



이현빈, Hyeonbeen Lee

Mobile: +82-10-6236-4693
E-Mail: david.hyeonbeen.lee@gmail.com
Instagram: @leehyeonbeen
LinkedIn: linkedin.com/in/hyeonbeen-lee-239500286
GitHub: github.com/hyeonbeenlee

인적사항

성명:	이현빈	생년월일:	1996.07.04 (양력)	경력여부:	신입
병역사항:	해병병장 만기전역 (2017.05~2019.02)	주소:	서울특별시 서초구 사임당로17길 116	지원분야:	신입 MD

학력사항

반포고등학교, 과학중점과정
경희대학교, 기계공학과
공학학사 (학위지도교수: 김진균, 정신규)
학위논문명: 'Data-driven aerodynamic coefficient prediction using deep neural network and PARSEC airfoil parameterization'
입학: 2012.03 — 졸업: 2015.02
입학: 2015.03 — 졸업: 2022.02
전체학점: 3.87/4.5 — 전공학점: 3.84/4.5

경희대학교 대학원, 기계공학과 융합공학전공
공학석사 (학위지도교수: 김진균)
학위논문명: 'Composite neural network with differential propagation for modeling impulsive nonlinear dynamic systems'
입학: 2022.03 — 졸업: 2024.02
전체학점: 4.33/4.5

역량

- 영어: 원어민 수준 구사
- 일본어: 일상 회화 및 작문 구사
- 프로그래밍: Python, Docker, Linux, Git, L^AT_EX, MATLAB, C#, C++, ROS
- 머신러닝 및 데이터분석: PyTorch, TensorBoard, Pandas, OpenCV, Torchvision

자격 및 수상이력

- TOEIC: 925/990
 - New TEPS: 513/600
 - OPI (영어): AH (Advanced High)
 - 제1종보통 운전면허
 - 학업우수 전액장학금
 - 대한기계학회 신뢰성부문 우수논문상
- 취득번호: 605083, 만료, 취득일: 2018.11.25
취득번호: 0111736, 유효, 취득일: 2023.05.13
2A7617334333, 유효, 취득일: 2023.11.14
취득번호: 13-22-624421-XX, 취득일: 2022.04.18
경희대학교, 수혜년월: 2021.03
2023-083호, 수여년월: 2023.08.25

사회경험

맥도날드 서울교대점 고객응대, 주방보조, 계산
육회한연어 수원영통점 서빙, 주방보조, 계산
슈펜 가로수길점 외국인 고객응대, 물류창고정리
오늘 와인한잔 수원역점 서빙, 주방보조
아이리스 BAR 서빙, 주방보조, 고객응대
대명GEC 삼성전자 화성사업장 케이블 배선작업
2014.11 — 2015.02
2016.02 — 2016.06
2016.06 — 2016.09
2016.09 — 2016.12
2019.03 — 2019.06
2019.07 — 2019.08

기타

한미연합해병대 통역지원병
경희대학교 공과대학 48대 학생회
학부생 연구인턴
강의조교(시스템동역학)
해병대 제1사단, 2017.09 — 2019.02
경희대학교 공과대학, 2019.02 — 2020.01
경희대학교 Modeling & Simulation Lab, 2021.01 — 2022.02
경희대학교 공과대학 기계공학과, 2022.03 — 2023.06

출판

1. S. Han, G.E. Jeong, **H. Lee**, W.S. Choi, J.G. Kim, “Multi-body dynamics model for spent nuclear fuel transportation system under normal transport test conditions”, *Nuclear Engineering and Technology* (IF=2.817), accepted.
2. **H. Lee**, S. Han, H.S. Choi, J.G. Kim. “cNN-DP: Composite neural network with differential propagation for impulsive nonlinear dynamics”, *Journal of Computational Physics* (IF=4.645), accepted.
3. **H. Lee**, J. Han, T. Yeo, J.G. Kim. “Multi-horizon force components forecasting of ocean robot using interpretable Transformer and experimental measurements”, in preparation.

학회

2022.12.04 제주시, 대한민국	H. Lee , S. Han, G.E. Jeong, J.G. Kim. “Development of multibody dynamics trailer model using normal transportation test data and DNN based surrogate model generation”, 한국소음진동공학회 (구두발표).
2023.02.16 Austin, Texas, USA	H. Lee , S. Han, H.S. Choi, J.G. Kim. “Composite neural network framework for modeling impulsive nonlinear dynamic responses”, IMAC-XLI (구두발표).
2023.03.23 제주시, 대한민국	H. Lee , S. Han, H.S. Choi, J.G. Kim. “Meta-modeling of nonlinear impulsive dynamics using composite neural network model with differential propagation”, 대한기계학회 신뢰성 부문 학회 (구두발표).
2023.05.18 부산광역시, 대한민국	H. Lee , S. Han, H.S. Choi, J.G. Kim. “Meta-modeling of nonlinear impulsive dynamics using composite neural network model with differential propagation”, 대한기계학회 신뢰성 부문 학회 (구두발표).
2023.11.01 인천광역시, 대한민국	H. Lee , J. Han, T. Yeo, J.G. Kim. “Real-time multi-horizon reaction force forecasting of ocean robot using interpretable Transformer”, 대한기계학회 본부학술대회 (구두발표).

프로젝트

2021.09 — 2022.10	Development of ground · sea transportation test simulation model using multibody dynamics and DNN-based metamodel, 한국원자력연구원.
2021.09 — 현재	Metamodel generation and evolution procedures for flexible multibody dynamics, FunctionBay Inc.
2021.11 — 현재	cNN-DP: Composite neural network with differential propagation for impulsive nonlinear dynamics, Modeling & Simulation Lab. (github.com/hyeonbeenlee/cNN-DP)
2022.03 — 현재	Deep-learning based reaction force and torque prediction model development for underwater ground cutting robot using experimental measurements and dynamic simulation data, 해양선박플랜트연구소. (github.com/hyeonbeenlee/TimeSeriesSeq2Seq)
2022.12 — 2023.06	RecurDyn Automation using Python, Modeling & Simulation Lab. (github.com/hyeonbeenlee/RecurDynPython)
2023.03 — 2023.06	Segment Anyone: Fine-tuned Segment-Anything-Model (SAM) for human-collaborative robots, 경희대학교 인공지능학과. (github.com/hyeonbeenlee/segment-anything-fine-tuning)