

Lin 9

Hynek Kydlicek

4. prosince 2020

1 Dcv. 1

Zjistíme, zda lze vektor $\begin{pmatrix} 4 \\ 4 \\ 2 \end{pmatrix}$ zapsat jako lineární kombinaci vektorů z báze B .

$$\left(\begin{array}{cc|c} 3 & 6 & 4 \\ 2 & 1 & 4 \\ 4 & 5 & 2 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{cc|c} 3 & 6 & 4 \\ 0 & 4 & 6 \\ 0 & 4 & 6 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{cc|c} 3 & 6 & 4 \\ 0 & 4 & 6 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{cc|c} 3 & 0 & 2 \\ 0 & 4 & 6 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right).$$

Z matice vidíme, že rovnice má právě jedno řešení $\begin{pmatrix} 3 \\ 3 \\ 5 \end{pmatrix}$. Toto řešení jsou zároveň souřadnice vektoru v bázi B , což můžeme ověřit:

$$\begin{pmatrix} 3 & 6 \\ 2 & 1 \\ 4 & 5 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 3 \\ 3 \\ 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 4 \\ 2 \end{pmatrix}.$$

2 Dcv. 2

Úlohu můžeme převést na nalezení dimenze prostoru vektorů T^4 , kde jednotlivé složky vektoru (a, b, c, d) jsou koeficienty polynomu a zároveň platí, že $a + b + c + d = 0$. Stačí tedy zjistit pro jaké $a, b, c, d \in T$ rovnost platí. Tedy stačí zjistit, kolik má rovnice $a + b + c + d = 0$ řešení. Tedy jaká je dimenze $\text{Ker}(A)$,

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Z Frobeniové věty dostáváme, že dimenze jádra je $n - k$, kde k je počet bazických sloupců. Tedy dimenze je 3. Nejsem si jist, zda je Frobeniova věta již dokázána, proto naleznu bázi o velikost 3. Z matice $(A|0)$ dostáváme řešení:

$$\begin{pmatrix} -x - y \\ x \\ y \\ z \end{pmatrix}, x \in T, y \in T, z \in T.$$

lze zapsat jako

$$x \times \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + y \times \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + z \times \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Tedy vidíme, že jádro matice lze zapsat jako množinu všech lineárních kombinací

$$\text{vektorů } \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix},$$

Tyto vektory tedy generují prostor $\ker(A)$, že jde o LN vektory můžeme nahlédnout z definice, popřípadě okometricky :).

3 Dcv. 3

3.1 a) podprostor

Ověříme 3 podmínky bytí podprostorem, neboť S je zajiště podmnožina M .

1. $\theta \in S$

Triviálně z definice je i matice $\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ symetrická, tedy je opravdu S obsahuje θ .

2. $x, y \in S \implies x + y \in S$

Tedy máme ukázat, že součet symetrických matic 2×2 je sym. matice.

$$(x + y)_{ij} = x_{ij} + y_{ij} = (\text{sym. matice})x_{ji} + y_{ji} = (x + y)_{ji}.$$

3. $x \in S, \alpha \in T \implies \alpha x \in S$

Tedy máme ukázat, že násobení skalárem zachovává vlastnot být symetrická matice.

$$(\alpha x)_{ij} = \alpha x_{ij} = (\text{sym. matice})\alpha x_{ji} = (\alpha x)_{ji}.$$

Tedy se skutečně o podprostor jedná.

3.2 b) Báze

Podobně jako v příkladu 2, najdeme všechny matice, které splňují podmínku být symetrické. Tedy hledáme matice tvaru $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$, $a, b, c, d \in T \wedge b = c$, lze zapsat jako $b - c = 0$. Znovu hledáme jádro matice A , kde $A =$

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Řešení matice $(A|0)$ je:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ y \\ z \end{pmatrix} \quad x, y, z \in T.$$

Tedy jádro matice lze napsat ve tvaru

$$x \times \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + y \times \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + z \times \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Vektory jsou zajisté LN(první vektor má jako jediný nenulový první index, poslední má jako nenulový poslední index, prostřední zbytek) a generují $\ker(A)$. Nyní stačí vektory báze $\ker(A)$ přepsat zpět do hledaného maticového tvaru. Tedy báze prostoru symetrických matic jsou matice

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix},$$

3.3 c) dimenze

Jelikož jsme našli bázi o 3 vektorech, tedy je dimenze 3.