

선형회귀 #1

(Linear Regression)

한국공학대학교 전자공학부
채승호 교수

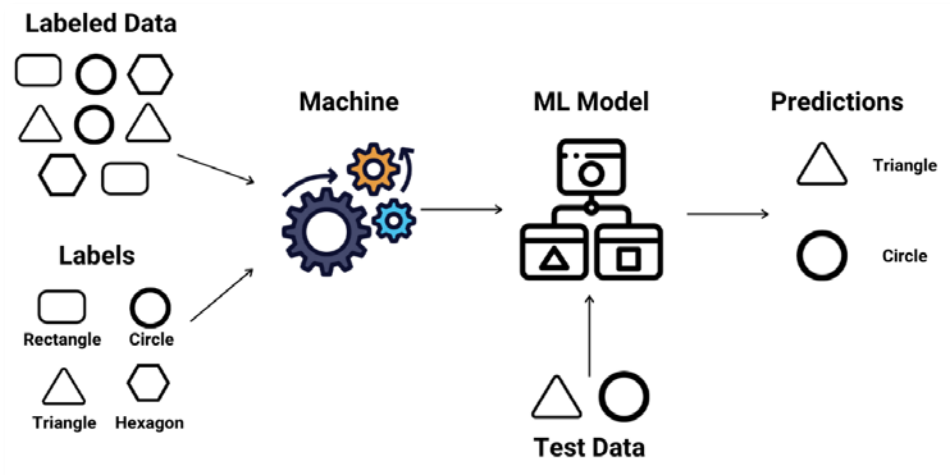
지도학습 (Supervised Learning)

■ 정의

- ▶ 훈련 데이터로부터 하나의 함수를 유추해 내기 위한 기계 학습의 방법
- ▶ Supervised Learning

■ 훈련 데이터의 구성

- ▶ 입력 속성과 출력 속성(라벨, label)로 구성



지도학습

■ 활용

- ▶ 회귀 (regression)
 - 입력과 연속적 출력 사이의 함수관계를 유추
- ▶ 분류 (classification)
 - 입력과 이산적 출력 사이의 함수관계를 유추

■ 회귀와 분류의 차이

- ▶ 출력(라벨)이 가질 수 있는 값의 종류가
 - 무한한 경우: 회귀
 - 유한한 경우: 분류

지도학습

■ 회귀와 분류의 예

▶ 예1: 회귀

- 입력 데이터: 나이
- 출력 데이터: 키

▶ 예2: 회귀

- 입력 데이터: 추의 무게
- 출력 데이터: 용수철의 길이

▶ 예3: 분류

- 입력 데이터: 중간고사 성적, 기말고사 성적
- 출력 데이터: 학점

▶ 예4: 분류

- 입력 데이터: 손글씨 이미지
- 출력 데이터: 숫자

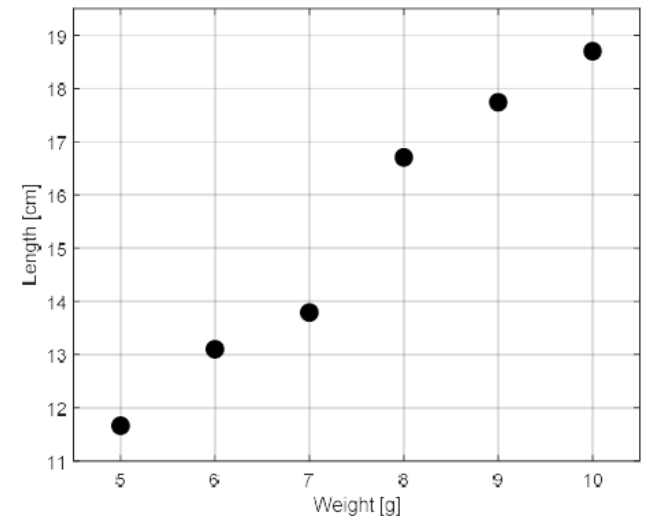


지도학습

- 분류와 회귀의 기본 구조는 동일
 - ▶ (공통점) **입력과 출력의 함수 관계**를 찾는다
 - ▶ (차이점) 출력이 연속값 또는 이산값
- 회귀 알고리즘
 - ▶ 선형 회귀 (Linear regression)
 - 입력과 출력의 관계를 **1차함수(선형함수)**로 모델링
 - ▶ 비선형 회귀 (Nonlinear regression)
 - 입력과 출력의 관계를 **비선형함수**로 모델링
- 분류 알고리즘
 - ▶ 로지스틱 회귀 (Logistic regression)
 - 선형회귀의 결과를 로지스틱 함수를 이용해 이산적으로 변환
 - ▶ 인공 신경망 (Artificial Neural Network)
 - ▶ 의사결정트리 (Decision tree)
 - ▶ 서포트 벡터 머신 (Support Vector Machine)

회귀(Regression)란?

- 여러 개의 독립변수와 한 개의 종속변수 간의 상관관계 모델링 기법
 - ▶ 독립변수 (Independent Variable)
 - 다른 변수의 변화와 관계없이 독립적으로 변하는 값
 - ▶ 종속변수 (Dependent Variable)
 - 다른 변수의 변화에 따라 변하는 값
 - ▶ 예) 추의 무게에 따라 늘어나는 용수철의 길이
 - 추의 무게: 독립변수 / 용수철의 길이: 종속변수



[그림 1] 데이터 그래프

선형회귀(Linear Regression)

■ 선형회귀(Regression)

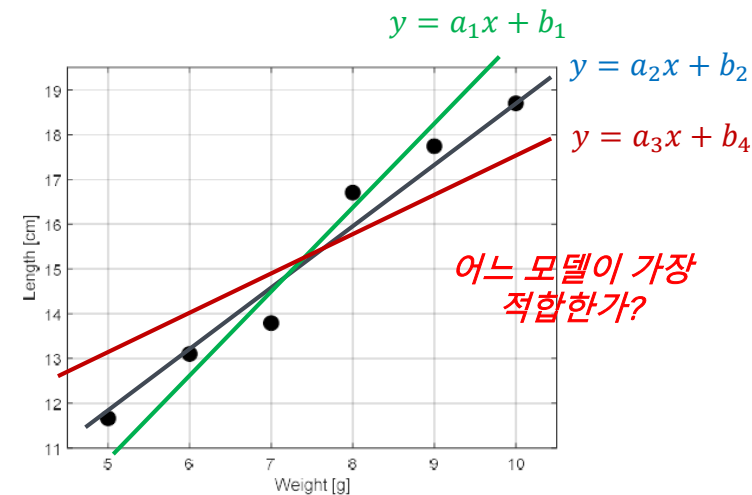
- ▶ 선형 조합(Linear Combination)으로 모델링하는 회귀 기법

■ 단순 선형 회귀(Simple Linear Regression)

- ▶ 단일 독립변수를 기반으로 y 값을 예측
 - Ex) $y = w_0x + w_1$

■ 다중 선형 회귀(Multiple Linear Regression)

- ▶ 복수개 독립변수를 기반으로 y 값을 예측
 - Ex) $y = w_0x_0 + w_1x_1 + w_2x_2 + \dots + w_{M-1}x_{M-1} + w_M$



[그림 1] 데이터 그래프

선형회귀(Linear Regression)

- 목표: 데이터의 입력과 출력의 관계를 선형함수로 최대한 잘 모델링

- ▶ 훈련 데이터

데이터 번호	추의 무게(g)	늘어난 길이(cm)
0	x_0	y_0
1	x_1	y_1
\vdots	\vdots	\vdots
n	x_n	y_n
\vdots	\vdots	\vdots
$N - 1$	x_{N-1}	y_{N-1}

- n 번째 데이터의 입력과 출력

- x_n : n 번째 실험에 사용한 추의 무게 / y_n : n 번째 실험에서 **측정한** 용수철의 길이

- ▶ 선형회귀 모델

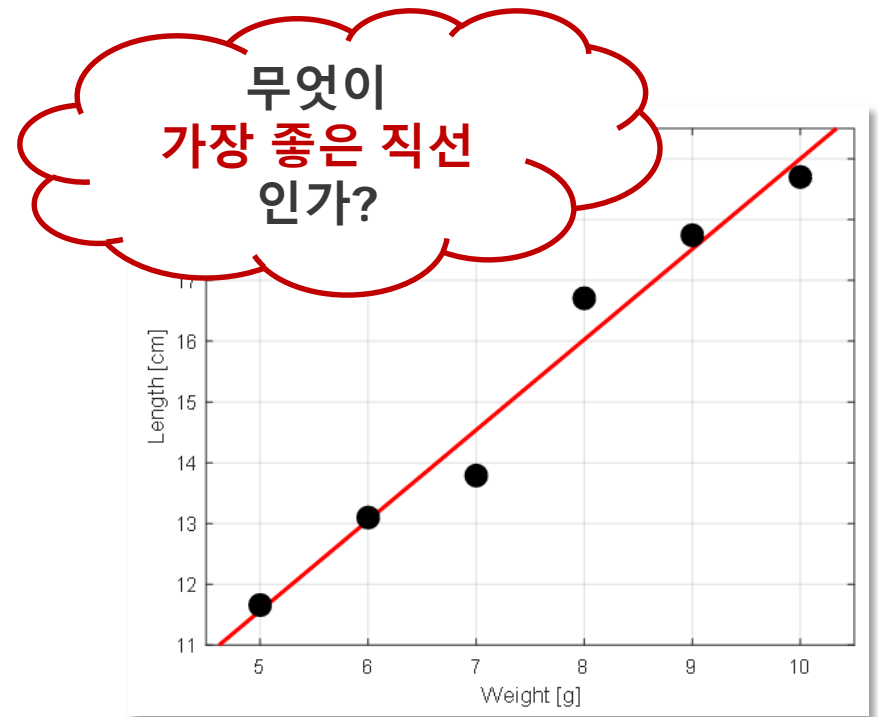
- $\hat{y} = w_0x + w_1$ (임의의 입력 x 에 대한 모델의 출력(추정치))
- w_0, w_1 : 매개변수
 - 직선의 기울기와 절편
 - 매개변수에 의해 입력과 출력의 함수 관계가 결정됨
 - 결국, 데이터를 이용한 학습의 과정은 매개변수를 찾는 것임

Example

■ 용수철 실험 데이터

- ▶ 용수철 실험을 통해 확보한 6개의 데이터
- ▶ 목표: 추의 무게와 늘어난 길이 사이의 일반적인 관계 모델 만들기

데이터 번호	무게(g)	늘어난 길이(cm)
1	5	11.66
2	6	13.10
3	7	13.79
4	8	16.71
5	9	17.74
6	10	18.70



학습을 통해 최적의 모델을 찾기 위한 기준?

비용함수(Cost Function)

- 비용 함수 (= 손실함수(loss function))

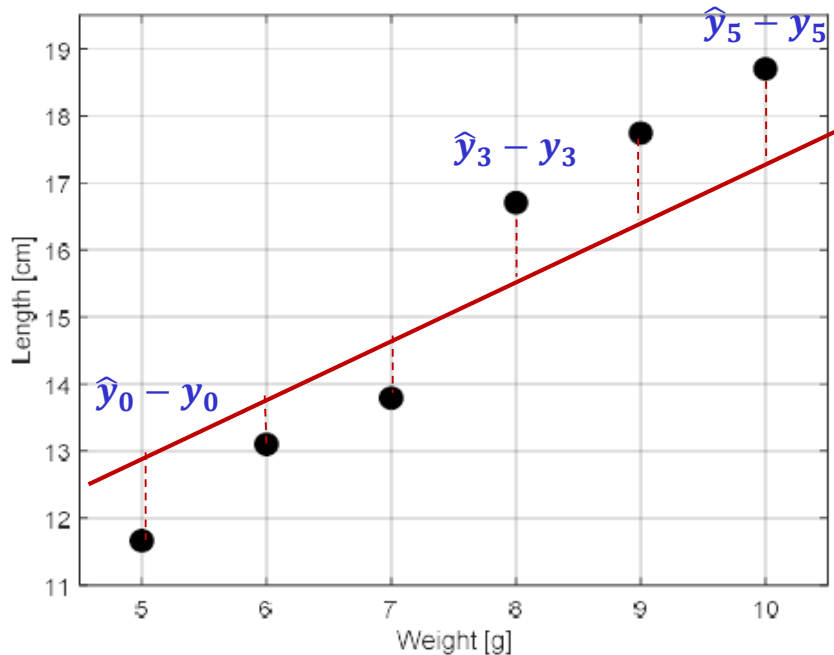
- ▶ 모든 입력에 대해 예측값 \hat{y} 과 실제값 y 의 차이를 나타내는 함

- ▶ **평균제곱오차 (Mean squared error, MSE)**

- 모델의 예측값 (\hat{y}_n)과 실제 측정값 (y_n)의 차이의 제곱들의 합에 대한 전체 평균

$$\epsilon_{MSE} = \frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} (\hat{y}_n - y_n)^2$$

양의 값을 가지며 평균값으로
큰 값을 가짐을 회피



[그림 1] 데이터 그래프

머신러닝 회귀분석의 목표

→ Cost Function을 최소화 하는 매개
변수를 찾는 것

선형회귀 문제의 수학적 정의

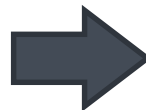
- 최초 목표

- ▶ 최대한 $\hat{y} \approx y$ 을 만족하는 매개변수 w_0, w_1 을 찾는다.

- 수정 목표

- ▶ 비용함수를 최소화하는 선형모델 찾는다.
- ▶ 선형모델 : $\hat{y} = w_0x + w_1$
- ▶ 비용함수: 평균제곱오차 $\epsilon_{MSE} = \frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} (\hat{y}_n - y_n)^2$
- ▶ 학습의 결과: 최적해 (최적 매개변수) w_0^*, w_1^*

$$(w_0^*, w_1^*) = \arg \min_{(w_0, w_1)} \epsilon_{MSE}$$



$$\hat{y} = w_0^*x + w_1^*$$

Optimization Problems

$$(w_0^*, w_1^*) = \arg \min_{(w_0, w_1)} \epsilon_{MSE}$$

$$\min_{\mathbf{x} \in R^n} f(\mathbf{x})$$

Objective function

subject to $g_i(\mathbf{x}) \leq 0, \quad i = 1, \dots, r$ inequality constraints

$h_k(\mathbf{x}) = 0, \quad k = 1, \dots, m$ equality constraints

$n \times 1$ vector

■ Feasible Solution

- Constraints를 만족시키는 solution

■ Feasible Set

- Feasible solution 들의 모든 집합

■ Optimal Solution

- \mathbf{x}^* 는 모든 constraints를 만족시킴
- constraints를 만족시키는 모든 $\bar{\mathbf{x}}$ 에 대해서 $f(\mathbf{x}^*) \leq f(\bar{\mathbf{x}})$

Gradient

- 다변수 함수 $f: x \in R^n$ 의 편미분(partial differentiation)의 모임

$$\begin{aligned}\frac{\partial f}{\partial x_1} &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x_1 + h, x_2, \dots, x_n) - f(x)}{h} \\ &\vdots \\ \frac{\partial f}{\partial x_n} &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x_1, x_2, \dots, x_n + h) - f(x)}{h}\end{aligned}$$

$$\nabla f = \text{grad } f = \frac{df}{dx} = \left[\frac{\partial f(x)}{\partial x_1}, \frac{\partial f(x)}{\partial x_2}, \dots, \frac{\partial f(x)}{\partial x_n} \right]$$

- Example

$$f(x_1, x_2) = x_1^2 x_2 + x_1 x_2^3$$

$$\frac{\partial f(x_1, x_2)}{\partial x_1} = 2x_1 x_2 + x_2^3$$

$$\frac{\partial f(x_1, x_2)}{\partial x_2} = x_1^2 + 3x_1 x_2^2$$

$$\nabla f = [2x_1 x_2 + x_2^3, x_1^2 + 3x_1 x_2^2]$$

선형회귀 해석해

■ 해석해

- ▶ 수학적 유도를 통해 얻는 해(solution)
- ▶ 가장 이상적인 해를 얻을 수 있음
- ▶ 항상 가능한 것은 아님 (수학적으로 간단한 경우에만 가능)

$$\epsilon_{MSE} = \frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} (\hat{y}_n - y_n)^2 = \frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} (w_0 x_n + w_1 - y_n)^2$$

$$\frac{\partial}{\partial w_0} \epsilon_{MSE}(w_0^*, w_1^*) = 0$$

$$\frac{\partial}{\partial w_1} \epsilon_{MSE}(w_0^*, w_1^*) = 0$$



$$w_0^* = \frac{\frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} y_n \left(x_n - \frac{1}{N} \sum_{i=0}^{N-1} x_i \right)}{\frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} x_n^2 - \left(\frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} x_n \right)^2}$$

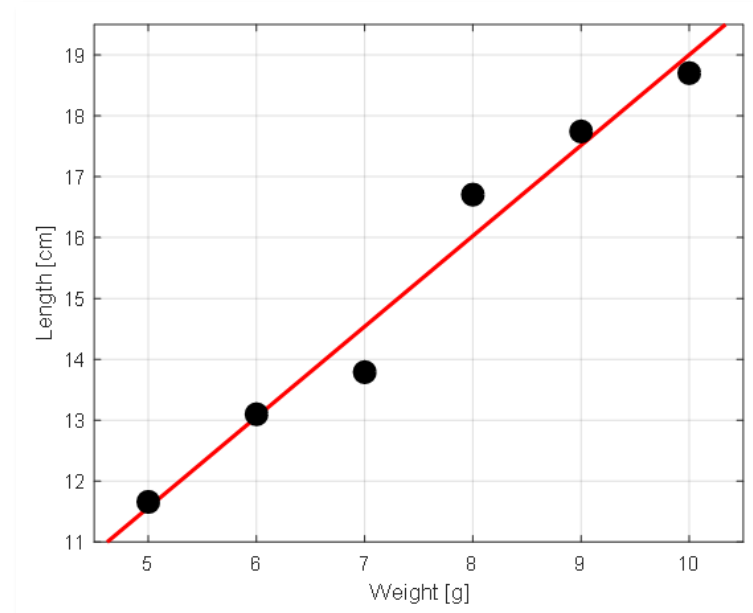
$$w_1^* = \frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} (y_n - w_0^* x_n)$$

선형회귀 해석해

■ 최적 선형회귀 모델

- ▶ $w_0^* = 1.4875, w_1^* = 4.1274$
- ▶ $\hat{y} = 1.4875x + 4.1274$
- ▶ $\epsilon_{MSE} = 0.2046$

데이터 번호	무게(g)	늘어난 길이(cm)
1	5	11.66
2	6	13.10
3	7	13.79
4	8	16.71
5	9	17.74
6	10	18.70



해석해의 한계

■ 항상 해석해를 찾을 수 있는 것은 아님

- ▶ (한계1) 다수의 극소값이 존재하는 경우 최소값을 보장하지 않음
- ▶ (한계2) 비용함수가 미분 불가능한 경우가 있음
 - 평균제곱오차가 아닌 다른 비용함수를 사용할 경우, 미분 불가능 할 수 있으며, 해석적으로 최소값의 위치 탐색을 보장할 수 없음
- ▶ (한계3) 복잡한 모델을 사용한 경우
 - 선형모델이 아닌 복잡도가 높은 모델을 사용할 경우, 미분 불가능의 문제가 발생하여 최적 매개변수 탐색을 보장할 수 없음

→ 수치적으로 접근하는 접근 방법을 사용

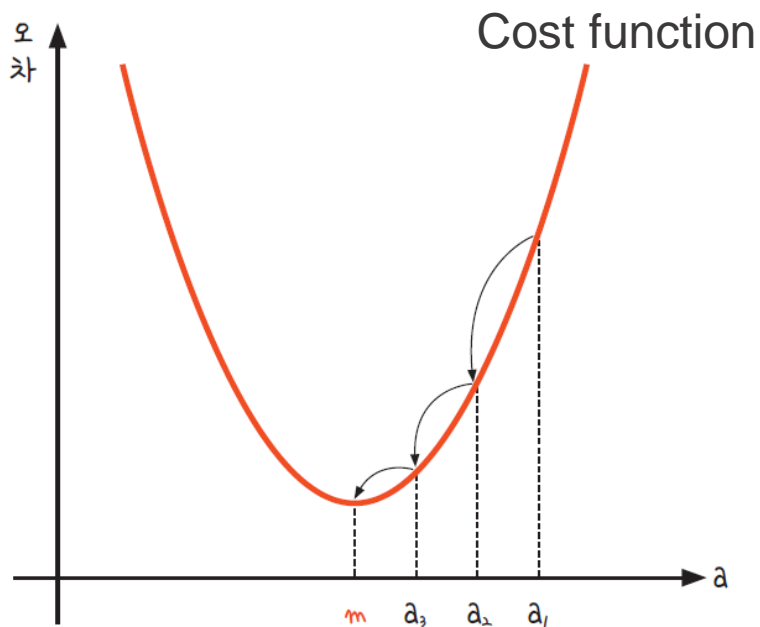
최적은 아닐 수 있으나, 최적해에 근접한 해를 탐색 가능

Iterative Algorithm

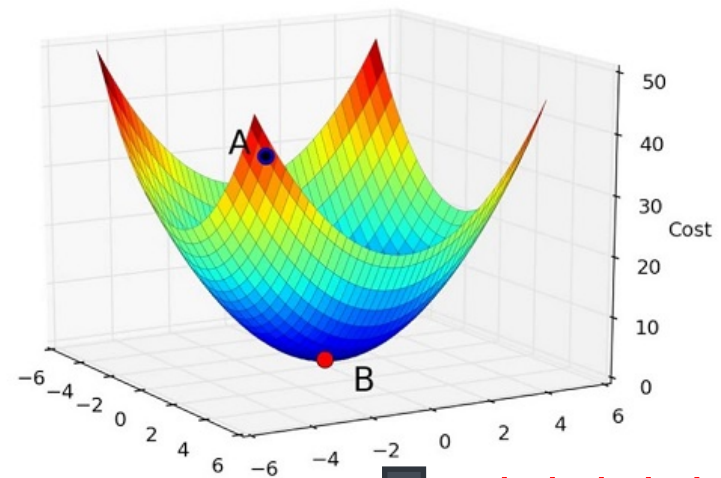
- Most optimization problems cannot be solved in a closed form (a single step).
- For them, we develop iterative algorithms:
 - Start from an initial candidate solution : $x^{(0)}$
 - Generate a sequence of candidate solutions(iterates): $x^{(1)}, x^{(2)}, \dots$
 - Stop when a certain condition is met; return the candidate solution
- In a large number of algorithms, $x^{(k+1)}$ is generate from $x^{(k)}$, that is, using the information of f at $x^{(k)}$.
- In some algorithms, $x^{(k+1)}$ is generate from $x^{(k)}, x^{(k-1)}, \dots$. But, for time and memory consideration, most history iterates are not kept in memory.

경사하강법(Gradient Descent Method)

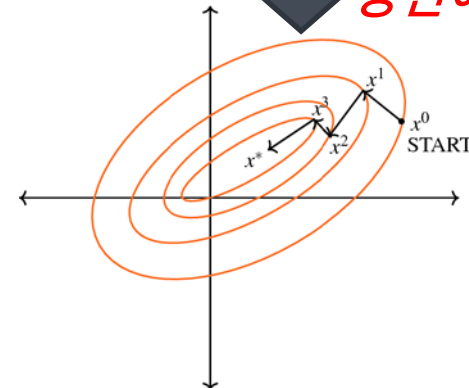
- ▶ 여러 번의 반복 (iteration)을 통해 미분 계수가 0이 되는 지점을 찾음



독립변수가 1개일 때



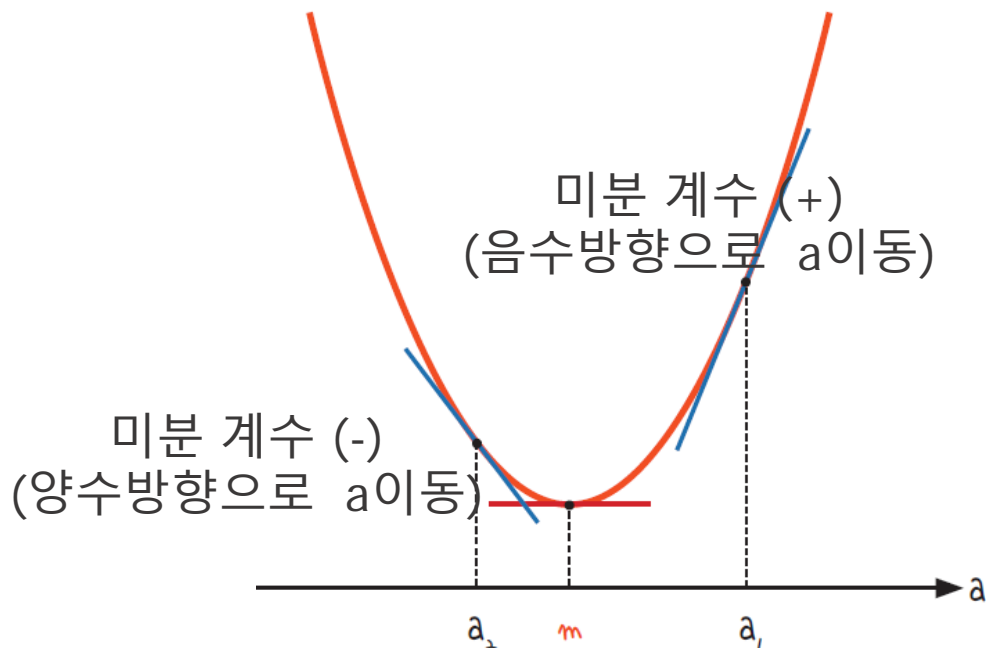
평면에서의 표현



독립변수가 2개일 때
18

경사하강법(Gradient Descent Method)

- ▶ 최소값에서 접선의 기울기에 해당하는 미분 계수는 0
- ▶ 여러 번의 반복 (iteration)을 통해 미분 계수가 0이 되는 지점을 찾는다.
- ▶ 미분 계수(Gradient)는 언제나 현재 위치에서 함수값이 커지는 방향을 가리키므로, 미분 계수의 반대 방향으로 이동하면 최소값을 찾을 수 있음
- ▶ 즉, Gradient에 마이너스(-)를 취하여 더한다.



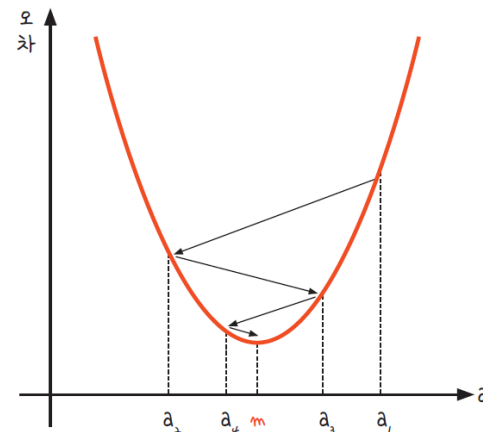
$$\begin{aligned} \text{New } w_0[t+1] &= \text{Old } w_0[t] - \alpha \frac{\partial}{\partial w_0} \epsilon_{MSE}(\text{Old } w_0, w_1) \\ w_1[t+1] &= w_1[t] - \alpha \frac{\partial}{\partial w_1} \epsilon_{MSE}(w_1, w_2) \end{aligned}$$

Learning Rate

경사하강법(Gradient Descent Method)

$$\overset{\text{New}}{w_0[t+1]} = \overset{\text{Old}}{w_0[t]} - \overset{\text{Learning Rate}}{\alpha} \frac{\partial}{\partial w_0} \epsilon_{MSE}(\overset{\text{Old}}{w_0}, w_1)$$

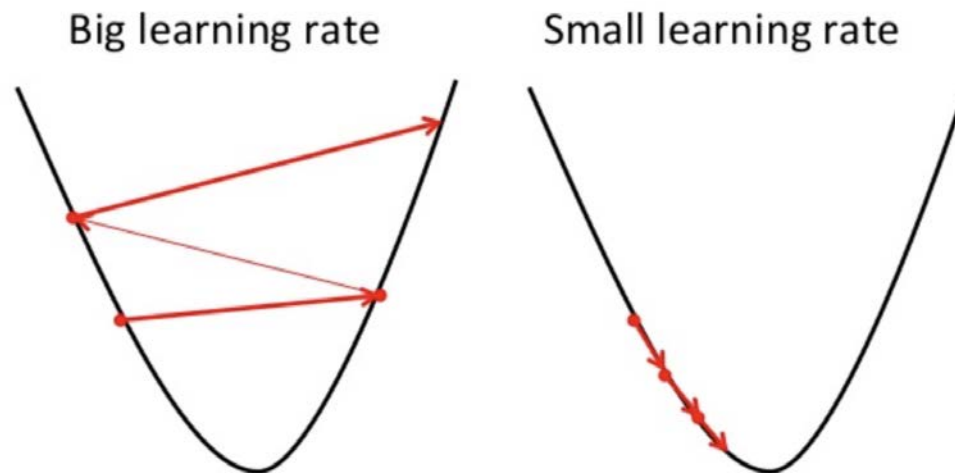
- 1) w_0 와 w_1 에 대해서 임의의 값을 설정 => Initialization(초기화)
 - 2) t 지점에서 Cost Function에 대한 미분 계수(기울기)를 구함
 - 3) 기울기의 반대 방향으로 point를 $\alpha \times$ 기울기의 크기 만큼 이동시킴. ($t+1$ 로 이동)
 - 4) Stop 조건 확인
 - ▶ 4-1) Stop 조건에 만족할 경우: 현재의 값을 최종 값으로 선택
 - ▶ 4-2) Stop 조건에 만족하지 않을 경우, step 2)로 돌아감
- Stop 조건
- ▶ 더 이상 변수가 변하지 않는다. (미분 값이 0)
 - Gradient의 norm이 굉장히 작은 ϵ 값 보다 작을때
 - ▶ 변화량이 매우 작다. (미분 값이 매우 작다)
 - 함수의 변화량이 굉장히 작은 ϵ 값 보다 작을때



경사하강법(Gradient Descent Method)

■ 학습률(Learning Rate)

- ▶ 경사 하강법에서 미분 계수 앞에 곱해져 이동 거리를 결정하는 변수
 - 학습률을 적절하게 설정하지 않는 경우 발산 가능
- ▶ 적절한 값을 찾아야 머신러닝의 학습 성공이 가능
 - 하이퍼파라미터(Hyper-parameter)의 최적화
 - 머신러닝 설계자가 직접 세팅하는 값 : 학습률, 학습반복횟수, Stop 조건 등



경사하강법(Gradient Descent Method)

■ 초기값 설정

- ▶ 매개변수의 시작값 무작위 지정 (시작 시점, $t = 0$) : $w_0[0], w_1[0]$

■ 경사측정

- ▶ 현 위치에서 비용함수의 기울기 측정 (현 시점, t)
- ▶ w_0, w_1 방향 기울기

- $\frac{\partial}{\partial w_0} \epsilon_{MSE}(w_0, w_1) \Big|_{w_0=w_0[t], w_1=w_1[t]}, \frac{\partial}{\partial w_1} \epsilon_{MSE}(w_0, w_1) \Big|_{w_0=w_0[t], w_1=w_1[t]}$

■ 위치 업데이트

- ▶ 업데이트 규칙에 따라 다음 시점의 위치 결정 (다음 시점, $t + 1$)

- $w_0[t + 1] = w_0[t] - \alpha \frac{\partial}{\partial w_0} \epsilon_{MSE}(w_0, w_1) \Big|_{w_0=w_0[t], w_1=w_1[t]}$

- $w_1[t + 1] = w_1[t] - \alpha \frac{\partial}{\partial w_1} \epsilon_{MSE}(w_0, w_1) \Big|_{w_0=w_0[t], w_1=w_1[t]}$

$$\alpha \in [0, 1]$$

경사하강법(Gradient Descent Method)

■ 반복조건

- ▶ 다음 중 한 가지 조건을 만족할 때까지 경사측정과 위치 업데이트를 반복
 - (1) 매개변수의 값이 더 이상 변하지 않는다.
 - (2) 매개변수가 변하지만 그 변화량이 매우 작다.
 - (3) 같은 값이 지속적으로 반복된다.
- ▶ (1), (2)의 경우
 - 최적해에 근접한 경우
- ▶ (3)의 경우
 - 학습률이 적정하지 못하여 최적해에 수렴하지 못하고 주변을 서성이는 경우
 - 학습률을 조정하거나, 초기 위치를 수정하여 다시 알고리즘 수행하여 수렴여부 확인 필요

경사하강법(Gradient Descent Method)

■ 업데이트 규칙 예

▶ 단일 입력속성 문제의 비용함수

- $\epsilon_{MSE}(w_0, w_1) = \frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} (w_0 x_n + w_1 - y_n)^2$

▶ 각 매개변수에 대한 1차 도함수

- $\frac{\partial}{\partial w_0} \epsilon_{MSE}(w_0, w_1) = \frac{2}{N} \sum_{n=0}^{N-1} x_n (w_0 x_n + w_1 - y_n)$

- $\frac{\partial}{\partial w_1} \epsilon_{MSE}(w_0, w_1) = \frac{2}{N} \sum_{n=0}^{N-1} (w_0 x_n + w_1 - y_n)$

▶ 경사하강법 적용을 위한 업데이트 규칙

- $w_0[t+1] = w_0[t] - \alpha \frac{2}{N} \sum_{n=0}^{N-1} x_n (w_0[t] x_n + w_1[t] - y_n)$

- $w_1[t+1] = w_1[t] - \alpha \frac{2}{N} \sum_{n=0}^{N-1} (w_0[t] x_n + w_1[t] - y_n)$

실습

- 실습데이터 (파일명: lin_regression_data01.csv)
 - ▶ 데이터는 유아들의 나이(개월)와 키(cm)를 측정한 것
 - ▶ 파일 형식은 쉼표로 구분된 데이터 파일
 - ▶ 파일에서 첫번째 열은 나이(개월), 두번째 열은 키(cm)를 의미
- 실습 #1
 - ▶ 제공된 데이터 파일을 불러들여 x축은 나이(개월), y축은 키(cm)를 나타내는 2차원 평면에 각 데이터의 위치를 점으로 표시하시오.

실습

■ 실습 #2

- ▶ 제공된 데이터를 모두 이용하여 최적 선형회귀를 위한 해석해를 구하라.
- ▶ 결과물: 코드, 최적해

■ 실습 #3

- ▶ 해석해로 구한 선형모델과 데이터를 한 그래프에 표시하라.
- ▶ 필수요소: x축, y축 이름, grid, legend
- ▶ 결과물: 그래프

■ 실습 #4

- ▶ 해석해로 구한 선형모델의 평균제곱오차를 구하라.
- ▶ 결과물: 코드, 평균제곱오차

실습

■ 실습 #5

- ▶ 실험적으로 최적 매개변수를 찾기 위한 경사하강법 알고리즘을 프로그램으로 작성하라. 단, 경사하강법 외부 함수 사용 금지.
- ▶ 결과물: 코드

■ 실습 #6

- ▶ 실습 #5에서 작성한 경사하강법 프로그램을 이용해 최적 매개변수를 구하라. 단, 학습률, 초기값, 반복 회수는 임의로 정하여 사용하라.
- ▶ 결과물: 학습률, 초기값, 반복 횟수, 최종 평균제곱오차, 최적 매개변수

실습

■ 실습 #7

- ▶ 경사하강법의 반복 회수에 따른 평균제곱오차, 매개변수의 값을 그래프로 표시하라. (교재 p.7의 그림 3, 4 그래프 참조)
- ▶ 결과물: 그래프

■ 실습 #8

- ▶ 훈련 데이터, 해석해를 이용해 구한 회귀모델, 경사하강법을 이용해 구한 회귀모델을 하나의 그래프에 표시하라.
- ▶ 필수요소: x축, y축 이름, grid, legend
- ▶ 결과물: 코드, 그래프

보고서 작성

- 각 주차에 해당하는 실습과제에 대해 하나의 보고서로 작성
 - ▶ 보고서 작성 형식은 hwp, word
 - ▶ 첫 페이지(표지)에 0주차, 실습과제 #0, 이름, 학번, 제출 날짜 기입
 - ▶ 각 결과에 대한 해석은 간단 명료하게 서술
- 실행 Code는 보고서에 복사 붙여넣기 하여 넣기
 - ▶ Code를 해석할 수 있는 주석 처리 필수
- 결과는 해당 화면을 캡처하여 보고서에 포함
- 즉시 실행 가능한 .py 파일을 함께 업로드
 - ▶ (Run만 눌러도 오류없이 돌아가는 코드)
 - ▶ 파일명은 본인영문이니셜_학번.py로 할것

보고서 + .py파일 => 압축하여 학번_이름.zip으로 e-class에 제출