제한된 오판별확률을 가지는 최량판별규칙에 대하여

림 창 호

경애하는 최고령도자 김정은동지께서는 다음과 같이 말씀하시였다.

《이미 일정한 토대가 있고 전망이 확고한 연구대상들에 힘을 넣어 세계패권을 쥐며 그 성과를 확대하는 방법으로 과학기술을 빨리 발전시켜야 합니다.》

판별분석문제들은 패턴인식과 의학진단, 금융 등 많은 현실문제들에서 제기된다.

선행연구[2]에서는 2개의 모집단에 대하여 한 모집단의 오판별확률이 α 를 넘지 않게 하는 조건밑에서 다른 모집단의 오판별확률이 최소로 되는 네이만—피어슨판별규칙과그에 대한 추론문제를 론의하였으며 선행연구[3]에서는 네이만—피어슨분류에 대한 연구를 하면서 모집단의 개수 m이 $m \ge 3$ 인 경우에 네이만—피어슨판별의 확장문제를 론의하였다. 또한 선행연구[1]에서는 일반화된 네이만—피어슨판별규칙과 그에 대한 ROC분석문제를 론의하였다. 그리고 선행연구[4]에서는 오판별확률에 대한 제한이 없는 최량판별규칙(베이스판별규칙)에 대하여 론의하였다.

론문에서는 제한된 오판별확률을 가지는 한가지 최량판별규칙에 대하여 연구하였다. 표본 $\mathbf{x}=(x_1,\ \cdots,\ x_p)^{\mathrm{T}}$ 가 모집단 $G=\{G_1,\ \cdots,\ G_m\}$ 에 속한다고 하고 G_r $(r=1,\ \cdots,\ m)$ 의 밀도함수와 사전확률을 각각 $f_r(\mathbf{x}),\ \pi_r$ $(r=1,\ \cdots,\ m)$ 라고 하자.

표본 $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^p$ 와 모집단 G_r $(r=1, \cdots, m)$ 에 관한 자료에 기초하여 \mathbf{x} 가 모집단 G_r $(r=1, \cdots, m)$ 에 속하는가 또는 속하지 않는가를 판단하는것을 판별분석이라고 부른다.

판별규칙으로서는 표본공간 (R^p, B^p) 의 어떤 분할 $R^p = R_1^p + \dots + R_m^p$ $(R_r^p \in B^p \ (r=1, \dots, m))$ 을 생각하고 $\mathbf{x} \in R_r^p \Rightarrow \mathbf{x} \in G_r$ 로 판별한다. $\mathbf{x} \in G_r$ 일 때 $\mathbf{x} \notin G_r$ 라고 잘못 판별하는 오판별확률은 $\int_{\mathbb{R}^p} f_r(\mathbf{x}) d\mathbf{x}$ 이며 총오판별확률은

$$p = \sum_{r=1}^{m} q_r p_r = q_1 \int_{\overline{R}_1^p} f_1(\mathbf{x}) d\mathbf{x} + \dots + q_m \int_{\overline{R}_m^p} f_m(\mathbf{x}) d\mathbf{x}$$

이다. 여기서 $\overline{R}_r^p + R_r^p = R^p \ (r = 1, \dots, m)$ 이다.

두 모집단에 대한 네이만-피어슨판별규칙은

$$((R_1^P)^*, (R_2^P)^*)_{\alpha} \in \arg\min_{\Phi(\alpha)} \int_{R_1^P} f_2(x) dx$$

이며
$$\Phi(\alpha) = \left\{ (R_1^p, R_2^p) \middle| \int_{\overline{R}_1^p} f_1(\mathbf{x}) d\mathbf{x} \le \alpha, R_1^p, R_2^p \in B^p \right\}, \overline{R}_r^p = R^p - R_r^p \quad (r = 1, 2)$$
이다. 여기서

 α 는 사용자가 제한하여주는 수준으로서 $0 \le \alpha \le 1$ 이다.[2]

m 개의 모집단에 대한 일반화된 네이만-피어슨판별규칙은

$$((R_{1}^{P})^{*}, \cdots, (R_{m}^{P})^{*})_{(\alpha_{1}, \cdots, \alpha_{m-1})} \in \arg \min_{\Phi(\alpha_{1}, \cdots, \alpha_{m-1})} \int_{\overline{R}_{m}^{P}} f_{m}(\mathbf{x}) d\mathbf{x}$$

$$\Phi(\alpha_{1}, \cdots, \alpha_{m-1}) = \left\{ (R_{1}^{P}, \cdots, R_{m-1}^{P}) \middle| \int_{\overline{R}_{1}^{P}} f_{1}(\mathbf{x}) d\mathbf{x} \leq \alpha_{1}, \cdots, \int_{\overline{R}_{m-1}^{P}} f_{m-1}(\mathbf{x}) d\mathbf{x} \leq \alpha_{m-1} (R_{1}^{P}, \cdots, R_{m-1}^{P} \in B^{P}) \right\}$$

 $\overline{R}_r^p = R^p - R_r^p \ (r = 1, \ \cdots, \ m)$ 이다. $\alpha_1, \ \cdots, \ \alpha_{m-1}$ 은 사용자가 제한하여주는 수준이다.[1] 그리고 최량판별규칙은

$$((R_1^P)^*, \dots, (R_m^P)^*) \in \arg\min_{\Phi(R_1^P, \dots, R_{m-1}^P)} \left(\pi_1 \int_{\overline{R}_1^P} f_1(x) dx + \dots + \pi_m \int_{\overline{R}_m^P} f_m(x) dx \right)$$

$$\Phi(R_1^P, \dots, R_{m-1}^P) = \{ (R_1^P, \dots, R_{m-1}^P) \mid R^P = R_1^P + \dots + R_m^P \ (R_1^P, \dots, R_{m-1}^P \in B^P) \}$$

$$\overline{R}_r^P = R^P \setminus R_r^P \ (r = 1, \dots, m)$$

이다.[4]

우리는 m=3 개의 모집단에 대하여 다음과 같이 제한된 오판별확률을 가지는 최량 판별규칙

$$((R_{1}^{P})^{*}, (R_{2}^{P})^{*}, (R_{3}^{P})^{*})_{\alpha} \in \arg\min_{\Phi(\alpha)} \left(\pi_{2} \int_{\overline{R_{2}^{P}}} f_{2}(\mathbf{x}) d\mathbf{x} + \pi_{3} \int_{\overline{R_{3}^{P}}} f_{3}(\mathbf{x}) d\mathbf{x} \right)$$

$$\Phi(\alpha) = \left\{ (R_{1}^{P}, R_{2}^{P}, R_{3}^{P}) \middle| \int_{\overline{R_{1}^{P}}} f_{1}(\mathbf{x}) d\mathbf{x} \le \alpha \ (R_{1}^{P}, R_{2}^{P}, R_{3}^{P} \in B^{P}) \middle| \right\}, \ \overline{R}_{r}^{P} = R^{P} - R_{r}^{P} \ (r = 1, 2, 3)$$

에 대하여 론의하려고 한다. 여기서 α 는 사용자가 제한하여주는 수준으로서 $0 \le \alpha \le 1$ 이다.

보조정리 1 모집단 G_r (r=1, 2, 3)의 밀도함수를 $f_r(\mathbf{x})$ (r=1, 2, 3)라고 하면 일반화된 네이만—피어슨판별규칙은

$$(R_1^P)^* = \{ \mathbf{x} \mid f_2(\mathbf{x}) \le c_{\alpha_1} f_1(\mathbf{x}), \ f_3(\mathbf{x}) \le c_{\alpha_2} f_1(\mathbf{x}) \}$$

$$(R_2^P)^* = \{ \mathbf{x} \mid f_2(\mathbf{x}) > c_{\alpha_1} f_1(\mathbf{x}), \ c_{\alpha_1} f_3(\mathbf{x}) \le c_{\alpha_2} f_2(\mathbf{x}) \}$$

$$(R_3^P)^* = \{ \mathbf{x} \mid f_3(\mathbf{x}) > c_{\alpha_2} f_1(\mathbf{x}), \ c_{\alpha_1} f_3(\mathbf{x}) > c_{\alpha_2} f_2(\mathbf{x}) \}$$

$$(1)$$

이다. 여기서

$$c_{\alpha_{1}} \geq 0, \ c_{\alpha_{2}} \geq 0, \ \int_{(\overline{R}_{1}^{p})^{*}} f_{1}(\mathbf{x}) d\mathbf{x} = \alpha_{1}, \ \int_{(\overline{R}_{2}^{p})^{*}} f_{2}(\mathbf{x}) d\mathbf{x} = \alpha_{2}, \ (\overline{R}_{r}^{p})^{*} = R^{p} - (R_{r}^{p})^{*} \ (r = 1, 2, 3)$$

이며
$$\alpha_1$$
, α_2 는 조건 $0 \le \alpha_1 \le 1$, $\int\limits_{(R_1^\rho)^*} f_2(x) dx \le \alpha_2 \le 1$ 을 만족시킨다.[1]

보조정리 2 모집단 G_r $(r=1,\ 2,\ 3)$ 의 밀도함수와 사전확률을 $f_r(\mathbf{x}),\ \pi_r$ $(r=1,\ 2,\ 3)$ 라고 하면 최량판별규칙은

$$(R_1^P)^* = \{ \mathbf{x} \mid \pi_2 f_2(\mathbf{x}) \le \pi_1 f_1(\mathbf{x}), \ \pi_3 f_3(\mathbf{x}) \le \pi_1 f_1(\mathbf{x}) \}$$

$$(R_2^P)^* = \{ \mathbf{x} \mid \pi_2 f_2(\mathbf{x}) > \pi_1 f_1(\mathbf{x}), \ \pi_3 f_3(\mathbf{x}) \le \pi_2 f_2(\mathbf{x}) \}$$

$$(R_3^P)^* = \{ \mathbf{x} \mid \pi_3 f_3(\mathbf{x}) > \pi_1 f_1(\mathbf{x}), \ \pi_3 f_3(\mathbf{x}) > \pi_2 f_2(\mathbf{x}) \}$$

$$(2)$$

이다.[4]

정리 모집단 G_r (r=1, 2, 3)의 밀도함수와 사전확률을 각각 $f_r(x)$, π_r (r=1, 2, 3)라고 하면 제한된 오판별확률을 가지는 최량판별규칙은

$$(R_{1}^{P})^{*} = \{ \boldsymbol{x} \mid f_{2}(\boldsymbol{x}) \leq c_{\alpha} f_{1}(\boldsymbol{x}), \ \pi_{3} f_{3}(\boldsymbol{x}) \leq \pi_{2} c_{\alpha} f_{1}(\boldsymbol{x}) \}$$

$$(R_{2}^{P})^{*} = \{ \boldsymbol{x} \mid f_{2}(\boldsymbol{x}) > c_{\alpha} f_{1}(\boldsymbol{x}), \ \pi_{3} f_{3}(\boldsymbol{x}) \leq \pi_{2} f_{2}(\boldsymbol{x}) \}$$

$$(R_{3}^{P})^{*} = \{ \boldsymbol{x} \mid \pi_{3} f_{3}(\boldsymbol{x}) > \pi_{2} c_{\alpha} f_{1}(\boldsymbol{x}), \ \pi_{3} f_{3}(\boldsymbol{x}) > \pi_{2} f_{2}(\boldsymbol{x}) \}$$

$$| \Box \Box A | c_{\alpha} \geq 0, \quad \int_{\mathbb{R}^{p}} f_{1}(\boldsymbol{x}) d\boldsymbol{x} = \alpha, \ (\overline{R}_{1}^{P})^{*} = R^{P} - (R_{1}^{P})^{*} | \Box A | 0 \leq \alpha \leq 1 \text{ old } \Box A \}$$

참 고 문 헌

- [1] 림창호, 정현성; 조선민주주의인민공화국 과학원통보, 2, 11, 주체108(2019).
- [2] A. Zhao et al.; Journal of Machine Learning Research, 17, 213, 1, 2016.
- [3] Xin Tong et al.; Advanced Review, 8, 64, 2016.
- [4] J. M. Geoffry; Discriminant Analysis and Statistical Pattern Recognition, John Wiley & Sons, 1∼524, 2004.

주체109(2020)년 6월 5일 원고접수

On an Optimal Discriminant Rule with Restricted Probability of Misclassification

Rim Chang Ho

In this paper, a discriminant rule with restricted probability of misclassification

$$((R_1^P)^*, (R_2^P)^*, (R_3^P)^*)_{\alpha} \in \arg\min_{\Phi(\alpha)} \left(\pi_2 \int_{\overline{R}_2^P} f_2(\mathbf{x}) d\mathbf{x} + \pi_3 \int_{\overline{R}_3^P} f_3(\mathbf{x}) d\mathbf{x} \right)$$

$$\Phi(\alpha) = \left\{ (R_1^P, R_2^P, R_3^P) \middle| \int_{\overline{R}_1^P} f_1(\mathbf{x}) d\mathbf{x} \le \alpha \ (R_1^P, R_2^P, R_3^P \in B^P) \right\}, \ \overline{R}_r^P = R^P - R_r^P \ (r = 1, 2, 3)$$

is considered, here $f_r(\mathbf{x})$ and π_r for r = 1, 2, 3 is respectively the density function and prior probability of the population G_r . And has been obtained the optimal discriminant rule with restricted probability of misclassification.

Keyword: optimal discriminant rule