# BengiVM - BengiASM Project

Emir Erbasan 2019

blog post: https://humanova.github.io/humanova/post/bengi

```
    apply_bau.basm ●

                                                                                        B
                                                                                            // Merhaba ApplyBAU!
       // Bengi Assembler Örneği
       .get_bau_age:
            push [-1]
                                  /cygdrive/c/Users/msi/Desktop/bengi test
                                 $ bengi --compile apply_bau.basm
            mov ax [sp]
                                 symbolizing function : get_bau_age (symbol : e0000010)
                                 symbolizing function : main (symbol : e0000000)
            pop
                                 $ bengi apply bau.cben
                                 tos : 21 SP : 2
       .main:
            push 2019
                                  mir@Emir /cygdrive/c/Users/msi/Desktop/bengi test
            call get_bau_age
            end
```

### İçerik:

- Nasıl Başladım?
- Ne yaptım?
- Ne yapacağım?
- BASM Instruction Seti
- BASM Instruction Formati
- Registerlar
- Bengi Fonksiyon-Symbol Sistemi
- Bengi Calling Convention Fonksiyon Çağırma Düzeni
- Örnek Program
- BASM Fibonacci Örneği

Bengi GitHub Repo | https://github.com/humanova/Bengi

# Nasıl başladım?

Son birkaç yıldır *low level programming* ve *reverse engineering* gibi konularla ilgilenmemin ardından, programlama dillerine ve **derleyici teorisi**ne olan merağım da artmaya başladı. Uzun zamandır kafama takılan bu konuyu, **Kasım-Aralık 2018** gibi araştırmaya başladım. Dil dediğimiz şey nedir, nasıl çalışır, yazdığımız kodu işlemci nasıl yorumlar gibi soruların cevaplarını öğrenebilmek adına derleyici teorisini öğrenmeye başladım. Ardından *-az bilmemin getirdiği özgüven ile-* kendi dilimi yazmaya karar verdim.

Kendi dilimi yazmaya karar verdiğim sırada aslında bu konu üzerindeki bilgim epey azdı. Bu zamanlar kafamdaki şey; **makine koduna derlenen fonksiyonel bir dil** yazmak, bu dili **Python** gibi yorumlanan ve görece yavaş çalışan bir dilde performans gerektiren işlerde kullanmaktı. Ancak bunu yapabilmem için gerekli olan bilgim ve deneyimim hiç yoktu. (Kafamdaki bu dilin çok uğraştırıcı ve zaman alıcı bir şey olduğunu şuan da belirtmek istiyorum. **Intel**'in kendi x64 ve x86 mimarisini anlattığı kılavuzun 5000 sayfaya yakın olduğunu göz önünde bulundurursak, aklımdaki dilin **syntax**'ini oluşturup düzgün bir şekilde parse edebilsem bile işlemci instructionlarına dönüştürmem epey zamanımı alırdı)

Bu nedenle daha kolay konseptler üzerinde kendimi geliştirip sonrasında bu hayalimi gerçekleştirmeye karar verdim. Aklıma gelen basit konseptler arasından (*interpreted* ya da *bytecode*'a derlenen bir VM dili) bir **sanal makine**(VM) dili oluşturmayı seçtim.

VM konseptini seçmemin önemli bir nedeni de, bir nevi **kendi işlemcimi**, kendi kodumla **simüle edebilme** imkanına sahip olmam. Sadece bir mimari öğrenip ona kod derlemek yerine **mimariyi kendim üretip** onun üzerinde çalışacak instructionları da benim derleyebilmem bana hem öğrenme hem de uygulama anlamında daha çok imkan sundu. Yaratıcı çözümler üretebilme anlamında da bu durumun çok büyük etkisi oldu.

VM dil konseptlerini öğrenmeye başladım. Çeşitli videolar ve benzer projelerden öğrenip uygulamayı çalıştım. (Yine bir VM dili olan Java dilinin de derlenme/çalışma prensiplerini de kabaca öğrendim.)

Ve ortaya **BASM** ve **BengiVM** çıktı.

### Ne yaptım?

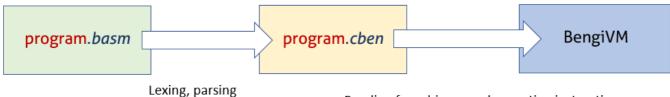
C++ ile, bir Stack VM ve bu VM üzerinde çalışacak instructionları derleyen bir Assembler yazdım.

**Bengi Assembler**: .basm uzantılı ve içerisinde kendi Assembly'sinin olduğu metin dosyalarını okuyor ve her biri 32 bit olan instructionlara dönüşütürüyor. Ardından .cben uzantılı bir binary dosyasına, bu 32 bit instructionları sırayla yazıyor. Bytecode'umuzu üreten program diyebiliriz.

**Bengi Assembly(BASM)**: Assembler'ın okuduğu metin dosyasındaki sanal makine Assembly'miz. X86 Assembly instructionlarına benzer instruction setine sahip. Ve temel(primitive) instruction'ların neredeyse hepsini içeriyor.

**Bengi Virtual Machine(BengiVM)**: Assembler tarafından derlenmiş . *cben* uzantılı dosyadan intructionları okur ve çalıştırır. VM instructionları sırayla okur ancak sırayla çalıştırmaz. Önce *main* sembolünün adresini bulur ve instructionları çalıştırmaya bu adresden başlar.

**BengiDLL**: Bengi Virtual Machine fonksiyonlarını çağırabilen basit bir *dynamic library*. Bu library'yi kullanarak . *cben* dosyalarını sanal makinede çalıştırıp sonuçlarını döndürmek mümkün. *Python ctypes* modülü ile bengi.dll'i import edip, Bengi Unit Testlerin hepsini tek bir python scripti ile çalıştırabiliyorum.



Converting text to binary instructions

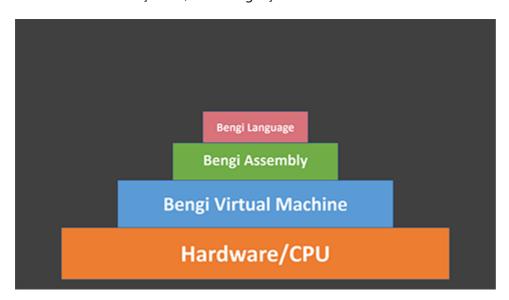
Reading from binary and executing instructions

Yani toparlayacak olursak: Bengi Assembly yazılan kodları Assembler ile bytecode'a dönüştürüyoruz. Bu

bytecode dosyasını(.cben) sanal makine okuyor ve çalıştırıyor.

## Ne yapacağım?

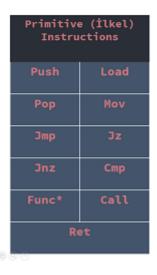
Bengi Virtual Machine ve Bengi Assembly'yi geliştirmeye devam edip, aynı zamanda bu iki yapıtaşı üzerine kurulu bir **high level programlama dili** geliştirmek istiyorum. Bunun için biraz daha yolum var. Oluşturmak istediğim Bengi dilini kendimin de aktif bir şekilde kullandığı bir dil olmasını istiyorum. Bu nedenle sağlam temeller üzerinde bu dili oluşturmanın çok daha sağlıklı olacağını düşünüyorum. Şuanlık amacım BengiASM'i **üzerine konulabilir** şekilde, daha da geliştirmek.



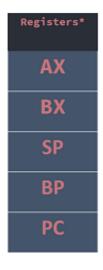
### **BASM Instruction Seti**

BASM Instruction Seti; 11 ilkel, 16 aritmetik instructiondan oluşuyor. Ayrıca 5 adet temel VM Registerı var.

# **BASM Instruction Seti**



Arithmetic Instructions		
Add	Eq	
Sub	Ne	
Mul	Lt	
Div	Le	
Mod	Gt	
0r	Ge	
Xor	Shl	
And	Shr	



## **BASM Instruction Formati**

Her instruction 32 bitten oluşur ve ilk 3 bit **instruction tipini**, sonraki 29 bit ise bu **instruction data**'yı oluşturur.

Ilk zamanlar 2 bit header - 30 bit data formatını kullanmaya karar vermiştim. Sonrasında yeni tipler eklemem gerekti ve 3 - 29 formatına geçtim. 29 bitlik bir data olmasından memnun değilim ancak yeni tipleri eklemek için bunu uygulamalıydım.

İleride *bitfield*'lar ve değişken boyutta instructionlar kullanarak daha iyi bir instruction formatı geliştirmeyi düşünüyorum.

```
Header format :
100 : Primitive Instruction
011 : Addressing ([10] etc.)
010 : Negative Addressing ([-10] etc.)
110 : Register
111 : Symbol
000 : Positive Integer
001 : Negative Integer
register
                data
AX
                         0001
BX
                         0002
SP
                         0003
BP
                         0004
PC
                         0005
```

Instruction headerlara bakarken farketmiş olabileceğiniz gibi: *float* gibi temel veri tipleri henüz BASM ve BengiVM'de yok. Zor olanı sonraya bırakıyorum diyebilirim. Fonksiyon-symbol sistemini(fonk. çağırma, döndürme, argüman iletme) de bu blogu hazırlamadan hemen öncesindeki günlerde ekledim.

# Registerlar

AX, BX, BP, SP, PC olmak üzere 5 adet sanal makine registerı var. Her register 32 bitten oluşuyor ve 4 farklı işlevi olan register var.

ID	Register	İşlev
1	AX	Veri tutmak, taşımak
2	BX	Veri tutmak, taşımak
3	SP	Son stack elemanını işaret etmek
4	BP	Fonksiyon stack frame'i işaret etmek
5	PC	Çalıştırılacak instructionı işaret etmek

### AX ve BX:

Bu iki registerımız basit veriler tutuyor. Teoride **Akümülatör Register**ı olarak geçiyorlar. Bu VM için görevleri; çağırılan fonksiyonlardan dönen değerleri tutmak, aritmetik işlemlerinden ardından (isteğe bağlı olarak) stackteki herhangi bir veriyi tutmak.

#### SP:

**Stack Pointer**, Stack'teki son değerin(en tepedeki) adresini gösterir. Stack Pointer sayesinde program akışı sırasında Stacki kontrol ederiz.

#### BP:

Base Pointer ya da Base Register şeklinde adlandırılabilir. Yaptığı şey: Bir fonksiyon çağırıldığında, stack üzerinde çağırdığımız fonksiyonu **baz adres** olarak tutar. Bir fonksiyon içindeyken adresleme işlemlerinde base pointer sayesinde **relative** olarak adresleme yapılabilir. Böylece fonksiyon yazarken programın genelini düşünerek adresleme yapmanın zorluğundan kurtuluruz.

#### PC:

Program Counter ya da Program Pointer şeklinde adlandırılabilir. Yaptığı şey, VM'in o sırada uygulayacağı intructioni işaret etmektir. Program Counter sayesinde yazdığımız programı aşağıdan yukarıya düz bir şekide işleyip çalıştırmak yerine, çeşitli fonskiyonları çağırıp dilediğimiz adresteki instructionları tekrar tekrar çalıştırabiliyoruz.

## Bengi Fonksiyon-Symbol Sistemi

Not: BASM'deki fonksiyon tanımlama yazımı(.fonk:), gerçek Assembly dillerinde sectionları tanımlamak için kullanılan bir yazım. Bunun farkındayım. Bu yazımı kullanmak .basm dosyalarında derleme sırasında fonksiyon tanımlarının bulunmasında kolaylık sağlıyor.(Çünkü iki özel karakter arasına fonksiyon ismi yazılıyor ve bunu dosyayı parse ederken ayrıştırması çok kolay.)

```
symbolizing function : get_bau_age (symbol : e0000010)
symbolizing function : main (symbol : e0000000)
```

BASM'de fonksiyonlar .fonksiyon-adi: şeklinde tanımlanır ve program derlenirken her fonksiyona özel bir sembol üretilir. Her yeni tanımlanan sembol, sembol tablosu denen vektöre ismi ile birlikte(fonksiyon ismi) itilir ve kaydedilir.

Sembol tablosunun ilk elemanı her zaman *main* fonksiyonudur ve sembolü daima *0xE0000000*'dir. Her program *main* fonksiyonu barındırmak zorundadır. Assembler *main* tanımlaması göremezse derleme işlemini bitirir.

Eğer bu tanımlanmış fonksiyonlardan biri dosyada tekrar tanımlanırsa BASM hata verir ve program derlenemez.

Önceden tanımlanmış bir fonksiyon tekrar tanımlanmadan, ismi dosyada kullanılırsa("call fonksiyon" gibi), isminin geçtiği adrese sembol değeri yazılır.(Bu şekilde binary'ye derlenir.)

Fonksiyon tanımlamalarının yapıldığı yerler "func symbol" instruction formatında binary'ye çevirilir. (func kullanıcının değil, assembler'ın kullanabildiği özel bir instructiondir. ".basm dosyası" üzerindeki sembolleri işaretlemek için kullanılır)

```
$ bengi_dbg apply_bau.cben
instructions : 21
Func symbol found : address -> 1001 | symbol - > e0000010
Func symbol found : address -> 1013 | symbol - > e0000000
push 2019
call e0000010 (1001) call get_bau_age (address)
push [-1]
push 1998
sub 2019 1998
mov ax, [sp]
pop
ret (1017)
push ax
end
```

Bengi Virtual Machine binary dosyasını okurken ilk yaptığı şey tüm dosya üzerinde **sembol** aramaktır. Bunu yaparken *func* instructionlarını bulur ve bulduğu her *func* instructionının ardından gelen instructionı **sembol tablosuna**, sembolün adresi ile birlikte kaydeder.

Her program main fonksiyonundan başlar.

Program çalıştırılmaya başladıktan sonra bu sembolün tekrar kullanıldığı(örn. fonksiyon çağırma) görürülürse, **sembol** hakkında tabloya kaydettiği bilgileri kullanarak işlem yapar.

## Bengi Calling Convention - Fonksiyon Çağırma Düzeni

Bengi Calling Convention, her zaman uyulması gereken fonksiyon çağırma kuralları bütünü denebilir. Bengi Calling Convention <u>\_\_stdcall</u> gibi tamamen stack üzerinden işliyor.

Çağırma düzeni pseudocode üzerinde şöyle:

```
caller:
               //
                        fonkiyon argümanlarını ittir
   push arg
   call func
                        (push PC, push BP, PC = fonksiyon adresi, BP = yeni BP)
               //
               //
    pop arg
                        fonksiyon argümanlarını stackten sil
callee :
                       //
                                son ittirilen elemanı al (argüman)
   push[-1]
                        //
   mov ax [sp]
                                AX'e dönme değerini yaz
   pop
                        //
                                lokalleri stackten sil
                                return (BP = eski BP, pop, PC = eski PC, pop)
                        //
   ret
```

### Fonksiyonu çağıran:

Çağıracağı fonksiyon herhangi bir argüman gerektiriyorsa, fonksiyon çağırılmadan önce argümanları stacke ittirmekten sorumlu. Argümanlar ittirildikten sonra *call* ile fonksiyonu çağırır. Eğer gerekliyse, fonksiyon argümanlarını stackten silmek de kendi görevidir.

Call aslında birden fazla instruction içeren bir instruction. Sırasıyla yaptığı şeyler:

1 - PC'yi stacke ittir. (Fonksiyonun çağırıldığı yere dönebilmesi için gerekli)

2 - BP'yi stacke ittir. (Fonk. döndükten sonra çağırılmadan önceki BP değerini tekrar alabilmesi için gerekli)

- 3 PC'yi fonksiyon adresine eşitle. (Fonksiyondaki instructionlari çalıştırabilmek için önce fonksiyon adresine zıplamamız(jmp) gerekli)
- 4 BP'yi yeni BP'ye eşitle. (Önceki fonksiyon ile çalıştırılan fonksiyonun stack frameleri arasında bir ayrıt gerekli ki, genel adreslemeden bağımsız olarak bir adresleme kullanabilelim ve her fonksiyon kendi lokalindekilerle çalışsın. BP'yi değiştirmemizin gerekçesi bu.)

### Çağırılan fonksiyon:

Çalışması için herhangi bir argüman gerekli ise bu argümanları stack üzerinden seçerek, kendi stack frameine ittirmekle sorumlu. Döndürmesi gereken bir değer var ise AX ya da BX registerlarına bu değerleri -**zorunlu olarak**- yazarak döndürmeli. Dönme değerini hazırladıktan sonra *ret* ile dönmeden önce stack frameinde bulunan lokalleri silmek -**zorunlu olarak**- kendi görevidir.

(Herhangi bir fonksiyonun başarılı bir şekilde dönebilmesi için SP'nin eski BP'nin adresini göstermesi zorunludur. Tüm lokaller silindikten sonra SP'nin gösterdiği değer eski BP'yi kaydettiğimiz adrestir. BengiVM bu bilgiye güvenerek fonksiyonu döndürür.)

Ret birden fazla instruction içeren bir instruction. Sırasıyla yaptığı şeyler:

- 1 BP'yi eski BP'ye eşitle. (ret'in ardından SP'nin gösterdiği adresteki değer, BP'nin önceki değeridir (bu değer fonksiyon çağırılırken call ile ittirilmişti). Önceki BP değerine dönerek çağıran fonksiyonun bulunduğu stack frame'e yeniden girmiş oluyoruz.)
- 2 pop. (Eski BP'yi tutan stack elemanıyla işimiz bittiği için siliyoruz.)
- 3 PC'yi eski PC'ye eşitle. (Fonksiyon çağırırken *call* instructionu ile ittirdiğimiz eski Program Counter'ımızı yeniden kullanmaya başlıyoruz. Yani fonksiyonu çağırdığımız yere geri zıplıyoruz)
- 4 pop. (Eski BP'yi tutan stack elemanıyla işimiz bittiği için siliyoruz.)

# Örnek program

```
.fonk:
    push [-1]
    push bx
    add
   mov ax [sp]
    pop
   ret
.main:
   push 2
   push 16
   push -5
   add
   mul
   mov bx [sp]
    push -18
    call fonk
    push ax
    end
```

Bu programı bengi -c ornek.basm ya da basm ornek.basm komutlarıyla derliyoruz. Derlenirken, Bengi Assembler dosyadaki fonksiyonları bulup her fonksiyonu sembolize ediyor. Bu sayede fonksiyon tanımlayıp çağırabiliyoruz.

```
$ bengi -c ornek.basm
symbolizing function : fonk (symbol : e0000010)
symbolizing function : main (symbol : e0000000)
```

Derlemenin ardından üretilmiş ornek.cben dosyasını, bengi ornek.cben komutu ile VM üzerinde çalıştırıyoruz.

```
$ bengi ornek.cben
tos : 4 SP : 3
```

BengiVM programı yüklüyor, çalıştırıyor ve 4 sonucunu veriyor. Şimdi bu sonucun nasıl üretildiğine sırayla instructionlar üzerinden giderek bakalım.

İlk olarak; *main* fonksiyonumuzda, stack'e 3 adet tam sayı ittirip bunlar arasında işlem yapıyoruz. (16 + (-5) ardından 11 \* 2)

```
.main:
push 2
```

İşlemlerin ardından stackte kalan sonucu mov ile BX registerımıza aktarıyoruz.

```
mov bx [sp]
```

Sonrasında çağırılacak fonksiyonumuz için argümanımızı stacke ittirip, fonskiyonu call ile çağırıyoruz.

```
push -18
call fonk
```

Bu fonksiyonun ilk yaptığı şey, **stacke en son ittirilmiş değeri** kendi stack frame'ine tekrar ittirmek. (push[-1]) Yani kendisi çağırılmadan önce ittirdiğimiz argümanı kullanabilmek için bu argümanı stackteki kendi bölmesine tekrar ittirdi.

```
.fonk:

push [-1]
```

Ardından BX registerda tutulan değeri de ittirip, fonksiyon argümanıyla topluyor.

```
push bx
add
```

Bu işlemin sonucunu *AX registera* yazıyor ve stack frame'inde olan her lokali(1 tane var, o da toplam sonucu) *pop* ile stackten siliyor.

```
mov ax [sp]
pop
```

Ardından *ret* ile fonksiyon çağırıldığı yere dönüyor.

```
ret
```

AX'te tutulan değer ittiriliyor. Fonksiyonun döndürdüğü sonucu bu şekilde elde ediyoruz. Ve programımız *end* ile bitiriliyor.

```
push ax
end
```

Program sonunda tos : 4 SP : 3 şeklinde bir çıktıyla karşılaşıyoruz.

tos: Top of the stack demek. Program bitirildiği sırada stackteki son elemanın değerini bize gösteriyor.

SP ise son elemanın stackteki konumunu gösteriyor.

# BASM Fibonacci Örneği

Uygulaması görece daha zor olan bir örnek oluşturmak istedim. Aklıma gelen ilk şey, *fibonacci*'nin n. elemanını döndüren bir fonksiyon oluşturmak oldu. Bu fonksiyonun hem C hem de BASM implementasyonlarını aşağıda inceleyebilirsiniz.

(Not : İki örnek de iterative şekilde *fibonacci*'yi hesaplıyor.)

### C Implementasyonu

```
int fibonacci(int n)
{
   int ret = 1;
   int prev = 0;
   int prevprev;
   for (int i = 1; i < n; i++)
   {
      prevprev = prev;
      prev = ret;
      ret = prev + prevprev;
   }
   return ret;
}

int main()
{
   int fib = fibonacci(20)
   return fib;
}</pre>
```

### BASM Implementasyonu

```
push 2
                        //; loop var
   mov ax 1
   push 1
                        //; loop start
   push ax
   add
   push [sp]
   push ax
   sub
   mov ax [sp]
   рор
                        //; loop var += 1
   push [1]
   push 1
   add
                        //; copy loop var
   mov [1] [sp]
                        //; check if loop var == loop stop var
   push bx
   eq
   jz 1012
                        //; jump to loop start instruction (push ax)
                        //; and pop stack
                        //; loop end
                       //; write return value to AX
   mov ax [sp]
                        //; remove function locals
   pop
   pop
                        //; return
   ret
.main:
   push 20
                        //; push 20 as function argument
   call fib
                       //; call fibonacci function
                       //; remove function argument
   pop
                       //; push function return value
   push ax
   end
                        //; end program
```