方程求根

方程求根与二分法

方程

在本章中主要讨论的方程是 单变量非线性方程 , 即

$$f(x) = 0$$

其中 $x \in \mathbb{R}, f(x) \in C[a,b]$

这样的方程包括多项式方程与超越方程

方程 f(x) = 0 的根 x^* 满足 $f(x^*) = 0$, 若方程可分解为

$$f(x) = (x - x^*)^m g(x)$$

其中 m 为正整数且 $g(x^*) \neq 0$,则称 x^* 为方程的 m 重根

若 x^* 是 f(x) 的 m 重根, 且 g(x) 充分光滑,则有

$$f\left(x^{st}
ight)=f'\left(x^{st}
ight)=\cdots=f^{\left(m-1
ight)}\left(x^{st}
ight)=0,f^{\left(m
ight)}\left(x^{st}
ight)
eq0$$

且 n 次代数方程在复数域只有 n 个根

求根

若 $f(x) \in C[a,b]$ 且 f(a)f(b) < 0,根据连续函数的介值定理可知方程在区间 (a,b) 至少有一个实根,称 [a,b] 为方程的**有根区间**,通常可使用描图法或逐次搜索法求得方程的有根区间

描图法:可通过作草图以 f(x) 和横轴的交点位置确定有根区间,而 f(x) 比较复杂时也可以将其化为等价方程 $\varphi(x)=\psi(x)$ 并求 $\varphi(x),\psi(x)$ 的交点

逐步搜索法: 从区间 [a,b] 的左端点 a 出发,以步长 h 向右搜索,直至

$$f(a+jh)f(a+(j+1)h) < 0 \quad (j=0,1,2,\cdots)$$

则区间 [a+jh,a+(j+1)h] 即为有根区间

二分法

设 [a,b] 为 f(x) 的有根区间,取中点

$$x_0 = \frac{1}{2}(a+b)$$

若 $f(x_0) = 0$ 则 x_0 是方程的根,否则判定 x^* 在 x_0 的左侧或右侧

- 若 $f(a)f(x_0)<0$,则 $x^*\in(a,x_0)$,令 $a_1=a,b_1=x_0$
- 若 $f(x_0)f(b)<0$,则 $x^*\in(x_0,b)$,令 $a_1=x_0,b_1=b$

则新的有根区间为 (a_1,b_1) ,且长度只有原先有根区间的一半,如此反复可以得到一系列有根区间套

$$[a,b]\supset [a_1,b_1]\supset\cdots\supset [a_n,b_n]\supset\cdots$$

且易得

$$b_n-a_n=\frac{1}{2^n}(b-a)$$

当 $n\to\infty$ 时区间收缩为一点,即所求的根。在实际应用中,区间的长度小于一个给定的精度 ε 或 $f(x_n)$ 小于一个给定的精度 δ 即可停止。

若使用区间 $[a_n, b_n]$ 的中点

$$x_n = \frac{1}{2}(a_n + b_n)$$

作为 x^* 的近似值,则误差估计为

$$|x^*-x_n| \leqslant rac{1}{2}(b_n-a_n) = rac{1}{2^{n+1}}(b-a)$$

只要 n 足够大,误差就可以足够小。对于给定精度 ε ,二分法所需步骤大约为

$$\left\lceil \log_2 \frac{b-a}{\varepsilon} \right\rceil$$

二分法的优点在于简单易用,且对 f(x) 的要求不高,只要连续即可保证收敛,但是二分法的收敛速度慢,并且无法求偶重根和复根

迭代法及其收敛性

不动点迭代法

将方程 f(x) = 0 改写为等价的方程

$$x = \varphi(x)$$

则满足 $f(x^*)=0$ 的 x^* 满足 $x^*=\varphi(x^*)$,称 x^* 为 $\varphi(x)$ 的一个不动点,求 f(x) 的零点等价于求 $\varphi(x)$ 的不动点

不动点迭代法的思路是,首先选一个初值 x_0 代入 $\varphi(x)$,得到

$$x_1 = \varphi(x_0)$$

然后继续计算,得到

$$egin{aligned} x_2 &= arphi(x_1) \ x_3 &= arphi(x_2) \ & \cdots \ x_{k+1} &= arphi(x_k) \end{aligned}$$

若 $\{x_k\}_{k=0}^{\infty}$ 收敛,即存在 x^* 使得

$$\lim_{k o\infty}x_k=x^*$$

由于 $\varphi(x)$ 连续, 故

$$\lim_{\kappa o \infty} x_{k+1} = \lim_{k o \infty} arphi\left(x_{k}
ight)$$

可得 $x^* = \varphi(x^*)$,即求得不动点

若对于任何 $x_0 \in [a,b]$,由

$$x_{k+1}=arphi\left(x_{k}
ight) \quad \left(k=0,1,2,\cdots
ight)$$

得到的序列 $\{x_k\}$ 均有极限

$$\lim_{k o\infty}x_k=x^*$$

则称上述迭代方程收敛,且 x^* 为 $\varphi(x)$ 的不动点

不动点的存在性与迭代法的收敛性

首先考察 $\varphi(x)$ 在 [a,b] 上不动点的存在唯一性

定理 1 设 $\varphi(x) \in C[a,b]$ 满足以下两个条件

• 对任意 $x \in [a, b]$ 有 $a \leqslant \varphi(x) \leqslant b$

• 存在正数 L < 1 ,使得对于任意 $x, y \in [a, b]$ 有

$$|\varphi(x) - \varphi(y)| \leqslant L|x - y|$$

则 $\varphi(x)$ 在 [a,b] 上有唯一的不动点

由不动点的存在唯一性,可以得到一个迭代法收敛的充分条件

定理 2 设 $\varphi(x) \in C[a,b]$ 满足定理 1 的两个条件,则对任意 $x_0 \in [a,b]$,由迭代方程得到的序列 $\{x_k\}$ 均收敛到不动点 x^* ,且有误差估计式

$$|x^*-x_k|\leqslant rac{L^k}{1-L}|x_1-x_0| \ |x^*-x_k|\leqslant rac{L}{1-L}|x_{k+1}-x_k|$$

原则上根据第一个误差估计式控制精度,但由于含有未知信息 L 而不便于实际应用,故一般用第二个误差估计式,只要相邻两次计算结果的偏差足够小即可保证近似值 x_k 有较好的精度,即若给定精度 ε 要求 $|x^*-x_k|<\varepsilon$,只需

$$rac{L}{1-L}|x_k-x_{k-1}|$$

迭代即可终止

且对于定理中的条件

• 存在正数 L < 1 ,使得对于任意 $x, y \in [a, b]$ 有

$$|\varphi(x) - \varphi(y)| \leqslant L|x - y|$$

可改为导数,即若 $\varphi(x) \in C[a,b]$ 且对任意 $x \in [a,b]$ 有

$$|\varphi'(x)| \leqslant L < 1$$

则根据微分中值定理有

$$|arphi(x)-arphi(y)|=|arphi'(\xi)(x-y)|\leqslant L|(x-y)|,\quad \xi\in(a,b)$$

条件同样成立

局部收敛性与收敛阶

上述给出迭代序列 $\{x_k\}$ 在区间 [a,b] 上的收敛性通常称为**全局收敛性**,而在不易检验定理条件的情况下,可只考察不动点 x^* 附近的收敛性,称为**局部收敛性**

定义 1 设 $\varphi(x)$ 有不动点 x^* ,若存在某个 x^* 的邻域 $R:|x-x^*| \leq \delta$,对任意 $x_0 \in R$, 迭代公式产生的序列 $\{x_k\}$ 收敛,且收敛到 x^* ,则称迭代法**局部收敛**

可类比得出局部收敛的充分条件

定理 3 设 x^* 为 $\varphi(x)$ 的不动点, $\varphi'(x)$ 在 x^* 的某个邻域连续,且 $|\varphi'(x)| < 1$,则迭代 法局部收敛

同时,迭代法的收敛快慢根据迭代方程的选取也有不同,为了衡量迭代法的收敛速度,给出p阶收敛的定义

定义 2 设迭代过程 $x_{k+1}=\varphi(x_k)$ 收敛于方程 $x=\varphi(x)$ 的根 x^* ,若迭代误差 $e_k=x_k-x^*$ 在 $k\to\infty$ 时满足下列渐进关系式

$$rac{e_{k+1}}{e_k^p} o C$$

其中 C 为常数且 $C \neq 0$,则称该迭代法是 p 阶收敛的

判定一个收敛法的收敛阶基于其导数

定理 4 对于迭代过程 $x_{k+1}=arphi(x_k)$,若 $arphi^{(p)}(x)$ 在 x^* 附近连续且

$$\varphi'(x^*) = \varphi''(x^*) = \dots = \varphi^{(p-1)}(x^*) = 0, \varphi^{(p)}(x^*) \neq 0$$

则该迭代过程在 x^* 附近 p 阶收敛

迭代收敛的加速

埃特金加速收敛法

基本思想为设 x_0 是根 x^* 的某个近似值,使用迭代公式校正一次得

$$x_{1}=arphi\left(x_{0}
ight)$$

而根据微分中值定理,有

$$x_1 - x^* = \varphi(x_0) - \varphi(x^*) = \varphi'(\xi)(x_0 - x^*)$$

其中 ξ 在 x_0 和 x^* 之间,而当 $\varphi'(x)$ 变化不大时,可近似认为

$$x_1-x^*pprox L\left(x_0-x^*
ight)$$

将 x_1 再次校正,得到

$$x_2 = \varphi(x_1)$$

由于

$$x_2-x^*pprox L\left(x_1-x^*
ight)$$

联立消去未知量 L , 可得

$$rac{x_1 - x^*}{x_2 - x^*} pprox rac{x_0 - x^*}{x_1 - x^*}$$

即

$$x^* pprox rac{x_0 x_2 - x_1^2}{x_2 - 2 x_1 + x_0} = x_0 - rac{\left(x_1 - x_0
ight)^2}{x_2 - 2 x_1 + x_0}$$

埃特金加速法即是基于上述思想,用上式右端作为 x^* 的新近似,记为 $\overline{x_1}$

一般是根据 x_k 计算出 x_{k+1}, x_{k+2} , 然后

$$egin{aligned} \overline{x}_{k+1} &= x_k - rac{\left(x_{k+1} - x_k
ight)^2}{x_{k+2} - 2x_{k+1} + x_k} \ &= x_k - rac{\left(\Delta x_k
ight)^2}{\Delta^2 x_k} \quad (k = 0, 1, \cdots) \end{aligned}$$

上式即为埃特金加速法, 可以证明

$$\lim_{k o\infty}rac{\overline{x}_{k+1}-x^*}{x_k-x^*}=0$$

即序列 $\{\overline{x_k}\}$ 比 $\{x_k\}$ 收敛更快,事实上,若 $x_{k+1}=\varphi(x_k)$ 为线性收敛,埃特金加速法为平方收敛,若 $x_{k+1}=\varphi(x_k)$ 为 p 阶收敛, $\varphi(x)$ 的 p 阶导数连续,则埃特金法为 2p-1 阶收敛

牛顿法

基本思想

牛顿法的思想即为将非线性函数线性化。设 f(x)=0 有近似根 x_0 ,且在 x_0 附近 f(x) 可用一阶泰勒多项式近似

$$f(x) \approx f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0)$$

当 $f'(x_0) \neq 0$,即可用线性方程近似 f(x) = 0

$$f\left(x_{0}\right)+f'\left(x_{0}\right)\left(x-x_{0}\right)=0$$

解得

$$x=x_{0}-rac{f\left(x_{0}
ight) }{f^{\prime}\left(x_{0}
ight) }$$

故可得到迭代公式

$$x_{k+1} = x_k - rac{f\left(x_k
ight)}{f'\left(x_k
ight)} \quad (k=0,1,\cdots)$$

上式即是牛顿迭代公式

收敛条件

设 $f(x) \in C^2[a,b]$, 若

- f(a)f(b) < 0
- 在整个 [a,b] 上 f'' 不变号, 并且 $f'(x) \neq 0$
- 选取 $x_0 \in [a, b]$ 使得 $f(x_0)f''(x_0) > 0$

则牛顿法产生的序列 $\{x_k\}$ 收敛到 f(x) 在 [a,b] 的唯一根

牛顿法的局部收敛性为,设 $f(x)\in C^2[a,b]$,若 x^* 为 f(x) 在 [a,b] 的根,且 $f'(x^*)\neq 0$,则存在 x^* 的邻域 U ,使得任取初始值 $x_0\in U$,牛顿法产生的序列 $\{x_k\}$ 收敛到 x^* ,并且满足

$$\lim_{k \leftarrow \infty} rac{x_{k+1} - x^*}{\left(x_k - x^*
ight)^2} = rac{f''\left(x^*
ight)}{2f'\left(x^*
ight)}$$

由此可得当 x^* 为单根时,牛顿法在 x^* 附近是二阶收敛的

牛顿法的变体

牛顿法优点是收敛快,缺点是每步迭代时计算量大,而且初始值只有在根附近才能保证收敛。为了克服这两个缺点,通常可用下述方法

简化牛顿法

也称作平行弦法, 迭代公式为

$$x_{k+1}=x_k-Cf\left(x_k
ight)\quad C
eq 0, k=0,1,\cdots$$

即迭代函数 $\varphi(x) = x - Cf(x)$

若 $|arphi'(x_k)|=|1-Cf'(x)|<1$,取 0< Cf'(x)<2 ,在 x^* 附近成立,则迭代法局部收敛 $\mathbbm{R} C=\frac{1}{f'(x_0)}$ 称为简化牛顿法,计算量小但只有线性收敛

牛顿下山法

牛顿法收敛性依赖于初始值 x_0 的选取,为了防止迭代发散,对迭代过程再加一项要求

$$|f(x_{k+1})| < |f(x_k)|$$

即迭代过程具有单调性

将下山法和牛顿法结合,将本次计算的结果

$$\overline{x}_{k+1} = x_k - rac{f\left(x_k
ight)}{f'\left(x_k
ight)}$$

与上一步得到的近似值 x_k 作加权平均

$$x_{k+1} = \lambda \overline{x}_{k+1} + (1 - \lambda)x_k$$

 $\lambda(0 < \lambda \le 1)$ 即为下山因子,迭代过程变为

$$x_{k+1} = x_k - \lambda rac{f\left(x_k
ight)}{f'\left(x_k
ight)} (k=0,1,\cdots)$$

在计算时 λ 从 1 开始,若不满足则逐次折半,直至满足下山条件

重根

当 x^* 是 f(x) 的 m 重根时,可表示为

$$f(x) = (x - x^*)^m g(x)$$

但是牛顿法解重根时收敛速度将大大减慢,只有线性收敛。有两种提高重根的收敛速度的方法 一是取如下迭代函数

$$\varphi(x) = x - m \frac{f(x)}{f'(x)}$$

在求m 重根时有2 阶收敛。有一种估算重数m的方法。令

$$\lambda_k = \frac{x_k-x_{k-1}}{x_{k-1}-x_{k-2}}$$

则

$$\lambda_k = rac{e_k - e_{k-1}}{e_{k-1} - e_{k-2}} = rac{e_k}{e_{k-1}} \cdot rac{1 - rac{e_{k-1}}{e_k}}{1 - rac{e_{k-2}}{e_{k-1}}}$$

根据

$$\lim_{k o\infty}rac{e_{k+1}}{e_k}=1-rac{1}{m}$$

有

$$\lim_{k o\infty}\lambda_k=1-rac{1}{m}=rac{m-1}{m}$$

故可得根重数为

$$mpprox rac{1}{1-\lambda_k}$$

二是将求重根的问题化为求单根的问题,对于函数

$$f(x) = (x - x^*)^m g(x), g(x^*) \neq 0$$

可以令

$$\mu(x) = rac{f(x)}{f'(x)} = rac{(x - x^*) g(x)}{mg(x) + (x - x^*) g'(x)}$$

化为求 $\mu(x)=0$ 的单根 x^* 的问题,对其使用牛顿法是 2 阶收敛的 迭代函数为

$$arphi(x)=x-rac{\mu(x)}{\mu'(x)}=x-rac{f(x)f'(x)}{\left[f'(x)
ight]^2-f(x)f''(x)}$$

于是得到迭代法为

$$x_{k+1} = x_k - rac{f\left(x_k
ight)f'\left(x_k
ight)}{\left[f'\left(x_k
ight)
ight]^2 - f\left(x_k
ight)f''\left(x_k
ight)}(k=0,1,\cdots)$$