



# **Trường Đại Học Bách Khoa Hà Nội**

**Khoa Công nghệ thông tin và Truyền thông**

## **Báo cáo Thực hành Kiến trúc máy tính**

Giảng viên hướng dẫn  
ThS. Lê Bá Vui

Nhóm: 6  
Ngô Thị Lam - 20205210 - Bài 5  
Trần Vinh Khánh - 20205208 - Bài 1

Ngày 21 tháng 7 năm 2022

# Mục lục

<b>1</b>	<b>Curiosity Marsbot</b>	<b>4</b>
1.1	Đề bài . . . . .	4
1.2	Phân tích cách làm . . . . .	5
1.2.1	Xử lý đầu vào . . . . .	5
1.2.2	Logic chương trình . . . . .	5
1.3	Các hàm phụ . . . . .	8
1.4	Kết quả chạy chương trình . . . . .	9
<b>2</b>	<b>Biểu thức trung tố hậu tố</b>	<b>10</b>
2.1	Đề bài . . . . .	10
2.2	Phân tích cách làm . . . . .	10
2.2.1	Chuyển đổi từ trung tố sang hậu tố . . . . .	11
2.2.2	Tính biểu thức hậu tố . . . . .	13
2.3	Các hàm phụ . . . . .	13
2.4	Kết quả chạy chương trình . . . . .	14

# Danh sách các Thuật Toán

1	Xử lý phím MMIO . . . . .	5
2	Xử lý câu lệnh: bot_exec . . . . .	6
3	Xử lý lệnh 999 . . . . .	7
4	INFIX TO POSTFIX . . . . .	11
5	INFIX TO POSTFIX . . . . .	12
6	EVALUATE POSTFIX . . . . .	13

# Danh sách hình vẽ

1.1	Trước khi chạy backtrack . . . . .	9
1.2	Sau khi chạy backtrack . . . . .	9
2.1	Biểu thức hợp lệ . . . . .	14
2.2	Biểu thức không hợp lệ . . . . .	14

# Bài 1

## Curiosity Marsbot

### 1.1 Đề bài

Xe tự hành Curiosity Marsbot chạy trên sao Hỏa, được vận hành từ xa bởi các lập trình viên trên Trái Đất. Bằng cách gửi đi các mã điều khiển từ một bàn phím ma trận, lập trình viên điều khiển quá trình di chuyển của Marsbot như sau:

Mã điều khiển	Ý nghĩa
1b4	Marsbot bắt đầu chuyển động
c68	Marsbot đứng im
444	Rẽ trái 90 độ so với phương chuyển động gần nhất
666	Rẽ phải 90 độ so với phương chuyển động gần nhất
dad	Bắt đầu để lại vết trên đường
cbc	Chấm dứt để lại vết trên đường
999	Tự động đi theo lộ trình ngược lại. Không vẽ vết, không nhận mã khác cho tới khi kết thúc lộ trình ngược. Mô tả: Marsbot được lập trình để nhớ lại toàn bộ lịch sử các mã điều khiển và khoảng thời gian giữa các lần đổi mã. Vì vậy, nó có thể đảo ngược lại lộ trình để quay về điểm xuất phát.

Sau khi nhận mã điều khiển, Curiosity Marsbot sẽ không xử lý ngay, mà phải đợi lệnh kích hoạt mã từ bàn phím Keyboard & Display MMIO Simulator. Có 3 lệnh như vậy:

Kích hoạt mã	Ý nghĩa
Phím Enter	Kết thúc nhập mã và yêu cầu Marsbot thực thi
Phím Delete	Xóa toàn bộ mã điều khiển đang nhập.
Phím Space	Lặp lại lệnh đã thực hiện trước đó.

Hãy lập trình để Marsbot có thể hoạt động như đã mô tả. Đồng thời bổ sung thêm tính năng: mỗi khi gửi một mã điều khiển cho Marsbot, hiển thị mã đó lên màn hình console để người xem có thể giám sát lộ trình của xe.

## 1.2 Phân tích cách làm

### 1.2.1 Xử lý đầu vào

Đầu vào có 2 phần:

1. Bàn phím ma trận Digital Lab
2. Bàn phím Keyboard & Display MMIO

Để nhận đầu vào từ bàn phím ma trận, ta sẽ sử dụng ngắt

Để nhận đầu vào từ bàn phím Keyboard MMIO, ta sẽ sử dụng polling

### 1.2.2 Logic chương trình

#### Thực thi các mã lệnh

Giữ một cấu trúc dữ liệu **Stack** toàn cục phục vụ cho chức năng **999**, ý tưởng là chứa xen kẽ thời gian giữa các câu lệnh vào câu lệnh

Giữ 2 biến **LOW\_TIME** và **HIGH\_TIME** để chứa thời gian khi câu lệnh trước bắt đầu thực thi (sử dụng **SYSCALL 30**)

Giữ một biến toàn cục **CONTROL\_CODE** chứa câu lệnh người dùng đang nhập

Giữ một biến toàn cục **MARS\_CURRENT\_HEAD** để chứa hướng quay hiện tại của MARSBOT (Các câu lệnh rotate sẽ thay đổi biến này)

*Lưu ý: Nếu MARSBOT đang di chuyển thì sẽ không chấp nhận mã di chuyển, nếu MARSBOT đang dừng cũng sẽ không chấp nhận mã dừng*

Khi người dùng nhập xong lệnh ở bàn phím ma trận và ấn phím trên bàn phím MMIO hàm xử lý bàn phím MMIO sẽ chạy với mã giả sau:

---

**[H] Algorithm 1** Xử lý phím MMIO

---

```
1: function process_key(KEY)
2:   if KEY = Enter then
3:     if CONTROL_CODE = 999 then
4:       Tính thời gian hiện tại (SYSCALL 30)
5:       Tính thời gian giữa câu lệnh trước và câu lệnh hiện tại
6:       Đẩy khoảng thời gian lên STACK
7:       Chạy hàm xử lý 999
8:     else if CONTROL_CODE ≠ 999 then
9:       Chạy hàm xử lý CONTROL_CODE
10:      if Xử lý thành công then
11:        Tính thời gian hiện tại (SYSCALL 30)
12:        Tính thời gian giữa câu lệnh trước và câu lệnh hiện tại
13:        Đẩy khoảng thời gian lên STACK
14:        Đẩy CONTROL_CODE lên stack
15:      end if
16:      Xóa nội dung CONTROL_CODE
17:    end if
18:  else if KEY = Delete then
19:    Xóa nội dung CONTROL_CODE
20:  else if KEY = Space then
```

```

21:      Xem câu lệnh ở đầu STACK
22:      Chạy hàm xử lý CONTROL_CODE
23:      if Xử lý thành công then
24:          Tính thời gian hiện tại (SYSCALL 30)
25:          Tính khoảng thời gian giữa câu lệnh trước và câu lệnh hiện tại
26:          Đẩy khoảng thời gian lên STACK
27:          Đẩy CONTROL_CODE lên stack
28:      end if
29:  end if
30: end function

```

---

Hàm xử lý câu lệnh sẽ thực thi nếu lệnh hợp lệ có nguyên mẫu sau, cài đặt của hàm dưới trong file *main.asm*:

---

**Algorithm 2** Xử lý câu lệnh: bot\_exec

---

**Đầu vào:** *CONTROL\_CODE*

**Đầu ra:** *BOOLEAN* 0 nếu thành công, -1 nếu thất bại

---

Mã giả sau đây mô tả cách hoạt động của hàm Xử lý lệnh 999:

---

[H] **Algorithm 3** Xử lý lệnh 999

---

```

1: function back_track(void)
2:   Tắt Tracking
3:    $T \leftarrow STACK.TOP$                                 ▷ Lấy thời gian
4:   STACK.POP()                                           ▷ Pop thời gian
5:    $C \leftarrow STACK.TOP$                                 ▷ Thử lấy câu lệnh
6:   if Lấy Top thất bại then
7:     return void
8:   end if
9:   if  $C \neq STOP$  then
10:    STACK.PUSH( $T$ )                                     ▷ Đẩy thời gian lên Stack
11:    STACK.PUSH(STOP)                                   ▷ Đẩy câu lệnh STOP lên Stack
12:   end if
13:   while STACK not Empty do
14:     $T \leftarrow STACK.TOP$                                 ▷ Lấy thời gian
15:    STACK.POP()                                           ▷ Pop thời gian
16:     $C \leftarrow STACK.TOP$                                 ▷ Lấy câu lệnh
17:    STACK.POP()                                           ▷ Pop câu lệnh
18:    if  $C = STOP$  then
19:       $M \leftarrow 1$                                        ▷ Biến Moving = 1
20:      Quay 180 độ
21:      Di chuyển trong  $T$  mili giây
22:      Ngừng di chuyển
23:    else if  $C = GO$  then
24:       $M \leftarrow 0$                                        ▷ Biến Moving = 0
25:      Quay 180 độ
26:      Ngừng di chuyển
27:    else if  $C = TURN\_LEFT\_90$  then
28:      Quay phải 90 độ
29:      if  $M = 1$  then
30:        Di chuyển trong  $T$  mili giây
31:        Ngừng di chuyển
32:      else if  $M = 0$  then
33:        Ngừng di chuyển
34:      end if
35:    else if  $C = TURN\_RIGHT\_90$  then
36:      Quay trái 90 độ
37:      if  $M = 1$  then
38:        Di chuyển trong  $T$  mili giây
39:        Ngừng di chuyển
40:      else if  $M = 0$  then
41:        Ngừng di chuyển
42:      end if
43:    else if  $C = TRACK\_ON$  then
44:      if  $M = 1$  then
45:        Di chuyển trong  $T$  mili giây
46:        Ngừng di chuyển
47:      else if  $M = 0$  then

```



```

48:         Ngừng di chuyển
49:     end if
50:     else if  $C = TRACK\_OFF$  then
51:         if  $M = 1$  then
52:             Di chuyển trong  $T$  mili giây
53:             Ngừng di chuyển
54:         else if  $M = 0$  then
55:             Ngừng di chuyển
56:         end if
57:     end if
58:     Lấy thời gian hiện tại
59:     Lưu vào  $LOW\_TIME$  và  $HIGH\_TIME$ 
60: end while
61: end function

```

---

### 1.3 Các hàm phụ

1. **sub64** Trừ số 64 bit
2. **str\_append** Gán kí tự vào chuỗi
3. **strlen** Tính độ dài của chuỗi

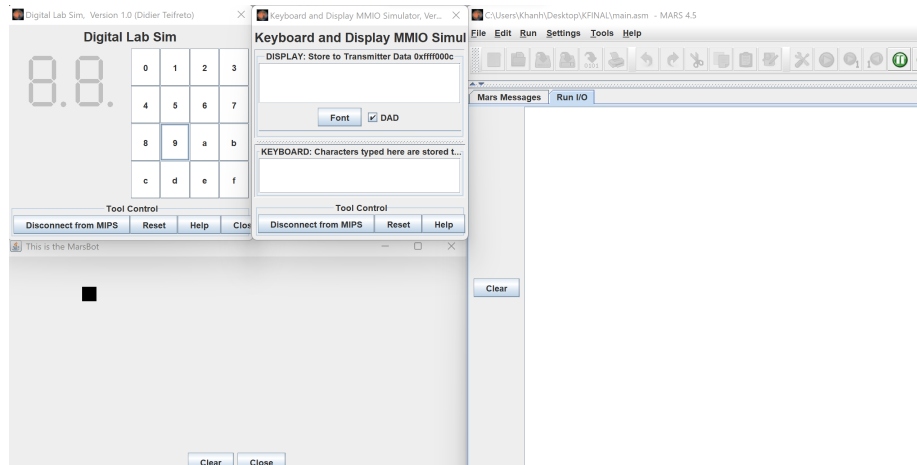
Cài đặt của CTDL Stack trong file *stack.asm*

Các hàm tương tác với Marsbot trong file *marsbot.asm*

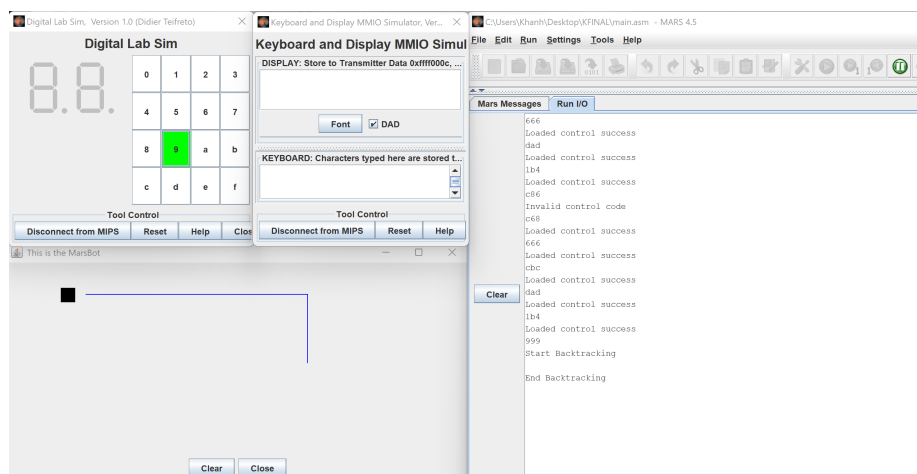
Cài đặt ngắt trong file *main.asm*

**Lưu ý:** Vì hàm *sleep* có thể không chính xác nên Marsbot có thể lệch với vị trí ban đầu khi đi ngược lại

## 1.4 Kết quả chạy chương trình



Hình 1.1: Trước khi chạy backtrack



Hình 1.2: Sau khi chạy backtrack

## Bài 2

# Biểu thức trung tố hậu tố

### 2.1 Đề bài

Viết chương trình tính giá trị biểu thức bất kỳ bằng phương pháp duyệt biểu thức hậu tố.

Các yêu cầu cụ thể:

1. Nhập vào biểu thức trung tố, ví dụ:  $9 + 2 + 8 * 6$
2. In ra biểu thức ở dạng hậu tố, ví dụ:  $9\ 2\ +\ 8\ 6\ *\ +$
3. In ra biểu thức ở dạng hậu tố, ví dụ:  $9\ 2\ +\ 8\ 6\ *\ +$

Toán tử bao gồm các phép toán cộng, trừ, nhân, chia lấy thương (/), chia lấy dư (%), đóng mở ngoặc

Các số từ 0 - 99

### 2.2 Phân tích cách làm

Chương trình sẽ có 2 bước chính:

1. Chuyển đổi từ trung tố sang hậu tố
2. Tính giá trị của biểu thức hậu tố

### 2.2.1 Chuyển đổi từ trung tố sang hậu tố

Các cấu trúc dữ liệu cần thiết:

- Stack
- Queue

Giả dụ đầu vào không chứa token ngoại lệ. Thuật toán chuyển đổi từ trung tố sang hậu tố như sau:

---

[H] **Algorithm 4** INFIX TO POSTFIX

---

**Đầu vào:** INFIX

**Đầu ra:** POSTFIX

```
1: while INFIX còn token do
2:    $X \leftarrow Token$ 
3:   if  $X$  là số then
4:     QUEUE.ENQUEUE( $X$ )
5:   else if  $X$  là toán tử then
6:     while STACK.TOP() ưu tiên hơn hoặc bằng  $X$  do
7:       QUEUE.ENQUEUE(STACK.TOP())
8:       STACK.POP()
9:     end while
10:    STACK.PUSH( $X$ )
11:   else if  $X = ($  then
12:     STACK.PUSH( $X$ )
13:   else if  $X = )$  then
14:     while STACK.TOP()  $\neq ($  do
15:       QUEUE.ENQUEUE(STACK.TOP())
16:       STACK.POP()
17:     end while
18:     STACK.POP()
19:   end if
20: end while
21: while STACK not Empty do
22:    $X \leftarrow STACK.TOP$ 
23:   STACK.POP()
24:   QUEUE.ENQUEUE( $X$ )
25: end while
```

---

Nếu đầu vào không hợp lệ ta cần xử lý 3 trường hợp sau:

1. Đầu vào chứa kí tự không hợp lệ
2. Đầu vào thừa ngoặc trái '('
3. Đầu vào thừa ngoặc phải ')'

Thuật toán chuyển đổi từ hậu tố sang trung tố xử lý ngoại lệ như sau:

---

[H] **Algorithm 5** INFIX TO POSTFIX

---

**Đầu vào:** INFIX

**Đầu ra:** POSTFIX

```
1: while INFIX còn token do
2:    $X \leftarrow Token$ 
3:   if  $X$  là số then
4:     QUEUE.ENQUEUE( $X$ )
5:   else if  $X$  là toán tử then
6:     while STACK.TOP() ưu tiên hơn hoặc bằng  $X$  do
7:       QUEUE.ENQUEUE(STACK.TOP())
8:       STACK.POP()
9:     end while
10:    STACK.PUSH( $X$ )
11:   else if  $X = ($  then
12:     STACK.PUSH( $X$ )
13:   else if  $X = )$  then
14:     while STACK.TOP()  $\neq ($  và STACK NOT EMPTY do
15:       QUEUE.ENQUEUE(STACK.TOP())
16:       STACK.POP()
17:     end while
18:     if STACK.TOP()  $\neq ($  then
19:       Đầu vào thừa dấu ')'
20:     end if
21:     STACK.POP()
22:   else
23:     Đầu vào chứa kí tự không hợp lệ
24:   end if
25: end while
26: while STACK NOT EMPTY do
27:    $X \leftarrow STACK.TOP$ 
28:   if  $X = ($  then
29:     Đầu vào thừa dấu '('
30:   end if
31:   STACK.POP()
32:   QUEUE.ENQUEUE( $X$ )
33: end while
```

---

Áp dụng thuật toán trên để cài đặt hàm *infix\_to\_postfix* trong file *main.asm*

### 2.2.2 Tính biểu thức hậu tố

Cấu trúc dữ liệu cần thiết: Stack Giả dụ đầu vào là một biểu thức hậu tố hợp lệ, thuật toán tính biểu thức hậu tố như sau:

---

[H] **Algorithm 6** EVALUATE POSTFIX

---

**Đầu vào:** POSTFIX

**Đầu ra:** RESULT

```
1: while POSTFIX còn token do
2:    $X \leftarrow token$ 
3:   if  $X$  là số then
4:     STACK.PUSH( $X$ )
5:   else if  $X$  là toán tử then
6:      $A \leftarrow STACK.TOP()$ 
7:     STACK.POP()
8:      $B \leftarrow STACK.TOP()$ 
9:     STACK.POP()
10:     $C \leftarrow X(A, B)$ 
11:    STACK.PUSH( $C$ )
12:   end if
13: end while
14:  $RESULT \leftarrow STACK.TOP()$ 
15: return RESULT
```

---

Áp dụng thuật toán trên để cài đặt hàm *evaluate\_postfix* trong file *main.asm*

### 2.3 Các hàm phụ

1. **strlen** Tính độ dài của xâu
2. **strcpy** Copy xâu con của string
3. **remove\_white\_spaces** Loại bỏ các kí tự Space khỏi string
4. **binary\_op** Thực hiện toán tử lên 2 toán hạng

Các hàm trên giúp cài đặt thuật toán, mã nguồn của chúng ở trong file *main.asm* và *helper.asm*

Cài đặt của CTDL Stack và Queue lần lượt ở trong file mã nguồn *Stack.asm* và *Queue.asm*

## 2.4 Kết quả chạy chương trình

```
INFIX TO POSTFIX
1. Convert infix to postfix and evaluate
2. Exit
Enter your choice: 1

Input infix: 3 + 2 * 4 - 8 % 3 / (3 - 4)
Equivalent postfix: 3 2 4 * + 8 3 % 3 4 - / -
Result: 13
```

Hình 2.1: Biểu thức hợp lệ

```
INFIX TO POSTFIX
1. Convert infix to postfix and evaluate
2. Exit
Enter your choice: 1

Input infix: ((4+3)
Input error
```

Hình 2.2: Biểu thức không hợp lệ