

두변수에 관한 고계편도함수를 리용한 평면띠염동력학계의 쇠스랑분지형거동연구

김학성, 김상문

경애하는 최고령도자 김정은동지께서는 다음과 같이 말씀하시였다.

《수학, 물리학, 화학, 생물학과 같은 기초과학부문에서 과학기술발전의 원리적, 방법론적기초를 다져나가면서 세계적인 연구성과들을 내놓아야 합니다.》(《조선로동당 제7차대회에서 한 중앙위원회사업총화보고》 단행본 40페이지)

선행연구[5, 6]에서는 1계 및 2계편도함수조건을 가지고 파라메터가 없는 련속동력학계에서 안정성교체분지형거동, 쇠스랑분지형거동이 일어나기 위한 충분조건과 더 나아가서 련속동력학계의 분지형거동에 대하여 위상동등성증명의 방법으로 종합적으로 연구하였다.

선행연구[1, 2]에서는 두변수에 관한 1계 및 2계편도함수조건을 리용하여 파라메터가 없는 련속동력학계의 분지형거동과 평면띠염동력학계의 분지형거동을 중립안정성을 판정하는 방법으로 연구하였다.

선행연구[3, 4]에서는 중립안정성을 판정하는 방법으로 한변수에 관한 고계편도함수조건을 리용하여 련속동력학계의 분지형거동과 두변수에 관한 고계편도함수조건을 리용하여 띠염동력학계의 분지형거동에 대하여 연구하였다.

론문에서는 선행연구[4]에서와는 다른 가정하에서 두변수에 관한 고계편도함수조건을 리용하여 중립안정성을 판정하는 방법으로 띠염동력학계의 쇠스랑분지형거동을 연구하였다.

기 본 결 과

중심다양체우로 제한한 띠염동력학계

$$x \mapsto f(x)$$

를 고찰한다. 여기서 $x = (y, z) \in \mathbf{R}^2$, $f \in C^2(\mathbf{R}^2, \mathbf{R}^2)$, $f = (f_0^1, f_0^2)$ 이다. 즉

$$\begin{cases} (y, z) \mapsto f_0^1(y, z) = f^1(y, z) + y \\ (y, z) \mapsto f_0^2(y, z) = f^2(y, z) + z \end{cases}$$

이다. 이제 f 가 다음과 같이 표시되였다고 하자.

$$\begin{cases} f^1(y, z) = F^1(y, z) \cdot g(y, z) \\ f^2(y, z) = F^2(y, z) \cdot g(y, z) \end{cases}$$

그리고 중립안정한 부동점은 안정한 부동점으로 된다고 하자.

보조정리[3] 함수 $g(y, z): \mathbf{R}^2 \rightarrow \mathbf{R}$, $g \in C^r(\mathbf{R}^2)$ ($r \geq 2n > 2m - 1$) 가 다음의 조건을 만

족시킨다고 하자.

- ① $g(0, 0) = 0$
- ② $g_z(0, 0) = g_{z^2}(0, 0) = \cdots = g_{z^{2n-1}}(0, 0) = 0$
- ③ $g_y(0, 0) = g_{y^2}(0, 0) = \cdots = g_{y^{2m-2}}(0, 0) = 0$
- ④ $g_{z^{2n}}(0, 0) \cdot g_{y^{2m-1}}(0, 0) < 0$

이때 정수 $\delta > 0$, $\varepsilon > 0$ 과 유일한 함수 $h: (-\varepsilon, \varepsilon) \rightarrow (-\delta, \delta)$ 가 있어서 다음의 사실이 성립한다.

- ① $g(h(z), z) = 0$
- ② $h(0) = 0$
- ③ $h'(0) = h''(0) = \cdots = h^{(2n-1)}(0) = 0$
- ④ $h^{(2n)}(0) > 0$

정리 함수 g 가 보조정리의 조건을 만족시키고 F^l ($l=1, 2$) 이 조건

- ① $F^l(y, 0) = 0$ ($l=1, 2$)
- ② $F_z^l(0, 0) = F_{z^2}^l(0, 0) = \cdots = F_{z^{2n-1}}^l(0, 0) = 0$ ($l=1, 2$)
- ③ $F_y^l(0, 0) = F_{y^2}^l(0, 0) = \cdots = F_{y^{2m-2}}^l(0, 0) = 0$ ($l=1, 2$)
- ④ $F_{z^{2n}}^2(0, 0) \neq 0$
- ⑤ $F_z^2(y, 0) \neq 0$ ($y \neq 0$)
- ⑥ $F_y^1(y, 0) = 0$

을 만족시키면 정수 $\delta > 0$ 과 부동점곡선 $(y, 0)$, $(y(z), z)$, $z \in (-\delta, \delta)$ 가 존재하여 $\sigma := \text{sign}[F_{z^{2n}}^2(0, 0) \cdot g_{y^{2m-1}}(0, 0)]$ 이 1일 때 부동점곡선 $z=0$ 우의 점들은 $y \in (-\varepsilon, 0)$ 에서 중립안정하고 $y \in (0, \varepsilon)$ 에서 불안정하며 부동점곡선 $y=y(z)$ 우의 점들은 중립안정하다. $\sigma = -1$ 일 때 안정성은 반대로 된다.

실례 넘기기

$$(y, z) \mapsto (y + y^3 z^6 + y^6 z - z^{12} - y^3 z^7, z + y^3 z^6 + y^6 z + y^3 z - y^3 z^7 - z^7 - z^{12})$$

은 원점 $(0, 0)$ 근방에서 쇠스랑분지형거동을 한다.

$$F^1(y, z) := y^3 z + z^6, F^2(y, z) := z + y^3 z + z^6, g(y, z) := y^3 - z^6$$

으로 놓으면 정리의 모든 조건들을 만족시키므로 $(0, 0)$ 근방에서 쇠스랑분지형거동을 한다.

구체적으로 보면

- ① $g(0, 0) = 0$
- ② $g_z(0, 0) = g_{z^2}(0, 0) = \cdots = g_{z^5}(0, 0) = 0$
- ③ $g_y(0, 0) = g_{y^2}(0, 0) = 0$
- ④ $g_{z^6}(0, 0) \cdot g_{y^3}(0, 0) < 0$

이 고

- ① $F^l(y, 0) = 0 \ (l=1, 2)$
- ② $F_z^l(0, 0) = F_{z^2}^l(0, 0) = \dots = F_{z^5}^l(0, 0) = 0 \ (l=1, 2)$
- ③ $F_y^l(0, 0) = F_{y^2}^l(0, 0) = 0 \ (l=1, 2)$
- ④ $F_{z^6}^2(0, 0) \neq 0$
- ⑤ $F_z^2(y, 0) \neq 0 \ (y \neq 0)$
- ⑥ $F_y^1(y, 0) = 0$

이므로 정리의 모든 조건들을 만족시킨다.

참 고 문 헌

- [1] 김일성종합대학학보(자연과학), 60, 1, 18, 주체103(2014).
- [2] 김일성종합대학학보(자연과학), 63, 2, 12, 주체106(2017).
- [3] 김상문 등; 조선민주주의인민공화국 과학원통보, 6, 8, 주체 103(2014).
- [4] 김상문 등; 조선민주주의인민공화국 과학원통보, 1, 6, 주체 107(2018).
- [5] B Fiedler et al.; ICM, 3, 305. 2002.
- [6] S. Liebscher; Bifurcation without parameters, 27~48, Springer, 2015.

주체107(2018)년 12월 5일 원고접수

Behavior of the Pitch-Fork Bifurcation in Plane-Discrete Dynamical Systems using High Order Partial Derivatives with Respect to Two Variables

Kim Hak Song, Kim Sang Mun

We study behaviors of the pitch-fork bifurcation in plane-discrete dynamical systems using the conditions on high order partial derivatives with respect to two variables.

Key words: discrete dynamical system, partial derivative, pitch-fork bifurcation