# 计算机图形学

## 何中天

## January 2021

## 目录

1	成果图	2
2	算法选型         2.1 光线追踪	2 2 3
3	算法优化	3
4	附加特性	5
	4.1 景深	5
	4.2 贴图	5
	4.3 抗锯齿	5
	4.4 软阴影	5
5	代码框架	6
6	场景设计	6

## 1 成果图



成果图的详细内容在最后一节场景设计中详细介绍。

## 2 算法选型

我实现了光线追踪和渐进式光子映射两种渲染算法,均使用 kd 树优化。同时实现了景深、贴图、软阴影和抗锯齿多种效果。

#### 2.1 光线追踪

由渲染方程,每次在光线与表面的交点处都要做一次积分。光线追踪算法,使用蒙特卡洛方法来近似这个积分。在每个交点,依据当前表面的BRDF函数来进行反射与折射的采样,

$$L_r = \int_{\Omega} f(\omega_i \to \omega_r) L(\omega_i) \cos(\omega_i) d\omega_i$$

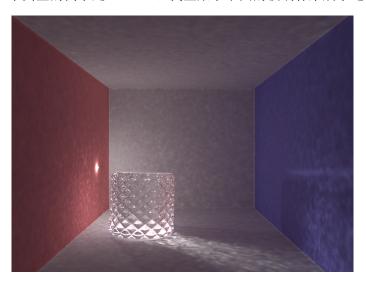
在学习光线追踪的过程中,我参考了smallpt。

#### 2.2 渐进式光子映射

光子映射算法从光源出发追踪光子的路径,使用俄罗斯轮盘赌来决定光子在每个漫反射面是否被吸收,并记录它经过的漫反射面。通过随机大量的光子,我们就可以得到光子在漫反射面上的光子图,由于光子数量大,我们使用 kd 树来存储。在渲染时,从相机发射射线并追踪,碰到第一个漫反射面则停止,这时在交点处找光子图中 k 临近光子,同时设定一个最大半径R。使用这些光子的能量来渲染对应点。

渐进式光子映射算法通过多轮迭代,逐渐减小 R 的大小来获得更高的精度。

与光线追踪算法相比,光子映射能够更好的处理由反射和透射引起的漫反射。一个典型的例子是 Caustic, 我渲染了下图的玻璃杯来展示这个特性。

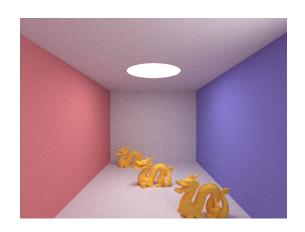


## 3 算法优化

在光线追踪和渐进式光子映射中我均使用了 kd 树进行优化。对于光线追踪的部分,主要的开销来源于求交的判断,对三角面片建 kd 树可以得到显著的优化,这部分代码实现在 mesh.cpp 中。在渐进式光子映射时,光子数量是百万级别的,使用 kd 树可以有效优化求解 k 近邻的时间。kd 树求 knn 的核心代码如下:

```
numberstyle
   float kdtDis(int x) {
1
 2
        Vector3f dis;
3
        for (int i = 0; i < 3; i ++) {</pre>
            if (kdt[x].mn[i] <= centr[i] && centr[i] <= kdt[x].</pre>
 4
                mx[i]) dis[i] = 0;
 5
            else dis[i] = min(fabs(kdt[x].mn[i] - centr[i]),
                fabs(kdt[x].mx[i] - centr[i]));
 6
 7
        return dis.length();
8
 9
10
   void kdtQry(int x, std::priority queue< Photon, vector<</pre>
       Photon>, cmpKmin >* que) {
11
        if (kdtDis(x) >= DisToCentr(tp)) return ;
        if (que->size() < K || DisToCentr(pm[x]) <= DisToCentr(</pre>
12
            tp)) {
13
            if (que->size() >= K) {
14
                que->pop();
15
16
            que->push(pm[x]);
17
            tp = que->top();
18
        }
        int lc = kdt[x].lc, rc = kdt[x].rc;
19
20
        if (lc && rc) {
21
            if (kdtDis(lc) < kdtDis(rc)) {</pre>
22
                kdtQry(kdt[x].lc, que);
23
                kdtQry(kdt[x].rc, que);
24
            } else {
25
                kdtQry(kdt[x].rc, que);
26
                kdtQry(kdt[x].lc, que);
27
28
        } else if (lc) kdtQry(kdt[x].lc, que);
29
        else if (rc) kdtQry(kdt[x].rc, que);
30 }
```

同时也使用了 OpenMP 利用多线程加速。



#### 4 附加特性

#### 4.1 景深

景深的光学效果来自于相机凸透镜的聚焦。首先求出相机射线与焦平 面的交点,在凸透镜上蒙特卡洛采样并发出新的射线即可得到景深效果。

#### 4.2 贴图

建立交点与图片坐标的对应关系,将交点对应到图片的像素点上。在我的成果图中,背景球场和天空都是使用贴图来实现的。

#### 4.3 抗锯齿

计算某个像素的值时,通过扰动可以获得抗锯齿的效果,我使用了 tent 滤波来进行扰动的改良, 使得分布向中间集中。

$$f(x) = \begin{cases} \sqrt{x} - 1, x < 1\\ 1 - \sqrt{2 - x}, x > 1 \end{cases}$$

#### 4.4 软阴影

软阴影的原理是对面光源的随机采样,我的算法实现了这个效果。

#### 5 代码框架

我的代码框架是基于 PA1 的。主要渲染算法包括: 在 main.cpp 中, PathTracing() 和 radiance() 实现了光线追踪。PPM(), PhotonMapping(), RayTracing() 和 collectPhoton() 实现了 PPM, 其中 struct Kdtree 是对光子图建立的 kd 树。

在 mesh.cpp 和 mesh.hpp 中,对三角面片建立了 kd 树,求交由原来的暴力改为在 kd 树上查询,这个 kd 树是对三角面片而不是点建立,所以与上一个结构不同,不能复用。

## 6 场景设计

成果图中展示的场景由我自己搭建,以足球为主题。正中是英超足球俱乐部阿森纳的 logo,使用的是折射效果,地面上的红色光晕就是对光源的折射。两边摆放了两座欧冠奖杯(其实阿森纳没有得过欧冠,但是网上免费的足球奖杯模型只有欧冠了,那就祝枪手早日捧起欧冠奖杯吧)。欧冠奖杯的表面采用金属高光效果。前面摆放着一个足球和一双金靴(枪手拿过 12 次英超项级联赛金靴,位居第一,其中传奇亨利拿过四次)。金靴采用反射面。背景贴图是枪手主场——酋长球场,天空自然是北伦敦的天空了。地面采用Phong 材质,光照效果是漫反射与反射的叠加。图中有四个点光源,位置使用小白点标出。具体参见 arsenal.txt。

成果图分辨率 1024×768, 采用 PPM 算法进行渲染, 图中包含多种折射、反射模型及不同的材质, 我选出了效果最好的材质组合, 比如如下两图的对比。



图 1: 地面 Phong 材质



图 2: 地面不带反射