



Institut für Informationsverarbeitung (TNT)  
Appelstraße 9a, 30167 Hannover  
www.tnt.uni-hannover.de



Prof. Dr.-Ing. Bodo Rosenhahn  
Felix Winkler, M.Sc.

WiSe 2022/23

26.10.2022

## Praktische Übung: Matlab für die medizinische und industrielle Bildinterpretation

### Versuch 1: Lokale Operatoren

#### Allgemeine Hinweise

- Aufgaben, die mit einem Stern (\*) gekennzeichnet sind, sind optional und vertiefen vorhergehende Aufgaben oder dienen zur weiteren Einarbeitung in MATLAB.
- Zur Abgabe der Aufgaben schicken Sie alle m-Files (keine mlx-Files!), sowie eine stichpunktartige Beantwortung der Kontrollfragen (z.B. als txt-Datei oder Kommentar im Code) in einem zip-Archiv an

**labormatlab@tnt.uni-hannover.de**

Anschließend melden Sie sich bei Ihrem Betreuer, um die Aufgaben abnehmen zu lassen.

## Aufgabe 1 - eindimensionale Faltung

- a) Das Skript `faltung1D_test.m` bietet bereits die Möglichkeit über eine Faltung die Ableitung einer Funktion zu approximieren und darzustellen. Die Faltung wird mit dem MATLAB-eigenen Befehl `conv` durchgeführt. Welche Auswirkung hat der Parameter `'same'`? Welche Varianten sind ebenfalls implementiert?
- b) Testen Sie weitere Filterkerne, die ebenfalls die Ableitung approximieren:
1. Ableitung:  $\frac{1}{\Delta x} [1, -1, 0]$ ,  $\frac{1}{\Delta x} [0, 1, -1]$ ,  $\frac{1}{\Delta x} [0.5, 0, -0.5]$
  2. Ableitung:  $\frac{1}{\Delta x} [1, -2, 1]$

Welche Unterschiede bestehen zwischen den Filtern? Wofür könnten die verschiedenen Filter genutzt werden?

- c) Welche Randbehandlung verwendet die Funktion `conv`? Implementieren Sie eine eigene Randbehandlung, indem Sie den Vektor  $\mathbf{x} = (x_1, x_2, \dots, x_n)$  für einen Filter der Länge  $2m + 1$  anpassen, z.B.

– Zero padding:

$$\mathbf{x}^{padded} = (\underbrace{0, \dots, 0}_{m-fach}, x_1, \dots, x_n, \underbrace{0, \dots, 0}_{m-fach})$$

– Spiegelung:

$$\mathbf{x}^{padded} = (x_m, \dots, x_1, x_1, \dots, x_n, x_n, \dots, x_{n-m+1})$$

Hier werden manuell Werte am Rand hinzugefügt, auf die bei der Faltung zugegriffen werden kann. Achten Sie darauf beim Ergebnis überzählige Werte wieder zu entfernen oder die Option `'same'` geeignet anzupassen. Was sind Vor- und Nachteile der verschiedenen Varianten?

## Aufgabe 2 - zweidimensionale Faltung

- a) Implementieren Sie einen Gauss-Filter zur Glättung von Bildern (`gauss_filter.m`), das als Eingabe ein Bild und die Standardabweichung  $\sigma$  erhält.

Erstellen Sie zunächst ein zweidimensionales Filter mit der Impulsantwort

$$h(x, y) = \frac{1}{2\pi\sigma^2} \exp \left\{ -\frac{x^2 + y^2}{2\sigma^2} \right\},$$

indem Sie die Funktion  $h$  an geeigneten Stützstellen  $(x, y)$  um den Nullpunkt  $(0, 0)$  auswerten (MATLAB: `meshgrid`). Beachten Sie, dass Pixel üblicherweise den Abstand 1 haben und dies auch für die Stützstellen gelten muss. Die Impulsantwort ist nach  $3\sigma$  ausreichend klein, um vernachlässigt zu werden. Korrekt umgesetzt ist das Filter eine symmetrische Matrix, deren Einträge sich in etwa zu 1 addieren.

Nutzen Sie anschließend `conv2` oder `imfilter`. Welche Unterschiede bestehen zwischen den Funktionen?

Erstellen Sie ein Testscript `faltung2D_test`, das ein Bild einliest, glättet und das Ergebnis anzeigt. Beachten Sie die Variablentypen, die in Matlab nicht explizit angegeben werden muss. Ein Bild hat typischerweise den Typ `uint8`, zur Faltung müssen die Werte aber als Gleitkommazahlen gegeben sein (z.B. `double`). MATLAB geht davon aus, dass ein Bild mit `double`-Werten den Wertebereich  $[0, 1]$  hat. Zur Darstellung mit `imshow` muss das Bild entsprechend angepasst werden, zurück zu `uint8` gecastet werden oder die Parameter in der Funktion entsprechend gesetzt werden. Alternativ kann zur Darstellung `image` oder `imagesc` verwendet werden.

- b) Die zweidimensionale Faltung ist relativ rechenintensiv. Nutzen Sie die Separierbarkeit des Gauss-Filters

$$\begin{aligned} h(x, y) &= \frac{1}{2\pi\sigma^2} \exp \left\{ -\frac{x^2 + y^2}{2\sigma^2} \right\} \\ &= \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} \exp \left\{ -\frac{x^2}{2\sigma^2} \right\} \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} \exp \left\{ -\frac{y^2}{2\sigma^2} \right\} \\ &= h(x) \cdot h(y), \end{aligned}$$

um die Glättung durch die Anwendung zweier eindimensionaler Gauss-Filter  $h(x) = h(y)$  durchzuführen. Implementieren Sie eine Funktion `gaussFilterSep.m` in der Sie zunächst das Bild in x-Richtung und anschließend mit dem transponierten Filter in y-Richtung falten.

Vergleichen Sie die Laufzeiten der beiden Methoden, wenn Sie “größere” Bilder oder Filter verwenden (MATLAB: `tic`, `toc`). Wählen Sie hierzu ein größeres  $\sigma$  oder erstellen Sie sich eine zufällige Matrix als Bildersatz (MATLAB: `rand`).

### Aufgabe 3 - Harris-Corner-Detektor

- a) Vervollständigen Sie die Funktion `harrisCorner.m`, die Sie Schritt für Schritt durch die Implementierung eines Harris-Corner-Detektors führt.
- b) Testen Sie Ihre Funktion an den gegebenen Bildern (`harris_test.m`). Probieren Sie auch verschiedene Parameter aus. Lassen sich in dem Beispiel `rectangles.png` alle Ecken finden?

### Kontrollfragen

- a) Welche Unterschiede bestehen zwischen den Parametern `'same'`, `'full'`, `'valid'` in den Funktionen `conv` und `conv2`? Was bedeutet das für die Faltung?
- b) Nennen Sie mindestens eine weitere Möglichkeit zur Randbehandlung, die nicht in Aufgabe 1 genannt ist und einen Vorteil gegenüber den genannten Varianten.
- c) Was ist der Wesentliche Unterschied zwischen Glättungs- und Ableitungsfiltern?
- d) Welche Möglichkeiten gibt es, bei der Verwendung des Harris-Corner-Detektors Einfluss auf die Wahl der detektierten Ecken zu nehmen?