PRML Seminar #1 1.1-1.6.1 #PRML学ぼう

Shunya Ueta

Graduate School of SIE, Univ. of Tsukuba Department of Computer Science

March 20, 2015

Introduction この勉強会について PRML Seminar #1 内容

第1章 序論

自己紹介

- ▶ 名前:上田隼也
- ▶ 筑波大学大学院1年(予定)
- ▶ 情報数理研究室所属
- ▶ 研究分野:画像認識・機械学習
- ► Twitter : @hurutoriya

この勉強会について

- ▶ パターン認識と機械学習についての輪講です 機械学習とパターン認識の基礎を理解、実用レベルで使いこ なせ事を目的にセミナーを開催していきます
- ▶ 2015 年を目処に一周予定
- ▶ 受講者には基礎的な微積分・線形代数・確率統計の知識を前 提としています
- ▶ 資料中のサンプルコードは Python を採用しています。
- ▶ 勉強会に関する情報については Hashtag: #PRML 学ぼう を 使って発信していきます

今回の内容

PRML 輪講の予定と発表担当者の策定



機械学習とは?

パターン認識 (Pattern Recognition):

計算機アルゴリズムを通じて、データの中の規則を自動的に見つけ出す。更にその規則性を用いてデータを異なるカテゴリに分類する。

例) 手書き数字の認識

入力として 28×28 の大きさの手書き数字の画像がある。入力 データは 784 次元の実数値ベクトル x で表現できる。ベクトル x を入力として受け取り、それが $0\dots9$ のどの数字を表しているか を出力する機械を作る。



図 1: 手書き数字の画像例

実現方法(1)

人力によるルールの作成 → ルール数の発散 (実現不可)

機械学習的アプローチ

- ▶ 訓練集合 (training set):
 N 個の手書き文字の大きな集合を用意する {x₁,...,x_N}
- ▶ 目標ベクトル (target vector): *t* ーつ一つの数字に対応するカテゴリを表すベクトル

最終的に得られるのはy(x)である。

この関数に数字の画像 x を入力すると、目標ベクトルと画像データに符号化可能なデータが合成されたベクトル y(目標ベクトル) がラベリングされた画像が返ってくる。

実現方法 (2)

- ▶ 訓練 (training), 学習 (leaning) 段階: training set のみでモデル化されている状態
- ▶ テスト集合 (test set): 訓練集合以外のデータ (未知のデータ)
- ▶ 汎化 (generalization): 訓練集合以外のデータ (未知のデータ) に対して適応可能な能力

実問題として入力データは大きな多様性を持つ。→ 汎化が中心的な課題となる。

前処理 (Preprocessing)

実世界では、入力変数は前処理 (Preprocessing) により問題を解き やすくしておく。

例) 手書き数字

▶ 数字画像に変形 (アフィン変換)、拡大・縮小を行い 同一の大きさに変換 → 入力データの多様性の減少

前処理の段階は特徴抽出 (feature extraction) と呼ばれる。 多様性減少の目的以外にも、計算の高速化のためにも用いられる 事が多い。

機械学習の分類

- 1. 教師あり学習 (supervised learning): 訓練データがラベリングされている状態での問題
 - ▶ クラス分類 (classification) 問題:各入力ベクトルを有限個の 離散カテゴリに分類する問題
 - ▶ 回帰 (regression): 求める出力が一つないしはそれ以上の連続 変数であるような問題
- 2. 教師なし学習 (unsupervised learning): 訓練データがラベリングされている状態での問題
 - ▶ クラスタリング (clustering):類似した事例のグループを見つける
 - ▶ 密度推定 (density estimation): 入力空間におけるデータの分布を見つける
- 3. 半教師あり学習 (semis-upervised learning): 訓練データがラベリングされているものと非ラベリング状態の物が混在している状態での問題

教科学習 (reinforcement learning)(1)

教科学習 (reinforcement learning): ある与えられた条件下で、報酬を最大化するような適当な行動を見つける問題。

状態と行動の系列から環境との相互作用を通じて学習を行う(行動基準は直近の報酬だけではなく、過去の行動も参考にされる)。 教師あり学習との違い:最適な答えは与えられずに試行錯誤を通じて学習アルゴリズム自らが最適解を発見する

バックギャモンに対する強化学習の適用 (Tesauro 1994)

ニューラルネットワーク (第5章) により、自分自身のコピーと何百万ものゲームをこなす必要がある。

選択肢は無数に存在するが、勝利という形でしか報酬を与えることができない。そのため、勝利に関係する手に対しては正確に報酬を割り当てる必要がある(信頼度割り当て問題)。

教科学習 (reinforcement learning)(2)

下記の2つを行い強化学習を行う(トレードオフの関係)。

- ▶ 探査 (exploration): 新規の手がどれほど有効なのかを探す
- ▶ 利用 (exploitation): 高い報酬が得られることがわかっている 行動を取る

第1章で導入する3つの重要なツール

- 1. 確率論
- 2. 決定理論
- 3. 情報理論