

# 算法作业

残留网络  $G_f$

增广路径

一般用 BFS 算法遍历残留网络中各个结点,以此寻找增广路径

## 残留网络 $G_f$

- 是针对流网络的某一条可行流来说的
- 可行流不同, 残留网络不同
- 残留网络包含原网络所有点, 边包括原网络所有边和所有反向边
- 每条边的容量如何定义呢;
- $c_1(u, v) = c(u, v) - f(u, v), (u, v) \in E$  表示还有多少流量可以用, 流量减去容量
- $c_1(u, v) = f(v, u), (v, u) \in E$  反向边表示可以退回去多少流量
- 设残留网络的可行流为  $f_1$ , 则  $f + f_1$  也是原网络  $G$  的另外一个可行流
- $|f + f_1| = |f| + |f_1|$
- 流量相加指的是每条边对应相加: 残留网络和原网络边的方向相同, 累加; 相反, 相当于退回的流量, 减去;

## 增广路径

- 残留网络里, 沿着流量  $\geq 0$  的边能够走到终点, 这样的路径为增广路径
- 无环
- 性质: 对于当前的可行流来说, 残留网络里无增广路径, 则该可行流为最大流

一般用 BFS 算法遍历残留网络中各个结点,以此寻找增广路径

```
1 int bfs(){///找到增广路
2     memset(vis,0,sizeof vis);
3     queue<int>q;
4     q.push(S);vis[S]=1;
5     incf[S]=inf;///源点的流量是无限的
6     while(!q.empty()){
7         int u=q.front();q.pop();
8         for(int i=h[u];~i;i=edge[i].ne){
9             int j=edge[i].e;
10            if(edge[i].w){///当前边容量大于0
11                if(vis[j]) continue;///被访问过
12                incf[j]=min(incf[u],edge[i].w);///最大可行流为最小值
13                pre[j]=i;///记录前驱结点
14                q.push(j);vis[j]=1;
15                if(j==T) return 1;
16            }
17        }
18    }
19    return 0;
20 }
```