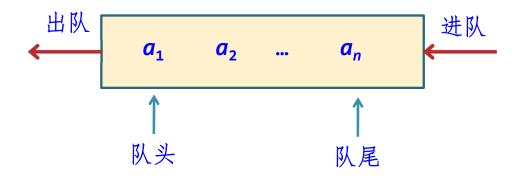
3.4 队 列

3.4.1 队列的基本概念

- □ 队列(简称队)也是一种运算受限的线性表,在这种线性表上,插入限定在表的某一端进行,删除限定在表的另一端进行。
- 队列的插入操作称为进队,删除操作称为出队。
- 允许插入的一端称为队尾,允许删除的一端称为队头。
- 新插入的元素只能添加到队尾,被删除的只能是排 在队头的元素。

队列的模型示意图



□ 是一种先进先出(First In First Out, 简称FIFO) 的线性表。

队列的基本运算

- ▶ 初始化队列InitQueue(Q)。建立一个空队Q。
- ▶ 销毁队DestroyQueue(Q)。释放队列Q占用的内存空间。
- ightharpoonup 进队EnQueue(Q,x)。将x插入到队列Q的队尾。
- Arr 出队DeQueue(Q, x)。将队列Q的队头元素出队并 赋给x。
- 》 取队头元素GetHead(Q,x)。取出队列Q的队头元素并赋给x,但该元素不出队。
- ▶ 判断队空QueueEmpty(Q)。判断队列Q是否为空。

【示例-1】以下属于队列的基本运算的是()。

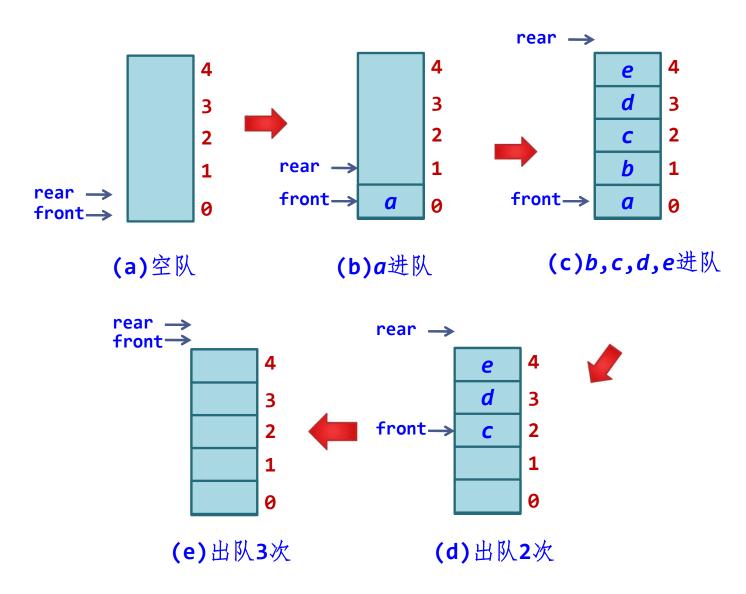
- A. 对队列中的元素排序
- B. 取出最近进队的元素
- C. 在队列中某元素之前插入元素
- D. 删除队头元素

选择的答案是: D

3.4.2 循环队列 — 队列的顺序表示和实现

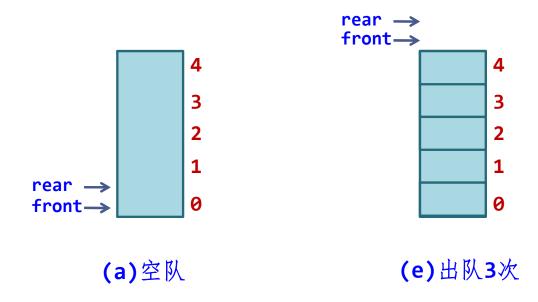
- 队列通常有两种存储结构,即顺序存储结构和链式存储结构。
- 队列的顺序存储结构简称为顺序队列,它由一个一维数组(用于存储队列中元素)及两个分别指示队头和队尾的变量组成,这两个变量分别称为"队头指针"和"队尾指针"。
- 通常约定:初始化建空队列时,令 front=rear=0。在非空队列中,头指针始终指向队列头元素,而尾指针始终指向rear队列尾元素的下一个位置。

◆顺序队列的类型声明如下:



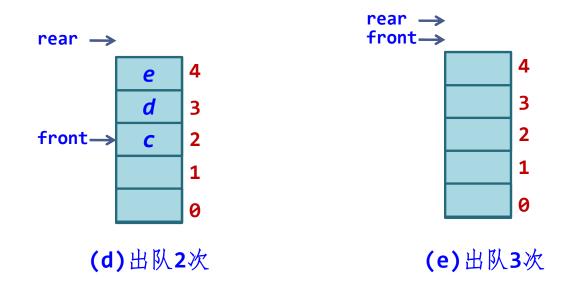
顺序队的几种状态

从中可以看到,图 (a)和(e)都是队空的情况,均满足front==rear的条件,所以可以将front==rear作为队空的条件。

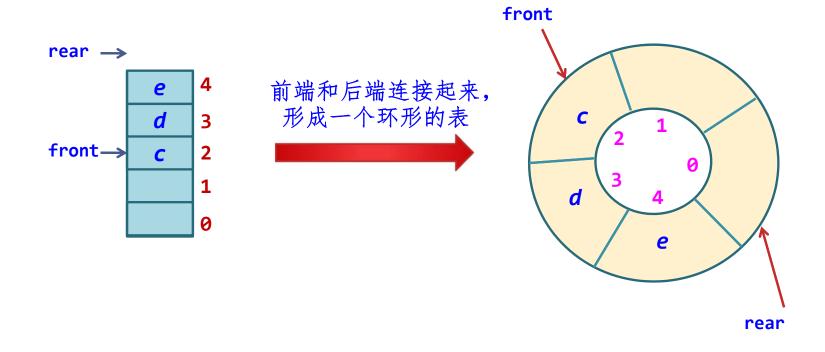


那么队满的条件如何设置呢? 受顺序栈的启发, 似乎很容易得到队满的条件为rear==MAXSIZE。?

- ▶ 显然这里有问题,因为图 (d)和(e)都满足这个"队满"的条件,而实际上队列并没有满。
- 这种因为队满条件设置不合理而导致的"溢出"称为假溢出,也就是说这种"溢出"并不是真正的溢出,尽管队满条件成立了,但队列中还有多个存放元素的空位置。

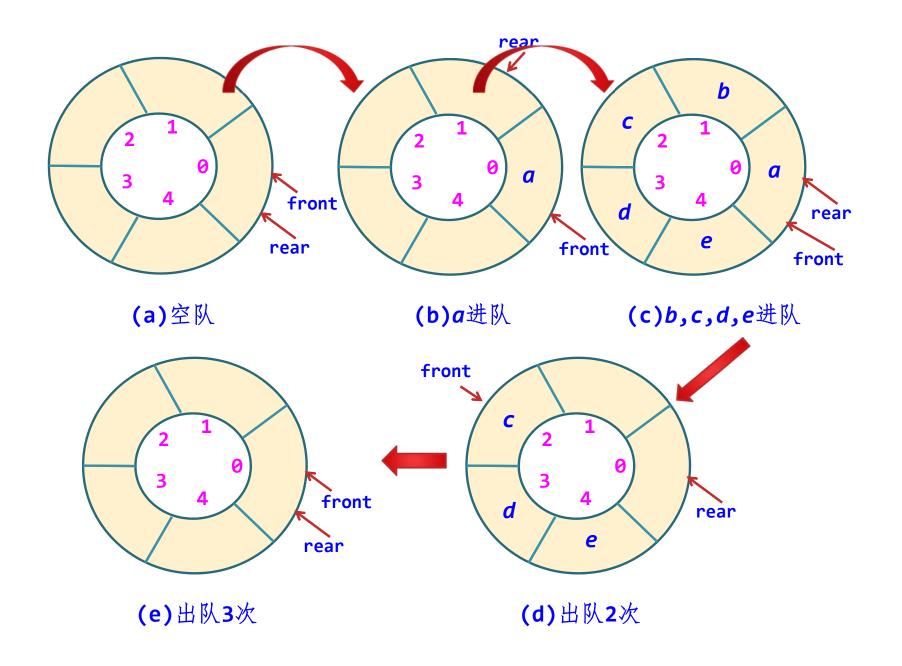


- □ 为了能够充分地使用数组中的存储空间,可以把数组的前端和后端"假想地"连接起来,形成一个环形的表,即把存储队列元素的表从逻辑上看成一个环。
- □ 这个环形的表叫做循环队列或环形队列。

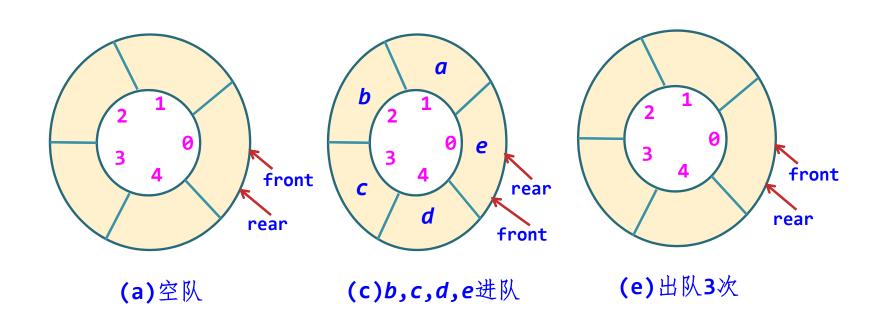


队头队尾指针加1的操作为:

- ▶ 队头指针进1: front=(front+1) MOD MAXSIZE
- ▶ 队尾指针进1: rear=(rear+1) MOD MAXSIZE



在循环队列中仍不能区分队空和队满,图(a)、(c)和(e)都满足条件front==rear。

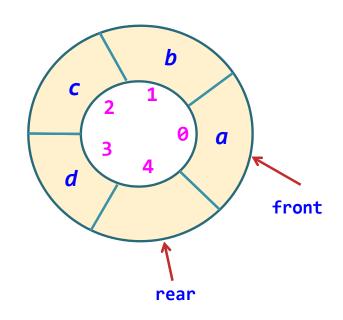


规定

- ▶ 仍设置队空条件为front==rear。
- ▶ 将队满条件设置为(rear+1) MOD MAXSIZE==front。
- > 也就是说,当rear指到front的前一位置时就认为队 列满了。

试探进队, 若达到队头指针位置, 则认为队满!

■ 显然在这样设置的队满条件下,队满条件成立时队中还有一个空闲单元,也就是说这样的队中最多只能进队MAXSIZE-1个元素。



MAXSIZE=5,最多只有4 个元素在循环队列中, 不会发生这样的情况

归纳起来,上述设置的循环队列Q的4个要素如下:

```
    队空条件: Q.front==Q.rear
    队满条件: (Q.rear+1)%MaxSize==Q.front
    进队操作: Q.data[Q.rear]=x;
        Q.rear=(Q.rear+1)%MaxSize;
    出队操作: x=Q.data[Q.front];
        Q.front=(Q.front+1)%MaxSize;
```

◆循环队列的类型声明如下:

循环队列的基本算法

(1) 初始化队列算法

主要操作: 指定sq.front=sq.rear=0。

```
void InitQueue(SqQueue &Q)
{    // 构造一个空队列Q
    Q.base = (QElemType *)malloc(MAXQSIZE * sizeof(QElemType));
    if(!Q.base) // 存储分配失败
        exit(OVERFLOW);
    Q.front = Q.rear = 0;
}
```

(2) 销毁队列运算算法

这里顺序队的内存空间是动态申请得到的, 在不再需要时由申请者主动释放其空间。

具体算法的编制?

```
void DestroyQueue(SqQueue &Q)
{    // 销毁队列Q, Q不再存在
    if(Q.base)
        free(Q.base);
    Q.base = NULL;
    Q.front = Q.rear = 0;
}
```

(3) 入队列算法

主要操作:先判断队列是否已满,若不满,在队 尾指针位置存放x,然后循环加1。

```
Status EnQueue(SqQueue &Q, QElemType e)
{    // 插入元素e为Q的新的队尾元素
    if((Q.rear + 1) % MAXQSIZE == Q.front) // 队列满
        return ERROR;
    Q.base[Q.rear] = e;
    Q.rear = (Q.rear + 1) % MAXQSIZE;
    return OK;
}
```

(4) 出队列算法

主要操作: 先判断队列是否已空, 若不空, 将队头指针位置的元素值赋给x, 然后对头指针循环加1。

```
Status DeQueue(SqQueue &Q, QElemType &e)
{ // 若队列不空,则删除Q的队头元素,用e返回其值,
    // 并返回OK; 否则返回ERROR
    if(Q.front == Q.rear) // 队列空
        return ERROR;
    e = Q.base[Q.front];
    Q.front = (Q.front + 1) % MAXQSIZE;
    return OK;
}
```

(5) 取队头元素运算算法

主要操作: 先判断队列是否已空, 若不空, 将队头指针前一个位置的元素值赋给x。

```
Status GetHead(SqQueue Q, QElemType &e)
{    // 若队列不空,则用e返回Q的队头元素,并返回OK;
    // 否则返回ERROR
    if(Q.front == Q.rear) // 队列空
        return ERROR;
    e = Q.base[Q.front];
    return OK;
}
```

(6) 判断队空算法

主要操作: 若队列为空, 则返回1; 否则返回0。

```
Status QueueEmpty(SqQueue Q)
{
    // 若队列Q为空队列,则返回TRUE; 否则返回FALSE
    if(Q.front == Q.rear) // 队列空的标志
        return TRUE;
    else
        return FALSE;
}
```



— END —