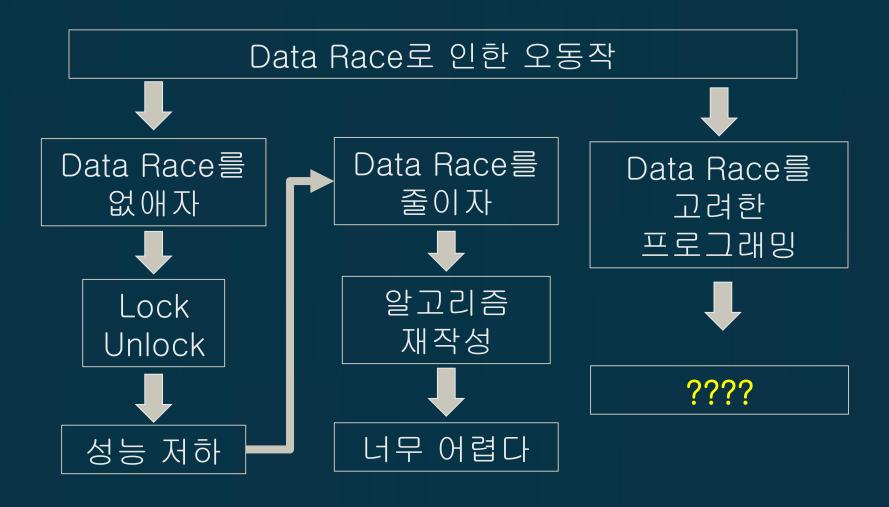
2. 프로그래밍

멀티쓰레드 프로그래밍 정내훈

정리

● 멀티쓰레드 프로그래밍



목차

● Data Race 길들이기??

-컴파일러

-CPU

● Non-Blocking 프로그래밍

● 이론 <u>시간</u> + CAS

Data Race 길들이기

- 질문: Data Race가 있는 줄 알고 있고, Data Race때문에 어떤 실행결과가 나올지 알고 있으면 문제를 피할 수 있도록 프로그래밍 할 수 있지 않을까?
 - -Data Race라 해도 전혀 엉뚱한 값이 나오지 않고, 나올 수 있는 값들이 예측 가능하다.
 - -Lock을 추가해서 Data Race를 없애는 일을 하지 않으니 성능도 좋지 않겠는가?
- 해보자.

다음 멀티쓰레드 프로그램에 어떠한 문제점이 있을까?

```
bool g_ready = false;
int g_data = 0;

void Receiver()
{
   while (false == g_ready);
   std::cout << "I got " << g_data << std::endl;
}</pre>
```

```
void Sender()
{
    cin >> g_data;
    g_ready = true;
}
```

- 실습 #11
 - 실행 후 결과 값을 확인해 보시오.
 - <주의> 10번 정도 실행해 보시오.

```
bool g_ready = false;
int g_data = 0;

void Receiver()
{
   while (false == g_ready);
   std::cout << "I got " << g_data << std::endl;
}</pre>
```

```
void Sender()
{
    cin >> g_data;
    g_ready = true;
}
```

● 컴파일 결과

```
void Receiver()
{
    while (false == g_ready);
    std::cout << "I got " << g_data << std::endl;
}</pre>
```

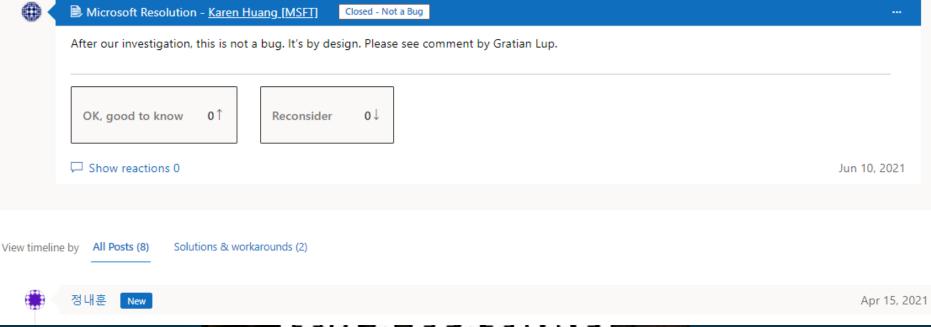


```
while (false == g_ready);
  std::cout << "I got " << g_data << std::endl;
                      ecx,dword ptr [__imp_std::cout (0633068h)]
00631010 mov
00631016 push
                      offset std::endl<char,std::char_traits<char> > (06314A0h)
0063101B push
                      dword ptr [g_data (06353F8h)]
00631021 call
                      std::operator<<<std::char_traits<char> > (0631280h)
00631026 mov
                      ecx, eax
00631028 call
                      dword ptr [__imp_std::basic_ostream<char,std::char_traits<char> >::operator<< (0633038h)]
0063102E mov
                      ecx,eax
00631030 call
                      dword ptr [__imp_std::basic_ostream<char,std::char_traits<char> >::operator<< (0633034h)]</pre>
00631036 ret
```

• Visual Studio의 사기?

A Pinned

IT'S NOTA BUG





- Release 최적화 오류
 - -불안정한 결과
 - -원인: while loop 자체를 없애 버림
 - -버그 레포트 결과: "not a bug, 다른 컴파일러도 마찬가지 ㅋㅋㅋ."

● 다음 멀티쓰레드 프로그램에 어떠한 문제점이 있을까?

```
void Receiver()
{
   int count = 0;
   while (false == g_ready) count++;
   std::cout << "I got " << g_data << std::endl;
   std::cout << "count = " << count << std::endl;
}</pre>
```

```
void Sender()
{
    cin >> g_data;
    g_ready = true;
}
```

● 컴파일 결과

```
void Receiver()
{
  int count = 0;
  while (false == g_ready) count++;
  std::cout << "I got " << g_data << std::endl;
  std::cout << "count = " << count << std::endl;
}</pre>
```

```
00007FF6D54D1020 48 83 EC 28
                                                     rsp,28h
                                         sub
      int count = 0;
      while (false == g_ready) {
  00007FF6D54D1024 80 3D E5 46 00 00 00 cmp
                                                     byte ptr [g_ready (07FF6D54D5710h)],0
                                                     Receiver+12h (07FF6D54D1032h)
  00007FF6D54D102B 75 05
                                         ine
  00007FF6D54D102D 0F 1F 00
                                                     dword ptr [rax]
                                         nop
→ 00007FF6D54D1030 FB FE
                                         ami
                                                     Receiver+10h (07FF6D54D1030h)
          count++;
      std::cout << "| got " << g_data << std::endl;
```

- Release 모드 최적화 버그???
 - -무한 루프
 - -원인:g_ready의 변경값을 읽지 않음
 - 버그??? => 아니다
 - MS에 소송을 걸면 우리가 짐
 - C 언어 자체가 멀티쓰레드 언어가 아님
 - Release는 single thread에 맞춰서 만 최적화 해도 문제 없음.
 - 멀티쓰레드에서 오동작은 다 프로그래머 책임 - MS가 멀티쓰레드하라고 협박한 적 없음
 - C++11에서 <thread> 관련 도우미들이 있다고 착각하면 안됨

- 컴파일러의 사기를 피하는 방법
 - -lock/unlock을 사용한다.
 - -volatile을 사용하면 된다.
 - 반드시 메모리를 읽고 쓴다.
 - 변수를 레지스터에 할당하지 않는다.
 - 읽고 쓰는 순서를 지킨다.
 - -참 쉽죠?
 - -"어셈블리를 모르면 Visual Studio의 사기를 알수 없다"…

- 실습 #12
 - volatile을 추가한 후 실행하라. 결과는?

```
volatile bool g_ready = false;
volatile int g_data = 0;

void Receiver()
{
    while (false == g_ready);
    std::cout << "I got " << g_data << std::endl;
}</pre>
```

```
void Sender()
{
    cin >> g_data;
    g_ready = true;
}
```

고생길

● 정말 쉬운가???

```
struct Qnode {
  volatile int data;
  volatile Qnode* next;
};
void ThreadFunc1()
{
   while ( qnode->next == NULL ) { }
   my_data = qnode->next->data;
```

무엇이 문제일까??

고생길

- volatile의 사용법
 - -volatile int * a;
 - *a = 1; // volatile 적용, 프로그램 그대로 컴파일
 - a = b; // 컴파일러의 최적화 대상
 - -int * volatile a;
 - *a = 1; // 컴파일러의 최적화 대상
 - a = b; // volatile 적용, 프로그램 그대로 컴파일

고생길

- volatile의 사용법
 - -volatile int * a;

a

pointer volatile int

non-volatile volatile

-int * volatile a;

a

volatile pointer int

volatile non-volatile

● Volatile 위치 오류의 예

```
volatile Qnode* next;
Qnode * volatile next;
```

```
011F1089 mov eax, dword ptr [esi+4]

011F108C lea esp, [esp]

011F1090 cmp eax, ebx

011F1092 je ThreadFunc+90h (11F1090h)
```

```
      01191090 mov
      eax,dword ptr [esi+4]

      01191093 test
      eax,eax

      01191095 je
      ThreadFunc+90h (1191090h)
```

- ●정리
 - -여러 개의 쓰레드가 공유하는 변수는 volatile을 사용 해야 한다.
 - -volatile을 사용하면 컴파일러는 프로그래머가 지시한 대로 메모리에 접근한다.
 - Volatile이 없으면 컴파일러는 싱글쓰레드를 기준으로 프로그램을 최적화 한다
 - -(지금은 SKIP) 하지만, CPU는 volatile을 모른다…

목차

- 병렬 프로그램 작성시 주의점
 - -컴파일러
 - -CPU
 - 상호배제의 구현
 - 메모리 일관성 문제

● Non-Blocking 프로그래밍

● 이론 시간 + CAS

- 멀티 스레드 프로그램에서의 문제는 하나의 자원을 여러 스레드에서 동시에 사용해서 생기는 경우가 대부분
- ●해결책
 - -공유 자원을 업데이트 하는 부분은 한번에 하나의 스레드에서만 실행할 수 있도록 하자
 - -이것을 상호배제(mutual exclusion)라 부른다.

- 임계영역
 - Critical Section
 - 프로그램중 상호배제로 보호받고 있는 구간
 - 오직 하나의 스레드만 실행할 수 있음.
- 임계영역 구현
 - Lock & Unlock을 사용해서 Lock과 Unlock사이에 임계영역을 둔다.
 - Lock은 다른 스레드가 Lock을 통과했고 Unlock을 하기 전이라면 Unlock을 실행할 때 까지 프로그램의 실행을 멈춘다.

- 실제로 구현해 보자
 - -C++11의 라이브러리를 사용하지 않고.
 - -최대한 단순하고 가볍게
- Lock & Unlock의 구현
 - -공유 메모리를 통해서 구현한다.
 - -여러 가지 알고리즘이 있다.
 - 피터슨, 데커, 빵집…

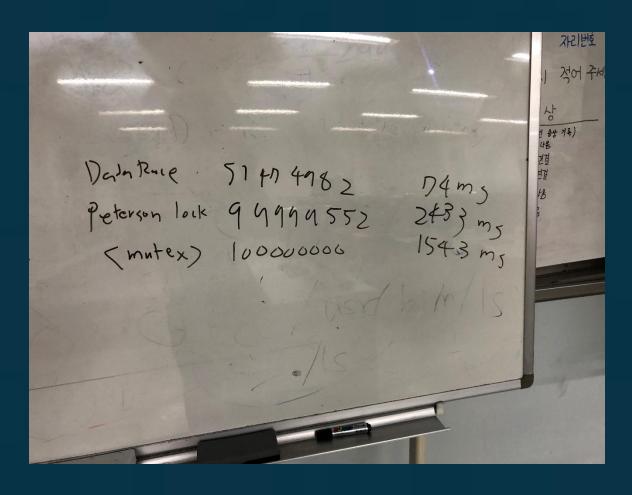
- 피터슨 알고리즘
 - 2개의 쓰레드사이의 Lock과 Unlock을 구현하는 알고리즘
 - 매개 변수로 쓰레드 아이디를 전달 받으며 값은 0과 1이라고 가정
 - 운영체제 시간에 배움, 유명한 알고리즘

```
volatile int victim = 0;
volatile bool flag[2] = {false, false};

Lock(int myID)
{
    int other = 1 - myID;
    flag[myID] = true;
    victim = myID;
    while(flag[other] && victim == myID) {}
}
Unlock (int myID)
{
    flag[myID] = false;
}
```

- 실습 #13
 - 앞 페이지의 피터슨 알고리즘을 사용하여 2개의 쓰레드로 1억 만들기를 구현하라.
 - -실습 #8의 with lock 버전과 속도 비교를 하라.
 - -lock()이 없는 버전과 속도비교를 하라.

● 실습 #13



```
#include <iostream>
#include <thread>
using namespace std;
volatile int victim = 0;
volatile bool flag[2] = { false, false };
volatile int sum;
void Lock(int myID)
    int other = 1 - myID;
    flag[myID] = true;
   victim = myID;
    while (flag[other] && victim == myID) {}
}
void Unlock(int myID)
    flag[myID] = false;
```

```
void thread_func(int thid)
    for (auto i = 0; i < 25000000; ++i) {
        Lock(thid);
        sum = sum + 2;
        Unlock(thid);
}
int main()
    thread t1 = thread{ thread_func, 0 };
    thread t2 = thread{ thread_func, 1 };
    t1.join();
    t2.join();
    cout << "Sum = " << sum << "\m";
}
```

- 피터슨 알고리즘의 문제
 - -- 빈번한 메모리 참조로 인한 성능 문제
 - -실제 컴퓨터에서 오동작을 일으킴
 - 원인은 ?? => 다음장에서
- ●해결책?
 - -C++11의 mutex 라이브러리를 사용
 - 여러 가지 편리한 기능
 - 오버헤드로 인한 성능문제

- N개의 쓰레드에서의 동기화 구현
 - 빵집 알고리즘: 교재 2.6 절

```
class Bakery implements Lock {
      boolean[] flag;
      Label[] label;
      public Bakery (int n) {
        flag = new boolean[n];
        label = new Label[n];
        for (int i = 0; i < n; i++) {
           flag[i] = false; label[i] = 0;
 9
10
11
      public void lock() {
        int i = ThreadID.get();
12
       flag[i] = true;
13
       label[i] = max(label[0], ..., label[n-1]) + 1;
14
        while ((\exists k != i)(flag[k] \&\& (label[k],k) << (label[i],i))) \{\};
15
16
17
      public void unlock() {
        flag[ThreadID.get()] = false;
18
19
20
```

Figure 2.9 The Bakery lock algorithm.

- 숙제 #1:
 - 앞 페이지의 빵집 알고리즘을 C++로 구현하시오
 - 다른 곳에 있는 빵집 알고리즘을 사용하지 마시오!
 - Volatile을 사용해서 공유메모리 컴파일 최적화를 막으시오
 - 벤치마크 프로그램으로 천만 만들기 프로그램을 사용하시오.
 - 실습 #7의 프로그램을 사용
 - 피터슨 알고리즘과 마찬가지로 천만이 나오지 않을 수 있음.
 - 쓰레드 1, 2, 4, 8개 일 때의 실행 시간을 측정하시오.
 - Release모드에서 실행
 - 아무것도 사용하지 않을 때/ <mutex>사용할 때/빵집 알고리즘을 사용할 때 결과 값과 속도를 비교 하시오.
 - Volatile을 atomic으로 변경 후 결과값과 속도를 비교 하시오
 - 제출물
 - .cpp 파일
 - 실행속도 비교표 (no Lock, mutex 사용, 빵집 알고리즘(volatile, atomic)
 - CPU의 종류 (모델명, 코어 개수, 클럭)

정리

- 멀티쓰레드에서 프로그램의 이상 동작
 - <mutex>를 사용하지 않을 경우
 - C 언어 자체의 문제
 - 컴파일러의 최적화도 문제 있음
 - volatile로 해결
- <mutex>를 사용할 경우의 성능 저하
 - Custom하게 만든 simple한 lock도 성능상의 문제가 있음.
 - 결국은 멀티쓰레드 프로그래밍을 포기해야???