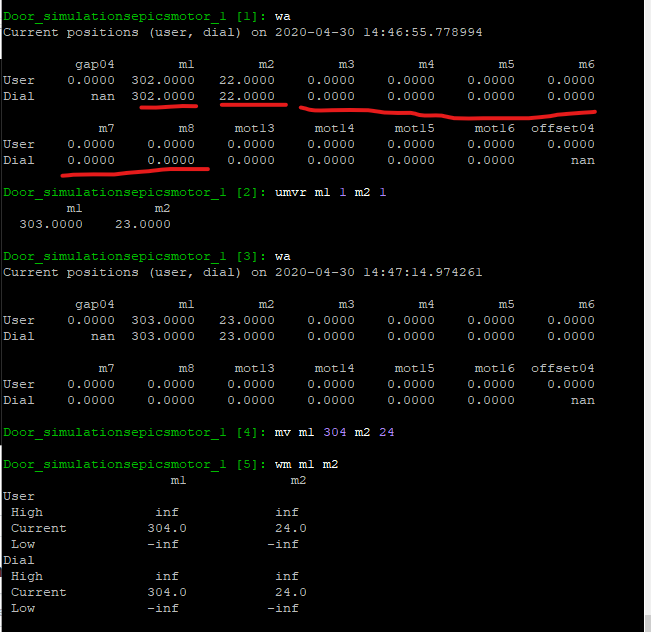
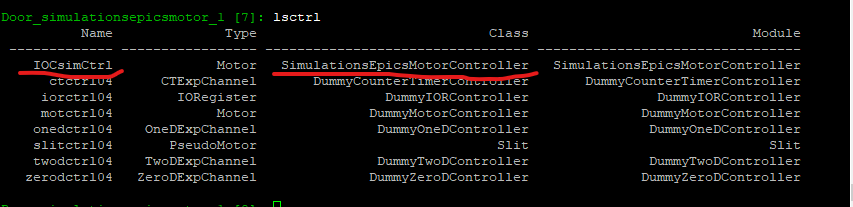
m1, m2 , m3, m4, m5, m6, m7, m8 sind die virtuelle Motoren in Spock. IOCsimCtrl ist der MotorController was ich ergestellt habe. Das motorControllersProgramme ist hochgeladen.





Terminal: camonitor IOCsim:m1.RBV IOCsim:m1.SPMG IOCsim:m2.RBV IOCsim:m2.SPMG

