7.4.3 克鲁斯卡尔算法

- 克鲁斯卡尔(Kruskal)算法是一种按权值的递增次序选 择合适的边来构造最小生成树的方法。
- 从连通网G=(V, E)中找最小生成树T=(V, TE)。

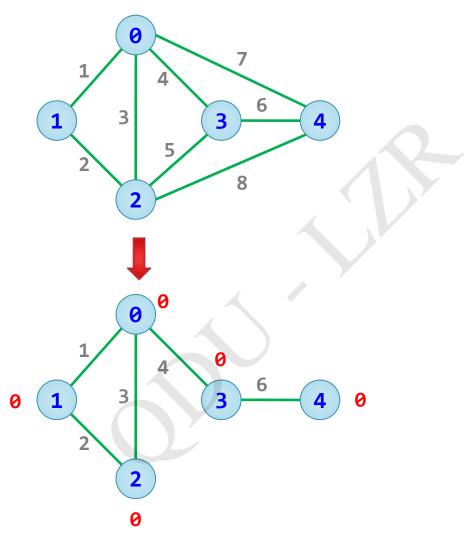
克鲁斯卡尔算法的思想:

- ➢ 初值: U=V, TE={}。
- > 对G中的边按权值大小从小到大依次选取。
- (1) 选取权值最小的边(vi, vj), 若边(vi, vj)加入到TE后 形成回路,则含弃该边(边(vi, vj); 否则,将该边并入 到TE中,即TE=TE∪{(vi, vj)}。
- ▶ (2) 重复(1), 直到TE中包含有n-1条边为止。

- 实现克鲁斯卡尔算法的关键是如何判断选取的边是否 与生成树中已保留的边形成回路?
- ▶ 为此设置一个辅助数组vset[0..n-1],它用于判定两个 顶点之间是否连通。
- ➤ 数组元素vset[i](初值为i)代表编号为i的顶点所属的 连通子图的编号。
- → 对于边(i, j), 若vset[i]==vset[j]→不选; 否则选取。
- \rightarrow 一旦选取边 (i, j) ,将两个连通分量的所有vset值 改为vset[i]或者vset[j]。

首先需要对所有边按权值递增排序,为此定义一个 具有如下类型的边数组E[]:

✓ 从图的邻接矩阵g中提取出边数组E, 然后按边权值 递增排序。



构造最小生成树

实现克鲁斯卡尔算法: 假设采用直接插入排序法对边 集E按权值递增排序。

```
void Kruskal(MatGraph g) //输出求得的最小生树的所有边
  int i, j, u1, v1, sn1, sn2, k;
  int vset[MAXVEX];
                  //建立数组vset
                        //建立存放所有边的数组E
  Edge E[MAXE];
                        //k统计E数组中边数
  k=0;
  for (i=0;i<g.n;i++) //由图的邻接矩阵g产生的边集数组E
    for (j=0;j<=i;j++) //提取邻接矩阵中部分数据
      if (g.edges[i][j]!=0 && g.edges[i][j]!=INF)
            E[k].u=i;
            E[k].v=j;
            E[k].w=g.edges[i][j];
                        //累加边数
            k++;
                        //对E数组按权值递增排序
  SortEdge(E,k);
  for (i=0;i<g.n;i++)</pre>
                        //初始化辅助数组
     vset[i]=i;
```

```
//k表示当前构造生成树的第几条边,初值为1
k=1;
        //j为E数组下标,初值为Ø
j=0;
                     //生成的边数小于n时循环
while (k<g.n)
{ u1=E[j].u;
                     //取一条边的头尾顶点
  v1=E[j].v;
  sn1=vset[u1];
                     //分别得到两顶点所属的集合编号
  sn2=vset[v1];
                     //两顶点属不同的集合,取该边
  if (sn1!=sn2)
  { printf("边(%d,%d),权值为%d\n",u1,v1,E[j].w);
                    //生成的边数增1
    k++;
    for (i=0;i<g.n;i++) //两个集合统一编号
      if (vset[i]==sn2) //集合编号为sn2的改为sn1
       vset[i]=sn1;
  j++;
                     //扫描下一条边
```

- 上述克鲁斯卡尔算法不是最优算法,在改进后可达到 $O(elog_2e)$ 。一般认为克鲁斯卡尔算法的时间复杂度是 $O(elog_2e)$ 。
- 由于仅仅与e有关,所以克鲁斯卡尔算法特别适 合于稀疏图求最小生成树。



— END