(NATURAL SCIENCE)
Vol. 62 No. 2 JUCHE105(2016).

직교주파수분할다중체계에서 위상잡음이 존재할 때 주파수편차추정에 대한 연구

김덕래, 리영찬, 허옥성

위대한 령도자 김정일동지께서는 다음과 같이 교시하시였다.

《나라의 과학기술을 세계적수준에 올려세우자면 발전된 과학기술을 받아들이는것과 함께 새로운 과학기술분야를 개척하고 그 성과를 인민경제에 적극 받아들여야 합니다.》 (《김정일선집》 중보판 제11권 138~139폐지)

OFDM(직교주파수분할다중)체계는 부반송파들의 직교성으로 하여 높은 스펙트르리용 효률을 가지는 고속자료전송기술이지만 주파수편이에 민감한 결함을 가지고있다.

주파수편이는 부반송파들사이의 직교성을 파괴하여 ICI(기호간간섭)를 일으킨다.

선행연구들[1-5]에서의 주파수편차추정은 프레임머리부에 있는 2개의 안내기호에 의한 상관에 의하여 진행하였다.

론문에서는 위상잡음을 고려할 때의 RFO/CFO(잔여주파수편차/반송주파수편차)추정을 MMSE규준에서 진행하는 문제를 론의하였다.

1. 새로운 RFO/CFO추정방법

위상잡음(PHN)은 RFO/CFO추정에 많은 영향을 미친다. 그런데 선행한 방법들[1-4]에서는 PHN을 고려하지 않았다. 그러나 PHN을 취급한 일부 선행연구들에서는 OFDM체계의 신호처리순서로 하여 CFO도 같이 취급하고있다.

우리의 목적은 CFO동기화가 아니라 CFO동기화이후 OFDM신호처리에서의 RFO/CFO 추정이므로 PHN의 영향을 고려하여야 한다.

PHN의 영향을 고려한 수신된 *l*번째 수신기호의 기저대역표현은 다음과 같다.

$$r_{i}[n] = \frac{1}{\sqrt{N}} e^{j\frac{2\pi\varepsilon(n+in) + \varphi_{\text{PHN}}(i)}{N}} \sum_{k=0}^{N-1} S_{i}(k) H_{i}(k) e^{j\frac{2\pi kn}{N}} + \omega_{i}[n]$$
 (1)

여기서 $S_l(k)$, $H_i(k)$ 는 l 번째 OFDM기호의 k 번째 부반송파로 전송된 복소자료기호와 통로의 주파수응답, ε 은 부반송파간격으로 표준화된 주파수편차, N은 부반송파개수, $\omega_l[n]$ 은 복소AWGN이고 $\varphi_{\text{PHN}}(l)$ 은 l 번째 기호에서의 평균PHN이며 부반송파번호와는 무관계하다.

식 (1)에서 위상만을 론의하면 다음과 같다.

$$\arg\{r_l[n_{p,j}]\} = \arg\{r_l[k\Delta t]\} = 2\pi\varepsilon \left(\frac{k\Delta t}{N} + l\right) + \varphi_{PHN}(l) + \varphi_s(l, k) + v_l[k]$$
 (2)

여기서 $v_i[k]$ 는 항

$$\frac{1}{\sqrt{N}}e^{j\frac{2\pi\varepsilon(n+lN)}{N}}\sum_{k=0}^{N-1}S_{l}(k)H_{l}(k)e^{j\frac{2\pi kn}{N}}$$

에 AWGN이 더해져서 생기는 위상회전으로서 령평균이면서 가우스분포와 비슷한 우연분 포에 따른다. 그리고 $n_{p,k}$ 는 안내기호배치가 직각안내기호배치일 때의 시간첨수로서

$$n_{n,k} = k\Delta t \tag{3}$$

로 표시되며 여기서 Δt 는 1개 OFDM기호들에서의 안내기호배치의 시간간격이다. 또한 셋째항

$$\varphi_s(l, k) \stackrel{\Delta}{=} \operatorname{arg} \left\{ \sum_{m=0}^{N-1} S_l(m) H_l(m) e^{j\frac{2\pi k m \Delta t}{N}} \right\}$$

는 신호세력의 위상이며 항

$$\arg\left\{\sum_{k=0}^{N-1} S_l(k) H_l(k) e^{j\frac{2\pi kn}{N}}\right\}$$

도 n에 대해 서로 독립이며 령평균이라는것을 쉽게 알수 있다.

한편 식 (2)를 다시 보면 $\arg\{r_l[k\Delta t]\}$ 는 $k\Delta t$ 에 따라 선형으로 증가하는 선형증분항과 상수항 $2\pi cl+\varphi_{PHN}(l)$ 그리고 $\varphi_s(l,k)+v_l[k]$ 라는 령평균우연항으로 구성된다.

결국 $\arg\{r_i[k\Delta t]\}$ 의 표본 N_P 개 점으로부터 선형근사를 얻어내는것에 귀착된다.

만일 $\varphi_{\mathrm{PHN}}(l)$ 이 주어진다면 N_P 개의 표본이 주어졌을 때 비례곁수를 얻어내는것은 매우 간단하다.

그것은

$$\sum_{k=0}^{N_P-1} \arg\{r_l[k\Delta t]\} = \frac{\varepsilon \Delta t}{N} N_P(N_P - 1) + 2\pi \varepsilon \cdot l \cdot N_P + N_P \cdot \varphi_{PHN}(l) \tag{4}$$

로 되기때문이다. 따라서

$$\hat{\varepsilon}_{l} \approx \frac{N}{\pi \varepsilon N_{P}(\Delta t(N_{P}-1)+2lN)} \left(\sum_{i=0}^{N_{P}-1} \arg\{r_{l}[n_{p,j}]\} - N_{P} \cdot \varphi_{PHN}(l)\right)$$
 (5)

을 얻을수 있다.

그러나 $arphi_{PHN}(l)$ 은 일반적으로 알수 없으므로 비례결수 즉 $2\pi arepsilon/N$ 과 상수부분 $2\pi d + arphi_{PHN}(l)$

을 다같이 얻어야 한다.

한편 표기를 간단히 하기 위해

$$\arg\{r_l[k\Delta t]\} \stackrel{\Delta}{=} \theta_l(x), \quad \frac{2\pi\varepsilon\Delta t}{N} = A, \quad k = x, \quad 2\pi\varepsilon l + \varphi_{PHN}(l) \stackrel{\Delta}{=} C(l)$$
 (6)

이라고 하자. 그러면 식 (4)를 다음과 같이 고쳐쓸수 있다.

$$\theta_l(x) = Ax + C(l) + \varphi_s(l, x) + \nu_l(x) \tag{7}$$

즉 N_P 개의 $\theta_l(x)$ 값으로부터 A와 C(l)을 추정하는 문제에 귀착된다.

이를 위하여 A와 C(l)의 비용함수를 정의하면 다음과 같다.

$$C(A, C(l)) = \sum_{i=0}^{N_p - 1} \left| \theta_l(i) - A \cdot i - C(l) \right|^2$$
 (8)

따라서 C(A, C(l))의 최소값을 주는 $\hat{A}, \hat{C}(l)$ 즉 MMSE기준에서 A와 C(l)의 추정값 \hat{A} , $\hat{C}(l)$ 을 구해야 하는데 이것은 다음과 같은 련립방정식을 푸는데 귀착된다.

$$\begin{cases}
\frac{\partial \left(\sum_{i=0}^{N_p-1} \left| \theta_l(i) - A \cdot i - C(l) \right|^2\right)}{\partial A} = 0 \\
\frac{\partial \left(\sum_{i=0}^{N_p-1} \left| \theta_l(i) - A \cdot i - C(l) \right|^2\right)}{\partial C(l)} = 0
\end{cases}$$
(9)

식 (9)를 풀면

$$\hat{\varepsilon} = \frac{6N}{\pi \Delta t N_P (N_P - 1)(N_P + 1)} \left[\sum_{i=0}^{N_P - 1} i \theta_i(i) - \frac{N_P - 1}{2} \sum_{i=0}^{N_P - 1} \theta_i(i) \right]$$
(10)

$$\hat{\varphi}_{PHN}(l) = \frac{1}{N_P} \sum_{i=0}^{N_P - 1} \theta_l(i) - \pi \hat{\varepsilon} (2l + (N_P - 1) \frac{\Delta t}{N})$$
 (11)

가 얻어진다.

2. 무이실험결과 및 분석

MATLAB Simulink에서 OFDM부반송화개수가 Nc = 64 인 경우에 SNR=6~13dB. 안내기 호밀도 Dn 가 1.0, 1.5%, 부반송파편차추정을 부반송파간격으로 정규화하였을 때 그 값이 0.1. 0.2인 경우 그리고 직각형안내기호배치를 고려하여 모의를 진행하였다.

모의를 간단하게 하기 위하여 매 부반송파는 OPSK변조되였다고 가정하였다. 이때 모의실험결과는 표 1-4와 같다.

표 1. Nc=64, Dp=1.5%, ε =0.1일 때 각이한 표 2. Nc=64, Dp=1.5%, ε =0.1일 때 각이한 SNR에 따르느 ê 갔들

STATON ENLE OF SE				
동기화방법	SNR=6	SNR=10	SNR=13	
MOOSE방법	0.091 3	0.091 7	0.092 8	
안내기호법	0.089 6	0.087 9	0.090 6	
제안한 방법	0.092 0	0.091 9	0.092 9	

표 3. Nc=64, Dp=1.0%, ε =0.2일 때 각이한 표 4. Nc=128, Dp=1.0%, ε =0.2일 때 각이한 SNR에 따르는 $\hat{\varepsilon}$ 값들

동기화방법	SNR=6	SNR=10	SNR=13
MOOSE방법	0.197 6	0.210 2	0.1964
안내기호법	0.185 6	0.2167	0.187 2
제안한 방법	0.1969	0.193 7	0.190 5

SNR에 따르는 $\hat{\varepsilon}$ 값들

_			
동기화방법	SNR=6	SNR=10	SNR=13
MOOSE방법	0.125 0	0.122 4	0.132 4
안내기호법	0.134 4	0.142 3	0.142 1
제안한 방법	0.125 5	0.122 0	0.131 7

SNR에 따르는 $\hat{\varepsilon}$ 값들

동기화방법	SNR=6	SNR=10	SNR=13
MOOSE방법	0.225 4	0.2198	0.211 0
안내기호법	0.2467	0.248 4	0.235 7
제안한 방법	0.234 5	0.223 1	0.215 1

표들에서 보는바와 같이 제안한 방법은 MOOSE방법에 비해 정확도는 5% 떨어지지 만 계산량이 매우 작다.

맺 는 말

론문에서 제안한 방법은 자기상관을 리용하는 MOOSE방법에 비해 정확도는 약간 떨어지지만 계산량이 매우 적다. 또한 MOOSE방법은 한 프레임에서 한번밖에 진행할수 없지만 제안한 방법은 1개 프레임안에서 여러번 진행할수 있으므로 정확도에서도 우월한성능을 가진다.

참 고 문 헌

- [1] 김일성종합대학학보(자연과학), 59, 4, 43, 주체102(2013).
- [2] Huarong Zheng et al.; IEEE Transactions on Consumer Electronics, 55, 3, 1633, 2009.
- [3] Zhongshang Zhang et al.; IEEE Transactions on Broadcasting, 55, 3, 851, 2009.
- [4] Arnt Borre Salberg; IEEE Transactions on Wireless Communications, 57, 6, 147, 2011.
- [5] Hlaing Min; IEEE Transactions on Wireless Communications, 54, 4, 2152, 2008.

주체104(2015)년 10월 5일 원고접수

Frequency Offset Estimation with Phase Noise in OFDM System

Kim Tok Rae, Ri Yong Chan and Ho Ok Song

We proposed the frequency offset estimation method based on proportional coefficient extraction of phase variation sequence opposite to previous methods using autocorrelation of pilot symbol.

A proposed method can be applied in certain pilot pattern and has more comparatively high correction than low amount of computation.

Key words: OFDM system, frequency offset, phase noise