모호선형다항분수계미분방정식의 (1.1)-풀이에 대한 근사법

장성룡, 박순애

경애하는 최고령도자 김정은동지께서는 다음과 같이 말씀하시였다.

《과학기술부문에서 첨단돌파전을 힘있게 벌려야 하겠습니다.》

론문에서는 한 형태의 모호선형다항분수계미분방정식에 대한 (1, 1)-풀이의 존재성과 그 풀이법을 연구하였다.

선행연구[1]에서는 모호초기조건을 가진 모호분수계미분방정식의 개념을 제기하였으며 선행연구[2]에서는 일반화된 H-미분가능성의 개념을 계수가 $0 < \beta < 1$ 인 모호분수계미분방정식에로 확장하였다.

선행연구[3]에서는 모호분수계Bagley-Torvik방정식을 호모토피섭동법으로 푸는 방법을 고찰하였으나 모호분수계Bagley-Torvik방정식의 풀이에 대한 존재성결과는 주어지지않았다.

선행연구[4]에서 방정식이 매우 단순한 경우에도 풀이가 존재하지 않는 경우가 있다는 것을 실례로 보여주었다. 이로부터 모호분수계Bagley-Torvik방정식의 풀이는 곁수나 비동차항이 어떻게 주어지는가에 따라 존재하지 않을수 있다.

론문에서는 모호Bagley-Torvik방정식의 일반화로 되는 한가지 형태의 모호분수계미분방정식의 (1,1)-풀이가 존재하기 위한 조건을 얻고 하르웨블레트연산행렬을 리용한 모호미분방정식의 수치풀이법을 취급하였다.

다음의 모호초기값문제를 고찰하자.

$$({}^{c}D_{1,1}^{\alpha}y)(t) \oplus b \otimes ({}^{c}D_{1,1}^{\beta}y)(t) \oplus c \otimes y(t) = f(t) \ (t \in (0, 1))$$
 (1)

$$y(0) = y_0, \ D_1^{(1)}y(0) = y_0'$$
 (2)

여기서

 $1 < \beta < \alpha \le 2, \ 0 < \alpha - \beta < 1, \ b, \ c \in \mathbf{R}_+, \ y, \ f \in C(J, \ \mathbf{R}_F), \ J = [0, \ 1], \ y_0, \ y_0' \in \mathbf{R}_F$

정의 1 $^cD_{1,1}^\alpha y \in C(J, \mathbf{R}_F)$ 인 y가 식 (1),(2)를 만족시킬 때 y를 식 (1),(2)의 풀이라고 부른다.

방정식 (1)에 절단을 취하고 구간연산을 진행하여 다음의 식을 얻을수 있다.

$$\begin{cases} {}^{c}D_{0+}^{\alpha}y_{1}(t, r) + b^{c}D_{0+}^{\beta}y_{1}(t, r) + cy_{1}(t, r) = f_{1}(t, r) \\ {}^{c}D_{0+}^{\alpha}y_{2}(t, r) + b^{c}D_{0+}^{\beta}y_{2}(t, r) + cy_{2}(t, r) = f_{2}(t, r) \\ y_{1}(t, r) \leq y_{2}(t, r) \\ {}^{c}D_{0+}^{\beta}y_{1}(t, r) \leq {}^{c}D_{0+}^{\beta}y_{2}(t, r) \\ {}^{c}D_{0+}^{\alpha}y_{1}(t, r) \leq {}^{c}D_{0+}^{\alpha}y_{2}(t, r) \end{cases}$$

$$(3)$$

 $[y_0]^r := [y_{0,1}(r), y_{0,2}(r)], [y_0']^r := [y_{0,1}'(r), y_{0,2}'(r)]$ 라고 하자. 그러면 절단문제 (3)의 초

기조건은 다음과 같이 표시된다.

$$y_1(0, r) = y_{0,1}(r), y_1'(0, r) = y_{0,1}'(r), y_2(0, r) = y_{0,2}(r), y_2'(0, r) = y_{0,2}'(r)$$
 (4)

정의 2 ${}^cD_{0+}^\alpha y_1(\cdot, r), {}^cD_{0+}^\alpha y_2(\cdot, r) \in C(J)$ 인 쌍 $(y_1(t, r), y_2(t, r))$ 가 식 (3), (4)를 만족시킬 때 $(y_1(t, r), y_2(t, r))$ 를 절단문제 (3), (4)의 풀이라고 부른다.

보조정리 1 문제 (3), (4)의 풀이를 $(v_1(t, r), v_2(t, r))$ 라고 할 때

$$\varphi_1(t, r) := {}^c D_{0+}^{\alpha} y_1(t, r), \ \varphi_2(t, r) := {}^c D_{0+}^{\alpha} y_2(t, r)$$

로 규정되는 $\varphi_1(t, r)$, $\varphi_2(t, r)$ 는 C(J)에서 문제

$$\begin{cases} \varphi_{1}(t, r) + bI_{0+}^{\alpha-\beta}\varphi_{1}(t, r) + cI_{0+}^{\alpha}\varphi_{1}(t, r) = f_{1}(t, r) - c(y_{0,1}(r) + y'_{0,1}(r)t) \\ \varphi_{2}(t, r) + bI_{0+}^{\alpha-\beta}\varphi_{2}(t, r) + cI_{0+}^{\alpha}\varphi_{2}(t, r) = f_{2}(t, r) - c(y_{0,2}(r) + y'_{0,2}(r)t) \\ \varphi_{1}(t, r) \leq \varphi_{2}(t, r) \end{cases}$$
(5)

를 만족시킨다. 거꾸로 C(J)에서 문제 (5)의 풀이 $\varphi_1(t,r), \varphi_2(t,r)$ 에 대하여

$$y_{1}(t, r) = y_{0,1}(r) + y'_{0,1}(r)t + I^{\alpha}_{0+}\varphi_{1}(t, r)$$

$$y_{2}(t, r) = y_{0,2}(r) + y'_{0,2}(r)t + I^{\alpha}_{0+}\varphi_{2}(t, r)$$
(6)

는 절단문제 (3), (4)의 풀이이다.

이 보조정리로부터 문제 (3), (4)의 풀이의 유일존재성문제는 문제 (5)의 풀이의 유일 존재성문제에 귀착된다. 이제부터 이 유일풀이가 식 (5)의 셋째 부등식을 만족시키기 위 한 충분조건을 고찰하자.

다음의 표시를 리용한다.

$$\Delta f(t, r) \coloneqq f_2(t, r) - f_1(t, r), \ w(t, r) \coloneqq \varphi_2(t, r) - \varphi_1(t, r)$$

$$\Delta_0(r) \coloneqq y_{0,2}(r) - y_{0,1}(r), \ \Delta_0'(r) \coloneqq y_{0,2}'(r) - y_{0,1}'(r), \ \Delta \phi \coloneqq \Delta f(t, r) - c(\Delta_0(r) + \Delta_0'(r)t)$$

보조정리 2 $\Delta\phi$ 가 련속이고 $(I-L)\Delta\phi(t,\,r)\geq 0$ 이면 $\varphi_1(t,\,r)\leq \varphi_2(t,\,r)$ 가 성립한다. 이상의 고찰로부터 다음의 결론을 내릴수 있다.

 $b, c \in \mathbf{R}_+, f \in C(I, \mathbf{R}_F) \circ] \mathbb{1}$

$$\Delta \phi = f_2(t, r) - f_1(t, r) - c((y_{0,2}(r) - y_{0,1}(r)) + (y'_{0,2}(r) - y'_{0,1}(r)t)$$

가 변수 t에 관하여 련속이고 $(I-L)\Delta\phi(t,r)\geq 0$ 이면 문제 (5)의 풀이는 유일존재하며 따라서 절단문제 (3), (4)의 풀이는 유일존재한다.

앞의 론의로부터 다음의 구간족들을 생각할수 있다.

$$\begin{split} &\{U_{\alpha}(t,\,r) := [^{c}D_{0+}^{\alpha}y_{1}(t,\,r),\,^{c}D_{0+}^{\alpha}\,y_{2}(t,\,r)],\,\,r \in [0,\,1]\} \\ &\{U_{\beta}(t,\,r) := [^{c}D_{0+}^{\beta}y_{1}(t,\,r),\,^{c}D_{0+}^{\beta}y_{2}(t,\,r)],\,\,r \in [0,\,1]\} \\ &\{U_{1}(t,\,r) := [y_{1}'(t,\,r),\,\,y_{2}'(t,\,r)],\,\,r \in [0,\,1]\} \\ &\{U_{0}(t,\,r) := [y_{1}(t,\,r),\,\,y_{2}(t,\,r)],\,\,r \in [0,\,1]\} \end{split}$$

이제 이 구간족들이 모호수를 생성한다는것을 고찰하자. 다음의 기호들을 약속한다.

$$\Delta f_1(t) := f_1(t, r_2) - f_1(t, r_1), \ \Delta f_2(t) := f_2(t, r_2) - f_2(t, r_1)$$

$$w_1(t) := \varphi_1(t, r_2) - \varphi_1(t, r_1), \ w_2(t) := \varphi_2(t, r_2) - \varphi_2(t, r_1)$$

$$\Delta_{0,1} := y_{0,1}(r_2) - y_{0,1}(r_1), \ \Delta_{0,2} := y_{0,2}(r_2) - y_{0,2}(r_1)$$

$$\Delta'_{0,1} := y'_{0,1}(r_2) - y'_{0,1}(r_1), \ \Delta'_{0,2} := y'_{0,2}(r_2) - y'_{0,2}(r_1)$$

$$\Delta \phi_1 := \Delta f_1(t) - c(\Delta_{0,1} + \Delta'_{0,1}t), \ \Delta \phi_2 := \Delta f_2(t) - c(\Delta_{0,2} + \Delta'_{0,2}t)$$

정리 1 함수 $\Delta \phi$, $\Delta \phi$ 들이 변수 t에 관하여 련속이고

$$(I-L)\Delta\phi(t, r) \ge 0, (I-L)\Delta\phi_1(t, r) \ge 0$$

이며 $\Delta\phi_2$ 는 변수 t에 관하여 련속이고 $(I-L)\Delta\phi_2(t,\,r)\leq 0$ 이라고 하자. 그러면 구간족

$$\begin{split} &\{U_{\alpha}(t,\,r),\;r\!\in\![0,\,1]\}\,,\;\{U_{\beta}(t,\,r),\;\;r\!\in\![0,\,1]\}\\ &\{U_{1}(t,\,r),\;\;r\!\in\![0,\,1]\}\,,\;\{U_{0}(t,\,r),\;\;r\!\in\![0,\,1]\} \end{split}$$

들은 모호수를 생성한다.

절단구간족

$$\{U_{\alpha}(t, r) := [{}^{c}D_{0+}^{\alpha}y_{1}(t, r), {}^{c}D_{0+}^{\alpha}y_{2}(t, r)], r \in [0, 1]\}$$
(7)

$$\{U_{\beta}(t, r) := [{}^{c}D_{0+}^{\beta}y_{1}(t, r), {}^{c}D_{0+}^{\beta}y_{2}(t, r)], r \in [0, 1]\}$$
(8)

$$\{U_1(t, r) := [y_1'(t, r), y_2'(t, r)], r \in [0, 1]\}$$
(9)

$$\{U_0(t, r) := [y_1(t, r), y_2(t, r)], r \in [0, 1]\}$$
(10)

들에 의해 생성된 모호수값함수들을 각각 $\widetilde{y}_{lpha}(t),\ \widetilde{y}_{eta}(t),\ \widetilde{y}_{1}(t),\ \widetilde{y}_{0}(t)$ 로 표시하자.

이때 다음의 사실이 성립한다.

정리 2 모호수값함수 $\widetilde{y}_{\alpha}(t)$, $\widetilde{y}_{\beta}(t)$, $\widetilde{y}_{1}(t)$, $\widetilde{y}_{0}(t)$ 들은 구간 I 에서 련속이다.

보조정리 3 임의의 $t \in (0, 1)$ 에 대하여 다음의 관계식

$$D_1^{(1)}\widetilde{y}_0(t) = \widetilde{y}_1(t)$$

가 성립한다.

정리 3 다음의 관계식들이 성립한다.

$$\begin{split} \widetilde{y}_0(t) &= \widetilde{y}_0(0) \oplus \widetilde{y}_1(0) \otimes t \oplus I_{0+}^{\alpha} \widetilde{y}_{\alpha}(t) \\ \widetilde{y}_{\beta}(t) &= I_{0+}^{\alpha-\beta} \widetilde{y}_{\alpha}(t), \ ^cD_{1,1}^{\alpha} \widetilde{y}_0(t) = \widetilde{y}_{\alpha}(t) \end{split}$$

정의 3 구간 [0, 1]에서 정의된

$$h_0(t) = \frac{1}{\sqrt{m}}, \ h_i(t) = \frac{1}{\sqrt{m}} \begin{cases} 2^{j/2}, & \frac{k-1}{2^j} < t \le \frac{k-1/2}{2^j} \\ -2^{j/2}, & \frac{k-1/2}{2^j} < t \le \frac{k}{2^j} \end{cases}$$

$$0, \qquad \forall \mid \vec{\epsilon} \mid$$

들의 모임을 하르함수들의 직교모임이라고 부른다. 여기서 j, k 는 i의 옹근수분해이다. 표시

$$H(t) := (h_0(t), h_1(t), \dots, h_{m-1}(t))^{\mathrm{T}}, C^{\mathrm{T}} := (c_0, c_1, \dots, c_{m-1})$$

을 도입하자.

$$\Delta t \coloneqq \frac{1}{m} = \frac{1}{2^r}, \ t_k \coloneqq (k - 0.5) \Delta t \ (k = \overline{1, m}), \ H_{matrix} \coloneqq \begin{pmatrix} h_0(t_1) & h_0(t_2) & \cdots & h_0(t_m) \\ h_1(t_1) & h_1(t_2) & \cdots & h_1(t_m) \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ h_{m-1}(t_1) & h_{m-1}(t_2) & \cdots & h_{m-1}(t_m) \end{pmatrix}$$

을 점배치점모임 (t_k) 에 관한 하르웨블레트행렬이라고 부른다. 이 행렬은 직교행렬이다. 즉

$$H_{matrix}^{-1} = H_{matrix}^{\mathrm{T}}$$

이다. 이제

$$(I_{0+}^{\alpha}H)(t) := (I_{0+}^{\alpha}h_0(t), I_{0+}^{\alpha}h_1(t), \dots, I_{0+}^{\alpha}h_{m-1}(t))^{\mathrm{T}}$$

라고 하자.

정의 4 $(I_{0+}^{\alpha}H)(t)\approx F_{H}^{\alpha}\cdot H(t)$ 인 m 차상수행렬 F_{H}^{α} 를 α 계분수적분의 연산행렬이라고 부른다.

$$F_B^{\alpha} := \frac{1}{m^{\alpha}} \frac{1}{\Gamma(\alpha+2)} \begin{pmatrix} 1 & \xi_1 & \xi_2 & \cdots & \xi_{m-1} \\ 0 & 1 & \xi_1 & \cdots & \xi_{m-2} \\ 0 & 0 & 1 & \cdots & \xi_{m-3} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

을 리용하면

$$F_H^{\alpha} = H_{mat} F_B^{\alpha} H_{mat}^{\mathrm{T}}$$

가 성립한다. 여기서 $\xi_k = (k+1)^{\alpha+1} - 2k^{\alpha+1} + (k-1)^{\alpha+1}$ 이다.

이제 하르웨블레트를 리용하여 식 (6), (7)을 풀기 위한 연산행렬법에 대하여 고찰하자. 먼저 분수계적분방정식 (5)의 근사풀이 $\widetilde{\varphi}_1(t,r)$, $\widetilde{\varphi}_2(t,r)$ 를 얻은 다음 식 (6)을 리용하여 근사풀이 $\widetilde{y}_1(t,r)$, $\widetilde{y}_2(t,r)$ 를 얻는다. 이때

$$\begin{aligned} &C_{g_1}^{\mathrm{T}} = (g_1(t_1, \ r), \ g_1(t_2, \ r), \ \cdots, \ g_1(t_m, \ r)) \cdot H_{matrix}^{\mathrm{T}} \\ &C_{g_2}^{\mathrm{T}} = (g_2(t_1, \ r), \ g_2(t_2, \ r), \ \cdots, \ g_2(t_m, \ r)) \cdot H_{matrix}^{\mathrm{T}} \end{aligned}$$

를 계산하고 표시

$$\widetilde{\varphi}_1(t,\ r) \coloneqq C_{\varphi_1}^{\mathsf{T}}H(t),\ \widetilde{\varphi}_2(t,\ r) \coloneqq C_{\varphi_2}^{\mathsf{T}}H(t),\ \widetilde{g}_1(t,\ r) \coloneqq C_{g_1}^{\mathsf{T}}H(t),\ \widetilde{g}_2(t,\ r) \coloneqq C_{g_2}^{\mathsf{T}}H(t)$$

의 표시를 리용하면

$$C_{\varphi_1}^{\mathrm{T}} = C_{\varrho_1}^{\mathrm{T}} (I + bF_H^{\alpha-\beta} + cF_H^{\alpha})^{-1}, \ C_{\varphi_2}^{\mathrm{T}} = C_{\varrho_2}^{\mathrm{T}} (I + bF_H^{\alpha-\beta} + cF_H^{\alpha})^{-1}$$

에 의해 근사풀이 $\widetilde{arphi}_1(t,\,r),\,\widetilde{arphi}_2(t,\,r)$ 를 계산할수 있다.

$$\widetilde{h}_1(t,\ r)\coloneqq C_{h_1}^{\mathrm{T}}H(t),\ \widetilde{h}_2(t,\ r)\coloneqq C_{h_2}^{\mathrm{T}}H(t)$$
로 표시하고
$$C_{h_1}^{\mathrm{T}}=(h_1(t_1,\ r),\ h_1(t_2,\ r),\ \cdots,\ h_1(t_m,\ r))\cdot H_{matrix}^{\mathrm{T}}$$

$$C_{h_2}^{\mathrm{T}}=(h_2(t_1,\ r),\ h_2(t_2,\ r),\ \cdots,\ h_2(t_m,\ r))\cdot H_{matrix}^{\mathrm{T}}$$

를 계산하면 $\widetilde{y}_1(t, r)$, $\widetilde{y}_2(t, r)$ 는

$$\widetilde{y}_{1}(t, r) = C_{h_{1}}^{T}H(t) + C_{g_{1}}^{T}(I + bF_{H}^{\alpha-\beta} + cF_{H}^{\alpha})^{-1}F_{H}^{\alpha}H(t)
\widetilde{y}_{2}(t, r) = C_{h_{1}}^{T}H(t) + C_{g_{2}}^{T}(I + bF_{H}^{\alpha-\beta} + cF_{H}^{\alpha})^{-1}F_{H}^{\alpha}H(t)$$
(11)

에 의해 계산된다. 이제 $I+bF_H^{\alpha-\beta}+cF_H^{\alpha}$ 의 불퇴화성은 다음의 사실에 의해 담보된다. 보조정리 4 조건

$$q := \frac{b}{\Gamma(\alpha - \beta + 1)} + \frac{c}{\Gamma(\alpha + 1)} < 1 \tag{12}$$

을 만족시키면 식 (11)의 행렬 $I+bF_H^{\alpha-\beta}+cF_H^{\alpha}$ 는 불퇴화이다.

참 고 문 헌

- [1] R. P. Agarwal et al.; Nonlinear Anal., 72, 2, 859, 2010.
- [2] S. Salahshour et al.; Advances in Difference Equations, 2, 12, 112, 2012.
- [3] S. Chakraverty et al.; Fuzzy Arbitrary Order System, Fuzzy Fractional Differential Equations and Applications, John Wiley & Sons, Inc., Hoboken, New Jersey, 4~26, 2016.
- [4] Yicheng Liu, Jun Wu; Advances in Difference Equations, 15, 379, 2015.

주체108(2019)년 3월 15일 원고접수

The Approximate Method for (1, 1)—Solution of the Fuzzy Linear Multi-Term Fractional Differential Equation

Jang Song Ryong, Pak Sun Ae

In this paper, we consider the approximate method of the (1, 1)—solution for a type of the fuzzy linear multi-term fractional differential equation which is the generalization of the fuzzy Bagley-Torvik fractional differential equation. We prove the constructive existence of the solution and obtain an efficient numerical scheme for solving the equation using Haar wavelet operational matrix.

Key words: fuzzy fractional differential equation, generalized Hukuhara differentiability