§ 9. 多元函数的(无条件)极值

首先回顾一元函数的极值问题.设f充分光滑.

$$f(x_0)$$
极小 $\Rightarrow f'(x_0) = 0$, $f(x_0)$ 极大 $\Rightarrow f'(x_0) = 0$,

$$\begin{cases}
f'(x_0) = 0 \\
f''(x_0) > 0
\end{cases} \Rightarrow f(x_0)$$
秋小,
$$\begin{cases}
f'(x_0) = 0 \\
f''(x_0) < 0
\end{cases} \Rightarrow f(x_0)$$
秋大.

$$f(x_0)$$
极小 \Rightarrow $f''(x_0) \ge 0$, $f(x_0)$ 极大 \Rightarrow $f''(x_0) \le 0$.

研究极值问题的根本方法是Taylor展开. 例如

$$f'(x_0) = f''(x_0) = f'''(x_0) = 0$$

$$f^{(4)}(x_0) > 0$$

$$\Rightarrow f(x_0) \times f'(x_0) = f''(x_0) = f'''(x_0) = 0$$

$$f^{(4)}(x_0) < 0$$

$$\Rightarrow f(x_0) \times f'(x_0) = f''(x_0) = 0$$

$$f'(x_0) = f''(x_0) = 0$$

$$f''(x_0) \neq 0$$

$$\Rightarrow f(x_0) \times f(x_0) \times f(x_0) = 0$$

$$\Rightarrow f(x_0) \times f(x_0) \times f(x_0) = 0$$

1.极值的定义与必要性

Def. n元函数f在 $\mathbf{x}_0 (\in \mathbb{R}^n)$ 的某个邻域U中有定义,

若 \forall x ∈ U, x ≠ x_0 , 都有

$$f(\mathbf{x})(>) \ge f(\mathbf{x}_0),$$

则称 $f(x_0)$ 为f的一个(严格)极小值,称 x_0 为f的一

个(严格)极小值点. 若 $\forall x \in U, x \neq x_0$,都有

$$f(\mathbf{x})(<) \le f(\mathbf{x}_0),$$

则称 $f(x_0)$ 为f的一个(严格)极大值,称 x_0 为f的一个(严格)极大值点.

Thm. n元函数f在 $\mathbf{x}_0 = (x_1^0, x_2^0, \dots, x_n^0) \in \mathbb{R}^n$ 的某个邻域中可微, $f(\mathbf{x}_0)$ 极小(大), 则 \mathbf{x}_0 为f的一个驻点, 即 $\mathbf{grad} f(\mathbf{x}_0) = 0$.

Proof. $f(\mathbf{x}_0)$ 极小,一元函数 $f(\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2^0, \cdots, \mathbf{x}_n^0)$ 在 \mathbf{x}_1^0 取 到极小值,从而 $\frac{\partial f}{\partial x_1}(\mathbf{x}_0) = 0$. 同理, $\frac{\partial f}{\partial x_k}(\mathbf{x}_0) = 0$, $k = 2, 3, \cdots n$. 于是 $\mathrm{grad} f(\mathbf{x}_0) = 0$. □

Remark: 对一般的函数f, $f(x_0)$ 极小, x_0 不一定为驻点. 例如 $f(x,y) = \sqrt{x^2 + y^2}$, f(0,0)极小,但(0,0)不是f的驻点(偏导数不存在).

Remark: $grad f(x_0) = 0$, 但 x_0 不一定是f的极值点.例如, $f(x,y) = x^2 - y^2$, grad f(0,0) = 0, 但(0,0)不是f的极值点.

Remark: 极大(小)值不一定是最大(小)值.反之,最大(小)值一定是极大(小)值.

2. 矩阵的正定性

$$\underline{Def}$$
. 读 $P \in M_{n \times n}, P^T = P$,

称P正定(负定), 若 \forall x ∈ \mathbb{R}^n , x ≠ 0, x T Px > (<)0.

称P半正定(半负定), 若 \forall x ∈ \mathbb{R}^n , x ≠ 0, x T Px ≥ (≤)0.

称P不定,若 $\exists x, y \in \mathbb{R}^n, x^T P x > 0, y^T P y < 0.$

Thm. $P \in M_{n \times n}, P^T = P, 则$ P正定 ⇔ P的每个主子式 > 0 ⇔ P的每个顺序主子式 > 0 ⇔ P的所有特征值都 > 0 P半正定 ⇔ P的每个主子式 ≥ 0 ⇔ P的所有特征值都 ≥ 0.

3.极值的充分条件

Lemma 1. 设n阶实对称阵A的所有特征值为 $\lambda_1 \leq \lambda_2$

$$\leq \cdots \leq \lambda_n, \text{ If } ||\mathbf{x}||^2 \leq \mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x} \leq \lambda_n ||\mathbf{x}||^2, \ \forall \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n.$$

Proof.A实对称阵,则存在正交矩阵Q,s.t.

$$\mathbf{Q}^{\mathrm{T}}\mathbf{A}\mathbf{Q} = \mathbf{\Lambda} = diag(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n).$$

$$\Rightarrow x = Qy, \text{ If } ||x||^2 = x^Tx = y^TQ^TQy = y^Ty = ||y||^2,$$

$$\mathbf{x}^{\mathrm{T}} \mathbf{A} \mathbf{x} = \mathbf{y}^{\mathrm{T}} \mathbf{Q}^{\mathrm{T}} \mathbf{A} \mathbf{Q} \mathbf{y} = \mathbf{y}^{\mathrm{T}} \mathbf{\Lambda} \mathbf{y} = \lambda_{1} \mathbf{y}_{1}^{2} + \dots + \lambda_{n} \mathbf{y}_{n}^{2},$$
$$\lambda_{1} \|\mathbf{y}\|^{2} \leq \mathbf{x}^{\mathrm{T}} \mathbf{A} \mathbf{x} \leq \lambda_{n} \|\mathbf{y}\|^{2},$$

故
$$\lambda_1 \|\mathbf{x}\|^2 \leq \mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x} \leq \lambda_n \|\mathbf{x}\|^2, \ \forall \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n.$$

Thm. n元函数f在 x_0 的邻域中二阶连续可微,

$$\operatorname{grad} f(\mathbf{x}_0) = 0$$
,

- (1)若 $H_f(\mathbf{x}_0)$ 正定,则 $f(\mathbf{x}_0)$ 严格极小.
- (2)若 $H_f(\mathbf{x}_0)$ 负定,则 $f(\mathbf{x}_0)$ 严格极大.
- (3)若 $H_f(\mathbf{x}_0)$ 不定,则 $f(\mathbf{x}_0)$ 不是极值.

Proof:记
$$\Delta x = x - x_0$$
,因 $\operatorname{grad} f(x_0) = 0$,由Taylor公式,
$$\Delta f(x_0) = f(x_0 + \Delta x) - f(x_0)$$

$$= \frac{1}{2} (\Delta \mathbf{x})^{\mathrm{T}} H_f(\mathbf{x}_0) \Delta \mathbf{x} + o(\|\Delta \mathbf{x}\|^2), \Delta \mathbf{x} \to 0 \exists \mathbf{f}.$$

 $H_f(\mathbf{x}_0)$ 为实对称阵,故其所有特征值都是实的,设为 $\lambda_1 \leq \lambda_2 \leq \cdots \leq \lambda_n$.

(1) 若 $H_f(\mathbf{x}_0)$ 正定,则 $0 < \lambda_1 \le \lambda_2 \le \cdots \le \lambda_n$, $\Delta f(\mathbf{x}_0) \ge \frac{1}{2} \lambda_1 \|\Delta \mathbf{x}\|^2 + o(\|\Delta \mathbf{x}\|^2), \Delta \mathbf{x} \to 0$ 时,

因此, $\exists \delta > 0$,当 $\|\Delta x\| < \delta$ 时, $\Delta f(x_0) > 0$,即 x_0 为f的严格极小值点.

(2)若 $H_f(\mathbf{x}_0)$ 负定,则 $\lambda_1 \leq \lambda_2 \leq \cdots \leq \lambda_n < 0$. 同上可证 \mathbf{x}_0 为f的严格极大值点.

(3)若 $H_f(\mathbf{x}_0)$ 不定,则 $\lambda < 0 < \lambda_n$.设 α , β 为对应于 λ_1 , λ_n 的单位长度的特征向量,则

$$\alpha^{\mathrm{T}} H_f(\mathbf{x}_0) \alpha = \lambda_1 \|\alpha\|^2 = \lambda_1, \quad \beta^{\mathrm{T}} H_f(\mathbf{x}_0) \beta = \lambda_n \|\beta\|^2 = \lambda_n.$$

故在 \mathbf{x}_0 的任意小邻域中,总 $\exists \mathbf{x}, s.t. f(\mathbf{x}) < f(\mathbf{x}_0)$.

令
$$\Delta \mathbf{x} = t \beta$$
,则 $\Delta f(\mathbf{x}_0) = \frac{1}{2} \lambda_n t^2 + o(t^2), t \to 0$ 时,

故在 \mathbf{x}_0 的任意小邻域中,总 $\exists \mathbf{x}, s.t. f(\mathbf{x}) > f(\mathbf{x}_0)$.

综上,x₀不是f的极值点。□

Thm. n元函数f在 x_0 的邻域中二阶连续可微.

 $(1) f(\mathbf{x}_0)$ 极小,则 $H_f(\mathbf{x}_0)$ 的所有特征值均 ≥ 0 .

 $(2) f(\mathbf{x}_0)$ 极大,则 $H_f(\mathbf{x}_0)$ 的所有特征值均 ≤ 0 .

Proof: $(1) f(\mathbf{x}_0)$ 极小,则 $grad f(\mathbf{x}_0) = 0.$ 当 $\Delta \mathbf{x} \to 0$ 时,

$$f(\mathbf{x}_0 + \Delta \mathbf{x}) - f(\mathbf{x}_0) = \frac{1}{2} (\Delta \mathbf{x})^{\mathrm{T}} H_f(\mathbf{x}_0) \Delta \mathbf{x} + o(\|\Delta \mathbf{x}\|^2).$$

若 $H = H_f(\mathbf{x}_0)$ 有特征值 $\lambda < 0$,设 $H\alpha = \lambda \alpha$, $\|\alpha\| = 1$.则

$$f(\mathbf{x}_0 + t\alpha) - f(\mathbf{x}_0) = \frac{1}{2}\lambda t^2 + o(t^2), \quad (t \to 0 \text{ b}).$$

|t|充分小时, $f(\mathbf{x}_0 + t\alpha) - f(\mathbf{x}_0) < 0$, 与 $f(\mathbf{x}_0)$ 极小矛盾.

同理可证(2).□

Remark 判断多元函数的驻点是否为极值点,关键 在于研究函数在这一点的Hasse矩阵的正定性.

Thm. 设f(x, y)在 $M_0(x_0, y_0)$ 的邻域中二阶连续可微, grad $f(x_0, y_0) = 0$, 记

$$A = \frac{\partial^2 f(M_0)}{\partial x^2}, B = \frac{\partial^2 f(M_0)}{\partial x \partial y}, C = \frac{\partial^2 f(M_0)}{\partial y^2},$$

则1) 若A > 0, $AC - B^2 > 0$, 则 $f(x_0, y_0)$ 严格极小.

- 2) 若A < 0, $AC B^2 > 0$, 则 $f(x_0, y_0)$ 严格极大.
- 3)若 $AC B^2 < 0$,则 $f(x_0, y_0)$ 不是f的极值.

Remark: 当 $AC - B^2 = 0$ 时, $f(x_0, y_0)$ 可能不是f的极值, 也可能是f的极大值或极小值. 例如:

f(x, y)	$H_f(0,0)$	(0,0)
$x^2 + y^3$	$\begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$	不是f的极值点
$x^2 + x^2y^2$	$\begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$	是f的极小值点.
$-x^2 - x^2y^2$	$\begin{pmatrix} -2 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$	是f的极大值点.

Remark: $f \in C^2(D)$, (x_0, y_0) 为D的内点,则

$$f(x_0, y_0)$$
极小 \ \iff \begin{cases} f''_{xx}(x_0, y_0) \ge 0 \\ f''_{yy}(x_0, y_0) \ge 0 \end{cases}

$$f(x_0, y_0)$$
极大 $\Rightarrow \begin{cases} f''_{xx}(x_0, y_0) \le 0 \\ f''_{yy}(x_0, y_0) \le 0 \end{cases}$

(Hint: 考虑一元函数 $f(x, y_0)$ 和 $f(x_0, y)$ 的极值.)

Remark:求函数f的极值,先求出f的所有驻点,再逐个判断他们是否为极值点.

4.例题

例: $x^2 + y^2 + z^2 - 2x + 2y - 4z - 10 = 0$ 确定隐函数 z = z(x, y).求z(x, y)的极值.

分析:Step1. 求z = z(x, y)的驻点..

Step2.求驻点处的Hasse矩阵,判断是否为极值点.

解:视方程

$$x^{2} + y^{2} + z^{2} - 2x + 2y - 4z - 10 = 0$$

中z = z(x, y),分别对x和y求偏导,得

$$2x + 2zz_x' - 2 - 4z_x' = 0 (1)$$

$$2y + 2zz'_{y} + 2 - 4z'_{y} = 0 (2)$$

于是

$$z'_{x} = \frac{x-1}{2-z}, z'_{y} = \frac{y+1}{2-z}.$$

驻点为(x, y) = (1, -1),对应z = -2,或z = 6.

(1)式分别对x,y求偏导,得

$$2 + 2z_{x}^{\prime 2} + 2zz_{xx}^{"} - 4z_{xx}^{"} = 0,$$

$$2z_{x}^{\prime}z_{y}^{\prime} + 2zz_{xy}^{"} - 4z_{xy}^{"} = 0,$$

(2)对y求偏导,得

$$2 + 2z_y'^2 + 2zz_{yy}'' - 4z_{yy}'' = 0.$$

当
$$(x, y, z) = (1, -1, -2)$$
时,
$$z''_{xx} = 1/4, z''_{xy} = 0, z''_{yy} = 1/4.$$

$$H = \begin{pmatrix} 1/4 & 0 \\ 0 & 1/4 \end{pmatrix}$$
正定,故 $z = -2$ 为极小值.

$$z''_{xx} = -1/4, z''_{xy} = 0, z''_{yy} = -1/4.$$

$$H = \begin{pmatrix} -1/4 & 0 \\ 0 & -1/4 \end{pmatrix}$$
负定,故 $z = 6$ 为极大值. \Box

例. 求
$$f = (x^2 + y^2)e^{-(x^2+y^2)}$$
的极值.

解: Step1, 求驻点.由

$$\begin{cases} f'_x = 2x(1-x^2-y^2)e^{-(x^2+y^2)} = 0\\ f'_y = 2y(1-x^2-y^2)e^{-(x^2+y^2)} = 0 \end{cases}$$

得驻点(0,0)或 $x^2 + y^2 = 1$.

Step2. 求Hasse矩阵, 极值判断

$$f''_{xx} = [2(1-3x^2-y^2)-4x^2(1-x^2-y^2)]e^{-(x^2+y^2)}$$

$$f''_{yy} = [2(1-x^2-3y^2)-4y^2(1-x^2-y^2)]e^{-(x^2+y^2)}$$

$$f''_{xy} = -4xy(2-x^2-y^2)e^{-(x^2+y^2)}$$

•
$$\stackrel{\text{\tiny M}}{=}$$
 $(x, y) = (0, 0)$ H f , $f''_{xx} = 2$, $f''_{xy} = 0$, $f''_{yy} = 2$.

$$H = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$
正定, $f(0,0)$ 极小.

例: 求 $z = x^4 + y^4 - 2x^2 + 4xy - 2y^2$ 的极值.

 $\not \exists z'_x = 4x^3 - 4x + 4y, \quad z'_y = 4y^3 + 4x - 4y.$

得驻点($\sqrt{2}$, $-\sqrt{2}$), $(-\sqrt{2}, \sqrt{2})$, (0,0).

$$z''_{xx} = 12x^2 - 4$$
, $z''_{xy} = 4$, $z''_{yy} = 12y^2 - 4$.

(1)在($\sqrt{2}$, $-\sqrt{2}$),

$$A = C = 20, B = 4, AC - B^2 > 0,$$

取得极小值.

(2)同理z(x,y)在($-\sqrt{2},\sqrt{2}$)取得极小值.

(3)在(0,0),

$$A = C = -4, B = 4, AC - B^2 = 0,$$

判别法失效. 注意到

$$z(x,x) = 2x^4 > 0$$
, 当 $x \neq 0$ 时.

$$z(x,0) = x^4 - 2x^2$$

$$= x^2(x^2 - 2) < 0, \pm 0 < x^2 < 2 = 1.$$

故(0,0)不是极值点.□

例.
$$\lim_{\substack{(x,y)\to(0,0)\\x\neq\sin y}} \frac{f(x,y)-f(0,0)}{\left(x-\sin y\right)^2} = A > 0, f 连续.$$

(0,0)是否为f的极值点?

解: $\exists \delta > 0, s.t.$

$$\frac{f(x,y) - f(0,0)}{(x - \sin y)^2} > \frac{A}{2}, \quad \forall x^2 + y^2 \le \delta, \, x \ne \sin y.$$

由f的连续性, $\forall x^2 + y^2 \leq \delta$, 有

$$f(x, y) - f(0, 0) \ge A(x - \sin y)^2 / 2 \ge 0.$$

故(0,0)为f的极小值点. □

Remark: 考虑 $f(x, y) = f(0, 0) + (x - \sin y)^2$.

例:f连续, $\lim_{(x,y)\to(0,0)} \frac{f(x,y)-xy}{(x^2+y^2)^2} = 1.f(0,0)$ 是否极值?

 $\mathbb{R}: \lim_{(x,y)\to(0,0)} (f(x,y)-xy) = 0, f(0,0) = 0.$

存在 $\varepsilon > 0$, 当 $x^2 + y^2 < \varepsilon$ 时,

$$\frac{3}{2}(x^2+y^2)^2 > f(x,y)-xy > \frac{1}{2}(x^2+y^2)^2.$$

于是对充分大的 $n, f\left(\frac{1}{n}, \frac{1}{n}\right) > \frac{1}{n^2} + \frac{2}{n^4} > 0,$

$$f\left(\frac{1}{n}, -\frac{1}{n}\right) < -\frac{1}{n^2} + \frac{6}{n^4} = -\frac{1}{n^2}(1 - \frac{6}{n^2}) < 0.$$

故ƒ(0,0)不是极值.□

例. (最小二乘法)

分析: 使误差的平方和最小.

$$\mathbf{\widetilde{H}}: f(a,b) = \sum_{i=1}^{n} [(ax_i + b) - y_i]^2$$

Step1.证明f(a,b)有最小值.

记
$$A = \sum_{i=1}^{n} x_i^2, B = \sum_{i=1}^{n} x_i, 则$$

$$f(a,b) = Aa^2 + 2Bab + nb^2 + Da + Eb + G$$

y = ax + b

 (x_i, y_i)

且

$$\lim_{a^2+b^2\to +\infty} f(a,b) = +\infty.$$

故 $\exists R > 0$, 当 $a^2 + b^2 > R^2$ 时, f(a,b) > f(0,0). 从而f 在 $a^2 + b^2 \le R^2$ 上的最小值就是全局最小值.

Step2.求f(a,b)的最小值点.由

$$\begin{cases} f'_a = -2\sum_{i=1}^n (y_i - ax_i - b)x_i = 0\\ f'_b = -2\sum_{i=1}^n (y_i - ax_i - b) = 0 \end{cases}$$

得f的唯一驻点

$$a = \frac{n\sum_{i=1}^{n} x_i y_i - B\sum_{i=1}^{n} y_i}{nA - B^2}, b = \frac{A\sum_{i=1}^{n} y_i - B\sum_{i=1}^{n} x_i y_i}{nA - B^2}.$$

$$Hasse$$
矩阵 $\mathbf{H}_f = \begin{pmatrix} 2A & 2B \\ 2B & 2n \end{pmatrix}$ 正定,驻点为极小值点. 而 f 的最小值点必为极小值点,因此 f 唯一的极小值

点就是f的最小值点.□

作业: 习题1.9 No. 1, 2