#### Sistemas Operativos

Grado en Ingeniería Informática en Sistemas de Información

# Enseñanzas de Prácticas y Desarrollo PRÁCTICA 7: Synchronization Problems

### **Objectives**

- 1. Learn how to synchronize threads
- 2. Implement some classical synchronization problems

#### Concepts

In theory class we have seen that there should not be a way to access the value of a semaphore. Well, that's in theory. In practice, library semaphone.h provides a system call that allows us to check the value of a counting semaphore:

```
int sem_getvalue(sem_t *sem, int *sval);
```

The first argument is the semaphore we want to inspect, while the second parameter is an integer passed as a references where the value of the semaphore will be stored. If one or more threads are blocked waiting for this semaphore, the library may returns two values, either a 0 or a negative number, whose absolute value indicates how many threads are currently waiting for the semaphore. The function returns a 0 if there are no errors, otherwise it returns a -1.

### Bibliografía

- 1. Tanenbaum. Sistemas Operativos Modernos, 2ª edición. Pág. 100-131.
- 2. The Linux Programmer's Guide (véase WebCT)
- 3. <a href="http://www.opengroup.org/onlinepubs/007908799/xsh/semaphore.h.html">http://www.opengroup.org/onlinepubs/007908799/xsh/semaphore.h.html</a>
- 4. <a href="http://greenteapress.com/semaphores/">http://greenteapress.com/semaphores/</a>

#### **Experimentos**

**E1** (20 min.) Analizar, compilar y ejecutar el siguiente código (solución a el problema 1 de la EPD6). Poner atención en como se logra la exclusión mutua y la sincronización. Use la función sem\_getvalue para inspeccionar el valor de los semáforos genéricos.

```
#include <pthread.h>
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <stdlib.h>
#include <semaphore.h>
#define QUEUESIZE 4
#define LOOP 20
void *producer (void *args);
void *consumer (void *args);
//semaforo binario
pthread mutex t mut = PTHREAD MUTEX INITIALIZER;
//SEMAFOROS GENERICOS, TIENEN QUE SE INICIALIZADOS EN EL MAIN
sem t notFull;
sem_t notEmpty;
typedef struct {
      int buf[QUEUESIZE];
      long head, tail;
```



```
int full, empty;
} queue;
queue *queueInit (void);
void queueDelete (queue *q);
void queueAdd (queue *q, int in);
void queueDel (queue *q, int *out);
int main ()
{
      queue *fifo;
      pthread_t pro, con;
      fifo = queueInit ();
      if (fifo == NULL) {
            fprintf (stderr, "main: Queue Init failed.\n");
            exit (1);
      //initialize semaphores
      sem init(&notEmpty, 0, 0);
      sem init(&notFull, 0, QUEUESIZE);
      pthread create (&pro, NULL, producer, fifo);
      pthread create (&con, NULL, consumer, fifo);
      //wait for the producer and consumer to terminate
      pthread join (pro, NULL);
      pthread join (con, NULL);
      //delete the queue
      queueDelete (fifo);
      return 0;
}
void *producer (void *q)
      queue *fifo;
      int i;
      fifo = (queue *)q;
      for (i = 0; i < LOOP; i++) {
          //wrong, mutex should go just before critical region
            if (fifo->full) {
                  printf ("producer: queue FULL.\n");
            sem wait(&notFull);
            pthread mutex lock(&mut);
            queueAdd (fifo, i);
            pthread mutex unlock(&mut);
            sem post(&notEmpty);
            printf("producer: inserted %d\n",i);
            usleep (100000);
      return (NULL);
}
```

Operating Systems 2



```
void *consumer (void *q)
      queue *fifo;
      int i, d;
      fifo = (queue *)q;
      for (i = 0; i < LOOP; i++) {
            if (fifo->empty) {
                  printf ("consumer: queue EMPTY.\n");
            sem wait(&notEmpty);
            pthread_mutex_lock(&mut);
            queueDel (fifo, &d);
            pthread mutex unlock(&mut);
            sem post(&notFull);
            printf ("consumer: recieved %d.\n", d);
            usleep(200000);
      }
      return (NULL);
}
queue *queueInit (void)
      queue *q;
      q = (queue *)malloc (sizeof (queue));
      if (q == NULL) return (NULL);
      q->empty = 1;
      q->full = 0;
      q->head = 0;
      q->tail = 0;
      return (q);
}
void queueDelete (queue *q)
{
      free (q);
}
void queueAdd (queue *q, int in)
      q->buf[q->tail] = in;
      q->tail++;
      if (q->tail == QUEUESIZE)
      q->tail = 0;
      if (q->tail == q->head)
      q \rightarrow full = 1;
      q\rightarrow empty = 0;
      return;
}
void queueDel (queue *q, int *out)
      *out = q->buf[q->head];
      q->head++;
      if (q->head == QUEUESIZE)
```

Operating Systems 3



```
q->head = 0;
if (q->head == q->tail)
q->empty = 1;
q->full = 0;
return;
}
```

#### **Problemas**

P1. (90 min.) Implementar en C el problema de la cena de los filósofos visto en clase de teoría.

## Ampliación de Problemas

**AP1** (90 min.) Implementar el problema del barbero dormilón, descrito en Tanembaum Sistemas Operativos Modernos 2ª edición, pág. 129, y visto en clase de teoría.

**AP2** (90 min.) Implementar una solución al problema de los lectores y escritores, que modela el acceso a una base de datos. Un búfer compartido, cuatro threads lectores y un thread escritor. Los lectores leen datos del búfer, y el escritor pon datos en el búfer. Solo puede utilizar el búfer compartido un thread y solo uno, es decir, o bien un thread estará escribiendo o bien leyendo, pero nunca ocurrirá simultáneamente (teniendo en cuenta que si no lo esta utilizando nadie, tendrá preferencia el escritor ante el lector). Este problema está descripto en <u>Tanenbaum</u>, Sistemas Operativos Modernos, 2ª edición Pág. 128.

Operating Systems 4