

Separation Logic

separation logic 是 hoare logic 对指针的扩展

Programming Language

为 command 扩展了

$$\begin{aligned} c ::= & \dots \\ & | x := \mathbf{cons}(e_1, e_2, \dots, e_n) \\ & | \mathbf{dispose}(e) \\ & | x := [e] \\ & | [e] := e \end{aligned}$$

添加的操作为 allocation, deallocation, lookup 和 mutation

状态由两部分组成, store 是变量到值的映射, 而 heap 是地址到值的 partial 映射

如果查找和去配超出范围的话程序会产生 fault

新的 command 的操作语义为

$$\begin{aligned} & \frac{h(\llbracket e \rrbracket_{intexp} s) = n}{(x := [e], (s, h)) \longrightarrow (\mathbf{skip}, (s\{x \rightsquigarrow n\}, h))} \\ & \frac{\llbracket e \rrbracket_{intexp} s \notin \text{dom}(h)}{(x := [e], (s, h)) \longrightarrow \mathbf{abort}} \\ & \frac{\llbracket e \rrbracket_{intexp} s = \ell \quad \ell \in \text{dom}(h)}{([e] := e', (s, h)) \longrightarrow (\mathbf{skip}, (s, h\{\ell \rightsquigarrow \llbracket e' \rrbracket_{intexp} s\}))} \\ & \frac{\llbracket e \rrbracket_{intexp} s \notin \text{dom}(h)}{([e] := e', (s, h)) \longrightarrow \mathbf{abort}} \\ & \frac{\llbracket e_1 \rrbracket_{intexp} s = n_1 \quad \llbracket e_2 \rrbracket_{intexp} s = n_2 \quad \{\ell, \ell + 1\} \cap \text{dom}(h) = \emptyset}{(x := \mathbf{cons}(e_1, e_2), (s, h)) \longrightarrow (\mathbf{skip}, (s\{x \rightsquigarrow \ell\}, h\{\ell \rightsquigarrow n_1, \ell + 1 \rightsquigarrow n_2\}))} \end{aligned}$$

Assertions

Basis

#

除了标准的谓词逻辑: $\wedge, \vee, \neg, \implies, \forall, \exists$, 新增了

- **emp**: 堆为空
- $e \mapsto e'$: 堆有一个 cell, 地址为 e 内容为 e'
- $p_1 * p_2$: 堆可以被分为两个 disjoint 的部分, 其中一部分满足 p_1 另一部分满足 p_2
- $p_1 - * p_2$: 如果堆扩展一个 disjoint 的满足 p_1 的部分, 则扩展后的堆满足 p_2

除此之外还可以定义一些缩写

- $e \mapsto - = \exists x'. e \mapsto x'$, 其中 x' 不是 e 中的自由变量 (i.e. e 的值不依赖于 x')
- $e \hookrightarrow e' = e \mapsto e' * \mathbf{true}$
- $e \mapsto e_1, \dots, e_n = e \mapsto e_1 * \dots * e + n - 1 \mapsto e_n$
- $e \hookrightarrow e_1, \dots, e_n = e \hookrightarrow e_1 * \dots * e + n - 1 \hookrightarrow e_n$

需要注意 \wedge 和 $*$ 的区别, \wedge 要求是同一个堆, 而 $*$ 并不要求这一点

引入一种新的函数记号: $[x_1 : y_1 \mid x_2 : y_2 \mid \dots \mid x_n : y_n]$, 表示将 x_i 映射到 y_i , 也可以用这种记号扩展现有函数 $[f \mid x_1 : y_1 \mid \dots \mid x_n : y_n]$

引入 \perp 表示两个堆 disjoint, $h_1 \cdot h_2$ 则是两个 disjoint 的堆的并

separation logic 的语义定义也与 hoare logic 类似, $s, h \models p$ 表示 p 在状态 s , 堆 h 下为真, 其中 p 的自由变量都在 s 的 domain 内

如果对于任意 s, h 均有 $s, h \models p$ 则称 p 为有效, 如果只是对于部分 s, h 有 $s, h \models p$ 则称 p 可满足

Inference Rules

#

需要注意一个区别

$$\frac{p}{q}$$

sound 表示如果 p 有效则 q 有效, 而

$$\frac{}{p \implies q}$$

sound 表示 $p \implies q$ 有效

举一个例子就是 $\frac{p}{\forall v. p}$ sound, 而 $\frac{}{p \implies \forall v. p}$ not sound (考虑 p 为 $x = 0$)

新引入的推导规则有

$$\begin{aligned}
p_0 * p_1 &\Leftrightarrow p_1 * p_0 \\
(p_0 * p_1) * p_2 &\Leftrightarrow p_0 * (p_1 * p_2) \\
p * \mathbf{emp} &\Leftrightarrow p \\
(p_0 \vee p_1) * q &\Leftrightarrow (p_0 * q) \vee (p_1 * q) \\
(p_0 \wedge p_1) * q &\Rightarrow (p_0 * q) \wedge (p_1 * q) \\
(\exists x. p_0) * p_1 &\Leftrightarrow \exists x. (p_0 * p_1) \quad \text{when } x \text{ not free in } p_1 \\
(\forall x. p_0) * p_1 &\Rightarrow \forall x. (p_0 * p_1) \quad \text{when } x \text{ not free in } p_1
\end{aligned}$$

$$\frac{p_0 \Rightarrow p_1 \quad q_0 \Rightarrow q_1}{p_0 * q_0 \Rightarrow p_1 * q_1} \quad (\text{monotonicity})$$

$$\frac{p_0 * p_1 \Rightarrow p_2}{p_0 \Rightarrow (p_1 \multimap p_2)} \quad (\text{currying}) \quad \frac{p_0 \Rightarrow (p_1 \multimap p_2)}{p_0 * p_1 \Rightarrow p_2} \quad (\text{decurling})$$

需要注意有两个公理并不 sound

$$\begin{aligned}
p &\Rightarrow p * p \\
p * q &\Rightarrow q
\end{aligned}$$

反例都是含有 \mapsto 的情况

还有一些关于 \mapsto 的公理

$$\begin{aligned}
e_1 \mapsto e'_1 \wedge e_2 \mapsto e'_2 &\Leftrightarrow e_1 \mapsto e'_1 \wedge e_1 = e_2 \wedge e'_1 = e'_2 \\
e_1 \hookrightarrow e'_1 * e_2 \hookrightarrow e'_2 &\Rightarrow e_1 \neq e_2 \\
\mathbf{emp} &\Leftrightarrow \forall x. \neg(x \hookrightarrow -) \\
(e \hookrightarrow e') \wedge p &\Rightarrow (e \mapsto e') * ((e \mapsto e') \multimap p).
\end{aligned}$$

Assertion classes

#

pure assertion: 对于任意的 store s 和 heap h, h' 都有

$$s, h \models p \iff s, h' \models p$$

即 assertion 与堆无关。以下是一系列满足 pure assertion 的例子

$$\begin{array}{ll}
p_0 \wedge p_1 \Rightarrow p_0 * p_1 & \text{when } p_0 \text{ or } p_1 \text{ is pure} \\
p_0 * p_1 \Rightarrow p_0 \wedge p_1 & \text{when } p_0 \text{ and } p_1 \text{ are pure} \\
(p \wedge q) * r \Leftrightarrow (p * r) \wedge q & \text{when } q \text{ is pure} \\
(p_0 \multimap p_1) \Rightarrow (p_0 \Rightarrow p_1) & \text{when } p_0 \text{ is pure} \\
(p_0 \Rightarrow p_1) \Rightarrow (p_0 \multimap p_1) & \text{when } p_0 \text{ and } p_1 \text{ are pure.}
\end{array}$$

strictly exact assertion: 对于任意的 store s 和 heap h, h' 都有

$$s, h \models p \wedge s, h' \models p \implies h = h'$$

即只对唯一的 s, h 组合满足。以下是一系列满足 strictly exact assertion 的例子

emp.

$$e \mapsto e'.$$

$p * q$, when p and q are strictly exact.

$p \wedge q$, when p or q is strictly exact.

p , when $p \Rightarrow q$ is valid and q is strictly exact.

如果 q strictly exact, 有

$$((q * \mathbf{true}) \wedge p) \implies (q * (q \multimap p))$$

precise assertion: 对于任意的 s, h , 最多只有一个 $h' \subseteq h$ 满足

$$s, h' \models q$$

以下是一系列满足 precise assertion 的例子

Strictly exact assertions.

$$e \mapsto -.$$

$p * q$, when p and q are precise.

$p \wedge q$, when p or q is precise.

p , when $p \Rightarrow q$ is valid and q is precise.

list αe and $\exists \alpha. \text{list } \alpha e$.

有两个推论只在一个方向成立

- $(p_0 \wedge p_1) * q \implies (p_0 * q) \wedge (p_1 * q)$

- $(\forall x. p) * q \implies \forall x. (p * q)$, 其中 x 不是 q 的自由变量

但如果 q 是 precise, 则另一方向也能成立

intuitionistic assertion: 对于任意的 store s 和 heap h, h' 都有

$$h \subseteq h' \wedge s, h \models i \implies s, h' \models i$$

对于 intuitionistic assertion i, i' 和任意 assertion p , 以下 assertion 是 intuitionistic

Any pure assertion	
$p \multimap i$	$p * i$
$i \wedge i'$	$i \multimap p$
$\forall v. i$	$i \vee i'$
	$\exists v. i$

Specifications and Inference Rules

Specification

#

specification 同样分为 partial correctness 和 total correctness

与 hoare logic 的区别在于 specification 如果产生了 memory fault 则视为不满足, 这是由内存分配的不确定性导致的 (同样的分配并不能保证每次的起始地址一致), 而 specification 要能在所有的执行路径上对于 store 和 heap 同时满足

hoare logic 的一条规则在 separation logic 中不适用了

$$\frac{\{p\}c\{q\}}{\{p \wedge r\}c\{q \wedge r\}}$$

如

$$\frac{\{x \mapsto -\}[x] := 4\{x \mapsto 4\}}{\{x \mapsto - \wedge y \mapsto 3\}[x] := 4\{x \mapsto 4 \wedge y \mapsto 3\}}$$

在 $x = y$ 的情况下不成立

相对应的, separation logic 有 frame rule

$$\frac{\{p\}c\{q\}}{\{p * r\}c\{q * r\}}$$

需要没有 r 中的自由变量被 c 修改. frame rule 的关键就是只规约程序访问到的内存, 没访问到的保持不变 (称为 heap 的 local reasoning)

- 程序指令实际访问到的 variable 和 heap cell 称为其 footprint
- 如果 $\{p\}c\{q\}$ valid, 则 p 断言堆中含有所有 c 的 footprint 中的 cell (除了被 c 新分配的)
- 如果 p 断言堆只含有 c 的 footprint, 则 $\{p\}c\{q\}$ 为 local specification
- 如果语句 c' 包含了 c , 则其 footprint 可能更大, 此时就需要 frame rule 来扩充 heap

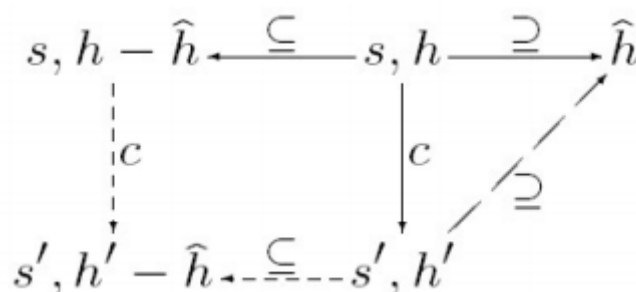
frame rule 的 soundness 与语言的语义有关

定义: 如果在状态 s, h 开始, 指令 c 的执行不会 abort, 则称 c 在 s, h 是 safe 的。
如果在状态 s, h 开始, 指令 c 的所有执行都能终止不会 abort, 则称 c 在 s, h must terminate normally

则可以定义

- safety monotonicity: 如果 $\hat{h} \subseteq h$ 且 c 在 $s, h - \hat{h}$ safe, 则 c 在 s, h safe; 如果 $\hat{h} \subseteq h$ 且 c 在 $s, h - \hat{h}$ must terminate normally, 则 c 在 s, h must terminate normally
- frame property: 如果 $\hat{h} \subseteq h$, 且 c 在 $s, h - \hat{h}$ safe, 且某些 c 的从 s, h 开始的执行在 s', h' terminate normally, 则有 $\hat{h} \subseteq h'$ 且某些 c 的从 $s, h - \hat{h}$ 开始的执行在 $s', h' - \hat{h}$ terminate normally

用图表示的话就是



如果一个语言同时满足 safety monotonicity 和 frame property, 则 frame rule 对于 partial 和 total correctness 均为 sound

safety monotonicity 和 frame property 共同称为 locality

Inference Rules

#

对于 mutation 有三个版本的规则: 局部 (MUL), 全局 (MUG), 前向 (MUBR)

$$\overline{\{e \mapsto -\}[e] := e' \{e \mapsto e'\}}$$

$$\overline{\{(e \mapsto -) * r\}[e] := e' \{(e \mapsto e') * r\}}}$$

$$\overline{\{(e \mapsto -) * ((e \mapsto e') - * p)\}[e] := e' \{p\}}}$$

对于 deallocation 有两个版本的规则：局部 (DISL) 和全局 (DISBR)

$$\overline{\{e \mapsto -\} \mathbf{dispose} \, e \{ \mathbf{emp} \}}$$

$$\overline{\{(e \mapsto -) * r\} \mathbf{dispose} \, e \{r\}}$$

对于 allocation 和 lookup, 一般赋值的规则并不适用。

不覆写的 allocation 有两个版本的规则：局部 (CONSNOL) 和全局 (CONSNOG)

如果用 \bar{e} 表示 e_1, \dots, e_n , 则有

$$\overline{\{ \mathbf{emp} \} v := \mathbf{cons}(\bar{e}) \{v \mapsto \bar{e}\}, v \notin FV(\bar{e})}$$

$$\overline{\{r\} v := \mathbf{cons}(\bar{e}) \{(v \mapsto \bar{e}) * r\}, v \notin FV(\bar{e}, r)}$$

一般的 allocation 有三个版本的规则：

局部 (CONSL)

$$\overline{\{v = v' \wedge \mathbf{emp}\} v := \mathbf{cons}(\bar{e}) \{v \mapsto \bar{e}'\}}$$

其中 \bar{e}' 表示 $\bar{e}[v'/v]$

全局 (CONSG)

$$\overline{\{r\} v := \mathbf{cons}(\bar{e}) \{\exists v'. (v \mapsto \bar{e}') * r'\}}$$

其中 $v' \notin FV(\bar{e}, r)$, \bar{e}' 表示 $\bar{e}[v'/v]$, r' 表示 $r[v'/v]$

前向 (CONSBP)

$$\overline{\{\forall v''. (v'' \mapsto \bar{e}) - * p''\} v := \mathbf{cons}(\bar{e}) \{p\}}$$

其中 $v'' \notin FV(\bar{e}, p)$, p'' 表示 $p[v''/v]$

不覆写的 lookup 有两个版本的规则：

局部 (LKNOL)

$$\overline{\{e \mapsto v''\} v := [e] \{v = v'' \wedge (e \mapsto v)\}, v \notin FV(e)}$$

全局 (LKNOG)

$$\overline{\{\exists v''. (e \mapsto v'') * p''\} v := [e] \{(e \mapsto v) * p\}}$$

其中 $v \notin FV(e)$, $v'' \notin FV(e) \cup (FV(p) - \{v\})$, p'' 表示 $p[v''/v]$

而一般的 lookup 有四种规则

局部 (LKL)

$$\overline{\{v = v' \wedge (e \mapsto v'')\}v := [e]\{v = v'' \wedge (e' \mapsto v)\}}$$

其中 e' 表示 $e[v'/v]$

全局 (LKG)

$$\overline{\{\exists v''. (e \mapsto v'') * (r[v'/v])\}v := [e]\{\exists v''. (e' \mapsto v) * (r[v''/v])\}}$$

其中 $v', v'' \notin FV(e), v \notin FV(r)$, e' 表示 $e[v'/v]$

以及两种前向规则

$$\overline{\{\exists v''. (e \mapsto v'') * ((e \mapsto v'') - *p'')\}v := [e]\{p\}}$$

$$\overline{\{\exists v''. (e \hookrightarrow v'') \wedge p''\}v := [e]\{p\}}$$

其中 $v'' \notin FV(e) \cup (FV(p) - \{v\})$, p'' 表示 $p[v''/v]$