

技术 QQ:2853978375

邮箱: hxdkj001@163.com

电话: 0755-29360923

HXD019 为红外信号收发处理芯片,支持所有红外设备,需要由主控芯片调用接口函数进入发射数据或者学习数据状态

- 一,通讯方式: 三个 GPIO 通讯或者一对 I2C+一个 GPIO 通讯
 - (一), 三个 GPIO 通讯:
 - 0,设置三个 GP I O 和初始化, hxd019D V1.9.c 文件:

将 MCU 与遥控 I C_HXD019 相连的所有 I O 内部下拉需要关闭,Set_SDA_IO ()到 GetBUSYStatus ()的所有主控芯片和 hxd019 连接的 pin 脚设置函数设置好,分别是 SDA,SCL,BUSy 各有几个配置函数,上电或待机时均为高电平,然后加入编译,范例如下:

- 1, 发学习数据或码库数据:
 - 1.1. 取数据 (Size 不定长, 10 到 120 个字节, 学习数据最多是 232 个字节) 范例:
 unsigned char data[] = {0x30, 0x00, 0x01, 0x1c, 0xE3, 0x00, 0xFF, 0x20, 0x88, 0xD7}
 - 1.2. 然后调写函数: void writel2C(char* data, UINT8 count);
- 2, 学习和发学习数据: hxd019D_V1. 9. c 文件:
 - 2.1 进入学习:调一次所给函数: Learn_start2(); (此时外部操作:用被学的遥控器对着红外二极管发码);
 - 2.2 等学习完成: 当 I O 口: busy 口由低变高调用函数 readi2C2(), 范例:

```
Learn_start2(); //此时 busy 变低
Delay(50ms); //延时 50mS //等硬件稳定)
while(busy ==1) //(等待学习,此时主控可做其它工作,busy 变高再回来读数据)
{
    Delay(10us) //(学后 busy 变高)
    readl2C2(char* readtempbuf)
};
```

得到的数据 readtempbuf[]={},230 个字节; 回传给上层或本主控处理(本案例是前者) 2.3,学习数据处理:将读到的第一个字节 00 去掉,前面加 0x30,0x03 加校验,30 开始

如有更新,恕不另行通知,在使用前请先联系,以获得产品的最新信息



技术 QQ: 2853978375

邮箱: hxdkj001@163.com

电话: 0755-29360923

所有数据和的低 8 位放第 232 字节,0x30, $0x03 + (00_{-}229$ 个字节)+校验(前面 231 个字节和的低 8 位),要用时发回 019 芯片,函数名 writel2C()(同上);

3, 硬件相关:

将硬件连接好(参见后面原理图),在调试期间,建议三个通讯 I0 口,各串一个 100R 左右的电阻(量产不需要),防止异常 I0 冲突.

4, 时序调整, 在 hxd019D V1.9.c 文件,

```
#define DELAY_TIME 550 //H: 25us-35us
#define DELAY_ST 19 //18ms-25ms
```

参考〈时序参考图. JPG〉文档:根据 MCU 不同时钟调整,测通讯时钟 SCL 线调以下参数: #define DELAY_TIME 550 // 使 SCL 时钟周期在调用 writeI2C()时:H=30uS, #define DELAY ST 19 // SCL 第一个下降沿到第二个下降沿的时间: 20mS,

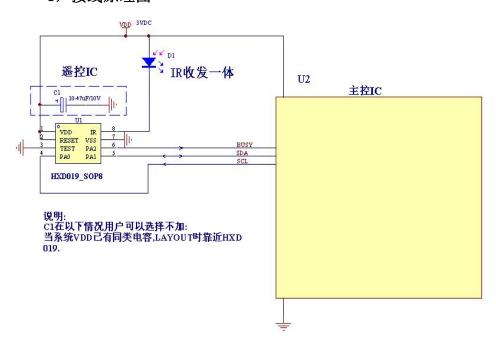
注:调程序时如果连续调用 writeI2C()和 Learn_start2()时中间要间隔 800mS, Learn_start2()后到查 busy 是否变高:要间隔 50mS 以上,各系统平台的读写函数名可能不尽相同,以实际范例程序为准。

(二) 一对 I2C+一个 GPIO 通讯:

I2C 通讯,每次读写前先写一个 FF 数据,延时 20mS 以后再读写正式数据,另一个 GPIO 的使用方法即 busy 通讯口和三个 GPIO 的通讯方式相同,I2C 命令参见上述代码中的数据,从头到尾发完即可,数据已包括 I2C 地址,I2C 数据。

二,硬件基本收发原理图(多灯收发原理图另见详谈);

1,接线原理图





技术 QQ: 2853978375

邮箱: hxdkj001@163.com

电话: 0755-29360923

2, 调试板原理图:

