

# ĐẠI HỌC QUỐC GIA THÀNH PHỐ HỒ CHÍ MINH TRƯỜNG ĐẠI HỌC BÁCH KHOA KHOA KHOA HỌC VÀ KỸ THUẬT MÁY TÍNH



# THIẾT KẾ VI MẠCH (CO3098)

#### Assignment

"Thiết kế RISC CPU đơn giản "

**Giáo viên hướng dẫn:** Nguyễn Thành Lộc **Lớp:** L01, Nhóm 3

Sinh viên thực hiệnMSSVPhạm Việt Hùng211349Nguyễn Nhật Khang211454Hoàng Xuân Hùng211326

Ho Chi Minh City, 2025

# Mục lục

1	Giới thiệu        1 Giới thiệu đề tài         2 Công cụ sử dụng         3 Chức năng sản phẩm
2	Lý thuyết sơ lược về sản phẩm và những tính năng được ứng dụng trong thực tế 2.1 Lý thuyết sơ lược về sản phẩm
3	Chiết kế           3.1         Sơ đồ khối tổng thể
4	Hiện thực  1.1 Accumulator  4.1.1 IO port list  4.1.2 Logic Diagram  4.1.3 Waveform  1.2 Address Mux
	4.2.1 IO port list 4.2.2 Logic Diagram 4.2.3 Waveform 4.3 ALU 4.3.1 IO port list 4.3.2 Logic Diagram 4.3.2 Logic Diagram
	4.3.3 Waveform  4.4.1 IO port list  4.4.2 Logic Diagram  4.4.3 Waveform
	1.5 Driver Bus 4.5.1 IO port list 4.5.2 Logic Diagram 4.5.3 Waveform 1.6 Instruction Register 4.6.1 IO port list
	4.6.2 Logic Diagram 4.6.3 Waveform 1.7 Memory 4.7.1 IO port list 4.7.2 Logic Diagram
	4.7.3 Waveform  1.8 Program Counter  4.8.1 IO port list  4.8.2 Logic Diagram  4.8.3 Waveform
5	Kiểm thử và đánh giá 5.1 Môi trường kiểm thử - Verification Enviroment 5.2 Kết quả mô phỏng 5.2.1 Kết quả hiển thị trên terminal của 3 testcase mẫu 5.2.2 Waveform của testcase 1 5.2.3 Waveform của testcase 2 5.2.4 Waveform của testcase 3 5.2.5 Schematic



6 Kết luận 26

# Danh sách bảng

1	Accumulator IO port list	11
2	Address Mux IO port list	12
3	ALU IO port list	13
4	ALU Opcode	14
5	Controller IO port list	15
6	Output controller	16
7	Driver Bus IO port list	16
8	Instruction Register IO port list	18
9	Memory IO port list	19
10	Program Counter IO port list	21



# 1 Giới thiệu

#### 1.1 Giới thiệu đề tài

RISC (Reduced Instructions Set Computer) là một phương pháp thiết kế bộ xử lý hiện nay. Trong đề tài này, chúng ta sẽ thiết kế RISC CPU đơn giản với 3-bit opcode và và 5-bit toán hạng. Tức là có 8 loại câu lệnh và 32 không gian địa chỉ. Bộ xử lý hoạt động dựa trên tín hiệu clock và reset. Chương trình sẽ dừng lại khi có tín hiệu HALT.

#### 1.2 Công cụ sử dụng

- Ngôn ngữ mô tả phần cứng: Verilog HDL
- Công cụ thiết kế: Cadence

# 1.3 Chức năng sản phẩm

Về thiết kế hệ thống cần có những khối chức năng như sau:

- Program Counter: chức năng lưu trữ thanh ghi địa chỉ của chương trình (program address)
- Address Mux: nhằm lựa chọn giữa địa chỉ chương trình hoặc địa chỉ của câu lệnh (instruction)
- Memory: lưu trữ và cung cấp dữ liệu cho chương trình
- Instruction Register: xử lý dữ liệu instruction
- Accumulator Register: xử lý dữ liệu từ ALU
- ALU: xử lý dữ liệu từ Memory, Accumulator và opcode của Instruction,
- Mỗi khối chức năng đều cần có testbench tương ứng.

Về chức năng hệ thống:

- Nạp lệnh từ Memory
- Giải mã lệnh
- Lấy dữ liệu toán hạng từ Memory nếu cần
- Thực thi câu lệnh, xử lý các phép toán nếu cần
- Lưu trữ kết quả trở lại Memory hoặc Accumulator. Quá trình này sẽ lặp lại cho tới khi có câu lệnh kết thúc chương trình



# 2 Lý thuyết sơ lược về sản phẩm và những tính năng được ứng dụng trong thực tế

# 2.1 Lý thuyết sơ lược về sản phẩm

Kiến trúc **RISC** (Reduced Instruction Set Computer) là một phương pháp thiết kế bộ xử lý hiện đại, trong đó tập lệnh được tối giản để mỗi lệnh có thể được thực hiện trong một chu kỳ đồng hồ hoặc một số ít chu kỳ. Với mục tiêu đơn giản hóa phần cứng và tăng tốc độ xử lý, kiến trúc RISC đã trở thành nền tảng cho nhiều hệ thống nhúng, vi xử lý và bộ vi điều khiển trong thực tế.

Trong đề tài này, nhóm chúng em thiết kế một CPU đơn giản theo kiến trúc RISC với các đặc điểm cơ bản sau:

- Bộ xử lý sử dụng 3-bit opcode cho phép định nghĩa tối đa 8 loại câu lệnh khác nhau, và 5-bit operand cho phép truy cập tới 32 địa chỉ bộ nhớ.
- Các dữ liệu được xử lý trong hệ thống có độ rộng 8-bit.
- Bộ xử lý hoạt động dựa trên tín hiệuclock và có thể freset hệ thống về trạng thái khởi tạo ban đầu.
- Hệ thống sẽ kết thúc chương trình khi nhận lệnh đặc biệt **HALT**.

Các thành phần chức năng chính trong hệ thống CPU bao gồm:

- Program Counter (PC): giữ địa chỉ lệnh hiện tại, tự động tăng sau mỗi lệnh hoặc nạp địa chỉ mới khi thực hiện lệnh nhảy.
- Address Mux: bộ chọn địa chỉ, cho phép CPU lựa chọn giữa địa chỉ chương trình và địa chỉ toán hạng.
- Instruction Register (IR): lưu trữ lệnh được nạp từ bộ nhớ và chuẩn bị cho quá trình giải mã.
- Accumulator Register (AC): thanh ghi trung gian để lưu trữ các giá trị kết quả sau các phép toán
- Arithmetic Logic Unit (ALU): thực hiện các phép toán số học và logic dựa trên opcode của lệnh.
- Memory: bô nhớ dùng để lưu trữ chương trình (instruction) và dữ liêu (data).
- Controller: khối điều khiển toàn bộ hoạt động CPU, bao gồm nạp lệnh, giải mã, điều phối các tín hiệu điều khiển như đọc/ghi dữ liệu và thực thi lệnh

Chu trình hoạt động của CPU được tổ chức tuần tự qua các pha: nạp lệnh, giải mã lệnh, thực thi lệnh, cập nhật kết quả và tiếp tục lặp lại cho tới khi gặp lệnh HALT.

Với cấu trúc này, hệ thống CPU đơn giản nhưng đầy đủ các bước cơ bản của một bộ xử lý thực thụ, đồng thời giúp sinh viên làm quen với quy trình thiết kế phần cứng số theo mô hình phân cấp (hierarchical modeling).

# 2.2 Những tính năng được ứng dụng cho sản phẩm trong thực tế

CPU RISC đơn giản được thiết kế trong đề tài mang lại nhiều giá trị ứng dụng thực tế trong các lĩnh vực kỹ thuật và công nghiệp.

Trước hết, về **giáo dục và đào tạo**, sản phẩm này là một công cụ rất tốt để sinh viên ngành kỹ thuật máy tính có thể trực tiếp trải nghiệm quá trình thiết kế, mô phỏng và vận hành một bộ xử lý hoàn chỉnh. Qua đó, sinh viên có thể củng cố kiến thức về thiết kế vi mạch số, nắm vững nguyên lý hoạt động của CPU, cũng như thực hành các kỹ năng mô hình hóa bằng Verilog HDL.

Về **ứng dụng công nghiệp**, bộ xử lý kiểu này có thể được tích hợp trong các hệ thống nhúng đơn giản như thiết bị IoT (Internet of Things), thiết bị đo lường, cảm biến thông minh hoặc các bộ điều khiển tín hiệu tự động. Với cấu trúc gọn nhẹ, tập lệnh tối giản và khả năng vận hành nhanh, sản phẩm



phù hợp với các ứng dụng yêu cầu tính hiệu quả năng lượng cao, chi phí thấp và độ tin cậy cao.

Ngoài ra, việc thiết kế theo phương pháp **modular design** (thiết kế module hóa) giúp CPU dễ dàng mở rộng hoặc nâng cấp. Ví dụ: có thể mở rộng thêm các lệnh mới trong tập lệnh, tăng dung lượng bộ nhớ, hoặc cải tiến ALU để hỗ trợ các phép toán phức tạp hơn như nhân (MUL), chia (DIV), hoặc các phép toán số thực (floating point).

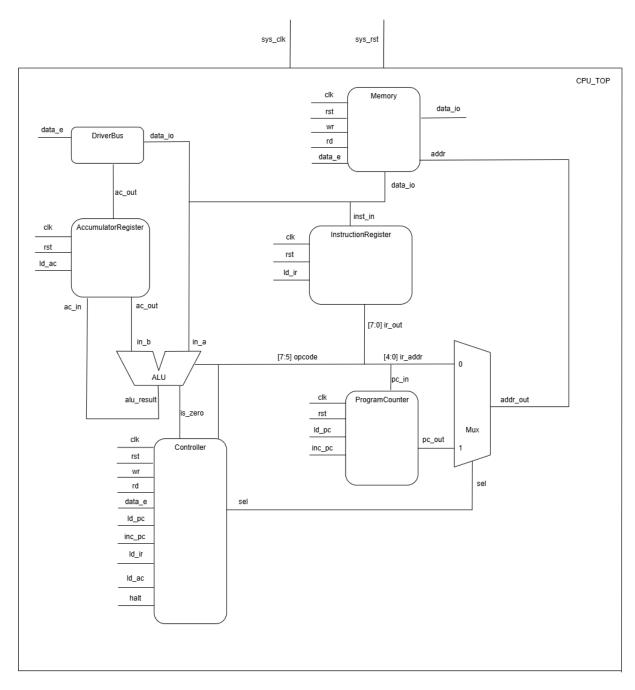
Bên cạnh đó, sản phẩm còn giúp sinh viên thực hành các kỹ thuật chuyên sâu như **quản lý trạng thái** hệ thống (State Machine), xử lý hazard, và thiết kế hệ thống đồng bộ hóa tín hiệu trong môi trường có nhiều thành phần giao tiếp với nhau.

Tóm lại, thiết kế CPU RISC đơn giản không chỉ mang lại giá trị học thuật mà còn mở ra nhiều hướng ứng dụng thực tiễn, là tiền đề cho việc xây dựng các hệ thống vi xử lý phức tạp hơn trong tương lai.



# 3 Thiết kế

# 3.1 Sơ đồ khối tổng thể



 $\textbf{Hình 1:} \ Block \ Diagram \ CPU \ TOP$ 

#### Bao gồm:

- Program Counter (PC)
- Address Mux
- Memory
- Instruction Register (IR)



- Accumulator (AC)
- Arithmetic Logic Unit (ALU)
- Controller

# 3.2 Mô tả các khối chức năng

#### 1. Program Counter:

- Counter là bộ đếm quan trọng dùng để đếm câu lệnh của chương trình. Ngoài ra còn có thể dùng đếm các trạng thái của chương trình.
- Counter phải hoạt động khi có xung lên của clk.
- Reset kích hoạt mức cao, bộ đếm trở về 0.
- Counter với độ rộng số đếm là 5.
- Counter có chức năng load một số bất kì vào bộ đếm. Nếu không, bộ đếm sẽ hoạt động bình thường.

#### 2. Address Mux:

- Khối Address Mux với chức năng của Mux sẽ chọn giữa địa chỉ lệnh trong giai đoạn nạp lệnh và địa chỉa toán hạng trong giai đoạn thực thi lệnh.
- Mux sẽ có độ rộng mặc định là 5.
- Độ rộng cần sử dụng parameter để vẫn thay đổi được nếu cần.

#### 3. Memory:

- Memory sẽ lưu trữ instruction và data.
- Memory cần được thiết kế tách riêng chức năng đọc/ghi bằng cách sử dụng Single bidirectional data port. Không được đọc và ghi cùng lúc.
- 5-bit địa chỉ và 8-bit data.
- 1-bit tín hiệu cho phép đọc/ghi.
- Memory phải hoạt động khi có xung lên của clk.

#### 4. Register:

- Tín hiệu đầu vào có độ rộng 8 bits.
- Tín hiệu r<br/>st đồng bộ và kích hoạt mức cao.
- Register phải hoạt động khi có xung lên của clk.
- Khi có tín hiệu load, giá trị đầu vào sẽ chuyển đến đầu ra.
- Ngược lại giá trị đầu ra sẽ không đổi.
- Instruction Register: Giữ lệnh đang thực thi.
- Accumulator: Thanh ghi tạm lưu kết quả phép toán.

#### 5. **ALU**:

- ALU thực thi những phép toán số học. Phép tính được thực thi sẽ phụ thuộc vào toán tử của câu lệnh.
- ALUthực thi 8 phép toán trên số hạng 8<br/>bit (in<br/>A và in<br/>B). Kết quả sẽ cho ra 8-bit output và 1<br/>bit is zero.
- is zero bất đồng bộ nhằm cho biết input in A có bằng 0 hay không.
- $\bullet\,$  Đầu vào opcode 3<br/>bit sẽ quyết định phép toán nào được sử dụng như mô tả trong bảng 4.

#### 6. Controller:

• Controller uảnlý những tín hiệu điều khiển của CPU. Bao gồm nạp và thực thi lệnh.



- Controller phải hoạt động khi có xung lên của clk.
- $\bullet\,$  Tín hiệu r<br/>st đồng bộ và kích hoạt mức cao.
- Tín hiệu đầu vào opcode 3bit tương ứng với ALU.
- $\bullet\,$  Controller có 9 output như bảng 5.
- Controller có 8 trạng thái hoạt động liên tục trong 8 chu kỳ clk theo thứ tự: INST\_ADDR, INST\_FETCH, INST\_LOAD,IDLE, OP\_ADDR, OP\_FETCH, ALU\_OP, STORE. Trạng thái reset là INST\_ADDR.
- Output của Controller dựa theo trạng thái và opcode như bảng 6.

#### 7. Driver Bus:

• Thực hiện ghi dữ liệu của Accumulator vào địa chỉ trong câu lệnh(STO).



# 4 Hiện thực

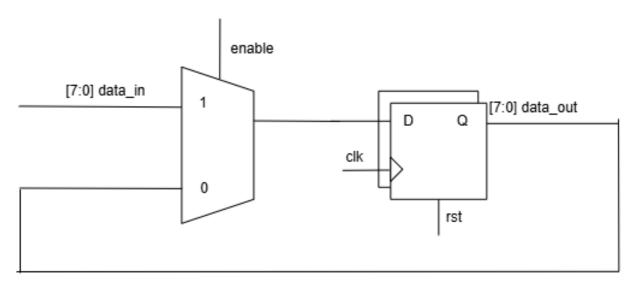
#### 4.1 Accumulator

#### 4.1.1 IO port list

Signal name	Width Direction		Description
$\mathbf{rst}$	1	Input	Synchronous active high reset
clk	1	Input	Clock signal
ld_ac	1	Input	Load accumulator
ac_in	8	Input	Data in
ac_out	8	Output	Data out

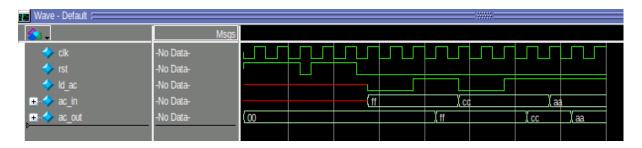
**Bång 1:** Accumulator IO port list

#### 4.1.2 Logic Diagram



**Hình 2:** Logic Diagram Accumulator

#### 4.1.3 Waveform



Hình 3: Waveform Accumulator



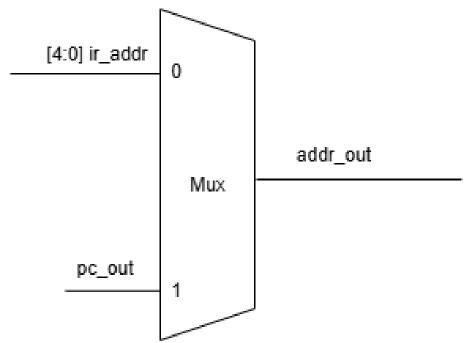
#### 4.2 Address Mux

#### 4.2.1 IO port list

Signal name Width Direction		Direction	Description
sel	1	Input	sel
$ m pc\_addr$	5	Input	PC address
operand_addr 5 Input		Input	Operand address
addr_out	5	Output	Output address mux

 ${f Bang\ 2:}\ Address\ Mux\ IO\ port\ list$ 

#### 4.2.2 Logic Diagram



**Hình 4:** Logic Diagram Address Mux

#### 4.2.3 Waveform



Hình 5: Waveform Accumulator



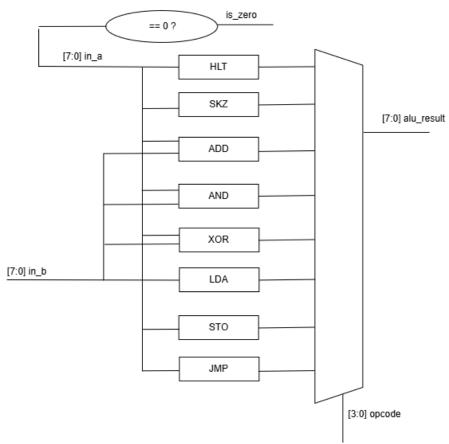
## **4.3 ALU**

#### 4.3.1 IO port list

Signal name	Width	Direction	Description
in_a	8	Input	Operand a
in_b	8	Input	Operand b
opcode	3	Input	Indicate which operation the CPU should execute
is_zero	1	Output	Indicate is input in_a equal to zero
result	8	Output	Result of module

 $\mathbf{Bång}$  3: ALU IO port list

## 4.3.2 Logic Diagram



Hình 6: Logic Diagram ALU



Opcode	Mã	Hoạt động	Output
HLT	000	Dừng hoạt động chương trình	inA
SKZ	001	Trước tiên sẽ kiểm tra kết quả của ALU có bằng 0 hay không, nếu bằng 0 thì sẽ bỏ qua câu lệnh tiếp theo, ngược lại sẽ tiếp tục thực thi như bình thường	inA
ADD	010	Cộng giá trị trong Accumulator vào giá trị bộ nhớ địa chỉ trong câu lệnh và kết quả được trả về Accumulator.	inA + inB
AND	011	Thực hiện AND giá trị trong Accumulator và giá trị bộ nhớ địa chỉ trong câu lệnh và kết quả được trả về Accumulator.	inA and inB
XOR	100	Thực hiện XOR giá trị trong Accumulator và giá trị bộ nhớ địa chỉ trong câu lệnh và kết quả được trả về Accumulator.	inA xor inB
LDA	101	Thực hiện đọc giá trị từ địa chỉ trong câu lệnh và đưa vào Accumulator.	inB
STO	110	Thực hiện ghi dữ liệu của Accumulator vào địa chỉ trong câu lệnh.	inA
JMP	111	Lệnh nhảy không điều kiện, nhảy đến địa chỉ định trong câu lệnh và tiếp tục thực hiện chương trình.	inA

Bång 4: ALU Opcode

#### 4.3.3 Waveform



 $\textbf{Hình 7:} \ \textit{Waveform ALU}$ 



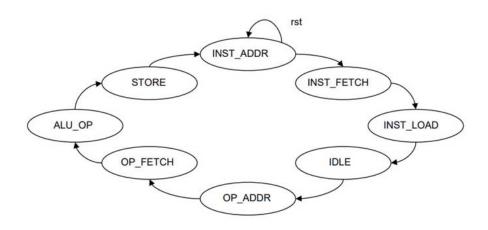
## 4.4 Controller

#### 4.4.1 IO port list

Signal name	Width	Direction	Description
clk	1	Input	Clock signal
rst	1	Input	Synchronous active high reset
opcode	3	Input	Indicate which operation the CPU should execute
is_zero	1	Input	Indicate is input in_a equal to zero
sel	1	Output	Select
rd	1	Output	Memory read
ld_ir	1	Output	Load instruction register
halt	1	Output	Halt
inc_pc	1	Output	Increment program counter
ld_ac	1	Output	Load accumulator
ld_pc	1	Output	Load program counter
wr	1	Output	Memory write
data e	1	Output	Data enable

**Bång 5:** Controller IO port list

#### 4.4.2 Logic Diagram



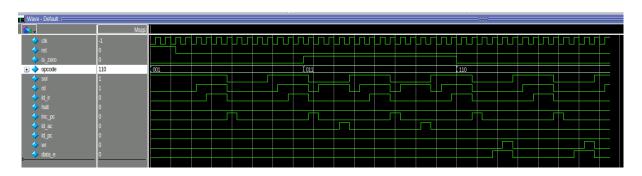
**Hình 8:** Finite State Machine of Controller



Outputs	Phase									
	INST_ADDR	INST_FETCH	INST_LOAD	IDLE	OP_ADDR	OP_FETCH	ALU_OP	STORE		
sel	1	1	1	1	0	0	0	0		
rd	0	1	1	1	0	ALUOP	ALUOP	ALUOP		
ld_ir	0	0	1	1	0	0	0	0	ALU OP =	
halt	0	0	0	0	HALT	0	0	0	1 if opcode	
inc_pc	0	0	0	0	1	0	SKZ && zero	0	is ADD,	
ld_ac	0	0	0	0	0	0	0	ALUOP	AND, XOR	
ld_pc	0	0	0	0	0	JMP	JMP	0	or LDA	
wr	0	0	0	0	0	0	STO	STO		
data_e	0	0	0	0	0	0	STO	STO		

Bång 6: Output controller

#### 4.4.3 Waveform



**Hình 9:** Waveform Controller

#### 4.5 Driver Bus

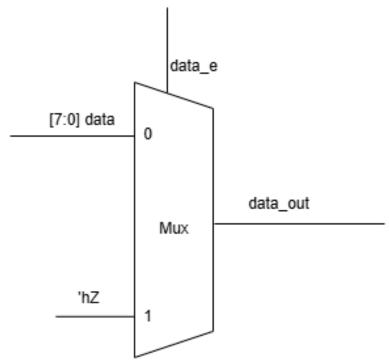
## 4.5.1 IO port list

Signal name	Width	Direction	Description
data_e	1	Input	Data enable
data	8	Input	Data input
data_out	8	Output	Data output

 ${f Bang \ 7:}\ Driver\ Bus\ IO\ port\ list$ 

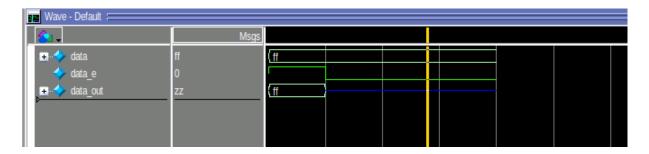


#### 4.5.2 Logic Diagram



Hình 10: Logic Diagram Driver Bus

#### 4.5.3 Waveform



 $\textbf{Hình 11:} \ \textit{Waveform Driver Bus}$ 



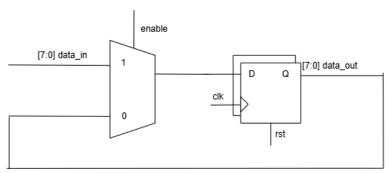
## 4.6 Instruction Register

#### 4.6.1 IO port list

Signal name	Width	Direction	Description
clk	1	Input	Clock signal
rst	1	Input	Synchronous active high reset
ld_ir	1	Input	load instruction register
opcode	3	Output	Indicate which operation the CPU should execute
operand	5	Output	Operand address

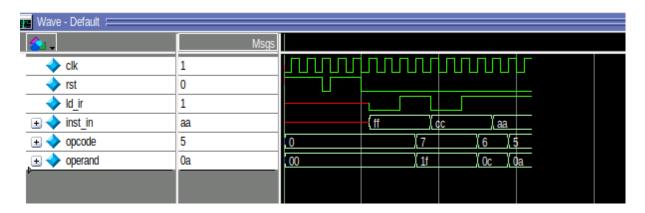
Bång 8: Instruction Register IO port list

#### 4.6.2 Logic Diagram



 $\textbf{Hình 12:} \ \textit{Logic Diagram Instruction Register}$ 

#### 4.6.3 Waveform



 $\textbf{Hình 13:}\ \textit{Waveform Instruction Register}$ 



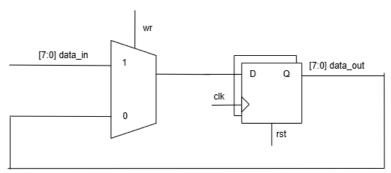
# 4.7 Memory

#### 4.7.1 IO port list

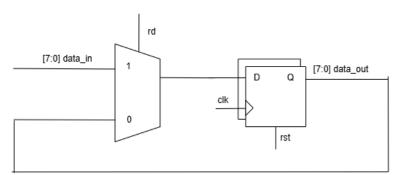
Signal name	Width	Direction	Description
clk	1	Input	Clock signal
wr	1	Input	write enable
$^{\mathrm{rd}}$	1	Input	read enable
addr	5	Input	Address of memory
data io	8	Inout	Single bidirectional data port

Bång 9: Memory IO port list

## 4.7.2 Logic Diagram



 $\textbf{Hình 14:} \ \textit{Write transer}$ 

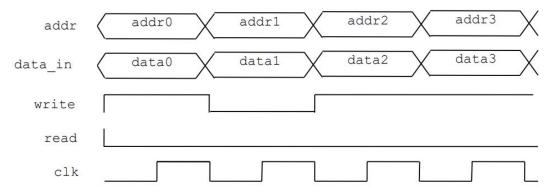


 $\textbf{Hình 15:} \ \textit{Read transer}$ 



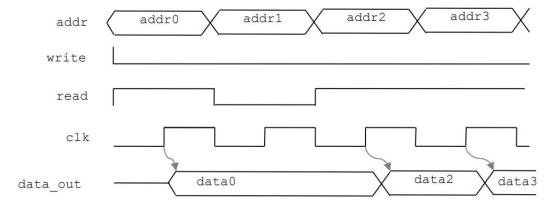
#### 4.7.3 Waveform

#### **Memory Write Cycle**



Hình 16: Waveform Write transer

## **Memory Read Cycle**



 $\textbf{Hình 17:}\ \textit{Waveform read transer}$ 



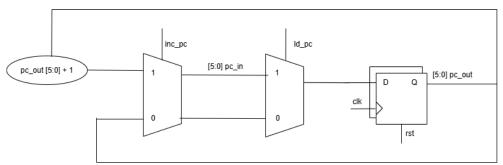
# 4.8 Program Counter

## 4.8.1 IO port list

Signal name	Width	Direction	Description
clk	1	Input	Clock signal
rst	1	Input	Synchronous active high reset
ld_pc	1	Input	load program counter
inc_pc	1	Intput	increment program counter
pc_in	5	Input	Branch address
pc out	5	Output	indicate instruction which CPU execute

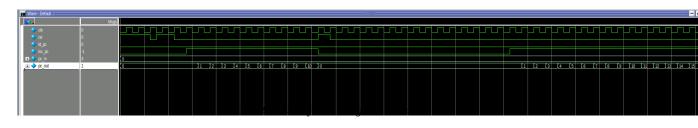
**Bång 10:** Program Counter IO port list

#### 4.8.2 Logic Diagram



**Hình 18:** Logic Diagram Program Counter

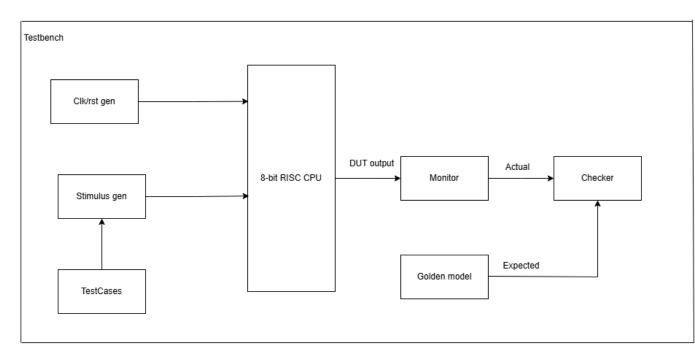
#### 4.8.3 Waveform





# 5 Kiểm thử và đánh giá

# 5.1 Môi trường kiểm thử - Verification Enviroment



Hình 20: Verification Environment



# 5.2 Kết quả mô phỏng

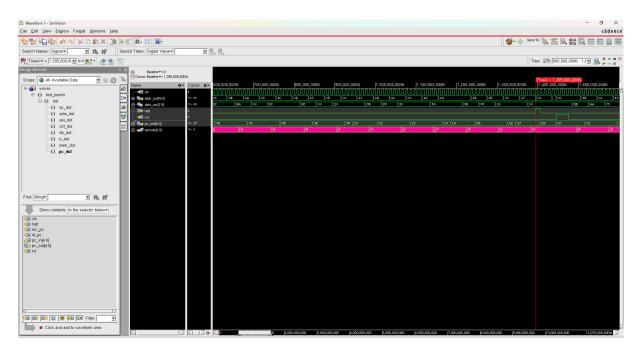
#### 5.2.1 Kết quả hiển thị trên terminal của 3 testcase mẫu

```
(<del>+</del>)
 3. 172.28.10.215 (l01group3)
                        Instances
                                 Unique
            Modules:
                              10
                                     10
             Resolved nets:
                              0
                                     1
             Registers:
                              25
                                     25
             Scalar wires:
                              13
             Vectored wires:
                              9
             Always blocks:
                              9
             Initial blocks:
             Cont. assignments:
                              4
                                     4
             Pseudo assignments:
                               2
             Process Clocks:
                              6
      Writing initial simulation snapshot: worklib.test_bench:v
Loading snapshot worklib.test_bench:v ...... Done
xcelium> source /home/share_file/cadence/installs/XCELIUM2403/tools/xcelium/files/xmsimrc
xcelium> run
======CPU TEST 1: THIS TEST SHOULD BE HALTED WITH THE PC AT 17 HEX=======
[1395] || PC = 17 || OP = 000 || ADDR = 17 || DATA = 0
CPU TEST 1 PASSED
=======CPU TEST 2: THIS TEST SHOULD BE HALTED WITH THE PC AT 10 HEX=======
[2545] || PC = 10 || OP = 000 || ADDR = 10 || DATA = 0
CPU TEST 2 PASSED
======CPU TEST 3: THIS TEST SHOULD BE HALTED WITH THE PC AT 0C HEX=======
[12015] || PC = c || OP = 000 || ADDR = c || DATA = 0
CPU TEST 3 PASSED
Simulation complete via $finish(1) at time 12075 NS + 0
./testbench.v:64
               #10 $finish();
xcelium> exit
                   24.03-s011: Exiting on Apr 27, 2025 at 15:14:02 +07 (total: 00:00:01)
TOOL: xrun(64)
[l01group3@vlsiktmt vlsi_btl]$
```

Hình 21: Kết quả hiển thị trên terminal

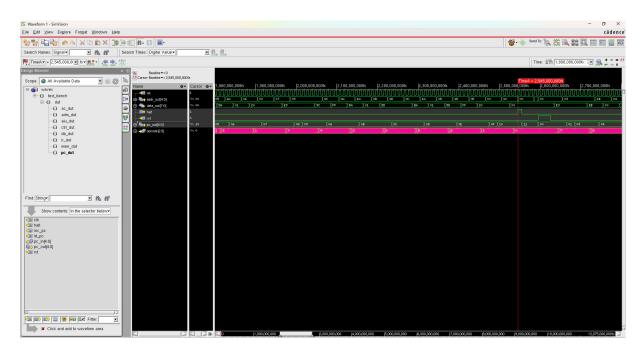


#### 5.2.2 Waveform của testcase 1



Hình 22: Waveform của testcase 1

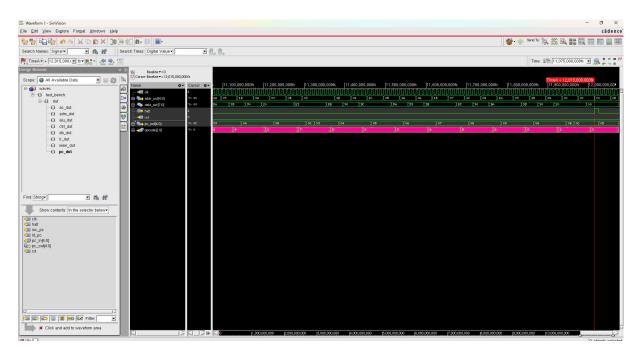
#### 5.2.3 Waveform của testcase 2



Hình 23: Waveform của testcase 2

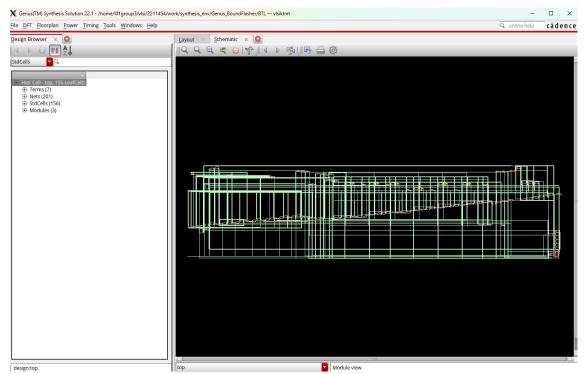


#### 5.2.4 Waveform của testcase 3



Hình 24: Waveform của testcase 3

#### 5.2.5 Schematic



Hình 25: Schematic CPU 8bit



# 6 Kết luận

Trong đề tài "Thiết kế RISC CPU đơn giản", nhóm đã xây dựng và hiện thực hóa một bộ xử lý với kiến trúc tối giản nhưng đầy đủ các thành phần thiết yếu của một hệ thống vi xử lý. Thông qua việc thiết kế các khối chức năng như Program Counter, ALU, Instruction Register, Memory, và Controller, nhóm không chỉ tái hiện được hoạt động của một CPU thực tế mà còn hiểu sâu hơn về cơ chế phối hợp giữa các khối phần cứng trong một hệ thống số.

Điểm nổi bật của đề tài nằm ở việc hiện thực hóa toàn bộ CPU theo kiến trúc RISC với độ rộng dữ liệu 8-bit, sử dụng tập lệnh 3-bit opcode và 5-bit toán hạng. Hệ thống được xây dựng theo hướng module hóa, cho phép kiểm thử từng khối riêng biệt và dễ dàng mở rộng trong tương lai. Các kết quả mô phỏng cho thấy CPU hoạt động chính xác qua từng pha: nạp lệnh, giải mã, thực thi và lưu kết quả, từ đó phản ánh sự thành công trong thiết kế điều khiển và xử lý dữ liệu.

Bên cạnh đó, nhóm cũng thiết kế môi trường kiểm thử riêng biệt, từ đó đánh giá được chức năng của từng khối và toàn bộ hệ thống một cách trực quan thông qua waveform và kết quả hiển thị trên terminal. Đây là bước thực hành quan trọng giúp nhóm củng cố kỹ năng phân tích tín hiệu, xử lý trạng thái và xác minh hoạt động hệ thống trong môi trường thực nghiệm.

Từ một thiết kế ban đầu mang tính học thuật, sản phẩm CPU này có tiềm năng ứng dụng trong các hệ thống nhúng nhỏ, nơi yêu cầu về chi phí, hiệu năng và độ tin cậy được đặt lên hàng đầu. Đề tài cũng tạo nền tảng cho những hướng mở rộng như phát triển pipeline, bổ sung tập lệnh nâng cao hoặc tích hợp ngoại vi giao tiếp trong các hệ thống thực tế.

Tóm lại, đề tài không chỉ giúp nhóm hiểu rõ hơn về kiến trúc và hoạt động của một bộ vi xử lý, mà còn mang lại trải nghiệm thiết kế vi mạch toàn diện - từ lý thuyết đến mô phỏng và kiểm thử - góp phần nâng cao năng lực thực hành trong lĩnh vực kỹ thuật máy tính.