

《计算机视觉》实验报告

姓名：汪江豪 学号：22121630

实验八

一. 任务 1

采用 SIFT 特征实现图像检索功能，即输入一张图片，在数据集中检索出相似的图片，数据集自选。

- (1) 基于词袋模型实现
- (2) 检索结果按照相似度进行排序

a) 核心代码：

- **SIFT 特征**: SIFT (Scale-Invariant Feature Transform, 尺度不变特征转换) 是一种图像局部特征提取算法。能够从图像中检测出具有尺度不变性和旋转不变性的关键点，并为每个管家点生成一个描述符，用于描述该区域的局部纹理信息。广泛用于图像匹配、目标识别、图像检索、三维重建等领域。
- **词袋模型 (Bag of Visual Words, BoVW)** 是受自然语言处理中词袋概念启发而提出的图像表示方法。它将图像中的局部特征 (如 SIFT) 聚类成视觉词汇，从而构建一个长度固定的特征向量 (即直方图)，用于图像分类或检索任务。

• **BoVW 的核心思想**:

- 1) 特征提取：使用 SIFT 提取所有训练图像中的局部特征。
- 2) 聚类生成视觉词典：通过 K-Means 等聚类算法将这些特征聚类成若干簇，每个簇中心作为一个视觉单词，形成视觉词典。
- 3) 图像表示：对于每张图像，统计其特征点落在各个视觉词上的频率，形成一个直方图作为该图像的全局表示。
- 4) 相似度计算：使用余弦相似度、欧氏距离等方法比较查询图像与数据集中图像之间的直方图差异，进行全局排序和检索。

1. 提取 SIFT 特征：

```

def extract_sift_features(self, image_path):
    """从图像中提取 SIFT 特征"""
    img = cv2.imread(image_path, cv2.IMREAD_GRAYSCALE)
    if img is None:
        return np.array([])

    # 调整图像大小, 保持特征一致性
    img = cv2.resize(img, (0,0), fx=0.8, fy=0.8)
    # 使用 CLAHE 进行对比度增强, 改善特征提取
    clahe = cv2.createCLAHE(clipLimit=2.0, tileGridSize=(8, 8))
    img = clahe.apply(img)
    # 初始化 SIFT 检测器
    sift = cv2.SIFT_create(nfeatures=500)
    # 检测关键点和计算描述符
    keypoints, descriptors = sift.detectAndCompute(img, None)
    if descriptors is None:
        return np.array([])
    return descriptors

```

2. 提取 HOG 特征:

```

def extract_hog_features(self, image_path):
    """从图像中提取 HOG 特征"""
    img = cv2.imread(image_path, cv2.IMREAD_GRAYSCALE)
    if img is None:
        return np.array([])

    # 调整图像大小, 保持特征一致性
    img = cv2.resize(img, (128, 128))

    # 计算 HOG 特征
    hog = cv2.HOGDescriptor()
    descriptors = hog.compute(img)

```

3. 构建视觉词典:

```

def build_vocabulary(self, dataset_path):
    """构建视觉词典"""
    all_features = []

    # 获取所有图像路径
    for root, _, files in os.walk(dataset_path):
        for file in files:
            if file.lower().endswith('.png', '.jpg', '.jpeg'):
                image_path = os.path.join(root, file)
                self.image_paths.append(image_path)

    # 从每个图像中提取特征

```

```

print('正在提取 SIFT 和 HOG 特征...')
for image_path in tqdm(self.image_paths):
    descriptors = self.extract_sift_features(image_path)
    if descriptors.shape[0] > 0:
        self.features_dict[image_path] = descriptors
    all_features.append(descriptors)

# 提取并存储 HOG 特征
hog_descriptor = self.extract_hog_features(image_path)
if hog_descriptor.shape[0] > 0:
    self.hog_features[image_path] = hog_descriptor

# 将所有特征连接成一个大矩阵
all_features = np.vstack(all_features)

print(f"总共从{len(self.features_dict)}张图像中提取了
{all_features.shape[0]}个特征点")

# 使用 K-means 聚类来创建视觉词汇
print(f"正在构建包含{self.vocab_size}个视觉词汇的词袋模型...")
self.kmeans = KMeans(n_clusters=self.vocab_size, init='k-means++',
random_state=42, n_init=1, verbose=1)

# 强制采样，加快 KMeans 收敛速度
max_samples = 50000
# 如果特征数量过多，可以随机抽样减少计算量
if all_features.shape[0] > max_samples:
    idx = np.random.choice(all_features.shape[0], max_samples,
replace=False)
    sampled_features = all_features[idx]
    print(f'强制采样后特征点数: {sampled_features.shape[0]}')
else:
    sampled_features = all_features

# 始终使用采样后的特征点进行聚类
self.kmeans.fit(sampled_features)

print("词典构建完成!")

```

4. 创建视觉词汇直方图:

```

def create_histogram(self, descriptors):
    """创建视觉词汇直方图"""
    if descriptors.shape[0] == 0:
        return np.zeros(self.vocab_size)

```

```

# 预测每个特征点属于哪个聚类 (视觉词)
predictions = self.kmeans.predict(descriptors)
histogram = np.zeros(self.vocab_size)

# 计算 Term Frequency(TF)
for prediction in predictions:
    histogram[prediction] += 1

# 归一化 TF
if np.sum(histogram) > 0:
    histogram = histogram / np.sum(histogram)

# 应用 IDF 权重 (只有在所有直方图都已生成后才有意义)
if len(self.histograms) > 0:
    all_hist = np.array(list(self.histograms.values()))
    df = np.sum(all_hist > 0, axis=0)
    idf_weights = np.log((len(self.image_paths) + 1) / (df + 1))
    histogram = histogram * idf_weights
# 否则不加 IDF

# L2 归一化
norm = np.linalg.norm(histogram)
if norm > 0:
    histogram = histogram / norm

return histogram

```

5. 检索相似图片:

```

def search_image(self, query_image_path, top_n=5):
    """根据查询图像检索相似图像"""
    # 提取查询图像的 SIFT 和 HOG 特征
    query_sift_descriptor =
self.extract_sift_features(query_image_path)
    query_hog_descriptor = self.extract_hog_features(query_image_path)

    if query_sift_descriptor.shape[0] == 0 or
query_hog_descriptor.shape[0] == 0:
        print("无法从查询图像中提取特征")
        return []

    # 为查询图像创建直方图(SIFT)
    query_histogram = self.create_histogram(query_sift_descriptor)

    # HOG 直接作为特征向量
    query_hog_vector = query_hog_descriptor.reshape(1, -1)

```

```

# 计算查询直方图与所有图像直方图之间的相似度
similarities = {}
query_image_path_normalized =
os.path.normpath(os.path.abspath(query_image_path))
for image_path, histogram in self.histograms.items():
    # 规范化图像路径
    image_path_normalized =
os.path.normpath(os.path.abspath(image_path))
    # 跳过原图本身
    if query_image_path_normalized == image_path_normalized:
        continue
    # SIFT 相似度
    cosine_sim = cosine_similarity([query_histogram],
[histogram])[0][0]
    euclidean_dist = 1 - np.linalg.norm(query_histogram - histogram) /
np.sqrt(self.vocab_size)
    chi2_dist = 1 - sum([(a - b) ** 2 / (a + b + 1e-10) for a, b in
zip(query_histogram, histogram)]) / 2

    # HOG 相似度
    hog_vector = self.hog_features[image_path].reshape(1, -1)
    hog_sim = cosine_similarity(query_hog_vector, hog_vector)[0][0]

    # 综合相似度 (可根据效果调整权重)
    similarity = 0.6*cosine_sim + 0.4*hog_sim
    # similarity = 0.7*cosine_sim + 0.2*euclidean_dist +
0.1*chi2_dist
    similarities[image_path] = similarity

# 按相似度降序排序
sorted_results = sorted(similarities.items(), key=lambda x: x[1],
reverse=True)

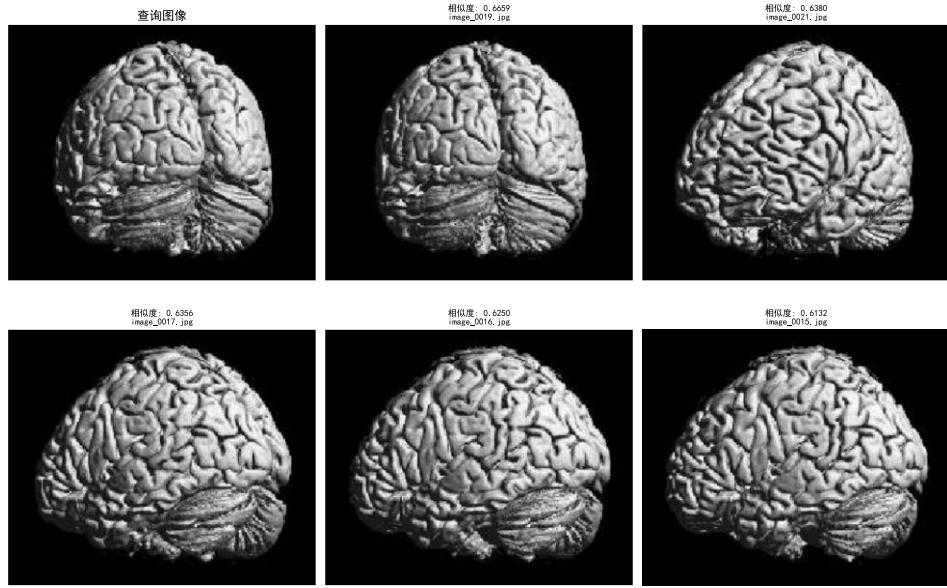
return sorted_results[:top_n]

```

b) 实验结果截图

本实验使用 caltech-101 数据集，该数据集主要用于目标识别、图像分类和图像检索任务。其中每个类别有数十张图片

1. 检索 brain 下的与 image_0018.jpg 相似的数据集中的图片：



2. 检索 windsor_chair 下的椅子图片:



可以看出该模型在形状上的相似度检测较为准确。

c) 实验小结

本实验只在实现一个基于 SIFT (Scale-Invariant Feature Transform) 特征提取和词袋模型(Bag of Visual Words, BoVW)的图像检索系统。SIFT 特征对于图像变换具有鲁棒性，我在训练完后，及时保存了模型的数据字典，避免了每次启动任务都要训练模型的繁琐步骤，提升了计算效率。同时，我添加了 HOG 特征提取，来综合考量不同维度的特征，计算更加准确的相似度。但与此同时，图像的复杂背景会引

入噪声特征，减低检索精度。后续可以通过结合 CNN 深度学习特征，提升语义理解能力。