

0-1용근수계획법문제를 병렬계산하기 위한 한가지 간접탐색법

전철용, 김유성

선행연구[1, 2]에서는 0-1용근수계획법문제에 존재하는 2^n 개의 벡토르를 $n+1$ 개 모임으로 분류해놓고 매 모임에서 최량풀이를 구하기 위한 한가지 간접탐색법과 자기저항형DNA계산모형에 기초한 0-1용근수계획법문제의 풀이법을 제기하였다. 이외에도 0-1용근수계획법문제의 풀이법들이 많이 제출되었지만 모두 직렬계산법들로서 규모가 큰 문제들에 대하여서는 최량풀이를 계산해내지 못하고있다.

0-1용근수선형계획법문제는 다음과 같이 정식화된다.

$$\min \{c^T x \mid Ax \leq b, x = (\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n), \xi_i \in \{0, 1\}, i=1, 2, \dots, n\}$$

여기서 $A=(a_{ij}) \in Z^{m \times n}$, Z 는 어떤 용근수모임, b 는 m 차원, c 는 n 차원 용근수벡토르이다.

벡토르

$$c = (c_1, c_2, \dots, c_n)^T$$

에 대하여 일반성을 잃지 않으면서 $0 \leq c_1 \leq c_2 \leq \dots \leq c_n$ 이라고 하자.

0-1용근수계획법문제에는 2^n 개의 벡토르가 존재하는데 선행연구[1]에서의 0-1벡토르분류방법으로 다음과 같이 나눌수 있다.

2^n 개중의 임의의 벡토르는 다음의 $n+1$ 개 모임중의 하나에 속한다.

$$X^k = \left\{ x \mid \sum_{j=1}^n \xi_j = k \right\}, k=0, 1, \dots, n$$

선행연구[1]에서는 이 $n+1$ 개 모임에 대하여 k 가 커지는 순서에 따라 직렬계산을 진행하여 최량풀이를 구하였지만 우리는 매개 모임에 대한 계산을 서로 다른 마디컴퓨터가 진행하게 함으로써 계산시간을 단축하였다.

제한조건을 다음과 같이[1] 동등하게 변형할수 있다.

$$\sum_{j=1}^n a'_{ij} \xi_j \leq b'_j, i=1, 2, \dots, m \quad (1)$$

여기서

$$a'_{ij} = a_{ij} - a_i^L, b'_j = b_j - ka_i^L, a_i^L = \min_{1 \leq j \leq n} \{a_{ij}\}, i=1, 2, \dots, m; j=1, 2, \dots, n$$

이다.

식 (1)로부터 X^k 의 제한조건을 구할수 있으며 이로부터 X^k 의 최량풀이를 구할수 있다.

정리 1 변수 $\xi_{s_1}, \xi_{s_2}, \dots, \xi_{s_t}$ 가 지정변수이고 변수 $\xi_{s_{t+1}}, \xi_{s_{t+2}}, \dots, \xi_{s_n}$ 이 자유변수라고 하면 앞으로 생기는 X^k 의 모든 벡토르들에 대한 목적함수 f 의 값은

$$f \geq \sum_{j=1}^t c_{s_j} \xi_{s_j} + \sum_{j=1}^r c_{v_j} \quad (2)$$

를 만족시킨다. 여기서 r 는 앞으로 1로 지정되어야 할 변수의 개수, c_{v_j} 는 자유변수들의 첨수를 의미한다.

정리 2 변수 $\xi_{s_1}, \xi_{s_2}, \dots, \xi_{s_t}$ 가 지정변수이고 변수 $\xi_{s_{t+1}}, \xi_{s_{t+2}}, \dots, \xi_{s_n}$ 이 자유변수라고 할 때 어떤 $i \in \{1, 2, \dots, m+1\}$ 에 대하여

$$\sum_{j=u_{i2}}^{u_{ir+1}} a'_{ij} > b'_i - \sum_{j=s_1}^{s_t} a'_{ij} \xi_j \quad (3)$$

이면 반드시 $\xi_{u_{i1}} = 1$ 이어야 한다.

정리 3 변수 $\xi_{s_1}, \xi_{s_2}, \dots, \xi_{s_t}$ 가 지정변수이고 변수 $\xi_{s_{t+1}}, \xi_{s_{t+2}}, \dots, \xi_{s_n}$ 이 자유변수라고 할 때 어떤 $i \in \{1, 2, \dots, m+1\}$ 에 대하여

$$a'_{iu_{i,n-t}} > b'_i - \sum_{j=s_1}^{s_t} a'_{ij} \xi_j - \sum_{j=u_{i1}}^{u_{i,r-1}} a'_{ij} \quad (4)$$

이면 $\xi_{u_{i,n-t}} = 0$ 이어야 한다.

이상의 이론에 기초한 0-1 옹근수선형계획법문제에서 X^k 에서의 최량풀이탐색과정은 다음과 같다.

결음 1 $x^* = (0, 0, \dots, 0) \in R^n$, $f^* = \sum_{j=1}^k c_j + 1$, $t = 0$, $O_{num}^t = 0$, $r = k - O_{num}^t$, $nfree(i) = 0$, $i = 1, 2,$

\dots, n (지정변수들의 첨수모임), $free(i) = i$, $i = 1, 2, \dots, n$ (자유변수들의 첨수모임)이라고 하고 다음결음으로 이행한다.

결음 2 자유변수들에 대하여 제한식 (1)의 결수들을 커지는 순서로 배열하고 가령 적어도 1개의 $i \in \{1, 2, \dots, m+1\}$ 이 존재하여

$$\sum_{j=s_1}^{s_t} a'_{ij} \xi_j + \sum_{j=u_{i1}}^{u_{ir}} a'_{ij} > b'_i$$

또는

$$\sum_{j=1}^t c_{s_j} \xi_{s_j} + \sum_{j=1}^r c_{u_{m+2,j}} > f^*$$

이 성립한다고 하면 결음 8로 이행한다. 그렇지 않으면 다음결음으로 이행한다.

결음 3 어떤 $i \in \{1, 2, \dots, m+1\}$ 에 대하여

$$\sum_{j=u_{i2}}^{u_{ir+1}} a'_{ij} > b'_i - \sum_{j=s_1}^{s_t} a'_{ij} \xi'_j$$

가 성립하면

$$t = t + 1, s(t) = u_{p1}, \xi_{s(t)} = 1, O_{num}^t = O_{num}^{t-1} + 1, rule(t) = 1, nfree(t) = s(t), free(s(t)) = 0$$

이라고 하고 결음 5로 이행한다. 그렇지 않으면 다음결음으로 이행한다.

결음 4 어떤 $i \in \{1, 2, \dots, m+1\}$ 에 대하여

$$a'_{iu_{i,n-t}} > b'_i - \sum_{j=s_1}^{s_t} a'_{ij} \xi_j - \sum_{j=u_{i1}}^{u_{i,r-1}} a'_{ij}$$

가 성립하면

$$t = t + 1, O_{num}^t = O_{num}^{t-1}, s(t) = u_{q,n-t}, \xi_{s(t)} = 0, rule(t) = 1, nfree(t) = s(t), free(s(t)) = 0$$

이라고 놓고 다음걸음으로 이행하고 그렇지 않으면

$$t = t + 1, O_{num}^t = O_{num}^{t-1} + 1, s(t) = u_{m+2,1}, \xi_{s(t)} = 1, rule(t) = 0, nfree(t) = s(t), free(s(t)) = 0$$

이라고 놓고 다음걸음으로 이행한다.

걸음 5 $O_{num}^t = k$ 이면 모든 $j \in free(i)$ ($free(i) \neq 0, i = 1, 2, \dots, n$)에 대하여

$$\xi_j = 0, rule(l) = 1 (l = t + 1, t + 2, \dots, k)$$

이라고 놓고 X^k 의 어떤 벡토르 x 를 얻는다.

만일 이 벡토르가 허용벡토르이고 목적함수값이 $f < f^*$ 이라면

$$x^* = x, f^* = f$$

라고 놓고 걸음 8로 이행하고 그렇지 않으면 다음걸음으로 이행한다.

걸음 6 $k - O_{num}^t = n - t$ 이면 모든 $j \in free(i)$ ($free(i) \neq 0, i = 1, 2, \dots, n$)에 대하여

$$\xi_j = 1, rule(l) = 1 (l = t + 1, t + 2, \dots, k)$$

이라고 놓고 X^k 의 어떤 벡토르 x 를 얻으며 만일 이 벡토르가 허용벡토르이고 목적함수값이 $f < f^*$ 을 만족시킨다면

$$x^* = x, f^* = f$$

라고 놓고 걸음 9로 이행한다. 그렇지 않으면 다음걸음으로 이행한다.

걸음 7 $\sum_{j=1}^t c_{s_j} \xi_{s_j} + \sum_{j=1}^r c_{u_{m+2,j}} > f^*$ 이면 다음걸음으로 이행하고 그렇지 않으면 걸음 3

으로 이행한다.

걸음 8 만일 $t = 0$ 이면 걸음 11로 이행하고 그렇지 않으면 다음걸음으로 이행한다.

걸음 9 만일 $rule(t) = 0$ 이라면

$$\xi_{s(t)} = 0, O_{num}^t = O_{num}^t - 1, rule(t) = 1$$

이라고 놓고 걸음 3으로 이행한다.

걸음 10 만일 $rule(t) = 1$ 이라면

$$nfree(t) = 0, free(s(t)) = s(t), t = t - 1$$

이라고 놓고 걸음 9로 이행한다.

걸음 11 $f^* = \sum_{j=1}^n c_j + 1$ 이면 X^k 에 최량벡토르가 없으며 그렇지 않으면 f^*, x^* 이 최

량값, 최량벡토르이다.

이와 같은 방법으로 매 마디컴퓨터들에서 X^k 에서의 최량풀이를 따로따로 구한다면 계산시간은 원래의 직렬계산법을 리용할 때보다 훨씬 줄어들게 된다.

맺 는 말

대규모 0-1 옹근수계획법문제를 병렬계산방법으로 풀기 위한 한가지 간접탐색알고리즘을 제안하였다.

참 고 문 헌

- [1] 김유성 등; 조선민주주의인민공화국 과학원통보, 6, 17, 주체104(2015).
- [2] 殷志祥 等; 安徽理工大学学报(自然科学版), 38, 3, 7, 2018.

주체109(2020)년 5월 5일 원고접수

Implicit Enumerative Search for Parallel 0-1 Integer Programming Algorithm

Jon Chol Yong, Kim Yu Song

In this paper we studied an implicit enumerative search that got the optimal solution in each set, based on being sorted to the $n+1$ sets about 2^n elements, for processing 0-1 integer programming algorithm with parallel.

Keywords: 0-1 integer programming, parallel algorithm