# Costo computazionale

- Tempo di esecuzione
- Necessità di memoria.

## Il tasso di crescita del tempo che impieghiamo nell'algoritmo si divide in tre notazioni

- Worst case O()
  - abbiamo f(n) = 3n e il suo O(f(n)) = O(n) perchè abbiamo una c >= 3 tale che ci ritroviamo con un valore maggiore da n0 in poi "n >= n0" n <= O(n) o n <= c\*n per un n >= n0 e con una c >= 3
- Best case Ω()
  - abbiamo f(n) = 3n e il suo  $\Omega(f(n)) = \Omega(n)$  perchè abbiamo una  $c \le 3$  tale che ci ritroviamo con un valore inferiore a f(n) da n0 in poi " $n \ge n0$  "  $n \ge n0$  "  $n \ge n0$  0 e con una n0 e con una n0 "
- Average case Θ()
  - il caso medio ci permette di dimostrare che senza cambiare quello che c'è all'interno di  $\Theta$ (un "generico") possiamo aggiunge anche  $\Omega$ () e O() quindi sappiamo che esiste una c' tale che f(n) <= c' \* n ed esiste una c' tale che f(n) >= c' \* n e questo vale per un certo punto n0 abbastanza grande.

#### Proprietà e dimostrazione dell' algebra della notazione asintotica

- 1.  $\forall$  k > 0 se f(n)  $\rightarrow$  O(g(n)) allora anche k\*f(n)  $\rightarrow$  O(g(n)). Dim
  - sappiamo che esistono delle c tali che  $f(n) \le c*g(n) \forall n > n0$ allora  $k*f(n) \le k*c*g(n) = k*f(n) \le c*g(n) k*f(n) \le k*c*g(n) e c' = c*k$
- 2.  $\forall$  f(n),d(n) > 0 se f(n)  $\rightarrow$  g(n) e d(n)  $\rightarrow$  h(n) allora f(n) + d(n)  $\rightarrow$  ( O(g(n) + h(n)) = O(max(g(n), h(n))) Dim
  - sappiamo che abbiamo quattro costanti c', c", n0' e n0" tali che  $f(n) <= c'*g(n) \ \forall \ n > n0'$  e  $d(n) <= c"*h(n) \ \forall \ n > n0"$  ed allora sappiamo che  $f(n) + d(n) <= c'*g(n) + c''*h(n) <= \max(c', c'') * (g(n) + h(n)) \ \forall \ n > \max(n', n'')$  cioè  $f(n) + d(n) <= c * (g(n) + h(n)) \ \forall \ n > n0 \ == \ f(n) + d(n) \to O(g(n) + h(n))$  e per le proprietà della notazione asintotica sappiamo che dobbiamo prendere solo il massimo tra la somma di funzioni quindi  $f(n) + d(n) \to O(\max(g(n), h(n)))$
- 3.  $\forall$  f(n),d(n) > 0 se f(n)  $\rightarrow$  g(n) e d(n)  $\rightarrow$  h(n) allora f(n) \* d(n)  $\rightarrow$  O(g(n)\*h(n))
  Dim
  - sappiamo che abbiamo quattro costanti c', c", n0' e n0" tali che f(n) <= c'\*g(n) ∀ n > n0' e d(n) <= c"\*h(n) ∀ n > n0" ed allora sappiamo che f(n) \* d(n) <= (c' \* c")\*( g(n) \* h(n) ) ∀ n >= max(n0', no") allora f(n) \* d(n) → O(g(n) \* h(n)) con la c = c' \* c" e n = max(n0', no")

#### Verifica della notazione asintotica

Attraverso i limiti possiamo capire se la nostra notazione è corretta o sbagliata e questa si può verificare per i diversi casi che può verificare un limite  $\rightarrow + \infty$  di  $f(n) \rightarrow O/\Omega/\Theta$  (g(n))

- 1.  $\lim_{n \to +\infty} di f(n)/g(n) = n \in \mathbb{R}$  allora  $f(n) \to \Theta(g(n))$  ovviamente anche O &  $\Omega$
- 2.  $\lim_{n \to +\infty} di f(n)/g(n) = 0$  allora  $g(n) \to +\infty$  più velocemente di  $f(n) f(n) \to O(g(n))$
- 3.  $\lim_{n \to +\infty} di f(n)/g(n) = 0$  allora  $f(n) \to +\infty$  più velocemente di  $g(n) f(n) \to \Omega(g(n))$

#### Sommatoria:

- 1.  $i=0 \rightarrow n \text{ di } \sum i = n *((n+1)/2) = \Theta(n^2)$
- 2.  $i=x \rightarrow n \text{ di } \sum c^{i} = (c^{n}(n+1) c^{i}x) / (c-1) = \Theta(c^{n})$

#### **Calcolo costo Computazionale**

- 1. I for rispettano il range o il numero di elementi in un array/qualsiasi altra cosa.
- 2. I while hanno diverse modalità e condizioni come while n > 1(o qualsiasi numero) :
  - a. n // x con x un qualsiasi numero <math>O(log(x) n)
  - b. n x con x un qualsiasi numero O(n)
  - c. i = 1 i\*i >= n con i +=1 allora abbiamo  $O(n^{(1/2)})$
- 3. I for/while con for/while annidati, dobbiamo calcolare le informazioni e poi moltiplicare il tutto
- 4. In caso di un caso migliore e peggiore, prendiamo innanzitutto quello maggiore e quello che si ripete al crescere di n sennò poniamo c come il max.

## **Ricorsione**

La ricorsione è ispirata dalle funzioni ricorsive, e serve per risolvere un problema in un modo naturale come ad esempio trovare il fattoriale di n cioè n \* (n-1)!, quest'ultimo avrà come caso baso n == 0 return 1.

#### Pro della ricorsione:

- la soluzione è più naturale comparata con la soluzione iterativa.

#### Contro della ricorsione:

- Utilizza molta memoria perché si deve ricordare i casi precedenti .
- Non è scalabile all'infinito a causa del grande utilizzo della memoria.

## Calcolo costo computazionale per la ricorsione

#### 1. Metodo Iterativo:

- Sostituiamo all'interno della f(n) fino a quando non arriviamo a T(1)
- $T(n) = T(n-1) + \Theta(1) con T(1) = \Theta(1)$
- $T(n) = [T(n-2) + \Theta(1)] + \Theta(1) \dots T(n) = [T(n-3) + \Theta(1)] + \Theta(1) + \Theta(1) \dots$
- da qui possiamo dire che dobbiamo trovare un k tale che n-k = 1 e con un paio di semplificazioni arriviamo che k = n-1 e questo è il limite della sommatoria ed infine ad ogni T(n) abbiamo un + $\Theta(1)$  quindi la nostra sommatoria sarà i=0  $\rightarrow$  n-1  $\Sigma$ + $\Theta(1)$  che sarebbe  $\Theta(n)$   $\Theta(1)$

$$T(h) = 2t \left(\frac{h}{2}\right) + o(h)$$

$$T(h) = 2\left[2t \left(\frac{h}{2}\right) + o\left(\frac{h}{2}\right)\right] + o(h)$$

$$T(h) = 2\left[2t \left(\frac{h}{2}\right) + o\left(\frac{h}{2}\right)\right] + o\left(\frac{h}{2}\right)\right] + o(h)$$

$$T(h) = 2^{k} \left[\frac{h}{2^{k}}\right] + \sum_{i=0}^{k-1} \frac{h}{2^{i}} \cdot 2^{i} \quad k = \log_{2} h$$

$$T(h) = h \cdot o(1) + \sum_{i=0}^{k-1} h$$

$$T(h) = o(h) + h + h + \dots + h$$

$$T(h) = o(\log_{2} h \cdot h) = (\log_{2} h^{h})$$

## 2. Metodo di Sostituzione:

- È consigliata al fine di dimostrare la veridicità di un costo computazionale.
- T(n) = T(n-1) + c T(1) = d
- Il nostro Principale obiettivo è quello di verificare il Ω e O, al fine di poter dire che T(n) <= k\*n (O) e T(n) <= h\*n (Ω) e in tutto questo avremmo un T(1) = d tale che per (O) d <= k e per (Ω) d >= h.
- Andiamo a vederlo per O(n) della T(n) sopra, sappiamo che la k >= d, e che T(n) = k\*(n-1) + c e che T(n) <= k\*n, quindi k\*n k + c <= kn == k >= c. quindi sappiamo che T(n) = O(n) se e solo se [k >= c] e [k >= d].
- Questo vale anche per Ω(n) ma con k\*n <= T(n).</li>

$$T_{CM} = 2\Gamma\left(\frac{h}{2}\right) + \theta(n) \qquad T_{C1} = \Theta(1)$$

$$T_{CM} = O\left(\frac{h \cdot \log n}{2}\right) = T_{Ch} \le k \cdot \left(\frac{h \cdot \log n}{2}\right)$$

$$T_{CM} = 2\Gamma\left(\frac{h}{2}\right) + (\cdot n) \qquad T_{C1} = d$$

$$O\left(\frac{h}{2}\right) \le k \cdot 1 \cdot \log_{2} \frac{1}{2} = d \le 0 \qquad F_{ALSO}$$

$$O\left(\frac{h \cdot \log_{2} n}{2}\right) = k \cdot h \log_{2} h + h n$$

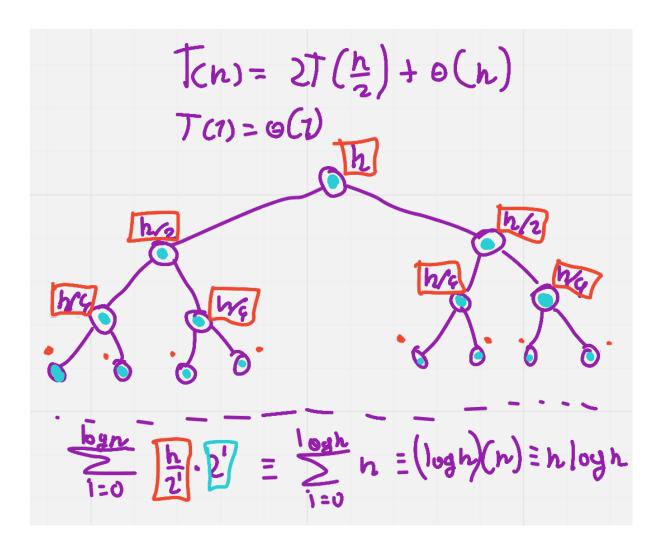
$$O\left(\frac{h}{2}\right) \le k \cdot h \log_{2} h + h n$$

$$O\left(\frac{h}{2}\right) \le k \cdot h \log_{2} h + h n$$

$$O\left(\frac{h}{2}\right) \le 2\left(\frac{h}{2}\right) \log_{2} h$$

#### 3. Metodo dell'Albero

- È molto simile al Metodo Iterativo, soltanto che qui cerchiamo di dare anche una rappresentazione grafica al fine di capire come si sviluppa la ricorsione sotto forma d'albero.
- $T(n) = T(n-1) + \Theta(1)$
- disegniamo il costo per  $T(n) = \Theta(1)$  e lo colleghiamo tramite un nodo a T(n-1) e gli diamo  $T(n-1) = \Theta(1)$  e così via alla fine il avremmo un abero con dei valori ai quali in alcuni casi gli potremmo assegnare delle variabili, e dobbiamo scoprire quanto ci mette  $T(n) \to T(1)$  in questo caso n-1 Time quindi avremo  $i=0 \to n-1 \Sigma + \Theta(1)$  che sarebbe  $\Theta(n) \Theta(1)$
- Ora vediamo  $T(n) = 2T(n/2) + \Theta(n)^2$  con  $T(1) = \Theta(1)$
- In cima abbiamo Θ(n)^2, al 2° livello= 2\*(n/2)^2, al 3° livello= 4\*(n/4)^2, da qui vediamo una ripetizione di 2^i\*(n/2^i)^2 == n^2 / 2^i, e per vedere dove dobbiamo fermarci sappiamo che n/2^k = 1 quindi n = 2^k 1 quindi k = log n e abbiamo i=0 → log n ∑ n^2/2^i che sarebbe (siccome non dipende da i)n^2 \* ∑ 1/2^i che sarebbe Θ(n^2) \* un num finito.



# 4. Metodo Principale:

- È molto semplice ma abbiamo delle condizioni da rispettare come:
  - $T(n) = a*T(n/b) + f(n) e T(1) = \Theta(1)$ .
- $S = n^{(\log b)}$ .
- Se f(n) = O(S) per qualche costante  $\varepsilon$  tale che S = n^(logb (a- $\varepsilon$ )) allora T(n) = n^(logb (a))
- Se  $f(n) = \Theta(S)$  allora  $T(n) = n^{(\log b)} (a)$  \* log n
- Se  $f(n) = \Omega(S)$  per qualche costante  $\varepsilon$  tale che  $S = n^{(\log b)}(a) + \varepsilon$ e se  $a*f(n/b) \le c * f(n)$  per qualche c costante < 1 allora  $T(n) = \Theta(f(n))$

$$T(n) = 2T(\frac{h}{2}) + \Theta(h) \quad T(1) = \Theta(1)$$

$$C = 2 \quad b > 2 \quad f(m) = h$$

$$h^{\log_2 2} = h^1 = f(m)$$

$$2 \quad Caso$$

$$f(h) = \Theta(h^{\log_2 2})$$

$$\Theta(m) = O(h\log h)$$

## **Linked List (liste puntate)**

Le linked list sono formate da due valori principali, uno rappresenta il valore del puntatore e un altro il valore nella memoria del prossimo puntatore, in questo modo riusciamo ad avere una complessità spaziale costante a differenza degli array.

#### - Caratteristiche delle liked List

Le linked list sono abbastanza complesse da utilizzare visto che al fine di ritornare all'inizio dobbiamo utilizzare la ricorsione o salvarci da qualche parte il puntatore iniziale, infine trova, elimina e inserisce elementi in O(n), apparte gli inserimenti alla fine della linked list che avviene in O(n)

## - Double Linked List (Liste doppiamente puntate)

A differenza delle normali Linked List, quest'ultime oltre a puntare al prossimo elemento, puntano anche al precedente, ovviamente il primo elemento ha come precedente None, quest'ultima cosa è molto utile nel caso dell'eliminazione di elementi/puntatori, ad esempio abbiamo None  $<--> 1 <--> 2 <--> 3 <--> 4 <math>\rightarrow$  None se abbiamo il puntatore dell'intero 2, basterà dire che il next di 1 sarà 2.next e dire che il precedente di 3 sarà il precedente del 2, tutto questo in modo costante.

## Stack (pila)

Lo stack è rappresentato come una lista puntata, ma lui si ricorda sempre dell'ultimo puntatore, semplicemente riportando sempre l'ultimo puntatore(quello che ha come next None), lo stack è utile perché riusciamo a estrarre l'ultimo elemento in tempo costante, e l'inserimento viene fatto in tempo costante, perché possiamo inserire gli elemento sono in ultima posizione.

Nel complesso lo stack è poco utilizzato nei problemi informatici, ma dove è veramente utile fa la differenza, lascerò qua sotto un codice in python che ci permette di visitare un albero in modo iterativo grazie allo stack.

## Ricerca di un valore (V) in una lista casuale

- 1. Tempo minimo  $\Theta(n)$ .
- 2. Ci calcoliamo la lunghezza della lista.
- 3. Scorriamo la lista per indici e se troviamo V ci segniamo l'indice e breakiamo il for.

4. ritorniamo quello che ci chiede l'esercizio (indice).

# Ricerca di un valore (V) in una lista ordinata "Binary search"

- 1. n = len(Lista)
- 1. Considerando che è una lista ordinata possiamo dividere la lista log n volte
- 2. Quindi andremo a vedere l'elemento in lista[n//2] e se uguale a V ritorniamo n//2, altrimenti se V è maggiore allora controlleremo [n//2 + n//4] e ripeteremo le stesse operazioni, invece se minore controlleremo [n//2 n//4] e ripeteremo le stesse operazioni.
- 3. Il tempo sarà uguale a  $\Theta(n)$  se ci calcoliamo la len(Lista) altrimenti  $\Theta(\log n)$ .