

# Графы: DFS. Мосты. Точки сочленения.

Сапожников Денис

## Contents

<b>1</b>	<b>Определения</b>	<b>2</b>
<b>2</b>	<b>Хранение графов</b>	<b>3</b>
2.1	Матрица смежности . . . . .	3
2.2	Список смежности . . . . .	4
<b>3</b>	<b>DFS</b>	<b>5</b>
3.1	Алгоритм . . . . .	5
3.2	Красим в три цвета . . . . .	5
3.3	Лемма о белом пути . . . . .	5
3.4	Поиск цикла . . . . .	6
3.5	Прямые и обратные рёбра . . . . .	6
<b>4</b>	<b>Мосты и точки сочленения</b>	<b>8</b>
4.1	Мосты . . . . .	8
4.2	Точки сочленения . . . . .	9
<b>5</b>	<b>Компоненты реберной двусвязности</b>	<b>11</b>
5.1	Немного теории . . . . .	11
5.2	Зачем нам это? . . . . .	12

# 1 Определения

**Определение** (Граф). Граф  $G(V, E)$  — это множество вершин  $V$  и множество рёбер  $E$  — множество пар вершин  $(a, b) : a, b \in V$ , которые "соединены".

**Определение** (Подграф). Подграф  $G'(V, E') \subset G(V, E)$  — это граф на том же множестве вершин  $V$ , и подмножестве рёбер  $E' \subseteq E$ .

Везде ниже мы будем считать, что  $|V| = n, |E| = m$ .

**Определение** (Петля). Ребро  $(a, b) \in E$  называется петлёй, если оно соединяет вершину с самой собой, т.е.  $a = b$ .

**Определение** (Кратное ребро). Два ребра называются кратными, если они соединяют две одинаковые пары рёбер.

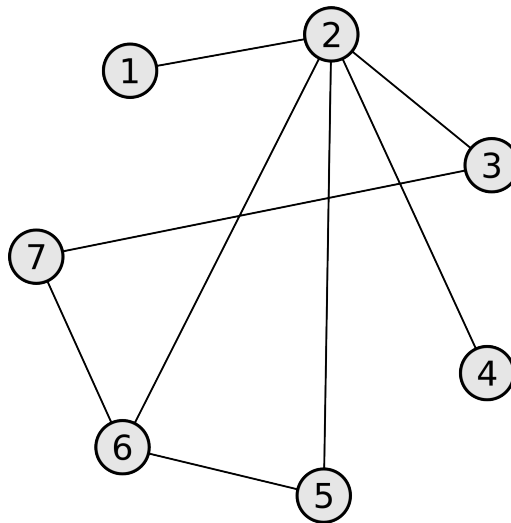
Как правило в задачах указано, что нет петель и кратных рёбер, но если такое не написано, то **с ними стоит быть осторожнее!**

**Определение** (Взвешенный граф). Граф называется взвешенным, если есть функция  $w : E \rightarrow \mathbb{R}$ , называемая весом ребра; иначе говоря, каждому ребру сопоставляется вещественное число.

**Определение** (Дерево). Дерево — это связный граф на  $n$  вершинах и  $n - 1$  ребре.

## 2 Хранение графов

Чтобы решать задачи на графы, вы рисуете их на бумажке в виде вершин и рёбер.



Но как же сохранить графы в памяти? Существуют два подхода.

### 2.1 Матрица смежности

Вы можете создать матрицу  $n \times n$ , состоящую из 0 и 1, где 1 в позиции  $(i, j)$  обозначает наличие ребра из  $i$ -й вершины в  $j$ -ю. У данного подхода есть масса преимуществ:

1. Простота. Действительно, заполнить матрицу очень просто, а хранить вам нужно лишь двумерный массив.
2. Легко проверять наличие ребра между любыми двумя вершинами.
3. Легко делать граф ориентированным/неориентированным, взвешенным/не взвешенным (для взвешенного графа можно хранить не 1 при наличии ребра, а вес ребра между вершинами).

Например, хранение неориентированного взвешенного графа будет следующим:

```
1 int n, m; // vertexes, edges
2 cin >> n >> m;
3 vector<vector<int>> adj(n, vector<int>(n));
4 for (int i = 0; i < m; ++i) {
5     int a, b, w;
6     cin >> a >> b >> w; // weight of edge between a and b is w
7     adj[a - 1][b - 1] = adj[b - 1][a - 1] = w;
8 }
```

Однако, есть очень большой недостаток: если в графе  $10^5$  вершин и  $10^5$  рёбер, то вам придется сохранить таблицу размера  $10^5 \times 10^5$ , при этом единицы в такой таблице будет очень мало. Такие графы называются разреженными и очень часто в задачах даны именно разреженные графы. Как хранить разреженные графы?

## 2.2 Список смежности

Вместо того, чтобы хранить всю матрицу смежности давайте для каждой вершины хранить список её соседей — список смежности.

Такой подход, очевидно, занимает  $O(n + m)$  памяти, где  $n$  — количество вершин,  $m$  — количество рёбер.

Но есть и пара проблем:

1. Неудобно проверять наличие ребра между парой вершин. Для этого придется хранить не список смежных вершин, а множество смежных вершин, что увеличивает асимптотику. Благо, в задачах почти никогда не надо проверять наличие ребра между конкретными двумя вершинами.
2. Не очень удобно хранить веса рёбер: вместе с соседом вершины придется хранить ещё и вес ребра (то есть хранить пару).

То есть теперь для хранения неориентированного взвешенного графа вам придется написать следующий код:

```
1 int n, m;
2 cin >> n >> m;
3 vector<vector<pair<int, int>>> gr(n); // from - { {to[1], w[1]}, ...}
4 for (int i = 0; i < m; ++i) {
5     int a, b, w;
6     cin >> a >> b >> w;
7     --a, --b;
8     gr[a].push_back({ b, w });
9     gr[b].push_back({ a, w });
10 }
```

## 3 DFS

### 3.1 Алгоритм

Скорее всего, все уже знакомы с этим алгоритмом обхода графа. Напомню, что этот алгоритм «идёт, пока может», то есть:

```
1 bool used[N];
2 void dfs(int v) {
3     used[v] = true;
4     for (int u : gr[v])
5         if (!used[u])
6             dfs(u);
7 }
```

### 3.2 Красим в три цвета

Казалось бы, говорить об этих 7 строках кода нечего, но на самом деле тут есть потаенный смысл. Пусть ещё непосещённые вершины будут белыми, серыми те, которые лежат в стеке вызова, а чёрные — те, которые мы посетили и удалили из стека.

То есть:

```
1 enum { WHITE, GREY, BLACK };
2 int used[N];
3 void dfs(int v) {
4     used[v] = GREY;
5     for (int u : gr[v])
6         if (used[u] == WHITE)
7             dfs(u);
8     used[v] = BLACK;
9 }
```

**Лемма 1.** *Не существует такого момента выполнения поиска в глубину, в который бы существовало ребро из чёрной вершины в белую.*

*Proof.* Пусть в процессе выполнения процедуры  $dfs$  нашлось ребро из чёрной вершины  $v$  в белую вершину  $u$ . Рассмотрим момент времени, когда мы запустили  $dfs(v)$ . В этот момент вершина  $v$  была перекрашена из белого в серый, а вершина  $u$  была белая. Далее в ходе выполнения алгоритма будет запущен  $dfs(u)$ , поскольку обход в глубину обязан посетить все белые вершины, в которые есть ребро из  $v$ . По алгоритму вершина  $v$  будет покрашена в чёрный цвет тогда, когда завершится обход всех вершин, достижимых из неё по одному ребру, кроме тех, что были рассмотрены раньше неё. Таким образом, вершина  $v$  может стать чёрной только тогда, когда  $dfs$  выйдет из вершины  $u$ , и она будет покрашена в чёрный цвет. Получаем противоречие.  $\square$

### 3.3 Лемма о белом пути

**Лемма 2** (о белом пути). *Пусть дан граф  $G$ . Запустим  $dfs(G)$ . Остановим выполнение процедуры  $dfs$  от какой-то вершины  $u$  графа  $G$  в тот момент, когда вершина  $u$  была выкрашена в серый цвет (назовём его первым моментом времени). Заметим, что в данный момент в графе  $G$  есть как белые, так и чёрные, и серые вершины. Продолжим выполнение процедуры  $dfs(u)$  до того момента, когда вершина  $u$  станет чёрной (второй момент времени). Тогда*

вершины графа  $G \setminus u$ , бывшие чёрными и серыми в первый момент времени, не поменяют свой цвет ко второму моменту времени, а белые вершины либо останутся белыми, либо станут чёрными, причём чёрными станут те, что были достижимы от вершины  $u$  по белым путям.

*Proof.* Чёрные вершины останутся чёрными, потому что цвет может меняться только по схеме белый  $\rightarrow$  серый  $\rightarrow$  чёрный. Серые останутся серыми, потому что они лежат в стеке рекурсии и там и останутся.

Далее докажем два факта:

**Утверждение.** Если вершина была достижима по белому пути в первый момент времени, то она стала чёрной ко второму моменту времени.

*Proof.* Если вершина  $v$  была достижима по белому пути из  $u$ , но осталась белой, это значит, что во второй момент времени на пути из  $u$  в  $v$  встретится ребро из черной вершины в белую, чего не может быть по лемме, доказанной выше.  $\square$

**Утверждение.** Если вершина стала чёрной ко второму моменту времени, то она была достижима по белому пути в первый момент времени.

*Proof.* Рассмотрим момент, когда вершина  $v$  стала чёрной: в этот момент существует серый путь из  $u$  в  $v$ , а это значит, что в первый момент времени существовал белый путь из  $u$  в  $v$ , что и требовалось доказать.  $\square$

Отсюда следует, что если вершина была перекрашена из белой в чёрную, то она была достижима по белому пути, и что если вершина как была, так и осталась белой, она не была достижима по белому пути, что и требовалось доказать.  $\square$

### 3.4 Поиск цикла

**Утверждение.** В ориентированном графе существует цикл тогда и только тогда, когда при обходе *dfs*-ом найдется момент времени, когда мы посмотрим из серой вершины в серую.

```
1 bool has_cycle(int v) { // return true if has cycle
2     used[v] = GRAY;
3     for (int u : gr[v]) {
4         if (used[u] == GRAY || used[u] == WHITE && dfs(u)) {
5             return true;
6         }
7     }
8     used[v] = BLACK;
9     return false;
10 }
```

Подумайте, как можно восстановить этот цикл.

### 3.5 Прямые и обратные рёбра

**Определение.** Назовём ребро **прямым**, если мы прошли по нему во время обхода *dfs*.

**Определение.** Прямые ребра образуют **дерево обхода** *dfs*.

**Определение.** Ребра  $(u, v)$ , соединяющие вершину  $u$  с её предком  $v$  в дереве обхода в глубину назовём **обратными рёбрами** (для неориентированного графа предок должен быть не родителем, так как иначе ребро будет являться ребром дерева).

**Определение.** Все остальные ребра назовём **перекрёстными рёбрами**.

**Задача.** Докажите, что при обходе неориентированного графа в глубину **не существует перекрёстных рёбер**.

## 4 Мосты и точки сочленения

### 4.1 Мосты

**Определение.** Ребро в графе будет называться **мостом**, если при удалении его, граф распадётся на 2 компоненты связности.

**Лемма.** Пусть мы находимся в обходе в глубину, просматривая сейчас все рёбра из вершины  $v$ . Тогда, если текущее ребро  $(v, u)$  таково, что из вершины  $u$  и из любого её потомка в дереве обхода в глубину нет обратного ребра в вершину  $v$  или какого-либо её предка, то это ребро является мостом. В противном случае оно мостом не является.

*Proof.* В самом деле, мы этим условием проверяем, нет ли другого пути из  $v$  в  $u$ , кроме как спуск по ребру  $(v, u)$  дерева обхода в глубину.  $\square$

Теперь осталось научиться проверять этот факт для каждой вершины эффективно. Для этого воспользуемся «временами входа в вершину», вычисляемыми алгоритмом поиска в глубину.

Итак, пусть  $h_v$  — это глубина вершины в дереве dfs. Теперь введём массив  $fur_v$ , который и позволит нам отвечать на вышеописанные запросы. Время  $fur_v$  равно глубине самой высокой вершины, в которую мы можем попасть из  $v$  или её поддеревя, более формально это можно записать так:

$$fur_v = \min \begin{cases} h_v \\ h_p, & (v, p) \text{ — это обратное ребро} \\ fur_u, & (v, u) \text{ — это прямое ребро} \end{cases}$$

Тогда, из вершины  $v$  или её потомка есть обратное ребро в её предка тогда и только тогда, когда найдётся такой сын  $u$ , что  $fur_u \leq h_v$ . (Если  $fur_u = h_v$ , то это означает, что найдётся обратное ребро, приходящее точно в  $v$ ; если же  $fur_u < h_v$ , то это означает наличие обратного ребра в какого-либо предка вершины  $v$ .)

Таким образом, если для текущего ребра  $(v, u)$  (принадлежащего дереву поиска) выполняется  $fur_u > h_v$ , то это ребро является мостом; в противном случае оно мостом не является.



```

1 vector<pair<int , int>> gr[N];
2 bool used[N];
3 int h[N], fup[N];
4 vector<int> bridges;
5
6 void dfs(int v, int p_id = -1) {
7     used[v] = true;
8     fup[v] = h[v];
9
10    for (auto [u, id] : gr[v]) {
11        if (id != p_id) {
12            if (used[u]) {
13                fup[v] = min(fup[v], h[u]);
14            }
15            else {
16                h[u] = h[v] + 1;
17                dfs(u, id);
18                fup[v] = min(fup[v], fup[u]);
19
20                if (fup[u] > h[v]) {
21                    bridges.push_back(id);
22                }
23            }
24        }
25    }
26 }

```

Стоит заметить, то если в графе нет кратных рёбер, то реализация будет проще и не нужно будет хранить номера рёбер.

## 4.2 Точки сочленения

**Определение.** Вершина в графе будет называться **точкой сочленения**, если при удалении её, граф распадётся на 2 компоненты связности.

На самом деле это почти то же самое, что и мосты. Оставаясь в той же терминологии, что и в мостах, вершина будет точкой сочленения, если  $fup_u \geq h_v$  для хотя бы одного сына  $u$  вершины  $v$ . Таким образом, код нужно поменять лишь в одном месте для всех вершин, кроме корня. Корень – это отдельный случай, он будет являться точкой сочленения, если из него мы запустимся хотя бы в 2 сына (не путать со степенью вершины!).

```

1 vector<pair<int, int>> gr[N];
2 bool used[N];
3 int h[N], fup[N];
4 bool is_ap[N];
5
6 void dfs(int v, int p_id = -1) {
7     used[v] = true;
8     fup[v] = h[v];
9
10    int cnt = 0;
11
12    for (auto [u, id] : gr[v]) {
13        if (id != p_id) {
14            if (used[u]) {
15                fup[v] = min(fup[v], h[u]);
16            }
17            else {
18                h[u] = h[v] + 1;
19                dfs(u, id);
20                ++cnt;
21                fup[v] = min(fup[v], fup[u]);
22
23                if (p_id != -1 && fup[u] >= h[v]) {
24                    is_ap[v] = true;
25                }
26            }
27        }
28    }
29
30    if (cnt > 1 && p_id == -1) {
31        is_ap[v] = true;
32    }
33 }

```

Забавный факт из теории графов: в графе нет точек сочленения тогда и только тогда, когда граф можно получить следующим алгоритмом:

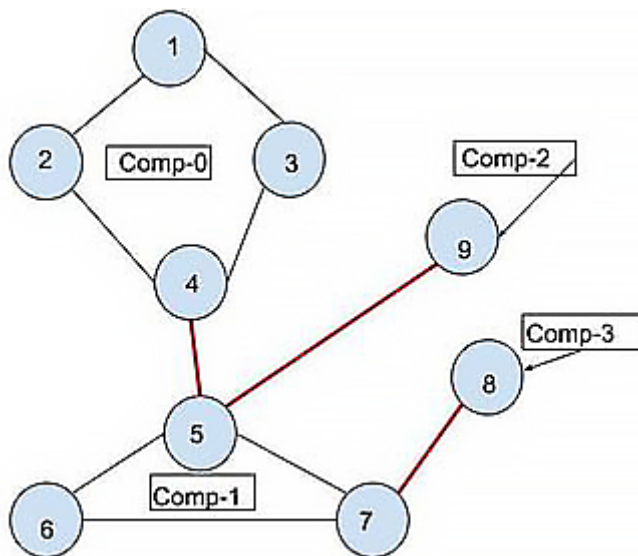
1. Создать простой цикл
2. Соединить две существующие вершины простым путём
3. Соединить две существующие вершины простым путём
4. и т.д.

В целом, такое разбиение графа на пути называется ушной декомпозицией.

## 5 Компоненты реберной двусвязности

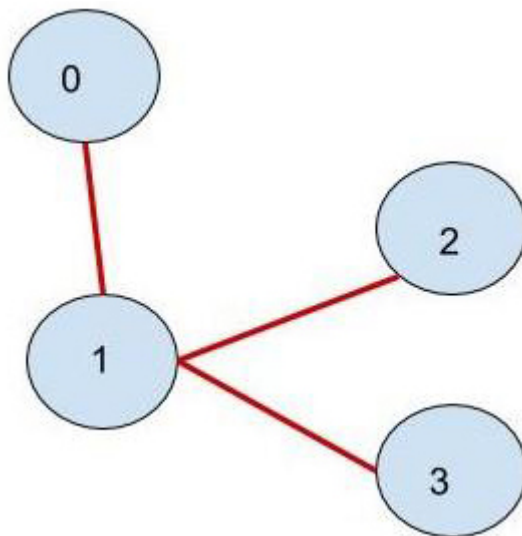
### 5.1 Немного теории

Мы будем говорить, что две вершины  $a$  и  $b$  лежат в одной компоненте реберной двусвязности, если существует два рёберно-непересекающихся пути из одной вершины в другую. Нарисовав пару примеров, можно заметить, что эти множества выглядят как компоненты, которые разделены мостами.



И действительно, если есть две вершины, которые разделены мостом, то они точно лежат в разных компонентах реберной двусвязности. Если же вершины лежат в одной компоненте реберной двусвязности, то можно (не очень сложно) доказать, что найдется два реберно-непересекающихся пути между этими вершинами. Для этого нужно опять же построить дерево dfs и придумать конструктивно как строить эти два пути.

А далее замечаем, что можно сжать компоненты реберной двусвязности в одну вершину и получить «сжатый» граф (англ. bridge-block tree). Например, пример выше превратится в следующий граф:



И не случайно полученный граф является деревом! Так будет всегда, оставлю это в качестве простого упражнения.

## 5.2 Зачем нам это?

Часто, когда задача на дереве, она становится сильно проще. Вот и здесь, мы упрощаем структуру графа, что позволяет думать о задаче немного в другой структуре. Разберемся на примерах:

**Задача.** Дан неориентированный связный граф. Необходимо за линейное время ориентировать рёбра так, чтобы из каждой вершины по прежнему можно было добраться во все остальные вершины или сообщить, что это невозможно.

**Решение.** Заметим, что если в графе есть мост, то ориентировать в таком случае рёбра не выйдет. Во всех остальных случаях достаточно ориентировать прямые ребра графа вниз, а обратные – вверх.

**Задача.** Дан граф дорог. Вы – человек, который живет в городе  $a$  и работает в городе  $b$ , и платите налог в 1 рубль только за «важные» дороги. Дорога называется важной, если при её удалении вы не сможете добраться до работы. Посчитайте, сколько рублей вы должны отсыпать в казну.

**Решение.** Ответ равен длине пути в bridge-block tree. Можно усложнить задачу, сказав, что вы ищете ответ для нескольких людей, но тогда придется знать что такое LCA.

**Задача.** Дан неориентированный граф. Каждый день из каждой вершины в каждую идёт по одному человеку (всего  $\frac{n(n+1)}{2}$  пар вершин). Разрешается ввести налог ровно на одной дороге в один рубль. Если человек проходит по этой дороге, то он платит рубль. Очевидно, если есть способ не платить налоги, то человек выберет ровно такой маршрут. Ваша задача — максимизировать минимальную прибыль в виде налога.

**Решение.** Очевидно, что оптимально ставить налог в ребро-мост. Тогда посчитаем, сколько вершин по одну сторону  $vi$ -моста ( $l_v$ ) и по другую  $r_u$ . Нам нужно найти максимум величины  $l_v \cdot r_u$ , это можно сделать за линейное время.

**Задача.** Вам необходимо сказать, существует ли маршрут через три вершины  $a$ ,  $b$  и  $c$  такой, что вы не пройдёте по одному и тому же ребру дважды.

**Решение.** Существует тогда и только тогда, когда вершина  $b$  лежит на пути от  $a$  до  $c$  в bridge-block tree.