4

# СТАТИКА КОНСТРУКЦИЈА 1

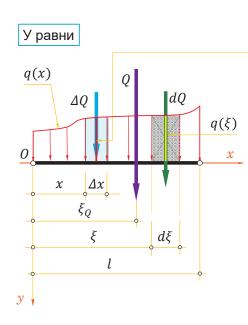
Модул: Конструкције

- материјал за вежбе -

2024.

# Услови равнотеже штапа - силе у пресецима

## Замена расподељеног оптерећења еквивалентним силама



Средњи интензитет континуалног оптерећења:

$$q_{sr} = \frac{\Delta Q}{\Delta x} \qquad \qquad \lim_{\Delta x \to 0} q_{sr} = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{\Delta Q}{\Delta x} = \frac{dQ}{dx} = q$$

Површина дијаграма оптерећења:

$$\underline{q(\xi)} \quad dQ = q(\xi) \cdot d\xi \qquad \qquad Q = \int_{0}^{l} dQ = \int_{0}^{l} q(\xi) \cdot d\xi$$

🗴 Применом Варињонове теореме за тачку О:

$$Q \cdot \xi_Q = \int_0^l dQ \cdot \xi = \int_0^l \xi \cdot q(\xi) \cdot d\xi$$

Положај резултанте је:

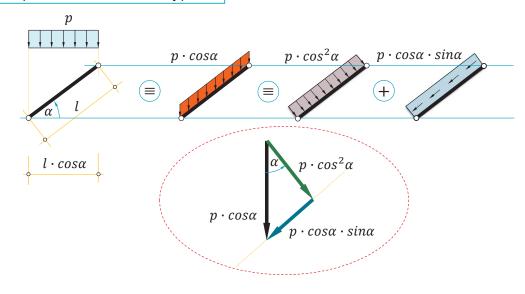
$$\xi_Q = \frac{\int_0^l \xi \cdot q(\xi) \cdot d\xi}{Q} = \frac{\int_0^l \xi \cdot q(\xi) \cdot d\xi}{\int_0^l q(\xi) \cdot d\xi}$$

Тако смо сада заменили расподељено оптерећење концентрисаном силом Q са њеним положајем  $\xi_Q$  у односу на леви крај штапа за услове равнотеже. Ово се **не ради** када се тражи деформација штапа.!.

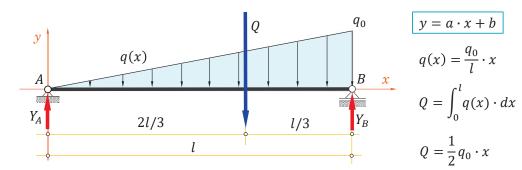
## Примери:

• Еквиваленције равномерно једноликог расподељеног оптерећења у равни.

#### Оптерећење задато по косој равни



• Еквиваленција линеарно подељеног оптерећења



$$\sum M_z^A = 0: \quad Y_B \cdot l - Q \cdot \frac{2}{3} l = 0 \ \to \ Y_B = \frac{1}{3} \cdot q_0 \cdot l$$

$$\sum Y = 0: \qquad Y_A + Y_B = Q \rightarrow Y_A = \frac{1}{6} \cdot q_0 \cdot l$$

$$y = a \cdot x + b$$

$$q(x) = \frac{q_0}{l} \cdot x$$

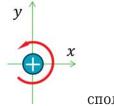
$$Q = \int_0^l q(x) \cdot dx$$

$$Q = \frac{1}{2}q_0 \cdot x$$

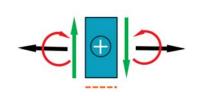
$$Q(x) = \frac{1}{2} \cdot q(x) \cdot x$$

$$Q(x) = \frac{1}{2} \cdot \frac{q_0}{l} \cdot x^2$$

• Конвенција за смерове сила (једна од могућих) - договор

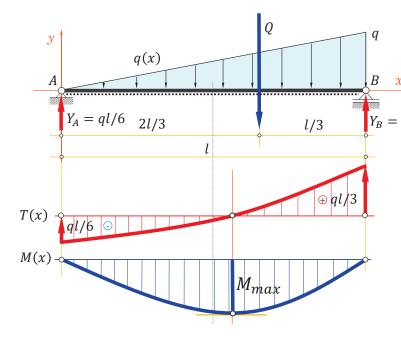


споља



унутра

• Дијаграми унутрашњих сила у пресецима



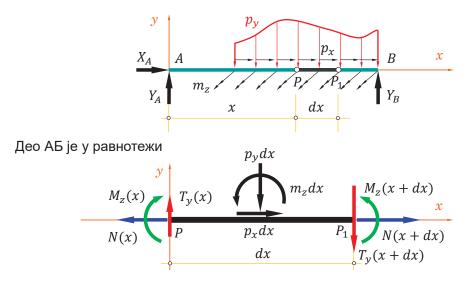
$$T(x) = Y_A - Q(x)$$

$$T(x) = \frac{1}{6}ql - \frac{1}{2}\frac{q}{l}x^2$$

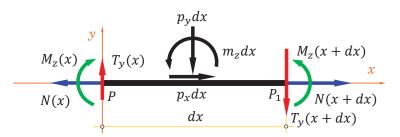
$$M(x) = Y_A x - Q(x) \frac{1}{3} x$$

$$M(x) = \frac{1}{6}qlx - \frac{1}{6}\frac{q}{l}x^3$$

Услови равнотеже елемента линијског носача у равни



Када је само један део штапа у равнотежи, онда је у равнотежи и било који други део штапа. Због тога узимамо само један његов мали део дужине dx.

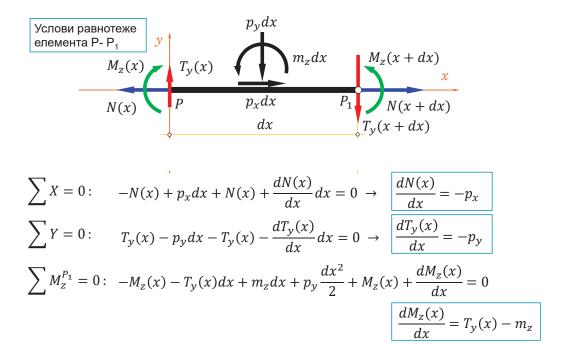


Тејлоров ред за силе у пресеку:

$$N(x + dx) = N(x) + \frac{1}{1!} \cdot \frac{dN(x)}{dx} \cdot dx + \cdots$$

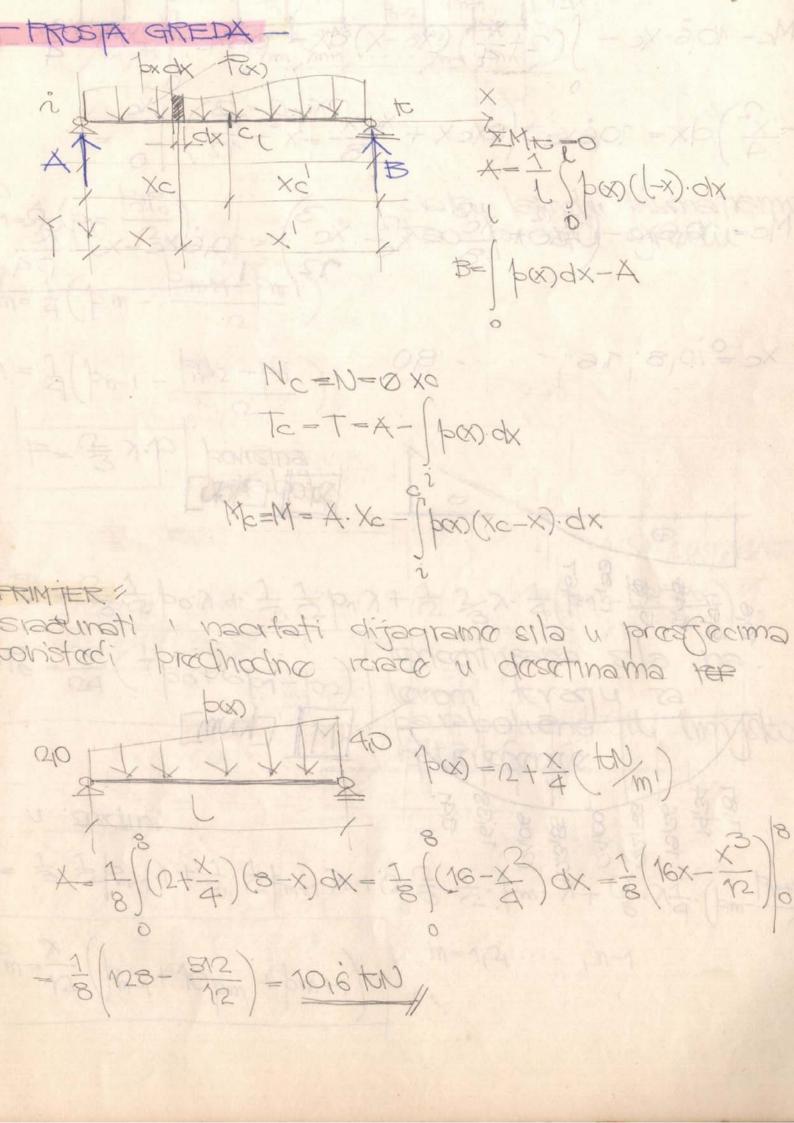
$$T_y(x + dx) = T_y(x) + \frac{1}{1!} \cdot \frac{dT_y(x)}{dx} \cdot dx + \cdots$$

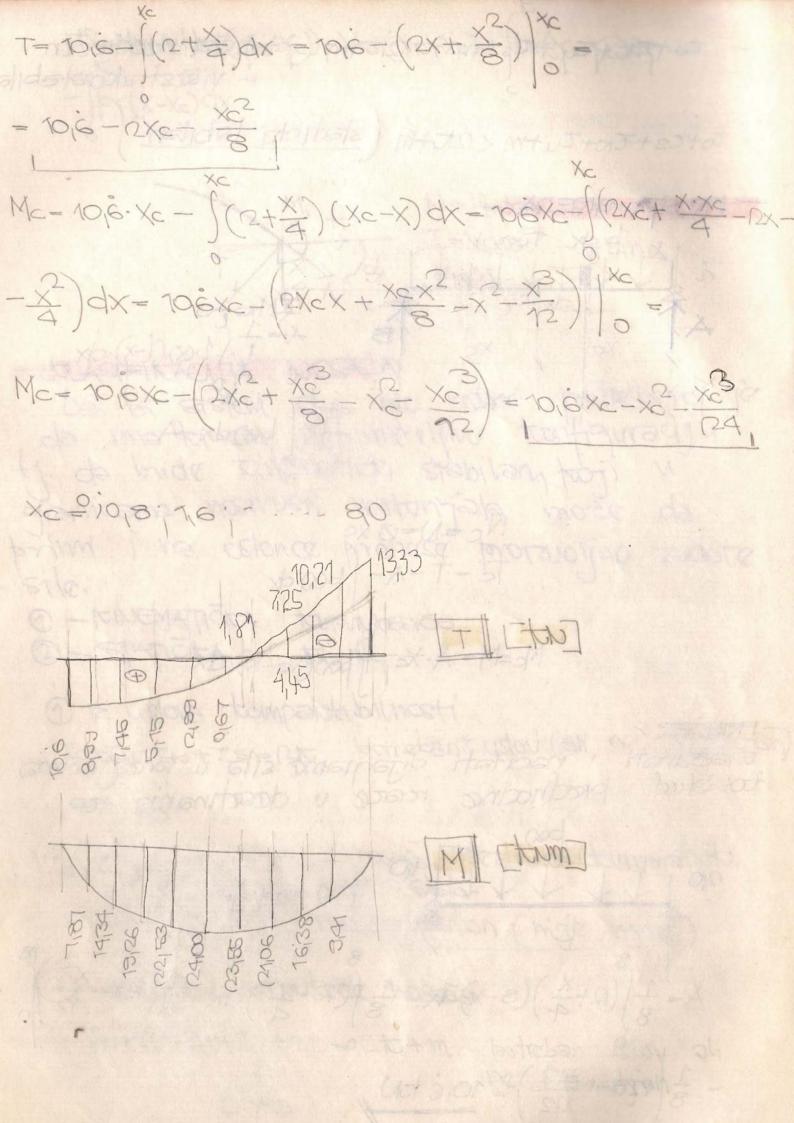
$$M_z(x + dx) = M_z(x) + \frac{1}{1!} \cdot \frac{dM_z(x)}{dx} \cdot dx + \cdots$$



Тако смо дошли до диференцијалних једначина услова равнотеже правог штапа у равни по теорији првог реда - линеарна теорија.

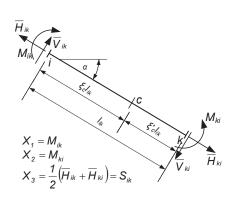
to Co HUHBF (pxdx=0 -00) (n) morph Mont com do a for de parque spiration spiral ob is Vb-Va+ (By-dx-0/6)-Accord the their stopes sufformed promoted sounds en of money & Mb-Ma+Ha(yb-ya)-Va(xb-Xa)-Jax(yb-y)dy+ by (xbx)dro Mb-Ma+Hb (Yb-Ya)-Yb(Xb-Xa)+ [bx(Y-Ya)dx-1by(x-xa)dx-0 Hamilian Segment solar 510 Him Ci Mai At X H= Hir- pxdx - Hrit pxdx V= Vir- Spydx = Vir+ Jpdx M-Min-Hir. (7c-/2) + Vite. (Xc-Xi) + | px (7c-1) dy - | py (xc-x) dx

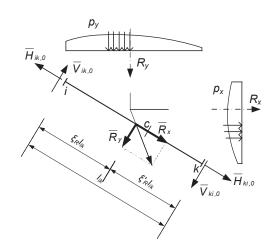




# Силе у пресецима произвољног правог штапа у равни

Sile u preseku "c" 
$$N = N_o + S_{ik}$$
 
$$T = T_o + \frac{M_{ki} - M_{ik}}{I_{ik}}$$
 
$$M = M_o + M_{ik} \cdot \xi_c' + M_{ki} \cdot \xi_c$$





Sile u preseku "c" od spoljašnjeg opterećenja

$$N_{0} = \overline{H}_{ik,0} - \cos \alpha \int_{i}^{c} p_{x} dy - \sin \alpha \int_{i}^{c} p_{y} dx$$

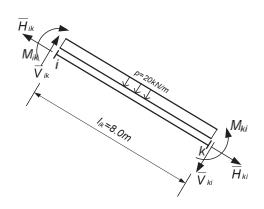
$$T_{0} = \overline{V}_{ik,0} - \cos \alpha \int_{i}^{c} p_{y} dx + \sin \alpha \int_{i}^{c} p_{x} dy$$

$$M_{0} = \overline{V}_{ik,0} \cdot \xi_{c} I_{ik} + \int_{i}^{c} p_{x} (y_{c} - y) dy - \int_{i}^{c} p_{y} (x_{c} - x) dx$$

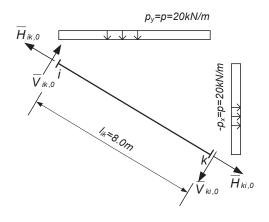
Sile na krajevima štapa od spoljašnjeg opterećenja

$$\begin{aligned} \overline{H}_{ik,0} &= -\overline{H}_{ki,0} = \frac{\overline{R}_x}{2} \\ \overline{V}_{ik,0} &= \overline{R}_y \cdot \xi_R' & \overline{V}_{ki,0} &= -\overline{R}_y \cdot \xi_R \end{aligned}$$

Sračunati i nacrtati dijagrame presečnih sila za štap sa opterećenjem.

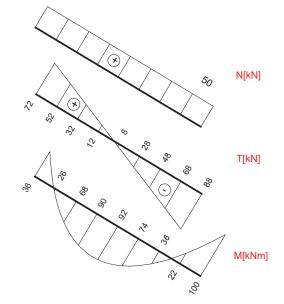


$$X_1 = M_{ik} = -36 \text{ kNm}$$
  
 $X_2 = M_{ki} = -100 \text{ kNm}$   
 $X_3 = \frac{1}{2} (\overline{H}_{ik} + \overline{H}_{ki}) = S_{ik} = 50 \text{ kN}$ 



$$\begin{aligned} R_x &= p_x \cdot I_y & R_y &= p_y \cdot I_x \\ \overline{R}_x &= 0 & \Rightarrow & \overline{H}_{ik,0} &= -\overline{H}_{ki,0} &= 0 \\ \overline{R}_y &= p \cdot I_{ik} &= 160 \text{kN}; & \xi_R &= \xi_R^{'} &= 0.5 \\ \overline{V}_{ik,0} &= 80 \text{kN} & \overline{V}_{ki,0} &= -80 \text{kN} \end{aligned}$$

$$\begin{split} N_{0} &= p \cdot \cos \alpha \int_{i}^{c} dy - p \cdot \sin \alpha \int_{i}^{c} dx = p \cdot \left(\cos \alpha \cdot y_{c} - \sin \alpha \cdot x_{c}\right) = p \cdot x_{c} \left(\cos \alpha \frac{y_{c}}{x_{c}} - \sin \alpha\right) = 0 \\ &= p \cdot x_{c} \left(\cos \alpha \frac{\sin \alpha}{\cos \alpha} - \sin \alpha\right) = 0 \\ T_{0} &= \overline{R}_{y} \xi_{R}^{'} - p \cdot \cos \alpha \int_{i}^{c} dx - p \cdot \sin \alpha \int_{i}^{c} dy = \overline{R}_{y} \xi_{R}^{'} - p \cdot \left(\cos \alpha \cdot x_{c} + \sin \alpha \cdot y_{c}\right) = \\ &= \overline{R}_{y} \xi_{R}^{'} - p \cdot x_{c} \left(\cos \alpha + \frac{y_{c}}{x_{c}} \sin \alpha\right) = \overline{R}_{y} \xi_{R}^{'} - p \cdot x_{c} \left(\cos \alpha + \frac{\sin \alpha}{\cos \alpha} \sin \alpha\right) = \\ &= \overline{R}_{y} \xi_{R}^{'} - p \cdot x_{c} \frac{1}{\cos \alpha} = p \cdot I_{ik} \cdot \frac{1}{2} - p \cdot \xi_{c} I_{ik} = \frac{p \cdot I_{ik}}{2} \cdot \left(1 - 2 \cdot \xi_{c}\right) = 80(1 - 2 \cdot \xi_{c}) \\ M_{0} &= \overline{R}_{y} \xi_{R}^{'} \cdot \xi_{c} I_{ik} - p \int_{i}^{c} \left(y_{c} - y\right) dy - p \int_{i}^{c} \left(x_{c} - x\right) dx = \overline{R}_{y} \xi_{R}^{'} \cdot \xi_{c} I_{ik} - p \cdot \left(\frac{y_{c}^{2}}{2} + \frac{x_{c}^{2}}{2}\right) = \\ &= p \cdot I_{ik} \cdot \frac{1}{2} \cdot \xi_{c} I_{ik} - p \cdot \frac{1}{2} \left(\xi_{c} I_{ik}\right)^{2} = \frac{p \cdot I_{ik}^{2}}{2} \cdot \left(\xi_{c} - \xi_{c}^{2}\right) = 640 \cdot \left(\xi_{c} - \xi_{c}^{2}\right) \end{split}$$



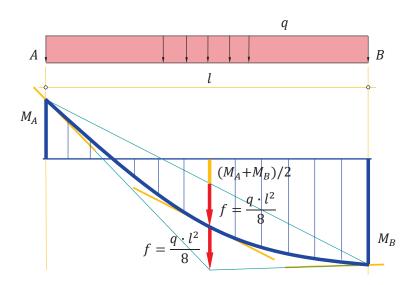
	= 50kN
T	$= 80(1 - 2 \cdot \xi_c) + \frac{-100 - (-36)}{8} = 80(1 - 2 \cdot \xi_c) - 8$
	$=640 \cdot (\xi_c - \xi_c^2) + (-36) \cdot \xi_c' + (-100) \xi$

ξς	N(kN)	$T_0(kN)$	T(kN)	$M_0(kNm)$	M(kNm)
0	50	80	72	0	-36
0.125	50	60	52	70	26
0.25	50	40	32	120	68
0.375	50	20	12	150	90
0.5	50	0	-8	160	92
0.625	50	-20	-28	150	74
0.75	50	-40	-48	120	36
0.875	50	-60	-68	70	-22
1	50	-80	-88	0	-100

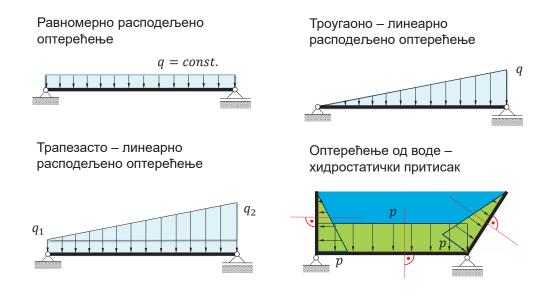
### Примери:

• Конструисање дијаграма пресечних сила правог штапа који има познате вредности концентрисаних моменте на крајевима штапа  $M_A$  и  $M_B$ .

Конструкција параболе – дијаграма момената

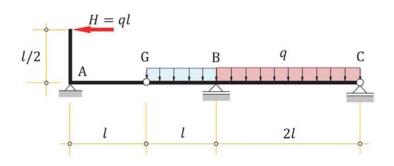


• Неколико модела расподељеног оптерећења које најчешће срећемо у литератури при чему еквиваленцију-замену другим статички еквивалентним оптерећењима редовно спроводимо у прорачунима са једначинама услова равнотеже штапа или носача. Иначе, у природи имамо различита дејства, тако да њих на одређени начин моделирамо у наша статичка оптерећења.

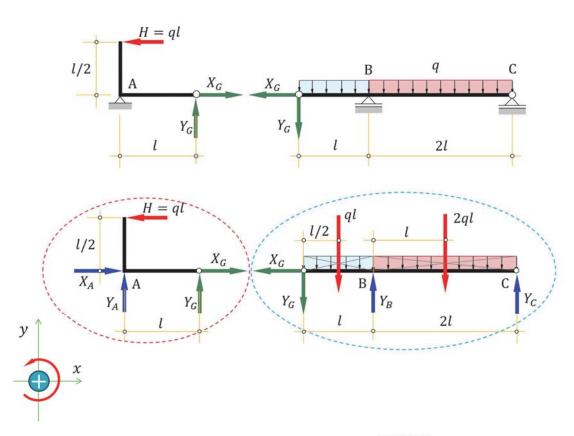


### Метода декомпозиције

За дати носач са оптерећењем према скици срачунати реакције у ослонцима и силе у пресецима делимичном и тоталном декомпозицијом.

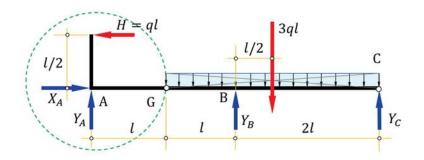


• тотална декомпозиција



Teno 1: 1: 
$$\Sigma X = 0$$
:  $X_A + X_G - H = 0 \rightarrow X_A = H = ql$ 
2:  $\Sigma Y = 0$ :  $Y_A + Y_G = 0 \rightarrow Y_A = q \, l/2$ 
3:  $\Sigma M_A = 0$ :  $H \cdot h + Y_G \cdot l = 0 \rightarrow Y_G = -H \cdot h/l = -q \, l/2$ 
Teno 2: 4:  $\Sigma X = 0$ :  $-X_G = 0 \rightarrow X_G = 0$ 
5:  $\Sigma Y = 0$ :  $-Y_G + Y_B + Y_C - 3ql = 0 \rightarrow Y_B = 3q \, l/2$ 
6:  $\Sigma M_B = 0$ :  $Y_C \cdot 2l + Y_G \cdot l + ql \cdot l/2 - 2ql \cdot l = 0 \rightarrow Y_C = ql$ 

#### • делимична декомпозиција



1: 
$$\Sigma X = 0$$
:  $X_A - H = 0 \rightarrow X_A = H = ql$ 

2: 
$$\Sigma Y = 0$$
:  $Y_A + Y_B + Y_C - 3ql = 0 \rightarrow Y_C = ql$ 

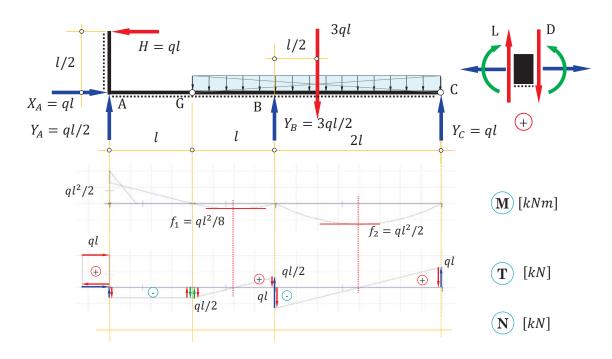
3: 
$$\Sigma M_B=0$$
:  $-Y_A\cdot 2l+Y_C\cdot 2l+H\cdot l/2-3ql\cdot l/2=0 \rightarrow Y_B=3q\,l/2$ 

4: 
$$\Sigma M_G^l = 0$$
:  $H \cdot l/2 - Y_A \cdot l = 0 \rightarrow Y_A = q l/2$ 

Унутрашње реакције  $X_G$  и  $Y_G$  следе из услова равнотеже дела **A-G**.

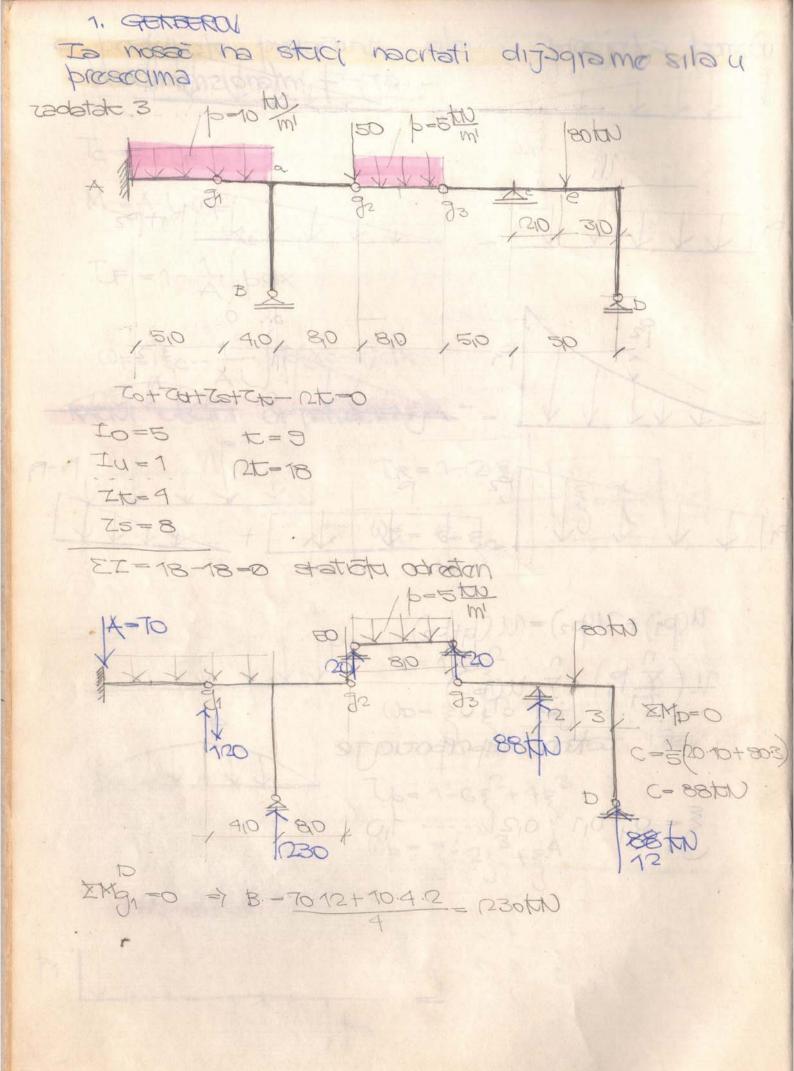
Према томе, запажа се да делимична декомпозиција има решење непознати у носачу са мањим бројим једначина од тоталне декомпозиције.

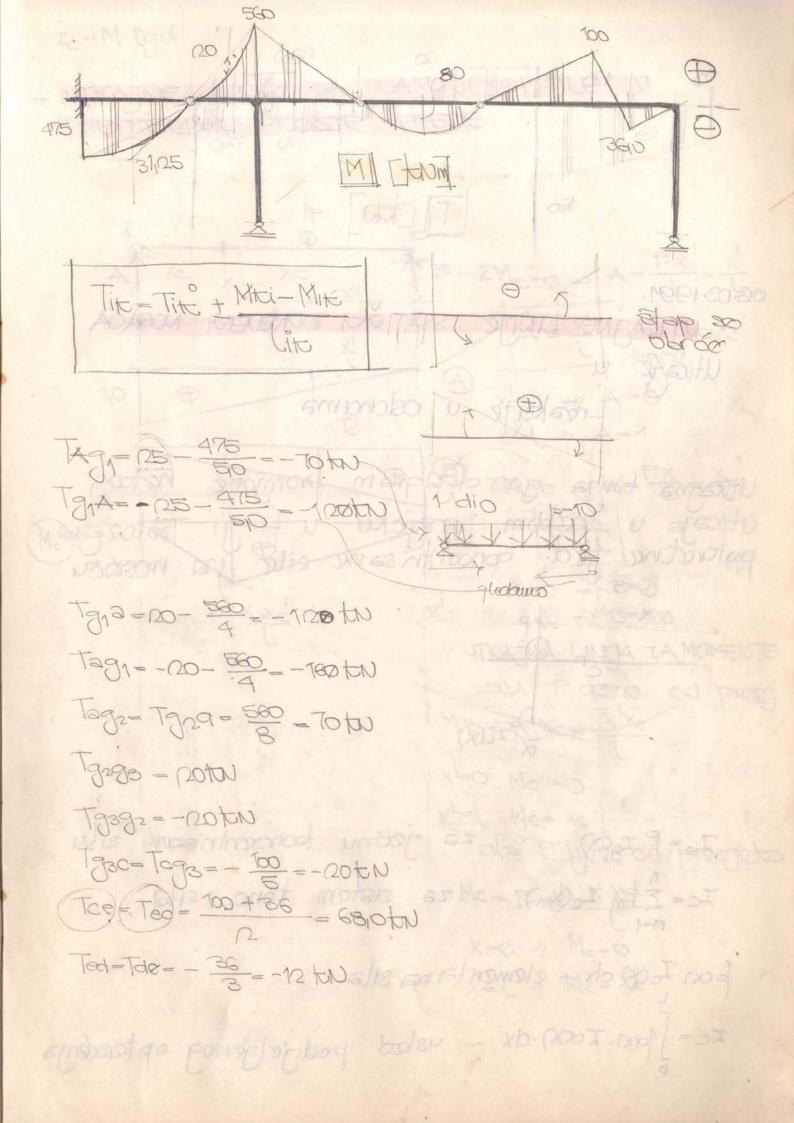
• Конструисање дијаграма пресечних сила у носачу.

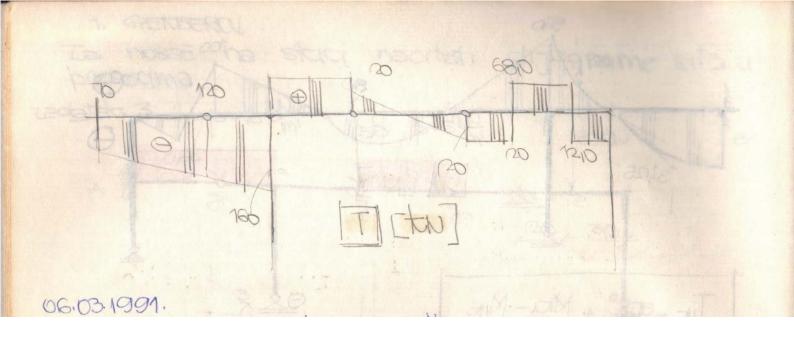


#### Предлаже се у вези обрађене теме погледати:

- Dr. Clayton Pettit: Engineering Statics | Theory | Shear and Bending Moment Diagrams (Relationships Method).
- Dr. Clayton Pettit: Engineering Statics | Theory | Shear and Bending Moment Diagrams (Cutting Method).
- Dr. Clayton Pettit: Engineering Statics | Theory | Internal Forces in Beams.







# Коментар:

Сви приказани израђени задаци руком (ћириличним или латиничним писмом, ијекавским или екавским нарјечјем) писани на остарелом папиру "пожутелим листовима"не датирају из трећег века п.н.е., него из 1991. године.!. (ИММ, 2024.)