



胡子琦

南开大学 智能科学与技术专业本科生

基本信息 Personal Information

院校 / 南开大学

专业 / 智能科学与技术

学历 / 大学本科

籍贯 / 河南郑州

生日 / 1998/3/18

电话 / 15638582297

邮箱 / ziqihu@outlook.com

英语 / CET6 514

Github/ <https://github.com/huziqi>

个人技能 Personal Skills

编程语言: C++, C#, Python,

ROS, MATLAB

Unity, Linux 环境编程经验

个人评价 Self-evaluation

能够熟练的使用 Linux 操作系统, 并能熟练的进行 ROS 系统的编程。熟悉机器人导航, 视觉, 语音等方面的开发流程。利用 Unity 开发了基于虚拟平台的人机合作学习系统。

熟悉机器学习相关概念及算法。比如 LR, 决策树, SVM, 聚类算法等。对深度学习相关算法有过实战经验, 比如 CNN, RNN, LSTM 等。

可以很好质量和高效率的完成现阶段任务, 并具有很强的创新和发散思维。

教育背景 Educational Background

南开大学 智能科学与技术专业

2016.09 至今

学分绩 : 4.2/5

主修自动控制原理, 现代控制原理, 机器人学, 机器智能与视觉, 高级语言程序设计

实践经历 Practical Experience

1 RoboCup 亚太公开赛

2017.12.12 - 2017.12.18

- 担任队长职务, 获得@home 类别 OPL, EDU 项目组双项冠军。
- 在比赛中负责 navigation 部分的开发, 学习掌握了 ROS(Robot Operating System)机器人开发系统, 和 Kinect 等与机器人开发相关的设备的使用。掌握了 Movebase, Amcl 等和机器人导航有关的工具包, 实现了机器人人体跟随, 定点导航和语音交互的功能。

2 日本国立情报学研究所实习

2018.08-2018.09

- 跟随 Inamura 老师参与了机器人仿真平台 SIGVerse 相关的开发工作, 运用 Unity 设计了人机合作虚拟仿真平台系统掌握了 Unity 下基于 C#的机器人仿真开发经验。

3 日本玉川大学交流

2018.08.15-2018.08.21

- 在 Hiroyuki Okada 教授的实验室里学习了 Tokyo HSR 机器人的开发经验, 学习使用了 HSR 机器人在 Ubuntu 下的仿真开发。
- 学习了基于 Pointcloud 的机器人视觉识别方法。

4 World Robot Summit

2018.10.17 - 2018.10.21

- 担任队长的职务, 负责 Simulation 仿真项目组。参与了 Handyman, Human Navigation 比赛项目的开发。
- 在 Handyman 项目中, 将 TurtleBot 的 ROS 工具包移植到了 Unity 下的仿真环境中, 结合视觉, 导航和手臂控制, 完成了替人类去未知房间拿取东西的任务。
- 在 Human Navigation 项目中, 运用 Oculus 等虚拟现实设备, 完成了指示 Avatar 到未知房间中寻找固定物品的任务。

5 微纳米机器人的控制操作

2018.11 - 2019.6

- 国家重点实验项目, 由人工智能学院院长方勇纯教授负责, 旨在利用微操作机器人和控制算法对微纳米级细胞进行处理。
- 负责将原子力显微镜下的图像通过图像匹配算法, 匹配到光学显微镜下的固定区域。
- 完成论文《Geometrical Patterns Based Cross-scale Image Registration for AFM and Optical Microscopy》, 发表至 3M-Nano 国际会议。

6 浙江大学 CAD&CG 国家重点实验室

2019.7 - 2019.8

- 跟随张国锋教授从事单目视觉 slam 的开发工作, 搭建了 ORB-SLAM 的前端框架。

7 海华前沿技术研究院及清华大学交叉信息研究院实习

2019.9 - 2019.12

- 参与 AI 挑战赛从数据收集审核到赛题讨论, 代码实现的全程工作。
- 技术工作主要包括基于 CNN 神经网络的多垃圾分类 pytorch 实现, 以及 Multiple Objects Detection 的 SSD 方法实现。

获奖情况 Awards

2017 中国工程机器人大赛二等奖

2016-2017 南开大学公能奖学金 (一等奖学金)

2018 RoboCup 亚太公开赛@Home 组, OPL, EDU 项目冠军

2018 RoboCup 日本公开赛@Home 组, EDU 项目亚军

2017-2018 南开大学创新奖学金

2017-2018 南开大学学业优秀奖学金