#### Al and Deep Learning

#### 다층신경망과 비선형 결정경계

제주대학교 <u>변 영</u> 철

http://github.com/yungbyun/mllecture

#### 학습하는 과정

- 1. 파라미터 난수 초기화(w,b)
- 2. TensorFlow에 의한 오류 함수 **E**의 계 산 그래프 생성
- 3. 앞으로 전파 및 오류 계산
- 4. 체인 룰을 이용한 역전파 및 기울기 계산, 그리고 w, b 업데이트
- 5. 반복적으로 **w, b** 업데이트(goto 3)
- 6. 올바른 결정경계 *w, b*

#### 학습하는 과정

import tensorflow as tf

```
#---- training data
x_data = [-2, -1, 1, 2]
y_{data} = [0, 0, 1, 1]
#---- a neuron
w = tf.Variable(tf.random_normal([1]))
hypo = tf.sigmoid(x_data * w)
#----- learning
cost = -tf.reduce mean(y_data * tf.log(hypo) +
       tf.subtract(1., y_data) * tf.log(tf.subtract(1., hypo)))
train = tf.train.GradientDescentOptimizer(learning_rate=0.01).minimize(cost)
```

### 학습하는 과정

```
sess = tf.Session()
sess.run(tf.global_variables_initializer())
for i in range(1001):
                                                           Learning finished after
                                                             1001 times updates
  sess.run(train)
  if i % 100 == 0:
     print( ' w: ' , sess.run(w), ' cost: ' , sess.run(cost))
#---- test (classification)
x_{data} = [-2, 4]
print(sess.run(hypo))
```

#### 새로운 데이터로 테스트

 학습 완료 후 제대로된 결정 경계에 의하 여 정답을 잘 맞출 수 있음. 하지만..

```
#---- test (classification)
x_data = [-2, 4]
print(sess.run(hypo))
```

#### • Failure!

- Old data(1) was used.
- No feeding the new data into the computational graph

#### Place Holder

- 계산 그래프의 어떤 부분을 표시한 후
- 나중에 sess.run 함수 호출 시 그 부분에 데이터를 보냄.

sess.run()

#### Place Holder

```
#---- learning
cost = -tf.reduce_mean(Y * tf.log(hypo) +
    tf.subtract(1., Y) * tf.log(tf.subtract(1., hypo)))
train = tf.train.GradientDescentOptimizer(learning_rate=0.01).minimize(cost)
sess = tf.Session()
sess.run(tf.global_variables_initializer())
for i in range(1001):
  sess.run(train, feed_dict={X:x_data, Y:y_data})
  if i % 100 == 0:
    print(sess.run(w), sess.run(cost feed_dict={X:x_data, Y:y_data}))
```

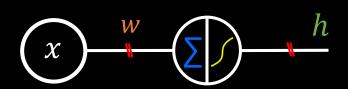
#### Place Holder

```
#---- testing(classification)
x_data = [-2, 4]
result = sess.run(hypo, feed_dict={X: x_data})
print(result)
```

# (실습) 15.py

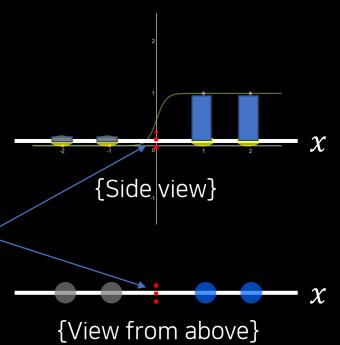
• 4가지 중 하나로 인식하기 → 플레이스 홀더 이용

# 1-Input Neuron

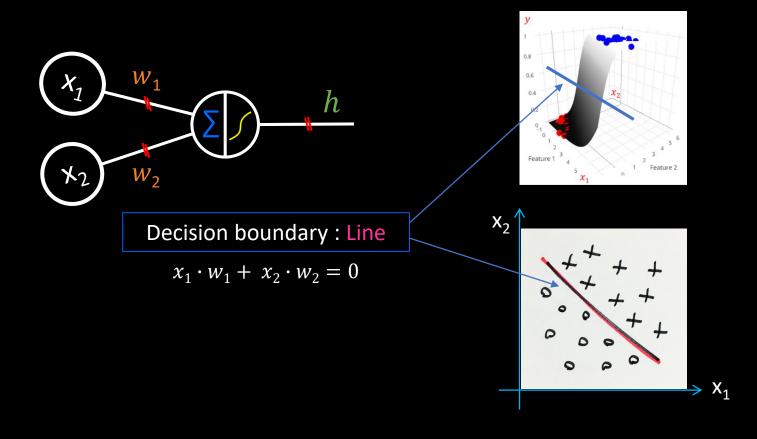


Decision boundary : Value

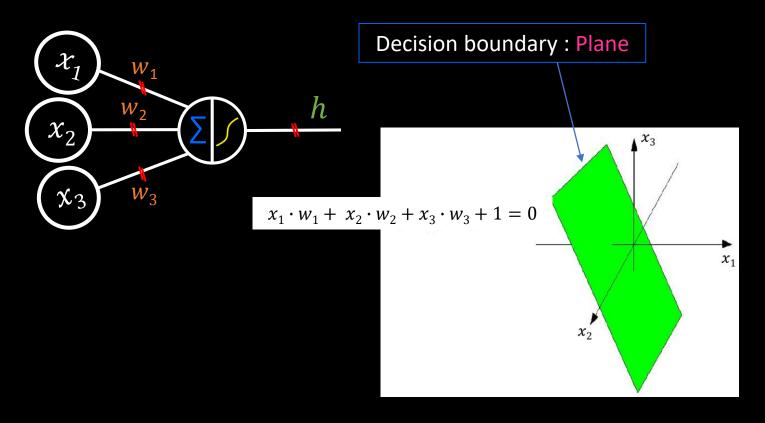
$$x \cdot w = 0$$
$$x = 0$$



# 2-Input Neuron



## 3-Input Neuron



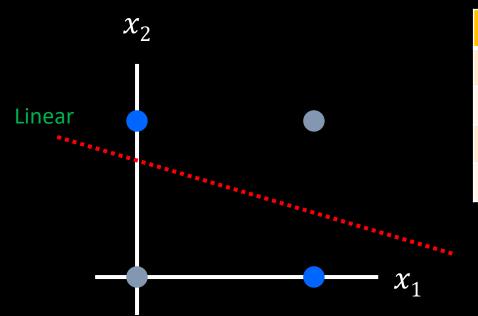
 $x_1 \cdot w_1 + x_2 \cdot w_2 + x_3 \cdot w_3 + x_4 \cdot w_4 = 0$ 

# 4입력 이상이면 → 초평면(hyperplane)

#### 이제까지는 모두 선형 결정경계로 분류하는 문제

# XOR





$x_1$	$\chi_2$	h
0	0	0
0	1	1
1	0	0
1	1	1

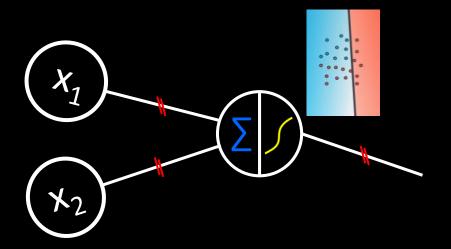
{View from above}

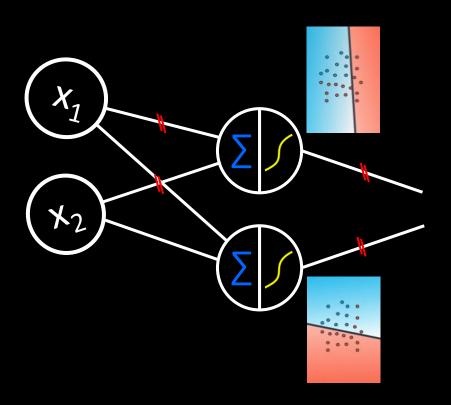
#### XOR 문제

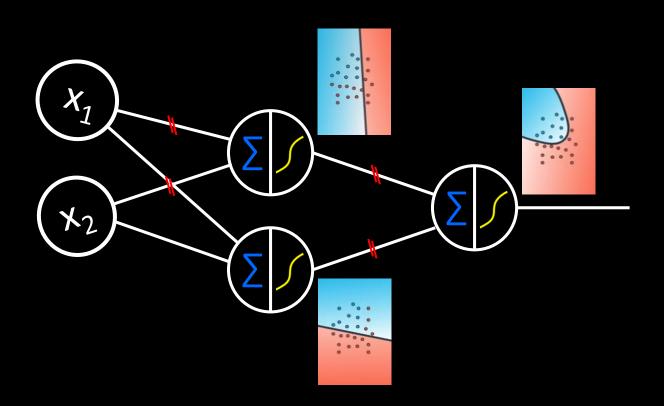
- 클래스 수는?
- 따라서 필요한 결정경계의 수는?
- 선형 결정경계 1개로는 불가능
- 선형 결정경계 2개로도 불가능 (왜?)
- 비선형 결정경계 1개가 필요

# (실습) 16.py

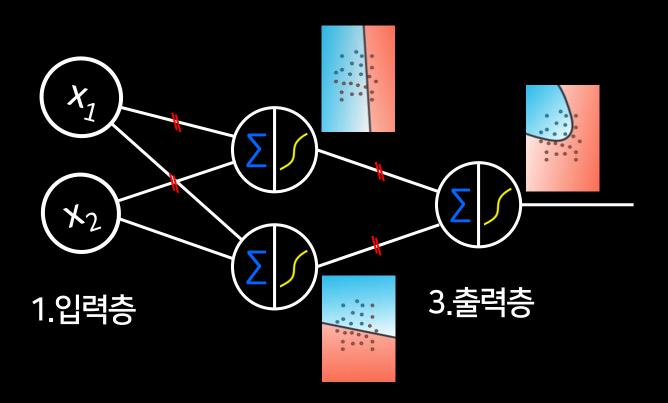
- 신경세포 하나
- 선형 결정 경계 1개
- 해결 불가능



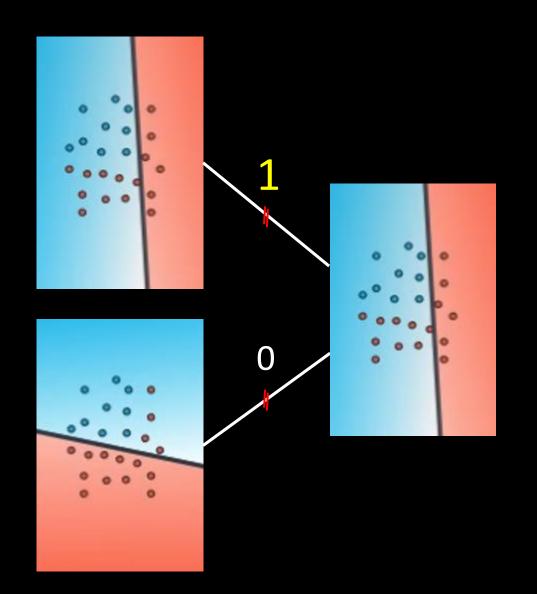


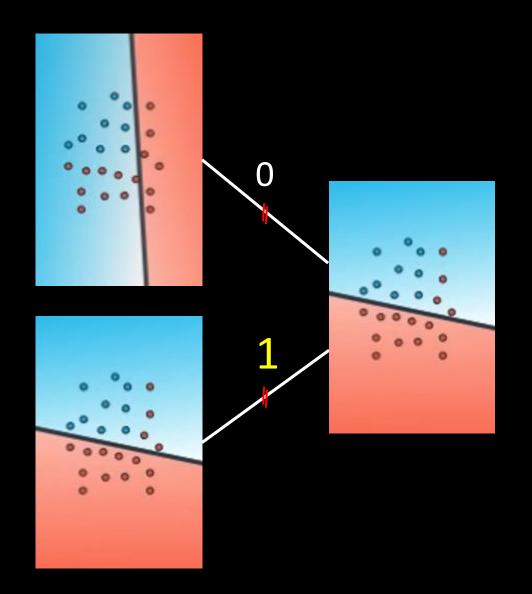


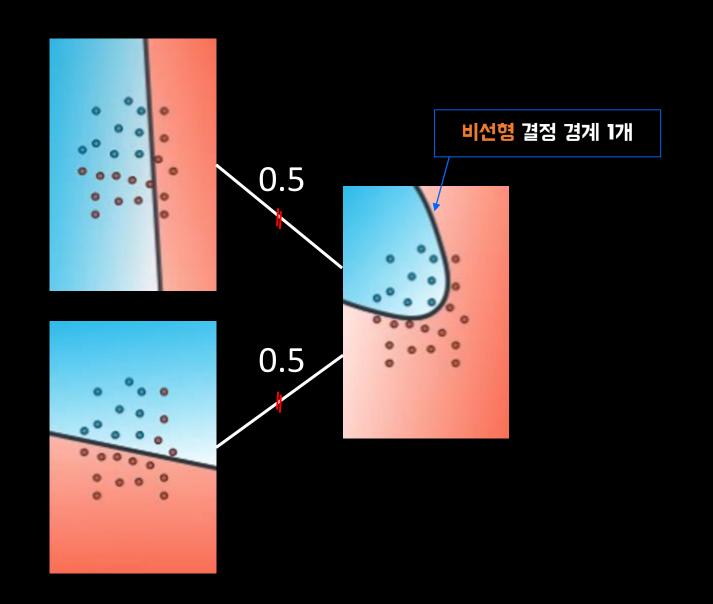
# 3층 신경망



2.은닉층 (hidden)





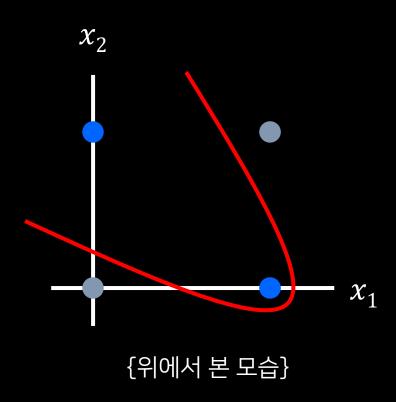


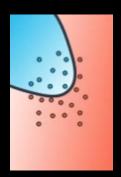
#### 선형 결정경계 2개를 합쳐서 1개의 비선형 결정경계를 만든다.

넓어질 수록 합칠 수 있는 결정경계가 많아지고, 깊어질 수록 더욱 복잡한 결정경계를 만들어낸다.

# 비선형 결정 경계를 위한 3-층 신경망

# XOR







{옆에서 본 모습}

# (Lab) 17.py

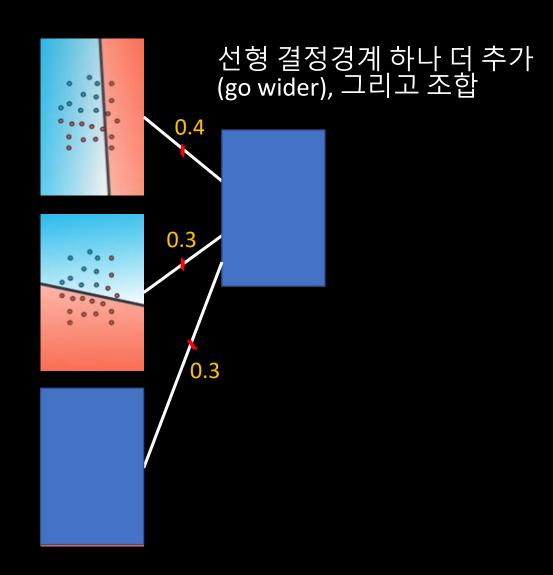
X<sub>1</sub>

X<sub>2</sub>

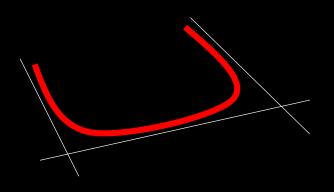
X<sub>2</sub>

X<sub>2</sub>

- 3-층 신경망
- 입력층-은닉층-출력층
- 비선형 결정경계



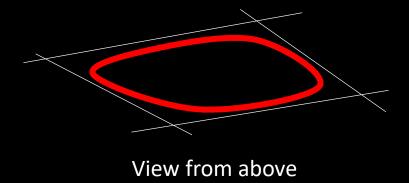
# 비선형 결정경계



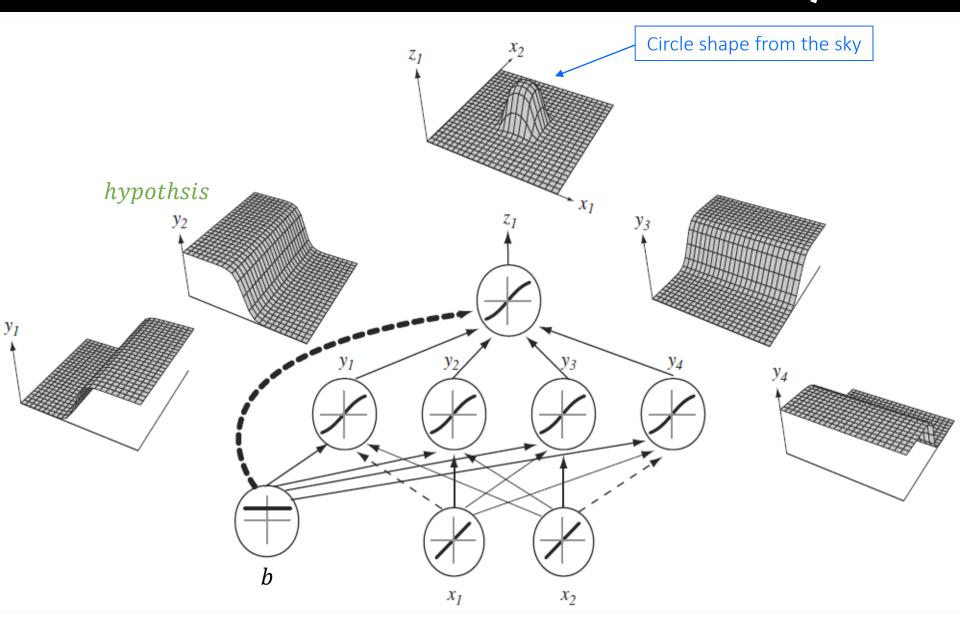


#### 비선형 결정경계

• 4개의 선형 결정경계 를 조합하면

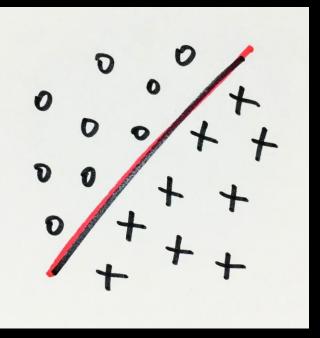


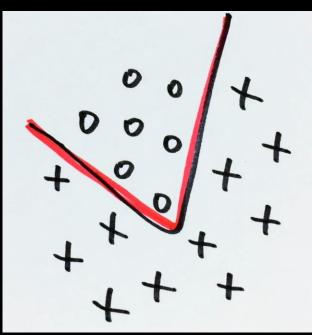
# Nonlinear Decision Boundary

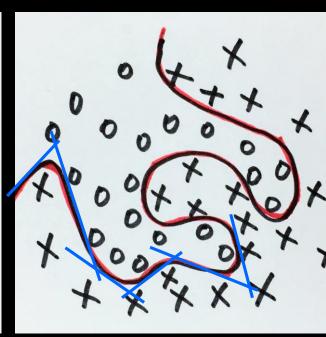




#### 결정 경계 내 맘대로 (2 클래스)

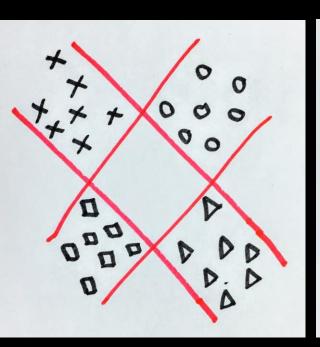


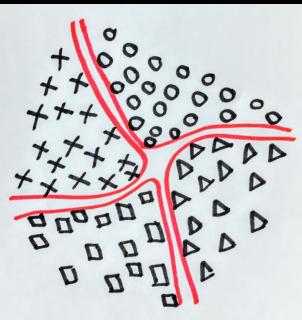


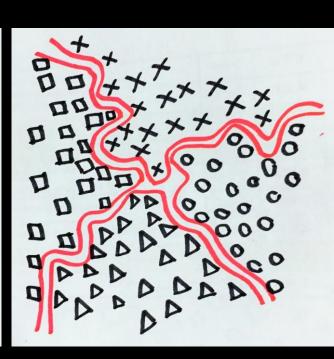


하늘에서 본 모습

## 결정 경계 내 맘대로 (4 클래스)







#### 우리가 원하는 대로

#### 더 깊고 더 넓게

- 더 복잡한 비선형 결정 경계를 만들 수 있음.
- 우리가 원하는 모든 것을 분류할 수 있음.

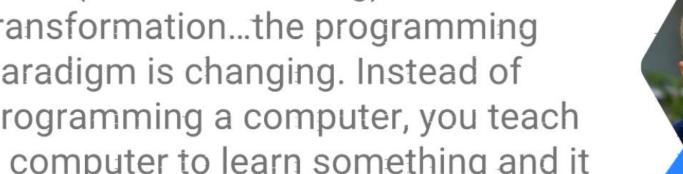
#### 머신러닝은

- 사람이 배우는 것같이 배우고 또 배우고
- 실수하면 '니가 틀렸어 ' 라고 얘기하면 됨.
- 그러면 다음에 더 잘하도록 가중치를 스스로 수정함.
- 아이처럼 계속해서...

### 학습이냐 프로그래밍이냐

"This (machine learning) is the next transformation...the programming paradigm is changing. Instead of programming a computer, you teach a computer to learn something and it does what you want"

Eric Schmidt, Google



#### 패러다임의 변화

이제는 프로그래밍이 아닌, 데이터를 이용한 학습

(parameter tuning)