

분수브라운운동에 관한 평균마당역방향확률 미분방정식의 풀이의 유일존재성

리경일, 오훈

위대한 령도자 김정일동지께서는 다음과 같이 교시하시였다.

《수학교육을 강화하는것은 자라나는 새 세대들의 과학적인 사고능력을 키워주는데서 중요한 의의를 가집니다.》(《김정일선집》 증보판 제10권 478페이지)

선행연구[1]에서는 분수브라운운동에 관한 평균마당확률미분방정식의 풀이의 유일존재성과 그것과 관련된 확률조종문제에 대하여, 선행연구[2]에서는 허스트지수가 $H > 1/2$ 인 경우에 대하여 분수브라운운동에 관한 역방향확률미분방정식의 풀이의 유일존재성에 대하여 연구하였다. 선행연구[3]에서는 분수브라운운동에 관한 역방향확률미분방정식의 풀이의 유일존재성에 대한 보다 일반적인 결과와 변분부등식을 얻었다.

본문에서는 분수브라운운동에 관한 평균마당역방향확률미분방정식의 풀이의 유일존재성을 증명하였다.

다음과 같은 분수브라운운동에 관한 평균마당역방향확률미분방정식을 생각하자.

$$\begin{cases} -dY_t = g(t, \eta_t, Y_t, Z_t, EY_t, EZ_t)dt - Z_t dB_t^{(H)}, & (t \in [0, T]) \\ Y_T = h(\eta_T) \end{cases} \quad (1)$$

여기서 $\eta_t = \eta_0 + \int_0^t b_s ds + \int_0^t \sigma_s dB_s^{(H)}$ 이다.

방정식의 풀이에 대하여 논의하기 위하여 다음의 모임들을 생각하자.

$$L^2(F_r; \mathbf{R}) = \{\xi: \Omega \rightarrow \mathbf{R} \mid \xi: F_r - \text{가측}, E[|\xi|^2] < \infty\}$$

$$C_{\text{pol}}^{1,3}([0, T] \times \mathbf{R}) = \{\varphi \mid C^{1,3}([0, T] \times \mathbf{R}), \varphi \text{의 모든 도함수들이 다항식증가}\}$$

$$M_{[0, T]} = \left\{ Y = \varphi(\cdot, \eta(\cdot)) \mid \varphi \in C_{\text{pol}}^{1,3}([0, T] \times \mathbf{R}), \frac{\partial \varphi}{\partial t} \in C_{\text{pol}}^{0,1}([0, T] \times \mathbf{R}), t \in [0, T] \right\}$$

그리고 모임 $\tilde{M}_{[0, T]}$ 와 $\tilde{M}_{[0, T]}^H$ 는 각각 모임 $M_{[0, T]}$ 를 노름

$$\|Y\| = \left(E \int_0^T e^{\beta t} |Y(t)|^2 dt \right)^{1/2}, \quad \|Z\| = \left(E \int_0^T t^{2H-1} e^{\beta t} |Z(t)|^2 dt \right)^{1/2}$$

에 관하여 완비화한 모임이다.

가정 1 h 는 미분가능하며 다항식증가한다.

가정 2 $g: [0, T] \times \mathbf{R} \times \mathbf{R} \times \mathbf{R} \times \mathbf{R} \rightarrow \mathbf{R}$ 는 다음의 조건을 만족시킨다.

$$\forall t \in [0, T], \forall x, y, \bar{y}, z, \bar{z}, u, \bar{u}, v, \bar{v} \in \mathbf{R};$$

$$|g(t, x, y, z, u, v) - g(t, x, \bar{y}, \bar{z}, \bar{u}, \bar{v})| \leq C(|y - \bar{y}| + |z - \bar{z}| + |u - \bar{u}| + |v - \bar{v}|)$$

보조정리 g 가 다항식증가하는 미분가능한 함수이고 f 는 $C_{\text{pol}}^{0,1}$ 에 속하는 함수라고 하면 $\begin{cases} -dY_t = f(t, \eta_t)dt - Z_t dB_t^{(H)} & (t \in [0, T]) \\ Y_T = g(\eta_T) \end{cases}$ 는 유일풀이 $(Y, Z) \in \tilde{M}_{[0, T]} \times \tilde{M}_{[0, T]}^H$ 를 가진다.

정리 가정 1, 2하에서 방정식 (1)은 유일풀이 $(Y, Z) \in \tilde{M}_{[0, T]} \times \tilde{M}_{[0, T]}^H$ 를 가진다.

증명 임의의 $(y_t, z_t) \in \tilde{M}_{[0, T]} \times \tilde{M}_{[0, T]}^H$ 에 대하여 다음의 방정식을 생각하자.

$$\begin{cases} -dY_t = g(t, \eta_t, y_t, z_t, Ey_t, Ez_t)dt - Z_t dB_t^{(H)} & (t \in [0, T]) \\ Y_T = h(\eta_T) \end{cases} \quad (2)$$

보조정리에 의하여 방정식 (2)는 유일풀이 $(Y_t, Z_t) \in \tilde{M}_{[0, T]} \times \tilde{M}_{[0, T]}^H$ 를 가진다.

이제 $I(y_t, z_t) = (Y_t, Z_t)$ 인 넘기기 $I: \tilde{M}_{[0, T]} \times \tilde{M}_{[0, T]}^H \rightarrow \tilde{M}_{[0, T]} \times \tilde{M}_{[0, T]}^H$ 를 생각하자.

$n \in \mathbf{N}$ 에 대하여 $t_i = (i-1)T/n$ ($i=1, \dots, n+1$) 라고 하자.

먼저 $[t_n, T]$ 에서 넘기기 I 가 축소연산자라는것을 증명하자.

임의의 $(y_t, z_t) \in \tilde{M}_{[0, T]} \times \tilde{M}_{[0, T]}^H$ 와 $(\bar{y}_t, \bar{z}_t) \in \tilde{M}_{[0, T]} \times \tilde{M}_{[0, T]}^H$ 에 대하여

$$(Y_t, Z_t) = I(y_t, z_t), (\bar{Y}_t, \bar{Z}_t) = I(\bar{y}_t, \bar{z}_t)$$

라고 하자. 그리고 $(\hat{y}_t, \hat{z}_t) = (y_t - \bar{y}_t, z_t - \bar{z}_t)$, $(\hat{Y}_t, \hat{Z}_t) = (Y_t - \bar{Y}_t, Z_t - \bar{Z}_t)$ 로 놓자.

확률적분의 변환공식을 리용하면 $t \in [t_n, T]$ 에 대하여 다음의 식이 성립된다.

$$\begin{aligned} e^{\beta t} \hat{Y}_s^2 + \beta \int_t^T e^{\beta s} \hat{Y}_s^2 ds + 2 \int_t^T e^{\beta s} D_s^H \hat{Y}_s \hat{Z}_s ds + \int_t^T e^{\beta s} \hat{Y}_s \hat{Z}_s dB_s^{(H)} = \\ = 2 \int_t^T e^{\beta s} \hat{Y}_s [g(s, \eta_s, y_s, z_s, Ey_s, Ez_s) - g(s, \eta_s, \bar{y}_s, \bar{z}_s, E\bar{y}_s, E\bar{z}_s)] ds \end{aligned} \quad (3)$$

여기서 $D_s^H \hat{Y}_s = \frac{\hat{\sigma}_s}{\sigma_s} \hat{Z}_s$ 이며 상수 $K > 0$ 이 있어서 $\frac{t^{2H-1}}{K} \leq \frac{\hat{\sigma}_t}{\sigma_t} \leq K t^{2H-1}$ ($t \in [0, T]$) 이다.

일반성을 잃지 않고 $K > 2$ 를 취하면

$$\begin{aligned} E \left(e^{\beta t} \hat{Y}_t^2 + \beta \int_t^T e^{\beta s} \hat{Y}_s^2 ds + \frac{2}{K} \int_t^T e^{\beta s} s^{2H-1} \hat{Z}_s^2 ds \right) \leq \\ \leq 2 \int_t^T e^{\beta s} \hat{Y}_s E [g(s, \eta_s, y_s, z_s, Ey_s, Ez_s) - g(s, \eta_s, \bar{y}_s, \bar{z}_s, E\bar{y}_s, E\bar{z}_s)] ds \end{aligned} \quad (4)$$

가정 2에 의하여 식 (4)는 다음과 같이 변형할수 있다.

$$E \left(e^{\beta t} \hat{Y}_t^2 + \beta \int_t^T e^{\beta s} \hat{Y}_s^2 ds + \frac{2}{K} \int_t^T e^{\beta s} s^{2H-1} \hat{Z}_s^2 ds \right) \leq 4C \int_t^T e^{\beta s} E(|\hat{Y}_s|(|\hat{y}_s| + |\hat{z}_s|)) ds \quad (5)$$

$\beta \geq 1$ 을 취하고 휠데르의 부등식을 리용하면

$$E \left(e^{\beta t} \hat{Y}_t^2 + \beta \int_t^T e^{\beta s} \hat{Y}_s^2 ds + \frac{2}{K} \int_t^T e^{\beta s} s^{2H-1} \hat{Z}_s^2 ds \right) \leq 4C \int_t^T (e^{\beta s} E|\hat{Y}_s|^2)^{1/2} (e^{\beta s} E(|\hat{y}_s| + |\hat{z}_s|)^2)^{1/2} ds \quad (6)$$

$$u(t) = (e^{\beta t} E |\hat{Y}_t|^2)^{1/2} \text{ 으로 놓으면 식 (6)으로부터 } u(t)^2 \leq 4C \int_t^T u(s) (e^{\beta s} E (|\hat{y}_s|^2 + |\hat{z}_s|^2))^{1/2} ds$$

가 나온다. 따라서 $u(t) \leq 2C \int_t^T (e^{\beta s} E (|\hat{y}_s|^2 + |\hat{z}_s|^2))^{1/2} ds \leq 2\sqrt{2}C \int_t^T (e^{\beta s} E (|\hat{y}_s|^2 + |\hat{z}_s|^2))^{1/2} ds$ 이므로

$$u(t)^2 \leq 16C^2 \left(\int_t^T (e^{\beta s} E (|\hat{y}_s|^2 + |\hat{z}_s|^2))^{1/2} ds \right)^2$$

이다. 이 식의 양변을 구간 $[t_n, T]$ 에서 t 에 관하여 적분하면 다음과 같다.

$$\int_{t_n}^T u(s)^2 ds \leq 16C^2 (T - t_n) \left(\int_{t_n}^T (e^{\beta s} E (|\hat{y}_s|^2 + |\hat{z}_s|^2))^{1/2} ds \right)^2$$

웃식의 오른변의 크기를 평가하자.

$$\begin{aligned} \left(\int_{t_n}^T (e^{\beta s} E (|\hat{y}_s|^2 + |\hat{z}_s|^2))^{1/2} ds \right)^2 &\leq \left(\int_{t_n}^T [e^{\beta s} E (|\hat{y}_s|^2)]^{1/2} ds + \int_{t_n}^T [e^{\beta s} E (|\hat{z}_s|^2)]^{1/2} ds \right)^2 \leq \\ &\leq 2 \left(\int_{t_n}^T [e^{\beta s} E (|\hat{y}_s|^2)]^{1/2} ds \right)^2 + 2 \left(\int_{t_n}^T \left[\frac{1}{s^{2H-1}} e^{\beta s} s^{2H-1} E (|\hat{z}_s|^2) \right]^{1/2} ds \right)^2 \leq \\ &\leq 2(T - t_n) \int_{t_n}^T e^{\beta s} E (|\hat{y}_s|^2) ds + \frac{2(T^{2-2H} - t_n^{2-2H})}{2-2H} \int_{t_n}^T e^{\beta s} s^{2H-1} E (|\hat{z}_s|^2) ds \leq \\ &\leq 2 \left[(T - t_n) + \frac{T^{2-2H} - t_n^{2-2H}}{2-2H} \right] E \int_{t_n}^T e^{\beta s} (|\hat{y}_s|^2 + s^{2H-1} |\hat{z}_s|^2) ds \end{aligned}$$

그러므로

$$\int_{t_n}^T u(s)^2 ds \leq G(T - t_n) E \int_{t_n}^T e^{\beta s} (|\hat{y}_s|^2 + s^{2H-1} |\hat{z}_s|^2) ds, \quad G = 32C^2 \left[(T - t_n) + \frac{T^{2-2H} - t_n^{2-2H}}{2-2H} \right] \quad (7)$$

이 성립되며 마찬가지로 다음식이 성립한다.

$$\int_{t_n}^T \frac{1}{s^{2H-1}} u(s)^2 ds \leq G \frac{T^{2-2H} - t_n^{2-2H}}{2-2H} E \int_{t_n}^T e^{\beta s} (|\hat{y}_s|^2 + s^{2H-1} |\hat{z}_s|^2) ds \quad (8)$$

식 (5)로부터 다음의 식이 성립된다.

$$\begin{aligned} E \left(\int_{t_n}^T e^{\beta s} |\hat{Y}_s|^2 ds + \frac{2}{K} \int_{t_n}^T e^{\beta s} s^{2H-1} |\hat{Z}_s|^2 ds \right) &\leq 4CE \int_{t_n}^T e^{\beta s} \left(\frac{1}{v} \left(1 + \frac{1}{s^{2H-1}} \right) |\hat{Y}_s|^2 + v |\hat{y}_s|^2 + vs^{2H-1} |\hat{z}_s|^2 \right) ds \leq \\ &\leq \frac{4C}{v} E \int_{t_n}^T e^{\beta s} \left(1 + \frac{1}{s^{2H-1}} \right) |\hat{Y}_s|^2 ds + 4CvE \int_{t_n}^T e^{\beta s} (|\hat{y}_s|^2 + s^{2H-1} |\hat{z}_s|^2) ds \end{aligned}$$

여기서 v 는 정의상수이다.

식 (7), (8)을 리용하면

$$E \left(\int_{t_n}^T e^{\beta s} |\hat{Y}_s|^2 ds + \int_{t_n}^T e^{\beta s} s^{2H-1} |\hat{Z}_s|^2 ds \right) \leq \tilde{G} \cdot E \int_{t_n}^T e^{\beta s} (|\hat{y}_s|^2 + s^{2H-1} |\hat{z}_s|^2) ds$$

가 성립된다. 여기서 $\tilde{G} = \frac{2CGK}{v} \left[(T - t_n) + \frac{T^{2-2H} - t_n^{2-2H}}{1-H} \right] + 2CvK$ 이다.

이제 $2CvK < 1/4$ 이 되도록 v 를 취하고 n 을 충분히 크게 하여

$$\frac{2CGK}{v} \left[(T - t_n) + \frac{T^{2-2H} - t_n^{2-2H}}{1-H} \right] < \frac{1}{2}$$

이 되도록 한다.

$$\text{그러면 } E \left(\int_{t_n}^T e^{\beta s} |\hat{Y}_s|^2 ds + \int_{t_n}^T e^{\beta s} s^{2H-1} |\hat{Z}_s|^2 ds \right) \leq \frac{3}{4} E \int_{t_n}^T e^{\beta s} (|\hat{y}_s|^2 + s^{2H-1} |\hat{z}_s|^2) ds \text{ 가 성립되므로}$$

I 는 $\tilde{M}_{[t_n, T]} \times \tilde{M}_{[t_n, T]}^H$ 위에서 축소연산자이다.

따라서 방정식 (1)은 구간 $[t_n, T]$ 위에서 유일풀이를 가진다.

마찬가지로 I 는 $\tilde{M}_{[t_{n-1}, t_n]} \times \tilde{M}_{[t_{n-1}, t_n]}^H$ 위에서 축소연산자로 된다.

이런 방법으로 계속하면 식 (1)은 $\tilde{M}_{[0, T]} \times \tilde{M}_{[0, T]}^H$ 위에서 유일풀이를 가진다.(증명끝)

참 고 문 헌

- [1] R. Buckdahn et al.; SIAM J. Control Optimi., 55, 3, 1500, 2017.
- [2] Y. Hu et al.; SIAM J. Control Optimi., 48, 1, 1675, 2009.
- [3] L. Maticiuc et al.; Journal of Theoret. Probab., 28, 337, 2015.

주체108(2019)년 6월 10일 원고접수

Existence and Uniqueness of the Solutions to Mean-Field Backward Stochastic Differential Equation Driven by Fractional Brownian Motion

Ri Kyong Il, O Hun

We prove the existence and uniqueness of the solutions to a mean-field backward stochastic differential equation driven by the fractional Brownian motion with Hurst index $H > 1/2$.

Key words: mean-field, fractional Brownian motion