### Prácticas AIN

### pyGOMAS

Práctica 2: Comunicación y Coordinación Servicios + Contract-Net

# Índice

- Registro de Servicios
- Comunicación y Coordinación
  - •Contract-Net

#### Recordatorio

- Hay definidos tres tipos de roles en los agentes externos:
  - \* Soldier: soldado de tipo general
    - \* ALLIED: va a por la bandera y vuelve a la base
    - \* AXIS: patrulla alrededor de la bandera
  - Medic: acude a curar
  - \* FieldOps: acude a dar munición
- Un agente asume un único rol durante toda la partida
- Cada rol tiene unas características y ofrece unos determinados servicios

### Registro de servicios (I)

• Un rol debe registrar un servicio para que el resto de roles puedan solicitarlo:

```
.register_service("servicio_a")
```

Envia un mensaje al agente de servicio para registrar un servicio denominado "servicio\_a" que estará disponible para su equipo.

\* Ej:.register\_service("general");registra el servicio "general" para su equipo.

### Registro de servicios (II)

Registros que se hacen por defecto en todos los agentes:

```
*ALLIED

.register_service("allied");
Soldado: .register_service("backup");
Médico: .register_service("medic");
Fieldops: .register_service("fieldops");

*AXIS

.register_service("axis");
Soldado: .register_service("backup");
Médico: .register_service("medic");
Fieldops: .register_service("fieldops");
```

### Registro de servicios (III)

¿Cómo saber que servicios hay disponibles desde un agente?

.get\_medics: Solicita al agente de servicios la lista de los médicos de su equipo.
Con la respuesta se crea una creencia: myMedics(Medics\_list)

*.get\_fieldops*: Solicita al agente de servicios las lista de los operadores de campo de su equipo. Con la respuesta se crea una creencia: *myFieldops(Fieldops\_list)* 

### Registro de servicios (IV)

¿Cómo saber que servicios hay disponibles desde un agente?

.get\_backups: Solicita al Agente de Servicios los soldados de su equipo.

.get\_service("servicio\_a"): Solicita al Agente de Servicios otro servicio (distinto de los tres anteriores) a los agentes tropa de su equipo que lo ofrezcan.

La respuesta llega en forma de nueva creencia *servicio\_a(L)* 

+servicio a(L)

<-

.print("Los agentes de mi equipo con el servicio\_a son: ", L).

### Registro de servicios (V)

- \* NOTA: Todos las acciones .get siempre excluyen al propio agente que hace la solicitud de la lista que devuelven.
- \* Ejemplo de uso

```
Desde un plan se ejecuta: .get_medics;

Existe otro plan de la forma:

+myMedics(M)

<- .println("Mis médicos disponibles son: ", M);

.length(M, X);

if (X==0) { .println("No tengo médicos"); }.
```

Nota: si el agente que ejecuta este código fuese médico no aparecería en la lista M

### Registro de servicios (VI)

\* Ejemplo de uso de un servicio nuevo

```
Un agente A ejecuta: .register_service("coronel");
Otro agente B ejecuta: .get_service("coronel");
```

B además dispone del siguiente plan:

```
+coronel(A)
<-
.print("Mi coronel es:", A);
-coronel(_).
```

### Registro de servicios (VII)

\* Ejemplo de uso de un servicio nuevo

Si el coronel ha muerto la lista estará vacía.

Una alternativa es que B ejecute lo siguiente:

```
.get_service("coronel");
.wait(2000); // un tiempo prudencial
if (coronel(A)) { .print("Mi coronel es:", A); -coronel(_); } .
```

### Coordinación (I)

- pyGOMAS dispone de mecanismos que permiten la coordinación entre agentes:
  - Sin comunicación (implícita):
    - Sensorización del entorno:
      - \* Ej.: Seguir al primer compañero que se vea
  - \* Con comunicación (explicita):
    - Mediante paso de mensajes

### Coordinación (II)

- Con comunicación
  - \* Envío de mensajes mediante la acción interna

.send(Rec, Perf, Cont)

Donde:

Rec → receptor del mensaje (puede ser una lista)

Perf → performativa (tell, untell, achieve, ...)

Cont → contenido

### Coordinación (III)

**Ej:** A1 quiere enviar un mensaje a los soldados médicos de su equipo diciendo que vayan a su posición (para ayudar, para coordinarse, para reagruparse, ...)

```
...
?position(Pos);
?myMedics(M); // se supone que antes he ejecutado .get_medics
.send(M, tell, ir_a(Pos));
```

## Coordinación (IV)

Ej: los médicos del equipo deberían disponer de un plan de la forma:

```
+ir_a(Pos)[source(A)]
<-
.println("Recibido un mensaje de tipo ir_a de ", A, "para ir a: ", Pos).
```

### Coordinación (V)

Ej: Si queremos que los soldados hagan algo más sofisticado

```
+ir_a(Pos)[source(A)]
<-
.println("Recibido mensaje ir_a de: ", A, " para ir a: ", Pos);
+ayudando;
.goto(Pos).
```

#### Mejoras:

- Comprobar si A tiene autoridad sobre el soldado
- Hacer caso sólo si tengo salud, armamento o las dos cosas
- Revisar antes otras tareas pendientes

### Coordinación (VI)

- Estrategias vistas (o por ver) en clase:
  - \* Organización jerárquica: El jefe manda!!!
  - \* Contract Net: Delegación de tareas
  - \* Social Choice: Votamos !!!
  - \* Subastas: quien me ofrece algo mejor !!!

\* . . .

#### Protocolo de red de contratos: Contract Net

Contract Net Protocol CNP (Smith, 1988).

Desarrollado para la resolución distribuida de problemas Sigue usándose extensivamente en los SMAs Sirve para que un agente contrate tareas a otros agentes Suposiciones:

- 1 la negociación es un proceso local que no implica control centralizado, 2 existe un medio bidireccional para intercambiar información,
- 3 cada parte en la negociación evalúa la información desde su propia perspectiva
- 4 el acuerdo final se alcanza mediante selección mútua.

#### Contract Net

Un ejemplo ...

Un soldado solicita paquetes de medicina

- Pide ayuda a todos los médicos
- Cada médico se propone o no a ayudarlo
- El soldado elige el médico más adecuado (por distancia, por vida, ...)



Soldado



Médico 4



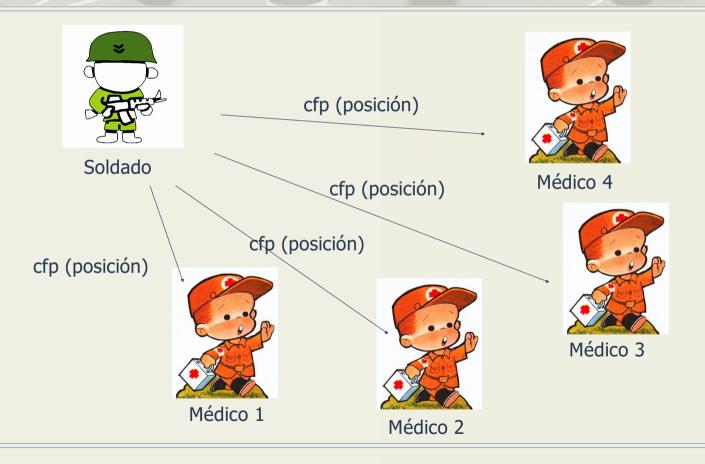
Médico 1



Médico 2



Médico 3





Soldado



Médico 4



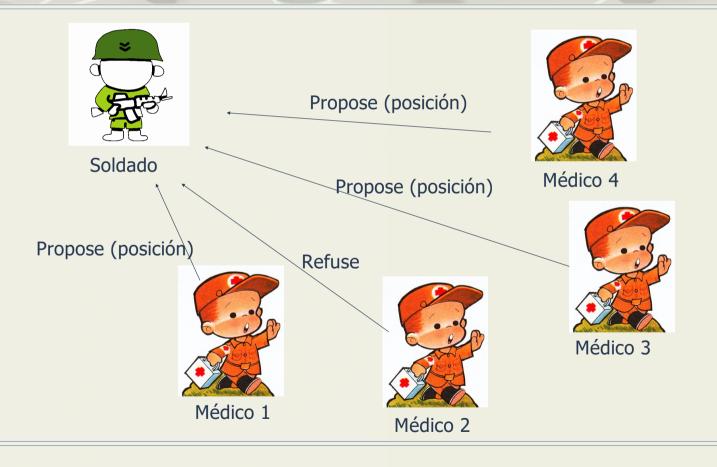




Médico 2



Médico 3





Soldado



Médico 4



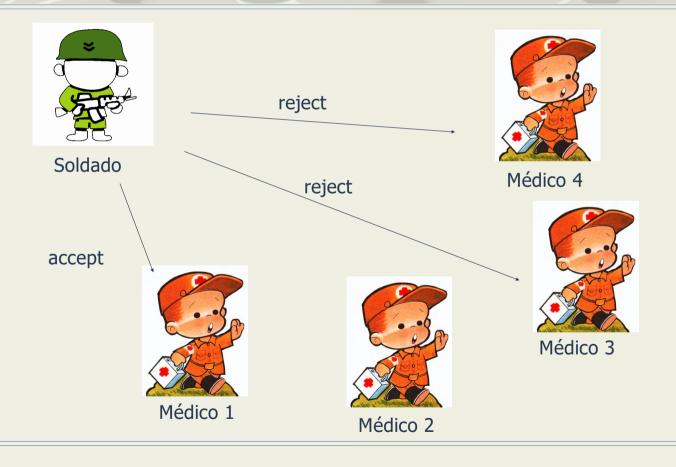
Médico 1



Médico 2



Médico 3



### Ejemplo implementado







Médico 2



Médico 3



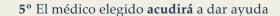
Médico 4

1º El soldado **pedirá** ayuda cuando llegue a una determinada posición

2º Todos los médicos le harán propuestas de ayuda

3º El soldado **elegirá** a uno de ellos (en este ejemplo al primero)

4º Todos los médicos recibirán una respuesta (positiva o negativa)





Soldado

Veamos el inicio del protocolo desde el iniciador (soldado)

1º El soldado pedirá ayuda cuando llegue a una determinada posición

```
+myMedics(M): pedidaayuda
<-
.print("Pido ayuda");
?position(Pos);
+bids([]);
+agents([]);
.send(M, tell, savemeproposal(Pos));
.wait(1000);
!!elegirmejor;
-myMedics(_).</pre>
```



Soldado

Veamos el inicio del protocolo desde el médico

2º Todos los médicos le harán propuestas de ayuda

```
+savemeproposal(Pos)[source(A)]: not (ayudando(_,_))
<-
?position(MiPos);
.send(A, tell, mybid(MiPos));
+ayudando(A, Pos);
-savemeproposal(_);
.print("enviada propuesta de ayuda") .</pre>
```



Médico

Veamos el inicio del protocolo desde el médico

2º Todos los médicos le harán propuestas de ayuda

Y el **soldado** las va recibiendo y almacenando

```
+mybid(Pos)[source(A)]: pedidaayuda
<-
    .print("Recibo propuesta");
    ?bids(B);
    .concat(B, [Pos], B1); -+bids(B1);
    ?agents(Ag);
    .concat(Ag, [A], Ag1); -+agents(Ag1);
    -mybid(Pos).</pre>
```



Soldado

Veamos el inicio del protocolo desde el médico

3º El soldado **elegirá** a uno de ellos (en este ejemplo al primero)

Veamos el inicio del protocolo desde el médico

```
4° Todos los médicos recibirán una respuesta (positiva o negativa)

+acceptproposal[source(A)]: ayudando(A, Pos)

<-
.print("Me voy a ayudar al agente: ", A, "a la posicion: ", Pos);
.goto(Pos).

+cancelproposal[source(A)]: ayudando(A, Pos)

<-
.print("Me cancelan mi proposicion");
-ayudando(A, Pos).
```



Médico

Veamos el inicio del protocolo desde el médico

5º El médico elegido acudirá a dar ayuda

```
+target_reached(T): ayudando(A, T)
  <-
    .print("MEDPACK! para el agente:", A);
    .cure;
    ?miposicion(P);
    .goto(P);
    -ayudando(A, Pos).</pre>
```



Médico

Veamos el ejemplo en ejecución

### Dudas

#### Enviad vuestras dudas por:

- Teams (en horario de clase)
- Correo: vjulian@upv.es carrasco@dsic.upv.es
- o por Poliformat