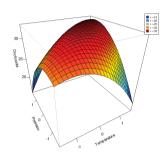
Plans pour surfaces de réponses

François Husson

UP de mathématiques appliquées Agrocampus Ouest



1/24

Modèle de régression linéaire simple

Définition du modèle

$$\begin{cases} \forall i = 1, ..., n & Y_i = \beta_0 + \beta_1 x_i + \varepsilon_i \\ \forall i = 1, ..., n & \varepsilon_i \text{ i.i.d. }, & \mathbb{E}(\varepsilon_i) = 0, & \mathbb{V}(\varepsilon_i) = \sigma^2 \\ \forall i \neq k & cov(\varepsilon_i, \varepsilon_k) = 0 \end{cases}$$

Estimation de β_0 et β_1 par moindres carrés :

$$\underset{(\hat{\beta}_0, \hat{\beta}_1)}{\operatorname{arg\,min}} \sum_{i=1}^n \left(Y_i - (\hat{\beta}_0 + \hat{\beta}_1 x_i) \right)^2$$

Dériver pour obtenir $\hat{\beta}_0 = \bar{Y} - \hat{\beta}_1 \bar{x}$ et $\hat{\beta}_1 = \frac{\sum_i (x_i - \bar{x})(y_i - \bar{y})}{\sum_i (x_i - \bar{x})^2}$

$$\mathbb{V}(\hat{\beta}_1) = \frac{\sigma^2}{\sum_i (x_i - \bar{x})^2} = \frac{\sigma^2}{(n-1)\mathbb{V}(x)}$$

 \Rightarrow variance faible si n grand et si les x sont très dispersés

Introduction

Modèles et plan

Plan Composites Centrés

Surface de réponse

Modèle de régression linéaire multiple

Sous forme indicée :

$$\begin{cases} \forall i = 1, ..., n & Y_i = \beta_0 + \beta_1 x_{i1} + ... + \beta_p x_{ip} + \varepsilon_i \\ \forall i = 1, ..., n & \varepsilon_i \text{ i.i.d. }, & \mathbb{E}(\varepsilon_i) = 0, & \mathbb{V}(\varepsilon_i) = \sigma^2 \\ \forall i \neq k & cov(\varepsilon_i, \varepsilon_k) = 0 \end{cases}$$

Matriciellement:

$$Y = X\beta + E$$
 avec $\mathbb{E}(E) = 0$, $\mathbb{V}(E) = \sigma^2 Id$

$$\begin{bmatrix} Y_1 \\ \vdots \\ Y_i \\ \vdots \\ Y_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & x_{11} & \cdots & x_{1j} & \cdots & x_{1p} \\ \vdots & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ 1 & x_{i1} & & x_{ij} & & x_{ip} \\ \vdots & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ 1 & x_{n1} & \cdots & x_{nj} & \cdots & x_{np} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \beta_0 \\ \beta_1 \\ \vdots \\ \beta_j \\ \vdots \\ \beta_p \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \varepsilon_1 \\ \vdots \\ \varepsilon_i \\ \vdots \\ \varepsilon_n \end{bmatrix}$$

Introduction

Modèles et plan

Plan Composites Centrés

Surface de réponse

Estimation des paramètres du modèle

Critère des moindres carrés

$$\hat{\beta} = \arg\min_{\beta} \sum_{i=1}^{n} (y_i - (\beta_0 + \beta_1 x_{i1} + \dots + \beta_p x_{ip}))^2$$

$$= (X'X)^{-1} X'Y \quad \text{si } X'X \text{ est inversible}$$

Propriétés

$$\mathbb{E}(\hat{\beta}) = \beta$$

$$\mathbb{V}(\hat{\beta}) = (X'X)^{-1}\sigma^2$$

Prédiction

$$\hat{y}_{i} = \hat{\beta}_{0} + \hat{\beta}_{1}x_{i1} + \ldots + \hat{\beta}_{j}x_{ij} + \ldots + \hat{\beta}_{p}x_{ip}
\mathbb{V}(Y_{x_{o}}) = \sigma^{2} (1 + x'_{0}(X'X)^{-1}x_{0})$$

2/24

Démarche en plan d'expériences

Facteurs:

- x_1 : température de cuisson (120° à 140°)
- x₂ : durée de cuisson (40 à 60 minutes)

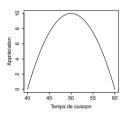
Variable d'intérêt Y : moelleux de pain de mie

- Quels sont les effets des facteurs x_1 et x_2 ? Quel est le rôle des variables dans la variation de la réponse?
- Optimalité : y a-t-il des paramètres qui optimise la variable Y?
 ⇒ on veut une réponse avec le minimum d'incertitude

Modèle pour des surfaces de réponse

$$Y_i = \beta_0 + \beta_1 x_{i1} + \beta_2 x_{i2} + \beta_{11} x_{i1}^2 + \beta_{22} x_{i2}^2 + \beta_{12} x_{i1} x_{i2} + \varepsilon_i$$
 effets linéaires effets quadratiques interaction

Effets quadratiques : très souvent présents en pratique



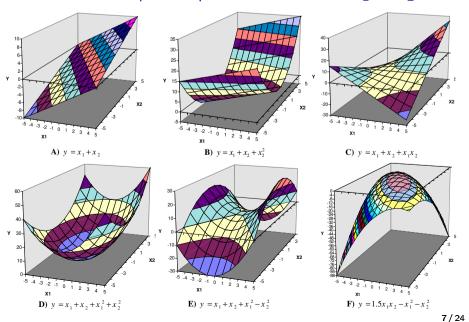
Interaction entre 2 variables quanti : l'effet d'une variable x_1 sur Y dépend d'une autre variable x_2

5 / 24

Introduction 0000 Modèles et plan ○●○ Plan Composites Centrés

Surface de réponse

Surfaces de réponses pour deux facteurs x_1 et x_2



Introduction 0000

Introduction

Modèles et plan ○○● Plan Composites Centrés

Surface de réponse

6/24

Construction d'un plan continu

Problème : optimiser une recette de galette pour minimiser le nombre de galettes qui se déchirent (*Y*). 2 facteurs quantitatifs, la quantité de farine (entre 45 % et 55 %) et la température de cuisson (entre 180 et 220 degrés), étudiés selon un plan en 10 essais

Modifier les valeurs de F_1 et F_2 pour que la prévision de Y en tout point soit la plus précise possible

https://husson.github.io/img/plan_CC.xlsx

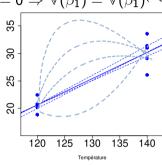
8/24

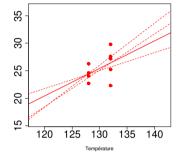
Qualité d'un plan

$$\mathbb{V}(\hat{\beta}) = (X'X)^{-1}\sigma^2$$

- ⇒ qualité du plan connue avant de faire les expériences
- ullet essais au bord du domaine : maximiser la dispersion des x
- essais au centre : tester la linéarité
- orthogonalité entre facteurs : si 2 facteurs, $\mathbb{V}(\hat{\beta}_1) = \frac{\sigma^2}{n \times (1 r_{12})\mathbb{V}(x_1)}$

Si
$$r_{12}=0\Rightarrow \mathbb{V}(\hat{eta}_1)=\mathbb{V}(\hat{eta}_1)^{(regsimple)}$$
 sinon $\mathbb{V}(\hat{eta}_1)\nearrow$





9/24

Codage

$$x_{new} = \frac{x - (x_{max} + x_{min})/2}{(x_{max} - x_{min})/2} \implies x_{new} \in [-1, 1]$$

- permet de s'affranchir des unités
- plans faciles à construire (tables de plan)
- interprétation facile des coefficients du modèle

$$Y = \beta_0 + \beta_1 x + \beta_{11} x^2 \begin{cases} Y_{(0)} = \beta_0 \\ Y_{(+1)} = \beta_0 + \beta_1 + \beta_{11} \\ Y_{(-1)} = \beta_0 - \beta_1 + \beta_{11} \end{cases}$$

- β_0 : valeur de Y au centre du domaine
- $\beta_1: Y_{(+1)} Y_{(-1)} = 2\beta_1 \Longrightarrow \beta_1 = \frac{Y_{(+1)} Y_{(-1)}}{2}$
- $\beta_{11}: Y_{(+1)} + Y_{(-1)} = 2\beta_0 + 2\beta_{11} \implies \beta_{11} = \frac{Y_{(+1)} + Y_{(-1)}}{2} \beta_0$

10 / 24

Introduction

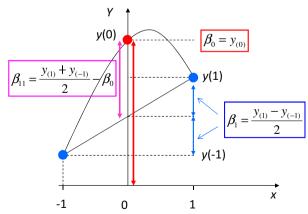
Modèles et plan

Plan Composites Centrés

Surface de réponse

Interprétation des coefficients en régression quadratique

$$Y = \beta_0 + \sum_{j} \beta_{j} x_{j} + \sum_{j} \beta_{jj} x_{j}^{2} + \sum_{j \neq k} \beta_{jk} x_{j} x_{k} + \varepsilon$$



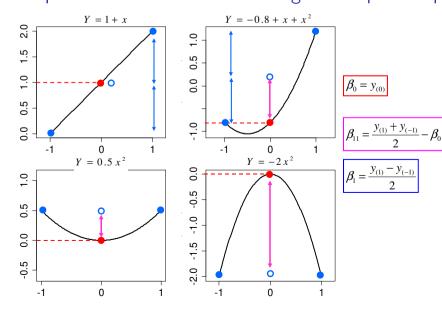
Introduction

Modèles et plan

Plan Composites Centrés

Surface de réponse

Interpretation des coefficients en régression quadratique



Introduction

Modèles et plan

Plan Composites Centrés

Surface de réponse

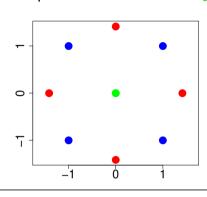
Construction d'un plan composite centré à k facteurs

• Plan factoriel complet ou fractionnaire $n_f = 2^{k-p}$

• Points en étoile avec $\alpha = \sqrt[4]{n_f} = n_f^{1/4}$

Points au centre

Nb d'expériences : $2^{k-p} + 2k + n_0$



Exemple avec 2 facteurs

13 / 24

Plan composite centré avec le package rsm

Plan Composites Centrés

- > librarv(rsm)
- > planccd <- ccd(2) # donne le plan standard

Modèles et plan

- > planccd<-ccd(2, coding=list (x1~(Temp-130)/10, x2~(Duree-50)/10))
- > planccd

Introduction

•	run.order	std.order	Temp	Tps	Block
1	1	6	130.0000	50.00000	1
2	2	7	130.0000	50.00000	1
3	3	1	120.0000	40.00000	1
4	4	5	130.0000	50.00000	1
5	5	4	140.0000	60.00000	1
6	6	2	140.0000	40.00000	1
7	7	8	130.0000	50.00000	1
8	8	3	120.0000	60.00000	1
9	1	6	130.0000	50.00000	2
10	2	7	130.0000	50.00000	2
11	3	3	130.0000	35.85786	2
12	4	1	115.8579	50.00000	2
13	5	2	144.1421	50.00000	2
14	6	8	130.0000	50.00000	2
15	7	5	130.0000	50.00000	2
16	8	4	130.0000	64.14214	2

Ici, $n_0 = 8$ points au centre

14/24

16/24

Introduction

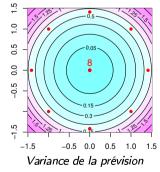
Modèles et plan

Plan Composites Centrés 00000000

Surface de réponse

Propriétés du plan composite centré

- Isovariance par rotation : (obtenue si $\alpha = n_f^{1/4}$) précision du plan dépend de la distance au centre, pas de la direction
- Précision uniforme : la précision est identique à la distance 1 dans tout le domaine (si bon nombre de points au centre)



• Corrélation des effets : tous les effets sont orthogonaux mais il y a une corrélation entre effets quadratiques en fonction de n_0

En pratique :

- répartir les points au centre parmi toutes les expériences
- s'adapter à la réalité terrain : faire toutes les expériences à 140° pour éviter de changer 15 fois la température du four

Introduction

Modèles et plan

Plan Composites Centrés 00000000

Surface de réponse

Nombre d'essais du PCC

Nombre de facteurs (k)	2	3	4	5	6
Plan factoriel complet ou fractionnaire	2^2	2^3	2^4	2^{5-1}	2^{6-1}
Nombre de points du plan factoriel : $n_f = 2^{k-p}$	4	8	16	16	32
Niveau codé des points axiaux : $\alpha = \sqrt[4]{n_f}$	1.414	1.682	2	2	2.378
Nombre de points axiaux : $n_{\alpha} = 2k$	4	6	8	10	12
Nombre de points au centre : n_0					
cas de l'orthogonalité	8	9	12	10	15
cas de la précision uniforme	5	6	7	6	9
Nombre total de points $(n_f + n_\alpha + n_0)$					
orthogonalité	16	23	36	36	59
précision uniforme	13	20	31	32	53

15 / 24

Vérification de la qualité du plan

La qualité d'un plan dépend des essais, du modèle et est mesurée par $(X'X)^{-1}$

- > librarv(rsm) > plan <- ccd(2)
- $> X \leftarrow model.matrix(x_1+x_2+I(x_1^2)+I(x_2^2)+I(x_1*x_2), data=plan)$
- > t(X)%*%X

	(Intercept)	x1	x2	$I(x1^2)$	$I(x2^2)$	I(x1 * x2)	
(Intercept)	16	0	0	8	8	0	
x1	0	8	0	0	0	0	
x2	0	0	8	0	0	0	
I(x1^2)	8	0	0	12	4	0	
$I(x2^2)$	8	0	0	4	12	0	
I(x1 * x2)	0	0	0	0	0	4	
- / />	04 04>						

> aal..a(+(V)%+%V)

> SOIVE(T(A)/A*/A)								
	(Intercept)	x1	x2	$I(x1^2)$	$I(x2^2)$	I(x1 * x	2)	
(Intercept)	0.1250	0.000	0.000	-0.0625	-0.0625	0.	00	
x1	0.0000	0.125	0.000	0.0000	0.0000	0.	00	
x2	0.0000	0.000	0.125	0.0000	0.0000	0.	00	
I(x1^2)	-0.0625	0.000	0.000	0.1250	0.0000	0.	00	
I(x2^2)	-0.0625	0.000	0.000	0.0000	0.1250	0.	00	
T(x1 * x2)	0.0000	0.000	0.000	0.0000	0.0000	0.	25	

17 / 24

Modèle de régression

$$Y_{i} = \beta_{0} + \sum_{j=1}^{k} \beta_{j} x_{ij} + \sum_{j=1}^{k} \beta_{jj} x_{ij}^{2} + \sum_{j=1}^{k} \sum_{l=j+1}^{k} \beta_{jl} x_{ij} x_{il} + \varepsilon_{i}$$

Décomposition de la variabilité :

- effets linéaires seuls
- effets quadratiques seuls
- interactions seules
- résiduelle qui se décompose en 2 termes (car n_0 vraies répétitions, pts au
 - erreur pure : variance des Y pour pts au centre $(n_0 1)$ ddl : estimation de la véritable répétabilité expérimentale
 - erreur d'ajustement : erreur résiduelle moins l'erreur pure $(ddl_{aiustement} = ddl_{résiduelle} - ddl_{erreur}$ pure)

18 / 24

Introduction

Modèles et plan

Plan Composites Centrés

Surface de réponse

Modèle de régression : tests

• Tests des effets linéaires, quadratique ou des interactions H_0 : pas d'effet d'une variable ou d'un groupe de variables H_1 : effet de la variable ou du groupe de variables

$$F_{var} = rac{CM_{var}}{CM_{residuelle}}$$
 sous H_0 , $\mathcal{L}(F_{var}) = F_{ddl_{var}}^{ddl_{residuelle}}$

• Test d'ajustement du modèle :

 H_0 : le modèle est bien ajusté

 H_1 : les écarts au modèle ne peuvent pas s'expliquer uniquement par la variabilité résiduelle

$$F_{ajust} = rac{CM_{ajust}}{CM_{pure}}$$
 sous H_0 , $\mathcal{L}(F_{ajust}) = F_{ddl_{ajust}}^{ddl_{ajust}}$

⇒ une erreur d'ajustement significative incite à changer de modèle (ajout d'effets quadratiques, etc.)

Introduction

Modèles et plan

Plan Composites Centrés

Surface de réponse

Plan composite centré avec le package rsm

Plan pour 2 facteurs:

```
Y_i = \beta_0 + \beta_1 x_{i1} + \beta_2 x_{i2} + \beta_{11} x_{i1}^2 + \beta_{22} x_{i2}^2 + \beta_{12} x_{i1} x_{i2} + \varepsilon_i
> library(rsm)
```

> set.seed(1234)

> plan <- ccd(2, coding=list (x1~(Temp-130)/10, x2~(Duree-50)/10))

> Y <- c(1, 5, 4, 7, 8, 8, 4, 5, 2, 5, 4, 5, 5, 9, 7, 5) > CR.rsm <- rsm(Y~SO(x1,x2),data=plan) ## SO pour 2nd order

> summary(CR.rsm) ## FO(x1,x2)+TWI(x1,x2)+PQ(x1,x2)

Analysis of Variance Table

Response: Y

Df Sum Sq Mean Sq F value FO(x1, x2) 2 49.792 24.8958 67.1341 1.6e-06 ## effets linéaires TWI(x1, x2) 1 9.000 9.0000 24.2694 0.0005991 ## interaction 2 6.500 3.2500 8.7640 0.0063261 ## effets quadratiques 10 3.708 0.3708 Lack of fit 3 1.833 0.6111 2.2815 0.1662512 ## erreur d'ajustement Pure error 7 1.875 0.2679

Multiple R-squared: 0.9463, Adjusted R-squared: 0.9194 F-statistic: 35.21 on 5 and 10 DF, p-value: 4.911e-06

erreur pure

IntroductionModèles et planPlan Composites CentrésSurface de réponse○○○○○○○○○○○○

Plan composite centré avec le package rsm

	Estimate	Std. Error	t value	Pr(> t)	
(Intercept)	4.62500	0.21530	21.4815	1.066e-09	***
x1	2.23744	0.21530	10.3921	1.116e-06	***
x2	1.10355	0.21530	5.1256	0.0004470	***
x1:x2	-1.50000	0.30448	-4.9264	0.0005991	***
x1^2	0.50000	0.21530	2.3223	0.0426035	*
x2^2	0.75000	0.21530	3.4835	0.0058867	**

Recherche de l'optimum :

$$\begin{cases} \frac{\partial Y}{\partial x_1} = 0 \\ \frac{\partial \tilde{Y}}{\partial x_2} = 0 \end{cases} \begin{cases} 2.237 - 1.5x_2 + 2 \times 0.5 \times x_1 = 0 \\ 1.104 - 1.5x_1 + 2 \times 0.75 \times x_2 = 0 \end{cases}$$

$$x_2 = (2.237 + x_1)/1.5$$

1.104 - 1.5 x_1 + 1.5 × (2.237 + x_1)/1.5 = 0 \Rightarrow x_1 = 6.682 \Rightarrow x_2 = 5.946

Stationary point of response surface:

optimum

6.681981 5.946278

Introduction

Eigenanalysis: ## vp ttes < 0 ==> point stationnaire = maximum \$values ## vp ttes > 0 ==> point stationnaire = minimum [1] 1.3853453 -0.1353453 ## vp >0 et <0 ==> point stationnaire = point 216/1246

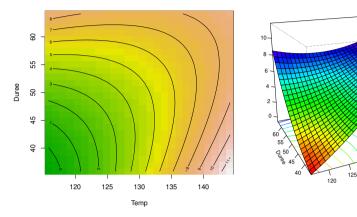
Modèles et plan Plan Composites Centrés Surface de réponse

Construction séquentielle du plan

- 1 construire le plan factoriel et les points au centre
- 2 à partir des points au centre, l'erreur pure permet de savoir si le travail réalisé est bon
- 3 les points au centre permettent de savoir si les effets sont linéaires ou non; si non linéaires, ajouter les points en étoile
- 4 peut-on supposer que les effets quadratiques sont nuls?

Représentation des surfaces de réponse

- > contour(CR.rsm,~x1+x2,image=TRUE)
- > persp(CR.rsm,~x1+x2,col=rainbow(50), contours="colors")



Pb de visualisation avec 3 variables ou plus : tracer le graphe pour 2 variables les autres étant fixées à leur valeur centrale ou à l'optimum

22 / 24

Introduction

Modèles et plan

Plan Composites Centrés

Surface de réponse

Plan de Box-Benhken

Mode de construction :

- construire un plan complet pour chaque couple de 2 facteurs, les autres facteurs étant à la moyenne
- ajouter des points au centre

Avantages :

- 3 niveaux par variable (vs 5 pour PCC)
- travail séquentiel possible : permet de rajouter des facteurs (fixés au niveau moyen avant)
- > library(rsm)
- > Benhken <- bbd(3)

Exemple avec 3 facteurs

$$\left[\begin{array}{ccccc} 1 & 1 & & & \\ 1 & -1 & 0 & \\ -1 & 1 & & \\ -1 & -1 & 0 & \\ 1 & 0 & -1 & \\ 1 & 0 & -1 \\ -1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & & \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array}\right]$$