#### Lecture 6.2

# 动态内存管理

徐辉 xuh@fudan.edu.cn

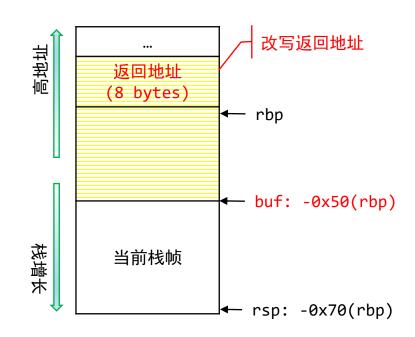


## 大纲

- 一、内存管理机制
- 二、智能指针
- 三、垃圾回收

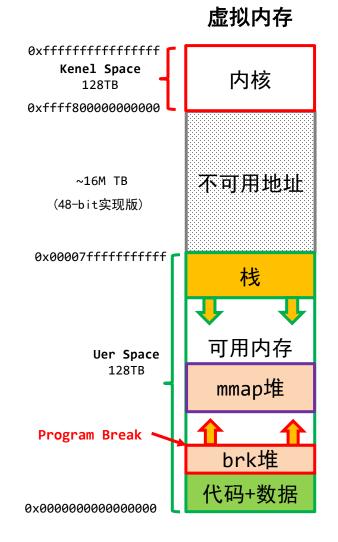
## 栈的机制相对简单

- 调用规约
  - 新的函数调用会创建栈帧
  - 函数返回自动退栈
- 栈溢出(Stack overflow)
  - 默认8MB, 超过则崩溃
  - 可靠性风险
- 缓冲区溢出(buffer overflow)
  - 写入数据大小超出预留空间
  - 安全问题



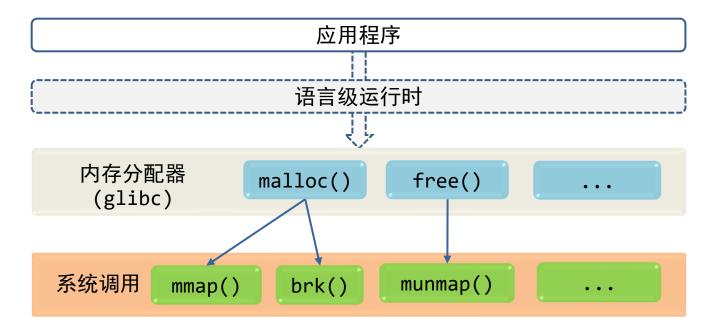
## 堆的管理比较复杂

- Program break:
  - 如Linux的brk()系统调用
  - 内存小于阈值时使用
  - 分配区间是连续的
  - 一般不主动回收
  - 使用链表管理空闲内存
- 内存映射:
  - 如Linux的mmap()系统调用
  - 早期Unix系统不支持
  - 容易通过munmap()释放
  - 一般内存大于阈值时使用



## 堆分配API: glibc APIs

- 分配: malloc(size\_t n)
  - 分配n个字节的空间,并返回指向该内存的指针
  - 内存并未被清理
- 堆释放: free(void \* p)
  - 释放p指向的内存空间;
    - 不会直接返还操作系统(brk)
  - 如果free(p)之前被调用过,会导致未定义行为
  - 如果p是空指针,则不会进行任何操作



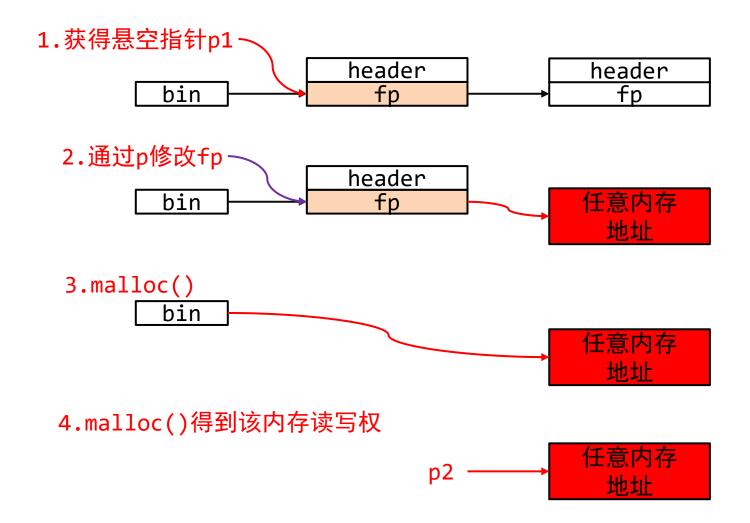
### 堆分配器: Doug Lea's Allocator (dlmalloc)

- 空闲内存块(chunks)通过bins进行管理
- 每个Regular bin是一个双向链表,包含大小固定的块
  - Fastbin采用单向链表
- 通过malloc()进行内存分配时需找到合适bin

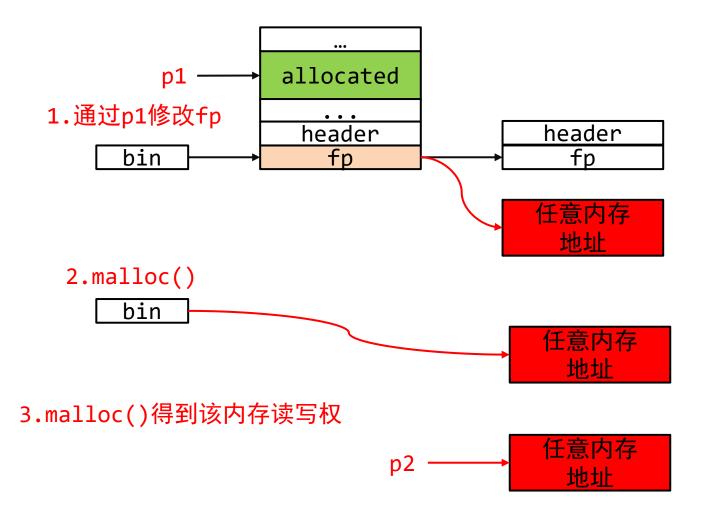
## 堆上的问题

- 安全性缺陷
  - 释放后使用: use-after-free
  - 堆溢出: heap overflow
  - 双重释放: double free
- 可靠性缺陷
  - 内存泄露: memory leakage
  - 堆耗尽: heap exhaustion

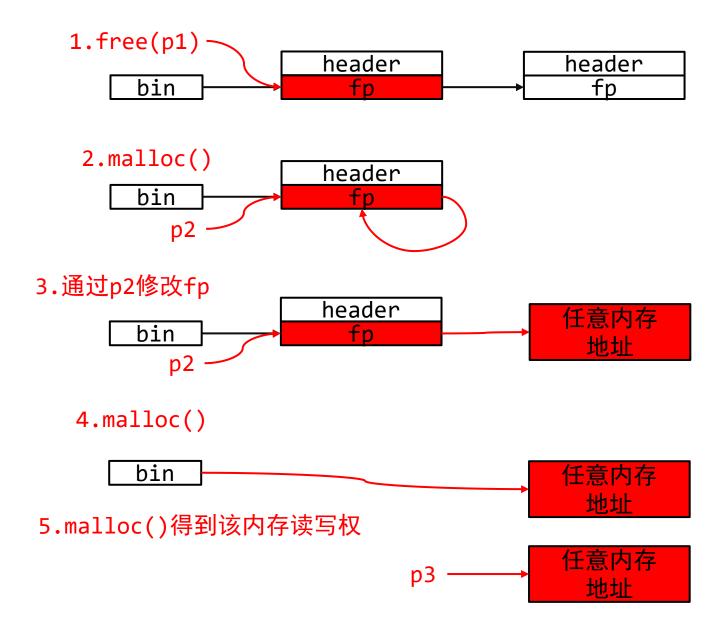
#### Use-After-Free



## 堆溢出

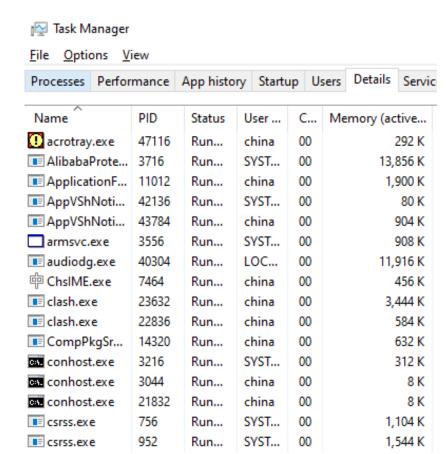


### Double Free



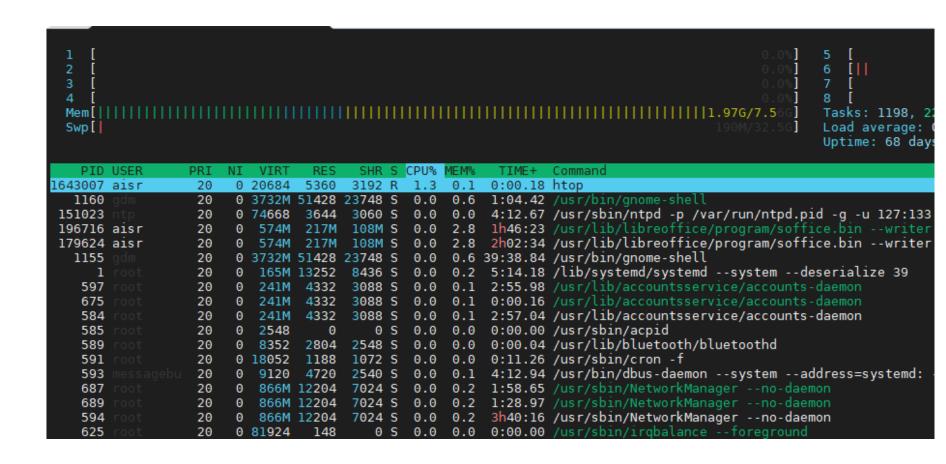
## 堆空间耗尽: Heap Exhaustion

- 堆空间何时会耗尽?
  - 物理内存用尽?
  - 虚拟内存用尽?
  - 地址空间用尽?
- 不同操作系统存在区别:
  - Windows采用eager的机制;
    - 分配即占用
  - Linux采用lazy的机制;
    - mmap()/brk()只是分配地址
    - 并不分配物理页
    - 访问才占用



## Linux内存占用

- VIRT(Virtual Image): 进程镜像可用的内存地址空间;
- RES(Resident size): 物理内存占用, non-swapped;
- SHR (Shared Mem): 和其它进程共享的内存



## 内存泄露: Memory Leakage

- 空闲内存不能及时回收造成可用内存越来越少。
  - 忘记free
  - 循环引用

## 编程语言设计的任务

- 程序员是不可靠的,如何
  - 提升内存使用效率?
  - 预防内存可用性缺陷?
  - 预防内存安全缺陷?
- 实现自动内存管理:
  - 智能指针
  - 垃圾回收

## 大纲

- 一、内存管理机制
- 二、智能指针
- 三、垃圾回收

## 如何自动释放内存

- 传统C/C++需要手动释放内存
  - malloc/free
  - constructor/destructor
- 如何自动释放内存?
  - 静态分析目标对象的lifespan
  - 动态分析目标对象的引用数

## 下面这段C++代码应输出什么?

- s保存在栈上, 栈帧销毁时自动析构;
- 为什么不能delete new的对象?

```
class MyClass{
  public:
    int val;
    MyClass(int v) { val = v; }
    int add(MyClass* a) { return val + a->val; }
    int add(MyClass& a) { return val + a.val; }
    int add2(MyClass a) { return val + a.val; }
    ~MyClass() { cout << "delete obj:"<< val << endl; }
};
void foo(MyClass* p){
    MyClass s{3};
    p = &s;
int main() {
    MyClass s{1};
    MyClass* p1 = new MyClass(2);
    MyClass* p2;
                                               delete MyClass obj:3
    foo(p2);
                                               3
    cout << s.add(p1) << endl;</pre>
                                               -98693131
    cout << p1->add(p2) << endl;</pre>
    cout << p1->add2(s) << endl;</pre>
                                               delete MyClass obj:1
                                               delete MyClass obj:1
```

## 编译时分析目标对象的lifespan?

- 基本思路:
  - 第一步: 需要确定目标对象的所有别名
    - 指针分析问题,基本不可行
    - 不考虑地址运算
    - 不考虑裸指针
  - 第二步:分析所有别名的def-use
- 如果限制对象只能有一个所有者?
  - Rust所有权机制

## Rust所有权模型 => XOR Mutability

- 一个对象有且只有一个所有者
- 所有权可以转移给其它变量(用完不还)
- 所有权可以被其它变量借用(用完归还)只读(immutable)借用: & 可变(mutable)借用: & mut

```
fn main(){
  let mut alice = Box::new(1);
  let bob = alice;
  println!("bob:{}", bob);
  println!("alice:{}", alice);
}

alice 拥有Box对象

转移所有权转移给 bob,
  alice失去Box对象的所有权
```

```
fn main(){
  let mut alice = Box::new(1);
  let bob = &alice;
  println!("alice:{}", alice);
  println!("bob:{}", bob);
  *alice = 2;
}
```

bob只读借用Box对象 alicel临时失去修改权,保留只读权 alice可读

bob自动归还Box对象, alice恢复修改权

## 如果必须违背XOR Mutability怎么办?

- 以双向链表为例,中间节点被前后两个节点访用
- 为了提升可用性需要妥协:
  - 智能指针(性能损失)
  - 允许使用裸指针(unsafe)



```
struct List{
    val: u64,
    prev: Option<Rc<RefCell<List>>>,
    next: Option<Rc<RefCell<List>>>,
}
```

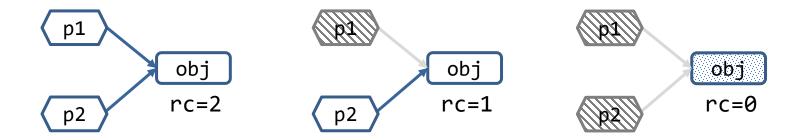
方法一:智能指针

```
struct List{
   val: u64,
   next: *mut List,
   prev: *mut List,
}
```

方法二:允许使用裸指针

## 动态分析记录引用数

- 每产生一个新的引用, 计数器加1, 反之则减1;
- 引用数清零时自动析构
- Rust: Reference Counter
- C++: 智能指针



## C++(11)智能指针

- 独占型指针: unique\_ptr
  - 通过move转移所有权
- 共享型指针: shared\_ptr
  - 可以通过reset()主动释放引用数;
  - 引用数为0时自动析构目标对象。

```
int main() {
    unique_ptr<MyClass> up1(new MyClass(2));
    //unique_ptr<MyClass> up2 = up1; //编译报错
    unique_ptr<MyClass> up2 = move(up1);
    //cout << up1->val << endl; //segmentation fault
    cout << up2->val << endl;

    shared_ptr<MyClass> sp1(new MyClass(2));
    shared_ptr<MyClass> sp2 = p1;
}
```

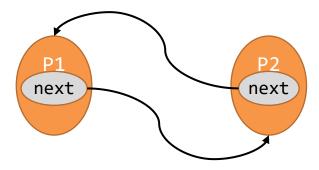
## 下面代码会输出什么?

```
class MyClass{
 public:
    int val;
   MyClass(int v) { val = v; }
    ~MyClass() { cout << "delete obj:"<< val << endl; }
};
int main() {
   MyClass* p0 = new MyClass(1);
        shared_ptr<MyClass> p1(new MyClass(2));
        shared_ptr<MyClass> p2 = p1;
                                                   ./a.out
        shared_ptr<MyClass> p3(p0);
                                                   delete obj:1
                                                   delete obj:2
   cout << p0->val << endl;</pre>
                                                   0
```

## 智能指针的主要问题:循环引用

```
class MyList{
public:
    int val;
    shared_ptr<MyList> next;
    ~MyList() { cout << "delete obj:"<< val << endl; }
};

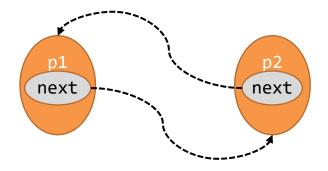
int main() {
    shared_ptr<MyList> p1 = make_shared<MyList>();
    shared_ptr<MyList> p2 = make_shared<MyList>();
    p1->val = 1;
    p2->val = 2;
    p1->next = p2;
    p2->next = p1;
}
```



## 解决循环引用: weak\_ptr

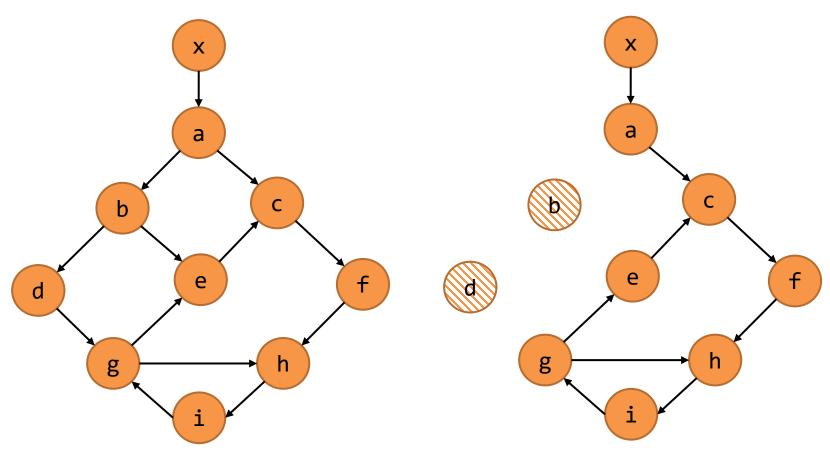
• 不改变引用计数

```
class MyList{
public:
    int val;
    weak_ptr<MyList> next;
    ~MyList() { cout << "delete obj:"<< val << endl; }
};
int main() {
    shared_ptr<MyList> p1 = make_shared<MyList>();
    shared_ptr<MyList> p2 = make_shared<MyList>();
    p1->val = 1;
    p2->val = 2;
    p1->next = p2;
    p2->next = p1;
}
```



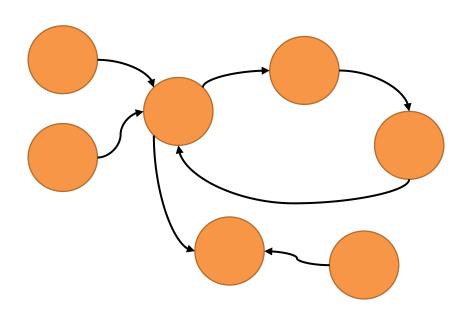
## 练习:

- 如果a->b被删除会发生什么?
- 如果x->a被删除会发生什么?
- 如果c被删除会发生什么?



## 如何检测循环引用?

- 1) 设计检测算法;
- 2) 何时触发算法?
- 3) 如何处理循环引用?

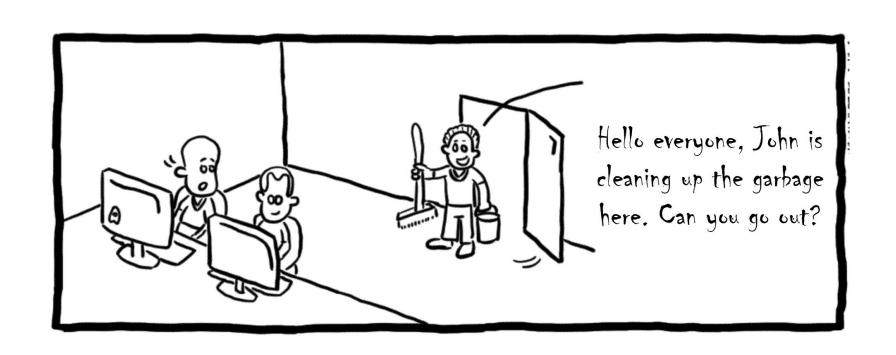


## 一些易混淆的基本概念

- 胖指针
- deep copy vs shallow copy

## 大纲

- 一、内存管理机制
- 二、智能指针
- 三、垃圾回收

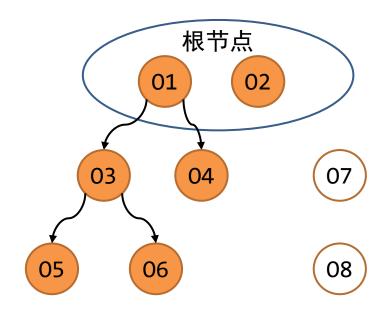


## 垃圾回收

- 智能指针采用动态计数方法,运行开销平滑。
- 垃圾回收定时清理无效内存, 性能代价明显。
- 垃圾回收需要考虑的问题:
  - 何时触发垃圾回收?
  - 哪些内存需要回收?
    - 可达性分析
  - 如何回收性能最优?
    - 卡顿问题
    - 碎片化问题

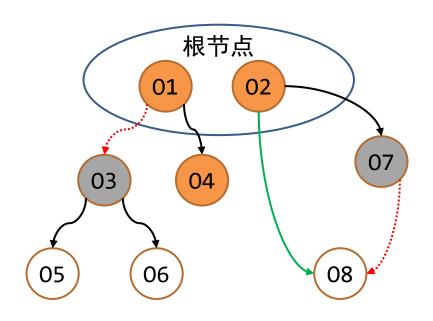
## 可达性分析

- 一般分析需要暂停程序(stop the world);
- 从特定的根节点出发;
- 不可达的对象即应回收对象(垃圾)。



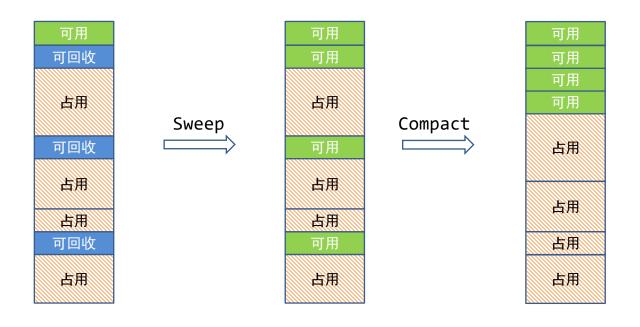
## 利用空闲时间增量标记?

- 解决stop-the-world问题
- 用第三种颜色(灰色)记录分析过程:
  - 橘色:对象可达,且已分析完毕。
  - 灰色:对象可达,还未分析完毕。
  - 白色:潜在不可达对象。
- 是否会产生误报?
  - false negative
  - false positive
    - 应如何应对?



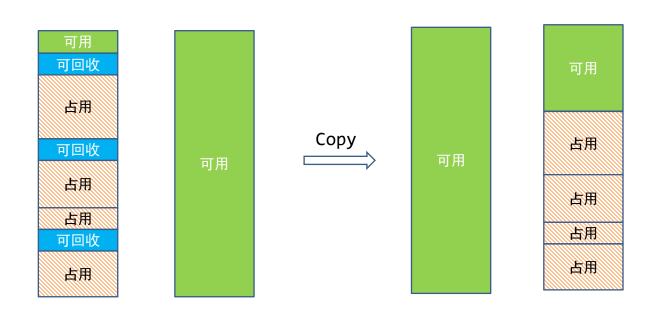
## 如何回收

- 标记清除方法: mark-sweep
- 解决碎片化问题: mark-compact
  - 碎片化整理开销



## 如何整理内存时不影响使用?

- 标记复制算法(Mark-Copy): 将内存分为两部分
  - 复制过程中原内存仍可被访问;
  - 空间换时间。



## 如何进一步优化?

- 观察:
  - 新创建的对象更容易成为垃圾
  - 多次GC存活下来的对象大概率下一轮还能存活
- 利用上述经验降低内存拷贝频率?

## 分代收集算法: Generational Collection

- 乐园区(Eden): 保存新建对象,空间不足时触发 Minor GC
- 幸存区(Survivor): 保存Minor GC后的存活对象
  - 分为from和to两部分,功能完全相同
  - Minor GC(eden+from)=>to,
  - Minor GC(eden+to)=>from
- 长寿区(Old):保存多轮Minor GC后存活下来的对象,空间不足时触发Major GC
  - 大对象直接放入长寿区,避免Minor GC时的复制开销

乐园区

幸存区(from)

幸存区(to)

长寿区

## 垃圾回收实现参考

- 为C实现垃圾回收
  - 参考教程: https://maplant.com/gc.html
  - BoehmGC GC (Malloc)
    - https://www.hboehm.info/gc/#details