

2021년 2학기  
임베디드 시스템설계 및 실험  
10주차 실험보고서

201712159 조현우  
201724566 전승윤  
201724611 최호진  
201924650 박지호

## 목차

1. 실험 목적

2. 실험 과정

3. 실험 세부 내용

4. 실험 결과

## 1. 실험 목적

TFT LCD 제어 및 ADC 사용

## 2. 실험 과정

- 1) TFT-LCD 보드에 올바르게 결착
- 2) lcd.c에서 write 관련 코드 작성
- 3) TFT-LCD에 Text(텍스트) 출력
- 4) 조도 센서 ADC 설정
- 5) ADC channel과 인터럽트를 사용하여 조도 센서 값을 전역 변수에 저장
- 6) LCD 터치 시(main에서 폴링 방식) 해당 위치에 작은 원을 그리고 좌표(X, Y), 전역변수에 저장했던 조도 센서 값 출력

## 3. 실험 세부 내용

- 1) TFT-LCD 보드에 올바르게 결착

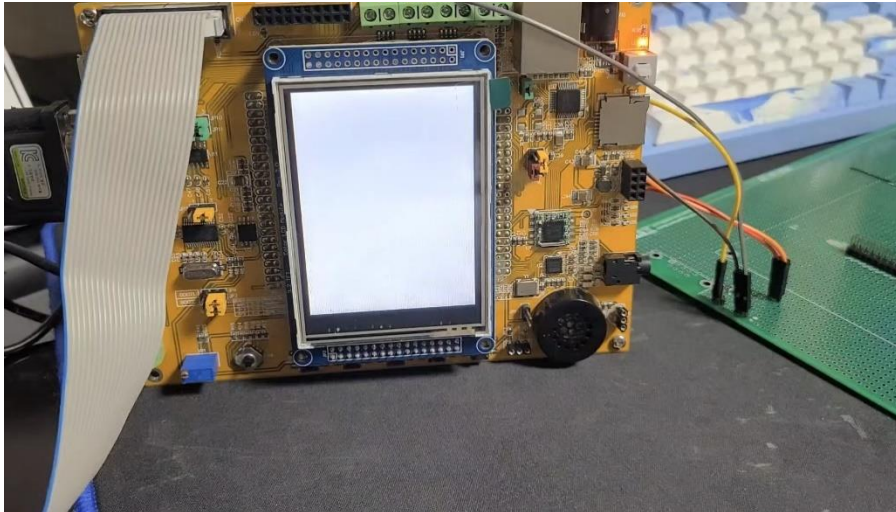


그림 1 - LCD 부착

- 2) lcd.c에서 write 관련 코드 작성

Lcd.c에서는 Timediagram을 참고하여 LCD의 Write관련 함수인 LCD\_WR\_REG, LCD\_WR\_DATA를 작성한다.

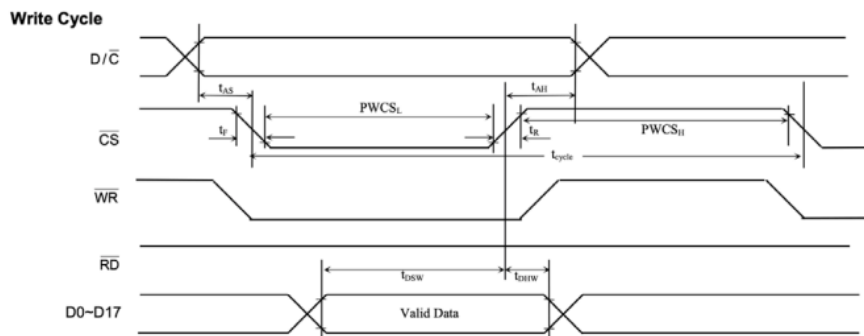


그림 2 - Timediagram

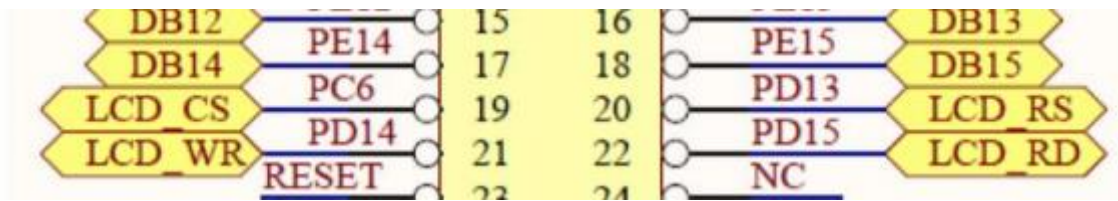


그림 3 - TFT-LCD pin맵

Timediagram의 D/C는 Data와 Command를 의미한다. 이를 참고하여 사용해야 할 bit를 설정하여 사용해야 할 Port와 Pin번호를 설정해준다. 이때 같이 설정해주어야 할 CS(RS), WR RD의 Port와 Pin번호는 그림 3의 Pin맵을 참고하였다.

```
static void LCD_WR_REG(uint16_t LCD_Reg)
{
    // TODO implement using GPIO_ResetBits/GPIO_SetBits
    GPIO_ResetBits(GPIOD, GPIO_Pin_13); // LCD_RS(0);
    GPIO_ResetBits(GPIOC, GPIO_Pin_6); // LCD_CS(0);
    GPIO_ResetBits(GPIOD, GPIO_Pin_14); // LCD_WR(0);

    GPIO_Write(GPIOE, LCD_Reg);

    // TODO implement using GPIO_ResetBits/GPIO_SetBits
    GPIO_SetBits(GPIOC, GPIO_Pin_6); // LCD_CS(1);
    GPIO_SetBits(GPIOD, GPIO_Pin_14); // LCD_WR(1);
}
```

그림 4 - REG(Command) 코드

```
static void LCD_WR_DATA(uint16_t LCD_Data)
{
    // TODO implement using GPIO_ResetBits/GPIO_SetBits
    GPIO_SetBits(GPIOD, GPIO_Pin_13); // LCD_RS(1);
    GPIO_ResetBits(GPIOC, GPIO_Pin_6); // LCD_CS(0);
    GPIO_ResetBits(GPIOD, GPIO_Pin_14); // LCD_WR(0);

    GPIO_Write(GPIOE, LCD_Data);

    // TODO implement using GPIO_ResetBits/GPIO_SetBits
    GPIO_SetBits(GPIOC, GPIO_Pin_6); // LCD_CS(1);
    GPIO_SetBits(GPIOD, GPIO_Pin_14); // LCD_WR(1);
}
```

그림 5 - Data 코드

- **COMMAND**
  - $D/\overline{C}$ 를 Low,  $\overline{CS}$ 를 Low,  $\overline{WR}$ 를 Low로 두고 Command를 전송
  - $\overline{CS}$ 를 High,  $\overline{WR}$ 를 High로 다시 돌려놓기
- **DATA**
  - $D/\overline{C}$ 를 High,  $\overline{CS}$ 를 Low,  $\overline{WR}$ 를 Low로 두고 Data를 Display에 전송
  - $\overline{CS}$ 를 High,  $\overline{WR}$ 를 High로 다시 돌려놓기

그림 6 - command, data 강의자료

위 강의 자료를 참고해 Command와 Data 부분의 코드를 구성할 수 있었다.

그림 4의 REG코드에서는 D/C는 Low, C/S를 Low, W/R를 Low로 두고 Command를 전송한다. 이후 C/S 와 W/R을 High로 돌려놓는다. 그림 5의 DATA코드에서는 D/C는 High, C/S를 Low, W/R를 Low로 두고 Command를 전송한다. 이후 C/S 와 W/R을 High로 돌려놓는다.

### 3) TFT-LCD에 Text(팀명) 출력

```
char msg[] = "Team03";  
LCD_ShowString(0, 0, msg, color[11], color[0] );
```

그림 7 – 팀 명 출력

그림 7과 같이 팀 명 출력은 LCD\_ShowString 함수를 통해 출력한다. 인자로 시작지점, 출력 팀 명, 출력할 문자열의 색깔과 LCD보드 배경색을 전달한다.

### 4) 조도 센서 ADC 설정

```
void ADC_Configure() {  
    ADC_InitTypeDef ADC_InitStructure;  
  
    ADC_InitStructure.ADC_Mode = ADC_Mode_Independent;  
    ADC_InitStructure.ADC_ScanConvMode = DISABLE;  
    ADC_InitStructure.ADC_ContinuousConvMode = ENABLE;  
    ADC_InitStructure.ADC_ExternalTrigConv = ADC_ExternalTrigConv_None;  
    ADC_InitStructure.ADC_DataAlign = ADC_DataAlign_Right;  
    ADC_InitStructure.ADC_NbrOfChannel = 1;  
  
    ADC_Init(ADC1, &ADC_InitStructure);  
  
    ADC_RegularChannelConfig(ADC1, ADC_Channel_8, 1, ADC_SampleTime_239Cycles5);  
    ADC_ITConfig(ADC1, ADC_IT_EOC, ENABLE);  
    ADC_Cmd(ADC1, ENABLE);  
    ADC_ResetCalibration(ADC1);  
  
    while(ADC_GetResetCalibrationStatus(ADC1)) ;  
    ADC_StartCalibration(ADC1);  
    while(ADC_GetCalibrationStatus(ADC1)) ;  
    ADC_SoftwareStartConvCmd(ADC1, ENABLE) ;  
}
```

그림 8 – ADC\_Configure 과정

GPIO\_Configure과 비슷하게 ADC 포트를 활성화 시키기 위해서 Configure 과정이 필요하다. 그림 8의 코드는 10주차 강의 자료에 나온 ADC 구조체 관련 코드를 참고해 설정했다.

### 5) ADC channel과 인터럽트를 사용하여 조도 센서 값을 전역 변수에 저장

PB0	35	PB0/ADC12_IN8/TIM3_CH3/ETH_MII_RXD2
PB1	36	PB1/ADC12_IN9/TIM3_CH4/ETH_MII_RXD3
PB2	37	PB2/BOOT1
PB3	89	PR3/ITDO/SPI3_SCK/I2S3_CK

```
RCC_APB2PeriphClockCmd(RCC_APB2Periph_GPIOB, ENABLE);  
RCC_APB2PeriphClockCmd(RCC_APB2Periph_ADC1, ENABLE);  
RCC_APB2PeriphClockCmd(RCC_APB2Periph_AFIO, ENABLE);
```

그림 9 - RCC Enable

그림 9는 RCC Enable을 해주기 위한 코드이다. 사용해야할 PortB와 ADC, AFIO를 Enable 해준다. ADC port로 ADC12\_IN8을 사용했다.

```

GPIO_InitStructure.GPIO_Pin = GPIO_Pin_0;
GPIO_InitStructure.GPIO_Mode = GPIO_Mode_AIN;
GPIO_Init(GPIOB, &GPIO_InitStructure);

```

그림 10- GPIO setting

그림 10은 GPIO 설정 코드이다. 미리 정의된 GPIO\_InitStructure 변수를 통해서 사용할 Port의 핀 번호와 GPIO\_Mode를 부여해 GPIO\_Init()의 인자로 넣어 원하는 설정을 한다.

```

NVIC_EnableIRQ(ADC1_2_IRQn);
NVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannel = ADC1_2_IRQn;
NVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannelPreemptionPriority = 0; // TODO
NVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannelSubPriority = 0; // TODO
NVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannelCmd = ENABLE;
NVIC_Init(&NVIC_InitStructure);

```

그림 11 - NVIC 인터럽트 setting

그림 11은 NVIC를 이용한 GPIO 인터럽트 세팅이다. 동작이 동시에 일어나지 않으므로 모두 같은 PreemptionPriority와 Subpriority를 설정해 주었다.

```

void ADC1_2_IRQHandler() {
    if(ADC_GetITStatus(ADC1, ADC_IT_EOC) != RESET ) {
        value = ADC_GetConversionValue(ADC1);

        ADC_ClearITPendingBit(ADC1, ADC_IT_EOC);
    }
}

```

그림 12 - ADC 인터럽트 Handler

조도 센서의 값을 받아오는 인터럽트 Handler이다. 조도 센서가 아날로그 값을 보드에 전송하려고 할 때, ADC\_GetConversionValue 함수를 통해서 해당 값을 저장한다. 이 때 value는 전역 변수로 설정되어 있다. 그리고 ADC의 값을 Clear 해준다.

6) LCD 터치 시(main에서 폴링 방식) 해당 위치에 작은 원을 그리고 좌표(X, Y), 전역변수에 저장했던 조도 센서 값 출력

```
SystemInit();
RCC_Configure();
GPIO_Configure();
ADC_Configure();
NVIC_Configure();
```

그림 13 – ADC 포트, GPIO 포트, 인터럽트 초기 설정 및 활성화

RCC\_Configure을 통해서 조도 센서가 사용할 B포트와 ADC에 필요한 ADC 포트의 Clock을 활성화 해준다. GPIO\_Configure을 통해서 B포트를 활성화 한다. ADC\_Configure을 통해서 조도 센서의 아날로그 값이 디지털 값으로 올바르게 변환될 수 있도록 모드등을 설정한다. NVIC\_Configure을 통해서 인터럽트에 사용될 Handler, 채널, 우선순위를 설정해준다.

```
LCD_Init();
Touch_Configuration();
Touch_Adjust();
LCD_Clear(WHITE);
```

그림 14 – LCD 초기화

LCD를 초기화 해주고 touch를 조정하는 코드를 실행해준다. LCD가 켜지면 가장자리를 정확히 반복 터치하는 방식으로 LCD의 touch를 조정한다.

```
uint16_t x, y;

while (1) {
    Touch_GetXY(&x, &y, 1);
    Convert_Pos(x, y, &x, &y);
    LCD_ShowNum(0, 32, value, 10, color[11], color[0]);
    LCD_ShowNum(0, 64, x, 10, color[11], color[0]);
    LCD_ShowNum(0, 90, y, 10, color[11], color[0]);
    LCD_DrawCircle(x, y, 6);
}
```

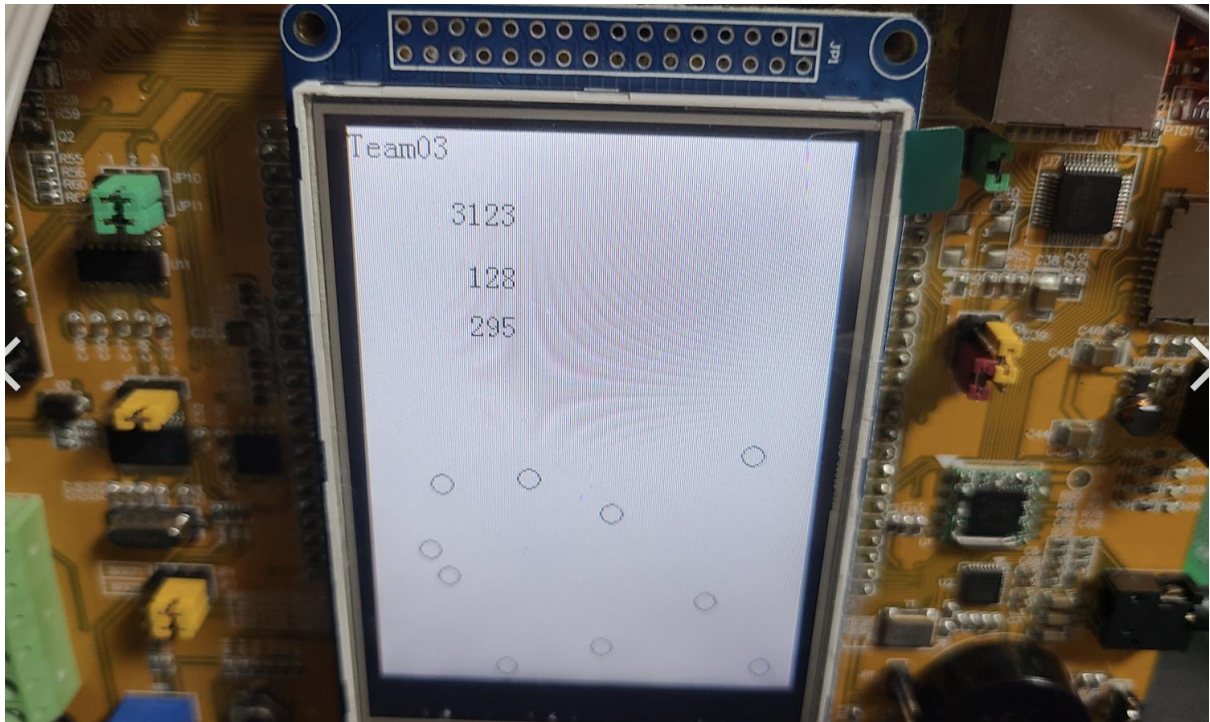
그림 15 – 주요 실행 코드

Touch\_GetXY 함수를 통해서 LCD에서 touch를 감지한 부분의 x, y 좌표를 x, y 변수에 저장한다. x와 y가 저장된 순서를 올바르게 바꾸기 위해서 둘의 값을 Convert 해준다.

조도 센서가 읽어 들인 값인 value를 color[11] (gray) 색으로 화면에 표시한다. 글자의 배경색은 color[0](white)이다. 이어서 touch가 감지된 x와 y의 좌표를 출력한다. 출력되는 value, x, y 값은 모두 겹치지 않도록 (0, 32), (0, 64), (0, 90) 을 시작점으로 하여 출력된다.

마지막으로 터치 된 부분에 반지름이 6픽셀인 원이 그려진다.

#### 4. 실험 결과



LCD를 통해서 문자열을 출력하고 현재 조도 센서의 값을 ADC를 통해서 숫자로 출력할 수 있게 하였다. 그리고 LCD를 터치한 부분을 동그라미로 표시하고 해당 좌표를 출력할 수 있게 하였다. 이번 실험을 통해서 ADC의 설정 및 LCD 라이브러리 사용 방법에 대해 익힐 수 있었다.