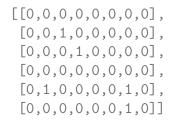
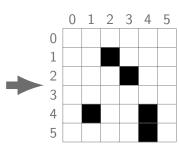
I21: Introduction à l'algorithmique Cours 8: Parcours dans une grille

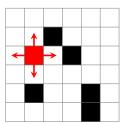
Nicolas Méloni Licence 1: 2ème semestre (2017/2018)

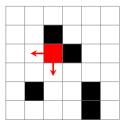
- On représente un espace en deux dimensions par une grille de cases rectangulaires (comme un plateau d'échecs);
- on modélise une telle grille à l'aide d'un tableau d'entiers à deux dimensions;
- les cases contenant le nombre 0 seront considérées comme libres;
- les cases contenant le nombre 1 seront considérées comme inaccessbiles;
- on autorise seulement les déplacement orthogonaux.

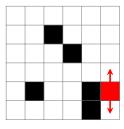




On se donne fonction de déplacement retournant une file contenant les cases atteignables à partir d'une case donnée.







```
ALGORITHME Voisins (G, lig, col):
        DONNEES
          G: tableau de taille n x m
          lig, col: entiers
        VARIABLES ·
          voisins: File
          dep: tableau de taille 4 x 2
         i, l, c: entiers
        DEBUT
          dep \leftarrow [[1,0],[0,1],[-1,0],[0,-1]]
    10
         i ← 1
    11
         TQ i ≤ 4 FAIRE
    12
             I \leftarrow lig + dep[i][0]
    13
            c \leftarrow col + dep[i][1]
   14
             SI 1 \leqslant I \leqslant n ET 1 \leqslant c \leqslant m ET G[I][c]=0 ALORS
   15
                enfiler(voisins, [1,c])
   16
             FSI
   17
          i← i+1
    18
          FTQ
    19
          RENVOYER voisins
    20
        FIN
    21
N. Méloni
```

Complexité : $\Theta(1)$

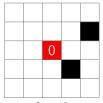
On s'intéresse à deux problèmes spécifiques :

- le calcul du voisinage;
- la recherche de chemin.

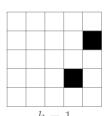
Problème : Calcul de voisinage

Entrée : Une grille 2D G de taille $n \times m$, les coordonnées d'une case de la grille (lig, col) et un entier k.

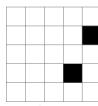
Sortie : L'ensemble des cases atteignables en partant de (lig,col) en k déplacements.



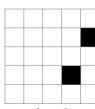




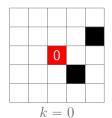
k = 1

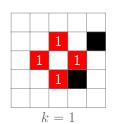


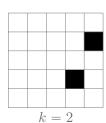
k = 2

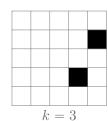


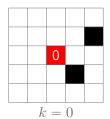
k = 3

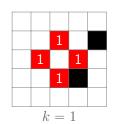




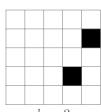


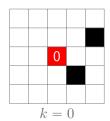


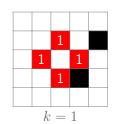


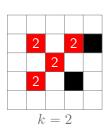


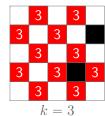












```
ALGORITHME Voisinage (G, lig, col, k):
    DONNEES
      G: tableau de taille n x m
       lig , col: entiers
    VARIABLES:
       g: tableau de taille n x m
      F, vois, kvois: File
      L.C.I.c: entiers
9
    DEBUT
10
       g[lig][col] \leftarrow 0
11
       enfiler (F, [lig, col])
      TQ file_vide(F)=FAUX FAIRE
12
13
        L,C \leftarrow defiler(F)
         vois ← Voisins(G.L.C)
14
15
         TQ file_vide(vois)=FAUX FAIRE
16
          l,c ← defiler(vois)
17
           SI g[l][c] < g[L][C]+1 ALORS
18
             g[l][c] \leftarrow g[L][C]+1
              SI g[I][C]=k ALORS
19
                enfiler (kvois,[I,c])
20
             SINON
21
22
                enfiler (F,[I,c])
              FSI
24
           FSI
25
        FTQ
26
      FTQ
27
      RENVOYER kyois
28
    FIN
```

Problème : Recherche de chemin

 $\it Entr\'ee$: Une grille 2D $\it G$ de taille $\it n \times \it m$, les coordonnées d'une

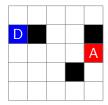
case de départ (ld, cd) et d'une case d'arrivée (la, ca).

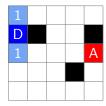
Sortie : Un chemin allant de la case de départ à la case d'arrivée.

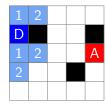


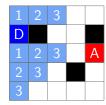
Idée générale :

- Calculer la distance de chaque case de la grille à la case de départ;
- une fois la case d'arrivée atteinte, remonter jusqu'à la case de départ en se déplaçant à chaque fois sur une case de distance inférieure de 1;











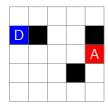


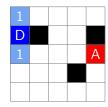


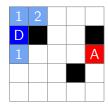
Chemin: (0,1), (0,2), (1,2), (2,2), (3,2), (4,2)

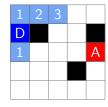
```
ALGORITHME Distance (G, ld, cd):
    DONNEES
      G: tableau de taille n x m
       Id,cd,la,ca: entiers
    VARIABLES:
      F. vois: Files
       g: tableau de taille n x m initiallise a nm
      L,C,I,c: entiers
    DEBUT
       enfiler (F, [ld, cd])
10
11
      TQ file_vide(F)=FAUX FAIRE
12
        L.C ← defiler(F)
13
        vois ← Voisins(G,L,C)
        TQ file_vide(vois)=FAUX FAIRE
14
15
          l,c ← defiler(vois)
16
           SI g[L][C]+1 < g[I][c] ALORS
             g[l][c] \leftarrow g[L][C]+1
enfiler (F,[l,c])
17
18
           FSI
19
20
        FTQ
21
      FTQ
      RENVOYER g
23
    FIN
```

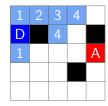
```
ALGORITHME Chemin (G, Id, cd, Ia, ca):
     DONNEES
       G: tableau de taille n x m
       Id,cd,la,ca: entiers
     VARIABLES:
       P: Pile
       vois: File
       g: tableau de taille n x m initiallise a nm
9
       L.C.I.c: entiers
10
     DEBUT
11
       g ← Distance(G, ld, lc)
12
       L.C ← la .ca
       empiler (P, [L, C])
13
       TQ g[L][C]>0 FAIRE:
14
          vois ← Voisins (G, L, C)
15
16
        l,c ← defiler(vois)
17
         \mathbf{TQ} \ \mathbf{g}[\mathsf{I}][\mathsf{c}] \neq \mathbf{g}[\mathsf{L}][\mathsf{C}] - 1 \ \mathbf{FAIRE}
18
           l.c ← defiler(vois)
19
         FTQ
          empiler (P,[I,c])
20
21
         L,C ← I,c
22
       FTQ
       RENVOYER P
24
     FIN
```

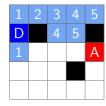


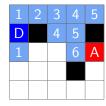
















Chemin: (0,1), (0,0), (1,0), (2,0), (3,0), (3,1),(3,2),(4,2)