

Министерство образования и науки Российской Федерации федеральное государственное  
автономное образовательное учреждение высшего образования  
НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ ИТМО

Факультет «Программной инженерии и компьютерной техники.»

Алгоритмы и структуры данных

Лабораторная работа №3  
Базовые задачи

**Выполнил**

Григорьев Давид Владимирович

Группа: Р3215

**Преподаватели**

Косяков Михаил Сергеевич

Тараканов Денис Сергеевич

# Содержание

<b>1</b>	<b>Задача I. Машинки</b>	<b>1</b>
<b>2</b>	<b>Задача J. Гоблины и очереди</b>	<b>2</b>
<b>3</b>	<b>Задача K. Менеджер памяти</b>	<b>5</b>
<b>4</b>	<b>Задача L. Минимум на отрезке</b>	<b>11</b>

# 1 Задача I. Машины

## Основная идея

Мама Пети действует как "умный кэш":

- Одновременно на полу может быть до  $K$  машинок
- Если Петя просит машинку, которой нет на полу — это «промах» (требуется замена)
- При замене убираем ту машинку, которая понадобится **позже всех**

## Шаги решения

1. **Предобработка:** Для каждой машинки запоминаем, когда она понадобится в следующий раз  
2. **Симуляция:** - Если машинка уже на полу — обновляем её приоритет - Если места нет — удаляем машинку с самым дальним следующим использованием

## Сложность

- **Время:**  $O(P \log K)$ 
  - Обработка  $P$  запросов с операциями вставки/удаления за  $O(\log K)$
- **Память:**  $O(P + K)$ 
  - Хранение списка запросов ( $P$ ) и текущих машинок на полу ( $K$ )

## Код на C++

```
#include <iostream>
#include <set>
#include <unordered_map>
#include <vector>

int main() {
    std::ios_base::sync_with_stdio(false);
    std::cin.tie(nullptr);
    std::cout.tie(nullptr);

    size_t total_unique_items = 0;
    size_t cache_size = 0;
    size_t num_accesses = 0;
    std::cin >> total_unique_items >> cache_size >> num_accesses;

    std::vector<int> page_requests(num_accesses);
    for (size_t i = 0; i < num_accesses; ++i) {
        std::cin >> page_requests[i];
    }

    std::vector<int> next_occurrence_indices(num_accesses, static_cast<int>(num_accesses));
    std::unordered_map<int, int> last_occurrence_map;

    // Use reverse loop with size_t safe idiom
    for (size_t i = num_accesses; i-- > 0;) {
        int current_page = page_requests[i];
        if (last_occurrence_map.find(current_page) != last_occurrence_map.end()) {
```

```

    next_occurrence_indices[i] = last_occurrence_map[current_page];
} else {
    next_occurrence_indices[i] = static_cast<int>(num_accesses);
}
last_occurrence_map[current_page] = static_cast<int>(i);
}

std::unordered_map<int, int> element_next_occurrence_map;
std::set<std::pair<int, int>, std::greater<std::pair<int, int>>> eviction_priority_set;

int cache_misses = 0;

for (size_t i = 0; i < num_accesses; ++i) {
    int current_page = page_requests[i];
    if (element_next_occurrence_map.find(current_page) != element_next_occurrence_map.end()) {
        int previous_next_occurrence = element_next_occurrence_map[current_page];
        eviction_priority_set.erase({previous_next_occurrence, current_page});
        int updated_next_occurrence = next_occurrence_indices[i];
        eviction_priority_set.insert({updated_next_occurrence, current_page});
        element_next_occurrence_map[current_page] = updated_next_occurrence;
    } else {
        cache_misses++;
        if (element_next_occurrence_map.size() < cache_size) {
            int updated_next_occurrence = next_occurrence_indices[i];
            element_next_occurrence_map[current_page] = updated_next_occurrence;
            eviction_priority_set.insert({updated_next_occurrence, current_page});
        } else {
            auto it = eviction_priority_set.begin();
            int evicted_page = it->second;
            eviction_priority_set.erase(it);
            element_next_occurrence_map.erase(evicted_page);
            int updated_next_occurrence = next_occurrence_indices[i];
            element_next_occurrence_map[current_page] = updated_next_occurrence;
            eviction_priority_set.insert({updated_next_occurrence, current_page});
        }
    }
}

std::cout << cache_misses << '\n';

return 0;
}

```

## 2 Задача J. Гоблины и очереди

### Основная идея

Очередь разделена на две части:

- frontSection — первая половина (или на 1 больше при нечётной длине)
- backSection — вторая половина

Операции:

- + (добавить в конец) → в backSection

- \* (добавить в середину) → в конец `frontSection`
- - (удалить первого) → из `frontSection` (если не пуст)

После каждой операции происходит балансировка — перераспределение элементов между деками.

## Шаги решения

1. Добавление: - Обычный гоблин → `backSection.push_back()` - Привилегированный → `frontSection.push_back()` 2. Удаление: - Берём первого из `frontSection` (или `backSection`, если пуст) 3. Балансировка: - Поддерживаем размер `frontSection` (общая длина + 1)/2 - При необходимости перемещаем элементы между деками

## Сложность

- **Время:**  $O(N)$ 
  - Все операции с деками и балансировка —  $O(1)$  в среднем
- **Память:**  $O(N)$

## Код на C++

```
#include <deque>
#include <iostream>

struct BalancedDeque {
    std::deque<int> frontSection, backSection;

    void BalanceSections() {
        const size_t total_elements = frontSection.size() + backSection.size();
        const size_t desired_front_size = (total_elements + 1) / 2;

        if (frontSection.size() > desired_front_size) {
            backSection.push_front(frontSection.back());
            frontSection.pop_back();
        } else if (frontSection.size() < desired_front_size && !backSection.empty()) {
            frontSection.push_back(backSection.front());
            backSection.pop_front();
        }
    }

    void PushMiddle(int value) {
        frontSection.push_back(value);
        BalanceSections();
    }

    void PushBack(int value) {
        backSection.push_back(value);
        BalanceSections();
    }

    void PopFront() {
        if (!frontSection.empty()) {
            frontSection.pop_front();
        }
    }
}
```

```

    } else {
        backSection.pop_front();
    }
    BalanceSections();
}

[[nodiscard]] int Front() const {
    return !frontSection.empty() ? frontSection.front() : backSection.front();
}
};

int main() {
    std::ios_base::sync_with_stdio(false);
    std::cin.tie(nullptr);

    int number_of_commands = 0;
    std::cin >> number_of_commands;

    BalancedDeque balanced_deque;

    while ((number_of_commands--) != 0) {
        char command = 0;
        std::cin >> command;

        if (command == '-') {
            std::cout << balanced_deque.Front() << '\n';
            balanced_deque.PopFront();
        } else {
            int value = 0;
            std::cin >> value;
            if (command == '+') {
                balanced_deque.PushBack(value);
            } else {
                balanced_deque.PushMiddle(value);
            }
        }
    }

    return 0;
}

```

### 3 Задача К. Менеджер памяти

#### Пояснение к примененному алгоритму

Алгоритм реализует менеджер памяти с использованием:

- **Кучи (max-heap)** для хранения свободных блоков, отсортированных по размеру (в порядке убывания).
- **Двусвязного списка** для отслеживания соседних блоков и быстрого объединения при освобождении памяти.

Обработка запросов:

- **Выделение памяти:**
  - Из кучи извлекается наибольший свободный блок.
  - Если блок достаточно большой, он разделяется на выделенную часть и остаток (который возвращается в кучу).
  - Если подходящего блока нет, запрос отклоняется.
- **Освобождение памяти:**
  - Освобождаемый блок помечается как свободный.
  - Проверяются соседние блоки (предыдущий и следующий). Если они свободны, происходит объединение в один блок.
  - Объединенный блок добавляется в кучу.

#### Сложность по времени:

- $O(M \log M)$  — для  $M$  запросов.
  - Операции вставки/удаления в куче:  $O(\log K)$ , где  $K$  — количество свободных блоков.
  - Объединение блоков при освобождении:  $O(1)$  за счет связанных списков.

#### Сложность по памяти:

- $O(M)$  — хранение информации о запросах и блоках:
  - Векторы `request_status`, `blocks_for_requests`:  $O(M)$ .
  - Куча свободных блоков:  $O(M)$  в худшем случае.

#### Код алгоритма

```
#include <bits/stdc++.h>

#include <cstdint>
#include <memory>

using BlockIndex = size_t;

enum class Status { Declined = 0, Allocated = 1, Removed = 2 };

class Block {
public:
    bool is_free = true;
```

```

size_t start, end;

BlockIndex index;

Block *prev, *next;

Block(Block* prev, Block* next, bool free, size_t start, size_t end, BlockIndex index)
    : is_free(free), start(start), end(end), index(index), prev(prev), next(next) {
    if (prev != nullptr) {
        prev->next = this;
    }
    if (next != nullptr) {
        next->prev = this;
    }
}

void Remove() {
    if (prev != nullptr) {
        prev->next = next;
    }
    if (next != nullptr) {
        next->prev = prev;
    }
}

size_t Size() const {
    return end - start;
}
};

class Heap {
public:
    size_t current_request{};
    size_t heap_size{};

    std::vector<Status> request_status;
    std::vector<std::unique_ptr<Block>> heap;
    std::vector<std::unique_ptr<Block>> blocks_for_requests;

    Heap(size_t n, size_t m) : heap_size(1) {
        request_status.resize(m);
        blocks_for_requests.resize(m);

        heap.resize(m);
        heap[0] = std::make_unique<Block>(nullptr, nullptr, true, 0, n, 0);
    }

    void Allocate(size_t request_size) {
        if (heap_size == 0 || heap[0]->Size() < request_size) {
            request_status[current_request++] = Status::Declined;
            std::cout << "-1" << '\n';
            return;
        }
    }

    Block* root = heap[0].get();

```



```

request_status[current_request++] = Status::Allocated;
blocks_for_requests[current_request - 1] = std::make_unique<Block>(
    root->prev, root, false, root->start, root->start + request_size, SIZE_MAX
);

std::cout << root->start + 1 << '\n';

root->start += request_size;
if (root->start < root->end) {
    Heapify(root->index);
} else {
    root->Remove();
    Pop();
    if (heap_size > 0) {
        heap[heap_size].reset();
    }
}
}

void Free(size_t request_index) {
    request_index--;

    request_status[current_request++] = Status::Removed;

    if (request_status[request_index] == Status::Declined) {
        return;
    }

    request_status[request_index] = Status::Removed;

    auto& block_ptr = blocks_for_requests[request_index];
    Block* block = block_ptr.get();
    Block* prev_block = block->prev;
    Block* next_block = block->next;

    if (((prev_block == nullptr) || !prev_block->is_free) &&
        ((next_block == nullptr) || !next_block->is_free)) {
        block->is_free = true;
        block->index = heap_size;
        heap[heap_size] = std::move(block_ptr);
        Lift(heap_size++);
        return;
    }
    if ((prev_block == nullptr) || !prev_block->is_free) {
        next_block->start = block->start;
        Lift(next_block->index);
        block->Remove();
        block_ptr.reset();
        return;
    }
    if ((next_block == nullptr) || !next_block->is_free) {
        prev_block->end = block->end;
        Lift(prev_block->index);
        block->Remove();
    }
}

```

```

        block_ptr.reset();
        return;
    }

    prev_block->end = next_block->end;
    Lift(prev_block->index);

    block->Remove();
    block_ptr.reset();

    next_block->Remove();
    Remove(next_block->index);
    heap[heap_size].reset();
}

void Dispatch(int request) {
    if (request > 0) {
        Allocate(static_cast<size_t>(request));
    } else {
        Free(static_cast<size_t>(-request));
    }
}

private:
    static BlockIndex GetParentIndex(BlockIndex index) {
        return (index - 1) / 2;
    }

    static BlockIndex GetLeftChildIndex(BlockIndex index) {
        return (2 * index) + 1;
    }

    static BlockIndex GetRightChildIndex(BlockIndex index) {
        return (2 * index) + 2;
    }

    void Swap(BlockIndex index1, BlockIndex index2) {
        std::swap(heap[index1], heap[index2]);
        heap[index1]->index = index1;
        heap[index2]->index = index2;
    }

    bool Better(BlockIndex index1, BlockIndex index2) const {
        return heap[index1]->Size() > heap[index2]->Size();
    }

    void Heapify(BlockIndex index) {
        while (true) {
            BlockIndex largest = index;
            BlockIndex left_child = GetLeftChildIndex(index);
            BlockIndex right_child = GetRightChildIndex(index);

            if ((left_child < heap_size) && Better(left_child, largest)) {
                largest = left_child;
            }

```

```

        if ((right_child < heap_size) && Better(right_child, largest)) {
            largest = right_child;
        }
        if (index == largest) {
            return;
        }

        Swap(index, largest);
        index = largest;
    }
}

void Pop() {
    if (heap_size == 0) {
        return;
    }
    heap_size--;
    if (heap_size > 0) {
        Swap(0, heap_size);
        Heapify(0);
    }
}

void Lift(BlockIndex index) {
    while (index != 0 && Better(index, GetParentIndex(index))) {
        BlockIndex parent = GetParentIndex(index);
        Swap(index, parent);
        index = parent;
    }
}

void Remove(BlockIndex index) {
    if (index >= heap_size) {
        return;
    }
    Swap(index, heap_size - 1);
    heap_size--;
    if (index < heap_size) {
        Lift(index);
        Heapify(index);
    }
}

};

int main() {
    size_t heap_size = 0;
    size_t number_of_mem_operations = 0;
    std::cin >> heap_size >> number_of_mem_operations;

    Heap heap(heap_size, number_of_mem_operations);

    int request = 0;
    for (size_t i = 0; i < number_of_mem_operations; i++) {
        std::cin >> request;
        heap.Dispatch(request);
    }
}

```

```
}
```

```
    return 0;
```

```
}
```

## 4 Задача L. Минимум на отрезке

### Пояснение к примененному алгоритму

Для эффективного поиска минимума в скользящем окне используется дек. В деке хранятся индексы элементов текущего окна в порядке возрастания их значений. При движении окна:

- Удаляются элементы, выходящие за границы окна (с начала дека).
- Новый элемент добавляется в дек после удаления всех элементов, больших или равных ему (с конца дека).
- Минимумом текущего окна всегда является элемент в начале дека.

### Сложность по времени:

- $O(N)$  — каждый элемент последовательности добавляется в дек и удаляется из него не более одного раза.
  - Обработка первого окна:  $O(K)$
  - Обработка оставшихся  $N - K$  элементов:  $O(N)$

### Сложность по памяти:

- $O(N)$  — хранение исходного массива `arr`.
- $O(K)$  — дек для хранения индексов элементов текущего окна.
- Итого:  $O(N)$  (доминирует размер массива).

### Код алгоритма

```
#include <climits>
#include <deque>
#include <iostream>
#include <vector>

int main() {
    size_t number_of_elements = 0;
    std::cin >> number_of_elements;

    size_t size_of_sliding_window = 0;
    std::cin >> size_of_sliding_window;

    std::vector<int> arr(number_of_elements);
    std::deque<size_t> window;

    for (size_t i = 0; i < number_of_elements; ++i) {
        std::cin >> arr[i];
    }

    for (size_t i = 0; i < size_of_sliding_window; ++i) {
        while (!window.empty() && arr[i] <= arr[window.back()]) {
            window.pop_back();
        }
        window.push_back(i);
    }
}
```

```

std::cout << arr[window.front()] << ' ';

for (size_t i = size_of_sliding_window; i < number_of_elements; ++i) {
    if (!window.empty() && window.front() <= i - size_of_sliding_window) {
        window.pop_front();
    }
    while (!window.empty() && arr[i] <= arr[window.back()]) {
        window.pop_back();
    }
    window.push_back(i);

    std::cout << arr[window.front()] << ' ';
}

std::cout << '\n';
return 0;
}

```