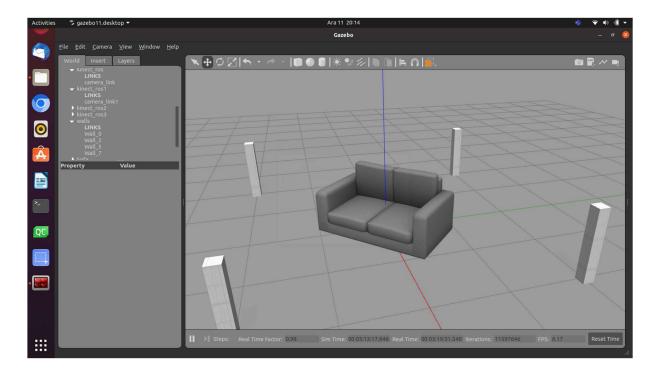
## 152114002: NESNE TABANLI PROGRAMLAMA I 2022-2023 GÜZ DÖNEMİ DÖNEM PROJESİ (I.AŞAMA)

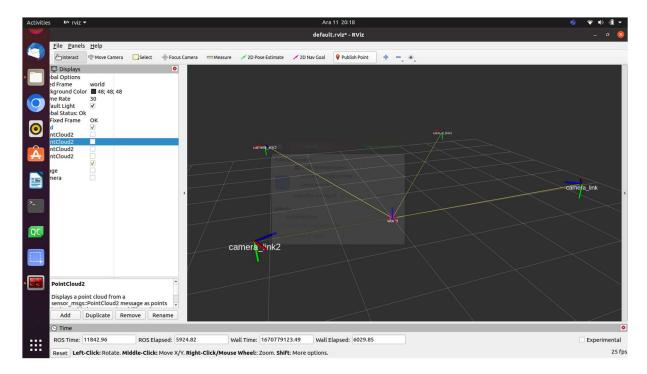
EK1: Test amaçlı kullanacak nokta bulutları ile ilgili açıklamalar

4 adet nokta bulutu vardır. Bu nokta bulutları, Şekil 1'de verilen ortamdan elde edilmiştir.

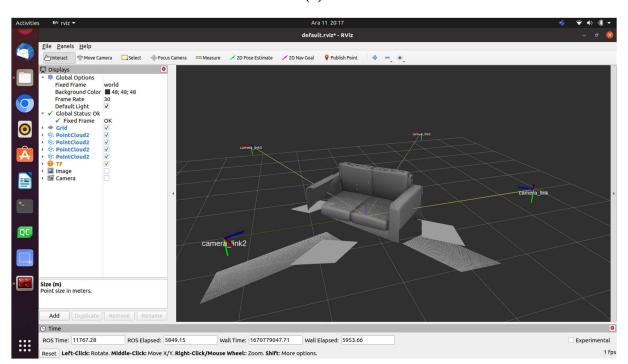


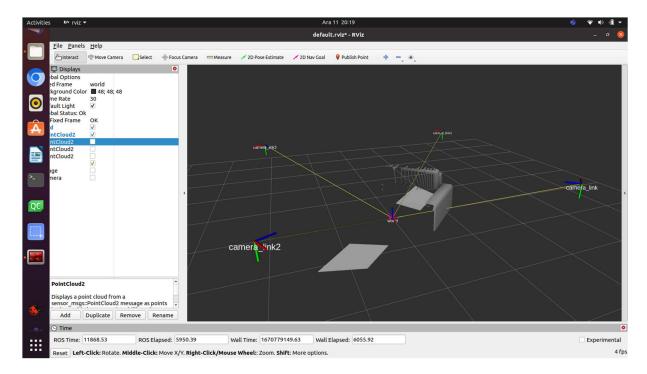
**Şekil 1.** Nokta bulutlarının elde edildiği benzetim ortamı (Her bir direk üzerinde bir derinlik kamerası bulunmaktadır. )

Şekil 2'de elde edilen nokta bulutlarının görselleştirilmesi bulunmaktadır. Şekil 2(a)'da ortak koordinat sistemi (world), derinlik kameralarının koordinat sistemleri (camera\_link, camera\_link1, camera\_link2, camera\_link3) görülmektedir. Şekil 2(b)'de her bir kameradan elde edilen nokta bulutlarının birlikte gösterimi vardır. Sırasıyla, Şekil 2(c)-(f)'de cam, cam1, cam3, cam2 olmak üzere 4 kameradan elde edilen nokta bulutlarının ayrı ayrı gösterimi vardır.

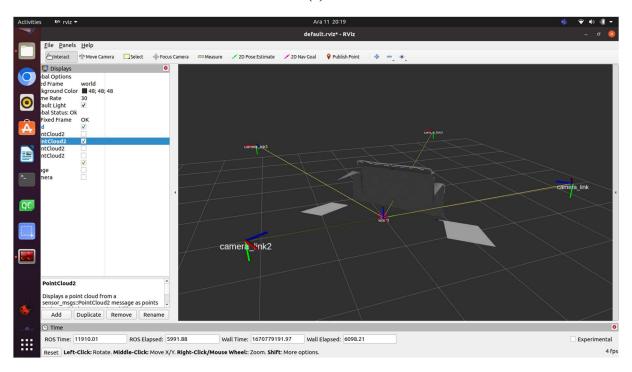


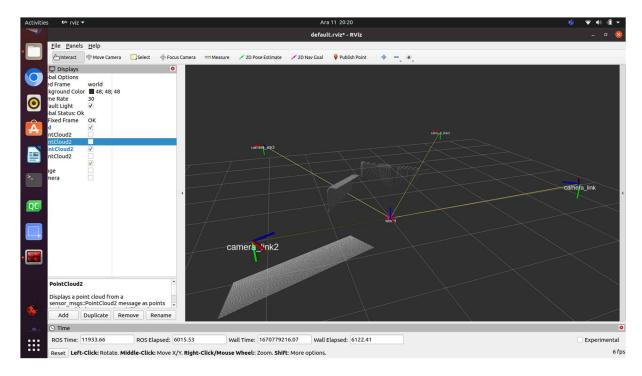
(a)



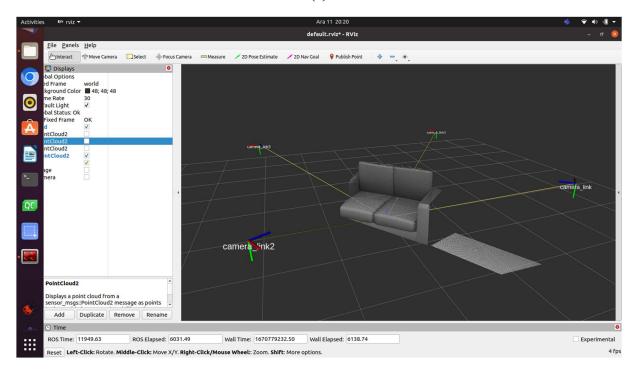


**(c)** 





(e)



**(f)** 

Şekil 2. Nokta bulutlarının görselleştirilmesi

Ayrıca, cam(camera\_link), cam1(camera\_link1), cam2 (camera\_link2), cam3(camera\_link3) koordinat sistemlerinin, ortak koordinat (world) sistemine göre translation ve rotation matrisleri Tablo 1'de verilmektedir.

Tablo 1. Koordinat sistemler arasındaki dönüşüm matrisleri

Koordinat	Translation	Rotation
Sistemi		
cam	[1.95704] [1.93000]	[-0.7076050, 0.0065031, -0.7065783;
	[1.05707]	0.7066082, 0.0065134, -0.7075750;
		0.0000008, -0.9999576, -0.0092041 ]
cam1	[-1.91288] 1.94412	[-0.6638364, -0.0068830, 0.7478462;
	[ 1.05465 ]	-0.7478778, 0.0061099, -0.6638082;
		-0.0000002, -0.9999576, -0.0092036 ]
cam2	[ 1.96978 ] [-1.94622]	[ 0.8762180, 0.0044351, -0.4818945;
	[ 1.05264 ]	0.4819149, -0.0080638, 0.8761809;
		0.0000001, -0.9999577, -0.0092030 ]
cam3	[-1.87445] -1.95027	[ 0.3597052, -0.0085871, 0.9330265;
	1.06432	-0.9330660, -0.0033108, 0.3596900;
		0.0000003, -0.9999576, -0.0092033 ]