



# HvDevice.dll 动态库接口 使用说明书

北京信路威科技股份有限公司

Beijing Signalway Technologies Co., Ltd.

## 版权声明

《HvDevice.dll 动态库接口使用说明书》的版权归北京信路威科技股份有限公司所有。未经北京信路威科技股份有限公司的书面准许，任何人、任何团体不得以任何形式、采用任何手段（电子的或机械的，包括照相复制或录制）、或为任何目的，进行复制或扩散本文的任何内容。

Copyright © 2001-2014 北京信路威科技股份有限公司。

版权所有，翻制必究。

## 商标声明



和其他信路威商标均为北京信路威科技股份有限公司的注册商标。

本文档提及的其他所有商标或注册商标，由各自的所有人拥有。

## 北京信路威科技股份有限公司

网址: <http://www.signalway.com.cn>

### 北京总部

地址: 北京市中关村东路 66 号世纪科贸大厦 B 座 1901 室

电话: (86)010-62140508

传真: (86)010-62117848

### 南宁分部

地址: 广西南宁市青秀区中山路 66 号金外滩商务大厦 2708 室

电话: (86)0771-5301711

传真: (86)0771-2814055

## 目 录

前 言 .....	1
第 1 章 HVAPI 接口概述 .....	1
第 2 章 接口函数详细说明 .....	4
2.1 接口相关枚举类型、结构体定义 .....	4
2.1.1 RECORD_IMAGE_TYPE .....	4
2.1.2 RECORD_IMAGE_INFO .....	5
2.1.3 RECORD_IMAGE .....	5
2.1.4 RECORD_IMAGE_GROUP .....	5
2.1.5 FACE_INFO .....	6
2.1.6 CImageInfo .....	7
2.1.7 CDevBasicInfo .....	7
2.1.8 CDevState .....	8
2.1.9 CCameraBasicInfo .....	9
2.1.10 CCameraState .....	10
2.1.11 CVideoState .....	11
2.1.12 COSDInfo .....	11
2.2 设备连接接口函数 .....	12
2.2.1 HVAPI_SearchDeviceCount .....	12
2.2.2 HVAPI_GetDeviceAddr .....	12
2.2.3 HVAPI_GetDeviceInfoEx .....	13
2.2.4 HVAPI_SetIPByMacAddr .....	13
2.2.5 HVAPI_GetDeviceTypeEx .....	14
2.2.6 HVAPI_OpenEx .....	14
2.2.7 HVAPI_CloseEx .....	15
2.2.8 HVAPI_GetConnStatusEx .....	15
2.2.9 HVAPI_GetReConnectTimesEx .....	16
2.2.10 HVAPI_GetExtensionInfoEx .....	16
2.3 发送命令获取配置信息接口函数 .....	17
2.3.1 HVAPI_GetXmlVersionEx .....	17
2.3.2 HVAPI_ExecCmdEx .....	17
2.3.3 HVAPI_SendControllPannelUpdateFileEx .....	21
2.4 回调接口及设置特殊处理接口 .....	22
2.4.1 HVAPI_SetCallBackEx .....	22
2.4.2 HVAPI_SetEnhanceRedLightFlagEx .....	23

2.4.3	HVAPI_SetHistoryVideoEnhanceRedLightFlagEx .....	24
2.4.4	HVAPIUTILS_SetCharacterValue .....	24
2.4.5	HVAPI_StartRecvH264Video .....	25
2.4.6	HVAPI_StopRecvH264Video .....	26
2.4.7	HVAPI_StartRecvMJPEG .....	26
2.4.8	HVAPI_StopRecvMJPEG .....	26
2.4.9	HVAPI_StartRecvResult .....	27
2.4.10	HVAPI_StopRecvResult .....	28
2.4.11	HVAPI_StartRecvMsg .....	28
2.4.12	HVAPI_StopRecvMsg .....	28
2.5	回调类型定义.....	29
2.5.1	HVAPI_CALLBACK_RECORD_INFOBEGIN .....	29
2.5.2	HVAPI_CALLBACK_RECORD_INFOEND .....	29
2.5.3	HVAPI_CALLBACK_RECORD_PLATE .....	29
2.5.4	HVAPI_CALLBACK_RECORD_BIGIMAGE .....	30
2.5.5	HVAPI_CALLBACK_RECORD_SMALLIMAGE .....	31
2.5.6	HVAPI_CALLBACK_RECORD_BINARYIMAGE .....	31
2.5.7	HVAPI_CALLBACK_STRING .....	32
2.5.8	HVAPI_CALLBACK_JPEG .....	32
2.5.9	HVAPI_CALLBACK_H264 .....	33
2.5.10	HVAPI_CALLBACK_HISTORY_VIDEO .....	34
2.5.11	HVAPI_CALLBACK_TFD_STRING .....	34
2.5.12	HVAPI_CALLBACK_H264_EX .....	35
2.5.13	HVAPI_CALLBACK_JPEG_EX .....	35
2.5.14	HVAPI_CALLBACK_RESULT .....	36
2.6	数据解析函数.....	37
2.6.1	HVAPIUTILS_GetRecordInfoFromAppenedStringEx .....	37
2.6.2	HVAPIUTILS_ParsePlateXmlStringEx .....	38
2.6.3	HVAPIUTILS_SmallImageToBitmapEx .....	39
2.6.4	HVAPIUTILS_BinImageToBitmapEx .....	39
2.6.5	HVAPIUTILS_GetExeCmdRetInfoEx .....	40
2.7	主动连接相关函数.....	40
2.7.1	HVAPI_LoadMonitor .....	40
2.7.2	HVAPI_OpenServer .....	41
2.7.3	HVAPI_CloseServer .....	41
2.7.4	HVAPI_UnLoadMonitor .....	42

2.7.5	HVAPI_GetDeviceListSize .....	42
2.7.6	HVAPI_GetDeviceList .....	42
2.7.7	HVAPI_GetDeviceStatus .....	43
2.7.8	HVAPI_OpenAutoLink .....	43
2.7.9	HVAPI_GetDeviceInfoAutoLink .....	44
2.8	设备管理相关.....	44
2.8.1	HVAPI_SearchDeviceEx .....	44
2.8.2	HVAPI_GetDevBasicInfo .....	45
2.8.3	HVAPI_GetDevState .....	45
2.8.4	HVAPI_GetResetCount .....	45
2.8.5	HVAPI_GetResetReport .....	46
2.8.6	HVAPI_GetHddCheckReport .....	46
2.8.7	HVAPI_GetLog .....	46
2.8.8	HVAPI_GetParamEx .....	47
2.8.9	HVAPI_SetParamEx .....	47
2.8.10	HVAPI_SetIPInfo .....	48
2.8.11	HVAPI_SetNTPServerIP .....	48
2.8.12	HVAPI_SetNTPServerUpdateInterval .....	49
2.8.13	HVAPI_SetNTPEnable .....	49
2.8.14	HVAPI_SetTime .....	49
2.8.15	HVAPI_SetTimeZone .....	50
2.8.16	HVAPI_ResetDevice .....	50
2.8.17	HVAPI_RestoreDefaultParam .....	51
2.8.18	HVAPI_RestoreFactoryParam .....	51
2.8.19	HVAPI_SetOCGate .....	51
2.8.20	HVAPI_StartCOMCheck .....	52
2.8.21	HVAPI_SetRTSPMulticastEnable .....	52
2.8.22	HVAPI_GetHDDStatus .....	52
2.8.23	HVAPI_GetCustomizedDevName .....	53
2.8.24	HVAPI_SetCustomizedDevName .....	53
2.9	相机控制相关.....	54
2.9.1	HVAPI_GetCameraBasicInfo .....	54
2.9.2	HVAPI_GetCameraState .....	54
2.9.3	HVAPI_SetSharpness .....	54
2.9.4	HVAPI_SetContrast .....	55
2.9.5	HVAPI_SetSaturation .....	55

2.9.6	HVAPI_ShrinkDCIRIS .....	56
2.9.7	HVAPI_ZoomDCIRIS .....	56
2.9.8	HVAPI_SetDCIRIS .....	56
2.9.9	HVAPI_SetFilterMode .....	56
2.9.10	HVAPI_SetWDREnable .....	57
2.9.11	HVAPI_SetWDRLevel .....	57
2.9.12	HVAPI_SetAWBEnable .....	58
2.9.13	HVAPI_SetAGCEnable .....	58
2.9.14	HVAPI_SetAGCLightBaseLine .....	58
2.9.15	HVAPI_SetAGCParam .....	59
2.9.16	HVAPI_SetAGCZone .....	59
2.9.17	HVAPI_GetAGCZone .....	60
2.9.18	HVAPI_SetLUT .....	60
2.9.19	HVAPI_GetLUT .....	61
2.9.20	HVAPI_SetBrightness .....	61
2.9.21	HVAPI_SetManualShutter .....	61
2.9.22	HVAPI_SetManualGain .....	62
2.9.23	HVAPI_SetManualRGB .....	62
2.9.24	HVAPI_SetGrayImageEnable .....	63
2.9.25	HVAPI_SetACSync .....	63
2.9.26	HVAPI_SetDeNoiseTNFEnable .....	63
2.9.27	HVAPI_SetDeNoiseSNFEnable .....	64
2.9.28	HVAPI_SetDeNoiseMode .....	64
2.9.29	HVAPI_SetDeNoiseSwitch .....	65
2.9.30	HVAPI_SetDeNoiseLevel .....	65
2.9.31	HVAPI_StartCameraTest .....	65
2.9.32	HVAPI_SetImageEnhancementEnable .....	66
2.9.33	HVAPI_SetGammaStrength .....	66
2.9.34	HVAPI_SetGammaEnable .....	66
2.9.35	HVAPI_SetEnRedLightThreshold .....	67
2.9.36	HVAPI_SetEdgeEnhance .....	67
2.9.37	HVAPI_GetRunStatusString .....	68
2.9.38	HVAPI_GetCameraWorkState .....	68
2.9.39	HVAPI_SetColor .....	68
2.9.40	HVAPI_Set2DDeNoiseEnable .....	69
2.9.41	HVAPI_Set2DDeNoiseStrength .....	69

2.9.42 HVAPI_SetColorGradation .....	70
2.9.43 HVAPI_SetAEScene .....	70
2.9.44 HVAPI_GetAEScene .....	70
2.9.45 HVAPI_SetManualCaptureShutter .....	71
2.9.46 HVAPI_SetManualCaptureGain .....	71
2.9.47 HVAPI_SetManualCaptureRGB .....	72
2.9.48 HVAPI_SetManualCaptureSharpen .....	72
2.9.49 HVAPI_SetExpPluseWidth .....	73
2.10 视频管理相关.....	73
2.10.1 HVAPI_GetVideoState .....	73
2.10.2 HVAPI_GetOSDInfo .....	73
2.10.3 HVAPI_TriggerImage .....	74
2.10.4 HVAPI_SetH264BitRate .....	74
2.10.5 HVAPI_SetJpegCompressRate .....	75
2.10.6 HVAPI_SetDebugJpegStatus .....	75
2.10.7 HVAPI_SetCVBDisplayMode .....	75
2.10.8 HVAPI_SetOSDEnable .....	76
2.10.9 HVAPI_SetOSDPlateEnable .....	76
2.10.10 HVAPI_SetOSDTimeEnable .....	77
2.10.11 HVAPI_SetOSDText .....	77
2.10.12 HVAPI_SetOSDFont .....	78
2.10.13 HVAPI_SetOSDPos .....	78
2.10.14 HVAPI_SetAutoJpegCompressEnable .....	79
2.10.15 HVAPI_SetAutoJpegCompressParam .....	79
2.11 用户管理相关.....	80
2.11.1 HVAPI_Login .....	80
2.11.2 HVAPI_AddUser .....	80
2.11.3 HVAPI_DelUser .....	81
2.11.4 HVAPI_GetUsersList .....	81
2.11.5 HVAPI_ModUser .....	82

### 第 3 章 应用系统开发说明.....83

3.1 非 PCC200、PCC600、PCC200A 的 HVAPI 开发流程.....	83
3.2 PCC200、PCC600 的 HVAPI 开发流程 .....	84
3.3 PCC200A 的 HVAPI 开发流程 .....	85
3.4 HVAPI 主动连接开发流程 .....	86

### 第 4 章 相关文件说明 .....87





# 前 言

适用产品：DM6467 单板、EC200 一体机、EC200IR 一体机、EC500 一体机、EC500IR 一体机、EC200S 一体机、EC300 一体机、PCC200A 一体机、PCC200 一体机、PCC600 一体机。

本文旨在描述 HvDevice.dll 动态库接口的使用方法，内容包括 HvDevice.dll 动态库的所有接口、开发流程和编程指南等。

为了安全和正确使用本系统，请仔细阅读具体描述过程中的“【注意】”安全预防措施。其安全等级如下：

- **【注意】** 包含有关设备操作的重要信息和有用提示。使用者若忽视此资讯，可能会导致设备损坏以及人员损伤。

对于举例部分，本文使用了“【举例】”字样以标识。

## 第1章 HVAPI 接口概述

HVAPI 是我公司 DM6467 平台处理系统的核心接口，负责从设备接收识别结果和视频信息，是各种接收应用程序的底层接口。

由于 HVAPI 函数内部实现中只能提供有限的保护，任何句柄和指针参数的错误传递都有可能致后台软件的崩溃。

HVAPI 数据类型定义：

HVAPI API 定义类型	类型原型	类型含义
HV_API_EX	extern "C" __declspec(dllimport)	HVAPI 接口声明
HVAPI_HANDLE_EX	PVOID	HVAPI 句柄类型
HVAPI_API_VERSION	"2.0"	HVAPI 版本号
S_OK	0x00000000	成功
E_FAIL	0x80004005	失败
E_HANDLE	0x80070006	无效的句柄
S_FALSE	0x00000001	无效
E_POINTER	0x80004003	无效的指针
回调类型		
CALLBACK_TYPE_RECORD_PLATE	0xFFFF0001	车牌信息回调
CALLBACK_TYPE_RECORD_BIGIMAGE	0xFFFF0002	识别结果大图回调

CALLBACK_TYPE_RECORD_SMALLIMAGE	0xFFFF0003	识别结果小图回调
CALLBACK_TYPE_RECORD_BINARYIMAGE	0xFFFF0004	识别结果二值图回调
CALLBACK_TYPE_RECORD_INFOBEGIN	0xFFFF0005	一个识别结果数据接收开始通知回调
CALLBACK_TYPE_RECORD_INFOEND	0xFFFF0006	一个识别结果数据接收结束通知回调
CALLBACK_TYPE_STRING	0xFFFF0007	统计信息回调
CALLBACK_TYPE_JPEG_FRAME	0xFFFF0008	JPEG 图片回调
CALLBACK_TYPE_H264_VIDEO	0xFFFF0009	H264 视频回调
CALLBACK_TYPE_HISTORY_VIDEO	0xFFFF0010	历史录像回调
CALLBACK_TYPE_TFD_STRING	0xFFFF0011	交通统计信息字符串回调
<b>识别结果类型</b>		
RECORD_TYPE_UNKNOWN	0xFFFF0300	未知类型
RECORD_TYPE_NORMAL	0xFFFF0301	实时结果
RECORD_TYPE_HISTORY	0xFFFF0302	历史结果
<b>识别结果大图类型</b>		
RECORD_BIGIMG_BEST_SNAPSHOT	0x0001	最清晰识别图
RECORD_BIGIMG_LAST_SNAPSHOT	0x0002	最后一张识别图
RECORD_BIGIMG_BEGIN_CAPTURE	0x0003	第一张抓拍图
RECORD_BIGIMG_BEST_CAPTURE	0x0004	最清晰抓拍图
RECORD_BIGIMG_LAST_CAPTURE	0x0005	最后一张抓拍图
<b>图片回调上传的图片类型</b>		
IMAGE_TYPE_UNKNOWN	0xFFFF0100	未知
IMAGE_TYPE_JPEG_NORMAL	0xFFFF0101	普通 JPEG 视频流图片
IMAGE_TYPE_JPEG_CAPTURE	0xFFFF0102	抓拍图
IMAGE_TYPE_JPEG_LPR	0xFFFF0103	调试码流
<b>视频帧类型</b>		
VIDEO_TYPE_UNKNOWN	0xFFFF0200	未知
VIDEO_TYPE_H264_NORMAL_I	0xFFFF0201	普通 H264 视频 I 帧
VIDEO_TYPE_H264_NORMAL_P	0xFFFF0202	普通 H264 视频 P 帧
VIDEO_TYPE_H264_HISTORY_I	0xFFFF0203	历史 H264 录像 I 帧

VIDEO_TYPE_H264_HISTORY_P	0xFFFF0205	历史 H264 录像 P 帧
VIDEO_TYPE_JPEG_HISTORY	0xFFFF0204	历史录像 JPEG 帧
<b>连接类型</b>		
CONN_TYPE_UNKNOWN	0xFFFF0000	未知
CONN_TYPE_IMAGE	0xFFFF0001	图像连接
CONN_TYPE_VIDEO	0xFFFF0002	视频连接
CONN_TYPE_RECORD	0xFFFF0003	识别结果连接
<b>连接状态</b>		
CONN_STATUS_UNKNOWN	0xFFFF0400	未知
CONN_STATUS_NORMAL	0xFFFF0401	正常
CONN_STATUS_DISCONN	0xFFFF0402	断开
CONN_STATUS_RECONN	0xFFFF0403	重连
CONN_STATUS_RECVDONE	0xFFFF0404	历史数据接收完成
CONN_STATUS_CONNFIRST	0xFFFF0405	初始连接（主动连接特有）
CONN_STATUS_CONNOVERTIME	0xFFFF0406	连接超时（主动连接特有）
<b>设备类型</b>		
DEV_TYPE_UNKNOWN	0x00000000	未知
DEV_TYPE_HVCAM_200W	0x00000001	200 万像素一体机
DEV_TYPE_HVCAM_500W	0x00000002	500 万像素一体机
DEV_TYPE_HVSIGLE	0x00000004	高清 2.0 设备
DEV_TYPE_HVCAM_SINGLE	0x00000008	简化版一体机
DEV_TYPE_HVMERCURY	0x00000020	EC300 一体机
DEV_TYPE_HVEARTH	0x00000040	PCC200A 一体机
DEV_TYPE_HVVENUS	0x00000080	PCC200、PCC600 一体机
<b>扩展信息类型</b>		
PLATE_RECT_BEST_SNAPSHOT	0x0001	最清晰识别图车牌坐标(取得是把图片看为 100*100 宽高的相对坐标)
PLATE_RECT_LAST_SNAPSHOT	0x0002	最后识别图车牌坐标(取得是把图片看为 100*100 宽高的相对坐标)
PLATE_RECT_BEGIN_CAPTURE	0x0003	开始抓拍图车牌坐标(取得是把图片看为 100*100 宽高的相对坐标)

PLATE_RECT_BEST_CAPTURE	0x0004	最清晰抓拍图车牌坐标(取得是把图片看为 100*100 宽高的相对坐标)
PLATE_RECT_LAST_CAPTURE	0x0005	最后抓拍图车牌坐标(取得是把图片看为 100*100 宽高的相对坐标)
FACE_RECT_BEST_SNAPSHOT	0x0006	最清晰识别图人脸信息(取得是图片真实坐标)
FACE_RECT_LAST_SNAPSHOT	0x0007	最后识别图人脸信息(取得是图片真实坐标)
FACE_RECT_BEGIN_CAPTURE	0x0008	开始抓拍图人脸信息(取得是图片真实坐标)
FACE_RECT_BEST_CAPTURE	0x0009	最清晰抓拍图人脸信息(取得是图片真实坐标)
FACE_RECT_LAST_CAPTURE	0x000A	最后抓拍图人脸信息(取得是图片真实坐标)
主动连接监听类型		
LISTEN_TYPE_RECORD	0x00000001	识别结果链接

## 第2章 接口函数详细说明

### 2.1 接口相关枚举类型、结构体定义

#### 2.1.1 RECORD\_IMAGE\_TYPE

```
typedef enum
{
    RECORD_IMAGE_BEST_SNAPSHOT = 0,      /**< 最清晰大图。数据格式为 Jpeg */
    RECORD_IMAGE_LAST_SNAPSHOT,          /**< 最后大图。数据格式为 Jpeg */
    RECORD_IMAGE_BEGIN_CAPTURE,          /**< 第一张抓拍图。数据格式为 Jpeg */
    RECORD_IMAGE_BEST_CAPTURE,           /**< 第二张抓拍图。数据格式为 Jpeg */
    RECORD_IMAGE_LAST_CAPTURE,           /**< 第三张抓拍图。数据格式为 Jpeg */
    RECORD_IMAGE_SMALL_IMAGE,            /**< 车牌小图。数据格式为 YUV422 */
    RECORD_IMAGE_BIN_IMAGE               /**< 车牌二值图。数据格式为二进制 */
}
RECORD_IMAGE_TYPE;
```

【注意】结果图片类型。

### 2.1.2 RECORD\_IMAGE\_INFO

```
typedef struct _RECORD_IMAGE_INFO
{
    DWORD32 dwCarID;           /**< 该图片对应的车辆 ID */
    DWORD32 dwWidth;           /**< 图片宽度 */
    DWORD32 dwHeight;          /**< 图片高度 */
    DWORD64 dw64TimeMs;        /**< 图片时间 */
}
RECORD_IMAGE_INFO;
```

【注意】结果图片信息。

### 2.1.3 RECORD\_IMAGE

```
typedef struct _RECORD_IMAGE
{
    RECORD_IMAGE_INFO  cImgInfo;           /**< 结果图片信息 */
    PBYTE               pbImgData;          /**< 图片数据 */
    PBYTE               pbImgInfoEx;        /**< 图片原始信息 */
    DWORD               dwImgDataLen;       /**< 图片长度 */
    DWORD               dwImgInfoLen;       /**< 图片原始信息长度 */
}
RECORD_IMAGE;
```

【注意】结果图片。

### 2.1.4 RECORD\_IMAGE\_GROUP

```
typedef struct _RECORD_IMAGE{
    RECORD_IMAGE_INFO  cImgInfoBestSnapshot;    //最清晰大图信息
    RECORD_IMAGE_INFO  cImgInfoLastSnapshot;    //最后大图信息
    RECORD_IMAGE_INFO  cImgInfoBeginCapture;    //第一张抓拍图信息
    RECORD_IMAGE_INFO  cImgInfoBestCapture;     //最清晰抓拍图信息
    RECORD_IMAGE_INFO  cImgInfoLastCapture;     //最后一张抓拍图信息
    RECORD_IMAGE_INFO  cImgInfoSmaller;         //车牌小图信息
    RECORD_IMAGE_INFO  cImgInfoBinary;          //车牌二值图信息
    PBYTE pbImgDataBestSnapShot;                //最清晰大图数据
    PBYTE pbImgDataLastSnapShot;                //最后大图数据
}
```

```

PBYTE pbImgDataBeginCapture;           //第一张抓拍图数据
PBYTE pbImgDataBestCapture;           //最清晰抓拍图数据
PBYTE pbImgDataLastCapture;           //最后一张抓拍图数据
PBYTE pbImgDataSmaller;               //车牌小图数据
PBYTE pbImgDataBinary;               //车牌二值图数据
PBYTE pbImgInfoBestSnapShot;          //最清晰大图原始信息
PBYTE pbImgInfoLastSnapShot;          //最后大图原始信息
PBYTE pbImgInfoBeginCapture;          //第一张抓拍图原始信息
PBYTE pbImgInfoBestCapture;           //最清晰抓拍图原始信息
PBYTE pbImgInfoLastCapture;           //最后一张抓拍图原始信息
PBYTE pbImgInfoSmaller;               //车牌小图原始信息
PBYTE pbImgInfoBinary;               //车牌二值图原始信息
DWORD dwImgDataBestSnapShotLen;       //最清晰大图图片数据长度
DWORD dwImgDataLastSnapShotLen;       //最后大图图片数据长度
DWORD dwImgDataBeginCaptureLen;       //第一张抓拍图图片数据长度
DWORD dwImgDataBestCaptureLen;        //最清晰抓拍图图片数据长度
DWORD dwImgDataLastCaptureLen;        //最后一张抓拍图数据长度
DWORD dwImgDataSmallerLen;            //车牌小图图片数据长度
DWORD dwImgDataBinaryLen;             //车牌二值图图片数据长度
DWORD dwImgInfoBestSnapShotLen;       //最清晰大图原始信息长度
DWORD dwImgInfoLastSnapShotLen;       //最后大图原始信息长度
DWORD dwImgInfoBeginCaptureLen;       //第一张抓拍图原始信息长度
DWORD dwImgInfoBestCaptureLen;        //最清晰抓拍图原始信息长度
DWORD dwImgInfoLastCaptureLen;        //最后一张抓拍图原始信息长度
DWORD dwImgInfoSmallerLen;            //车牌小图原始信息长度
DWORD dwImgInfoBinaryLen;             //车牌二值图原始信息长度
}

RECORD_IMAGE_GROUP

```

【注意】结果图片集。

## 2.1.5 FACE\_INFO

```

typedef struct _tag_Face_Info
{
    int nCount;           //人脸坐标总个数
    int rcPlate[20][4];   /*人脸坐标信息，该二维数组的第1列的数为左上角的、x坐标，第2列的数为左上角的y坐标，第3列的数为

```

右下角的 x 坐标，第 4 列的数为右下角的 y 坐标。\*/

```
}FACE_INFO;
```

【注意】人脸坐标数据。

## 2.1.6 CImageInfo

```
typedef struct _CImageInfo
{
    DWORD wSize;           //结构体大小，适用于所有设备类型
    DWORD wImgType;        //图片类型，适用于所有设备类型
    DWORD wWidth;          //图片宽，适用于所有设备类型
    DWORD wHeight;         //图片高度，适用于所有设备类型
    PBYTE pbData;          //图片数据指针，适用于所有设备类型
    DWORD dwDataLen;       //图片数据长度，适用于所有设备类型
    DWORD64 dw64TimeMS;    //图片时标，适用于所有设备类型
    DWORD fHasData;        //图片数据是否有效标识，使用数据前需先判断，适用于所有设备类型
}CImageInfo;
```

【注意】回调返回图片结构体。

【注意】适用于所有设备类型。

## 2.1.7 CDevBasicInfo

```
typedef struct _CDevBasicInfo
{
    CHAR szIP[64];          //设备 IP，适用于所有设备类型
    CHAR szMask[64];        //设备子网掩码，适用于所有设备类型
    CHAR szGateway[64];     //设备网关，适用于所有设备类型
    CHAR szMac[128];        //设备物理地址，适用于所有设备类型
    CHAR szModelVersion[128]; //设备模型版本，此字段保留
    CHAR szSN[128];         //设备编号，适用于所有设备类型
    CHAR szWorkMode[128];   //设备工作模式，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
    CHAR szDevType[128];    //设备类型，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
    CHAR szDevVersion[128]; //设备版本，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
    CHAR szMode[128];       //设备运行模式，如正常模式，适用于所有设备类型
    CHAR szRemark[128];     //保留字段，仅适用于 PCC200、PCC600
    CHAR szBackupVersion[128]; //备份版本，仅适用于 PCC200、PCC600
    CHAR szFPGAVersion[128]; //FPGA 版本，仅适用于 PCC200、PCC600
```

```
CHAR szKernelVersion[128]; //Kernel 版本, 仅适用于 PCC200、PCC600
CHAR szUbootVersion[128]; //Uboot 版本, 仅适用于 PCC200、PCC600
CHAR szUBLVersion[128]; //UBL 版本, 仅适用于 PCC200、PCC600
}CDevBasicInfo;
```

【注意】设备基本信息。

【注意】适用于所有设备类型。

## 2.1.8 CDevState

```
typedef struct _CDevState
{
    INT nTemperature; //温度。例：50，即 50 摄氏度，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
    INT nCpuUsage; //CPU 使用率。例：50，即 50%，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
    INT nMemUsage; //内存使用率。例：50，即 50%，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
    INT nHddState; //硬盘使用状态。0：正常，1：异常，仅适用于 PCC200、PCC600
    BOOL fOCGateEnable; //OC 门使能状态，仅适用于 PCC200A
    BOOL fRTSPMulticastEnable; //RTSP 广播开关，仅适用于 PCC200A
    INT nTraceRank; //调试输出等级，仅适用于 PCC200、PCC600

    CHAR szRecordLinkIP[512]; //连接此设备的结果连接 PC 端的 ip 列表, 仅适用于 PCC200、PCC600
    CHAR szVideoLinkIP[512]; //连接此设备的视频连接 PC 端的 ip 列表, 仅适用于 PCC200、PCC600
    CHAR szImageLinkIP[512]; //连接此设备的图片连接 PC 端的 ip 列表, 仅适用于 PCC200、PCC600

    BOOL fNTPEnable; //NTP 开关，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
    CHAR szNTPServerIP[64]; //NTP 服务器 IP 地址，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
    INT nNTPServerUpdateInterval; //NTP 更新间隔，仅适用于 PCC200、PCC600
    //时区
    INT nTimeZone; //时区，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
    //时间
    INT nYear; //年，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
    INT nMon; //月，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
    INT nDay; //日，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
    INT nHour; //时，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
    INT nMin; //分，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
    INT nSec; //秒，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
    INT nMSec; //毫秒，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
}
```



```
}CDevState;
```

【注意】设备基本状态信息。

【注意】仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A。

## 2.1.9 CCameraBasicInfo

```
typedef struct _CCameraBasicInfo
```

```
{
```

```
    INT nBrightness;    //亮度，仅适用于 PCC200A
```

```
    BOOL fImageEnhancementEnable;    //是否开启图像增强，仅适用于 PCC200、PCC600
```

```
    INT nContrast;    //对比度，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
```

```
    INT nSaturation;    //饱和度，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
```

```
    BOOL fSharpnessEnable;    //锐度使能，保留字段
```

```
    INT nSharpness;    //锐度，仅适用于 PCC200A
```

```
    //宽动态
```

```
    BOOL fWDREnable;    //宽动态使能，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
```

```
    INT nWDRLevel;    //宽动态等级，仅适用于 PCC200、PCC600
```

```
    //降噪
```

```
    BOOL fDeNoiseTNFEnable;    //TNF 降噪使能，仅适用于 PCC200A
```

```
    BOOL fDeNoiseSNFEnable;    //SNF 降噪使能，仅适用于 PCC200A
```

```
    INT nDeNoiseMode;    //降噪模式，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
```

```
    INT nDeNoiseLevel;    //降噪等级，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
```

```
    //2DDenoise
```

```
    BOOL f2DDeNoiseEnable;    //2D 降噪使能，仅适用于 PCC200A
```

```
    INT n2DeNoiseStrength;    //2D 降噪强度，仅适用于 PCC200A
```

```
    //Gamma
```

```
    BOOL fGammaEnable;    //GAMMA 使能，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
```

```
    INT nGammaStrength;    //GAMMA 强度，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
```

```
    //color
```

```
INT nColor;                // 色温，仅适用于 PCC200A

//Manual
INT nManualShutter;        //手动快门，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
INT nManualGain;           //手动增益，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
INT nManualGainR;          //手动增益 R 值，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
INT nManualGainG;          //手动增益 G 值，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
INT nManualGainB;          //手动增益 B 值，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A

//AWB
BOOL fAWBEnable;           //自动白平衡使能，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
//AGC
BOOL fAGCEnable;           //AGC 使能，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
INT nAGCLightBaseLine;     //AGC 基准值，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
INT nAGCShutterMin;        //AGC 最小快门，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
INT nAGCShutterMax;        //AGC 最大快门，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
INT nAGCGainMin;           //AGC 最小增益，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
INT nAGCGainMax;           //AGC 最大增益，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
//ACSync
INT nACSyncMode;           //电网同步模式，仅适用于 PCC200、PCC600
INT nACSyncDelay;          //电网同步延时，仅适用于 PCC200、PCC600

INT nFilterMode;           //滤光片模式，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
BOOL fDCEnable;            //DC 光圈自动控制使能，仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A

BOOL fGrayImageEnable;     //灰度图开关，仅适用于 PCC200、PCC600
INT nEnRedLightThreshold;  //红灯加红阈值，仅适用于 PCC200、PCC600
INT nEdgeEnhance;          //边缘增强，仅适用于 PCC200、PCC600
}CCameraBasicInfo;
```

【注意】相机设备基本状态信息。

【注意】仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A。

## 2.1.10 CCameraState

```
typedef struct _CCameraState
{
```

```
BOOL fAGCEnable;      //AGC 使能, 仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
INT nShutter;         //实时快门, 仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
INT nGain;            //实时增益, 仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A

BOOL fAWBEnable;      //自动白平衡使能, 仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
INT nGainR;           //实时增益 R 值, 仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
INT nGainG;           //实时增益 G 值, 仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
INT nGainB;           //实时增益 B 值, 仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
```

```
} CCameraState;
```

【注意】相机设备动态信息。

【注意】仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A。

### 2.1.11 CVideoState

```
typedef struct _CVideoState
{
    INT nCVBSDisplayMode;      //CVBS 模式。0:PAL, 1:NTSL。仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
    INT nH264FPS;              //H264 帧率。仅适用 PCC200A
    INT nH264BitRateControl;    //H264 码率控, 保留
    INT nH264BitRate;          //H264 码率。仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A
    INT nJpegFPS;              //JPEG 帧率。仅适用 PCC200A
    INT nJpegCompressRate;      //JPEG 压缩率。仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A

    //auto jpeg compress
    BOOL fAutoJpegCompressEnable; //JPEG 自动压缩使能。仅适用于 PCC200、PCC600
    INT nJpegFileSize;           //jpeg 图片压缩期望大小。仅适用于 PCC200、PCC600
    INT nJpegCompressMaxRate;     //jpeg 最大压缩率。仅适用于 PCC200、PCC600
    INT nJpegCompressMinRate;     //jpeg 最小压缩率。仅适用于 PCC200、PCC600

    INT nDebugJpegStatus;        //调试码流状态。仅适用于 PCC200、PCC600
} CVideoState;
```

【注意】视频状态信息。

【注意】仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A。

### 2.1.12 COSDInfo

```
typedef struct _COSDInfo
```

```
{  
    BOOL fEnable;           //字符叠加使能。仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A  
    BOOL fPlateEnable;      //字符叠加车牌使能。仅适用于 PCC200、PCC600  
    BOOL fTimeStampEnable;  //字符叠加时间使能。仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A  
    INT nPosX;              //字符叠加横坐标。仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A  
    INT nPosY;              //字符叠加纵坐标。仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A  
  
    INT nFontSize;          //字符叠加字体大小。仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A  
    INT nFontColorR;        //字符叠加颜色 R 值。仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A  
    INT nFontColorG;        //字符叠加颜色 G 值。仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A  
    INT nFontColorB;        //字符叠加颜色 B 值。仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A  
  
    CHAR szText[256];       //字符叠文字。仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A  
} COSDInfo;
```

【注意】字符叠加信息。

【注意】仅适用于 PCC200、PCC600、PCC200A。

## 2.2 设备连接接口函数

### 2.2.1 HVAPI\_SearchDeviceCount

函数名称	HV_API_EX HRESULT HVAPI_SearchDeviceCount(DWORD32* pdwDeviceCount)	
功能描述	搜索设备总数。搜索局域网内所有的视频处理设备，返回设备数目。	
参数说明	pdwDeviceCount	搜索到的设备数量。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

### 2.2.2 HVAPI\_GetDeviceAddr

函数名称	HV_API_EX HRESULT HVAPI_GetDeviceAddr( DWORD32 dwIndex, DWORD64* dw64MacAddr, DWORD32* dwIP, DWORD32* dwMask, DWORD32* dwGateWay )
功能描述	获取设备 IP 地址信息。

参数说明	dwIndex	设备保存在搜索时保存的临时数组号。
	dw64MacAddr	返回设备 MAC 地址。
	dwIP	返回设备 IP 地址。
	dwMask	返回设备 IP 掩码。
	dwGateway	返回设备 IP 网关地址。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数依赖 HVAPI\_SearchDeviceCount 函数搜索到的设备数量。

### 2.2.3 HVAPI\_GetDeviceInfoEx

函数名称	HV_API_EX HRESULT HVAPI_GetDeviceInfoEx( DWORD32 dwIndex, LPSTR lpExtInfo, int iBufLen )	
功能描述	获取设备编号信息。	
参数说明	dwIndex	设备保存在搜索时保存的临时数组号。
	lpExtInfo	设备编号信息缓存区。
	iBufLen	设备编号信息缓存区长度。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数依赖 HVAPI\_SearchDeviceCount 函数搜索到的设备数量。

### 2.2.4 HVAPI\_SetIPByMacAddr

函数名称	HV_API_EX HRESULT HVAPI_SetIPByMacAddr( DWORD64 dw64MacAddr, DWORD32 dwIP, DWORD32 dwMask, DWORD32 dwGateway )	
功能描述	通过 MAC 地址设置设备 IP 地址。	
参数说明	dw64MacAddr	返回设备 MAC 地址。
	dwIP	返回设备 IP 地址。
	dwMask	返回设备 IP 掩码。

	dwGateway	返回设备 IP 网关地址。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】设备 MAC 地址可以通过 2.2.1 函数搜索设备然后通过 2.2.2 函数获取。

### 2.2.5 HVAPI\_GetDeviceTypeEx

函数名称	HV_API_EX HRESULT HVAPI_GetDeviceTypeEx( PSTR pcIP, int* iDeviceType )	
功能描述	获取设备类型	
参数说明	pcIP	设备 IP 地址。
	iDeviceType	设备类型，与数据类型定义表里的设备类型对应。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数不支持 642、6455。

### 2.2.6 HVAPI\_OpenEx

函数名称	HV_API_EX HVAPI_HANDLE_EX HVAPI_OpenEx( LPCSTR szIP, LPCSTR szApiVer )	
功能描述	打开设备连接句柄，只有取得句柄后才可以对设备进行操作。	
参数说明	szIP	设备 IP 地址。
	szApiVer	对应的 API 版本号，为 NULL 时默认为 HVAPI_API_VERSION。
返回值	成功返回创建的设备连接句柄指针，失败返回 NULL。	

【注意】

- 1) 在视频检测方案中（如卡口、卡口人脸、电警），有牌车按照车牌坐标进行截图，无牌车按照车身坐标进行截图；在场景较为固定的非视频检测方案中（如收费站、抓拍识别模式），因为无牌车并没有车身的坐标给出，需要使能无牌车截图开关对截图区域进行控制，才能达到正确截取车头的目的。
- 2) 接收程序运行后，会在接收程序目录下自动生成 HvDevice.ini 文件，修改以下参数可使用截图功能：

CropImageEnable=0      //截图功能开关，0 为不使能，1 为使能

- CropImageHeight=600 //截图高度
- CropImageWeight=800 //截图宽度
- NoneImageEnable=0 //无牌车截图开关, 0 为不使能, 1 为使能
- NoneImageUpy=300 //无牌车截图起始的左上角 y 轴坐标
- NoneImageUpx=400 //无牌车截图起始的左上角 x 轴坐标
- 3) 每次修改 ini 文件必须在关闭程序的情况下进行, 修改完成后再运行程序, 参数才能生效。
- 4) HvDevice.dll 2.1.0.124 之后 (包括 2.1.0.124) 的版本均具有截图功能, 可按照参数设置控制截图的大小; HvDevice2.1.0.159 之后 (包括 2.1.0.159) 的版本增加用于非视频检测方案 (如收费站、抓拍识别模式等固定场景) 设置无牌车截取区域的功能; 必须在使能截图功能开关的情况下, 无牌车截图开关的设置才能生效。
- 5) 若在视频检测方案中使能无牌车截图开关, 可能会造成无牌车截取不准确的问题。

### 2.2.7 HVAPI\_CloseEx

函数名称	HV_API_EX HRESULT HVAPI_CloseEx(HVAPI_HANDLE_EX hHandle)	
功能描述	关闭设备连接句柄。	
参数说明	hHandle	HVAPI_OpenEx 函数创建的设备连接句柄。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

### 2.2.8 HVAPI\_GetConnStatusEx

函数名称	HV_API_EX HRESULT HVAPI_GetConnStatusEx( HVAPI_HANDLE_EX hHandle, INT nStreamType, DWORD* pdwConnStatus )	
功能描述	获取对应连接类型的连接状态。	
参数说明	hHandle	HVAPI_OpenEx 函数创建的设备连接句柄。
	nStreamType	连接类型如 (图片、视频、识别结果等), 与数据类型定义表中的连接类型相对应。
	pdwConnStatus	与对应连接类型的连接状态, 与数据类型定义表中的连接状态相对应。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

**【注意】**此函数不支持 PCC200A。

## 2.2.9 HVAPI\_GetReConnectTimesEx

函数名称	HV_API_EX HRESULT HVAPI_GetReConnectTimesEx( HVAPI_HANDLE_EX hHandle, INT nStreamType, DWORD* pdwConnStatus )	
功能描述	获取对应连接类型的重连次数。	
参数说明	hHandle	HVAPI_OpenEx 函数创建的设备连接句柄。
	nStreamType	连接类型，与数据类型定义表中的连接类型相对应。
	pdwConnStatus	重连次数。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数不支持 PCC200A。

## 2.2.10 HVAPI\_GetExtensionInfoEx

函数名称	HV_API_EX HRESULT HVAPI_GetExtensionInfoEx( HVAPI_HANDLE_EX hHandle, DWORD dwType, LPVOID pRetData, INT* iBufLen )	
功能描述	预留接口，以获取今后可能增加的新扩展信息（目前可以从该接口中取得车牌坐标信息与人脸坐标信息）。	
参数说明	hHandle	HVAPI_OpenEx 函数创建的设备连接句柄。
	dwType	获取数据类型，与数据类型定义表中的扩展信息类型相对应。
	pRetData	获取数据缓存指针。
	iBufLen	获取到的数据长度。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】

- 1) 当 dwType 为需要获取车牌坐标类型时，pRetData 可为长度为 4 的整形数组，其中数组中的第 1 个数为左上角的 y 坐标，第 2 个数为左上角的 x 坐标，第 3 个数为右下角的 y 坐标，第 4 个数为右下角的 x 坐标。
- 2) 当 dwType 为需要获取人脸坐标类型时，pRetData 类型应为 FACE\_INFO 数据结构。
- 3) 此函数不支持 PCC200A。



## 2.3 发送命令获取配置信息接口函数

### 2.3.1 HVAPI\_GetXmlVersionEx

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_GetXmlVersionEx(HVAPI_HANDLE_EX hHandle, PROTOCOL_VERSION* pemProtocolVersion);	
功能描述	获取设备使用的 XML 协议版本。	
参数说明	hHandle	HVAPI_OpenEx 函数创建的连接句柄。
	pemProtocolVersion	pemProtocolVersion 设备使用的 XML 版本类型, 返回为枚举 PROTOCOL_VERSION_1, PROTOCOL_VERSION_2, PROTOCOL_VERSION_MERCURY, (EC300 和 PCC200 PCC600 所用协议) PROTOCOL_VERSION_EARTH (PCC200A 所用协议)
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

### 2.3.2 HVAPI\_ExecCmdEx

函数名称	HV_API_EX HRESULT HVAPI_ExecCmdEx( HVAPI_HANDLE_EX hHandle, LPCSTR szCmd, LPSTR szRetBuf, INT nBufLen, INT* pnRetLen )	
功能描述	发送 XML 命令设置设备参数及获取设备参数信息。	
参数说明	hHandle	HVAPI_OpenEx 函数创建的连接句柄。
	szCmd	命令字符串, 具体请参见获取信息命令字符串格式表中的“命令名”。
	szRetBuf	执行结果信息。
	nBufLen	执行结果信息缓存长度。
	pnRetLen	实际执行结果信息长度。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

#### 【注意】

szRetBuf 为执行结果字符串, 格式如下:

```
<?xml version="1.0" encoding="GB2312" standalone="yes" ?>
```

```
<HvCmdRespond ver="2.0">
```

```
<CmdName ResetCount="136">OptResetCount</CmdName>
```

```
<CmdName RetCode="0">SetTime</CmdName>
```

```
<CmdName RetCode="0" WorkModeName="卡口人脸抓拍">GetWorkModeIndex </CmdName>
```

```
<CmdName SoftVersionString="r1027 May 25 2012 01:22:18">GetVersionString </CmdName>
```

```
</HvCmdRespond>
```

设置参数命令字符串格式表:

详细 命令名	参数(示例)	参数值说明	返回值	适 用 设备
SetTime 设置设备日期时间	Date[2011.06.01]	如 2011.06.01 格式日期	0: 成功	全部
	Time[17:23:18 666]	如 17:23:18 格式加毫秒数	-1: 失败	
ForceSend 强制出结果			0: 成功 -1: 失败	全部
SetShutter 设置快门	Shutter[N]	范围: 0~54000。单位: us	0: 成功 -1: 失败	一 体 机
SetGain 设置增益	Gain[N]	范围: 0~360	0: 成功 -1: 失败	一 体 机
SetRgbGain 设置颜色通道增益	GainR[N]	范围: 0~255	0: 成功 -1: 失败	一 体 机
	GainG[N]	范围: 0~255		
	GainB[N]	范围: 0~255		
SetCaptureShutter 设置抓拍快门	Shutter[N]	范围: 0~54000	0: 成功 -1: 失败	一 体 机
	Enable[0 1]			
SetCaptureGain 设置抓拍增益	Gain[N]	范围: 0~360	0: 成功 -1: 失败	一 体 机
	Enable[0 1]			
SetCaptureRgbGain 设置抓拍颜色通道增益	GainR[N]	范围: 0~360	0: 成功 -1: 失败	一 体 机
	GainG[N]			
	GainB[N]			
	Enable[0 1]			
SoftTriggerCapture 软触发命令	(无)		0: 成功 -1: 失败	一 体 机
SetEncodeMode 设置输出码流模式	EncodeMode[N]	-1: 关闭 0: Jpeg 流 1: H.264 流 2: 双码流	0: 成功 -1: 失败	一 体 机
SetENetSyn 设置电网同步信号	Enable[0 1]	0: 关闭电网同步 1: 开启电网同步	0: 成功 -1: 失败	一 体 机

详细 命令名	参数(示例)	参数值说明	返回值	适用设备
SetAgcLightBaseline 设置 AGC 测光基准	Value[100]	范围：0~255	0：成功 -1：失败	一体机
SetGammaData 设置 Gamma 曲线	Point0_X[N1], Point0_Y[N2]	Point0~7, 共 8 组参数. N1, N2 为 x, y 坐标值	0：成功 -1：失败	一体机
	.....			
	Point7_X[N1], Point7_Y[N2]			
SetAGCZone 设置 AGC 测光区域	AGCZone00[N]	AGCZone00~15, 共 16 组参数. N 为整数值	0：成功 -1：失败	一体机
	AGCZone01[N]			
	.....			
	AGCZone15[N]			
SetCaptureEdge 设置抓拍触发信号有效沿	Value [0 1]	0：下降沿有效 1：上升沿有效	0：成功 -1：失败	一体机
SetAGCEnable 设置 AGC 使能	Value[0 1]	0：关闭 1：启用	0：成功 -1：失败	一体机
SetAWBEnable 设置 AWB 使能	Value[0 1]	0：关闭 1：启用	0：成功 -1：失败	一体机
SetAGCParam 设置 AGC 参数	ShutterMin[N]	范围：0~54000us	0：成功 -1：失败	一体机
	ShutterMax [N]	范围：0~54000us		
	GainMin [N]	范围：0~360		
	GainMax [N]	范围：0~360		
SetJpegCompressRate 设置 JPEG 质量	Value[N]	范围：1~100	0：成功 -1：失败	一体机
SetJpegCompressRateCapture 设置抓拍图片质量	Value[N]	范围：1~100	0：成功 -1：失败	一体机
SetFlashRateSynSignalEnable 设置频闪同步信号使能	Value[0 1]	0：关闭 1：启用	0：成功 -1：失败	一体机
SetCaptureSynSignalEnable 设置抓拍同步信号使能	Value[0 1]	0：关闭 1：启用	0：成功 -1：失败	一体机
SetControllPannelStatus 设置 PSD05 数控板模式	WorkMode[1]	1：正常模式，2：升级模式	0：成功 -1：失败	一体机
	WorkStatus[0]	0：正常		
	RetCode	返回码		

详细 命令名	参数(示例)	参数值说明	返回值	适用设备
SendTriggerOut 设备触发输出 12V	(无)		0: 成功 -1: 失败	EC300 一体机

(不带返回参数)

详细 命令名	参数(示例)	参数值说明	返回值	返回信息 RetArg(示例)	适用设备
GetWorkModeIndex 获取设备支持的工作模式	WorkModeIndex[N]	卡口模式下为 0 或 1, 其它模式下为 0。	0: 成功 -1: 失败	Id:WorkModeName Value:工作模式名	全部

(带返回参数)

获取信息命令字符串格式表:

详细 命令名	返回信息名	返回信息值 (示例)	返回信息值说明	适用设备
DateTime 取日期时间	Date	2011.06.01		全部
	Time	17:23:18 860		
HvID 取设备 ID 及模型版本号	Id	0x3344	注意 0x 也是字符	全部
	Name	Unkown		全部
OptResetCount 取复位次数	ResetCount	100		全部
OptProductName 取产品编号	ProductName	HLRP-D01-LS11030392		全部
GetDevType 取设备类型及设备版本号	DevType	DM6467_S		全部
	BuildNo	1.1.0.70 500wIR		
GetCpuTemperature 取 CPU 温度	Value	55		全部
OptWorkMode 取分型工作模式	WorkMode	0	卡口模式时: “卡口-车头”为 0, “卡口-车尾”为 1; 其余模式均为 0	全部
OptWorkModeCount 取分型工作模式计数	WordModeCount	1		全部
GetHddCheckReport 取硬盘工作状态	HddCheckReport	正常		全部
GetConnectedIP 取连接设备的 IP	IP1	172.18.10.20, 9902	格式: [IP], [TYPE]	全部
GetVersionString 取软件版本号	SoftVersionString	1.1.0.70 500wIR Jul 20 2012 18:14:11		全部

详细 命令名	返回信息名	返回信息值 (示例)	返回信息值说明	适 用 设备
GetVersion 取软件版本号及模型版本号	SoftVersion	1.1.0.70 500wIR Jul 20 2012 18:14:11		全部
	ModelVersion	Unknow		
GetVideoCount 获取视频数量	VideoCount	1		全部
GetResetReport 取复位报告	ResetReport	略	4KB 大小的报告文本	全部
OptResetMode 复位工作模式	ResetMode	0	0: 正常	全部
GetHddOpStatus 获取硬盘操作状态	HddOpStatus	0	0: 无	全部
GetControllPannelUpdatingStatus 获取 PSD05 控制板升级时的过程信息	Status	0	S-1: 失败	一 体 机
	PageIndex	123	烧写 PSD05 的 flash 页数;	
GetControllPannelStatus 获取 PSD05 控制板的状态信息	WorkMode	1	1: 正常模式 2: 升级模式	一 体 机
	WorkStatus	0	0: 正常	
GetControllPannelCRCValue 获取 PSD05 控制板升级时的 CRC 校验	Value	132131	循环冗余校验码	一 体 机

【注意】此函数不支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

### 2.3.3 HVAPI\_SendControllPannelUpdateFileEx

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SendControllPannelUpdateFileEx( HVAPI_HANDLE_EX hHandle, PBYTE pUpdateFileBuffer, DWORD dwFileSize )	
功能描述	上传 PSD05 控制板升级程序文件到一体机中，然后一体机对 PSD05 控制板进行升级。必须使用支持前端自动化的新控制板并且已将配置参数配置成使用前端自动化控制的新板才能执行成功。	
参数说明	hHandle	HVAPI_OpenEx 函数创建的连接句柄。
	pUpdateFileBuffer	控制板升级程序文件缓存。
	dwFileSize	升级程序文件长度。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数不支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.4 回调接口及设置特殊处理接口

### 2.4.1 HVAPI\_SetCallbackEx

函数名称	HV_API_EX HRESULT HVAPI_SetCallbackEx( HVAPI_HANDLE_EX hHandle, PVOID pFunc, PVOID pUserData, INT iVideoID, INT iStreamType, LPCSTR szConnCmd )	
功能描述	设置数据流回调函数。	
参数说明	hHandle	HVAPI_OpenEx 函数创建的连接句柄。
	pFunc	回调函数指针。
	pUserData	传入回调函数的用户自定义数据指针。
	iVideoID	视频通道，目前只使用 0。
	iStreamType	回调数据类型。
	szConnCmd	数据流连接命令。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】

- 1) CALLBACK\_TYPE\_RECORD\_BIGIMAGE,  
CALLBACK\_TYPE\_RECORD\_SMALLIMAGE,  
CALLBACK\_TYPE\_RECORD\_BINARYIMAGE,  
以上三个回调必需成功设置了 CALLBACK\_TYPE\_RECORD\_PLATE 回调，才会有数据。
- 2) CALLBACK\_TYPE\_H264\_VIDEO 和 CALLBACK\_TYPE\_HISTORY\_VIDEO 在同一个连接中只能有一个回调有数据。
- 3) szConnCmd 格式说明：
  - 开启/关闭调试码流的命令：  
设置 CALLBACK\_TYPE\_JPEG\_FRAME，“SetImgType, EnableRecogVideo[0|1]”，1 为开启，0 为关闭。
  - 获取可靠性保存识别结果命令：  
设置 CALLBACK\_TYPE\_RECORD\_PLATE，“DownloadRecord, BeginTime[ 年 . 月 . 日 \_

时], Index[Value], Enable[0/1], EndTime[年.月.日\_时]”。

BeginTime 为起始时间, Index 为起始帧号, Enable 为开关标志, EndTime 为结束时间, 如果 EndTime 为 0 则一直接收, 注意, 只有具备硬盘存储的设备才能调用成功。

➤ 获取硬盘历史录像命令:

设置 CALLBACK\_TYPE\_HISTORY\_VIDEO, “DownloadVideo, BeginTime[年.月.日\_时:分:秒], EndTime[年.月.日\_时:分:秒], Enable[0/1]”。注意只有具有硬盘存储的设备才能调用成功。

- 4) 若 HVAPI\_CALLBACK\_RECORD\_PLATE 和 HVAPI\_CALLBACK\_STRING 均需设置时, 则必须按先 HVAPI\_CALLBACK\_RECORD\_PLATE, 后 HVAPI\_CALLBACK\_STRING 的顺序进行设置。
- 5) 此函数不支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.4.2 HVAPI\_SetEnhanceRedLightFlagEx

函数名称	HV_API_EX HRESULT HVAPI_SetEnhanceRedLightFlagEx( HVAPI_HANDLE_EX hHandle, DWORD dwEnhanceStyle, INT iBrightness, INT iHubThreshold, INT iCompressRate )	
功能描述	设置实时结果大图红灯加红功能。	
参数说明	hHandle	HVAPI_OpenEx 函数创建的连接句柄。
	dwEnhanceStyle	加红方式。 0: 不加红。 1: 只加红违章结果大图。 2: 全加红 (抓拍图与识别图)。 3: 只加红抓拍图。 4: 只加红违章的 3 张抓拍图。
	iBrightness	加红后图片亮度增强。
	iHubThreshold	红灯加红色度阈值。
	iCompressRate	加红处理后图片压缩品质。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

### 【注意】

- 1) 红灯加红只在电子警察模式的设备上才有, 并且正确配置了设备参数后识别设备才会在输出识别结果数据包里加入红灯坐标位置信息, 红灯加红功能才起作用。
- 2) 此函数不支持 PCC200A。

### 2.4.3 HVAPI\_SetHistoryVideoEnhanceRedLightFlagEx

函数名称	HV_API_EX HRESULT HVAPI_SetHistoryVideoEnhanceRedLightFlagEx( HVAPI_HANDLE_EX hHandle, DWORD dwEnhanceStyle, INT iBrightness, INT iHubThreshold, INT iCompressRate )	
功能描述	设置历史结果 JPEG 图片帧红灯加红。	
参数说明	hHandle	HVAPI_OpenEx 函数创建的连接句柄。
	dwEnhanceStyle	加红方式。 0: 不加红。 1: 加红。
	iBrightness	加红后图片亮度增强。
	iHubThreshold	红灯加红色度阈值。
	iCompressRate	加红处理后图片压缩品质。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

#### 【注意】

- 1) 红灯加红只在电子警察模式的设备上才有，并且正确配置了设备参数后识别设备才会在输出历史录像图像帧头里加入红灯坐标位置信息，红灯加红功能才起作用。
- 2) 此函数不支持 PCC200A。

### 2.4.4 HVAPIUTILS\_SetCharacterValue

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPIUTILS_SetCharacterValue( HVAPI_HANDLE_EX hHandle, const char* szCharacterDataBuff, INT nTopLeftX, INT nTopLeftY, INT nDateType, INT nSize, INT nR, INT nG, INT nB )	
功能描述	设置字符叠加在图像视频上。	
参数说明	hHandle	HVAPI_OpenEx 函数创建的连接句柄。



	szCharacterDataBuff	叠加字符串的指针。
	nTopLeftX	叠加字符左上角坐标 X 值。
	nTopLeftY	叠加字符左上角坐标 Y 值。
	nDateType	日期类型。 0: 2012-03-13 12:33。 1: 2012/03/13 12:33。
	nSize	字体大小(像素)，如 24*24 点阵，字体大小即为 24。
	nR	RGB 的 R 值。
	nG	RGB 的 G 值。
	nB	RGB 的 B 值。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数不支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.4.5 HVAPI\_StartRecvH264Video

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_StartRecvH264Video( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , PVOID pFunc , PVOID pUserData , INT iVideoID , DWORD64 dw64BeginTimeMS , DWORD64 dw64EndTimeMS , DWORD dwRecvFlag )	
功能描述	启动 H. 264 接收。	
参数说明	hHandle	设备句柄。
	pFunc	回调函数指针。
	pUserData	用户数据。
	iVideoID	视频通道，目前只使用 0。
	dw64BeginTimeMS	开始时间 毫秒。
	dw64EndTimeMS	结束时间 毫秒。
	dwRecvFlag	接收标志：实时视频 (H264_RECV_FLAG_REALTIME)、历史视频 (H264_RECV_FLAG_HISTORY)。
返回值	S_OK	成功。

	E_FAIL	失败。
--	--------	-----

【注意】此函数不支持 PCC200A。

## 2.4.6 HVAPI\_StopRecvH264Video

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_StopRecvH264Video ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle )	
功能描述	停止 H. 264 接收。	
参数说明	hHandle	HVAPI_OpenEx 函数创建的连接句柄。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】

- 1) 执行 HVAPI\_StartRecvH264Video 后，调用 HVAPI\_StopRecvH264Video 才有意义。
- 2) 此函数不支持 PCC200A。

## 2.4.7 HVAPI\_StartRecvMJPEG

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_StartRecvMJPEG ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , PVOID pFunc , PVOID pUserData , INT iVideoID , DWORD dwRecvFlag )	
功能描述	启动 MJPEG 接收。	
参数说明	hHandle	HVAPI_OpenEx 函数创建的连接句柄。
	pFunc	回调函数指针。
	pUserData	用户数据。
	iVideoID	视频通道，目前只使用 0。
	dwRecvFlag	接收标志：调试码流 (MJPEG_RECV_FLAG_DEBUG)、正常码流 (MJPEG_RECV_FLAG_REALTIME)。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数不支持 PCC200A。

## 2.4.8 HVAPI\_StopRecvMJPEG

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_StopRecvMJPEG ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle )	
------	---	--

功能描述	停止 MJPEG 接收。	
参数说明	hHandle	设备句柄。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】

- 1) 执行 HVAPI\_StartRecvMJPEG 后，调用 HVAPI\_StopRecvMJPEG 才有意义。
- 2) 此函数不支持 PCC200A。

## 2.4.9 HVAPI\_StartRecvResult

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_StartRecvResult( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , PVOID pFunc , PVOID pUserData , INT iVideoID , DWORD64 dw64BeginTimeMS , DWORD64 dw64EndTimeMS , DWORD dwStartIndex , DWORD dwRecvFlag ) 	
功能描述	启动接收结果。	
参数说明	hHandle	设备句柄。
	pFunc	回调函数指针。
	pUserData	用户数据。
	iVideoID	视频通道，目前只使用 0。
	dw64BeginTimeMS	开始时间 毫秒。
	dw64EndTimeMS	结束时间 毫秒。
	dwStartIndex	起始帧号。
	dwRecvFlag	接收标志： 实时（RESULT_RECV_FLAG_REALTIME）、 历史（RESULT_RECV_FLAG_HISTORY）、 历史违章（RESULT_RECV_FLAG_HISTROY_ONLY_PECCANCY）
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数不支持 PCC200A。

## 2.4.10 HVAPI\_StopRecvResult

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_StopRecvResult ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle )	
功能描述	停止结果接收。	
参数说明	hHandle	设备句柄。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

### 【注意】

- 1) 执行 HVAPI\_StartRecvResult 后, 调用 HVAPI\_StopRecvResult 才有意义。
- 2) 此函数不支持 PCC200A。

## 2.4.11 HVAPI\_StartRecvMsg

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_StartRecvMsg ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , PVOID pFunc , PVOID pUserData , INT iVideoID , DWORD dwRecvFlag )	
功能描述	启动状态信息接收, 如交通统计信息字符串。此函数封装了 HVAPI_CALLBACK_STRING 回调。	
参数说明	hHandle	设备句柄。
	pFunc	回调函数指针。
	pUserData	用户数据。
	iVideoID	视频通道, 目前只使用 0。
	dwRecvFlag	接收标志: 保留。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

### 【注意】此函数不支持 PCC200A。

## 2.4.12 HVAPI\_StopRecvMsg

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_StopRecvMsg ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle )	
功能描述	停止状态信息接收。	
参数说明	hHandle	设备句柄。

返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

**【注意】**

- 1) 执行 HVAPI\_StartRecvMsg 后, 调用 HVAPI\_StopRecvMsg 才有意义。
- 2) 此函数不支持 PCC200A。

## 2.5 回调类型定义

### 2.5.1 HVAPI\_CALLBACK\_RECORD\_INFOBEGIN

函数名称	typedef INT (CDECL* HVAPI_CALLBACK_RECORD_INFOBEGIN) ( PVOID pUserData, DWORD dwCarID )	
功能描述	一个识别结果接收开始信息回调类型, 通知上层开始接收数据。	
参数说明	pUserData	设置回调时用户传入的指针。
	dwCarID	车辆 ID 号。
建议返回值	无。	

**【注意】** 此回调不支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

### 2.5.2 HVAPI\_CALLBACK\_RECORD\_INFOEND

函数名称	typedef INT (CDECL* HVAPI_CALLBACK_RECORD_INFOEND) ( PVOID pUserData, DWORD dwCarID )	
功能描述	一个识别结果接收结束信息回调类型, 通知上层结束接收数据。	
参数说明	pUserData	设置回调时用户传入的指针。
	dwCarID	车辆 ID 号。
建议返回值	无。	

**【注意】** 此回调不支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

### 2.5.3 HVAPI\_CALLBACK\_RECORD\_PLATE

函数名称	typedef INT (CDECL* HVAPI_CALLBACK_RECORD_PLATE) ( PVOID pUserData, DWORD dwCarID,	
------	--	--

	LPCSTR pcPlateNo, LPCSTR pcAppendInfo, DWORD dwRecordType, DWORD64 dw64TimeMS )	
<b>功能描述</b>	车牌回调类型，上传车牌号码及车牌附加信息数据。	
<b>参数说明</b>	pUserData	设置回调时用户传入的指针。
	dwCarID	车辆 ID 号。
	pcPlateNo	车牌号码字符串。
	pcAppendInfo	车牌附加信息字符串，XML 格式。
	dwRecordType	识别结果类型，与数据类型定义表中的识别结果类型相对应。
	dw64TimeMS	出牌时间。
<b>建议返回值</b>	无。	

【注意】此回调不支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.5.4 HVAPI\_CALLBACK\_RECORD\_BIGIMAGE

<b>函数名称</b>	typedef INT (CDECL* HVAPI_CALLBACK_RECORD_BIGIMAGE) ( PVOID pUserData, DWORD dwCarID, WORD wImageType, WORD wWidth, WORD wHeight, PBYTE pbPicData, DWORD dwImgDataLen, DWORD dwRecordType, DWORD64 dw64TimeMS )	
<b>功能描述</b>	车牌大图回调类型，上传识别结果大图数据。	
<b>参数说明</b>	pUserData	设置回调时用户传入的指针。
	dwCarID	车辆 ID 号。
	wImageType	大图类型，与数据类型定义表中的识别结果大图类型相对应。
	wWidth	大图宽。
	wHeight	大图高。
	pbPicData	大图数据。
	dwImgDataLen	大图数据长度。

	dwRecordType	识别结果类型，与数据类型定义表中的识别结果类型相对应。
	dw64TimeMS	识别结果时间。
建议返回值	无。	

【注意】此回调不支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.5.5 HVAPI\_CALLBACK\_RECORD\_SMALLIMAGE

函数名称	<pre>typedef INT (CDECL* HVAPI_CALLBACK_RECORD_SMALLIMAGE) (     PVOID pUserData,     DWORD dwCarID,     WORD wWidth,     WORD wHeight,     PBYTE pbPicData,     DWORD dwImgDataLen,     DWORD dwRecordType,     DWORD64 dw64TimeMS )</pre>	
功能描述	车牌小图回调类型，上传识别结果小图数据。	
参数说明	pUserData	设置回调时用户传入的指针。
	dwCarID	车辆 ID 号。
	wWidth	小图宽。
	wHeight	小图高。
	pbPicData	小图数据。
	dwImgDataLen	小图数据长度。
	dwRecordType	识别结果类型，与数据类型定义表中的识别结果类型相对应。
	dw64TimeMS	识别结果时间。
建议返回值	无。	

【注意】此回调不支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.5.6 HVAPI\_CALLBACK\_RECORD\_BINARYIMAGE

函数名称	<pre>typedef INT (CDECL* HVAPI_CALLBACK_RECORD_BINARYIMAGE) (     PVOID pUserData,     DWORD dwCarID,     WORD wWidth,     WORD wHeight,     PBYTE pbPicData, </pre>	
------	--	--

	DWORD dwImgDataLen, DWORD dwRecordType, DWORD64 dw64TimeMS )	
<b>功能描述</b>	车牌二值图回调类型，上传识别结果二值图数据。	
<b>参数说明</b>	pUserData	设置回调时用户传入的指针。
	dwCarID	车辆 ID 号。
	wWidth	二值图宽。
	wHeight	二值图高。
	pbPicData	二值图数据。
	dwImgDataLen	二值图数据长度。
	dwRecordType	识别结果类型，与数据类型定义表中的识别结果类型相对应。
	dw64TimeMS	识别结果时间。
<b>建议返回值</b>	无。	

【注意】此回调不支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.5.7 HVAPI\_CALLBACK\_STRING

<b>函数名称</b>	typedef INT (CDECL* HVAPI_CALLBACK_STRING) ( PVOID pUserData, LPCSTR pString, DWORD dwStrLen )	
<b>功能描述</b>	字符信息回调，上传设备发过来的信息字符串如交通统计信息字符串。	
<b>参数说明</b>	pUserData	设置回调时用户传入的指针。
	pString	信息字符串。
	dwStrLen	信息字符串长度。
<b>建议返回值</b>	无。	

【注意】此回调不支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.5.8 HVAPI\_CALLBACK\_JPEG

<b>函数名称</b>	typedef INT (CDECL* HVAPI_CALLBACK_JPEG) ( PVOID pUserData, BYTE pbImageData, DWORD dwImageDataLen, )	
-------------	---	--



	DWORD dwImageType, LPCSTR szImageExtInfo )	
<b>功能描述</b>	图片回调类型，上传实时 JPEG 视频图片，调试码流，抓拍图数据。	
<b>参数说明</b>	pUserData	设置回调时用户传入的指针。
	pbImageData	图片帧数据。
	dwImageDataLen	图片帧数据长度。
	dwImageType	图片帧类型，与数据类型定义表中的图片回调上传的图片类型相对应。
	szImageExtInfo	图片帧相关信息。
<b>建议返回值</b>	无。	

**【注意】**

- 1) 此时要设置设备 JpegStream 参数为 1。
- 2) 此回调不支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.5.9 HVAPI\_CALLBACK\_H264

<b>函数名称</b>	typedef INT (CDECL* HVAPI_CALLBACK_H264) ( PVOID pUserData, PBYTE pbVideoData, DWORD dwVideoDataLen, DWORD dwVideoType, LPCSTR szVideoExtInfo )	
<b>功能描述</b>	视频回调类型，上传实时 H264 视频图片。	
<b>参数说明</b>	pUserData	设置回调时用户传入的指针。
	pbVideoData	视频帧数据。
	dwVideoDataLen	视频帧数据长度。
	dwVideoType	视频帧类型，与数据类型定义表中的视频帧类型相对应。
	szVideoExtInfo	视频帧相关信息。
<b>建议返回值</b>	无。	

**【注意】**

- 1) 该回调仅适用一体机（注：此时要设置设备 H264Stream 参数为 1，JpegStream 参数为 0）。
- 2) 此回调不支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.5.10 HVAPI\_CALLBACK\_HISTORY\_VIDEO

函数名称	<pre>typedef INT (CDECL* HVAPI_CALLBACK_HISTORY_VIDEO) (     PVOID pUserData,     PBYTE pbVideoData,     DWORD dwVideoDataLen,     DWORD dwVideoType,     LPCSTR szVideoExtInfo )</pre>	
功能描述	历史录像回调类型，上传设备保存的历史录像数据。	
参数说明	pUserData	设置回调时用户传入的指针。
	pbVideoData	视频帧数据。
	dwVideoDataLen	视频帧数据长度。
	dwVideoType	视频帧类型，与数据类型定义表中的视频帧类型相对应。
	szVideoExtInfo	视频帧相关信息。
建议返回值	无。	

### 【注意】

- 1) H264 历史录像回调仅适用于一体机（注：此时要设置设备 H264Stream 参数为 1，JpegStream 参数为 0）。
- 2) 若为 JPEG 历史录像回调，则（注：此时要设置设备 H264Stream 参数为 0，JpegStream 参数为 1）。
- 3) 此回调不支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.5.11 HVAPI\_CALLBACK\_TFD\_STRING

函数名称	<pre>typedef INT (CDECL* HVAPI_CALLBACK_TFD_STRING) (     PVOID pUserData,     LPCSTR pString,     DWORD dwStrLen,     DWORD dwType )</pre>	
功能描述	字符信息回调，上传交通流量检测器发过的信息字符串，例如交通统计信息字符串。	
参数说明	pUserData	设置回调时用户传入的指针。
	pString	信息字符串。
	dwStrLen	信息字符串长度。
	dwType	信息字符串类型，历史或实时。

建议 返回值	无。
-----------	----

【注意】此回调不支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.5.12 HVAPI\_CALLBACK\_H264\_EX

函数名称	<pre>typedef INT (CDECL* HVAPI_CALLBACK_H264_EX) (     PVOID pUserData,     DWORD dwVedioFlag,     DWORD dwVideoType,     DWORD dwWidth,     DWORD dwHeight,     DWORD64 dw64TimeMS,     PBYTE pbVideoData,     DWORD dwVideoDataLen,     LPCSTR szVideoExtInfo )</pre>	
功能描述	视频回调函数，上传实时 H.264 视频图片。	
参数说明	pUserData	设置回调时用户传入的指针。
	dwVedioFlag	视频标记：有效数据标记、无效数据标记、历史结束标记。
	dwVideoType	视频类型：历史视频、实时视频。
	dwWidth	宽度。
	dwHeight	高度。
	dw64TimeMS	视频时间。
	pbVideoData	视频帧数据。
	dwVideoDataLen	视频帧长度。
	szVideoExtInfo	视频附加信息。
建议 返回值	无。	

【注意】此回调不支持 PCC200A。

## 2.5.13 HVAPI\_CALLBACK\_JPEG\_EX

函数名称	<pre>typedef INT (CDECL* HVAPI_CALLBACK_JPEG_EX) (     PVOID pUserData,     DWORD dwImageFlag,     DWORD dwImageType,     DWORD dwWidth,     DWORD dwHeight,</pre>	
------	--	--

	DWORD64 dw64TimeMS, PBYTE pbImageData, DWORD dwImageDataLen, LPCSTR szImageExtInfo )	
<b>功能描述</b>	JPEG 流回调函数，上传实时 JPEG 视频图片，调试码流，抓拍图数据。	
<b>参数说明</b>	pUserData	设置回调时用户传入的指针。
	dwImageFlag	图片标记：有效图片数据、无效图片数据。
	dwImageType	图片类型：调试码流、正常码流。
	dwWidth	宽度。
	dwHeight	高度。
	dw64TimeMS	JPEG 时间。
	pbImageData	图片帧数据。
	dwImageDataLen	图片帧长度。
	szImageExtInfo	JPEG 附加信息。
<b>建议返回值</b>	无。	

【注意】此回调不支持 PCC200A。

## 2.5.14 HVAPI\_CALLBACK\_RESULT

<b>函数名称</b>	<pre> typedef INT (CDECL* HVAPI_CALLBACK_RESULT) (     PVOID pUserData,     DWORD dwResultFlag,     DWORD dwResultType,     DWORD dwCarID,     LPCSTR pcPlateNo,     LPCSTR pcAppendInfo,     DWORD64 dw64TimeMS,     CImageInfo pPlate,     CImageInfo pPlateBin,     CImageInfo pBestSnapshot,     CImageInfo pLastSnapshot,     CImageInfo pBeginCapture,     CImageInfo pBestCapture,     CImageInfo pLastCapture )         </pre>
<b>功能描述</b>	识别结果回调函数，上传车辆大图、车牌小图、车牌二值图、车牌。

参数说明	pUserData	设置回调时用户传入的指针。
	dwResultFlag	结果标志：有效结果标记、无效结果标记、接收历史结束标记。
	dwResultType	结果类型：实时结果、历史结果。
	dwCarID	结果 ID。
	pcPlateNo	车牌字符串。
	pcAppendInfo	附加信息。
	dw64TimeMS	结果时标。
	Plate	车牌小图。 见 <a href="#">CImageInfo</a> 使用图片数据前须判断 fHasData 是否为 True
	PlateBin	车牌二值图。见 <a href="#">CImageInfo</a> 使用图片数据前须判断 fHasData 是否为 True
	BestSnapshot	最清晰大图。见 <a href="#">CImageInfo</a> 使用图片数据前须判断 fHasData 是否为 True
	LastSnapshot	最后大图。 见 <a href="#">CImageInfo</a> 使用图片数据前须判断 fHasData 是否为 True
	BeginCapture	第一张抓拍图。见 <a href="#">CImageInfo</a> 使用图片数据前须判断 fHasData 是否为 True
	BestCapture	第二张抓拍图。见 <a href="#">CImageInfo</a> 使用图片数据前须判断 fHasData 是否为 True
	LastCapture	第三张抓拍图。见 <a href="#">CImageInfo</a> 使用图片数据前须判断 fHasData 是否为 True
建议返回值	无。	

【注意】此回调不支持 PCC200A。

## 2.6 数据解析函数

### 2.6.1 HVAPIUTILS\_GetRecordInfoFromAppenedStringEx

函数名称	HV_API_EX HRESULT HVAPIUTILS_GetRecordInfoFromAppenedStringEx( LPCSTR szAppened, LPCSTR szInfoName, LPSTR szRetInfo, INT iRetInfoBufLen )	
功能描述	从识别结果附加信息 XML 字符串中获取某一项的信息。	
参数说明	szAppened	识别结果附加信息字符串。
	szInfoName	获取的信息类型名称。

	szRetInfo	获取结果缓存区。
	iRetInfoBufLen	获取结果缓存区长度。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】szInfoName 为获取的信息类型名称字符串，格式如下：

参数名称	中文解释	获得信息
PlateName	车牌号	实际车牌号
ReverseRun	车辆逆向行驶	车辆逆向行驶:否
ObservedFrames	有效帧数	有效帧数: 9
Confidence	平均可信度	平均可信度:0.848
FirstCharConf	首字可信度	首字可信度:0.901
TimeHigh	车辆检测时间	车辆检测时间的高 32 位
TimeLow		车辆检测时间的低 32 位
AmbientLight	环境亮度	环境亮度: 140
PlateLight	车牌亮度	车牌亮度:56
PlateVariance	车牌对比度	车牌对比度:28
CarType	车辆类型	车辆类型:中
RoadNumber	车道	车道:1
BeginRoadNumber	起始车道号	起始车道号:<左,0>
StreetName	路口名称	路口名称:NULL
StreetDirection	路口方向	路口方向:NULL
EventCheck	事件检测	越线:无 违章:是<压线:车道线 2<实线>, >
PlateLightType	摄像机亮度等级	摄像机亮度等级:09 级

【注意】此回调不支持 PCC200A 、PCC200 、PCC600。

## 2.6.2 HVAPIUTILS\_ParsePlateXmlStringEx

函数名称	HV_API_EX HRESULT HVAPIUTILS_ParsePlateXmlStringEx( LPCSTR pszXmlPlateInfo, LPSTR pszPlateInfoBuf, INT iPlateInfoBufLen )
功能描述	将结果附加信息 XML 格式字符串转换成每项末尾以换行符区分的纯文本格式字符串。

参数说明	pszXmlPlateInfo	识别结果附加信息字符串。
	pszPlateInfoBuf	解析结果缓存区。
	iPlateInfoBufLen	解析结果缓存区长度。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此回调不支持 PCC200A 、PCC200 、PCC600。

### 2.6.3 HVAPIUTILS\_SmallImageToBitmapEx

函数名称	HV_API_EX HRESULT HVAPIUTILS_SmallImageToBitmapEx( PBYTE pbSmallImageData, INT nSmallImageWidth, INT nSmallImageHeight, PBYTE pbBitmapData, INT* pnBitmapDataLen )	
功能描述	将识别结果小图转换成 BMP 格式。	
参数说明	pbSmallImageData	小图数据（小图回调上传的原始图像数据）。
	nSmallImageWidth	小图宽度。
	nSmallImageHeight	小图高度。
	pbBitmapData	转换成 BMP 格式后的数据缓存区。
	pnBitmapDataLen	BMP 格式数据缓存区长度。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

### 2.6.4 HVAPIUTILS\_BinImageToBitmapEx

函数名称	HV_API_EX HRESULT HVAPIUTILS_BinImageToBitmapEx( PBYTE pbBinImageData, PBYTE pbBitmapData, INT* pnBitmapDataLen )	
功能描述	将识别结果二值图转换成 BMP 格式。	
参数说明	pbBinImageData	二值图数据（二值图回调上传的原始图像数据）。
	pbBitmapData	转换成 BMP 格式后的数据缓存区。
	pnBitmapDataLen	BMP 格式数据缓存区长度。

返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

## 2.6.5 HVAPIUTILS\_GetExeCmdRetInfoEx

函数名称	HV_API_EX HRESULT HVAPIUTILS_GetExeCmdRetInfoEx( BOOL fIsNewXmlProtocol, LPCSTR pszRetXmlStr, LPCSTR pszCmdName, LPCSTR pszInfoName, LPSTR pszInfoValue ) 	
功能描述	从执行 XML 命令的结果字符串里获取相应的信息。	
参数说明	fIsNewXmlProtocol	XML 协议类型，0 为 XML1.0，1 为 XML2.0。
	pszRetXmlStr	执行命令时返回的执行结果 XML 字符串。
	pszCmdName	命令执行结果字符串，具体请参见获取信息命令字符串格式表中的“命令名”。
	pszInfoName	命令名称，具体请参见获取信息命令字符串格式表中的“返回信息名”。
	pszInfoValue	获取到的信息字符串。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数不支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.7 主动连接相关函数

### 2.7.1 HVAPI\_LoadMonitor

函数名称	HV_API HRESULT CDECL HVAPI_LoadMonitor( INT nMaxMonitorCount, LPCSTR szApiVer ) 	
功能描述	加载监控模块。	
参数说明	nMaxMonitorCount	最大监控数（默认是 100）。
	szApiVer	对应设备的 API 版本。注：为 NULL 则默认 HVAPI_API_VERSION。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】



- 1) 最大监控数 限制为：100 以内。
- 2) 此函数不支持 PCC200A。

## 2.7.2 HVAPI\_OpenServer

函数名称	HV_API HRESULT CDECL HVAPI_OpenServer( INT nPort , INT nType, LPCSTR szApiVer )	
功能描述	打开监听服务。	
参数说明	nPort	监听服务端口，必须与识别器端设置的端口一致。
	nType	监听服务类型。
	szApiVer	对应设备的 API 版本。注：为 NULL 则默认 HVAPI_API_VERSION。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

### 【注意】

- 1) nType:  
监听服务类型，当前仅支持结果链接  
LISTEN\_TYPE\_RECORD。
- 2) 此函数不支持 PCC200A。

## 2.7.3 HVAPI\_CloseServer

函数名称	HV_API HRESULT CDECL HVAPI_CloseServer( INT nType )	
功能描述	关闭监听服务。	
参数说明	nType	监听服务类型。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

### 【注意】

- 1) nType:  
监听服务类型，当前仅支持结果链接  
LISTEN\_TYPE\_RECORD。
- 2) 此函数不支持 PCC200A。

## 2.7.4 HVAPI\_UnLoadMonitor

函数名称	HV_API HRESULT CDECL HVAPI_UnLoadMonitor()	
功能描述	卸载监听模块。	
参数说明	无。	
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数不支持 PCC200A。

## 2.7.5 HVAPI\_GetDeviceListSize

函数名称	HV_API HRESULT CDECL HVAPI_GetDeviceListSize( INT& nDevListLen , LPCSTR szApiVer )	
功能描述	获得主动连接设备列表长度。	
参数说明	nDevListLen	设备列表长度。
	szApiVer	对应设备的 API 版本。注：为 NULL 则默认 HVAPI_API_VERSION。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数不支持 PCC200A。

## 2.7.6 HVAPI\_GetDeviceList

函数名称	HV_API INT CDECL HVAPI_GetDeviceList( LPSTR szDevList, INT nDevListLen , LPCSTR szApiVer )	
功能描述	获得主动连接设备列表。	
参数说明	szDevList	接收设备列表缓冲区。
	nDevListLen	接收设备列表缓冲区长度。
	szApiVer	对应设备的 API 版本。注：为 NULL 则默认 HVAPI_API_VERSION。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】

1) 接收设备列表缓冲区:

格式为:

“设备编号” + “;”

XXX ; XXX ; ... ;

2) 此函数不支持 PCC200A。

## 2.7.7 HVAPI\_GetDeviceStatus

函数名称	HV_API HRESULT CDECL HVAPI_GetDeviceStatus( LPSTR szDevSN , INT& nRecordLinkStatus, INT& nRecordLinkReConCount , LPCSTR szApiVer )	
功能描述	获得设备状态。	
参数说明	szDevSN	设备编号。
	nRecordLinkStatus	结果连接状态，与数据类型定义表中的连接状态相对应。
	nRecordLinkReConCount	结果链接重连数。
	szApiVer	对应设备的 API 版本。注：为 NULL 则默认 HVAPI_API_VERSION。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数不支持 PCC200A。

## 2.7.8 HVAPI\_OpenAutoLink

函数名称	HVAPI_HANDLE CDECL HVAPI_OpenAutoLink( LPCSTR szDevSN, LPCSTR szApiVer )	
功能描述	打开主动连接设备。	
参数说明	szDevSN	设备编号。
	szApiVer	对应设备的 API 版本。注：为 NULL 则默认 HVAPI_API_VERSION。
返回值	成功返回创建的设备连接句柄指针，失败返回 NULL。	

【注意】此函数不支持 PCC200A。

## 2.7.9 HVAPI\_GetDeviceInfoAutoLink

函数名称	HV_API HRESULT CDECL HVAPI_GetDeviceInfoAutoLink( LPCSTR szDevName, LPCSTR szApiVer, LPSTR strIP, INT strLen, INT& dwPORT )	
功能描述	主动连接时，获取设备的 IP 与结果连接端口号。	
参数说明	szDevName	设备编号。
	szApiVer	对应设备的 API 版本。注：为 NULL 则默认 HVAPI_API_VERSION。
	strIP	设备 IP 字符串。
	strLen	设备 IP 字符串长度。
	dwPORT	设备结果连接端口号。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数不支持 PCC200A。

## 2.8 设备管理相关

### 2.8.1 HVAPI\_SearchDeviceEx

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SearchDeviceEx ( CDevBasicInfo * rgDevInfo , INT * pnDevCount )	
功能描述	搜索局域网内的设备。	
参数说明	rgDevInfo	搜索到的设备信息结构体数组，见 <a href="#">CDevBasicInfo</a> 。
	pnDevCount	搜索到的设备数量。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.8.2 HVAPI\_GetDevBasicInfo

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_GetDevBasicInfo ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , CDevBasicInfo * pbasicInfo )	
功能描述	获取设备基本信息。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄，
	pbasicInfo	设备基本信息。见 <a href="#">CDevBasicInfo</a> 。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.8.3 HVAPI\_GetDevState

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_GetDevState ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , CDevState * pState )	
功能描述	获取设备状态。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄，
	pState	状态结构体指针。见 <a href="#">CDevState</a> 。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.8.4 HVAPI\_GetResetCount

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_GetResetCount ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT * pnResetCount )	
功能描述	获取复位次数。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	pnResetCount	复位次数。
返回值	S_OK	成功。

	E_FAIL	失败。
--	--------	-----

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

### 2.8.5 HVAPI\_GetResetReport

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_GetResetReport ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , CHAR * pReportBuf , INT * pnBufLen )	
功能描述	获取设备复位报告。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	pReportBuf	复位报告内存指针。
	pnBufLen	复位报告数据长度。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

### 2.8.6 HVAPI\_GetHddCheckReport

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_GetHddCheckReport ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , CHAR * szReport , INT * piReportLen )	
功能描述	获取硬盘检测报告。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	szReport	检测报告。
	piReportLen	检测报告长度。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200、PCC600。

### 2.8.7 HVAPI\_GetLog

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_GetLog( HVAPI_HANDLE_EX hHandle, CHAR* szLog,	
------	---	--

	INT* pnLogLen )	
功能描述	获取设备日志。	
参数说明	hHandle	HVAPI_OpenEx 函数创建的连接句柄。
	szLog	保存日志数据内存指针。
	pnLogLen	保存日志数据长度。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.8.8 HVAPI\_GetParamEx

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_GetParamEx ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , LPSTR szParamDoc , INT nBufLen , INT * pnRetLen )	
功能描述	获取设备参数。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	szParamDoc	获取到的参数（XML 形式）。
	nBufLen	szParam 缓冲区的长度。
	pnRetLen	实际返回的参数长度。注：为 NULL 则忽略该参数。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

## 2.8.9 HVAPI\_SetParamEx

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetParamEx ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , LPCSTR szParamDoc )	
功能描述	设置设备参数。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	szParamDoc	要保存到设备的参数（XML 形式）。
返回值	S_OK	成功。

	E_FAIL	失败。
--	--------	-----

## 2.8.10 HVAPI\_SetIPInfo

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetIPInfo ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , CHAR * szIP , CHAR * szMask , CHAR * szGateWay , CHAR * szDNS )	
功能描述	设置 IP 信息。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	szIP	IP 字符串。
	szMask	子网掩码字符串。
	szGateWay	网关字符串。
	szDNS	DNS 字符串。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.8.11 HVAPI\_SetNTPServerIP

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetNTPServerIP ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , CHAR * szIP )	
功能描述	设置 NTP 服务器 IP。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	szIP	NTP 服务器 IP 字符串。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。



## 2.8.12 HVAPI\_SetNTPServerUpdateInterval

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetNTPServerUpdateInterval ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , DWORD32 dw32UpdateIntervalMS )	
功能描述	设置 NTP 服务器时间间隔。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	dw32UpdateIntervalMS	更新 NTP 服务器时间间隔，单位：毫秒。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200、PCC600。

## 2.8.13 HVAPI\_SetNTPEnable

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetNTPEnable ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , BOOL fEnable )	
功能描述	设置 NTP 开关。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	fEnable	NTP 服务开关，0：关闭，1：打开。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.8.14 HVAPI\_SetTime

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetTime ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT nYear , INT nMon , INT nDay , INT nHour , INT nMin , INT nSec , )	
------	---	--

	INT nMSec )	
功能描述	设置时间。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nYear	年。
	nMon	月。
	nDay	日。
	nHour	时。
	nMin	分。
	nSec	秒。
	nMSec	毫秒。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

### 2.8.15 HVAPI\_SetTimeZone

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetTimeZone (HVAPI_HANDLE_EX hHandle, INT nZoneNum)	
功能描述	设置时区。	
参数说明	hHandle	HVAPI_OpenEx 函数创建的连接句柄。
	nZoneNum	时区编号，范围：0~24，意义：0: GMT-12, 1: GMT-11, 2: GMT-10, 3: GMT-09, 4: GMT-08, 5: GMT-07, 6: GMT-06, 7: GMT-05, 8: GMT-04, 9: GMT-03, 10: GMT-02, 11: GMT-01, 12: GMT+00, 13: GMT+01, 14: GMT+02, 15: GMT+03, 16: GMT+04, 17: GMT+05, 18: GMT+06, 19: GMT+07, 20: GMT+08, 21: GMT+09, 22: GMT+10, 23: GMT+11, 24: GMT+12。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

### 2.8.16 HVAPI\_ResetDevice

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_ResetDevice ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT nRetsetMode )
------	--

功能描述	复位设备。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nResetMode	复位行为标识 (此参数对 EC300 PCC200A PCC200 PCC600 有效) 仅支持参数为 2。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

### 2.8.17 HVAPI\_RestoreDefaultParam

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_RestoreDefaultParam ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle )	
功能描述	恢复默认设置。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此接口会重启设备。

### 2.8.18 HVAPI\_RestoreFactoryParam

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_RestoreFactoryParam ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle )	
功能描述	恢复出厂设置。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此接口会把设备 IP 重置为 100.100.100.101，且会重启设备。

### 2.8.19 HVAPI\_SetOCGate

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetOCGate ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , BOOL fEnable )	
功能描述	设置 OC 门。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	fEnable	开关，范围：0：关闭，1：打开。
返回值	S_OK	成功。

	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.8.20 HVAPI\_StartCOMCheck

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_StartCOMCheck ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT nCOMNum , BOOL fEnable )	
功能描述	启动设备串口检测功能。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nCOMNum	端口号，当前只支持 1 端口。
	fEnable	开关标识，1 表示开，0 表示关。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200、PCC600。

【注意】只有串口打开之后，关闭功能才有意义。

## 2.8.21 HVAPI\_SetRTSPMulticastEnable

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetRTSPMulticastEnable ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle, BOOL fEnable )	
功能描述	设置 RTSP 多播使能开关。	
适用范围	PCC200A	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	fEnable	RTSP 多播使能开关。范围：0：关闭，1：打开。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200A。

## 2.8.22 HVAPI\_GetHDDStatus

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_GetHDDStatus ( 	
------	--	--

	HVAPI_HANDLE_EX hHandle , CHAR * szStatus , INT * pnStatusStringLen )	
功能描述	获取硬盘状态。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	szStatus	硬盘状态字符串指针
	pnStatusStringLen	硬盘状态字符串长度指针。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200、PCC600。

### 2.8.23 HVAPI\_GetCustomizedDevName

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_GetCustomizedDevName ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , CHAR * pszDevName , INT * pnDevNameLen )	
功能描述	获取设备名。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	pszDevName	设备名。
	pnDevNameLen	设备名长度。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200、PCC600。

### 2.8.24 HVAPI\_SetCustomizedDevName

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetCustomizedDevName ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , CHAR * pszDevName )	
功能描述	设置设备名。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	pszDevName	设备名，1~63 字节的字符串。

返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200、PCC600。

## 2.9 相机控制相关

### 2.9.1 HVAPI\_GetCameraBasicInfo

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_GetCameraBasicInfo ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , CCameraBasicInfo * pCameraBasicInfo )	
功能描述	获取相机基本信息。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	pCameraBasicInfo	相机基本信息指针，见 <a href="#">CCameraBasicInfo</a> 。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

### 2.9.2 HVAPI\_GetCameraState

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_GetCameraState ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , CCameraState * pCameraState )	
功能描述	获取相机状态。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	pCameraState	相机状态指针，见 <a href="#">CCameraState</a> 。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

### 2.9.3 HVAPI\_SetSharpness

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetSharpness( HVAPI_HANDLE_EX hHandle, INT nSharpness )	
------	--	--

功能描述	设置锐度。	
参数说明	hHandle	HVAPI_OpenEx 函数创建的连接句柄。
	nSharpness	锐度值，范围：0~255。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200A。

## 2.9.4 HVAPI\_SetContrast

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetContrast ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT nContrast )	
功能描述	设置对比度。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nContrast	对比度值，PCC200 和 PCC600 范围：-100~100。PCC200A 范围：0~255。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.9.5 HVAPI\_SetSaturation

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetSaturation ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT nSaturation )	
功能描述	设置饱和度。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nSaturation	饱和度值，PCC200 和 PCC600 范围：-100~100。PCC200A 范围：0~255。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.9.6 HVAPI\_ShrinkDCIRIS

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_ShrinkDCIRIS ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle )	
功能描述	设置相机光圈缩小。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200、PCC600。

## 2.9.7 HVAPI\_ZoomDCIRIS

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_ZoomDCIRIS ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle )	
功能描述	设置相机光圈放大。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200、PCC600。

## 2.9.8 HVAPI\_SetDCIRIS

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetDCIRIS ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , BOOL fEnable )	
功能描述	设置 DC 光圈自动控制开关。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	fEnable	DC 光圈自动控制开关，范围：0：关闭，1：打开。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.9.9 HVAPI\_SetFilterMode

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetFilterMode ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT nMode )
------	---



功能描述	设置滤光片模式。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nMode	滤光片模式，PCC200 和 PCC600 范围：1：正常，2：红外或偏振镜。 PCC200A 范围：0：自动，1：过滤红外，2：不过滤红外。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

### 2.9.10 HVAPI\_SetWDREnable

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetWDREnable( HVAPI_HANDLE_EX hHandle, BOOL fEnable )	
功能描述	设置宽动态开关。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	fEnable	宽动态开关，范围：0：关闭，1：打开。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

### 2.9.11 HVAPI\_SetWDRLevel

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetWDRLevel ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT nLevel )	
功能描述	设置宽动态等级。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nLevel	宽动态等级，PCC200 和 PCC600 范围：0~4095。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200、PCC600。

## 2.9.12 HVAPI\_SetAWBEnable

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetAWBEnable ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT nEnable )	
功能描述	设置 AWB 开关。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nEnable	AWB 开关，范围：0：关闭，1：打开。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.9.13 HVAPI\_SetAGCEnable

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetAGCEnable ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT nEnable )	
功能描述	设置 AGC 使能开关。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nEnable	AGC 使能开关，范围：0：关闭，1：打开。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.9.14 HVAPI\_SetAGCLightBaseLine

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetAGCLightBaseLine ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT nLightBaseLine )	
功能描述	设置 AGC 基准值。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。

	nLightBaseLine	AGC 基准值, PCC200、PCC600、PCC200A 范围: 0~255。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.9.15 HVAPI\_SetAGCParam

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetAGCParam ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT nShutterMin , INT nShutterMax , INT nGainMin , INT nGainMax )	
功能描述	设置 AGC 参数。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nShutterMin	AGC 最小快门, PCC200 和 PCC600 范围: 0~30000, 单位: 微秒。 PCC200A 范围: 100~30000, 单位: 微秒。
	nShutterMax	AGC 最大快门, PCC200 和 PCC600 范围: 0~30000, 单位: 微秒。 PCC200A 范围: 100~30000, 单位: 微秒。
	nGainMin	AGC 最小增益, PCC200 和 PCC600 范围: 70~360, 单位 0.1db。 PCC200A 范围: 0~42, 单位 1db。
	nGainMax	AGC 最大增益, PCC200 和 PCC600 范围: 70~360, 单位 0.1db。 PCC200A 范围: 0~42, 单位 1db。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.9.16 HVAPI\_SetAGCZone

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetAGCZone ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT rgZone [16] )	
------	---	--

功能描述	设置 AGC 区域。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	rgZone [16]	AGC 区域值，范围：0：区域外，1：区域内。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200、PCC600。

## 2.9.17 HVAPI\_GetAGCZone

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_GetAGCZone ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT rgZone [ 16 ] )	
功能描述	获取 AGC 检测区域 16 个值。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	rgZone [16]	ACG 区域，区域值 0：非 AGC 测光区域，1：AGC 测光区域。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200、PCC600。

## 2.9.18 HVAPI\_SetLUT

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetLUT( HVAPI_HANDLE_EX hHandle, CHvPoint rgLUT[], INT nLUTPointCount )	
功能描述	设置亮度 LUT。	
参数说明	hHandle	HVAPI_OpenEx 函数创建的连接句柄。
	rgLUT[]	LUT 点坐标数组。
	nLUTPointCount	LUT 点数量，只支持 8 个。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200A。

## 2.9.19 HVAPI\_GetLUT

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_GetLUT( HVAPI_HANDLE_EX hHandle, CHvPoint rgLUT[] , INT* pnLUTPointCount )	
功能描述	获取亮度 LUT 状态。	
参数说明	hHandle	HVAPI_OpenEx 函数创建的连接句柄。
	rgLUT[]	LUT 点坐标数组。
	pnLUTPointCount	LUT 点数量，只支持 8 个。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200A。

## 2.9.20 HVAPI\_SetBrightness

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetBrightness( HVAPI_HANDLE_EX hHandle, INT nBrightness )	
功能描述	设置亮度值。	
参数说明	hHandle	HVAPI_OpenEx 函数创建的连接句柄。
	nBrightness	亮度值，范围：0~255。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200A。

## 2.9.21 HVAPI\_SetManualShutter

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetManualShutter ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT nShutter )	
功能描述	设置手动快门。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。

	nShutter	快门，PCC200 和 PCC600 范围：0~30000，单位：微秒。 PCC200A 范围：100~30000，单位：微秒。。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.9.22 HVAPI\_SetManualGain

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetManualGain ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT nGain )	
功能描述	设置手动增益。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nGain	增益，PCC200 范围：0~480，单位： 0.1dB。 PCC600 范围：0~420，单位：0.1dB。 PCC200A 范围：0~42，单位：1dB。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.9.23 HVAPI\_SetManualRGB

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetManualRGB ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT nGainR , INT nGainG , INT nGainB )	
功能描述	设置手动 RGB。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nGainR	R 值，PCC200 和 PCC600 范围 36~255。 PCC200A 范围：0~255。
	nGainG	G 值，PCC200 和 PCC600 范围 36~255。 PCC200A 范围：0~255。
	nGainB	B 值，PCC200 和 PCC600 范围 36~255。 PCC200A 范围：0~255。

返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.9.24 HVAPI\_SetGrayImageEnable

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetGrayImageEnable ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , BOOL fEnable )	
功能描述	黑白图模式。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	fEnable	启动标志：0：关闭，1：打开。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200、PCC600。

## 2.9.25 HVAPI\_SetACSync

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetACSync ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT nLevel , DWORD32 dw32DelayMS )	
功能描述	电网同步。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nLevel	电网同步模式，0：不同步，1：内部电网同步。
	dw32DelayMS	同步延时，范围：0~20000，单位：微秒。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200、PCC600。

## 2.9.26 HVAPI\_SetDeNoiseTNFEnable

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetDeNoiseTNFEnable ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle ,	
------	--	--

	BOOL fEnable )	
功能描述	设置视频降噪 TNF 开关（适用于 PCC200A）。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	fEnable	视频降噪 TNF 开关，范围：0：关闭，1：打开。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200A。

## 2.9.27 HVAPI\_SetDeNoiseSNFEnable

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetDeNoiseSNFEnable ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , BOOL fEnable )	
功能描述	设置视频降噪 SNF 开关（适用于 PCC200A）。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	fEnable	视频降噪 SNF 开关，范围：0：关闭，1：打开。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200A。

## 2.9.28 HVAPI\_SetDeNoiseMode

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetDeNoiseMode ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT nMode )	
功能描述	设置视频降噪模式。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nMode	视频降噪模式，范围：0：速度，1：质量。该接口设置需复位生效。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。



	S_FALSE	传入参数异常。
--	---------	---------

【注意】此函数仅支持 PCC200A。

## 2.9.29 HVAPI\_SetDeNoiseSwitch

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetDeNoiseSwitch ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT nSwitch )	
功能描述	设置视频降噪组合开关	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nSwitch	视频降噪开关。 PCC200 和 PCC600 范围：0：SNF，1：TNF，2：TNF+SNF。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200、PCC600。

## 2.9.30 HVAPI\_SetDeNoiseLevel

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetDeNoiseLevel ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT nLevel )	
功能描述	设置视频降噪等级。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nLevel	视频降噪等级，范围：0：自动，1：弱，2：中，3：强。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.9.31 HVAPI\_StartCameraTest

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_StartCameraTest ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle )	
功能描述	启动自动测试相机功能。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。

返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200、PCC600。

### 2.9.32 HVAPI\_SetImageEnhancementEnable

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetImageEnhancementEnable ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , BOOL fEnable )	
功能描述	设置图像增强使能。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	fEnable	图像增强使能开关，0：打开，1：关闭。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200、PCC600。

### 2.9.33 HVAPI\_SetGammaStrength

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetGammaStrength ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT nValue )	
功能描述	设置 GAMMA 强度。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nValue	GAMMA 强度值，PCC200 和 PCC600 范围：10~22。 PCC200A 范围：1~5。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

### 2.9.34 HVAPI\_SetGammaEnable

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetGammaEnable ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , BOOL fEnable )	
------	--	--

功能描述	设置 GAMMA 开关。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	fEnable	GAMMA 开关，范围：0： 关闭， 1： 打开。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.9.35 HVAPI\_SetEnRedLightThreshold

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetEnRedLightThreshold ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT nValue )	
功能描述	设置红灯加红阈值。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nValue	红灯加红阈值，范围：0~0xFFFFFFFF。 经典值：白色区域加红使用：0x2D00。白色区域不加红使用：0x3FFF。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200、PCC600。

## 2.9.36 HVAPI\_SetEdgeEnhance

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetEdgeEnhance ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT nValue )	
功能描述	设置图像边缘增强。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nValue	图像边缘增强值，范围：0~255， 0x0~0x7F：边缘模糊； 0x80：不起作用； 0x81~0xFF：边缘增强。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200、PCC600。

### 2.9.37 HVAPI\_GetRunStatusString

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_GetRunStatusString ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , CHAR * szRunStatusString , INT * pnRunStatusStringLength )	
功能描述	获取视频采集数据信息。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	szRunStatusString	视频采集数据字符串指针。
	pnRunStatusStringLength	视频采集数据信息长度指针。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200、PCC600。

### 2.9.38 HVAPI\_GetCameraWorkState

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_GetCameraWorkState ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , CHAR * szStatus , INT * pnStatusStringLength )	
功能描述	获取增加摄像机工作状态。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	szStatus	摄像机工作状态字符串指针。
	pnStatusStringLength	摄像机工作状态字符串长度指针。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200、PCC600。

### 2.9.39 HVAPI\_SetColor

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetColor (HVAPI_HANDLE_EX hHandle, INT nValue)	
功能描述	设置色温。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。

	nValue	色温值，范围：0（自动）、32、40、52、55、60、70。 其他值设置无效。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200A。

## 2.9.40 HVAPI\_Set2DDeNoiseEnable

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_Set2DDeNoiseEnable ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle, BOOL fEnable )	
功能描述	设置 2D 降噪开关。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	fEnable	2D 降噪开关，范围：0：关闭，1：打开。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200A。

## 2.9.41 HVAPI\_Set2DDeNoiseStrength

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_Set2DDeNoiseStrength ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle, INT nValue )	
功能描述	设置 2D 降噪强度。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nValue	2D 降噪强度值，范围：0~255。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200A。

## 2.9.42 HVAPI\_SetColorGradation

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetColorGradation ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT nValue )	
功能描述	设置色阶。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nValue	色阶值，取值范围 0~1。 0：色彩值取 0~255。 1：色彩值取 16~234。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200、PCC600。

## 2.9.43 HVAPI\_SetAEScene

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetAEScene ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT nMode )	
功能描述	设置 AE 场景。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nMode	场景模式，取值范围：0~2。 0：自动，1：偏暗，2：标准。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200、PCC600。

## 2.9.44 HVAPI\_GetAEScene

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_GetAEScene ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT * pnMode )	
功能描述	获取 AE 场景	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	pnMode	场景模式。

返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200、PCC600。

## 2.9.45 HVAPI\_SetManualCaptureShutter

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetManualCaptureShutter( HVAPI_HANDLE_EX hHandle, INT nEnable, INT nValue )	
功能描述	设置抓拍快门。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nEnable	使能开关。 取值范围：0~1。
	nValue	抓拍快门值。 取值范围：0~30000，单位：微秒。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200。

## 2.9.46 HVAPI\_SetManualCaptureGain

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetManualCaptureGain( HVAPI_HANDLE_EX hHandle, INT nEnable, INT nValue )	
功能描述	设置抓拍增益。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nEnable	使能开关。 取值范围：0~1。
	nValue	抓拍增益值。 取值范围：0~480，单位：0.1dB。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200。

## 2.9.47 HVAPI\_SetManualCaptureRGB

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetManualCaptureRGB( HVAPI_HANDLE_EX hHandle, INT nEnable, INT nValueR, INT nValueG, INT nValueB )	
功能描述	设置抓拍 RGB 增益。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nEnable	使能开关。 取值范围：0~1。
	nValueR	R 值，取值范围 36~255。
	nValueG	G 值，取值范围 36~255。
	nValueB	B 值，取值范围 36~255。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200。

## 2.9.48 HVAPI\_SetManualCaptureSharpen

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetManualCaptureSharpen( HVAPI_HANDLE_EX hHandle, INT nEnable, INT nSharpen )	
功能描述	设置抓拍锐度。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nEnable	使能开关。 取值范围：0~1。
	nSharpen	锐度。 取值范围：0~255。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200。



## 2.9.49 HVAPI\_SetExpPluseWidth

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetExpPluseWidth( HVAPI_HANDLE_EX hHandle, INT nValue )	
功能描述	设置 LED 脉宽。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nEnable	使能开关。 取值范围：0~1。
	nValue	脉宽。 取值范围：0~255。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200。

## 2.10 视频管理相关

### 2.10.1 HVAPI\_GetVideoState

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_GetVideoState ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , CVideoState * pVideoState )	
功能描述	获取设备视频状态。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	pVideoState	视频状态，见 <a href="#">CVideoState</a> 。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

### 2.10.2 HVAPI\_GetOSDInfo

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_GetOSDInfo( HVAPI_HANDLE_EX hHandle, INT nStreamId, COSDInfo* pOSDInfo )	
------	--	--

功能描述	获取字符叠加信息。	
参数说明	hHandle	HVAPI_OpenEx 函数创建的连接句柄。
	nStreamId	PCC200、PCC600 视频流 ID, 0: H.264, 1: MJPEG。 PCC200A 视频流 ID, 0: H264/MJPEG。
	pOSDInfo	字符叠加信息, 见 <a href="#">COSDInfo</a> 。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

### 2.10.3 HVAPI\_TriggerImage

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_TriggerImage( HVAPI_HANDLE_EX hHandle, PBYTE pCapImage, INT* pnCapImageSize )	
功能描述	触发图片。	
参数说明	hHandle	HVAPI_OpenEx 函数创建的连接句柄。
	pCapImage	抓拍图内存指针
	pnCapImageSize	抓拍图内存大小。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200A。

### 2.10.4 HVAPI\_SetH264BitRate

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetH264BitRate ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT nBitRate )	
功能描述	设置 H.264 码率。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nBitRate	H.264 码率值, PCC200 和 PCC600 范围: 524288~16777216。 PCC200A 范围: 32768~8388608 (32Kbps~8Mbps)。
返回值	S_OK	成功。

	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.10.5 HVAPI\_SetJpegCompressRate

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetJpegCompressRate ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT nJpegCompressRate )	
功能描述	设置 JPEG 压缩质量。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nJpegCompressRate	JPEG 压缩质量，PCC200 和 PCC600 范围：1~99 。 PCC200A 范围：20~80。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.10.6 HVAPI\_SetDebugJpegStatus

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetDebugJpegStatus ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , BOOL fEnable )	
功能描述	设置调试码流开关。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	fEnable	调试码流开关，0：关闭，1：打开。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200、PCC600。

## 2.10.7 HVAPI\_SetCVBDisplayMode

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetCVBDisplayMode ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT nMode )	
------	--	--

功能描述	设置 CVBS 制式。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nMode	CVBS 制式，范围：0：PAL，1：NTSC。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.10.8 HVAPI\_SetOSDEnable

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetOSDEnable ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT nStreamId , BOOL fOSDEnable )	
功能描述	设置字符叠加开关。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nStreamId	PCC200、PCC600 视频流 ID，0：H.264，1：MJPEG。 PCC200A 视频流 ID，0：H264/MJPEG。
	fOSDEnable	字符叠加开关，0：关闭，1：打开。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.10.9 HVAPI\_SetOSDPlateEnable

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetOSDPlateEnable ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT nStreamId , BOOL fOSDEnable )	
功能描述	设置车牌字符叠加开关。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nStreamId	PCC200、PCC600 视频流 ID，0：H.264，1：MJPEG。
	fOSDEnable	车牌字符叠加开关，0：关闭，1：打开。

返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200、PCC600。

## 2.10.10 HVAPI\_SetOSDTimeEnable

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetOSDTimeEnable ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT nStreamId , BOOL fEnable )	
功能描述	设置字符叠加的时间叠加开关。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nStreamId	PCC200、PCC600 视频流 ID, 0: H.264, 1: MJPEG。 PCC200A 视频流 ID, 0: H264/MJPEG。
	fEnable	字符叠加的时间叠加开关, 范围: 0: 关闭, 1: 打开。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.10.11 HVAPI\_SetOSDText

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetOSDText ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT nStreamId , CHAR * szText )	
功能描述	设置字符叠加字符串。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nStreamId	PCC200、PCC600 视频流 ID, 0: H.264, 1: MJPEG。 PCC200A 视频流 ID, 0: H264/MJPEG。
	szText	叠加字符串, PCC200、PCC600 长度范围: 0~255。 PCC200A 长度范围: 0~30。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

	S_FALSE	传入参数异常。
--	---------	---------

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.10.12 HVAPI\_SetOSDFont

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetOSDFont ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT nStreamId , INT nFontSize , INT nColorR , INT nColorG , INT nColorB )	
功能描述	设置字符叠加字体。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nStreamId	PCC200、PCC600 视频流 ID, 0: H.264, 1: MJPEG。 PCC200A 视频流 ID, 0: H264/MJPEG。
	nFontSize	字体大小, 范围: 16~32。
	nColorR	字体颜色 R 值, 范围 0~255。
	nColorG	字体颜色 G 值, 范围 0~255。
	nColorB	字体颜色 B 值, 范围 0~255。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.10.13 HVAPI\_SetOSDPos

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetOSDPos ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT nStreamId , INT nPosX , INT nPosY )	
功能描述	设置字符叠加位置。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nStreamId	PCC200、PCC600 视频流 ID, 0: H.264, 1: MJPEG。 PCC200A 视频流 ID, 0: H264/MJPEG。

返回值	nPosX	叠加位置 X 坐标，范围：0～图像宽。
	nPosY	叠加位置 Y 坐标，范围：0～图像高。
	S_OK	成功。
返回值	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.10.14 HVAPI\_SetAutoJpegCompressEnable

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetAutoJpegCompressEnable ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , BOOL fEnable )	
功能描述	设置 JPEG 自动压缩使能。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	fEnable	JPEG 自动使能开关，0：关闭，1：打开。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200、PCC600。

## 2.10.15 HVAPI\_SetAutoJpegCompressParam

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_SetAutoJpegCompressParam ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , INT nMaxCompressRate , INT nMinCompressRate , INT nImageSize )	
功能描述	设置 JPEG 自动压缩参数。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	nMaxCompressRate	最大压缩率，范围：1～100。
	nMinCompressRate	最小压缩率，范围：1～100。
	nImageSize	图片文件大小，范围：0～1048576，单位：Byte。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200、PCC600。

## 2.11 用户管理相关

### 2.11.1 HVAPI\_Login

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_Login ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , CHAR * szUserName , CHAR * szPassword )	
功能描述	登录。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	szUserName	用户名字符串，PCC200A 长度范围：4~16 字节。 PCC200 和 PCC600 长度范围：4~31 字节。
	szPassword	密码字符串，PCC200A 长度范围：4~16 字节。 PCC200 和 PCC600 长度范围：4~31 字节。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

### 2.11.2 HVAPI\_AddUser

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_AddUser ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , CHAR * szUserName , CHAR * szPassword , INT nAuthority )	
功能描述	增加用户。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	szUserName	用户名字符串，PCC200A 长度范围：4~16 字节。 PCC200 和 PCC600 长度范围：4~31 字节。
	szPassword	密码字符串，PCC200A 长度范围：4~16 字节。 PCC200 和 PCC600 长度范围：4~31 字节。
	nAuthority	用户等级，PCC200 和 PCC600 范围：5：用户。 PCC200A 范围：1：研发，3：工程，5：用户。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。

【注意】



- 1) 此接口调用前, 须成功调用 HVAPI\_Login。
- 2) 此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

### 2.11.3 HVAPI\_DeUser

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_DeUser ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , CHAR * szUserName )	
功能描述	删除用户。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	szUserName	用户名字符串, PCC200A 长度范围: 4~16 字节。 PCC200 和 PCC600 长度范围: 4~31 字节。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

#### 【注意】

- 1) 此接口调用前, 须成功调用 HVAPI\_Login。
- 2) 此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

### 2.11.4 HVAPI\_GetUsersList

函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_GetUsersList ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , CUserInfo rgUserInfo [ ] , INT * pnUserCount )	
功能描述	获取用户列表。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	rgUserInfo	用户信息列表, 应传入足够大的数组。
	pnUserCount	用户数。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

#### 【注意】

- 1) 此接口调用前, 须成功调用 HVAPI\_Login。
- 2) 此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 2.11.5 HVAPI\_ModUser

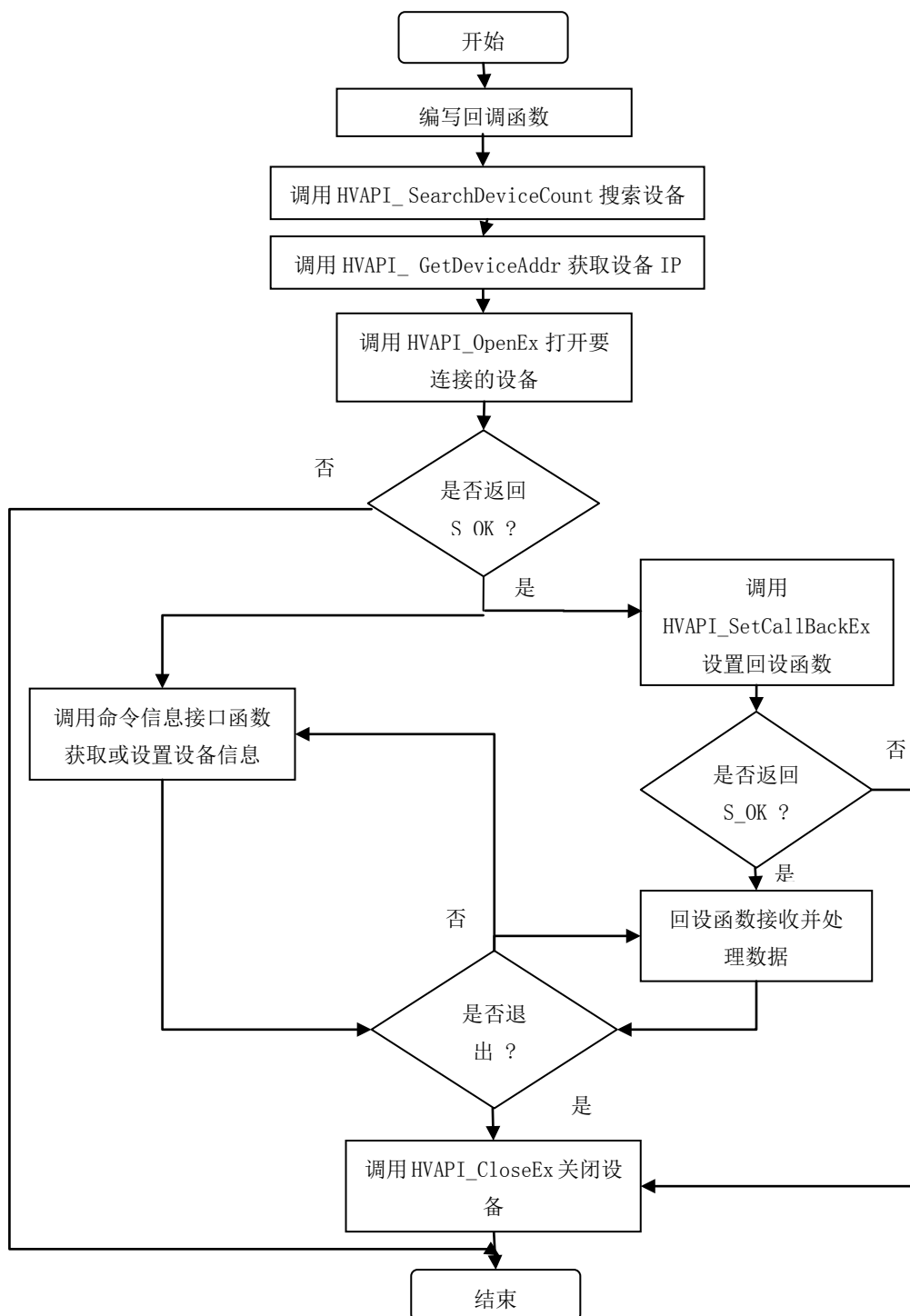
函数名称	HV_API_EX HRESULT CDECL HVAPI_ModUser ( HVAPI_HANDLE_EX hHandle , CHAR * szUserName , CHAR * szOldPassword , CHAR * szNewPassword )	
功能描述	修改用户信息。	
参数说明	hHandle	对应设备的有效句柄。
	szUserName	用户名字符串，PCC200A 长度范围：4~16 字节。 PCC200 和 PCC600 长度范围：4~31 字节。
	szOldPassword	旧的密码字符串，PCC200A 长度范围：4~16 字节。 PCC200 和 PCC600 长度范围：4~31 字节。
	szNewPassword	新的密码字符串，PCC200A 长度范围：4~16 字节。 PCC200 和 PCC600 长度范围：4~31 字节。
返回值	S_OK	成功。
	E_FAIL	失败。
	S_FALSE	传入参数异常。

### 【注意】

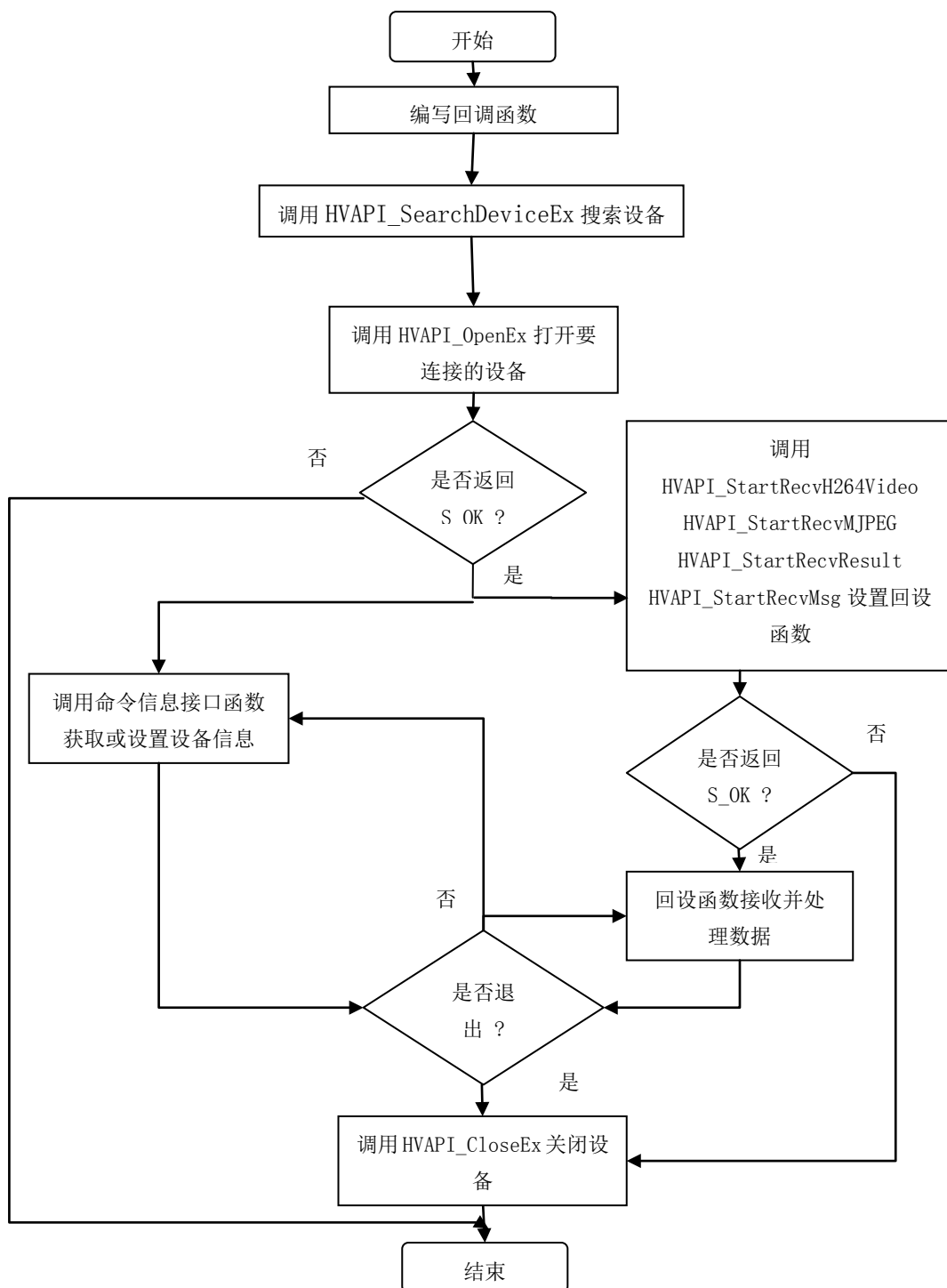
- 1) 此接口调用前，须成功调用 HVAPI\_Login。
- 2) 此函数仅支持 PCC200A、PCC200、PCC600。

## 第3章 应用系统开发说明

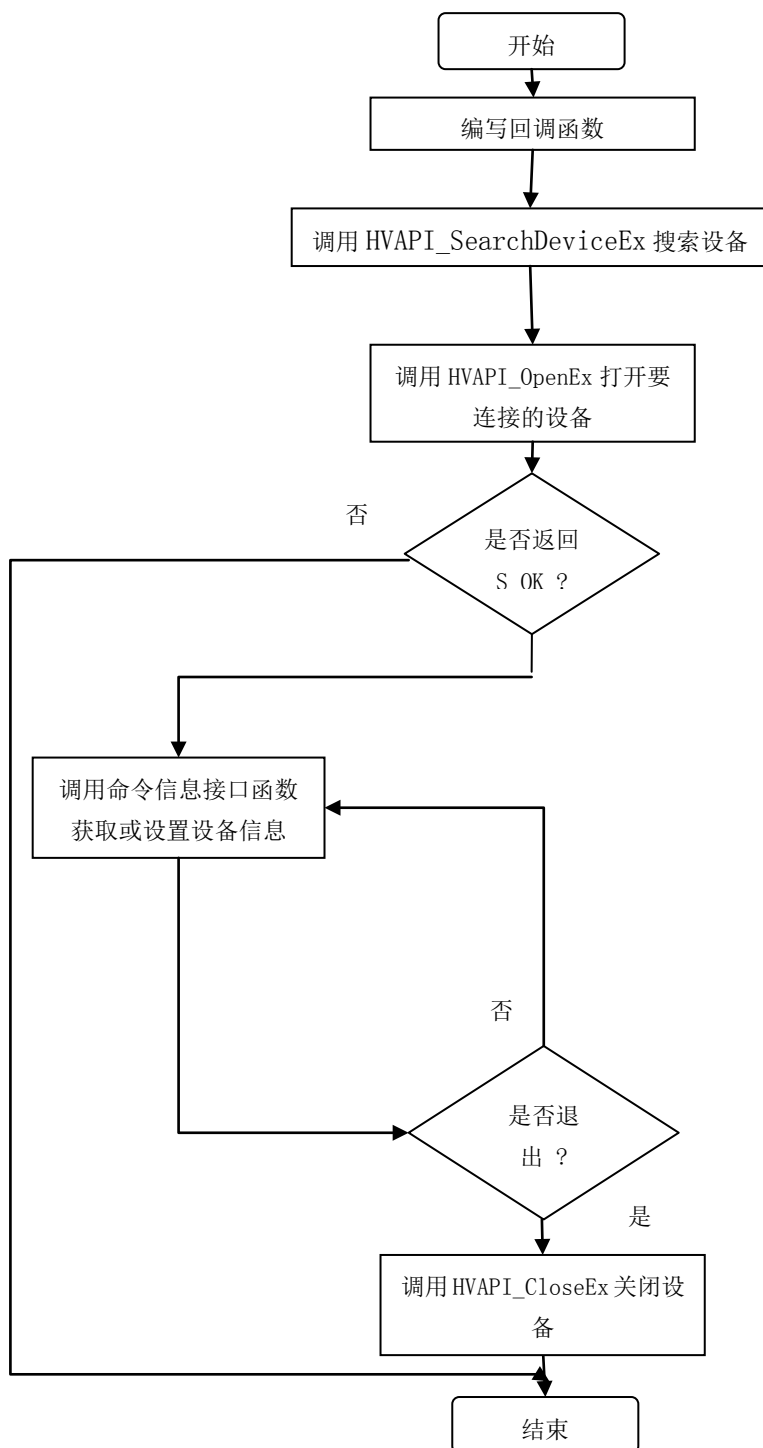
### 3.1 非 PCC200、PCC600、PCC200A 的 HVAPI 开发流程



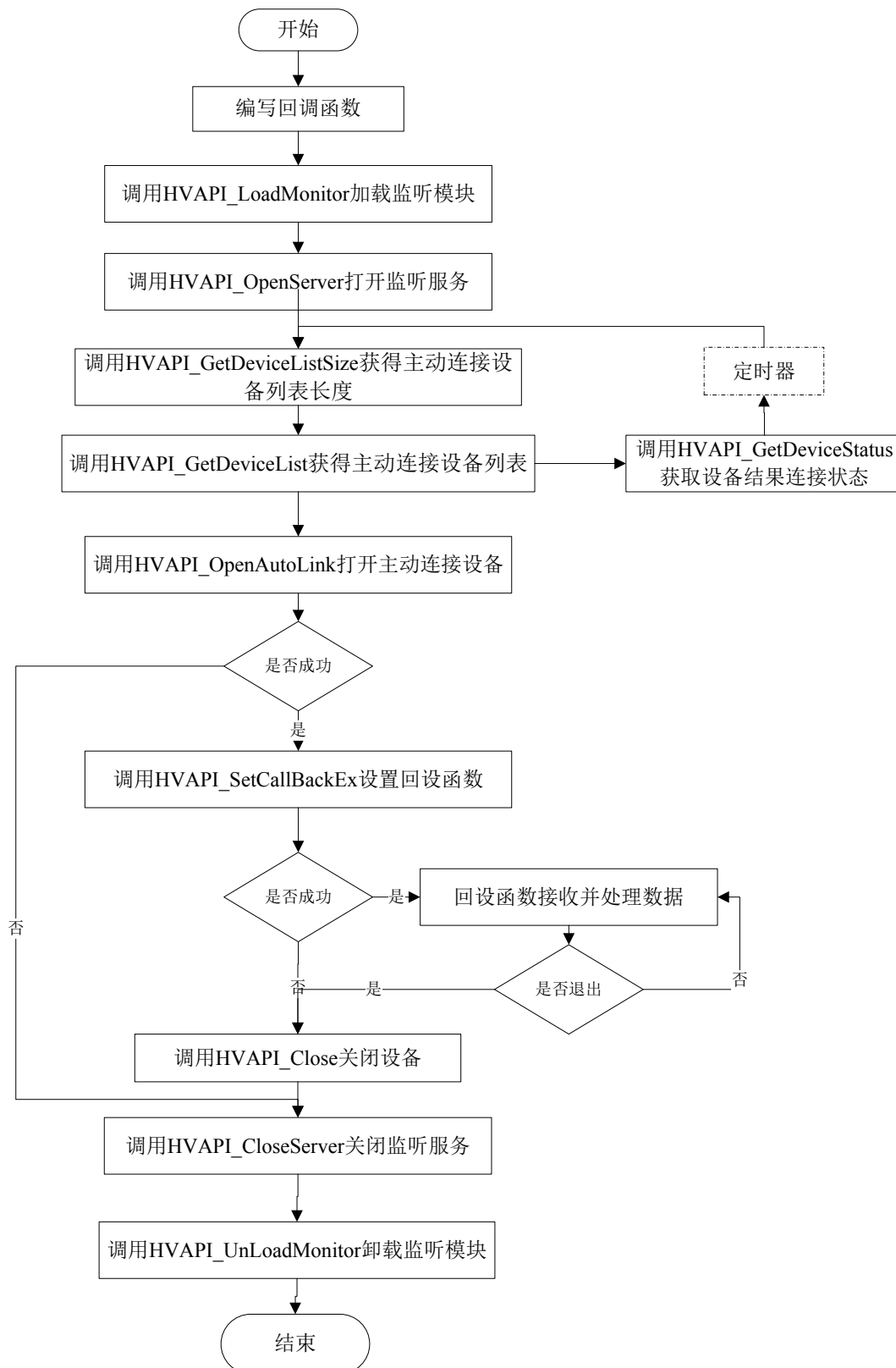
## 3.2 PCC200、PCC600 的 HVAPI 开发流程



### 3.3 PCC200A 的 HVAPI 开发流程



### 3.4 HVAPI 主动连接开发流程



【注意】虚线部分不一定需要实现。

## 第4章 相关文件说明

相关文件说明：

本说明书对应 DLL：	HvDevice.dll
HvDevice.dll 对应头文件：	HvDeviceNew.h HvDeviceBaseType.h HvDeviceCommDef.h HvAutoLinkDevice.h HvCamera.h
HvDevice.dll 对应库文件：	HvDevice.lib