

대중봉사계의 도착과 봉사속도조종에서 할인비용최량방략의 존재성

전 용 철

경애하는 최고령도자 김정은동지께서는 다음과 같이 말씀하시였다.

《우리는 가까운 앞날에 전반적인 과학기술분야에서 세계를 디디고 올라설수 있다는 배심을 가지고 첨단돌파의 기적들을 련이어 창조하여야 합니다.》(《조선로동당 제7차대회에서 한 중앙위원회사업총화보고》 단행본 40페이지)

선행연구[1]에서는 뺄종도착과 지수분포봉사를 가지는 한봉사기구봉사계에서 입장과 봉사속도의 조종문제를 연구하였다. 조종기는 매 상태에서 봉사속도를 선택하며 매 상태에서 도착하는 요청들을 거절할수 있다.

선행연구[4]에서는 대중봉사계 M/M/1/K에서 계의 상태에 따라 요청들의 입장을 조종할 때의 작업주기에 대하여 연구하였으며 선행연구[3]에서는 요청들의 입장계획화문제에서 최량계획을 구하기 위한 국부탐색방법과 아래한계에 대하여 연구하였다.

본문에서는 할인비용을 최소화하는 도착속도와 봉사속도조종에서 최량성방정식과 최량방략의 존재성에 대하여 논의한다.

다음과 같은 구조를 가지는 대중봉사계를 생각하자.

요청들의 도착흐름은 도착속도가 λ 인 뺄종흐름이고 요청들에 대한 봉사시간은 파라메터가 μ 인 지수분포에 따르며 봉사계에 있는 요청수에 따라 도착속도와 봉사속도를 조종할수 있다고 가정한다.

봉사계에 있는 요청수를 i 라고 할 때 도착속도는 $\lambda + a_1(i)$ 이고 봉사속도는 $\mu + a_2(i)$ 이다. $a(i) = (a_1(i), a_2(i))$ 로 놓는다.

도착속도와 봉사속도가 각각 $a_1(i)$, $a_2(i)$ 만큼 증가할 때 드는 비용은 $c(i, a(i))$ 이다. 여기서 $a_1(i)$, $a_2(i)$ 들은 모든 i 에 대하여 각각 $[a_1^0, a_1^1]$, $[a_2^0, a_2^1]$ 에 속하며 $\mu + a_2(i) > \lambda + a_1(i) > 0$ 이라고 가정한다.

그리고 모든 $i \in S$ 에 대하여 $c(i, a(i)) \geq 0$ 이라고 가정한다. 할인인자는 α 이다. 봉사계는 할인된 비용을 최소로 하려고 한다.

체계는 다음과 같은 마르코브결정과정으로 서술한다.

체계의 상태는 계에 있는 요청수 i 이고 상태공간은 $S = \{0, 1, 2, \dots\}$ 이며 작용은 $a(i) = (a_1(i), a_2(i))$ 이다. 작용공간은 $A(i) = [a_1^0, a_1^1] \times [a_2^0, a_2^1]$ 이다.

이행속도 $q(j|i, a(i))$ 는 다음과 같다.

$a(i) \in A(0)$ ($i=0$)에 대하여

$$q(1|0, a(0)) = -q(0|0, a(0)) = \lambda + a_1(0), \quad q(j|0, a(0)) = 0, \quad j \geq 2$$

이고 $a(i) \in A(i)$ ($i \geq 1$)에 대하여

$$q(j|i, a(i)) = \begin{cases} \mu + a_2(i), & j = i-1 \\ -(\lambda + \mu) - a_1(i) - a_2(i), & j = i \\ \lambda + a_1(i), & j = i+1 \\ 0, & |j-i| > 1. \end{cases}$$

$K = \{(i, a(i)) : i \in S, a(i) \in A(i)\}$ 로 놓는다. 때 $i \in S$ 에 대하여 $q_i(a) = -q(i|i, a)$ 라고 하면 $q^*(i) = \sup_{a \in A(i)} q_i(a) < \infty$ 를 만족시킨다.

$\{S, A(i), q(j|i, a(i)), c(i, a(i))\}$ 가 주어졌을 때 시간 t 에 따르는 상태 i 의 변화를 나타내는 과정 $x(t)$ 는 마르코프결정과정이다.

초기상태가 $i \in S$ 일 때 방략 $\pi = (\pi_t) \in \Pi$ 의 기대할인비용은 다음과 같이 정의된다.

$$J_\alpha(i, \pi) = E \left[\int_0^\infty e^{-\alpha t} c(x(t), \pi_t) dt \right]$$

할인최량화문제에서 최량값함수는 모든 초기상태 $i \in S$ 에 대하여 $J_\alpha^*(i) = \inf_{\pi \in \Pi} J_\alpha(i, \pi)$ 이다.

$\varepsilon \geq 0$ 이 주어졌을 때 마르코브방략 $\pi^* \in \Pi$ 의 할인비용 ε -최량성은

$$J_\alpha(i, \pi^*) \leq J_\alpha^*(i) + \varepsilon, \quad i \in S$$

라는것을 의미한다.

$\varepsilon = 0$ 일 때 위의 부등식이 성립되면 즉 $J_\alpha(i, \pi^*) = J_\alpha^*(i)$, $i \in S$ 이면 $\pi^* \in \Pi$ 를 할인비용최량방략(또는 α -할인비용최량방략)이라고 부른다.

$\zeta(i, u(i), a(i)) = u(i-1)(\mu + a_2(i)) + u(i+1)(\lambda + a_1(i))$ 라고 하자.

정리 1 모든 $i \in S$ 에 대하여 $J_\alpha^*(i) < \infty$ 라고 가정하면 다음의 두 방정식은 동등하다.

$$J_\alpha^*(i) = \inf_{a \in A(i)} \left\{ \frac{c(i, a)}{\alpha + q_i(a)} + \frac{1}{\alpha + q_i(a)} \zeta(i, J_\alpha^*(i), a(i)) \right\} \quad (1)$$

$$\alpha J_\alpha^*(i) = \inf_{a \in A(i)} \{c(i, a) - J_\alpha^*(i)q_i(a) + \zeta(i, J_\alpha^*(i), a(i))\} \quad (2)$$

증명 J_α^* 이 방정식 (1)을 만족시킨다고 가정하고 임의의 $i \in S$ 와 $\varepsilon > 0$ 을 취하면 ε 에 관계되는 적당한 $f \in F$ 가 있어서 다음의 식이 성립된다.

$$J_\alpha^*(i) \geq \frac{c(i, f)}{\alpha + q_i(f)} + \frac{1}{\alpha + q_i(f)} \zeta(i, J_\alpha^*(i), f(i)) - \frac{\varepsilon}{\alpha + q_i(f)}$$

이로부터

$$|J_\alpha^*(i)q_i(f)| \leq |J_\alpha^*(i)| q^*(i) < \infty \quad (3)$$

라는것을 고려하면 다음의 식이 성립된다.

$$\begin{aligned} \alpha J_\alpha^*(i) &\geq c(i, f) - J_\alpha^*(i)q_i(f) + \zeta(i, J_\alpha^*(i), f(i)) - \varepsilon \\ &\geq \inf_{a \in A(i)} \{c(i, f) - J_\alpha^*(i)q_i(f) + \zeta(i, J_\alpha^*(i), f(i))\} - \varepsilon \end{aligned}$$

그러므로 $\varepsilon \rightarrow 0$ 으로 놓으면 다음과 같다.

$$\alpha J_\alpha^*(i) \geq \inf_{a \in A(i)} \{c(i, a) - J_\alpha^*(i)q_i(a) + \zeta(i, J_\alpha^*, a)\} \quad (4)$$

한편 식 (1)로부터 $J_{\alpha}^{*}(i) \leq \frac{c(i, a)}{\alpha + q_i(a)} + \frac{1}{\alpha + q_i(a)} \zeta(i, J_{\alpha}^{*}(i), a(i))$ 가 성립된다.

이로부터 식 (3)을 다시 고려하면 $\alpha J_{\alpha}^{*}(i) \leq c(i, a) - J_{\alpha}^{*}(i)q_i(a) + \zeta(i, J_{\alpha}^{*}(i), a(i))$ 가 성립된다는 것을 알 수 있다.

따라서 $\alpha J_{\alpha}^{*}(i) \leq \inf_{a \in A(i)} \{c(i, a) - J_{\alpha}^{*}(i)q_i(a) + \zeta(i, J_{\alpha}^{*}(i), a(i))\}$ 이다.

이 부등식과 식 (4)에 의하여 방정식 (2)가 나온다.

식 (2)로부터 식 (1)이 나온다는 것도 유사하게 증명할 수 있다. (증명 끝)

정리 1에서는 최량할인비용 $J_{\alpha}^{*}(i)$ 가 최량성방정식 (1) 또는 (2)를 만족시킨다고 가정하였다.

이제 $J_{\alpha}^{*}(i)$ 가 최량성방정식 (1)을 만족시킨다는 것과 할인비용 ε - 최량방략의 존재성을 논의하자.

이때 정상방략들의 모임을 F 로 표시한다.

보조정리 1 [2] 모든 $f \in F$ 와 $i \in S$ 에 대하여 다음의 사실들이 성립된다.

① $J_{\alpha}(i, f)$ 는 $u(i) = \frac{c(i, f)}{\alpha + q_i(f)} + \frac{1}{\alpha + q_i(f)} \zeta(i, u(i), f(i))$ 의 부아닌 최소풀이이다.

② S 우의 부아닌 함수 u 가 $u(i) \geq \frac{c(i, f)}{\alpha + q_i(f)} + \frac{1}{\alpha + q_i(f)} \zeta(i, u(i), f(i))$ 를 만족시키면

$u(i) \geq J_{\alpha}(i, f)$ 가 성립된다.

임의의 $\pi \in \Pi$ 에 대하여 이행함수 $p_{\pi}(s, i, t, j)$ 를 가지는 마르코브과정 $x(t)$ 에서 $\tau_1 = \inf\{t > 0 : x(t) \neq x(0)\}$ 을 생각하자.

τ_1 을 초기상태 $x(0)$ 으로부터의 첫 비약순간이라고 할 때 다음의 사실이 성립된다.

보조정리 2 [5] 임의의 $\pi \in \Pi$, 초기상태 $x(0) = i \in S$, S 우의 부아닌 함수 u 에 대하여 다음의 식들이 성립된다.

① $P\{\tau_1 > t\} = \exp\left[\int_0^t q(i|i, \pi_v) dv\right], t \geq 0$

② $E[e^{-\alpha\tau_1} u(x(\tau_1))] = \int_0^{\infty} e^{-\alpha t} \exp\left[\int_0^t q(i|i, \pi_v) dv\right] \zeta(i, u(i), \pi_t(i)) dt$

정리 2 ① 함수 $J_{\alpha}^{*}(i)$ 는 할인비용최량성방정식 (1)을 만족시킨다. 즉 다음의 식이 성립된다.

$$J_{\alpha}^{*}(i) = \inf_{a \in A(i)} \left\{ \frac{c(i, a)}{\alpha + q_i(a)} + \frac{1}{\alpha + q_i(a)} \zeta(i, J_{\alpha}^{*}(i), a(i)) \right\}, i \in S$$

② 임의의 $\varepsilon > 0$ 에 대하여 할인비용 ε - 최량정상방략이 존재한다.

증명 ①과 ②를 동시에 증명하자.

임의의 방략 $\pi = (\pi_t) \in \Pi$ 와 임의의 초기상태 $i \in S$ 에 대하여 $J_{\alpha}(i, \pi)$ 의 정의에 의하여 다음의 식이 성립된다.

$$J_{\alpha}(i, \pi) = E \left[\int_0^{\tau_1} e^{-\alpha t} c(x(t), \pi_t) dt + \int_{\tau_1}^{\infty} e^{-\alpha t} c(x(t), \pi_t) dt \right] \quad (5)$$

τ_1 이 방략 $\pi = (\pi_t) \in \Pi$ 밑에서 i 에 있는 유지시간이므로 보조정리 2에 의하여

$$E \left[\int_0^{\tau_1} e^{-\alpha t} c(x(t), \pi_t) dt \right] = \int_0^\infty \exp \left[-\alpha t + \int_0^t q(i|i, \pi_v) dv \right] c(x(t), \pi_t) dt. \quad (6)$$

임의의 $t_0 \geq 0$ 에 대하여 $\pi_t^{t_0}(\cdot|i) = \pi_{t_0+t}(\cdot|i)$ 로 정의되는 π^{t_0} 을 생각하면 다음의 식들이 성립된다.

$$\begin{aligned} E \left[\int_{\tau_1}^\infty e^{-\alpha t} c(x(t), \pi_t) dt \right] &= E \left[\int_0^\infty e^{-\alpha \tau_1} e^{-\alpha t} c(x(\tau_1+t), \pi_{\tau_1+t}) dt \right] = E[e^{-\alpha \tau_1} J_\alpha(x(\tau_1), \pi^{\tau_1})] \geq \\ &\geq E[e^{-\alpha \tau_1} J_\alpha^*(x(\tau_1))] = \int_0^\infty e^{-\alpha t} \exp \left(\int_0^t q(i|i, \pi_v) dv \right) \zeta(i, J_\alpha^*, \pi_t) dt \end{aligned} \quad (7)$$

식 (5)–(7)로부터 다음의 식이 성립된다.

$$\begin{aligned} J_\alpha(i, \pi) &\geq \int_0^\infty \exp \left(-\alpha t + \int_0^t q(i|i, \pi_v) dv \right) (c(i, \pi_t) + \zeta(i, J_\alpha^*, \pi_t)) dt = \\ &= \int_0^\infty \int_{A(i)} \exp \left(-\alpha t + \int_0^t q(i|i, \pi_v) dv \right) (c(i, a) + \zeta(i, J_\alpha^*, a)) \pi_t(da|i) dt \end{aligned} \quad (8)$$

이제

$$\begin{aligned} &\int_0^\infty \int_{A(i)} \exp \left(-\alpha t + \int_0^t q(i|i, \pi_v) dv \right) (\alpha + q_i(a)) \pi_t(da|i) dt = \\ &= \int_0^\infty \int_{A(i)} \exp \left(-\alpha t + \int_0^t q(i|i, \pi_v) dv \right) (\alpha - q(i|i, \pi_t)) dt = 1 \end{aligned}$$

이라는것을 고려하면 식 (8)에 의하여 다음의 식이 성립된다.

$$J_\alpha(i, \pi) \geq \inf_{a \in A(i)} \left\{ \frac{c(i, a)}{\alpha + q_i(a)} + \frac{1}{\alpha + q_i(a)} \zeta(i, J_\alpha^*, a) \right\}$$

π 가 임의로 선택된것이므로

$$J_\alpha^*(i) \geq \inf_{a \in A(i)} \left\{ \frac{c(i, a)}{\alpha + q_i(a)} + \frac{1}{\alpha + q_i(a)} \zeta(i, J_\alpha^*, a) \right\}.$$

한편 임의로 $\varepsilon > 0$ 을 고정하고 적당한 $L > 0$ 을 취하여 $i \in S$ 에 대하여

$$0 < \alpha \varepsilon_i \leq \min\{\alpha \varepsilon, L\}$$

인 ε_i 를 생각하면 적당한 $f_\varepsilon \in F$ 가 있어서 다음의 식이 성립된다.

$$J_\alpha^*(i) \geq \inf_{a \in A(i)} \left\{ \frac{c(i, a)}{\alpha + q_i(a)} + \frac{1}{\alpha + q_i(a)} \zeta(i, J_\alpha^*, a) \right\} \geq \frac{c(i, f_\varepsilon) - \alpha \varepsilon_i}{\alpha + q_i(f_\varepsilon)} + \frac{1}{\alpha + q_i(f_\varepsilon)} \zeta(i, J_\alpha^*, f_\varepsilon)$$

$c(i, f_\varepsilon(i)) - \alpha \varepsilon_i \geq 0$ 이므로 보조정리 1의 ②에 의하여 비용 $c(i, f_\varepsilon(i)) - \alpha \varepsilon_i$ 에 관한 기대할인비용이 $J_\alpha^*(i)$ 보다 크지 않다는것을 알수 있다.

따라서 다음의 식이 성립된다.

$$\int_0^\infty e^{-\alpha t} E(c(x(t), f_\varepsilon) - \alpha \varepsilon_{x(t)}) dt \leq J_\alpha^*(i), \quad i \in S$$

그리고 모든 $i \in S$ 에 대하여 $\varepsilon_i \leq \varepsilon$ 이므로 $\alpha \int_0^\infty e^{-\alpha t} E(\varepsilon_{x(t)}) dt \leq \varepsilon$ 이 성립된다.

이때 $J_\alpha^*(i) \geq J_\alpha(i, f_\varepsilon) - \varepsilon \geq J_\alpha^*(i) - \varepsilon$, $i \in S$ 가 성립되므로

$$\begin{aligned} J_\alpha^*(i) &\geq \inf_{a \in A(i)} \left\{ \frac{c(i, a)}{\alpha + q_i(a)} + \frac{1}{\alpha + q_i(a)} \zeta(i, J_\alpha^*, a) \right\} \geq \frac{c(i, f_\varepsilon) - \alpha \varepsilon_i}{\alpha + q_i(f_\varepsilon)} + \frac{1}{\alpha + q_i(f_\varepsilon)} \zeta(i, J_\alpha^*, f_\varepsilon) \geq \\ &\geq \frac{c(i, f_\varepsilon) - \alpha \varepsilon_i}{\alpha + q_i(f_\varepsilon)} + \frac{1}{\alpha + q_i(f_\varepsilon)} [J_\alpha(i-1, f_\varepsilon)(\mu + f_{\varepsilon 2}(i)) + J_\alpha(i+1, f_\varepsilon)(\lambda + f_{\varepsilon 1}(i))] = \\ &= J_\alpha(i, f_\varepsilon) - \varepsilon \geq J_\alpha^*(i) - \varepsilon. \end{aligned}$$

이로부터 정리의 주장들이 성립된다는것을 알수 있다.(증명끝)

참 고 문 헌

- [1] K. M. Adusumilli et al.; Queueing Syst., **66**, 2, 131, 2010.
- [2] W. J. Anderson; Continuous-Time Markov Chains, Springer, 37~75, 1991.
- [3] S. Ceschia et al.; Comput. Oper. Res., **38**, 1452, 2011.
- [4] A. A. Hanbali et al.; Oper. Res. Lett., **38**, 1, 2010.
- [5] G. G. Yin et al.; Continuous-Time Markov Chains and Applications, Springer, 29~65, 1998.

주체105(2016)년 11월 5일 원고접수

Existence of Discounted-Cost Optimal Policies in Arrival and Service Rates Control of a Queue

Jon Yong Chol

We considered a joint control problem of the arrival and service rates to minimize nonnegative discounted-cost for the queue M/M/1.

When arrival and service rates took the continuous values, we proved the existence of optimal stationary policies.

Key words: queue, control