



## SINAV KAĞIDI FORMU

Doküman No	FR-058
İlk Yayın Tarihi	8/02/2022
Revizyon Tarihi	-
Revizyon No	0
Sayfa No	1/1

Akademik Yılı	2023 / 2024	Dönem	Bahar	Bölüm/Program	Bilgisayar Teknolojileri /Bilgisayar Programcılığı
Dersin Adı	Bilgisayarlı Kontrol			Sınav Türü	Vize
Proje Adı	ROBOT KOL				
Öğrenci Adı-Soyadı	Hüseyin İbrahim	Öğrenci No	223010710100	Proje Notu	
Öğrenci İmza		Tarih	24/04/2024		
Proje Grup Üyeleri: 1- BEŞŞAR ELHASAN 2- MAJED AL İBRAHİM 3- HAMMADE EL MERİ		Öğretim Elemanının Adı-Soyadı: Öğr. Gör. Fatma Nur KILIÇKAYA			

```
#include <Servo.h>
#include <SPI.h>
#include "RF24.h"
```

```
Servo myServo1;
Servo myServo3;
Servo myServo4;
Servo myServo2;
Servo myServo5;

RF24 radio(9,10);

int msg[5];

void setup(){

    myServo1.attach(15); //A1
    myServo2.attach(16); //A2
    myServo3.attach(17); //A3
    myServo4.attach(18); //A4
    myServo5.attach(19); //A5

    radio.begin
    radio.openReadingPipe(1, pipe);
    radio.startListening();
}

void loop(){
    if(radio.available()){
        bool done = false;
        while (!done){
            done = radio.read(msg, sizeof(msg));

            myServo1.write(msg[2]); //A1
            myServo2.write(msg[4]); //A2
            myServo3.write(msg[3]); //A3
            myServo4.write(msg[1]); //A4
            myServo5.write(msg[0]); //A5
        }
    }
}
```

Hazırlayan  
BKK

Onaylayan  
KASGEM



## SINAV KAĞIDI FORMU

Doküman No	FR-058
İlk Yayın Tarihi	8/02/2022
Revizyon Tarihi	-
Revizyon No	0
Sayfa No	2/1

```
#include <SPI.h>
#include "RF24.h"

int msg[5];

int flex_5 = A5;
int flex_4 = A4;
int flex_3 = A3;
int flex_2 = A2;
int flex_1 = A1;

int flex_5_val;
int flex_4_val;
int flex_3_val;
int flex_2_val;
int flex_1_val;

RF24 radio(9,10);

const uint64_t pipe = 0xE8E8F0F0E1LL;

void setup(void){
  Serial.begin(9600);
  radio.begin();
  radio.openWritingPipe(pipe)
}

void loop(void){

  flex_5_val = analogRead(flex_5);
  flex_5_val = map(flex_5_val, 630, 730, 80, 20);

  flex_4_val = analogRead(flex_4);
  flex_4_val = map(flex_4_val, 520, 710, 70, 175);

  flex_3_val = analogRead(flex_3);
  flex_3_val = map(flex_3_val, 510, 680, 140, 10);

  flex_2_val = analogRead(flex_2);
  flex_2_val = map(flex_2_val, 580, 715, 90, 175);

  flex_1_val = analogRead(flex_1);
  flex_1_val = map(flex_1_val, 550, 700, 90, 175);

  msg[0] = flex_5_val;
  msg[1] = flex_4_val;
  msg[2] = flex_3_val;
  msg[3] = flex_2_val;
  msg[4] = flex_1_val;
  radio.write(msg, sizeof(msg));
}
```

**Hazırlayan**  
BKK

**Onaylayan**  
KASGEM