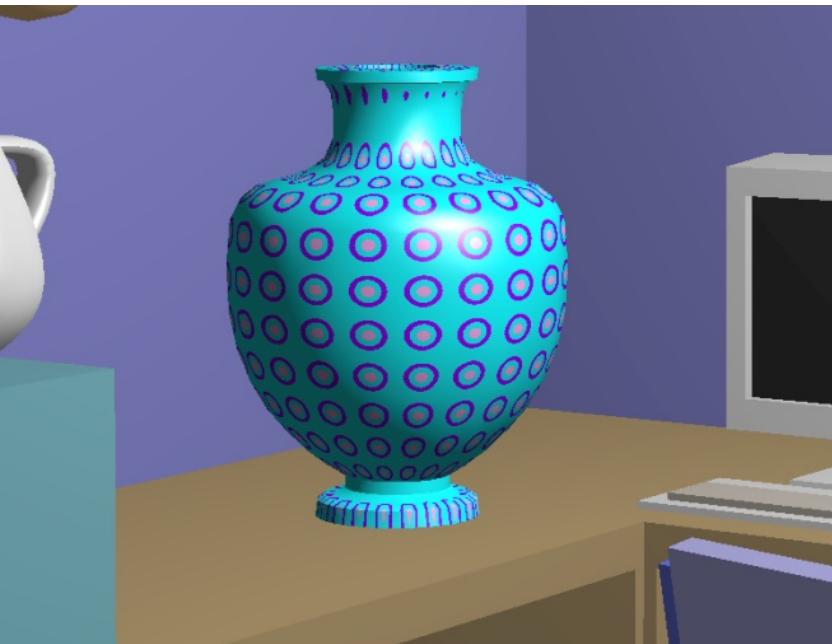


10.1 TEXTURE-MAPPING

Verwendung verschiedener Zwischenobjekte



Box



Kugel

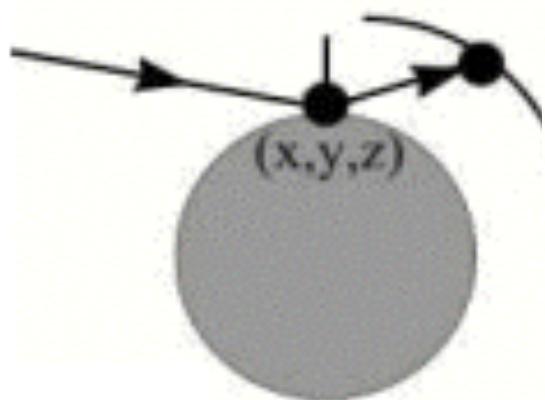


Zylinder

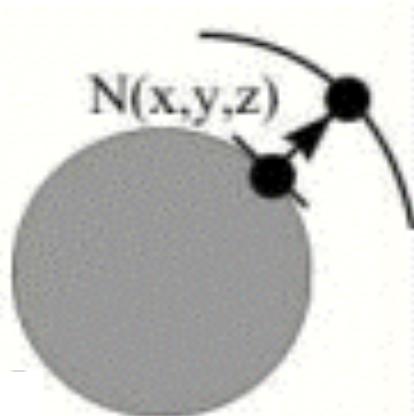
10.1 TEXTURE-MAPPING

Techniken des O-Mapping

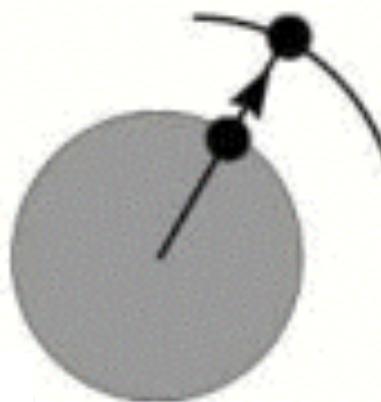
Reflexionsstrahl



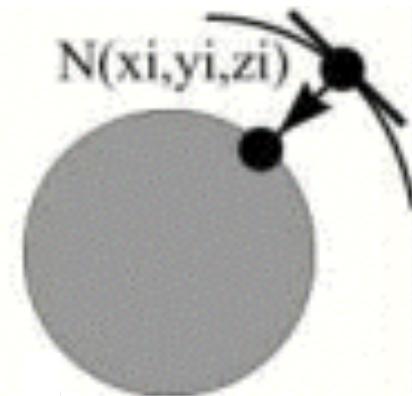
Normalenvektor



Objektzentrum

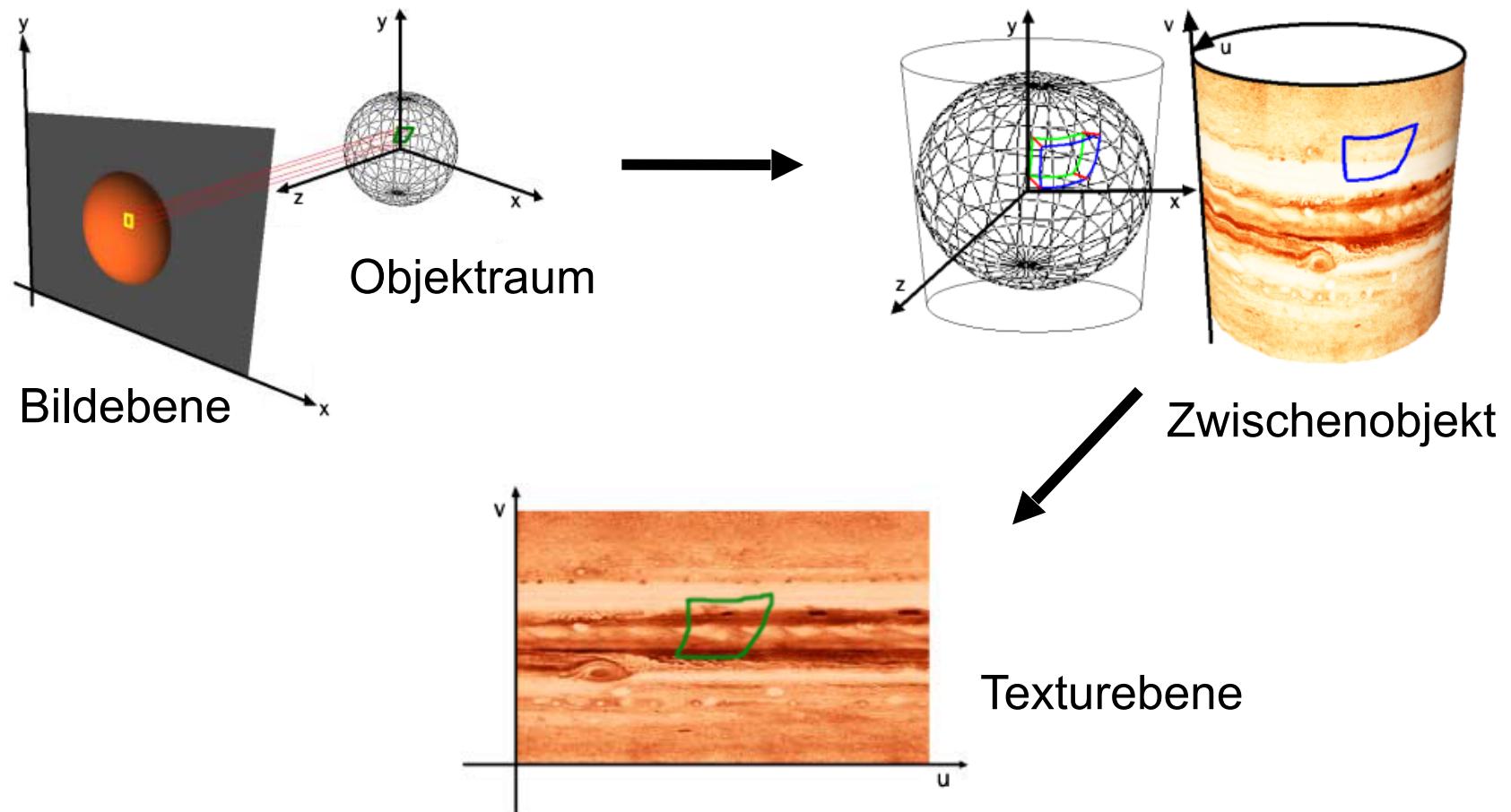


Hilfsobjektnormale



10.1 TEXTURE-MAPPING

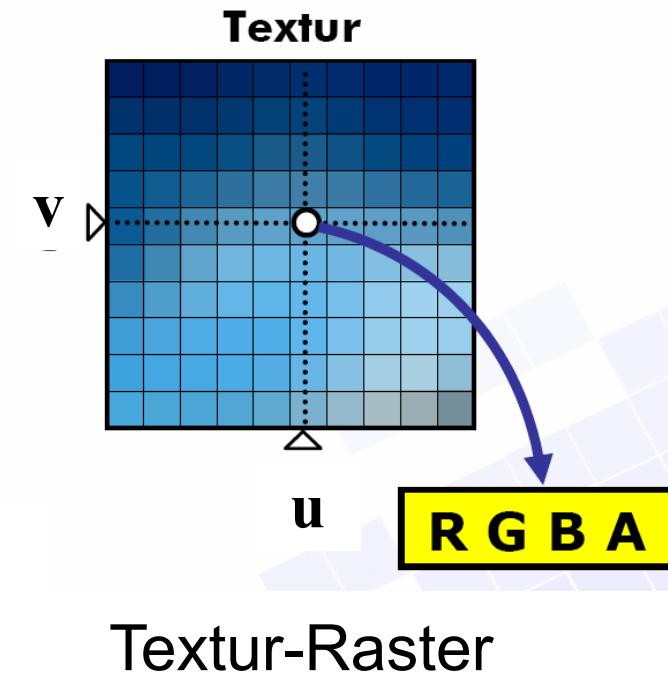
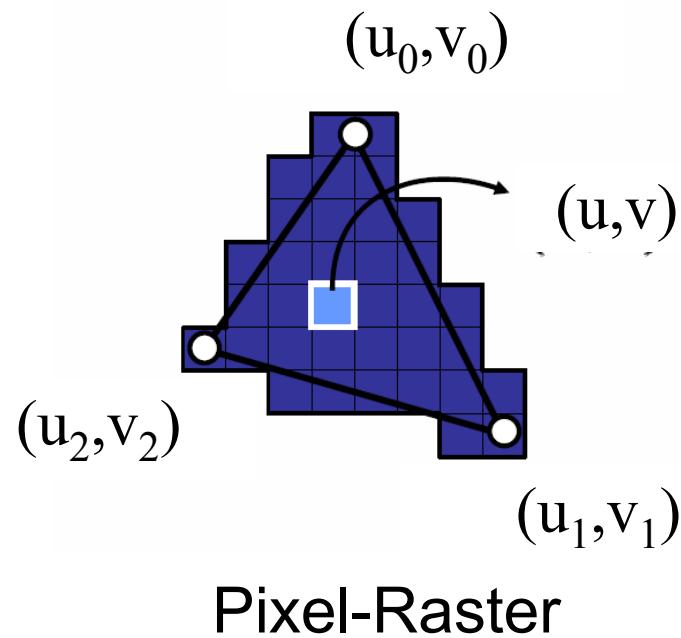
Inverse Abbildung mit Zwischenobjekt



10.1 TEXTURE-MAPPING

Abtastprobleme

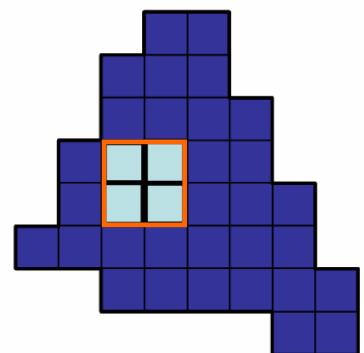
- Welche Probleme können bei der Abbildung von Pixel- auf Textur-Raster auftreten?



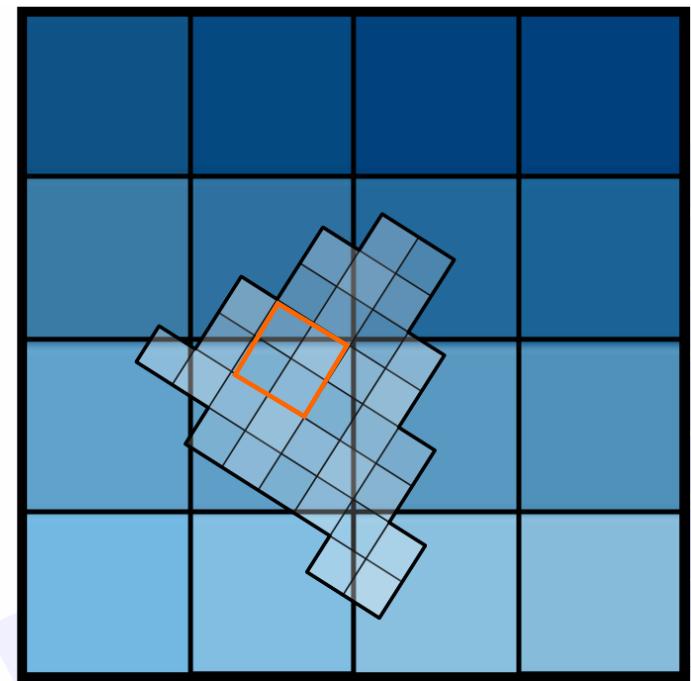
10.1 TEXTURE-MAPPING

Abtastprobleme

- Magnification / Oversampling
 - Pixel-Raster ist feiner als Textur-Raster
 - Ein Texel wird auf mehrere Pixel abgebildet.
 - Texturen erscheinen daher verschwommen.
- Abhilfe
 - Auflösung der Textur erhöhen



Pixel-Raster

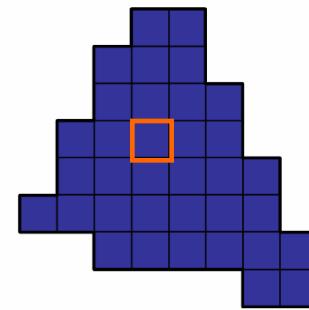


Textur-Raster

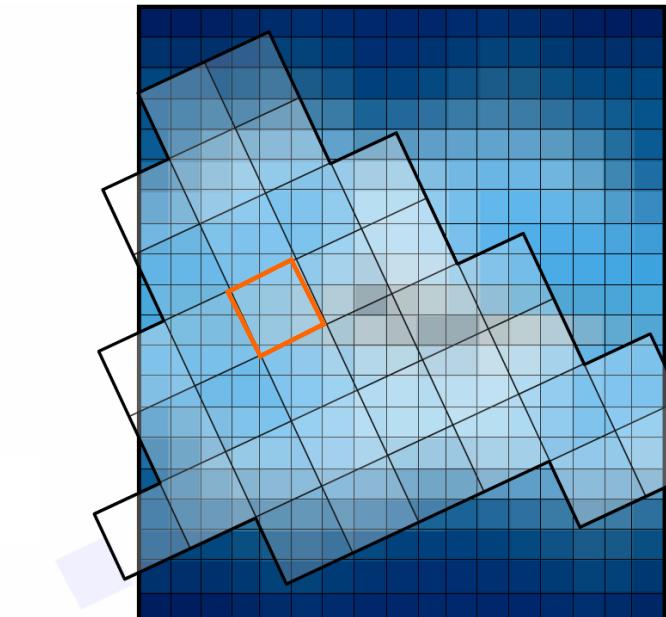
10.1 TEXTURE-MAPPING

Abtastprobleme

- Minification / Undersampling
 - Pixel-Raster ist größer als Textur-Raster
 - Ein Pixel wird auf mehrere Texel abgebildet
 - Aliasing, da Abtastfrequenz zu gering
- Abhilfe
 - Nach Fläche gewichteten Mittelwert der Texel bestimmen
 - Exakte, aber zu aufwändige Lösung



Pixel-Raster



Textur-Raster

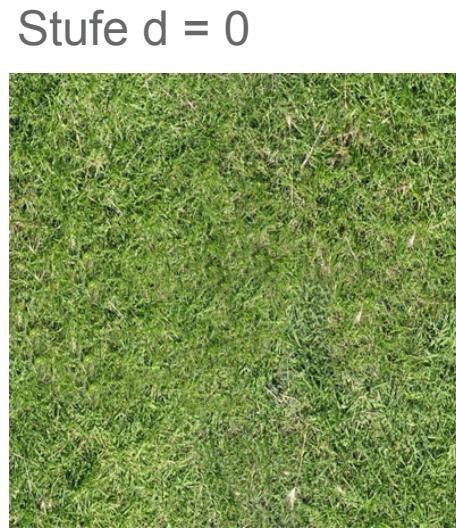
10.1 TEXTURE-MAPPING

Mip-Mapping

- Auflösung der Textur sollte der im Bildraum entsprechen
- Problematisch, wenn Auflösung im Bildraum variiert
- Lösung
 - Textur in verschiedenen Auflösungen bereithalten
 - Quadratische Texturen mit Kantenlänge 2^k (Zweierpotenz)

10.1 TEXTURE-MAPPING

Mip-Mapping

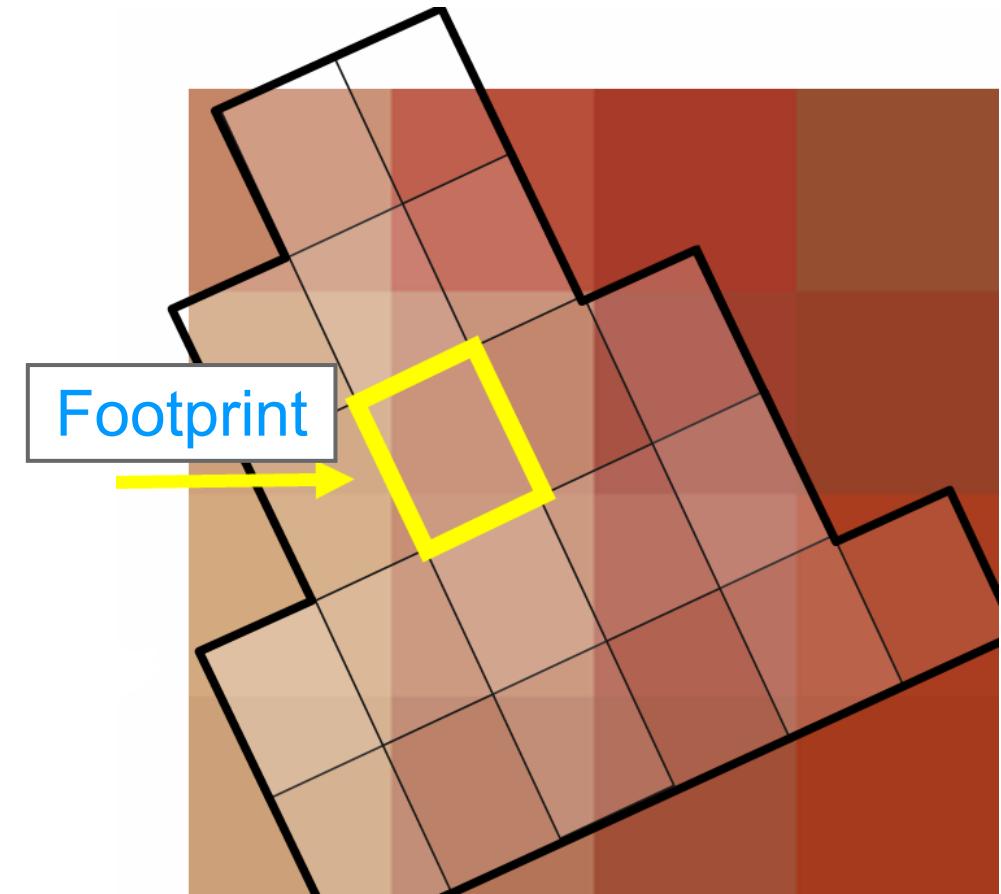


Rekursives Downsampling
z.B. Mitteln von 4 Pixeln

10.1 TEXTURE-MAPPING

Mip-Mapping

- Verfahren
 - Bestimme Footprint des Pixels auf der Textur
 - Längste Kante bestimmt Mipmap-Stufe d
 - Interpoliere Texel aus Textur der Stufe d
- Ergebnis
 - Antialiasing, da der verwendete Texel immer in etwa der Größe des Footprints entspricht



10.1 TEXTURE-MAPPING

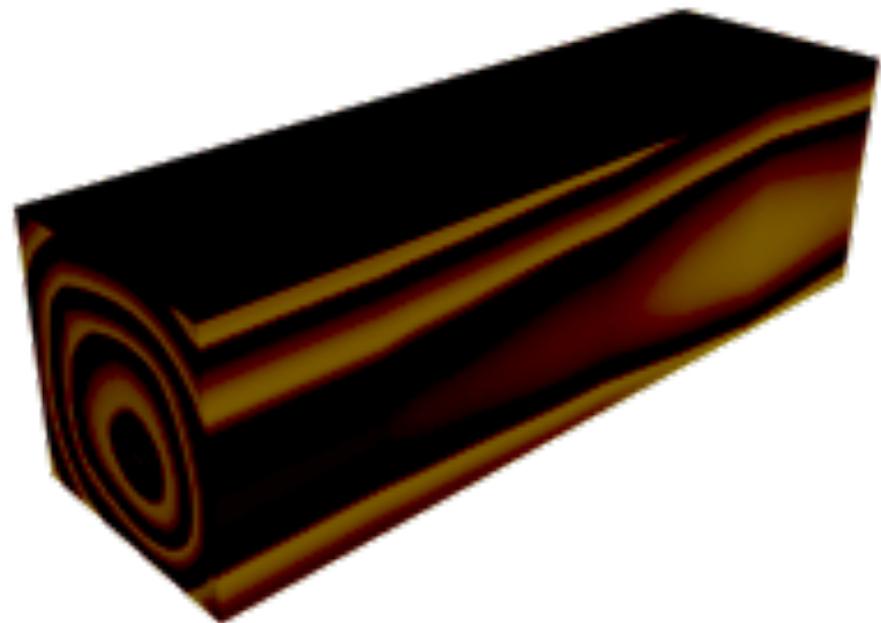
3D-Texturen / Festkörpertexturen

- Handhabung analog zu 2D-Texturen
- (Anschaulicher) Unterschied zu 2D-Texturen
 - Objekt wird aus Textur ausgeschnitten statt damit beklebt
 - Prozedurale Ansätze erlauben wirklichkeitstreue 3D-Muster

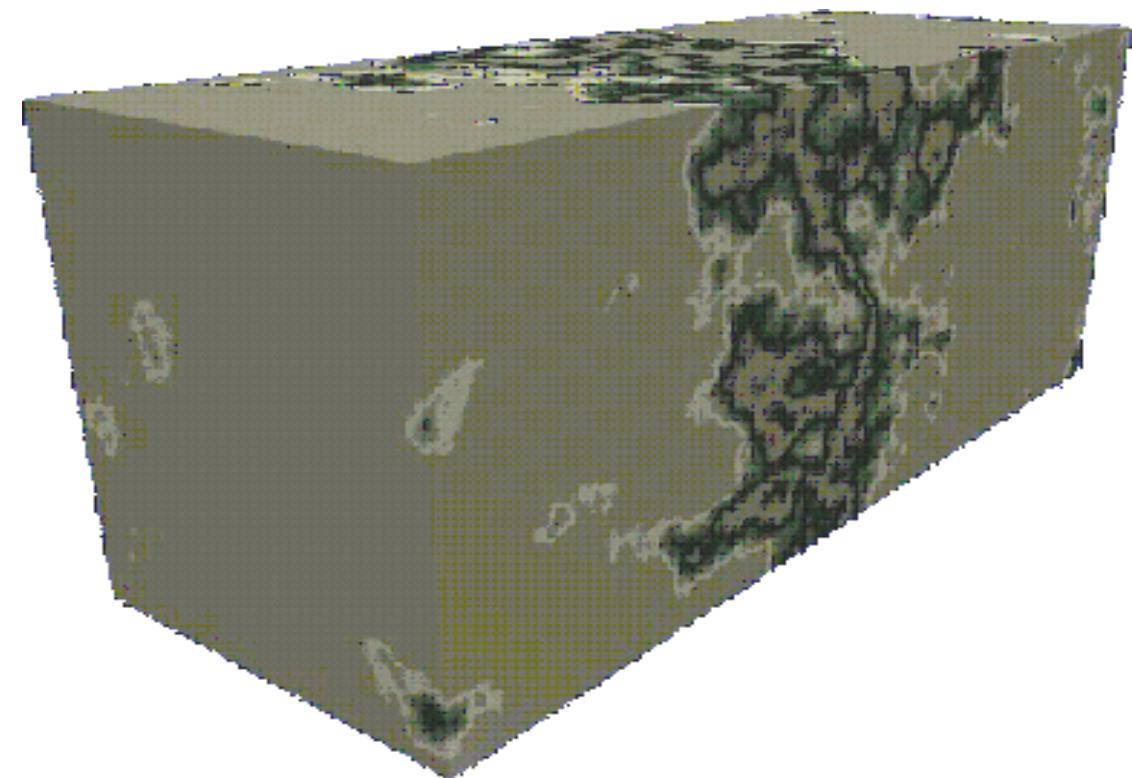
10.1 TEXTURE-MAPPING

3D-Texturen / Festkörpertexturen

- Holzmaserung

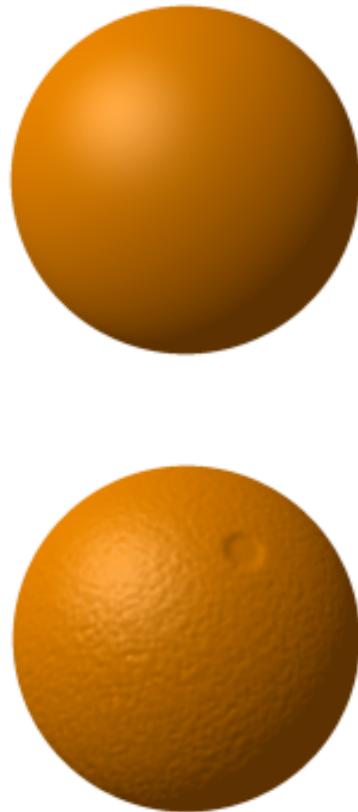


- Perlin Marmor



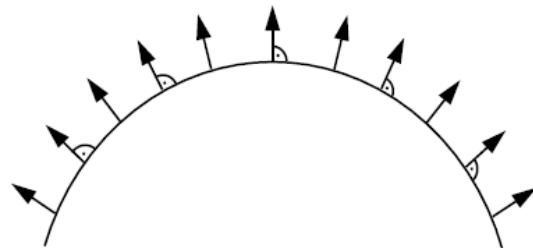
10.2 BUMP-MAPPING

- James Blinn 1978
- Ziel
 - Rauere und plastischere Erscheinung eines Objekts
 - Keine Veränderung der Geometrie
- Simulation von Oberflächenunebenheiten durch
 - Manipulation der Normalenvektoren
 - Struktureffekt nur durch Beleuchtung

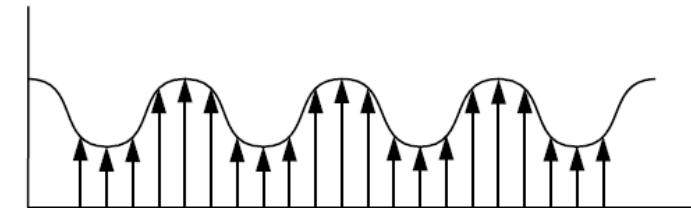


10.2 BUMP-MAPPING

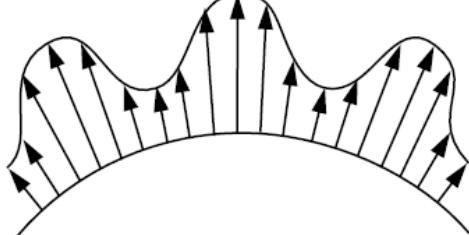
Exakte Modellierung



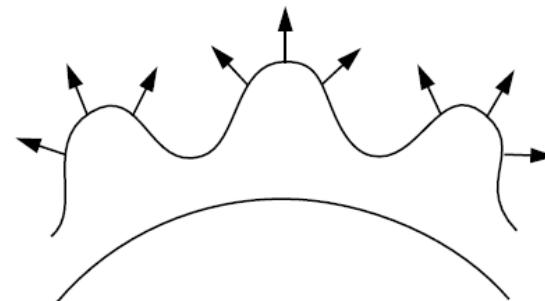
(a) Originalfläche $P(u)$
mit Normalen $N(u)$



(b) Bump Map $h(u)$



(c) Offsetfläche $P'(u)$



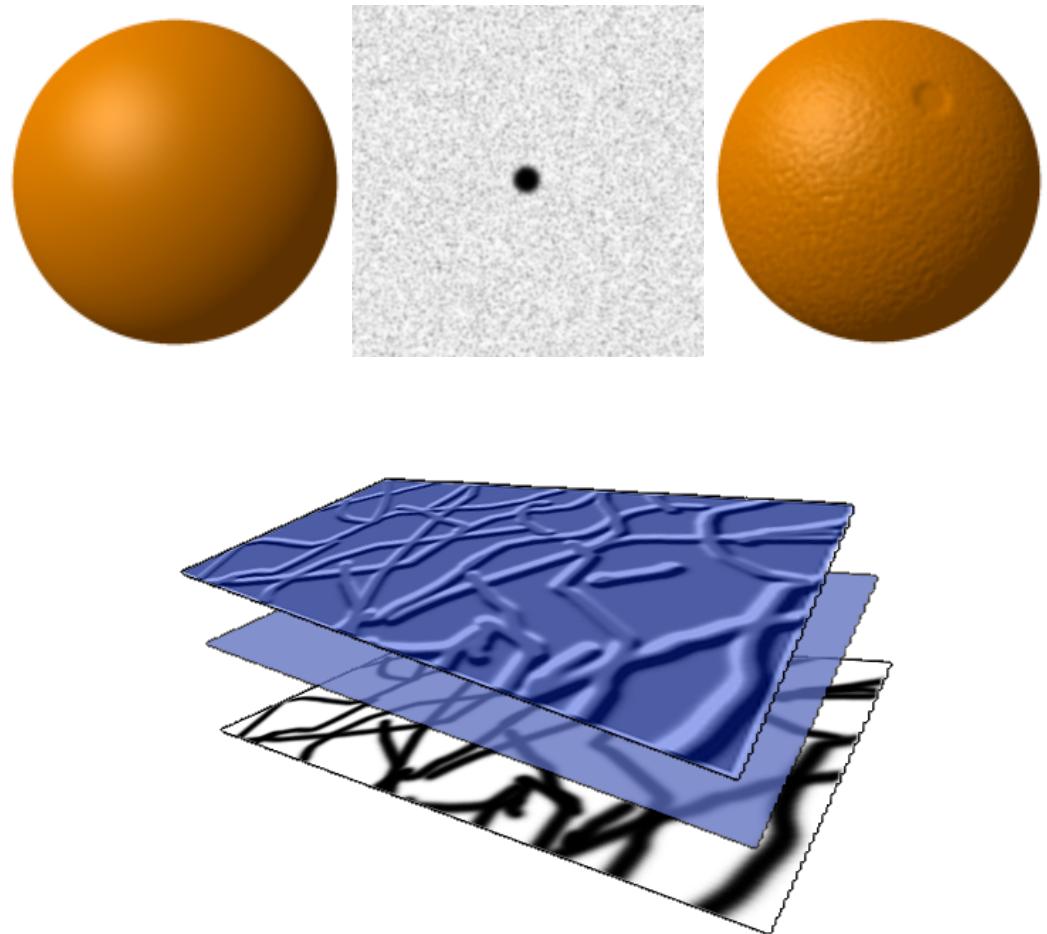
(d) Perturbierte Normalen $N'(u)$

10.2 BUMP-MAPPING

- Prinzip
 - Für die Beleuchtung ist nur die Normale relevant
 - Die Lage des Punktes auf der Fläche spielt keine Rolle
 - Originalgeometrie mit veränderten Normalen kombinieren
- Anmerkungen
 - Bump-Mapping nur mit Verfahren möglich, die Beleuchtung explizit in jedem Flächenpunkt auswerten
 - Phong-Shading
 - Raytracing
 - Nicht
 - Gouraud
 - Schatten und Silhouetten der Objekte bleiben glatt

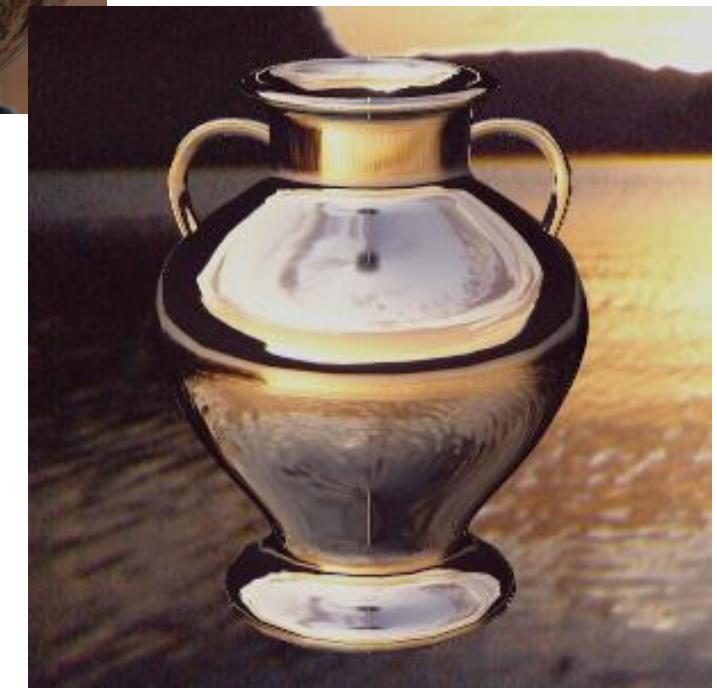
10.2 BUMP-MAPPING

- Umsetzung
 - Prozedurale Veränderung der Normalen
 - Normalen als RGB-Textur gegeben (Normal Map)
 - Höhenfeld als 2D-Skalarfeld (Grauwerttextur) gegeben
 - Addition des Höhenfeldes auf die Geometrie
 - Berechnung der Normalen über Richtungsableitungen dieser Offsetfläche
- $$N' = P'_u \times P'_v$$



10.3 ENVIRONMENT-MAPPING

- Modellierung von Interobjekt-Reflexionen
- Abbildung einer komplexen Umgebung auf ein spiegelndes Objekt mit Hilfe von Texturen
- Günstige Alternative zum Raytracing
- Keine Verdeckungsrechnung
- Anwendung im Real-Time Rendering



10.3 ENVIRONMENT-MAPPING

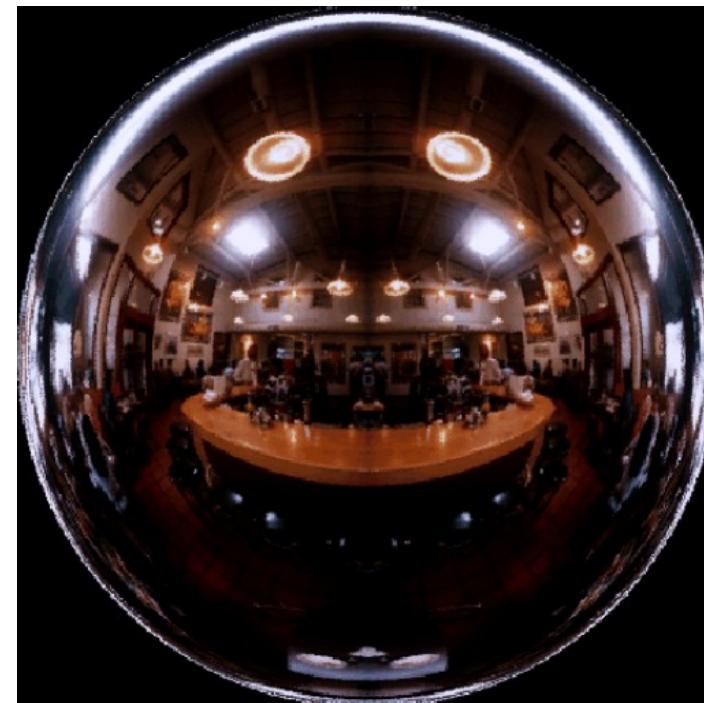
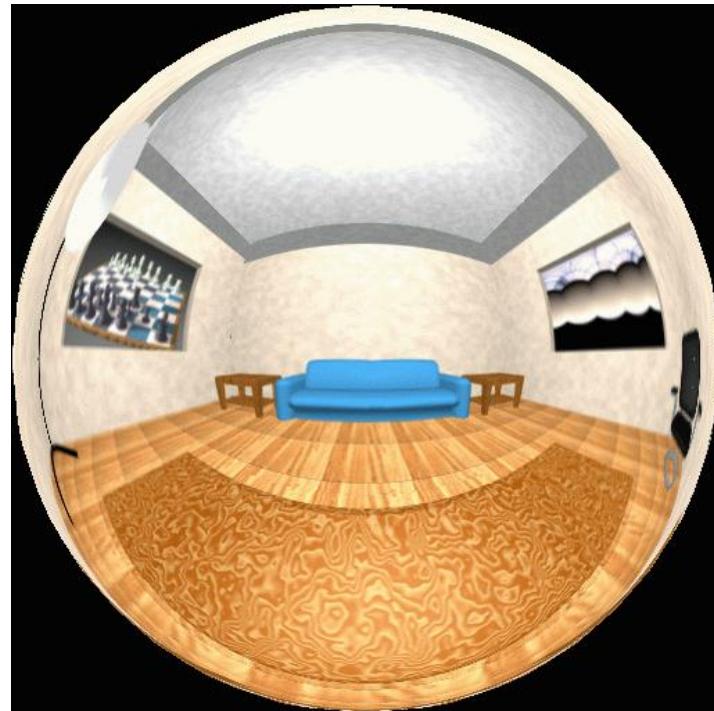
- Verfahren
 - Zwischenobjekt (Würfel, Kugel) umhüllt Objekt
 - Die Umgebungstextur wird auf die Innenseite des Zwischenobjekts aufgetragen
 - Die Texturkoordinaten sind abhängig vom Reflexionsvektor



10.3 ENVIRONMENT-MAPPING

Sphere Mapping

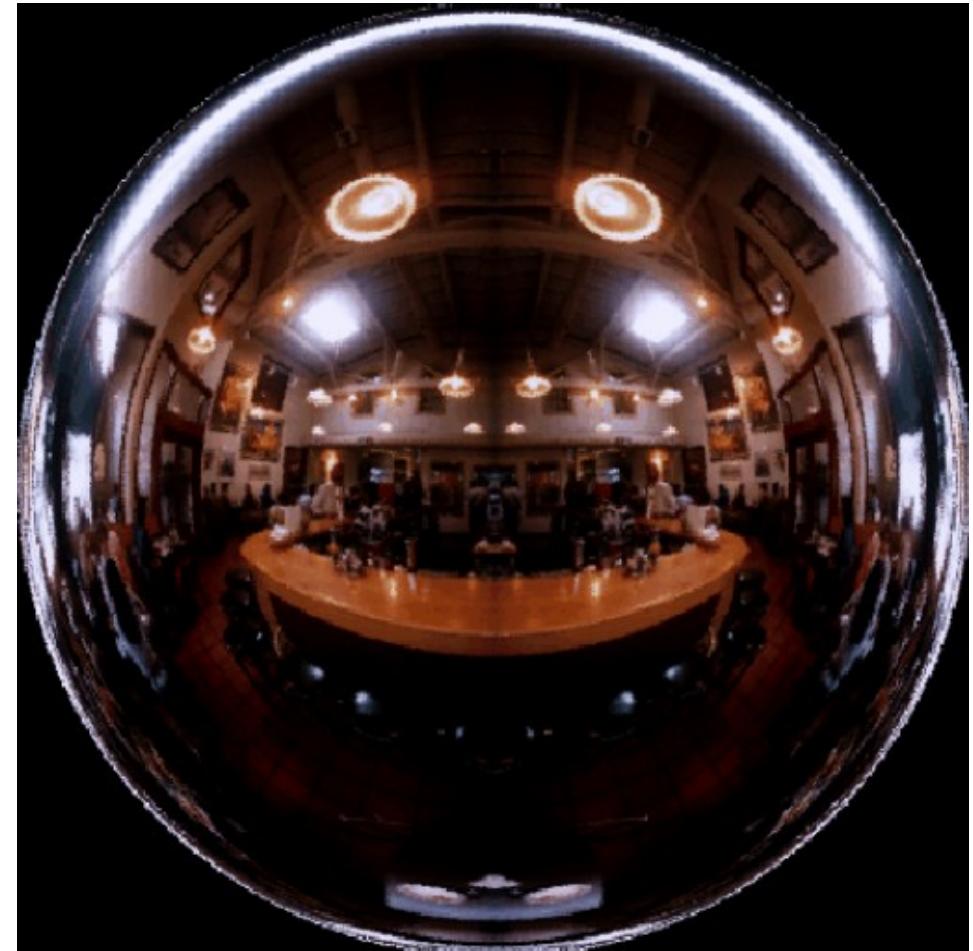
- Unterstützt von OpenGL
- Abbildung einer umhüllenden Kugel auf eine 2D-Textur



10.3 ENVIRONMENT-MAPPING

Sphere Mapping

- Probleme
 - Ebenfalls schwierige Erstellung
 - Rendering
 - Foto einer spiegelnden Kugel
 - Umrechnung aus ebenen Texturen (Würfel)
 - Abtastrate über Textur nicht regelmäßig
 - Interpolation der Texturkoordinaten führt zu Fehlern, vor allem am Rande der Kugel



10.3 ENVIRONMENT-MAPPING

Verwendung eines Würfels



6a

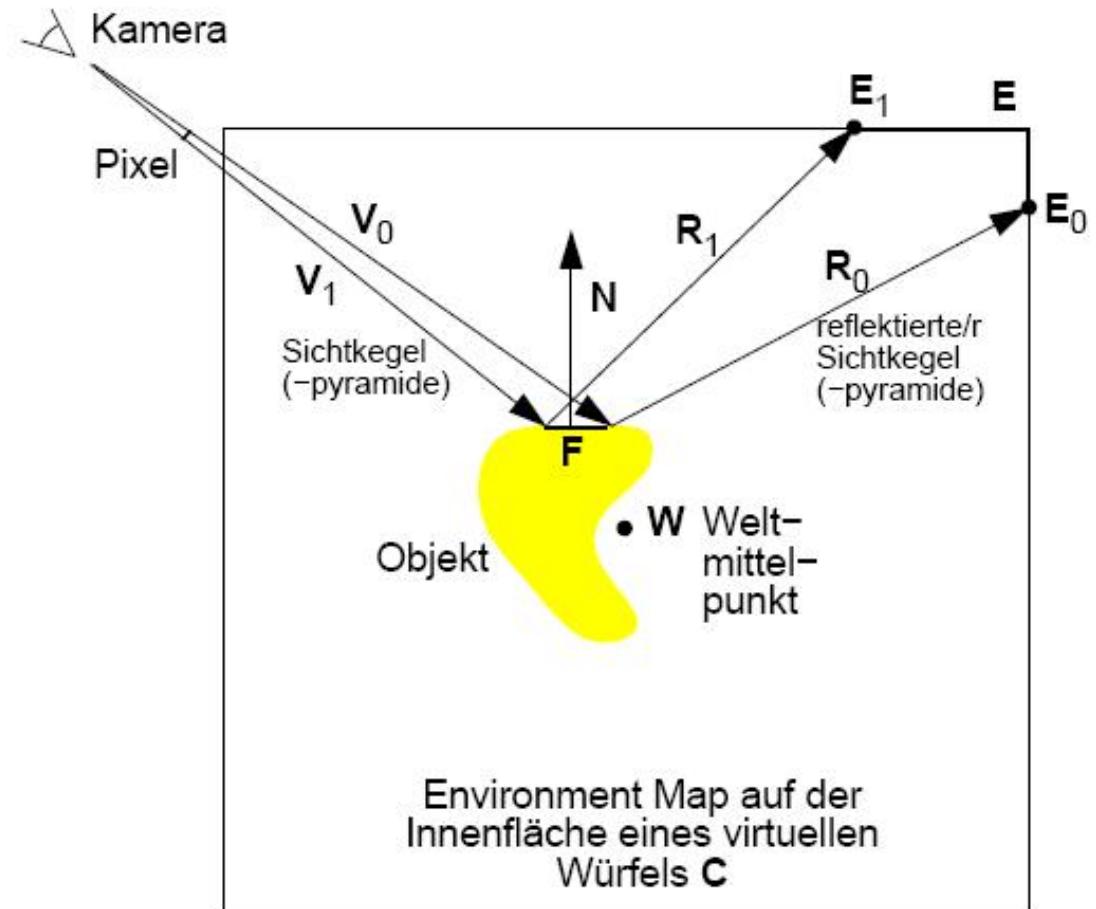


6b

10.3 ENVIRONMENT-MAPPING

Verwendung eines Würfels

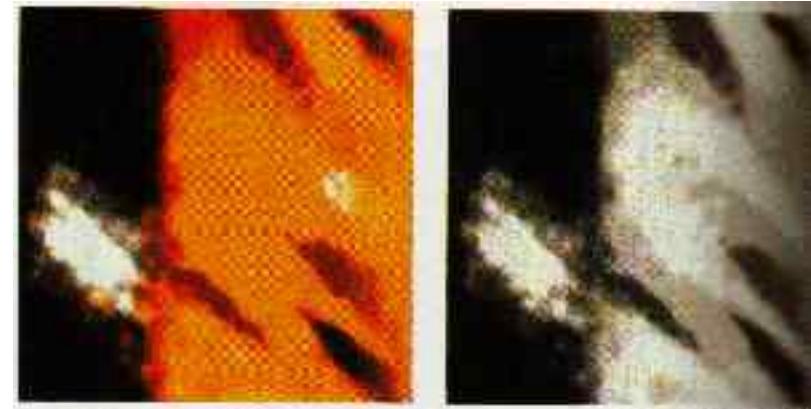
- Einfachere Erstellung der Textur
- Anti-Aliasing durch Sichtpyramide
- Parametrisierung
 - besser als bei einer Kugel
 - immer noch schlecht



10.4 WEITERE VERFAHREN

Chrome-Mapping

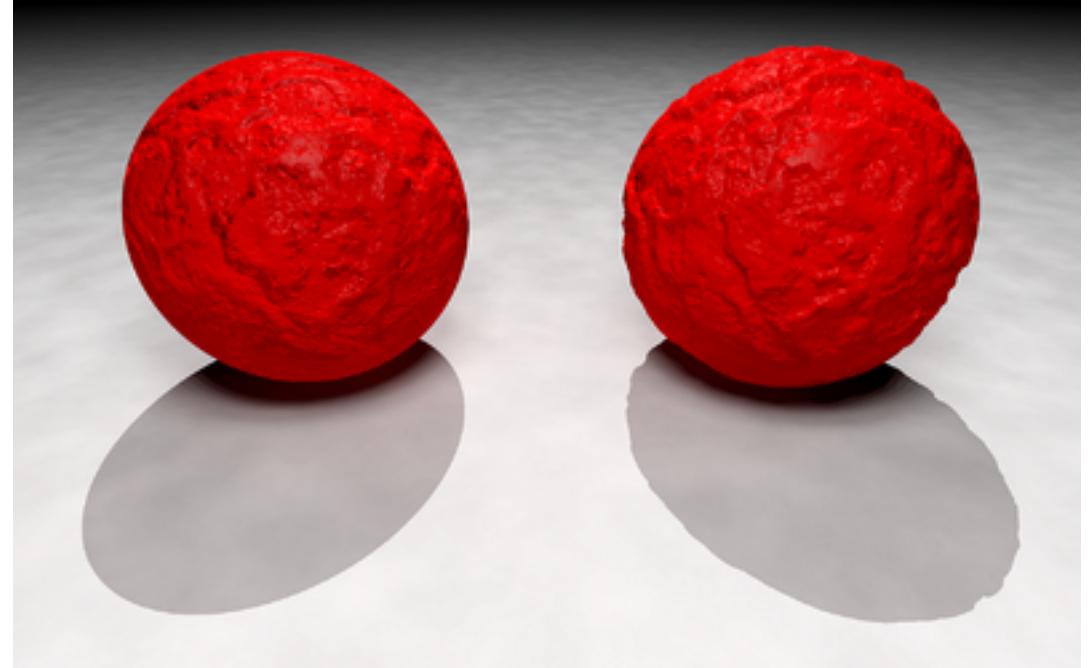
- Abbildung eines willkürlichen Musters (chrome map) auf eine reflektierende Oberfläche
- Künstliche Unschärfe
- Textur fest im Raum (daher geeignet für Animationen)



10.4 WEITERE VERFAHREN

Displacement Mapping

- Ziel
 - Plastischere Erscheinung der Oberfläche
- Unterschied zum Bump-Mapping:
 - Verschieben der Oberflächenpunkte gemäß Höhenfeld entlang der Normalen
 - Meist Kombination mit Textur
- Vorteil
 - Schatten & Silhouette erscheinen nicht mehr glatt



10.4 WEITERE VERFAHREN

Displacement Mapping



+



=



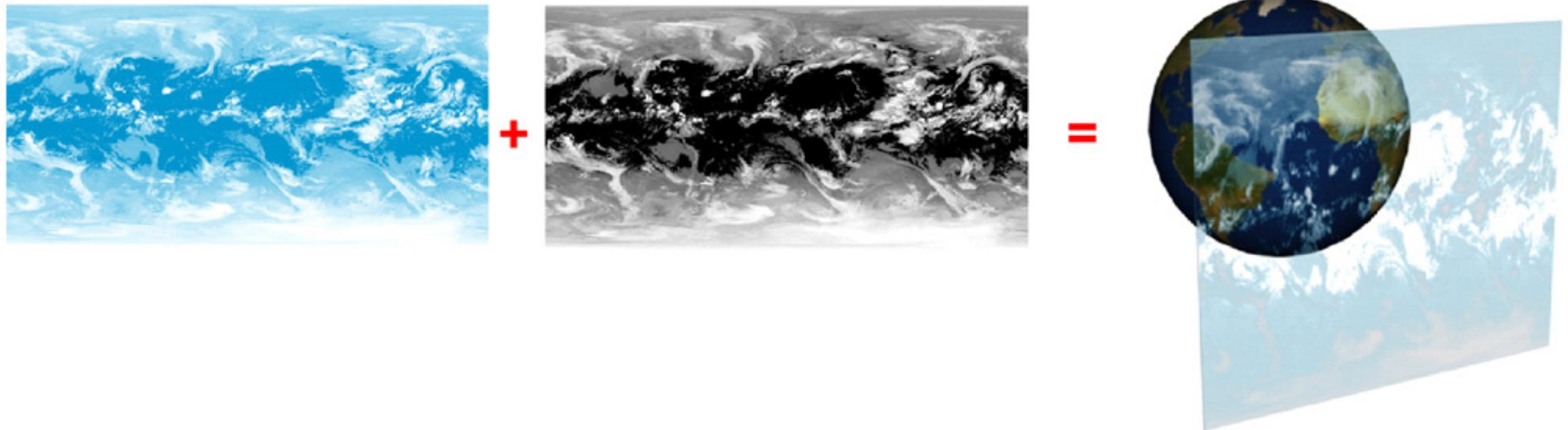
10.4 WEITERE VERFAHREN

Opacity-Mapping / Transparency-Mapping

- Ziel
 - Transparenz von Objekten lokal kontrollieren
- Opacity-Map
 - Grauwerte entsprechen Alpha-Wert
 - Von schwarz (opak) bis weiß (transparent)

10.4 WEITERE VERFAHREN

Opacity-Mapping / Transparency-Mapping



ZUSAMMENFASSUNG

- Erzielte Effekte
 - Veränderte Maserungen und Muster einer glatten Fläche
 - Texture-Mapping
 - Chrome-Mapping
 - Modellierung rauer Oberflächen
 - Bump-Mapping
 - Displacement-Mapping
 - Abbildung komplexer Umgebung auf Objekte
 - Environment-Mapping
- Kombination der Verfahren möglich
- Echtzeit durch Hardwareunterstützung kein Problem

QUELLEN

- Computergraphik, Universität Leipzig
(Prof. D. Bartz)
- Graphische Datenverarbeitung I, Universität Tübingen
(Prof. W. Straßer)
- Graphische Datenverarbeitung I, TU Darmstadt
(Prof. M. Alexa)
- Computergraphik, Uni Siegen (Prof. Klomfaß)