图像质量衡量指标

最近在做图像去模糊、超分辨率等工作,其中两个重要的定量指标便是PSNR和SSIM

PSNR

- PSNR的全称是Peak Signal-to-Noise Ration,中文直译为峰值信噪比
- *PSNR*是最普遍和使用最为广泛的一种图像客观评价指标,它是基于对应像素点之间的误差,可能会与人眼评价结果不一致的情况
- 计算公式如下:

$$MSE = rac{1}{H imes W} \sum_{i=1}^{H} \sum_{j=1}^{W} (X(i,j) - Y(i,j))^2$$

$$PSNR = 10log_{10}(rac{MAX_X^2}{MSE}) = 20log_{10}(rac{MAX_X}{\sqrt{MSE}})$$

其中,MSE表示当前图像X和参考图像Y的均方误差,H和W分别是图像的高度和宽度,MAX是图像的灰度级,为255

• PSNR单位是dB,数值越大表示失真越小

SSIM

- *SSIM*(Structural Similarity)结构相似性,也是一种图像质量评价指标,它分别从亮度、对比度、结构三方面度量图像相似性。
- 计算公式如下:

其中:

$$SSIM(x,y) = [l(x,y)]^{lpha} [c(x,y)]^{eta} [s(x,y)]^{\gamma}$$
 $lpha>0,eta>0,\gamma>0,$

$$l(x,y) = rac{2\mu_x \mu_y + c_1}{\mu_x^2 + \mu_y^2 + c_1} \ c(x,y) = rac{\sigma_{xy} + c^2}{\sigma_x^2 + \sigma_y^2 + c_2} \ rac{\sigma_{xy} + c_2}{\sigma_x^2 + c_2}$$

$$s(x,y) = rac{\sigma_{xy} + c_3}{\sigma_x \sigma_y + c_3}$$

• l(x,y)是亮度比较,c(x,y)是对比度比较,s(x,y)是结构比较, μ_x 和 μ_y 分别代表x,y的平均值, σ_x 和 σ_y 分别代表x,y的标准差, σ_{xy} 代表x,y的协方差, c_1,c_2,c_3 分别为常数,避免分母为0带来系统错误。

• 在实际操作中,一般设定 $\alpha=\beta=\gamma=1$,以及 $c_3=c_2/2$,可以将SSIM简化为以下:

$$SSIM(x,y) = rac{(2\mu_x\mu_y + c_1)(\sigma_{xy} + c_2)}{(\mu_x^2 + \mu_y^2 + c_1)(\sigma_x^2 + \sigma_y^2 + c_2)}$$

- SSIM具有对称性,即SSIM(x,y) = SSIM(y,x)
- *SSIM*是一个0到1之间的数,越大表示输出图像和无失真图像之间的差距越小,即图像质量越好

代码

TensorFlow框架里有直接计算这两个指标的函数,直接调用就可以了:

```
import tensorflow as tf
def read_img(path):
  return tf.image.decode_png(tf.read_file(path))
def compute_psnr(img1, img2):
  return tf.image.psnr(img1, img2, max_val=255)
def compute_ssim(img1, img2):
  return tf.image.ssim(img1, img2, max_val=255)
def main():
  img1 = read_img('./001.png')
  img2 = read_img('./002.png')
  with tf<sub>•</sub>Session() as sess:
    sess.run(tf.global_variables_initializer())
    psnr = compute_psnr(img1, img2)
    ssim = compute_ssim(img1, img2)
    print('PSNR = ', sess.run(psnr))
    print('SSIM = ', sess.run(ssim))
if __name__ == '__main__':
  main()
```