第十五届全国大学生智能车竞赛 车模技术检查表格

基本信息				
参赛学校	南昌大学			
队伍名称	红黑红黑的小黄鸡二队			
	四轮组	0		
	双车组	0	在所在组别	
	节能组	0	填写1,其	
参赛组别	信标组	1	它的填写	
	AI 电磁组	0	0,或者空出	

车模检查信息					
	规格	数值	备注		
			填写		
			В, С, D, Е, Н,		
			自制		
			双车组需要		
			填写两者表		
车模类型	H 车模*1		格		
			1. 直立车模		
			在平衡状态		
	长 (厘米)	29	下测量		
			2. 双车在没		
			有接力球状		
			态下测量		
	帝 (岡 华)	24	3. 信标组不		
	宽 (厘米)	24	包括磁标长		
			度,但要求		
			磁标长度小		
车模尺寸(长、宽、高)	高 (厘米)	35	于 10 厘米		
车模轮距和轴距(mm)	轮距: 210	轴距: 232			
			1. 测量摄像		
			头中心距离		
			地面的高度		
			2. 如果没有		
			摄像头,不		
摄像头镜头高度	镜头高度		用填写		

			пвума
			从最前端的
			传感器到前
			轮轴心前行
			方向水平距
AI 组别前端传感器距离(mm)			离
			1. 如果没有
			舵机不用填
			写
			2. 如果有舵
			机应该保持
			与原车模相
			同的型号
			3. 舵机防伪
			易损标签应
转向舵机型号			该保持完整
其它伺服电机型号以及用途			
			1. 如果使用
			多种微控制
			器,则需要
			每一种都列
微控制器型号和数量	RT1064*1		写出来
			包括环境赛
			道传感器和
		FM*1 编码器*4	车体运动传
传感器种类和数量	麦克风*4 激光雷达*4	陀螺仪*1	感器
无线通信模块型号和数量			
	3300mAh 锂电池带保护板		
电池规格和数量	*1		
			1. 车模驱动
			轮电机应该
			使用原车模
			的电机
			2. 电机上易
			损标签应该
车模后轮驱动电机型号	RS380 电机	* 4	保持完整
		陀螺仪*1	
自制电路板的功能和数量	主板*1 驱动*2	麦克风转接板*2	
			1、LOGO 应
			该位于敷铜
			层
			2、除了 CPU
			最小系统板
	 南昌大学 2020		其它电路板
 自制电路板上 LOGO 信息	红黑红黑的小黄鸡二队		需要自制
日明也如从上 1000 日心	大型公司(1) A 20 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	1	四女日門

			填写轮胎花
车模轮胎花纹可辨析	否		纹是否清晰
			车模平放在
			A4 纸上,5
			秒钟后拿起
			是否能够粘
车模轮胎进行 A4 纸测试	否		起 A4 纸?
	因受美国 BIS 实体清单限制	制,本校无法获得	英飞凌的技
其它需要说明信息	术支持,经组委会决策同意	意,未使用英飞凌	公司的芯片
		联系电话:	
表格填写人姓名	张风娟	18720918418	
技术检查表检查意见:			
(由技术检查人员填写)			
(田)及小型旦八贝类司/			