

# Архитектура BIOS Aleste

Дизайн для реального железа

h2w

29 декабря 2025 г.

## Содержание

<b>1. Архитектура BIOS Aleste: Дизайн для реального железа</b>	<b>1</b>
1.1. Философия: Скорость через предсказуемость	2
1.2. Важнейшее правило KISS	2
1.3. Принцип: Один файл — одно устройство	2
1.4. Принцип: Один файл — одна ответственность	3
1.5. Трёхслойная архитектура драйверов	4
1.6. Соглашения вызовов:	4
1.7. Полиморфные драйверы: Два паттерна использования VTable	5
1.8. Driver API: Минимум обязательного, максимум возможного	8
1.9. Типизация команд: Избегаем хаоса	9
1.10. Информация о драйвере (driver info)	10
1.11. Горячее обнаружение устройств	10
1.12. Прерывания: Быстро или безопасно	11
1.13. Зависимости между драйверами	12
1.14. Контекст памяти: Lazy switching	12
1.15. Соглашения о регистрах	13
1.16. Правила именования констант	14
1.17. Правило канона Aleste BIOS для констант и импорта:	17
<b>2. Пример из реальной жизни: Аудиодрайвер для YM2149</b>	<b>19</b>
<b>3. Структура проекта: Как это всё собирается</b>	<b>22</b>
<b>4. Дополнения</b>	<b>23</b>
4.1. ports_aleste.asm	23
4.2. memory_aleste.asm	30

## 1. Архитектура BIOS Aleste: Дизайн для реального железа

Введение: Зачем нам нужен новый стандарт?

Когда пишешь код для Z80 на реальном железе вроде Aleste, каждая инструкция на счету. Существующие стандарты часто приходят с больших платформ и не учитывают специфику 8-битных систем. Мы создаем не абстракцию ради абстракции, а практичную систему, где:

- Прямой вызов драйвера стоит ровно 17 тактов
- Переключение банков памяти происходит только когда действительно нужно
- Обработчик прерываний аудио не тратит время на сохранение регистров, которые не использует

Этот документ — не просто спецификация. Это философия разработки для ограниченных ресурсов.

## 1.1. Философия: Скорость через предсказуемость

### 1. Фиксированные слоты вместо поиска

Представьте, что вам нужно вывести пиксель на экран. В сложных системах вы бы:

- Искали драйвер видео в таблице
- Запрашивали функцию вывода
- Вызывали её через указатель

В нашей системе вы просто пишете:

---

```
call _video_draw_pixel ; Эквивалент call 0xFD03
```

---

**Почему это важно:** 17 тактов против 50+. При частоте кадров 50 Гц у вас есть всего 20 мс на кадр. Каждая экономия тактов — это возможность добавить больше спрайтов, больше эффектов.

Но не в коем случае не вызывать математикой или константой

---

```
;; очень плохо
call 0xFD40
;; очень плохо
call DRV_BASE + 3
```

---

### 2. Реальные цифры:

- Стандартный вызов через фиксированный слот: **17 тактов**
- Вызов через таблицу указателей: ~50 тактов
- Динамический поиск в runtime: 100+ тактов

## 1.2. Важнейшее правило KISS

Лучше не объявлять и реализовывать функцию, переменную, константу или макрос чем реализовать не понятно зачем и для чего KISS

## 1.3. Принцип: Один файл — одно устройство

Мы отказались от разделения на `\_api.asm` и `\_impl.asm`. Почему?

**Проблема:** Когда драйвер раскидан по нескольким файлам:

1. Ты открываешь `\_video\_api.asm`, видишь прототипы

2. Переходишь в `video\_impl.asm`, ищешь реализацию

3. Забываешь, где лежат данные драйвера

**Наше решение:** Открой `drivers/video/crtc.asm` — и увидишь всё:

---

```
; В начале файла — таблица переходов
SECTION DRV_VTABLE
    ; лучше устанавливать align.
    align 32
    public _crtc_vtable
_crtc_vtable:
    jp crtc_detect
    jp crtc_install
    ...

; Прямо здесь же — данные драйвера
SECTION DRV_DATA
crtc_mode: db 0
crtc_buffer: ds 256

; И сразу код
SECTION DRV_CODE
crtc_detect:
    ; проверка наличия CRTC
    ...
```

---

**Результат:** Локальность. Меньше прыжков по файлам, меньше ошибок.

#### 1.4. Принцип: Один файл — одна ответственность

Три четких уровня:

---

Уровень

1: Синтерфейс- (palette.h)

↓Уровень

2: Полиморфная таблица + диспетчер (palette.asm + palette.inc)

↓Уровень

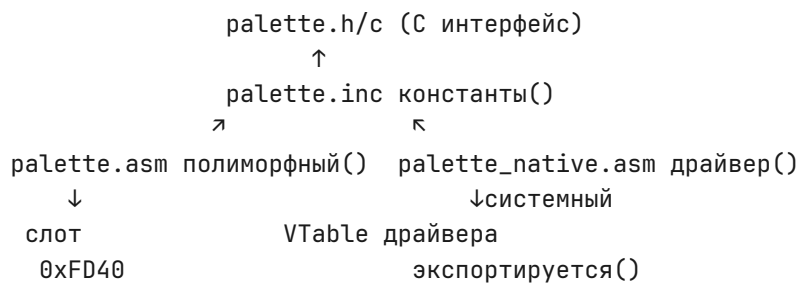
3: Конкретные реализации (palette\_native.asm, palette\_cpc.asm, ...)

---

**Иначе говоря**

- palette.h - только интерфейсы
- palette.c - только интерфейсы реализация
- palette.inc - только константы и файл допускает множественное включение
- palette.asm - ТОЛЬКО полиморфная система
- palette\_native.asm - конкретная реализация

**Диаграмма зависимостей:**



## 1.5. Трёхслойная архитектура драйверов

### Слой 1: C-интерфейс (.h + .c)

- .h файл: объявления функций для C программ
- .c файл: преобразование вызовов из стека в регистры
- Имена: без префиксов в C, с '\_' для линкера

### Слой 2: VTable интерфейс (.asm)

- Полиморфная VTable с методами '\_\_\_\*'
- Фиксированные адреса для прямых вызовов
- Только переходы на реализации

### Слой 3: ASM реализация (.asm)

- Полные имена без лишней префиксов или суффиксов
- Работают напрямую с регистрами
- Быстрые, без накладных расходов

## 1.6. Соглашения вызовов:

Для драйвера палитры:

1. C программа: palette\_set\_color(10, 0xFFFF);
2. C-интерфейсный слой:
  - Извлекает 10 и 0xFFFF из стека
  - Кладёт в регистры
  - Вызывает \_\_palette\_set\_color
3. VTable: \_\_palette\_set\_color: jp palette\_set\_color
4. ASM реализация: palette\_set\_color: ; A=10, BC=0xFFFF уже здесь! ; ... быстрая реализация ...

## 1.7. Полиморфные драйверы: Два паттерна использования VTable

В системе существуют два типа драйверов с разными схемами использования VTable. В одном случае где драйвер-синглтон и предоставляет свою таблицу внешним модулям. В другом случае полиморфный драйвер который подменяет методы драйвера в зависимости от режима.

### 1. Синглтон-драйвер

Это драйверы для уникального железа, которое не имеет альтернатив:

- MMU - только один тип маппера в системе
- CRTC - конкретный видеоконтроллер
- PSG - конкретный звуковой чип

Структура:

К методу стоит доавть префикс `__` что означает виртуальный, или часть vtable

---

```
; Единая таблица переходов
PUBLIC __mmu_vtable, __mmu_detect, __mmu_install

__mmu_vtable:
__mmu_detect:    jp mmu_detect_impl
__mmu_install:   jp mmu_install_impl
```

---

Использование:

- В заголовочном файле: прямые вызовы по именам меток
- В коде: ``call __mmu_install``
- VTable используется только системой при загрузке

---

```
bool mmu_detect(); // direct call __mmu_detect
```

---

### 2. Полиморфные драйверы (многорежимные, заменяемые)

Это драйверы, имеющие несколько реализаций для одного интерфейса:

- Видео - разные видеорежимы (текст, графика)
- Консоль - разные кодировки или шрифты
- Файловая система - FAT12, FAT16, TR-DOS

а) Философия:

- i. Единый интерфейс вызова - код приложения всегда вызывает ``_video_draw_char``, независимо от режима
- ii. Нулевые накладные расходы - вызов всегда 17 тактов, даже при полиморфизме
- iii. Простота переключения - сменить драйвер = скопировать 15 байт
- iv. Прозрачность - отладчик видит прямой `jump`, а не косвенный вызов через регистр

Именно поэтому в документации говорится <<прямой вызов драйвера стоит ровно 17 тактов>> - потому что даже полиморфный вызов это прямой ``jp`` на конкретный адрес, просто этот адрес может меняться в runtime.

Полиморфизм достигается не через таблицы указателей в памяти (что давало бы +50 тактов), а через физическое копирование инструкций перехода. Это гениально просто для Z80.

#### b) Структура:

---

```
; ПРАВИЛЬНЫЙ ПОДХОД: объявляем метки прямо в VTable
PUBLIC _video_draw_char, _video_set_mode, ...
_video_vtable:
_video_draw_char:    jp 0          ; Адрес = _video_vtable + 0
_video_set_mode:     jp 0          ; Адрес = _video_vtable + 3
                        вычисляется( автоматически!)
; ... и так далее ...
SRCne

делайте лишних вычислений через defc:

#+BEGIN_SRC asm
; НЕПРАВИЛЬНЫЙ ПОДХОД нарушает( KISS):
defc _video_draw_char = _video_vtable + 0    ; Лишнее вычисление!
defc _video_set_mode = _video_vtable + 3     ; Ассемблер сделает это сам!
```

---

Для конкретной реализации драйвера например video\_monochrome метки методов не обязательны. Так как они не могут использоваться напрямую.

```
#+BEGIN_SRC asm; ПРАВИЛЬНЫЙ ПОДХОД: объявляем метки прямо в VTable
PUBLIC _video_draw_char, _video_set_mode, ... _video_mono_vtable:
_video_mono_draw_char: jp
video_mono_draw_char; Адрес = _video_vtable + 0
_video_mono_set_mode: jp video_mono_set_mode
; Адрес = _video_vtable + 3 (вычисляется автоматически!); ... и так далее ... SRC
```

#### Правило для меток VTable:

- i. Объявляйте метки методов прямо в определении VTable
- ii. Ассемблер автоматически вычислит правильные адреса
- iii. Не используйте defc для вычисления смещений внутри одного модуля
- iv. defc используйте ТОЛЬКО для:
  - Экспорта констант в другие модули
  - Определения абсолютных адресов (если нужно)
  - Создания псевдонимов (алиасов)

#### с) Процесс активации:

### 3. Процесс активации драйвера

Конкретная реализация может иметь или не иметь метки, так как чаще всего будет использован полиморфная таблица. Для этого, когда драйверу устанавливается режим он копирует конкретную таблицу в полиморфную версию.

#### а) Фиксированный размер VTable

Каждая VTable имеет ФИКСИРОВАННЫЙ размер:

- 5 обязательных методов × 3 байта = 15 байт
- + N специфичных методов × 3 байта

Пример для палитры (8 методов): `defc PALETTE_VTABLE_SIZE = 24 ; 8 × 3`

Это позволяет использовать простой `ldir` без вычислений.

b) Автоматическая инициализация: ДА или НЕТ?

Два подхода:

i. Активация БЕЗ инициализации:

---

```
; Программист сам решает когда инициализировать
call __palette_activate_driver
; ... чтото- делаем ...
call __palette_install      ; Явный вызов когда нужно
```

---

i. Активация С инициализацией:

---

```
; Удобно для большинства случаев
call _palette_activate_and_init
```

---

Правило: Желательно использовать ручную активацию и вот почему. Она позволяет сделать вызвать методы драйвера до активации, например детектирование аппаратных возможностей и т.д.

c) Размер VTable в коде vs вычисление

Размер таблицы лучше вычислять

---

```
; ХОРОШО
ld bc, _palette_vtable_end - _palette_vtable
```

---

d) Пример выбора драйвера

---

```
; Активировать конкретный драйвер палитры
; Вход: HL = адрес VTable конкретного драйвера
PUBLIC palette_activate_driver
palette_activate_driver:
    ld de, palette_vtable
    ld (current_driver), de
    ld bc, palette_vtable_end-palette_vtable
    ldir
    ret

; Получить текущую активную VTable
; Выход: HL = адрес текущей VTable
PUBLIC palette_get_current_vtable
palette_get_current_vtable:
    ld hl, (current_driver)
    ret

SECTION DRV_DATA
current_driver: dw 0x0000
```

---

**Ключевые отличия:**

- В заголовочном файле: всё те же прямые вызовы ``call _video_draw_char``

- Runtime: вызов автоматически идет в текущую активную реализацию
- Переключение: копирование VTable без изменения вызывающего кода

Аспект	Синглтон-драйвер	Полиморфный драйвер
Количество реализаций VTable в памяти	1 Фиксированная, никогда не меняется	Много Меняется при переключении режима
Вызов из кода	Прямой переход по фиксированному адресу	Прямой переход по адресу, который меняет реализацию
Заголовочный файл	Содержит фиксированные адреса методов	Содержит адреса полиморфного слота
Примеры	MMU, таймер, PSG	Видео, консоль, FS

#### 4. Метод по упочанию в пустой таблице

Полиморфная таблица должна иметь значение по умолчанию `_undefined_method`

```
__vbuf_draw_pixe: JP _undefined_method
__vbuf_draw_line: JP _undefined_method
```

Этот метод долже вывести сообщение об ошибке со стек трейсом. Впрочем стек трейс в связи со сложностью качественной реализации не так важен. Самое главное система должна прервать исполнение и сообщить максимум возможного.

## 1.8. Driver API: Минимум обязательного, максимум возможного

### 1. Обязательные методы

Каждый драйвер обязан реализовать 5 методов:

Метод	Что делает	Когда вызывается
`detect`	Проверяет, присутствует ли устройство	При загрузке и (опционально) периодически
`install`	Инициализирует устройство	После успешного detect
`get_info`	Возвращает информацию о драйвере	По запросу системы или приложения
`command`	Универсальная точка расширения	Когда нужно специфичное действие
`uninstall`	Освобождает ресурсы	При выгрузке драйвера

### 2. Магия команды `command`

Вместо того чтобы расширять таблицу прыжков для каждой новой функции:

```
; ПЛОХО: Таблица раздувается
jp video_set_mode
jp video_set_palette
jp video_set_sprite
jp video_scroll
... и ещё 20 функций
```



```
; ХОРОШО: Один метод на всё  
jp video_command
```

---

**Как это работает:**

---

```
; Установить видеорежим  
ld a, CMD_VID_SET_MODE  
ld hl, MODE_256x192  
call 0xFD00 ; video_command  
  
; Прокрутить экран  
ld a, CMD_VID_SCROLL  
ld bc, 10 ; на 10 пикселей  
call 0xFD00
```

---

**Преимущество:** Таблица прыжков всегда занимает 15 байт + специфичные методы. Не нужно резервировать слоты под функции, которые драйвер не поддерживает.

## 1.9. Типизация команд: Избегаем хаоса

### 1. Диапазоны команд

Чтобы команды разных драйверов не конфликтовали:

---

0x00-0x0F: Системные все( драйверы)

```
0x00 = RESET  
0x01 = STATUS  
0x02 = SUSPEND  
0x03 = RESUME
```

0x10-0x1F: Видео

```
0x10 = SET_MODE  
0x11 = SET_PALETTE  
0x12 = SCROLL
```

0x20-0x2F: Аудио

```
0x20 = PLAY  
0x21 = STOP  
0x22 = SET_VOLUME
```

0x30-0x3F: Хранилище

```
0x30 = READ_SECTOR  
0x31 = WRITE_SECTOR
```

---

**Пример использования:**

---

```
; Играть музыку  
ld a, CMD_AUD_PLAY ; 0x20  
ld hl, song_data  
call 0xFD00 ; audio_command  
  
; Остановить  
ld a, CMD_AUD_STOP ; 0x21  
call 0xFD00
```

---

## 1.10. Информация о драйвере (driver info)

### 1. Информация о драйвере

---

```
; Что возвращает get_info
driver_info:
    dw .name          ; "YM2149 Audio Driver"
    db 2, 1           ; Версия 2.1
    dw API_HAS_IRQ | API_STATIC_DEVICE ; Флаги
    db IRQ_VECTOR     ; Номер вектора прерывания если( нужно)
    db 0              ; Резерв
.name:
    db "YM2149 v2.1", 0
```

---

### 2. Флаги возможностей:

---

```
API_HAoS_IRQ      equ 1 << 0 ; Использует прерывания
API_STATIC_DEVICE equ 1 << 1 ; Не исчезнет встроенное( устройство)
API_USES_DMA      equ 1 << 2 ; Требуется DMA
API_BANKED        equ 1 << 3 ; Работает с банковской памятью
API_POWER_SAVE    equ 1 << 4 ; Поддерживает энергосбережение
```

---

**Зачем это нужно:** Система видит флаг `API\_STATIC\_DEVICE` и понимает — этот видео-контроллер встроенный, не нужно опрашивать его каждые 100 мс на предмет <<не исчез ли он>>.

## 1.11. Горячее обнаружение устройств

### 1. Два типа устройств

- а) **Статические (встроенные):** Видеокарта, системный таймер
  - `detect` вызывается один раз при загрузке
  - Флаг `API\_STATIC\_DEVICE` установлен
- б) **Динамические (сменные):** Картриджи, внешние устройства
  - `detect` может вызываться периодически
  - Система отслеживает их наличие

### 2. Протокол обнаружения исчезновения

---

```
; Псевдокод ядра
check_hotplug:
    ; Для каждого динамического устройства
    call driver_detect
    jr z, .device_present

    ; Устройство исчезло!
    call driver_uninstall
    mark_slot_free

.device_present:
    ; Всё на месте
    ret
```

---

**Важный момент:** `uninstall` должен быть идемпотентным. Если вызвать его дважды — ничего страшного не случится.

## 1.12. Прерывания: Быстро или безопасно

### 1. Проблема стандартных обработчиков

Типичный обработчик сохраняет ВСЕ регистры:

---

```
irq_handler:
    push af
    push bc
    push de
    ...
    ; 100+ тактов только на push/pop!
    pop hl
    pop de
    pop bc
    pop af
    ret
```

---

Для аудиодрайвера, который должен обновлять буфер каждые 20 мс, это неприемлемо.

### 2. Гибкость

Драйвер регистрирует обработчик как есть. Если он написан на ассемблере и знает, какие регистры использует:

---

```
; Быстрый обработчик для YM2149
ym_irq_handler:
    push af
    push hl

    ; Обновляем только регистры YM
    ld hl, ym_buffer
    ld a, (hl)
    out (YM_PORT), a

    pop hl
    pop af
    ei
    ret
```

---

**Но предупреждение:** Если обработчик написан на С или использует библиотечные функции — он ДОЛЖЕН сохранять все регистры. Система доверяет разработчику.

### 3. Регистрация обработчика

---

```
; В install драйвера:
ld a, CMD_SYS_IRQ_ATTACH
ld hl, ym_irq_handler
ld bc, IRQ_VECTOR
call SYS_CALL ; зарегистрировать
```

---

### 1.13. Зависимости между драйверами

#### 1. Декларация зависимостей

В начале файла драйвера:

---

```
; drivers/console/text.asm
DEPENDS_ON:
    db "VIDEO", 0      ; Нужно для вывода
    db "KEYBOARD", 0   ; Нужно для ввода
    db 0                ; Конец списка
```

---

#### 2. Что происходит при загрузке

- a) Система читает `DEPENDS\_ON` каждого драйвера
- b) Проверяет, все ли зависимости доступны
- c) Если нет — выводит понятную ошибку:

CONSOLE: Missing dependency: KEYBOARD

**Преимущество:** Не нужно в runtime проверять <<а подключена ли клавиатура?>>. Система знает это заранее.

### 1.14. Контекст памяти: Lazy switching

#### 1. Проблема банковской памяти

На Z80 с MMU переключение банков — дорого:

---

```
; Сохранить текущую конфигурацию
ld a, (current_bank)
push af

; Переключить на банк драйвера
ld a, DRIVER_BANK
out (MMU_PORT), a

; Выполнить операцию
call driver_function

; Восстановить
pop af
out (MMU_PORT), a
```

---

~50 тактов на переключение туда-обратно!

#### 2. Кэширование

Каждый драйвер хранит свой <<отпечаток пальца>>:

---

```
; Memory Map драйвера
crtc_mem_map:
    db 0xA3          ; Хэш конфигурации
    db 5, 6, 7, 8    ; Банки для окон
```

---

Перед вызовом драйвера:

---

```
require_memory:
    ; Сравнить хэш текущей конфигурации с хэшем драйвера
    ld a, (current_hash)
    cp (hl) ; HL указывает на crtc_mem_map
    ret z   ; Уже правильная конфигурация!

    ; Переключить банки
    inc hl
    ld bc, MMU_PORT
    outi outi outi outi

    ; Обновить хэш
    ld (current_hash), a
    ret
```

---

**Результат:** Если два вызова идут к одному драйверу подряд — переключение произойдет только при первом вызове.

## 1.15. Соглашения о регистрах

### 1. Передача параметров

---

```
; HL, DE, BC — в порядке приоритета
ld hl, buffer ; Основной параметр
ld bc, 256    ; Дополнительный
call video_fill

; Иногда только A
ld a, COLOR_RED
call video_set_color
```

---

### 2. Возврат результата и ошибок

**Гениальность в простоте:**

---

```
; Успех: A=0, Carry сброшен
xor a ; A=0, Carry=0
ret

; Ошибка: Акод=, Carry установлен
ld a, ERR_TIMEOUT
scf ; Set Carry Flag
ret
```

---

**Почему это удобно:**

---

```
call disk_read
ret c ; Выход при ошибке
; Продолжаем если OK

; Или цепочка вызовов:
call init_video
```

```

call c, .error
call init_audio
call c, .error
call init_input
call c, .error

```

---

#### Стандартные коды ошибок:

---

```

ERR_SUCCESS      equ 0
ERR_NOT_SUPPORTED equ 1
ERR_TIMEOUT      equ 4
ERR_NO_DEVICE    equ 11 ; Устройство отсутствует

```

---

## 1.16. Правила именования констант

#+END\_SRC

### 1. Уровни иерархии (слева направо):

---

```

УСТРОЙСТВО
[_]_ТИП[_]_ИМЯ[_]_КВАЛИФИКАТОР[_]_СУФФИКС[_]

```

---

Пример: MMU\_PORT\_CTRL\_SUPER\_BIT

### 2. Устройство (Device) - всегда первый компонент:

---

```

MMU_      - Memory Management Unit
VIDEO_    - Видеоконтроллер
AUDIO_    - Звуковой чип
CRTC_     - Видеоконтроллер 6845
PALETTE_  - Палитра цветов
PSG_      - Программируемый генератор звука
FDC_      - Контроллер дисководов
DMA_      - DMA контроллер
RTC_      - Часы реального времени
SYS_      - Системные общие()

```

---

### 3. Тип (Type) - что это за сущность:

---

```

PORT_     - Порты ввода/вывода- (I/O address)
REG_      - Регистры в памяти (MMIO address)
CMD_      - Команды для( commandметода-)
FLAG_     - Флаги возможностей
ERR_      - Коды ошибок
BUF_      - Буферы/области/ памяти
IRQ_      - Прерывания/векторы/

```

---

### 4. Имя (Name) - конкретный элемент:

---

```

CTRL      - Управление/контроль/
STATUS    - Статус
DATA      - Данные
ADDR      - Адрес

```

INDEX	- Индекс
CLOCK	- Тактовая частота
BANK	- Банк памяти
MODE	- Режим работы
CONFIG	- Конфигурация

---

#### 5. Квалификатор (Qualifier) - уточнение:

---

SUPER	- Супервизорпривилегированный/
USER	- Пользовательский
NATIVE	- Нативный режим
LEGACY	- Совместимость с CPC
ENABLE	- Включение
DISABLE	- Выключение
RESET	- Сброс
INIT	- Инициализация

---

#### 6. Суффикс (Suffix) - тип значения:

---

_BIT	- Одиночный бит (0x01, 0x02, 0x04...)
_MASK	- Битовая маска (0x0F, 0xF0...)
_SIZE	- Размер в байтах
_COUNT	- Количество элементов
_BASE	- Базовый адресзначение/
_OFFSET	- Смещение
_MIN	- Минимальное значение
_MAX	- Максимальное значение
_DEFAULT	- Значение по умолчанию

---

#### Примеры правильного именования: Порты ввода-вывода:

---

MMU_PORT_CTRL	equ 0xF0	; Порт управления MMU
MMU_PORT_CLOCK	equ 0xF3	; Порт управления частотой
MMU_PORT_BANK0	equ 0xFC	; Порт банка окна 0
MMU_PORT_BANK1	equ 0xFD	; Порт банка окна 1
VIDEO_PORT_PALETTE	equ 0x??	; Порт палитры
AUDIO_PORT_PSG	equ 0x??	; Порт PSG

---

#### Значения для портов (биты/маски):

---

```

; Для MMU_PORT_CTRL
MMU_CTRL_SUPER_BIT    equ 0x01    ; Бит супервизора
MMU_CTRL_NATIVE_BIT    equ 0x02    ; Бит нативного режима
MMU_CTRL_TRAP_BIT      equ 0x04    ; Бит захвата прерываний
MMU_CTRL_USERLOCK_BIT  equ 0x10    ; Бит блокировки User MMIO

MMU_CTRL_MODE_MASK     equ 0x03    ; Маска режимов биты( 0-1)
MMU_CTRL_DEFAULT        equ MMU_CTRL_SUPER_BIT | MMU_CTRL_NATIVE_BIT

; Для MMU_PORT_CLOCK
MMU_CLOCK_DIV2          equ 0x02    ; Делитель 2
MMU_CLOCK_DIV4          equ 0x04    ; Делитель 4

```

```
MMU_CLOCK_CPC_BIT    equ 0x10    ; Бит режима CPC

MMU_CLOCK_DIV_MASK   equ 0x0F    ; Маска делителя биты( 0-3)
```

---

## 7. MMIO регистры (через MMIO\_WINDOW):

```
; При MMIO_PAGE = 0x02
PALETTE_REG_INDEX    equ 0x00    ; Регистр индекса цвета
PALETTE_REG_DATA_LO   equ 0x01    ; Регистр данных мл(. байт)
PALETTE_REG_DATA_HI   equ 0x02    ; Регистр данных ст(. байт)
PALETTE_REG_CTRL      equ 0x05    ; Регистр управления

CRTC_REG_ADDR        equ 0x10    ; Регистр адреса CRTC
CRTC_REG_DATA        equ 0x11    ; Регистр данных CRTC
```

---

## Команды для драйверов:

```
; Базовые команды все( драйверы)
DRIVER_CMD_RESET      equ 0x00
DRIVER_CMD_STATUS     equ 0x01

; Специфичные команды
MMU_CMD_GET_TOTAL     equ 0x60    ; В диапазоне MMU
MMU_CMD_GET_FREE      equ 0x61

VIDEO_CMD_SET_MODE    equ 0x10    ; В диапазоне VIDEO
VIDEO_CMD_SET_PALETTE equ 0x11

AUDIO_CMD_PLAY        equ 0x20    ; В диапазоне AUDIO
AUDIO_CMD_STOP        equ 0x21
```

---

## Флаги возможностей драйверов:

```
DRIVER_FLAG_IRQ_BIT   equ 1 << 0 ; Использует прерывания
DRIVER_FLAG_STATIC_BIT equ 1 << 1 ; Статическое устройство
DRIVER_FLAG_DMA_BIT   equ 1 << 2 ; Использует DMA
DRIVER_FLAG_BANKED_BIT equ 1 << 3 ; Работает с банками

; Пример использования
MMU_INFO_FLAGS        equ DRIVER_FLAG_STATIC_BIT | DRIVER_FLAG_BANKED_BIT
```

---

## Области памяти:

```
MEMORY_WINDOW0_BASE   equ 0x0000 ; Базовый адрес окна 0
MEMORY_WINDOW0_SIZE   equ 0x4000 ; Размер окна 0 K(16)

MMIO_LO_BASE          equ 0xFF0000 ; Базовый адрес MMIO_LO
MMIO_LO_SIZE          equ 0x4000   ; Размер MMIO_LO K(16)

ROM_BIOS_BASE         equ 0xFF0000 ; Базовый адрес BIOS
ROM_BIOS_SIZE         equ 0x8000   ; Размер BIOS K(32)
```

---

## Специальные случаи:



- a) Для очень длинных имён можно опустить некоторые уровни:

---

```
; Вместо: MMU_PORT_MAPPER_SLOT0_WINDOW0
MMU_PORT_SLOT0_WIN0 equ 0xE0      ; Достаточно ясно

; Вместо: VIDEO_CRTC_REG_HORIZONTAL_TOTAL
CRTC_REG_HTOTAL      equ 0x00      ; CRTC уже подразумевает VIDEO
```

---

- b) Legacy/совместимые порты (CPC):

---

```
CPC_PORT_RMR          equ 0x7F00   ; CPC RMR регистр
CPC_PORT_UPPER_ROM    equ 0xDF00   ; CPC выбор верхнего ROM
CPC_PORT_SYSCALL      equ 0xF200   ; Legacy системный вызов
```

---

8. Системные/общие константы (без префикса устройства):

---

```
; Ошибки уже( есть ERR_ префикс в errors.inc)
ERR_SUCCESS           equ 0x00
ERR_NOT_SUPPORTED     equ 0x01

; Системные вызовы
SYS_CALL_BASE         equ 0xF2     ; Базовый порт syscall
SYS_CALL_MAX          equ 255     ; Максимальный номер вызова
```

---

9. Правила в одном предложении:

Начинай с устройства (MMU\_), затем тип (PORT\_/REG\_/CMD\_), затем имя, уточняй квалификатором, заканчивай суффиксом типа значения.

## 1.17. Правило канона Aleste BIOS для констант и импорта:

1. Правило: Разделение определений и объявлений

- a) Все определения констант через `defc` делаются ТОЛЬКО ВНУТРИ самого драйвера (.asm файл)
- b) Заголовочный файл (.inc) содержит ТОЛЬКО:
- `extern` объявления для публичных символов драйвера
  - Макросы для удобства использования (но не нарушая KISS)
- c) Заголовочный файл (.inc) не должен содержать:
- `equ` или `=` константы (директивы ассемблера) так как они приводят к ошибкам редекларации

**Важное различие:**

- `equ` директива АССЕМБЛЕРА, заменяется на этапе ассемблирования
- `defc` директива ЛИНКЕРА, создает уникальный символ в объектном файле
- В .inc файлах используйте `extern` и макросы, но никогда `equ`, `=`, `defc`

2. Правило: Структура заголовочного файла (.inc)

---

```

; example.inc
module example

; 1. ТОЛЬКО extern объявления
extern _driver_init, _driver_process

; 2. ТОЛЬКО КОНСТАНТЫ ДЛЯ АСSEMBЛЕРА не( defc!)
;   Используйте 'equ' или '=' для чисто числовых значений
;   которые не требуют уникальных символов в линковке
DRIVER_SLOT      equ 0xFD00
CMD_INIT         equ 0x00
CMD_PROCESS      equ 0x01

; 3. ТОЛЬКО макросы
macro DRIVER_CALL addr
    call addr
endm

```

---

### 3. Правило: Структура файла драйвера (.asm)

defc используется ТОЛЬКО в .asm файлах для:

- Создания символов линкера (адреса функций, переменных)
- Когда значение должно быть уникальным в итоговом бинарнике
- Когда символ будет использоваться через extern в других модулях

#+BEGIN\_SRC asm ; example.asm module example\_driver

; Включаем ТОЛЬКО equ-константы include <<palette\_const.inc>> ; если нужны общие числовые константы

; 1. Включаем константы (если нужны); 2. Определяем ВСЕ константы defc defc \_driver\_const\_a = 0xFD00 defc \_driver\_const\_b = 0xFD03

; 3. Экспортируем публичные символы public \_driver\_init, \_driver\_process public \_driver\_vtable, DRIVER\_VTABLE\_ADDR

; 4. Определяем данные и код section driver\_data \_driver\_vtable: \_driver\_init: jp driver\_init \_driver\_process: jp driver\_process

; 5. Внешние зависимости (если есть) extern \_some\_external\_func

; 6. Объявления PUBLIC public \_foo \_foo: ret public \_bar \_bar: ret #+END\_#+END\_SRC

### 4. Краткая формулировка для канона:

В .inc файлах — только extern, equ и макросы. Все defc определения — строго в .asm файлах драйверов. Equ для числовых констант, defc для символов линкера.

Такой подход исключает переопределения и делает архитектуру предсказуемой и надежной.

### 5. Соглашения о вызовах: C vs Assembly

#### а) Правило 1: Разделение интерфейсов

- С программы используют .h файлы и вызывают C функции

- Ассемблерные программы используют .inc файлы и вызывают ассемблерные функции напрямую

б) Правило 2: Два слоя реализации

Для каждого драйвера должно быть:

- С-слой (.c файл) - преобразует вызовы из стека в регистры
- ASM-слой (.asm файл) - работает только с регистрами

с) Правило 3: Чёткая документация

В .h файле должно быть ясно указано:

- Какие функции для С программ
- Какие inline-функции для ассемблера
- Где какие параметры ожидаются

д) Пример вызова:

---

```
// С код:
palette_set_color(10, 0xFFFF);

// Преобразуется в:
// 1. Кладёт 10 и 0xFFFF в стек
// 2. Вызывает Сфункцию- из palette.c
// 3. Та извлекает из стека в А и ВС
// 4. Вызывает _palette_set_color ассемблер()

; Ассемблерный код:
ld a, 10
ld bc, 0xFFFF
call _palette_set_color ; Или через макрос
```

---

## 2. Пример из реальной жизни: Аудиодрайвер для YM2149

---

```
; =====
; Драйвер звукового чипа YM2149
; =====

SECTION DRV_VTABLE
ym2149_vtable:
    jp ym_detect      ; +0
    jp ym_install     ; +3
    jp ym_get_info    ; +6
    jp ym_command     ; +9
    jp ym_uninstall   ; +12
    jp ym_play_note   ; +15 специфичный( метод
ym2149_vtable_end:

; -----
; Зависимости: нет, самостоятельное устройство
; -----
```

```

DEPENDS_ON:
    db 0

; -----
; Данные
; -----
SECTION DRV_DATA

ym_mem_map:
    db 0xC1          ; Хэш конфигурации
    db 2, 3, 4, 5    ; Банки памяти

ym_info:
    dw .name
    db 1, 2          ; Версия 1.2
    dw API_HAS_IRQ | API_STATIC_DEVICE
    db 0x38          ; Вектор прерывания
.name:
    db "YM2149 PSG v1.2", 0

; -----
; Код драйвера
; -----
SECTION DRV_CODE

ym_detect:
    ; Проверяем наличие YM2149
    call require_memory

    ; Пробуем записать/считать/ тестовое значение
    ld a, 0xFF
    out (YM_REG), a
    in a, (YM_REG)
    cp 0xFF
    jr nz, .not_found

    ; Устройство найдено
    ld a, 1
    ret

.not_found:
    xor a
    ret

ym_command:
    ; Обработка команд IOCTL
    cp CMD_RESET
    jr z, .reset
    cp CMD_AUD_PLAY
    jr z, .play_cmd
    cp CMD_AUD_STOP
    jr z, .stop_cmd

```

```

        ; Неизвестная команда
        ld a, ERR_NOT_SUPPORTED
        scf
        ret

.reset:
        ; Сброс звукового чипа
        xor a
        ld bc, 13
        ld hl, ym_registers
.reset_loop:
        out (c), a
        inc c
        djnz .reset_loop
        xor a
        ret

.play_cmd:
        ; HL = данные ноты
        ld a, (hl)
        out (YM_FREQ_A), a
        inc hl
        ld a, (hl)
        out (YM_FREQ_A_HI), a
        xor a
        ret

; Быстрый обработчик прерываний
; Сохраняет только то, что использует
ym_irq_handler:
        push af
        push hl

        ; Обновляем частоты
        ld hl, (ym_freq_ptr)
        ld a, (hl)
        out (YM_FREQ_A), a

        ; Следующий байт
        inc hl
        ld (ym_freq_ptr), hl

        pop hl
        pop af
        ei
        ret

```

---

Тогда виртуальный драйвер

---

```

SECTION DRV_VTABLE
psg_vtable:
        jp ym_detect      ; +0
        jp ym_install     ; +3

```

```

        jp ym_get_info      ; +6
        jp ym_command      ; +9
        jp ym_uninstall    ; +12
        jp ym_play_note    ; +15 специфичный( метод
psg_vtable_end:

```

---

### 3. Структура проекта: Как это всё собирается

---

# Правильная структура для проекта

XiAlesteBIOS/└─

```

include/                                     ← для C программ
├─ aleste.h                                ← главный для C
├─ bios/                                   ← подсистемы BIOS (C)
│   ├── drivers.h                         ← DriverInfo, флаги (C)
│   ├── errors.h                         ← ERR_SUCCESS (C)
│   └─ system.h                          ← системные вызовы (C)
└─ drivers/                               ← публичные API драйверов (C)
    ├── mmu.h
    └─ video.h└─

```

```

inc/                                         ← для ассемблера те( же константы)
├─ aleste.inc                             ← главный для ASM
├─ bios/                                  ← подсистемы BIOS (ASM)
│   ├── drivers.inc                     ← DRV_FLAG_* (ASM эквивалент)
│   ├── errors.inc                     ← ERR_SUCCESS equ (ASM)
│   └─ system.inc                      ← системные вызовы (ASM)
└─ drivers/                              ← интерфейсы драйверов (ASM)
    ├── mmu.inc                        ← метки методов
    ├── video.inc
    └─ hardware/
        ├── ports.inc
        └─ memory.inc└─

```

```

drivers/                                    ← РЕАЛИЗАЦИЯ драйверов
├─ mmu/
│   ├── mmu.asm                        ← include "../inc/bios/drivers.inc"
│   └─ mmu_private.inc                ← приватные константы
└─ video/
    ├── video.asm                      ← include "../inc/bios/drivers.inc"
    └─ video_private.inc

```

---

**Ключевое правило:**

- include/ - что видят ВНЕШНИЕ программы (твой main.c и другие приложения)
- drivers/ - внутренняя реализация (собирается в библиотеку BIOS)

## 4. Дополнения

### 4.1. ports\_aleste.asm

```
; =====
; MEMORY_ALESTE@INC - Карта памяти Aleste LX с режимами Supervisor/User
; Соответствует спецификации MMU Architecture v2@0
; =====

; =====
; БАЗОВЫЕ КОНСТАНТЫ ПАМЯТИ
; =====

; Адресное пространство (24 бита)
MEMORY_SIZE      equ 0x01000000 ; 16 МБ общее адресное пространство
PHYSICAL_RAM_SIZE equ 0x00100000 ; 1 МБ физической оперативной памяти

; Базовые адреса
RAM_BASE          equ 0x00000000 ; Начало оперативной памяти
MMIO_BASE         equ 0x00FF0000 ; Начало MMIO пространства последние( K64)

; =====
; ОКОННАЯ БАНКОВАЯ ПАМЯТЬ (WINDOWED BANK MEMORY)
; =====

; Общее оконное пространство до( MMIO)
WB_MEMORY_BEGIN   equ 0x00000000 ; Начало оконной памяти
WB_MEMORY_END     equ 0xFEFFFFF    ; Конец оконной памяти перед( MMIO)
WB_MEMORY_SIZE    equ 0xFF0000    ; Размер: МБ16 - K64

; Логические окна по( K16 каждое)
WB_WINDOW_SIZE    equ 0x00004000 ; 16 КБ на окно

; Окно 0: 0000-3FFF
WB_WINDOW0_BEGIN  equ 0x00000000
WB_WINDOW0_END    equ 0x003FFF
WB_WINDOW0_DEFAULT equ 0          ; Банк по умолчанию

; Окно 1: 4000-7FFF
WB_WINDOW1_BEGIN  equ 0x00400000
WB_WINDOW1_END    equ 0x007FFF
WB_WINDOW1_DEFAULT equ 1

; Окно 2: 8000-BFFF
WB_WINDOW2_BEGIN  equ 0x00800000
WB_WINDOW2_END    equ 0x00BFFF
WB_WINDOW2_DEFAULT equ 2

; Окно 3: C000-FFFF
WB_WINDOW3_BEGIN  equ 0x00C00000
WB_WINDOW3_END    equ 0x00FFFF
WB_WINDOW3_DEFAULT equ 3
```

```

; Размер банка K(64)
BANK_SIZE          equ 0x00010000 ; 64 КБ

; =====
; MMIO ПРОСТРАНСТВО (Memory Mapped I/O)
; =====

MMIO_BEGIN          equ 0xFF0000    ; Начало MMIO адрес( МБ16 - К64)
MMIO_END            equ 0xFFFFFFFF  ; Конец MMIO адрес( МБ16 - 1)
MMIO_SIZE           equ 0x00010000  ; 64 КБ

; MMIO_L0 новые( устройства Aleste)
MMIO_L0_BEGIN       equ 0xFF0000    ; Начало MMIO_L0
MMIO_L0_END         equ 0xFF3FFF    ; Конец MMIO_L0
MMIO_L0_SIZE        equ 0x00004000  ; 16 КБ

; MMIO_HI эмуляция( Legacy устройств)
MMIO_HI_BEGIN       equ 0xFF4000    ; Начало MMIO_HI
MMIO_HI_END         equ 0xFFFFFFFF  ; Конец MMIO_HI
MMIO_HI_SIZE        equ 0x0000C000  ; 48 КБ

; =====
; УСТРОЙСТВА В MMIO_L0 новые( устройства Aleste)
; =====

; Страница 0 MMIO_L0 (FF0000-FF007F)
MMIO_PAGE0_BEGIN    equ 0xFF0000

; PIC Controller Прерывания()
MMIO_PIC_BASE       equ 0xFF0000
MMIO_PIC_SIZE       equ 32

; IPC Mailbox Системный( почтовый ящик)
MMIO_IPC_BASE       equ 0xFF0020
MMIO_IPC_SIZE       equ 32

; System Timer
MMIO_TIMER_BASE     equ 0xFF0040
MMIO_TIMER_SIZE     equ 32

; RTC Controller
MMIO_RTC_BASE       equ 0xFF0060
MMIO_RTC_SIZE       equ 32

; Расширенный доступ к MMU
MMIO_MMU_EXT_BEGIN  equ 0xFF0080
MMIO_MMU_EXT_END    equ 0xFF00BF
MMIO_MMU_EXT_SIZE   equ 64          ; 16 регистров × 4 байта

; Legacy Emulation страница( 2: FF0100-FF017F)
MMIO_LEGACY_BEGIN   equ 0xFF0100
MMIO_LEGACY_END     equ 0xFF017F
MMIO_LEGACY_SIZE    equ 128

```



```

; Палитра цветов в( Legacy области)
MMIO_PALETTE_BASE equ 0xFF0100 ; Первые 32 байта Legacy области
MMIO_PALETTE_SIZE equ 32

; 6845 CRTC в( Legacy области)
MMIO_6845_BASE equ 0xFF0120 ; Следующие 32 байта
MMIO_6845_SIZE equ 32

; =====
; MMIO_HI эмуляция( Legacy устройств CPC)
; =====

; Gate Array (7FXXh порты)
MMIO_GA_BASE equ 0xFF7F00
MMIO_GA_SIZE equ 256 ; Полное отображение портов 00-FF

; CRTC 6845 (BCXXh/BDXXh порты)
MMIO_CRTC_INDEX equ 0xFFBC00 ; BCXXh
MMIO_CRTC_DATA equ 0xFFBD00 ; BDXXh

; Верхний ROM (DFXXh)
MMIO_UPPER_ROM equ 0xFFDF00

; PPI 8255 (F4XXh-F7XXh)
MMIO_PPI_PORTA equ 0xFFFF400 ; F4XXh
MMIO_PPI_PORTB equ 0xFFFF500 ; F5XXh
MMIO_PPI_PORTC equ 0xFFFF600 ; F6XXh
MMIO_PPI_CTRL equ 0xFFFF700 ; F7XXh

; =====
; СИСТЕМНЫЕ РЕГИСТРЫ MMU порты( вводавывода-)
; =====

; Регистры Native Mode порты( F0-FF)
PORT_GLOBAL_CTRL equ 0xF0 ; Главный регистр управления
PORT_MMIO_PAGE equ 0xF1 ; Выбор страницы MMIO
PORT_SYSCALL equ 0xF2 ; Системный вызов
PORT_CLOCK_CTRL equ 0xF3 ; Управление частотой CPU
PORT_SUPER_SLOT equ 0xF9 ; Активный слот для Supervisor
PORT_USER_SLOT equ 0xFB ; Активный слот для User
PORT_BANK_0 equ 0xFC ; Банк для окна 0
PORT_BANK_1 equ 0xFD ; Банк для окна 1
PORT_BANK_2 equ 0xFE ; Банк для окна 2
PORT_BANK_3 equ 0xFF ; Банк для окна 3

; Регистры Legacy Mode
PORT_LEGACY_RMR equ 0x7F00 ; RMR регистр CPC
PORT_LEGACY_MMR equ 0x7F00 ; MMR регистр CPC
PORT_LEGACY_UPPER_ROM equ 0xDF00 ; Выбор верхнего ROM
PORT_LEGACY_SYSCALL equ 0xF200 ; Системный вызов в Legacy

; =====

```

```

; БИТЫ РЕГИСТРА GLOBAL_CTRL
; =====

; Позиции битов в регистре GLOBAL_CTRL порт( F0h)
GLOBAL_SUPERVISOR equ 0      ; Бит 0: supervisor_mode
GLOBAL_NATIVE     equ 1      ; Бит 1: native_mode
GLOBAL_TRAP_ENABLE equ 2      ; Бит 2: supervisor_hook включение( trap)
GLOBAL_RESERVED1  equ 3      ; Бит 3: зарезервировано
GLOBAL_MMIO_UNLOCK equ 4      ; Бит 4: mmio_user_unlock
GLOBAL_RESERVED2  equ 5      ; Бит 5: зарезервировано
GLOBAL_RESERVED3  equ 6      ; Бит 6: зарезервировано
GLOBAL_RESERVED4  equ 7      ; Бит 7: зарезервировано

; Значения по умолчанию после сброса
GLOBAL_DEFAULT     equ (1 << GLOBAL_SUPERVISOR) | (1 << GLOBAL_NATIVE)
                  ; supervisor=1, native=1, mmio_userlock=0

; =====
; СЛОТЫ ПАМЯТИ для( SUPER_SLOT/USER_SLOT)
; =====

; Доступные слоты (0-3)
SLOT_0             equ 0      ; Слот 0
SLOT_1             equ 1      ; Слот 1
SLOT_2             equ 2      ; Слот 2
SLOT_3             equ 3      ; Слот 3

; =====
; МАКРОСЫ ДЛЯ РАБОТЫ С MMU
; =====

; Получить текущий активный слот в( зависимости от режима)
; Выход: A = текущий слот (0-3)
MACRO GET_CURRENT_SLOT
    in a, (PORT_GLOBAL_CTRL)
    bit GLOBAL_SUPERVISOR, a
    jr z, @user_mode
    ; Supervisor mode
    in a, (PORT_SUPER_SLOT)
    jr @end
@user_mode:
    ; User mode
    in a, (PORT_USER_SLOT)
@end:
ENDM

; Переключить банк в текущем активном слоте
; Вход: window (0-3), bank (0-255)
MACRO SWITCH_BANK window, bank
    ld a, bank
    if window = 0
        out (PORT_BANK_0), a
    else if window = 1

```

```

        out (PORT_BANK_1), a
    else if window = 2
        out (PORT_BANK_2), a
    else if window = 3
        out (PORT_BANK_3), a
    endif
ENDM

; Быстрое переключение банка кода окно( 1)
MACRO SWITCH_CODE_BANK bank
    ld a, bank
    out (PORT_BANK_1), a
ENDM

; Быстрое переключение банка данных окно( 2)
MACRO SWITCH_DATA_BANK bank
    ld a, bank
    out (PORT_BANK_2), a
ENDM

; Системный вызов
; Вход: A = код функции
MACRO SYSCALL code
    ld a, code
    out (PORT_SYSCALL), a
ENDM

; Legacy системный вызов
MACRO SYSCALL_LEGACY code
    ld a, code
    out (PORT_LEGACY_SYSCALL), a
ENDM

; Вход в Supervisor Mode через trap
; Установить обработчики прерываний и включить trap
MACRO ENABLE_TRAP
    ld a, GLOBAL_DEFAULT | (1 << GLOBAL_TRAP_ENABLE)
    out (PORT_GLOBAL_CTRL), a
ENDM

; Выход из Supervisor Mode
MACRO EXIT_SUPERVISOR native_mode
    if native_mode = 1
        ld a, (1 << GLOBAL_NATIVE) ; supervisor=0, native=1
    else
        xor a ; supervisor=0, native=0
    endif
    out (PORT_GLOBAL_CTRL), a
ENDM

; =====
; MMIO РАБОТА доступ( через окно)
; =====

```

```

; Выбрать страницу MMIO
; Вход: A = номер страницы (0-127)
MACRO SET_MMIO_PAGE page
    ld a, page
    out (PORT_MMIO_PAGE), a
ENDM

; Запись в регистр MMIO
; Вход: page = страница, offset = смещение (0-127), value = значение
MACRO WRITE_MMIO page, offset, value
    ld a, page
    out (PORT_MMIO_PAGE), a
    ld a, value
    out (offset), a
ENDM

; Чтение из регистра MMIO
; Вход: page = страница, offset = смещение (0-127)
; Выход: A = значение
MACRO READ_MMIO page, offset
    ld a, page
    out (PORT_MMIO_PAGE), a
    in a, (offset)
ENDM

; =====
; РАБОТА С РАСШИРЕННЫМ MMU (MMU_EXT область)
; =====

; Сохранить состояние маппера
; Вход: HL = указатель на буфер (64 байта)
MACRO SAVE_MMU_STATE buffer
    ld hl, buffer
    ld bc, 0040h          ; 64 байта
    ld a, 0              ; Страница 0
    out (PORT_MMIO_PAGE), a
    ld a, 80h            ; Начало MMU_EXT области
    ld d, 16              ; 16 регистров
@save_loop:
    ; Здесь должен быть код чтения через MMIO_WINDOW
    ; зависит( от конкретной реализации доступа)
    inc a
    dec d
    jr nz, @save_loop
ENDM

; =====
; КОНСТАНТЫ ДЛЯ СИСТЕМНЫХ ВЫЗОВОВ
; =====

; Коды системных вызовов
SYS_MMIO_ACCESS_REQUEST equ 0xFE ; Запрос доступа к MMIO

```

```

; =====
; СИСТЕМНЫЕ ОБЛАСТИ ПАМЯТИ
; =====

; Таблица векторов прерываний в( начале памяти)
IVT_BEGIN      equ 0x000000
IVT_END        equ 0x0000FF
IVT_SIZE       equ 0x00000100 ; 256 байт

; Системный стек в( Supervisor слоте)
SYS_STACK_BEGIN equ 0x00FF00 ; В конце окна 3
SYS_STACK_END   equ 0x00FFFF
SYS_STACK_SIZE  equ 0x00000100 ; 256 байт

; Область системных переменных
SYS_VARS_BEGIN  equ 0x000100
SYS_VARS_END    equ 0x0003FF
SYS_VARS_SIZE   equ 0x00000300 ; 768 байт

; =====
; РАЗМЕЩЕНИЕ ПРОГРАММ
; =====

; Базовый адрес загрузки программ окно( 1)
PROGRAM_LOAD_BASE equ 0x004000
PROGRAM_LOAD_END   equ 0x007FFF
PROGRAM_LOAD_SIZE  equ 0x00004000 ; K16

; Область данных программы окно( 2)
PROGRAM_DATA_BASE  equ 0x008000
PROGRAM_DATA_END   equ 0x00BFFF
PROGRAM_DATA_SIZE  equ 0x00004000 ; K16

; Стек программы окно( 3)
PROGRAM_STACK_BASE equ 0x00C000
PROGRAM_STACK_TOP  equ 0x00FFFF ; Растёт вниз
PROGRAM_STACK_SIZE equ 0x00004000 ; K16

; =====
; РЕЖИМЫ ДОСТУПА
; =====

; Режимы пользователя сочетания( supervisor/native)
MODE_SUPERVISOR_NATIVE equ (1 << GLOBAL_SUPERVISOR) | (1 << GLOBAL_NATIVE)
MODE_USER_NATIVE       equ (1 << GLOBAL_NATIVE)
MODE_USER_LEGACY       equ 0

; Проверка режима доступа
; Вход: mode = режим для проверки
; Выход: Z=1 если текущий режим совпадает
MACRO CHECK_MODE mode
    in a, (PORT_GLOBAL_CTRL)

```

```

        and (1 << GLOBAL_SUPERVISOR) | (1 << GLOBAL_NATIVE)
        cp mode
ENDM

; =====
; ФЛАГИ БЕЗОПАСНОСТИ
; =====

; Проверка блокировки MMIO в User Mode
; Выход: Z=0 если доступ заблокирован и( мы в User Mode)
MACRO CHECK_MMIO_LOCK
    in a, (PORT_GLOBAL_CTRL)
    bit GLOBAL_SUPERVISOR, a
    jr nz, @supervisor    ; В Supervisor - всегда разрешено
    bit GLOBAL_MMIO_UNLOCK, a
    jr z, @locked        ; В User и mmio_userlock=0
@supervisor:
    xor a                ; Z=1 разрешено()
    ret
@locked:
    or 1                 ; Z=0 запрещено()
ENDM

```

---

## 4.2. memory\_aleste.asm

```

; =====
; MEMORY_ALESTE@INC - Карта памяти Aleste LX с режимами Supervisor/User
; Соответствует спецификации MMU Architecture v2@0
; =====

; =====
; БАЗОВЫЕ КОНСТАНТЫ ПАМЯТИ
; =====

; Адресное пространство (24 бита)
MEMORY_SIZE      equ 0x01000000    ; 16 МБ общее адресное пространство
PHYSICAL_RAM_SIZE equ 0x00100000    ; 1 МБ физической оперативной памяти

; Базовые адреса
RAM_BASE         equ 0x00000000    ; Начало оперативной памяти
MMIO_BASE        equ 0x00FF0000    ; Начало MMIO пространства последние( K64)

; =====
; ОКОННАЯ БАНКОВАЯ ПАМЯТЬ (WINDOWED BANK MEMORY)
; =====

; Общее оконное пространство до( MMIO)
WB_MEMORY_BEGIN  equ 0x00000000    ; Начало оконной памяти
WB_MEMORY_END    equ 0xFEFFFFF     ; Конец оконной памяти перед( MMIO)
WB_MEMORY_SIZE   equ 0xFF0000      ; Размер: МБ16 - K64

; Логические окна по( K16 каждое)

```

```

WB_WINDOW_SIZE      equ 0x00004000 ; 16 КБ на окно

; Окно 0: 0000-3FFF
WB_WINDOW0_BEGIN    equ 0x000000
WB_WINDOW0_END      equ 0x003FFF
WB_WINDOW0_DEFAULT  equ 0          ; Банк по умолчанию

; Окно 1: 4000-7FFF
WB_WINDOW1_BEGIN    equ 0x004000
WB_WINDOW1_END      equ 0x007FFF
WB_WINDOW1_DEFAULT  equ 1

; Окно 2: 8000-BFFF
WB_WINDOW2_BEGIN    equ 0x008000
WB_WINDOW2_END      equ 0x00BFFF
WB_WINDOW2_DEFAULT  equ 2

; Окно 3: C000-FFFF
WB_WINDOW3_BEGIN    equ 0x00C000
WB_WINDOW3_END      equ 0x00FFFF
WB_WINDOW3_DEFAULT  equ 3

; Размер банка K(64)
BANK_SIZE           equ 0x00010000 ; 64 КБ

; =====
; MMIO ПРОСТРАНСТВО (Memory Mapped I/O)
; =====

MMIO_BEGIN          equ 0xFF0000 ; Начало MMIO адрес( МБ16 - К64)
MMIO_END            equ 0xFFFFF ; Конец MMIO адрес( МБ16 - 1)
MMIO_SIZE           equ 0x00010000 ; 64 КБ

; MMIO_L0 новые( устройства Aleste)
MMIO_L0_BEGIN       equ 0xFF0000 ; Начало MMIO_L0
MMIO_L0_END         equ 0xFF3FFF ; Конец MMIO_L0
MMIO_L0_SIZE        equ 0x00004000 ; 16 КБ

; MMIO_HI эмуляция( Legacy устройств)
MMIO_HI_BEGIN       equ 0xFF4000 ; Начало MMIO_HI
MMIO_HI_END         equ 0xFFFFF ; Конец MMIO_HI
MMIO_HI_SIZE        equ 0x0000C000 ; 48 КБ

; =====
; УСТРОЙСТВА В MMIO_L0 новые( устройства Aleste)
; =====

; Страница 0 MMIO_L0 (FF0000-FF007F)
MMIO_PAGE0_BEGIN    equ 0xFF0000

; PIC Controller Прерывания()
MMIO_PIC_BASE       equ 0xFF0000
MMIO_PIC_SIZE       equ 32

```

```

; IPC Mailbox Системный( почтовый ящик)
MMIO_IPC_BASE      equ 0xFF0020
MMIO_IPC_SIZE      equ 32

; System Timer
MMIO_TIMER_BASE    equ 0xFF0040
MMIO_TIMER_SIZE    equ 32

; RTC Controller
MMIO_RTC_BASE      equ 0xFF0060
MMIO_RTC_SIZE      equ 32

; Расширенный доступ к MMU
MMIO_MMU_EXT_BEGIN equ 0xFF0080
MMIO_MMU_EXT_END   equ 0xFF00BF
MMIO_MMU_EXT_SIZE  equ 64          ; 16 регистров × 4 байта

; Legacy Emulation страница( 2: FF0100-FF017F)
MMIO_LEGACY_BEGIN  equ 0xFF0100
MMIO_LEGACY_END    equ 0xFF017F
MMIO_LEGACY_SIZE   equ 128

; Палитра цветов в( Legacy области)
MMIO_PALETTE_BASE  equ 0xFF0100    ; Первые 32 байта Legacy области
MMIO_PALETTE_SIZE  equ 32

; 6845 CRTC в( Legacy области)
MMIO_6845_BASE     equ 0xFF0120    ; Следующие 32 байта
MMIO_6845_SIZE     equ 32

; =====
; MMIO_HI эмуляция( Legacy устройств CPC)
; =====

; Gate Array (7FXXh порты)
MMIO_GA_BASE       equ 0xFF7F00
MMIO_GA_SIZE       equ 256          ; Полное отображение портов 00-FF

; CRTC 6845 (BCXXh/BDXXh порты)
MMIO_CRTC_INDEX    equ 0xFFBC00    ; BCXXh
MMIO_CRTC_DATA     equ 0xFFBD00    ; BDXXh

; Верхний ROM (DFXXh)
MMIO_UPPER_ROM     equ 0xFFDF00

; PPI 8255 (F4XXh-F7XXh)
MMIO_PPI_PORTA     equ 0xFFFF400    ; F4XXh
MMIO_PPI_PORTB     equ 0xFFFF500    ; F5XXh
MMIO_PPI_PORTC     equ 0xFFFF600    ; F6XXh
MMIO_PPI_CTRL      equ 0xFFFF700    ; F7XXh

; =====

```



```

; СИСТЕМНЫЕ РЕГИСТРЫ MMU порты( вводавывода-)
; =====

; Регистры Native Mode порты( F0-FF)
PORT_GLOBAL_CTRL    equ 0xF0      ; Главный регистр управления
PORT_MMIO_PAGE      equ 0xF1      ; Выбор страницы MMIO
PORT_SYSCALL        equ 0xF2      ; Системный вызов
PORT_CLOCK_CTRL     equ 0xF3      ; Управление частотой CPU
PORT_SUPER_SLOT     equ 0xF9      ; Активный слот для Supervisor
PORT_USER_SLOT      equ 0xFB      ; Активный слот для User
PORT_BANK_0         equ 0xFC      ; Банк для окна 0
PORT_BANK_1         equ 0xFD      ; Банк для окна 1
PORT_BANK_2         equ 0xFE      ; Банк для окна 2
PORT_BANK_3         equ 0xFF      ; Банк для окна 3

; Регистры Legacy Mode
PORT_LEGACY_RMR      equ 0x7F00    ; RMR регистр CPC
PORT_LEGACY_MMR      equ 0x7F00    ; MMR регистр CPC
PORT_LEGACY_UPPER_ROM equ 0xDF00    ; Выбор верхнего ROM
PORT_LEGACY_SYSCALL  equ 0xF200    ; Системный вызов в Legacy

; =====
; БИТЫ РЕГИСТРА GLOBAL_CTRL
; =====

; Позиции битов в регистре GLOBAL_CTRL порт( F0h)
GLOBAL_SUPERVISOR    equ 0         ; Бит 0: supervisor_mode
GLOBAL_NATIVE        equ 1         ; Бит 1: native_mode
GLOBAL_TRAP_ENABLE    equ 2         ; Бит 2: supervisor_hook включение( trap)
GLOBAL_RESERVED1     equ 3         ; Бит 3: зарезервировано
GLOBAL_MMIO_UNLOCK   equ 4         ; Бит 4: mmio_user_unlock
GLOBAL_RESERVED2     equ 5         ; Бит 5: зарезервировано
GLOBAL_RESERVED3     equ 6         ; Бит 6: зарезервировано
GLOBAL_RESERVED4     equ 7         ; Бит 7: зарезервировано

; Значения по умолчанию после сброса
GLOBAL_DEFAULT       equ (1 << GLOBAL_SUPERVISOR) | (1 << GLOBAL_NATIVE)
                        ; supervisor=1, native=1, mmio_userlock=0

; =====
; СЛОТЫ ПАМЯТИ для( SUPER_SLOT/USER_SLOT)
; =====

; Доступные слоты (0-3)
SLOT_0               equ 0         ; Слот 0
SLOT_1               equ 1         ; Слот 1
SLOT_2               equ 2         ; Слот 2
SLOT_3               equ 3         ; Слот 3

; =====
; МАКРОСЫ ДЛЯ РАБОТЫ С MMU
; =====

```

```

; Получить текущий активный слот в( зависимости от режима)
; Выход: A = текущий слот (0-3)
MACRO GET_CURRENT_SLOT
    in a, (PORT_GLOBAL_CTRL)
    bit GLOBAL_SUPERVISOR, a
    jr z, @user_mode
    ; Supervisor mode
    in a, (PORT_SUPER_SLOT)
    jr @end
@user_mode:
    ; User mode
    in a, (PORT_USER_SLOT)
@end:
ENDM

; Переключить банк в текущем активном слоте
; Вход: window (0-3), bank (0-255)
MACRO SWITCH_BANK window, bank
    ld a, bank
    if window = 0
        out (PORT_BANK_0), a
    else if window = 1
        out (PORT_BANK_1), a
    else if window = 2
        out (PORT_BANK_2), a
    else if window = 3
        out (PORT_BANK_3), a
    endif
ENDM

; Быстрое переключение банка кода окно( 1)
MACRO SWITCH_CODE_BANK bank
    ld a, bank
    out (PORT_BANK_1), a
ENDM

; Быстрое переключение банка данных окно( 2)
MACRO SWITCH_DATA_BANK bank
    ld a, bank
    out (PORT_BANK_2), a
ENDM

; Системный вызов
; Вход: A = код функции
MACRO SYSCALL code
    ld a, code
    out (PORT_SYSCALL), a
ENDM

; Legacy системный вызов
MACRO SYSCALL_LEGACY code
    ld a, code
    out (PORT_LEGACY_SYSCALL), a

```

```

ENDM

; Вход в Supervisor Mode через trap
; Установить обработчики прерываний и включить trap
MACRO ENABLE_TRAP
    ld a, GLOBAL_DEFAULT | (1 << GLOBAL_TRAP_ENABLE)
    out (PORT_GLOBAL_CTRL), a
ENDM

; Выход из Supervisor Mode
MACRO EXIT_SUPERVISOR native_mode
    if native_mode = 1
        ld a, (1 << GLOBAL_NATIVE) ; supervisor=0, native=1
    else
        xor a ; supervisor=0, native=0
    endif
    out (PORT_GLOBAL_CTRL), a
ENDM

; =====
; MMIO РАБОТА доступ( через окно)
; =====

; Выбрать страницу MMIO
; Вход: A = номер страницы (0-127)
MACRO SET_MMIO_PAGE page
    ld a, page
    out (PORT_MMIO_PAGE), a
ENDM

; Запись в регистр MMIO
; Вход: page = страница, offset = смещение (0-127), value = значение
MACRO WRITE_MMIO page, offset, value
    ld a, page
    out (PORT_MMIO_PAGE), a
    ld a, value
    out (offset), a
ENDM

; Чтение из регистра MMIO
; Вход: page = страница, offset = смещение (0-127)
; Выход: A = значение
MACRO READ_MMIO page, offset
    ld a, page
    out (PORT_MMIO_PAGE), a
    in a, (offset)
ENDM

; =====
; РАБОТА С РАСШИРЕННЫМ MMU (MMU_EXT область)
; =====

; Сохранить состояние маппера

```

```

; Вход: HL = указатель на буфер (64 байта)
MACRO SAVE_MMU_STATE buffer
    ld hl, buffer
    ld bc, 0040h          ; 64 байта
    ld a, 0               ; Страница 0
    out (PORT_MMIO_PAGE), a
    ld a, 80h             ; Начало MMU_EXT области
    ld d, 16              ; 16 регистров
@save_loop:
    ; Здесь должен быть код чтения через MMIO_WINDOW
    ; зависит( от конкретной реализации доступа)
    inc a
    dec d
    jr nz, @save_loop
ENDM

; =====
; КОНСТАНТЫ ДЛЯ СИСТЕМНЫХ ВЫЗОВОВ
; =====

; Коды системных вызовов
SYS_MMIO_ACCESS_REQUEST equ 0xFE ; Запрос доступа к MMIO

; =====
; СИСТЕМНЫЕ ОБЛАСТИ ПАМЯТИ
; =====

; Таблица векторов прерываний в( начале памяти)
IVT_BEGIN equ 0x000000
IVT_END equ 0x0000FF
IVT_SIZE equ 0x00000100 ; 256 байт

; Системный стек в( Supervisor слоте)
SYS_STACK_BEGIN equ 0x00FF00 ; В конце окна 3
SYS_STACK_END equ 0x00FFFF
SYS_STACK_SIZE equ 0x00000100 ; 256 байт

; Область системных переменных
SYS_VARS_BEGIN equ 0x000100
SYS_VARS_END equ 0x0003FF
SYS_VARS_SIZE equ 0x00000300 ; 768 байт

; =====
; РАЗМЕЩЕНИЕ ПРОГРАММ
; =====

; Базовый адрес загрузки программ окно( 1)
PROGRAM_LOAD_BASE equ 0x004000
PROGRAM_LOAD_END equ 0x007FFF
PROGRAM_LOAD_SIZE equ 0x00004000 ; K16

; Область данных программы окно( 2)
PROGRAM_DATA_BASE equ 0x008000

```

```

PROGRAM_DATA_END    equ 0x00BFFF
PROGRAM_DATA_SIZE   equ 0x00004000 ; K16

; Стек программы окно( 3)
PROGRAM_STACK_BASE equ 0x00C000
PROGRAM_STACK_TOP   equ 0x00FFFF ; Растёт вниз
PROGRAM_STACK_SIZE  equ 0x00004000 ; K16

; =====
; РЕЖИМЫ ДОСТУПА
; =====

; Режимы пользователя сочетания( supervisor/native)
MODE_SUPERVISOR_NATIVE equ (1 << GLOBAL_SUPERVISOR) | (1 << GLOBAL_NATIVE)
MODE_USER_NATIVE       equ (1 << GLOBAL_NATIVE)
MODE_USER_LEGACY       equ 0

; Проверка режима доступа
; Вход: mode = режим для проверки
; Выход: Z=1 если текущий режим совпадает
MACRO CHECK_MODE mode
    in a, (PORT_GLOBAL_CTRL)
    and (1 << GLOBAL_SUPERVISOR) | (1 << GLOBAL_NATIVE)
    cp mode
ENDM

; =====
; ФЛАГИ БЕЗОПАСНОСТИ
; =====

; Проверка блокировки MMIO в User Mode
; Выход: Z=0 если доступ заблокирован и( мы в User Mode)
MACRO CHECK_MMIO_LOCK
    in a, (PORT_GLOBAL_CTRL)
    bit GLOBAL_SUPERVISOR, a
    jr nz, @supervisor ; В Supervisor - всегда разрешено
    bit GLOBAL_MMIO_UNLOCK, a
    jr z, @locked ; В User и mmio_userlock=0
@supervisor:
    xor a ; Z=1 разрешено()
    ret
@locked:
    or 1 ; Z=0 запрещено()
ENDM

```

---