# 这里是标题

胡小忠

2019年4月7日

摘 要

摘要[1]

## 1 第一部分

#### 1.1 第一部分的子部分

子部分子部分子部分子部分子部分子部分子部分子部分

- 1. 条目 1
- 2. 条目 2

### 2 表格内容

| 符号             | 说明             |
|----------------|----------------|
| $\overline{v}$ | 飞行器飞行速度        |
| a              | 飞行器加速度         |
| t              | 飞行器加速到某一速度所需时间 |
| df             | 飞行器直径          |
| c              | 摩天轮外径周长        |
| d              | 摩天轮直径          |

## 3 第二部分

#### 3.1 第二部分的子部分

#### 3.1.1 第二部分的子部分的子部分

$$c_1 + C_1 + 4d = 400 (1)$$

(2)

# $C \mathcal{U} \mathcal{M} \mathcal{T}$

图 1: 插图

$$S = \left(\frac{df \times d}{2}\right)^2 \times \pi \tag{3}$$

$$=\left(\frac{0.3\times56}{2}\right)^2\times\pi\tag{4}$$

$$= 221.7m^2 (5)$$

# 4 总结

## 参考文献

[1] 李文光; 王强; 曹严. 基于 gpu 的大规模无人机编队控制并行仿真方法. 弹箭与制导学报, pages 1–5.

## 附录代码

```
public class Main {
    public static void main(String[] args) {
        System.out.println("Hello World!");
    }
}
```