

### 5.3.2 稀疏矩阵(Sparse Matrix)

$$A_{6 \times 7} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 22 & 0 & 0 & 15 \\ 0 & 11 & 0 & 0 & 0 & 17 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -6 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 39 & 0 \\ 91 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 28 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

- 设矩阵 A 中有 s 个非零元素，若 s 远远小于矩阵元素的总数（即  $s \ll m \times n$ ），则称 A 为稀疏矩阵。

- 设矩阵  $A$  中有  $s$  个非零元素。令  $e = s/(m*n)$ ，称  $e$  为矩阵的稀疏因子。
- 通常认为  $e \leq 0.05$  时称之为稀疏矩阵。
- 在存储稀疏矩阵时，为节省存储空间，应只存储非零元素。但通常非零元素的分布没有规律，故在存储非零元素时，必须记下它所在的行和列的位置  $(i, j)$ 。
- 每一个三元组  $(i, j, a_{ij})$  唯一确定了矩阵  $A$  的一个非零元素。因此，稀疏矩阵可由表示非零元素的一系列三元组及其行列数唯一确定。

## 1. 三元组顺序表

- 把稀疏矩阵的三元组线性表按顺序存储结构存储，则称为稀疏矩阵的三元组顺序表。
- 在三元组顺序表中，行为主序，所有非零元素的三元组按行号递增的顺序排列；行号相等的按列号递增的顺序排序。
- 三元组顺序表中三元组的个数记忆在变量 `tu` 中，此即矩阵中的非零元素个数。稀疏矩阵的行数和列数分别记忆在 `mu` 和 `nu` 中。

## 稀疏矩阵

|    |    |    |    |   |    |    |
|----|----|----|----|---|----|----|
| 0  | 0  | 0  | 22 | 0 | 0  | 15 |
| 0  | 11 | 0  | 0  | 0 | 17 | 0  |
| 0  | 0  | 0  | -6 | 0 | 0  | 0  |
| 0  | 0  | 0  | 0  | 0 | 39 | 0  |
| 91 | 0  | 0  | 0  | 0 | 0  | 0  |
| 0  | 0  | 28 | 0  | 0 | 0  | 0  |

$((0, 3, 22), (0, 6, 15), (1, 1, 11), (1, 5, 17),$   
 $(2, 3, -6), (3, 5, 39), (4, 0, 91), (5, 2, 28))$

## 三元组顺序表

|     | 行<br>(row) | 列<br>(col) | 值<br>(value) |
|-----|------------|------------|--------------|
| [0] | 0          | 3          | 22           |
| [1] | 0          | 6          | 15           |
| [2] | 1          | 1          | 11           |
| [3] | 1          | 5          | 17           |
| [4] | 2          | 3          | -6           |
| [5] | 3          | 5          | 39           |
| [6] | 4          | 0          | 91           |
| [7] | 5          | 2          | 28           |

$\text{mu}=6, \text{nu}=7, \text{tu}=8$

// -----稀疏矩阵的三元组顺序表存储表示-----

```
#define MaxSize 100      //矩阵中非零元素最多个数
typedef int ElemType;    //矩阵元素数据类型
typedef struct {         //三元组定义
    int i, j;            //非零元素行号、列号
    ElemType e;          //非零元素的值
} Triple;

typedef struct {         //稀疏矩阵结构定义
    int mu, nu, tu;      //矩阵行、列、非零元素
    Triple data[MaxSize]; //三元组表
} TSMatrix;
```

## 稀疏矩阵的转置

- 一个  $m \times n$  的矩阵  $A$ ，它的转置矩阵  $B$  是一个  $n \times m$  的矩阵，且  $A[i][j] = B[j][i]$ 。即
  - ◆ 矩阵  $A$  的行成为矩阵  $B$  的列
  - ◆ 矩阵  $A$  的列成为矩阵  $B$  的行。
- 在稀疏矩阵的三元组表中，非零矩阵元素按行存放。当行号相同时，按列号递增的顺序存放。
- 如果稀疏矩阵的转置运算基于三元组表，则矩阵的转置要直接对相应三元组表进行转置。

### 稀疏矩阵

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 22 & 0 & 0 & 15 \\ 0 & 11 & 0 & 0 & 0 & 17 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -6 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 39 & 0 \\ 91 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 28 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

### 对应三元组表

|     | 行 | 列 | 值  |
|-----|---|---|----|
| [0] | 0 | 3 | 22 |
| [1] | 0 | 6 | 15 |
| [2] | 1 | 1 | 11 |
| [3] | 1 | 5 | 17 |
| [4] | 2 | 3 | -6 |
| [5] | 3 | 5 | 39 |
| [6] | 4 | 0 | 91 |
| [7] | 5 | 2 | 28 |

## 转置矩阵

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 91 & 0 \\ 0 & 11 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 28 \\ 22 & 0 & -6 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 17 & 0 & 39 & 0 & 0 \\ 15 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

## 对应三元组表

|     | 行 | 列 | 值  |
|-----|---|---|----|
| [0] | 0 | 4 | 91 |
| [1] | 1 | 1 | 11 |
| [2] | 2 | 5 | 28 |
| [3] | 3 | 0 | 22 |
| [4] | 3 | 2 | -6 |
| [5] | 5 | 1 | 17 |
| [6] | 5 | 3 | 39 |
| [7] | 6 | 0 | 16 |



原矩阵三元组表

|     | 行 | 列 | 值  |
|-----|---|---|----|
| [0] | 0 | 3 | 22 |
| [1] | 0 | 6 | 15 |
| [2] | 1 | 1 | 11 |
| [3] | 1 | 5 | 17 |
| [4] | 2 | 3 | -6 |
| [5] | 3 | 5 | 39 |
| [6] | 4 | 0 | 91 |
| [7] | 5 | 2 | 28 |



转置矩阵三元组表

|     | 行 | 列 | 值  |
|-----|---|---|----|
| [0] | 0 | 4 | 91 |
| [1] | 1 | 1 | 11 |
| [2] | 2 | 5 | 28 |
| [3] | 3 | 0 | 22 |
| [4] | 3 | 2 | -6 |
| [5] | 5 | 1 | 17 |
| [6] | 5 | 3 | 39 |
| [7] | 6 | 0 | 16 |

## 稀疏矩阵转置算法思想

- 设矩阵列数为  $nu$ ，对矩阵三元组表扫描  $nu$  次。第  $k$  次检测列号为  $k$  的项。
- 第  $k$  次扫描找寻所有列号为  $k$  的项，将其行号变列号、列号变行号，连同该元素的值，顺次存于转置矩阵三元组表。
- 若设矩阵非零元素有  $tu$  个，则上述二重循环执行的时间复杂性为  $O(nu \times tu)$ 。
- 若矩阵有 200 行，200 列，10,000 个非零元素，总共有 2,000,000 次处理。

## 稀疏矩阵的转置算法

```
void TransposeSMatrix(TSMatrix M, TSMatrix &T)
{ // 求稀疏矩阵M的转置矩阵T。算法5.1
    int p, q, col;
    T.mu = M.nu;
    T.nu = M.mu;
    T.tu = M.tu;
    if(T.tu) {
        q = 1;
        for(col = 1; col <= M.nu; ++col)
            for(p = 1; p <= M.tu; ++p)
                if(M.data[p].j == col) {
                    T.data[q].i = M.data[p].j;
                    T.data[q].j = M.data[p].i;
                    T.data[q].e = M.data[p].e;
                    ++q;
                }
    }
}
```

### ■ 算法分析:

- 此算法慢就慢在二重嵌套循环。若能一趟扫描过去就实现转置，运算速度将大大提高。为此，需要事先做点功课。这就是快速转置的想法。

## 快速转置算法

- 快速转置的想法是：对原矩阵  $a$  扫描一遍，按  $a$  中每一元素的列号，立即确定在转置矩阵  $b$  三元组表中的位置，并装入它。
- 为加速转置速度，建立两个辅助数组  $\text{num}[\text{col}]$  和  $\text{cpot}[\text{col}]$ ：
  - ◆  $\text{num}[\text{col}]$  记录矩阵转置前各列非零元素个数，转置后就是各行非零元素个数；
  - ◆  $\text{cpot}[\text{col}]$  记录转置后各行第一个非零元素在转置三元组表中开始存放位置。

转置矩阵三元组表

|     | 行 | 列 | 值  |
|-----|---|---|----|
| [0] | 0 | 4 | 91 |
| [1] | 1 | 1 | 11 |
| [2] | 2 | 5 | 28 |
| [3] | 3 | 0 | 22 |
| [4] | 3 | 2 | -6 |
| [5] | 5 | 1 | 17 |
| [6] | 5 | 3 | 39 |
| [7] | 6 | 0 | 16 |

num[col]

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 |
|---|---|---|---|---|---|---|
| 1 | 1 | 1 | 2 | 0 | 2 | 1 |

cpot[col]

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 |
|---|---|---|---|---|---|---|
| 0 | 1 | 2 | 3 | 5 | 5 | 7 |

- 扫描一遍三元组表，根据某项列号j，查 **cpot** 表，按 **cpot[col]** 所给位置直接将该项存入转置矩阵的三元组表中。

|             | [0] | [1] | [2] | [3] | [4] | [5] | [6] |                   |
|-------------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-------------------|
| <b>num</b>  | 1   | 1   | 1   | 2   | 0   | 2   | 1   | 矩阵 A 各列非<br>零元素个数 |
| <b>cpot</b> | 0   | 1   | 2   | 3   | 5   | 5   | 7   | 矩阵 B 各行开<br>始存放位置 |
| A三元组        | (0) | (1) | (2) | (3) | (4) | (5) | (6) | (7)               |
| 行row        | 0   | 0   | 1   | 1   | 2   | 3   | 4   | 5                 |
| 列col        | 3   | 6   | 1   | 5   | 3   | 5   | 0   | 2                 |
| 值value      | 22  | 15  | 11  | 17  | -6  | 39  | 91  | 28                |

## 稀疏矩阵的快速转置算法

```
void FastTransposeSMatrix(TSMatrix M, TSMatrix &T)
{
    // 快速求稀疏矩阵M的转置矩阵T。算法5.2
    int p, q, t, col, num[MaxSize], cpot[MaxSize];
    T.mu = M.nu;           // 给T的行、列数与非零元素个数赋值
    T.nu = M.mu;
    T.tu = M.tu;
    if(T.tu) {              // 是非零矩阵
        for(col = 0; col < M.nu; ++col)
            num[col] = 0;    // 计数器初值设为0
        // 求M中每一列含非零元素个数
        for(t = 0; t < M.tu; ++t)
            ++num[M.data[t].j];
        // T的第0行的第0个非零元在T.data中的下标为0
        cpot[0] = 0;
        for(col = 1; col < M.nu; ++col)
            cpot[col] = cpot[col - 1] + num[col - 1];
    }
}
```



```

for(p = 0; p < M.tu; ++p) {
    col = M.data[p].j;           // 求得在M中的列数
    // q指示M当前的元素在T中的序号
    q = cpot[col];
    T.data[q].i = M.data[p].j;
    T.data[q].j = M.data[p].i;
    T.data[q].e = M.data[p].e;
    // T第col行的下一个非零元在T.data中的序号
    ++cpot[col];
}
}
}

```

- 该算法有 4 个并列单重循环，各自的时间复杂度为  $O(nu)$ ,  $O(tu)$ ,  $O(nu)$ ,  $O(tu)$ 。总的时间复杂度为  $O(nu + tu)$ 。
- 若矩阵有 200 行，200 列，10,000 个非零元素，总共有 10,000 次处理。

## 2. 行逻辑链接的顺序表

- 为了便于随机存取任意一行的非零元，则需知道每一行的第一个非零元在三元组表中的位置。为此，可将指示“行”信息的辅助数组rpos固定在稀疏矩阵的存储结构中。称这种“带行链接信息”的三元组表为行逻辑链接的顺序表。

```
// 稀疏矩阵的三元组行逻辑链接的顺序表存储表示
#define MAXRC 20 // 最大行列数
typedef struct {
    Triple data[MaxSize]; // 非零元三元组表
    int rpos[MAXRC]; // 各行第一个非零元素的位置表
    int mu, nu, tu; // 行数、列数和非零元个数
} RLSMatrix;
```

|      |     |     |     |     |     |     |
|------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
|      | [0] | [1] | [2] | [3] | [4] | [5] |
| rpos | 0   | 2   | 4   | 5   | 6   | 7   |

|    |    |    |    |   |    |    |
|----|----|----|----|---|----|----|
| 0  | 0  | 0  | 22 | 0 | 0  | 15 |
| 0  | 11 | 0  | 0  | 0 | 17 | 0  |
| 0  | 0  | 0  | -6 | 0 | 0  | 0  |
| 0  | 0  | 0  | 0  | 0 | 39 | 0  |
| 91 | 0  | 0  | 0  | 0 | 0  | 0  |
| 0  | 0  | 28 | 0  | 0 | 0  | 0  |

三元组顺序表

|     | 行<br>(row) | 列<br>(col) | 值<br>(value) |
|-----|------------|------------|--------------|
| [0] | 0          | 3          | 22           |
| [1] | 0          | 6          | 15           |
| [2] | 1          | 1          | 11           |
| [3] | 1          | 5          | 17           |
| [4] | 2          | 3          | -6           |
| [5] | 3          | 5          | 39           |
| [6] | 4          | 0          | 91           |
| [7] | 5          | 2          | 28           |

mu=6, nu=7, tu=8

### 3. 十字链表

- 在执行稀疏矩阵 (+、-、\*、/) 操作时，稀疏矩阵的非零元素会发生动态变化，这时，使用三元组表有双重缺陷：
  - (1) 不能直接访问矩阵元素；
  - (2) 插入或删除时可能发生大量元素移动；
- 用稀疏矩阵的链接表示可以避免这些情况。

## 十字链表的存储表示

一个结点除了数据域(i,j,e)之外, 还应该用两个方向的指针 (**right, down**), 分别指向行和列。

- **right**: 用于链接同一行中的下一个元素;
- **down**: 用于链接同一列中的下一个元素。

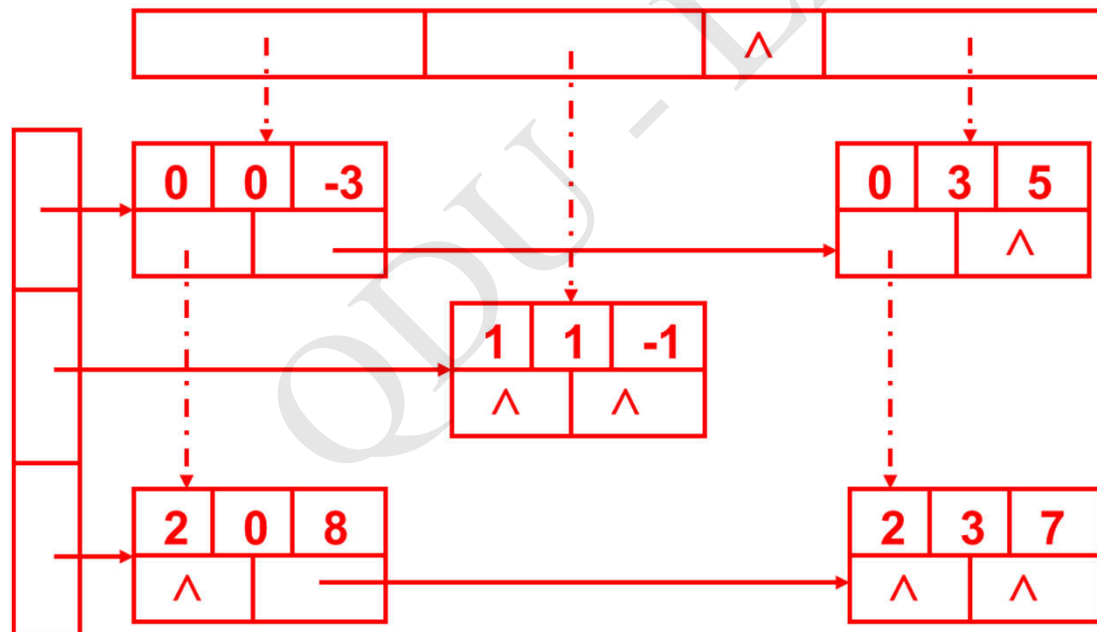
|      |     |       |
|------|-----|-------|
| row  | col | value |
| down |     | right |

- 整个矩阵构成了一个十字交叉的链表, 因此称**十字链表**。
- 每一行和每一列的头指针, 用两个一维指针数组来存放。

## 十字链表的举例

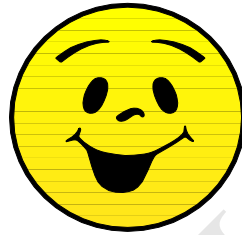
$$M = \begin{bmatrix} -3 & 0 & 0 & -5 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 8 & 0 & 0 & 7 \end{bmatrix}$$

| row  | col | value |
|------|-----|-------|
| down |     | right |



// 稀疏矩阵的十字链表存储表示

```
typedef struct OListNode {  
    int i, j;          // 该非零元的行和列下标  
    ElemType e;        // 非零元素值  
    // 该非零元所在行表和列表的后继链域  
    OListNode *right, *down;  
} OListNode *OLink;  
  
struct CrossList {  
    OLink *rhead, *chead;  
    int mu, nu, tu;      // 行数、列数和非零元个数  
};
```



— END —