

Image Depth Estimation Project

Dinh-Thang Duong, Quang-Vinh Dinh

Ngày 2 tháng 8 năm 2024

Image Depth Estimation Project - Rubric		
Phần	Kiến Thức	Đánh Giá
II.1.	<ul style="list-style-type: none">- Khái niệm về Pixel-wise matching.- Triển khai thuật toán tính Disparity Map theo phương pháp Pixel-wise matching sử dụng Python.	<ul style="list-style-type: none">- Hiểu được khái niệm về phương pháp Pixel-wise matching.- Có khả năng triển khai thuật toán Pixel-wise matching sử dụng Python.
II.2.	<ul style="list-style-type: none">- Khái niệm về Window-based matching.- Triển khai thuật toán tính Disparity Map theo phương pháp Window-based matching sử dụng Python.	<ul style="list-style-type: none">- Hiểu được khái niệm về phương pháp Window-based matching.- Có khả năng triển khai thuật toán Window-based matching sử dụng Python.
II.3.	<ul style="list-style-type: none">- Tính chất của hai độ đo L1 và L2 khi áp dụng trong việc tính disparity giữa cặp pixel từ hai ảnh có độ sáng khác nhau.	<ul style="list-style-type: none">- Hiểu rõ tính chất của độ đo L1 và L2 trong dữ liệu ảnh. Nhận biết được nhược điểm của L1 và L2 trong bài toán Stereo Matching.
II.4,5.	<ul style="list-style-type: none">- Kiến thức về hai độ đo Cosine Similarity. Cách vector hóa window trong phương pháp Window-based matching để áp dụng được độ đo Cosine Similarity.	<ul style="list-style-type: none">- Hiểu được khái niệm về hai độ đo Cosine Similarity. Có khả năng thay đổi cách tính toán của thuật toán đã triển khai nhằm phù hợp với công thức sử dụng.