



# Grundlagen der Technischen Informatik 2

## Sommersemester 25

### Übungsblatt 4 *Reduced Instruction Set*

#### Aufgabe 1: Rechnerarchitektur

1. Was sind Unterschiede zwischen RISC und CISC Architekturen. Nennen Sie je ein Beispiel einer RISC bzw. CISC Architektur.
2. Was sind Unterschiede zwischen Harvard und von Neumann Architekturen. Nennen Sie je ein Beispiel.

#### Aufgabe 2: Halbleiterpeicher

1. Ordnen Sie die Speicherarten dem beschriebenen Verhalten in der Tabelle zu.  
Speicherarten: NV-RAM, ROM, SRAM, EPROM, PROM, DRAM

Speicherart	Programmierbar	Reversibel	Schreibbar	Statisch	Flüchtig
				X	
	X			X	
	X	X		X	
	X	X	X	X	X
	X	X	X		X
	X	X	X	X	

#### Aufgabe 3: Program Counter

In dieser Aufgabe soll ein simpler 4-Bit Programm Counter entworfen werden.

1. Machen Sie sich mit einem Programm Counter vertraut. Was unterscheidet diesen von einem regulären Counter? Welche zusätzliche Funktionalität muss dieser haben, um in dem Programm direkte Sprünge auszuführen?
2. Entwerfen Sie einen synchronen 4-Bit Zähler.
3. Erweitern Sie Ihren Zähler, um spezifische Adressen speichern zu können.

Dafür erhält der Counter zwei zusätzliche Eingaben: Steuersignal  $s_0$ , eine 4-Bit Adresse  $a_0...a_3$ .

Der Programm Counter soll sich wie folgt verhalten:

Steuersignal	4-Bit Adresse	Vorzustand	Neuer Zustand	Funktion
$s_0$	$a_0...a_3$	$q_{0-1}...q_{3-1}$	$q_0...q_3$	
0	Adr	$Q_{-1}$	$Q = Q_{-1} + 1$	Zählen
1	Adr	$Q_{-1}$	$Q = \text{Adr}$	Springen

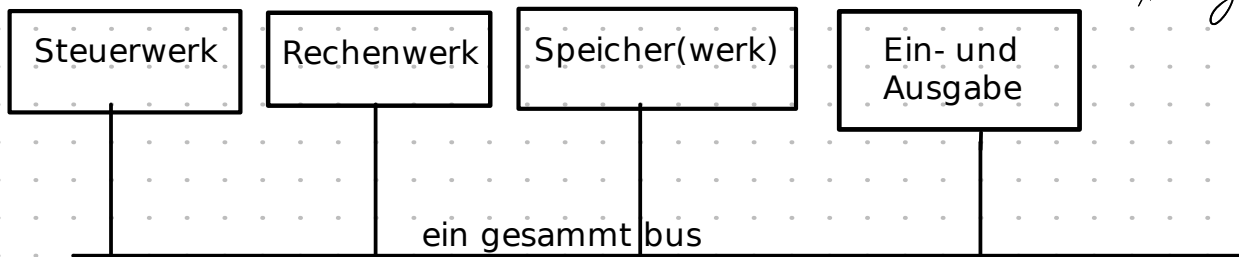
## Aufgabe 1: Rechnerarchitektur

1. Was sind Unterschiede zwischen RISC und CISC Architekturen. Nennen Sie je ein Beispiel einer RISC bzw. CISC Architektur.
2. Was sind Unterschiede zwischen Harvard und von Neumann Architekturen. Nennen Sie je ein Beispiel.

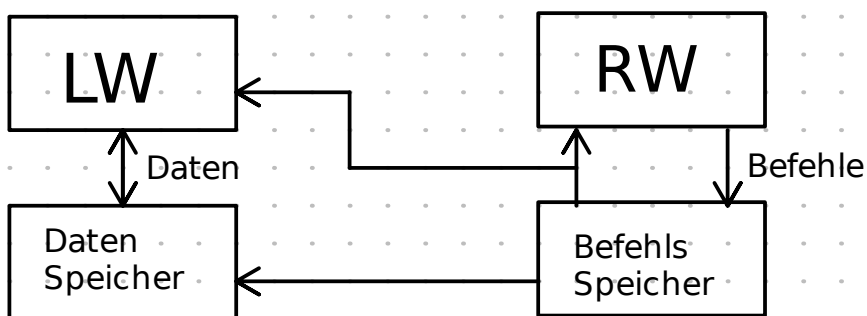
1. RISC = Reduced Instruction . . .  
weniger Befehle (ARM)  
schneller (Zi-Mini Rechner)  
CISC = Complex  
(x86) (Za-Mini Rechner)

2. Neumann Programm und Datenspeicher getrennt  
weniger Hardware Komponenten

(Zi-Mini Rechner)  
Alle gängigen



### Harvard



## Aufgabe 2: Halbleiterpeicher

1. Ordnen Sie die Speicherarten dem beschriebenen Verhalten in der Tabelle zu.

Speicherarten: NV-RAM, ROM, SRAM, EPROM, PROM, DRAM  
static ram, mit flipflops      dynamic, kondensatoren

Speicherart	Programmierbar	Reversibel	Schreibbar	Statisch	Flüchtig	
ROM				X		BIOS odere UEFI
PROM	X			X		Micro controller
EPROM	X	X		X		Firmenspeicher
SRAM	X	X	X	X	X	CPU Cache
DRAM	X	X	X		X	Hauptspeicher
NV-RAM	X	X	X	X		konfig von bios

Programmierbar: kann beschrieben werden

Reversible: kann neu beschrieben werden nachdem alles gelöscht wurde

Schreibbar: kann alles überschreiben

Statisch: hält daten solange strom vorhanden ist,

ohne das daten aufgefrisch werden müssen

Flüchtig: muss daten auffrischen damit behalten werden

### Aufgabe 3: Program Counter

In dieser Aufgabe soll ein simpler 4-Bit Programm Counter entworfen werden.

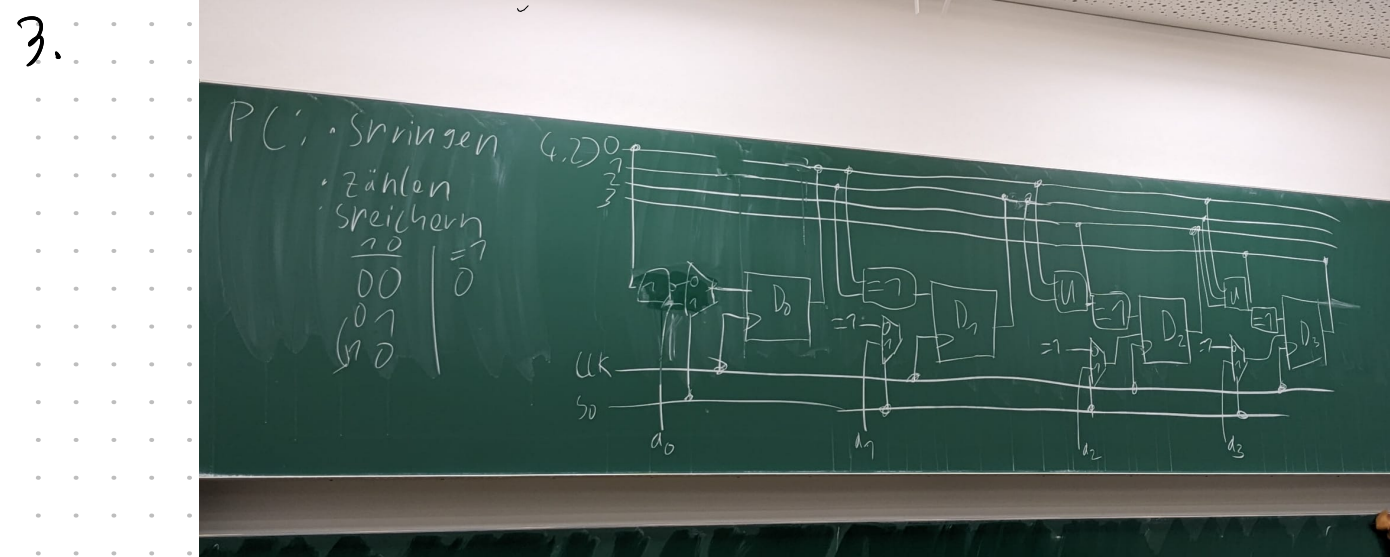
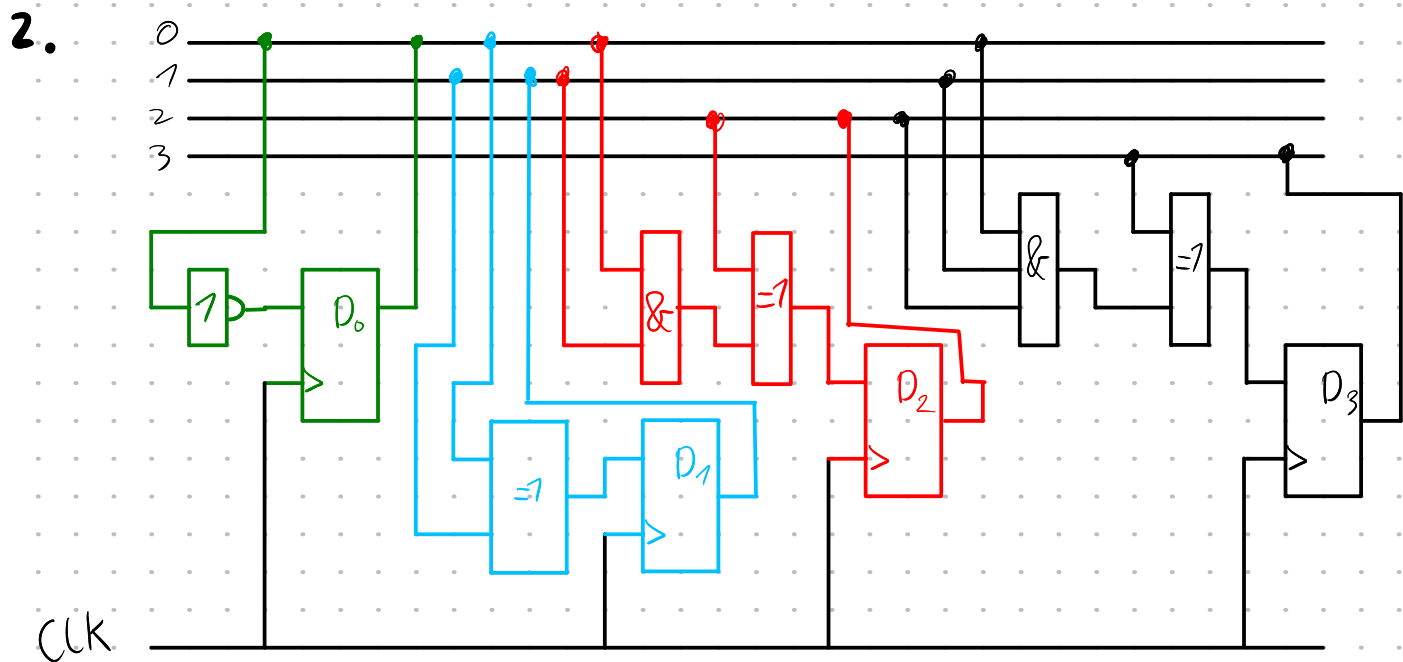
1. Machen Sie sich mit einem Programm Counter vertraut. Was unterscheidet diesen von einem regulären Counter? Welche zusätzliche Funktionalität muss dieser haben, um in dem Programm direkte Sprünge auszuführen?
2. Entwerfen Sie einen synchronen 4-Bit Zähler.
3. Erweitern Sie Ihren Zähler, um spezifische Adressen speichern zu können.

Dafür erhält der Counter zwei zusätzliche Eingaben: Steuersignal  $s_0$ , eine 4-Bit Adresse  $a_0 \dots a_3$ .

Der Programm Counter soll sich wie folgt verhalten:

Steuersignal	4-Bit Adresse	Vorzustand	Neuer Zustand	Funktion
$s_0$	$a_0 \dots a_3$	$q_0 \dots q_3$	$q_0 \dots q_3$	
0	Adr	$Q_{-1}$	$Q = Q_{-1} + 1$	Zählen
1	Adr	$Q_{-1}$	$Q = \text{Adr}$	Springen

1. muss es erlauben an eine bestimmte Stelle zu springen.  
zählen  
speichern der aktuellen adresse



## Aufgabe 4: Mini ALU

Sei ein Schaltwerk mit zwei Inputs  $A$  und  $B$ , zwei Speicherregistern  $R_0$  und  $R_1$ , zwei MUX-Steuersignalen  $m_0$  und  $m_1$ , einem DEMUX-Steuersignal  $s_0$  und einem Takt  $\text{CLK}$  gegeben.

Konstruieren Sie ein Schaltwerk, welches abhängig von den Steuersignalen entweder  $A$ ,  $B$ ,  $A + B$  oder  $A - B$  in eines der Speicherregister speichert.

*Hinweis: Bekannte oder bereits konstruierte Schaltnetze wie Adder, Subtractor und D-FlipFlop müssen nicht aus Gattern konstruiert werden.*

1. Konstruieren Sie zunächst einen MUX, dessen 4 Inputs in Abhängigkeit der Steuersignale die folgenden Funktionen darstellen.

$m_0$	$m_1$	Funktion
0	0	$A$
0	1	$B$
1	0	$A + B$
1	1	$A - B$

2. Konstruieren Sie einen DEMUX, der seinen Input, abhängig vom Steuersignal an eins der Speicherregister weiterleitet.

$s_0$	Register
0	$R_0$
1	$R_1$

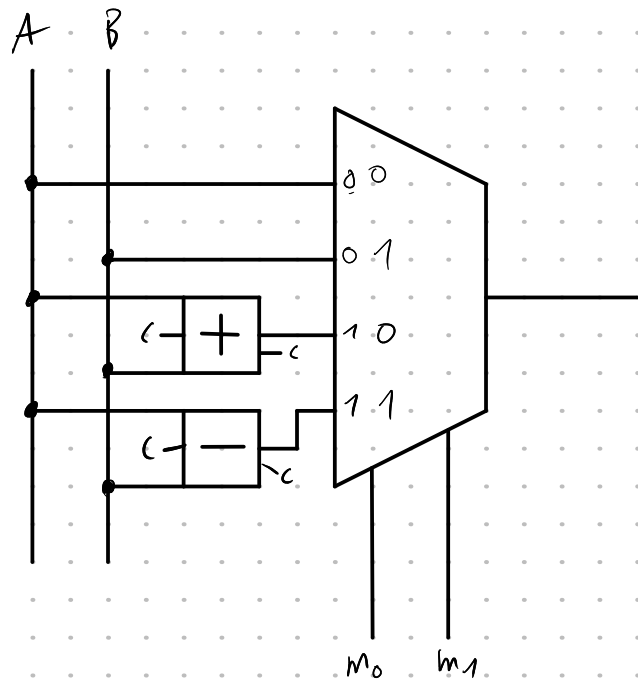
3. Verbinden Sie den Takt mit den Clock-Inputs der Register so, dass ein Register nur überschrieben wird, wenn es auch mit dem DEMUX ausgewählt ist.
4. Verbinden Sie nun den Output des MUX mit dem Input des DEMUX und verwenden Sie die Q-Outputs der Register als  $A$  und  $B$ .
5. Welche Operationen kann diese simple ALU durchführen?
6. Wie lässt sich diese ALU auf  $n$  Bit erweitern?

**Aufgabe 4: Mini ALU**

Sei ein Schaltwerk mit zwei Inputs  $A$  und  $B$ , zwei Speicherregistern  $R_0$  und  $R_1$ , zwei MUX-Steuersignalen  $m_0$  und  $m_1$ , einem DEMUX-Steuersignal  $s_0$  und einem Takt  $CLK$  gegeben.  
Konstruieren Sie ein Schaltwerk, welches abhängig von den Steuersignalen entweder  $A$ ,  $B$ ,  $A + B$  oder  $A - B$  in eines der Speicherregister speichert.  
*Hinweis: Bekannte oder bereits konstruierte Schaltnetze wie Adder, Subtractor und D-FlipFlop müssen nicht aus Gattern konstruiert werden.*

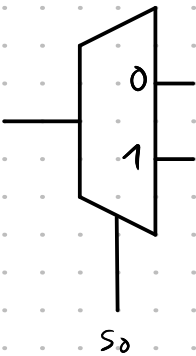
1. Konstruieren Sie zunächst einen MUX, dessen 4 Inputs in Abhängigkeit der Steuersignale die folgenden Funktionen darstellen.

$m_0$	$m_1$	Funktion
0	0	$A$
0	1	$B$
1	0	$A + B$
1	1	$A - B$

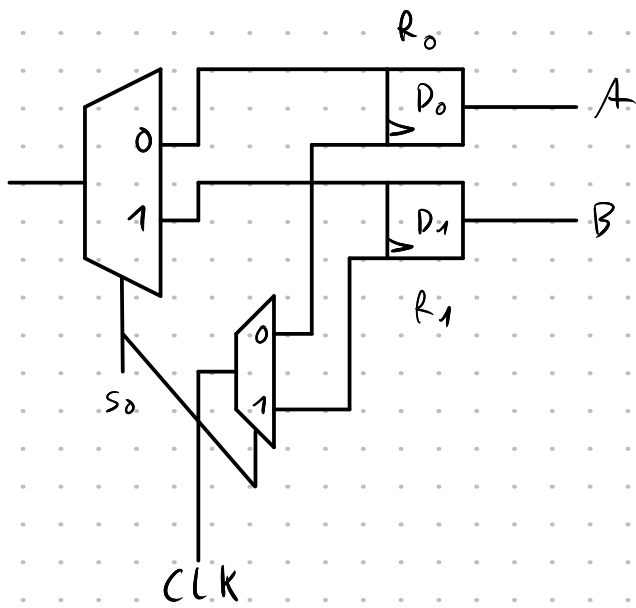


2. Konstruieren Sie einen DEMUX, der seinen Input, abhängig vom Steuersignal an eins der Speicherregister weiterleitet.

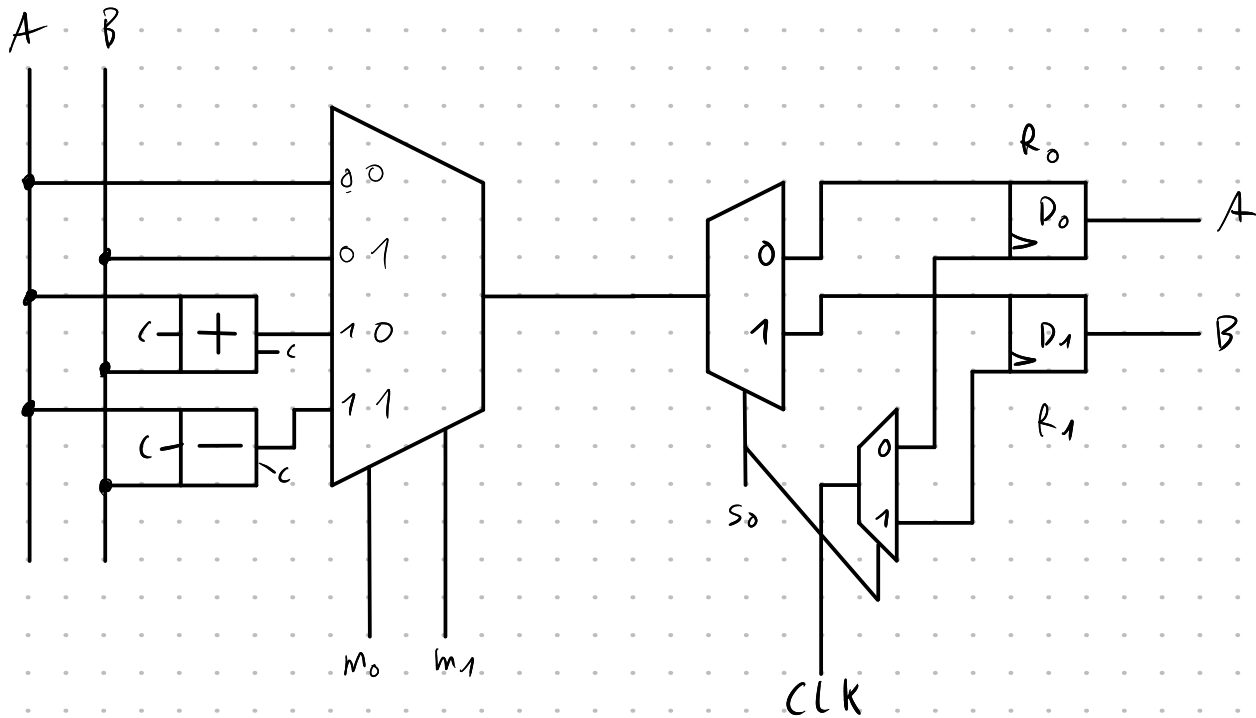
$s_0$	Register
0	$R_0$
1	$R_1$



3. Verbinden Sie den Takt mit den Clock-Inputs der Register so, dass ein Register nur überschrieben wird, wenn es auch mit dem DEMUX ausgewählt ist.



4. Verbinden Sie nun den Output des MUX mit dem Input des DEMUX und verwenden Sie die Q-Outputs der Register als A und B.



5. Welche Operationen kann diese simple ALU durchführen?

$m_0$	$m_1$	$s_0$	$F$
0	0	0	$R_0 = R_0$
0	0	1	$R_1 = R_0$
0	1	0	$R_0 = R_1$
0	1	1	$R_1 = R_1$
1	0	0	$R_0 = R_0 + R_1$
1	0	1	$R_1 = R_0 + R_1$
1	1	0	$R_0 = R_0 - R_1$
1	1	1	$R_0 = R_1 - R_0$

6. Wie lässt sich diese ALU auf n Bit erweitern?

