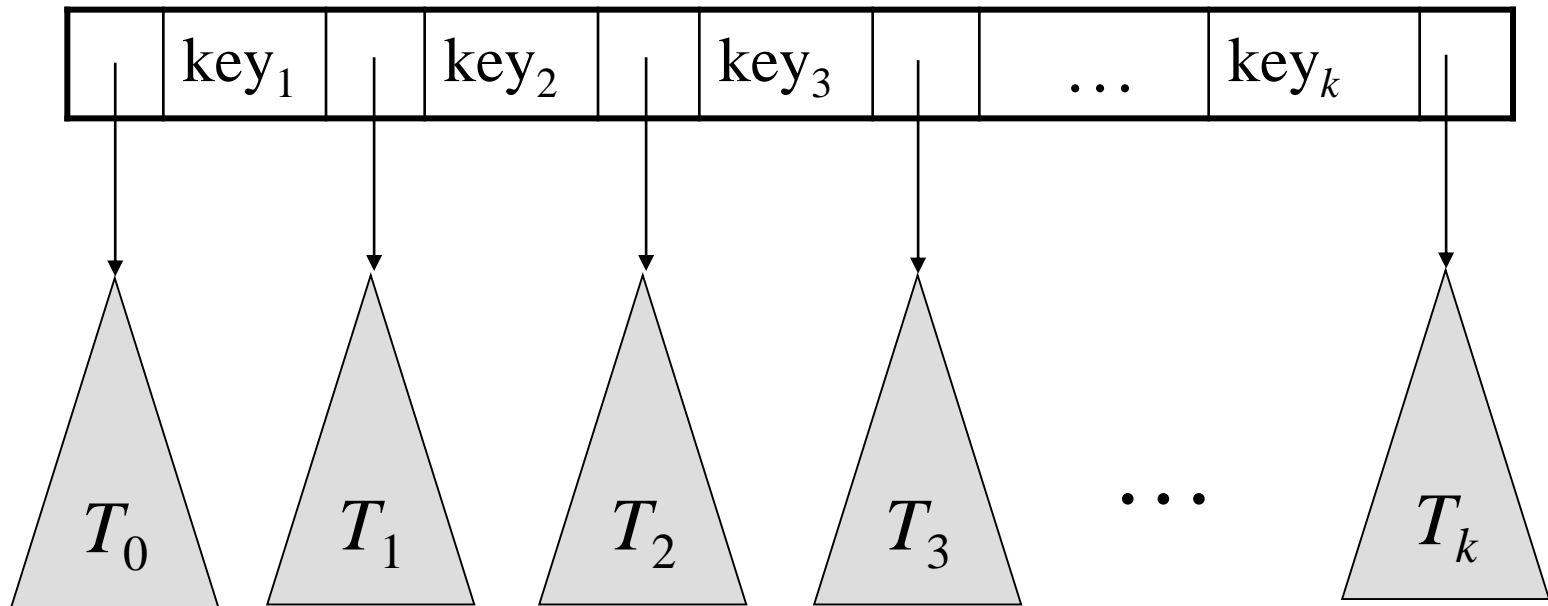


Ch. 14 B-Trees

B-Tree

- 디스크의 접근 단위는 블록(페이지)
- 디스크에 한 번 접근하는 시간은 수십만 명령어의 처리 시간과 맞먹는다
- 검색트리가 디스크에 저장되어 있다면 트리의 높이를 최소화하는 것이 유리하다
- B-트리는 다진검색트리가 균형을 유지하도록 하여 최악의 경우 디스크 접근 횟수를 줄인 것이다

다진검색트리

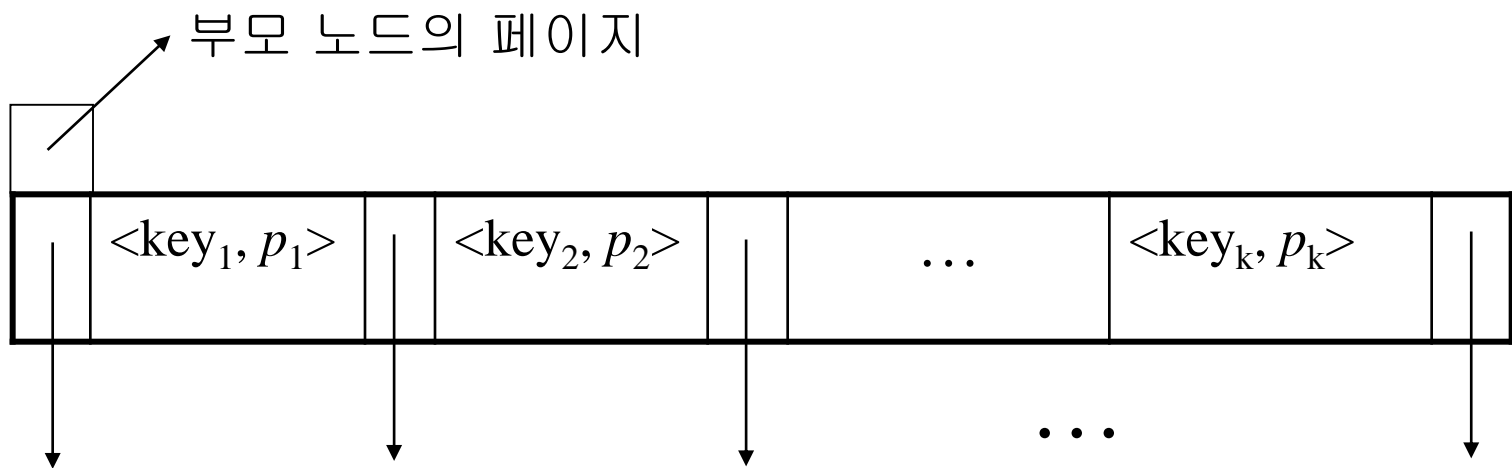


$$key_i < \triangle T_i < key_{i+1}$$

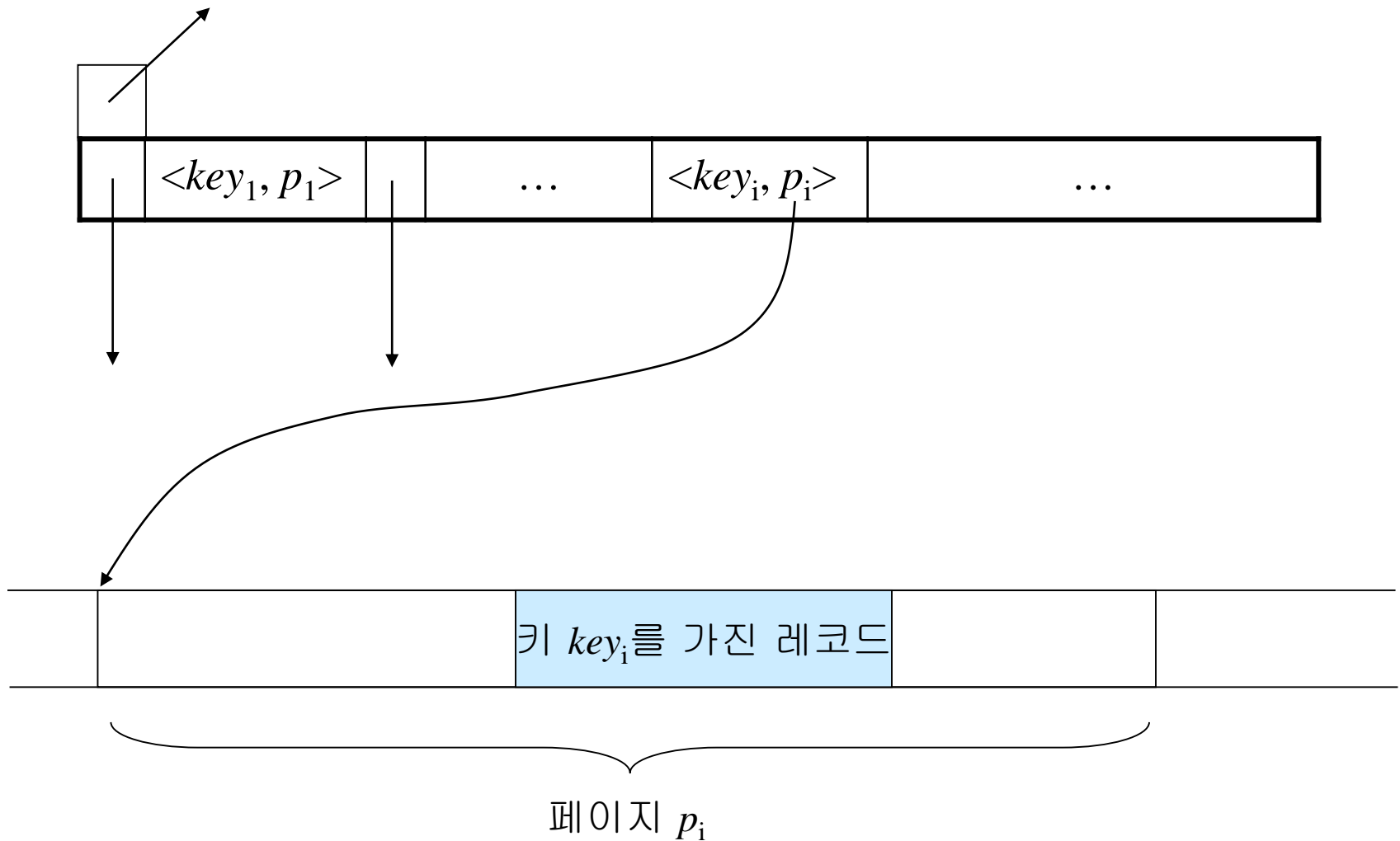
B-트리

- B-트리는 균형잡힌 다진검색트리로 다음의 성질을 만족한다
 - 루트를 제외한 모든 노드는 $\lfloor k/2 \rfloor \sim k$ 개의 키를 갖는다
 - 모든 리프 노드는 같은 깊이를 가진다

B-트리의 노드 구조



B-트리를 통해 레코드에 접근하는 과정



B-트리에서의 삽입

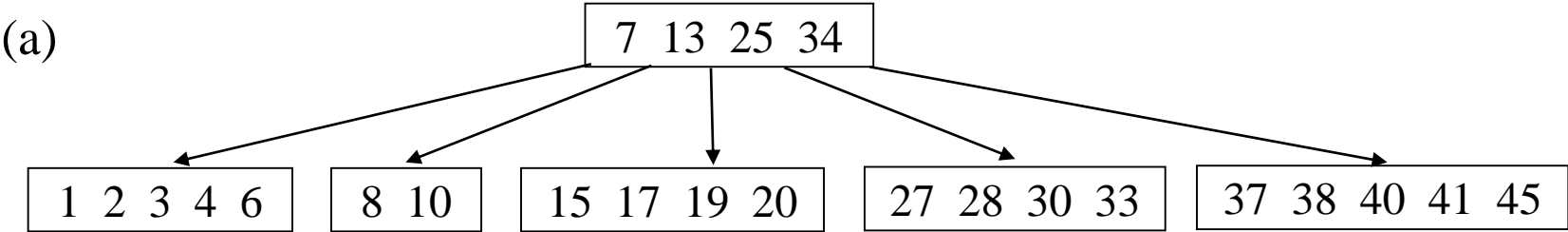
- ▷ t : 트리의 루트 노드
- ▷ x : 삽입하고자 하는 키

BTreeInsert(t, x)

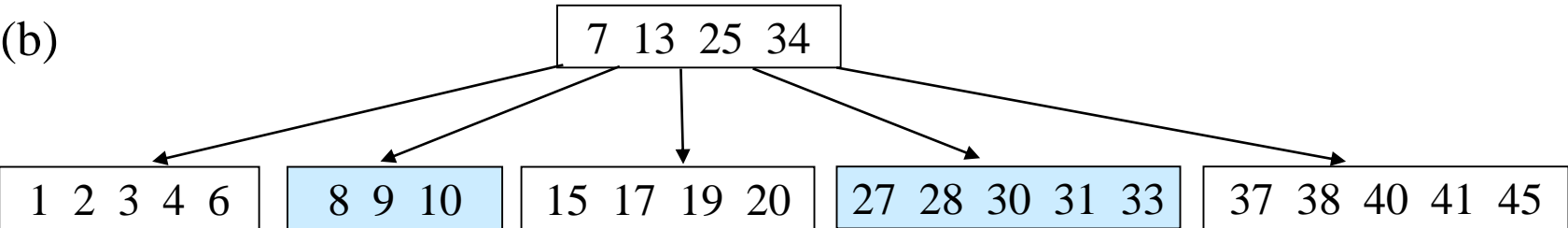
```
{
     $x$ 를 삽입할 리프 노드  $r$ 을 찾는다;
     $x$ 를  $r$ 에 삽입한다;

    if ( $r$ 에 오버플로우 발생) then clearOverflow( $r$ );
}
clearOverflow( $r$ )
{
    if ( $r$ 의 형제 노드 중 여유가 있는 노드가 있음) then { $r$ 의 남은 키를 넘긴다};
    else {
         $r$ 을 둘로 분할하고 가운데 키를 부모 노드로 넘긴다;
        if (부모 노드  $p$ 에 오버플로우 발생) then clearOverflow( $p$ );
    }
}
```

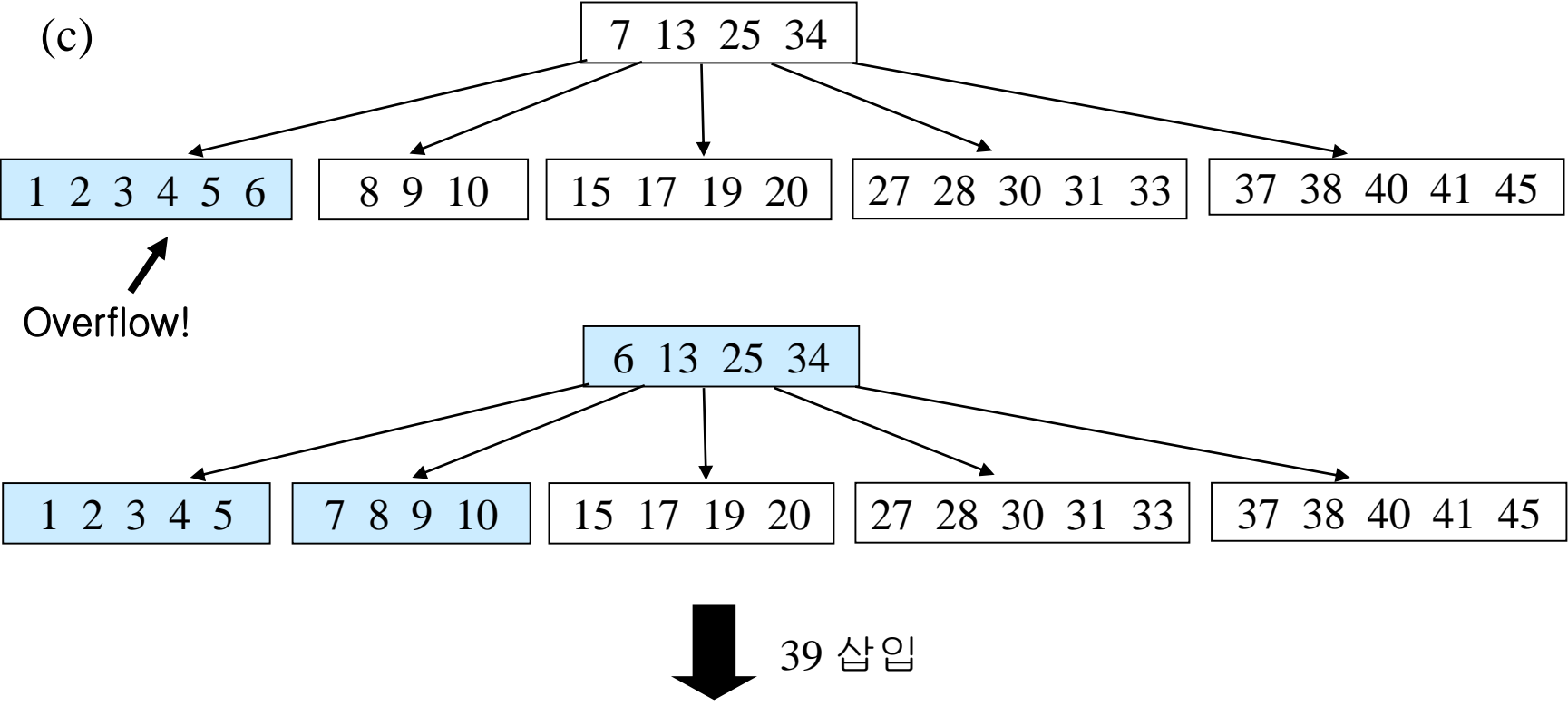
B-트리에서 삽입의 예



9, 31 삽입

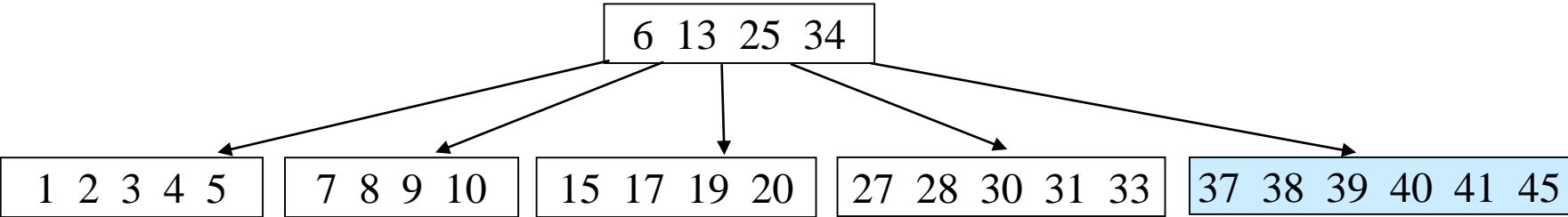


5 삽입



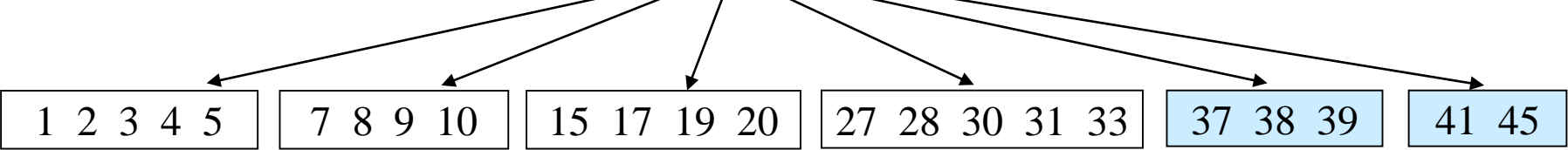
(d)

39 삽입



Overflow!

6 13 25 34 40

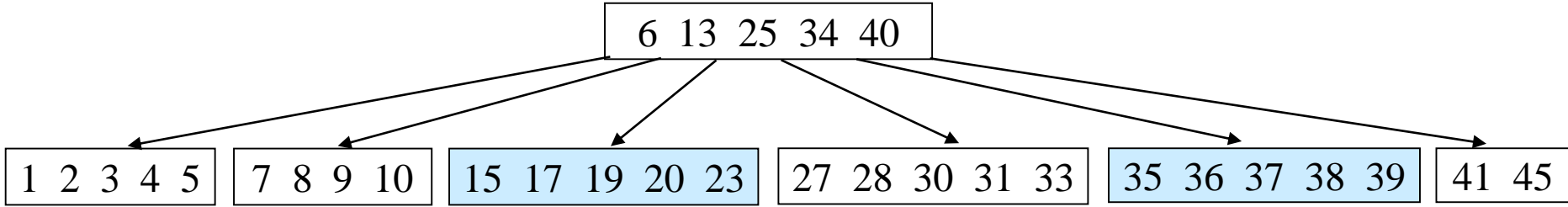


Split!

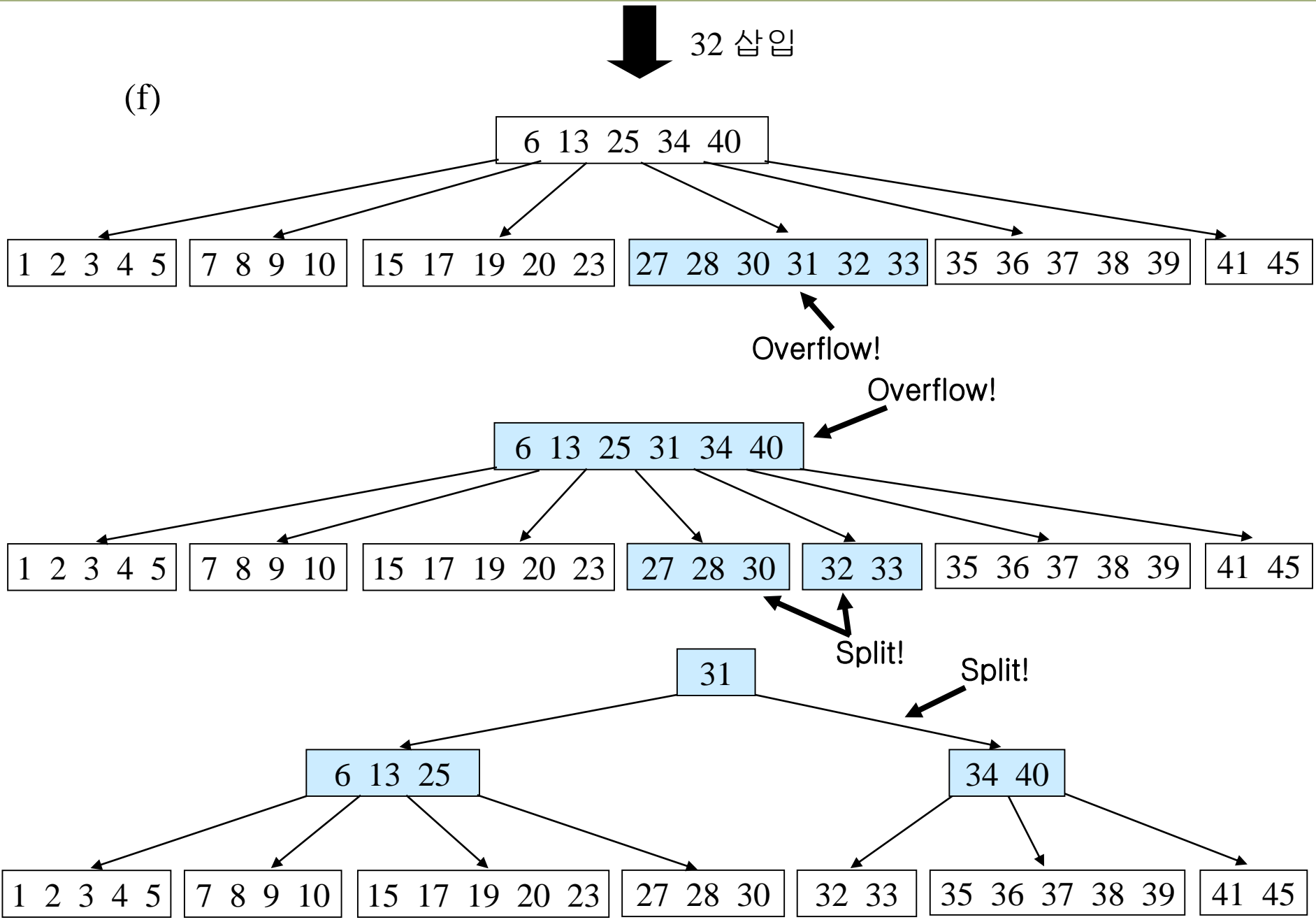
23, 35, 36 삽입

(e)

23, 35, 36 삽입



32 삽입



B-트리에서의 삭제

BTreeDelete(t, x, v)

{

if (v 가 리프 노드 아님) **then** {

x 의 직후원소 y 를 가진 리프 노드를 찾는다;

x 와 y 를 맞바꾼다;

 }

 리프 노드에서 x 를 제거하고 이 리프 노드를 r 이라 한다;

if (r 에서 언더플로우 발생) **then** clearUnderflow(r);

}

clearUnderflow(r)

{

if (r 의 형제 노드 중 키를 하나 내놓을 수 있는 여분을 가진 노드가 있음)

then { r 이 키를 넘겨받는다; }

else {

r 의 형제 노드와 r 을 합병한다;

if (부모 노드 p 에 언더플로우 발생) **then** clearUnderflow(p);

 }

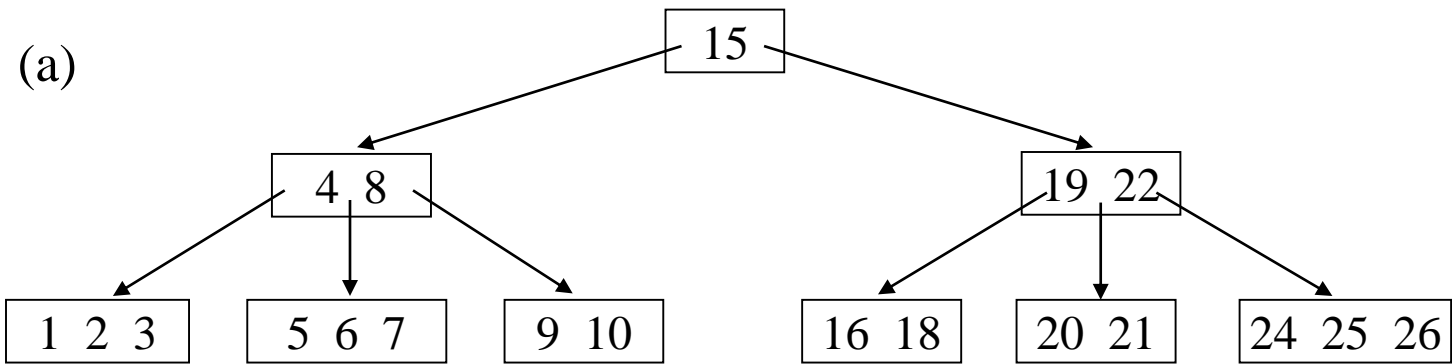
}

▷ t : 트리의 루트 노드

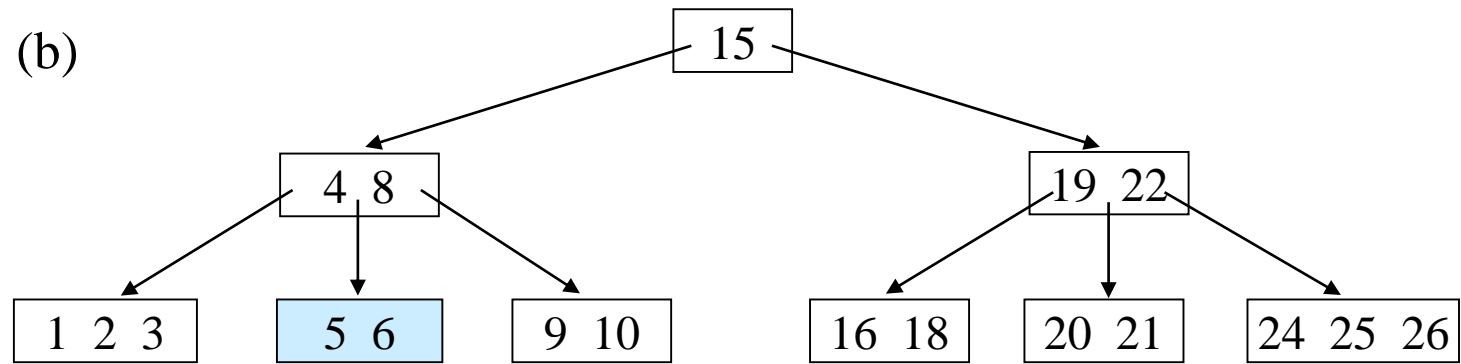
▷ x : 삭제하고자 하는 키

▷ v : x 를 갖고 있는 노드

B-트리에서 삭제의 예



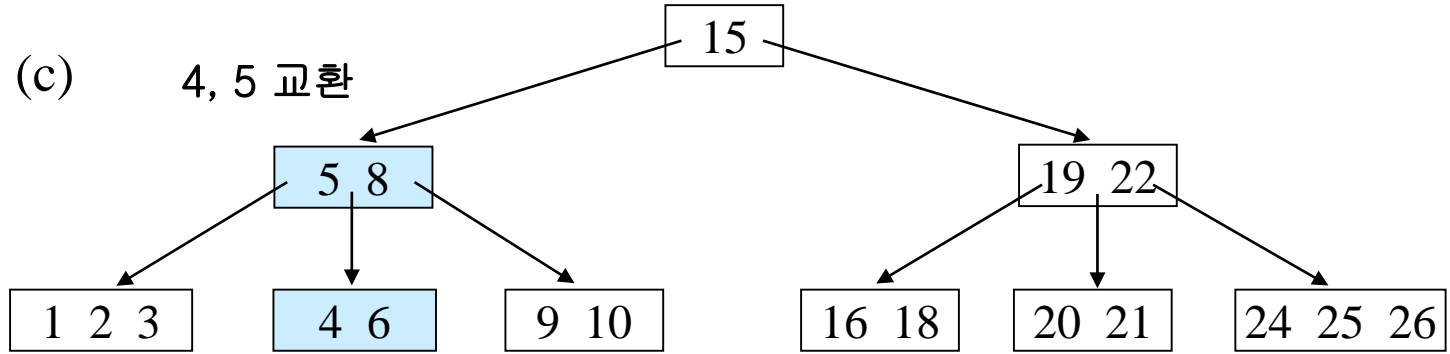
7 삭제



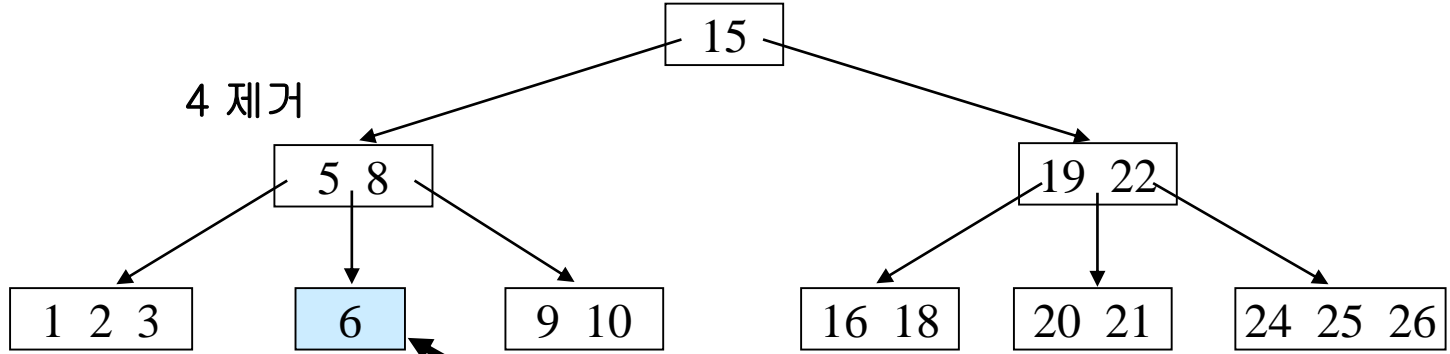
4 삭제

(c)

4, 5 교환

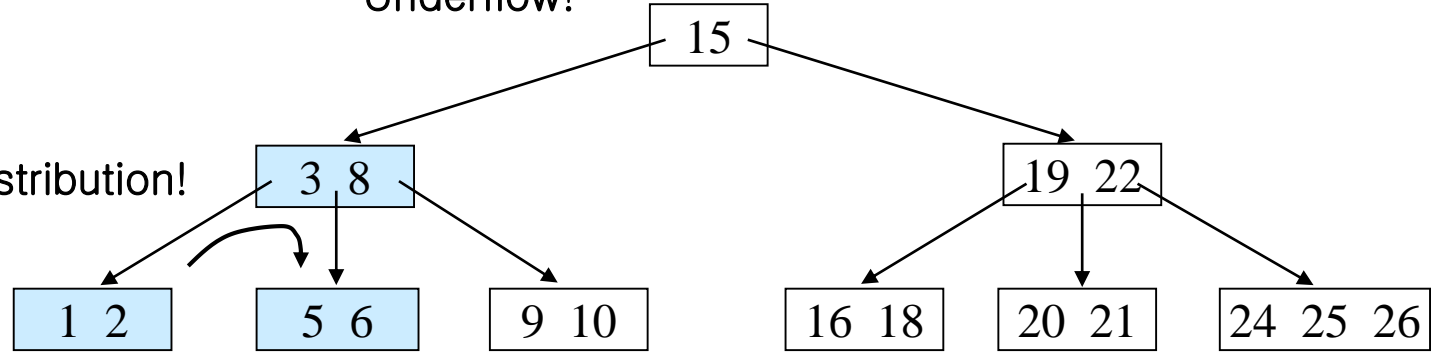


4 제거



Underflow!

Redistribution!



9 삭제

