

## 8.5 方向导数与梯度

### 8.5.1 方向导数

**定义 5.1.** 设三元函数  $f(x, y, z)$  在点  $P_0(x_0, y_0, z_0)$  的某邻域  $U(P_0)$  内有定义,  $l$  为从点  $P_0$  出发的射线.  $P(x, y, z)$  为  $l$  上且含于  $U(P_0)$  内的任一点, 以  $\rho$  表示  $P$  与  $P_0$  两点间的距离. 若极限

$$\lim_{\rho \rightarrow 0^+} \frac{f(P) - f(P_0)}{\rho} = \lim_{\rho \rightarrow 0^+} \frac{\Delta f}{\rho}$$

存在, 则称此极限为函数  $f(x, y, z)$  在点  $P_0$  处沿方向  $l$  的方向导数, 记作  $\frac{\partial f}{\partial l} \Big|_{P_0}$ ,  $f'_l(P_0)$  或  $f'_l(x_0, y_0, z_0)$ .

沿  $x$  轴、 $y$  轴和  $z$  轴的正向的方向分别为  $\mathbf{e}_1 = (1, 0, 0)$ ,  $\mathbf{e}_2 = (0, 1, 0)$ ,  $\mathbf{e}_3 = (0, 0, 1)$ . 函数  $f(x, y, z)$  在点  $P_0(x_0, y_0, z_0)$  关于  $x$  ( $y$  或  $z$ ) 偏导数存在的充分必要条件是  $f(x, y, z)$  沿方向  $\mathbf{e}_1$  和  $-\mathbf{e}_1$  ( $\mathbf{e}_2$  和  $-\mathbf{e}_2$  或  $\mathbf{e}_3$  和  $-\mathbf{e}_3$ ) 的方向导数都存在且为相反数, 且  $\frac{\partial f}{\partial \mathbf{e}_1} \Big|_{(x_0, y_0, z_0)} = \frac{\partial f}{\partial x} \Big|_{(x_0, y_0, z_0)}$  ( $\frac{\partial f}{\partial \mathbf{e}_2} \Big|_{(x_0, y_0, z_0)} = \frac{\partial f}{\partial y} \Big|_{(x_0, y_0, z_0)}$  或  $\frac{\partial f}{\partial \mathbf{e}_3} \Big|_{(x_0, y_0, z_0)} = \frac{\partial f}{\partial z} \Big|_{(x_0, y_0, z_0)}$ ).

方向导数  $\frac{\partial f}{\partial \mathbf{e}_1} \Big|_{(x_0, y_0)}$  存在, 偏导数  $\frac{\partial f}{\partial x} \Big|_{(x_0, y_0)}$  不一定存在.

$f(x, y, z) = |x|$  在  $(0, 0, 0)$  处沿  $l = \mathbf{e}_1$  方向的方向导数  $\frac{\partial f}{\partial \mathbf{e}_1} \Big|_{(0, 0, 0)} = 1$ , 但偏导数  $\frac{\partial f}{\partial x} \Big|_{(0, 0, 0)}$  却不

存在.

**例 5.1.** 设  $f(x, y, z) = x + y^2 + z^3$ . 求函数  $f(x, y, z)$  在点  $P_0(1, 1, 1)$  处沿方向  $l = (2, -2, 1)$  的方向导数.

解: 过点  $P_0(1, 1, 1)$ , 以  $l = (2, -2, 1)$  为方向向量的直线为

$$x = 2t + 1, \quad y = -2t + 1, \quad z = t + 1, \quad t \geq 0.$$

由于  $f(P_0) = 3$ ,

$$f(P) = f(2t + 1, -2t + 1, t + 1) = t^3 + 7t^2 + t + 3,$$

$$\rho = \sqrt{(x-1)^2 + (y-1)^2 + (z-1)^2} = 3t.$$

因此

$$\left. \frac{\partial f}{\partial l} \right|_{P_0} = \lim_{\rho \rightarrow 0^+} \frac{f(P) - f(P_0)}{\rho} = \lim_{t \rightarrow 0^+} \frac{t^3 + 7t^2 + t}{3t} = \frac{1}{3}.$$

**例 5.2.** 设  $f(x, y, z) = x + y^2 + z^3$ . 求函数  $f(x, y, z)$  在点  $P_0(1, 1, 1)$  处沿从点  $(1, 1, 1)$  到点  $(2, -2, 1)$  的方向导数.

解: 过点  $P_0(1, 1, 1)$ , 以  $l = (1, -3, 0)$  为方向向量的直线为

$$x = t + 1, \quad y = -3t + 1, \quad z = 1, \quad t \geq 0.$$

由于  $f(P_0) = 3$ ,

$$f(P) = f(t + 1, -3t + 1, 1) = 9t^2 - 5t + 3,$$

$$\rho = \sqrt{(x-1)^2 + (y-1)^2 + (z-1)^2} = \sqrt{10}t.$$

因此

$$\left. \frac{\partial f}{\partial l} \right|_{P_0} = \lim_{\rho \rightarrow 0^+} \frac{f(P) - f(P_0)}{\rho} = \lim_{t \rightarrow 0^+} \frac{9t^2 - 5t}{\sqrt{10}t} = -\frac{5}{\sqrt{10}}.$$

### 方向导数与偏导数的关系

**定理 5.1.** 设函数  $u = f(x, y, z)$  在点  $P_0(x_0, y_0, z_0)$  可微, 则函数  $f(x, y, z)$  在点  $P_0(x_0, y_0, z_0)$  沿任意方向  $l$  的方向导数都存在, 且

$$\begin{aligned} \left. \frac{\partial f}{\partial l} \right|_{(x_0, y_0, z_0)} &= f'_x(x_0, y_0, z_0) \cos \alpha + f'_y(x_0, y_0, z_0) \cos \beta + f'_z(x_0, y_0, z_0) \cos \gamma. \end{aligned}$$

其中  $\cos \alpha, \cos \beta, \cos \gamma$  是方向  $l$  的方向余弦. 记

$$e_l = (\cos \alpha, \cos \beta, \cos \gamma),$$

表示与  $l$  同方向的单位向量.

可以类似定义一般 $n$ 元函数的方向导数, 并有以上类似定理.

若函数 $z = f(x, y, z)$ 不可偏导, 但可能有沿任意方向的方向导数.

函数 $f(x, y) = \sqrt{x^2 + y^2}$ 在点 $(0, 0)$ 处两个偏导数都不存在, 故不可微. 但在点 $(0, 0)$ 处沿任意方向的方向导数都存在,

$$\lim_{\rho \rightarrow 0^+} \frac{f(P) - f(P_0)}{\rho} = \lim_{\rho \rightarrow 0^+} \frac{(\Delta x)^2 + (\Delta y)^2}{\sqrt{(\Delta x)^2 + (\Delta y)^2}} = 1.$$

**例 5.3.** 设 $f(x, y, z) = x^{y-z}$ , 求 $f$ 在点 $(2, 1, 2)$ 处沿方向 $l = (2, 1, -2)$ 的方向导数.

解: 由于

$$f'_x(2, 1, 2) = (y - z)x^{y-z-1}|_{(2,1,2)} = -\frac{1}{4},$$

$$f'_y(2, 1, 2) = x^{y-z} \ln x|_{(2,1,2)} = \frac{1}{2} \ln 2,$$

$$f'_z(2, 1, 2) = -x^{y-z} \ln x|_{(2,1,2)} = -\frac{1}{2} \ln 2,$$

$$e_l = \frac{1}{\sqrt{2^2 + 1^2 + (-2)^2}}(2, 1, -2) = \frac{1}{3}(2, 1, -2),$$

所以

$$\left. \frac{\partial f}{\partial l} \right|_{(2,1,2)} = -\frac{1}{4} \times \frac{2}{3} + \frac{1}{2} \ln 2 \times \frac{1}{3} - \frac{1}{2} \ln 2 \times \left( \frac{-2}{3} \right) = \frac{1}{6}(3 \ln 2 - 1).$$

### 8.5.2 梯度

**定义 5.2.** 设函数 $u = f(x, y, z)$ 在点 $P_0(x_0, y_0, z_0)$ 处偏导数存在, 称向量

$$\left( \left. \frac{\partial f}{\partial x} \right|_{(x_0, y_0, z_0)}, \left. \frac{\partial f}{\partial y} \right|_{(x_0, y_0, z_0)}, \left. \frac{\partial f}{\partial z} \right|_{(x_0, y_0, z_0)} \right)$$

为函数 $u = f(x, y, z)$ 在点 $P_0(x_0, y_0, z_0)$ 处的**梯度**, 记作 $\mathbf{grad} f(x_0, y_0, z_0)$ ,  $\mathbf{grad} f|_{P_0}$  或  $\nabla f(x_0, y_0, z_0)$ .

$n$ 元函数的梯度定义为

$$\mathbf{grad} f(x_1, x_2, \dots, x_n) = \left( \frac{\partial f}{\partial x_1}, \frac{\partial f}{\partial x_2}, \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n} \right).$$

由梯度概念, 方向导数计算公式可以写成

$$\left. \frac{\partial f}{\partial l} \right|_{(x_0, y_0, z_0)} = \mathbf{grad} f(x_0, y_0, z_0) \cdot e_l = |\mathbf{grad} f(x_0, y_0, z_0)| \cos \theta,$$

其中 $\theta$ 为向量 $\text{grad}f(x_0, y_0, z_0)$ 与向量 $\boldsymbol{l}$ 之间的夹角.

由此看出, 若函数 $u = f(x, y, z)$ 在点 $(x_0, y_0, z_0)$ 可微分, 则当 $\boldsymbol{l}$ 与 $\text{grad}f(x_0, y_0, z_0)$ 方向一致时, 就有

$$\left. \frac{\partial f}{\partial l} \right|_{(x_0, y_0, z_0)} = |\text{grad}f(x_0, y_0, z_0)|.$$

于是得到下述结果:

设函数 $u = f(x, y, z)$ 在点 $(x_0, y_0, z_0)$ 可微分, 且 $\text{grad}f(x_0, y_0, z_0)$ 不是零向量, 则

- (1)  $f(x, y, z)$ 在点 $(x_0, y_0, z_0)$ 处沿梯度 $\text{grad}f(x_0, y_0, z_0)$ 方向的方向导数最大, 最大值等于 $|\text{grad}f(x_0, y_0, z_0)|$ ; 而沿梯度反方向的方向导数最小, 最小值等于 $-|\text{grad}f(x_0, y_0, z_0)|$ .
- (2)  $f(x, y, z)$ 在点 $(x_0, y_0, z_0)$ 处沿与 $\text{grad}f(x_0, y_0, z_0)$ 垂直方向的方向导数等于零.

简单地说, 可微函数在一点处沿着梯度的方向具有最大的增长率, 最大增长率等于梯度的模.

### 说明梯度概念的例子

假设在平面的原点 $O(0, 0)$ 处有一个点热源, 于是在平面的每一点 $P(x, y)$ 处都对应了确定的温度. 设温度 $T$ 与该点到热源的距离 $r$ 成反比, 比例系数为常数 $k > 0$ , 即

$$T(x, y) = \frac{k}{r}, \quad r = \sqrt{x^2 + y^2}.$$

由 $T_x = -\frac{kx}{r^3}$ ,  $T_y = -\frac{ky}{r^3}$ , 得梯度

$$\text{grad}T(x, y) = (T_x, T_y) = -\frac{k}{r^3}(x, y).$$

上式说明,  $\text{grad}T(x, y)$ 与向径 $\boldsymbol{r} = (x, y)$ 的方向相反, 即梯度指向原点. 根据梯度的意义知, 温度沿着指向原点的方向上升最快; 反之, 沿着背离原点的方向下降得最快.

**例 5.4.** 已知函数 $u = x^2 + 2y^2 + 3z^2$ , 求

- (1) 函数在点 $(1, 1, 1)$ 的梯度;
- (2) 函数在点 $(1, 1, 1)$ 处沿从点 $(1, 1, 1)$ 到点 $(2, 3, 2)$ 的直线方向的方向导数;
- (3) 函数在点 $(1, 1, 1)$ 处的增长率最大和最小的方向.

解:

(1)  $\text{grad}f = (2x, 4y, 6z)$ , 故 $\text{grad}f|_{(1,1,1)} = (2, 4, 6)$ .

(2)  $\boldsymbol{l} = (1, 2, 1)$ ,  $e_l = \frac{1}{\sqrt{6}}(1, 2, 1)$ , 所以

$$\left. \frac{\partial f}{\partial l} \right|_{(1,1,1)} = (2, 4, 6) \cdot \frac{1}{\sqrt{6}}(1, 2, 1) = \frac{16}{\sqrt{6}}.$$

(3) 函数在点 $(1, 1, 1)$ 处的增长率最大和最小的方向分别为

$$\frac{1}{\sqrt{14}}(1, 2, 3), \quad -\frac{1}{\sqrt{14}}(1, 2, 3).$$

### 8.5.3 数量场与向量场

如果对于空间区域 $G$ 内的任一点 $M$ , 都有一个确定的数量 $f(M)$ , 则称在这空间区域 $G$ 内确定了一个数量场(数量场、密度场等). 一个数量场可用一个数量函数 $f(M)$ 来确定.

如果与点 $M$ 对应的是一个向量 $\mathbf{F}(M)$ , 则称在这空间区域 $G$ 内确定了一个向量场(力场、速度场等). 一个向量场可用一个向量函数 $\mathbf{F}(M)$ 来确定, 其中

$$\mathbf{F}(M) = P(M)\mathbf{i} + Q(M)\mathbf{j} + R(M)\mathbf{k},$$

其中 $P(M), Q(M), R(M)$ 是点 $M$ 的数量函数.

向量函数 $\text{grad}f(M)$ 确定了一个向量场——梯度场, 它是由数量场 $f(M)$ 产生的. 通常称函数 $f(M)$ 为这个向量场的势, 而这个向量场又称为势场. 任意一个向量场不一定是势场, 因为它不一定是某个数量函数的梯度场.

**例 5.5.** 试求数量场 $\frac{m}{r}$ 所产生的梯度场, 其中常数 $m > 0$ ,  $r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$ 为原点 $O$ 与点 $M(x, y, z)$ 间的距离.

解:

$$\text{grad} \frac{m}{r} = -\frac{m}{r^2} \left( \frac{x}{r}\mathbf{i} + \frac{y}{r}\mathbf{j} + \frac{z}{r}\mathbf{k} \right) = -\frac{m}{r^2}\mathbf{e}_r,$$

其中 $\mathbf{e}_r = \left( \frac{x}{r}\mathbf{i} + \frac{y}{r}\mathbf{j} + \frac{z}{r}\mathbf{k} \right)$ .

力学解释

- $-\frac{m}{r^2}\mathbf{e}_r$ 表示位于原点 $O$ 质量为 $m$ 的质点对位于点 $M$ 质量为1的质点的引力.
- 这引力的大小与两质点的质量的乘积成正比、而与它们的距离平方成反比, 这引力的方向由点 $M$ 指向原点.
- 因此数量场 $\frac{m}{r}$ 的势场即梯度场 $\text{grad} \frac{m}{r}$ 称为引力场, 而函数 $\frac{m}{r}$ 称为引力势.

### 8.5.4 思考与练习

**练习 8.22.** 求 $f(x, y) = x^2 + 2xy - y$ 在点 $(2, 1)$ 处沿方向 $\mathbf{l} = (2, -1)$ 的方向导数.

解: 由于

$$f_x = 2x + 2y, \quad f_y = 2x - 1,$$

所以

$$f_x(2, 1) = 6, \quad f_y(2, 1) = 3, \quad \mathbf{e}_l = \frac{1}{\sqrt{5}}(2, -1).$$

故

$$\frac{\partial f}{\partial l} = \frac{2}{\sqrt{5}}f_x(2, 1) - \frac{1}{\sqrt{5}}f_y(2, 1) = \frac{9}{\sqrt{5}}.$$

练习 8.23. 求  $f(x, y) = \sin(x + y)$  在点  $(0, 0)$  处沿方向  $e_l = (\cos \theta, \sin \theta)$  的方向导数.

解: 由于

$$f_x(0, 0) = \cos(x + y)|_{(0,0)} = 1, \quad f_y(0, 0) = \cos(x + y)|_{(0,0)} = 1,$$

所以

$$\frac{\partial f}{\partial l} = f_x(0, 0) \cos \theta + f_y(0, 0) \sin \theta = \cos \theta + \sin \theta.$$

练习 8.24. 求函数  $z = x^y$  在任意点处的梯度.

解: 由于

$$z_x = yx^{y-1}, \quad z_y = x^y \ln x,$$

所以

$$\nabla z = (yx^{y-1}, x^y \ln x).$$

练习 8.25. 设  $z = f(x, y) = xe^y$ .

(1) 求出  $f$  在点  $P(2, 0)$  处沿从  $P$  到  $Q(\frac{1}{2}, 2)$  方向的变化率;

(2)  $f$  在点  $P(2, 0)$  处沿什么方向具有最大的增长率, 最大增长率为多少?

解:

(1) 设  $e_l$  是与  $\overrightarrow{PQ}$  同向的单位向量, 即  $e_l = (-\frac{3}{5}, \frac{4}{5})$ , 又  $\text{grad} f(x, y) = (e^y, xe^y)$ , 所以

$$\left. \frac{\partial f}{\partial l} \right|_{(2,0)} = \text{grad} f(2, 0) \cdot e_l = (1, 2) \cdot \left(-\frac{3}{5}, \frac{4}{5}\right) = 1.$$

(2)  $f(x, y)$  在点  $P(2, 0)$  处沿  $\text{grad} f(2, 0) = (1, 2)$  方向具有最大的增长率, 最大增长率为

$$|\text{grad} f(2, 0)| = \sqrt{5}.$$

练习 8.26. 设  $f(x, y, z) = x \sin(yz)$ , 求  $\text{grad} f(1, 3, 0)$  与  $\left. \frac{\partial f}{\partial l} \right|_{(1,3,0)}$ , 其中  $l = (1, 2, -1)$ .

解: 由于

$$f_x = \sin(yz), \quad f_y = xz \cos(yz), \quad f_z = xy \cos(yz),$$

所以

$$\text{grad} f(1, 3, 0) = (f_x, f_y, f_z)|_{(1,3,0)} = (0, 0, 3).$$

又因为

$$e_l = \frac{1}{\sqrt{6}}(1, 2, -1),$$

于是

$$\left. \frac{\partial f}{\partial l} \right|_{(1,3,0)} = 0 \times \frac{1}{\sqrt{6}} + 0 \times \frac{2}{\sqrt{6}} + 3 \times \frac{-1}{\sqrt{6}} = -\frac{\sqrt{6}}{2}.$$