# Organización y Arquitectura de Computadoras 2016-2

Práctica 9: Ensamblador

Profesor: José de Jesús Galaviz Casas Ayudante: Roberto Monroy Argumedo

Publicada: Abril 25, 2016. Límite de entrega: Mayo 8, 2016.

# 1. Objetivos

#### Generales:

• El alumno se familiarizará con el proceso interno de ensamblado de un archivo de código fuente.

# Particulares:

En el desarrollo de la práctica, el alumno:

- Aplicará los conocimientos teóricos de la codificación de instrucciones.
- Relacionará los conocimientos previos de la programación en lenguaje ensamblador con el lenguaje de alto nivel C.

# 2. Requisitos

- Conocimientos previos:
  - Diseño de conjuntos de instrucciones.
  - Modos de direccionamiento.
  - Programación en el lenguaje C:
    - o Tipos de datos.
    - $\circ\,$  Estructuras de control.
    - o Arreglos y apuntadores.
    - o Entrada y salida.
  - Codificación ASCII.

- Tiempo de realización sugerido: 10 horas.
- Número de colaboradores: Individual.
- Software a utilizar: *GCC*.

## 3. Planteamiento

Un proceso de compilación consta de tres fases:

- 1. El **compilador** traduce el archivo de código fuente escrito en un lenguaje de alto nivel a uno escrito en lenguaje ensamblador.
- 2. Éste se pasa a un **ensamblador**, un programa que lo traduce a lenguaje máquina, produciendo un **archivo objeto**, el cual contiene las instrucciones y los datos estáticos del programa e información necesaria para colocarlo en la memoria.
- 3. Generalmente un programa contiene referencias a rutinas en otros archivos o en bibliotecas, por lo que al finalizar el ensamblado, se ejecuta el **enlazador**, un programa que resuelve las referencias externas, creando un archivo ejecutable y terminando así el proceso de compilación.

En esta práctica se desarrollará un ensamblador para un pequeño conjunto de instrucciones de la arquitectura DLX.

## 4. Desarrollo

En las secciones 4.1 - 4.6 se describen las características del lenguaje que el ensamblador deberá se capaz de traducir a lenguaje máquina. En la sección 4.7 se describe el proceso de ensamblado de un archivo de código fuente y en la sección 4.8 el formato del archivo objeto que se deberá generar.

# 4.1. Arquitectura DLX

DLX, pronunciado *deluxe*, es una arquitectura RISC de tipo *load-store*, fue diseñada por John L. Hennessy y David A. Patterson con propósitos educativos basándose en MIPS[1]. Cuenta con 32 registros de propósito general y el tamaño de cada instrucción es de 32 bits.

# 4.2. Conjunto de instrucciones

A continuación se describen las instrucciones que serán reconocidas y traducidas por el ensamblador, el primer término es el mnemónico de la instrucción seguido de los argumentos que recibe:

#### 1. lw rs dir

Carga la palabra que comienza en la dirección dir de la memoria de datos en el registro rs.

Ejemplo:

lw \$01 0(\$00)

#### 2. lh rs dir

Carga la media palabra que comienza en la dirección dir de la memoria de datos en el registro rs.

Ejemplo:

lh \$01 0(\$00)

#### 3. 1b rs dir

Carga el byte almacenado en la dirección dir de la memoria de datos en el registro rs.

Ejemplo:

lb \$01 0(\$00)

#### $4. \ \mathrm{sw} \ \mathrm{rs} \ \mathrm{dir}$

Guarda la palabra almacenada en el registro rs en la dirección dir de la memoria de datos.

Ejemplo:

sw \$01 0(\$00)

#### 5. sh rs dir

Guarda la media palabra almacenada en el registro rs en la dirección dir de la memoria de datos.

Ejemplo:

sh \$01 0(\$00)

#### 6. sb rs dir

Guarda el byte almacenado en el registro rs en la dirección dir de la memoria de datos.

Ejemplo:

sb \$01 0(\$00)

#### 7. add rd rs rt

Suma el contenido de los registro rs y rt, guardando el resultado en el registro rd.

Ejemplo:

add \$01 \$01 \$01

#### 8. addi rd rs imm

Suma el contenido del registro rs y el valor constante imm, guardando el resultado en el registro rd.

Ejemplo:

addi \$01 \$01 42

#### 9. sub rd rs rt

Resta el contenido del registro rt al registro rs, guardando el resultado en el registro rd.

Ejemplo:

sub \$01 \$01 \$01

#### 10. subi rd rs imm

Resta la constante  $\mathtt{imm}$  al registro  $\mathtt{rs}$ , guardando el resultado en el registro  $\mathtt{rd}$ .

Ejemplo:

add \$01 \$01 42

#### 11. and rd rs rt

Realiza la operación lógica and bit a bit con los registros rs y rt, guardando el resultado en rd.

Ejemplo:

and \$01 \$02 \$03

#### 12. andi rd rs imm

Realiza la operación lógica and bit a bit con el registro rs y la constante imm, guardando el resultado en rd.

Ejemplo:

andi \$01 \$02 31

#### 13. or rd rs rt

Realiza la operación lógica or bit a bit con lo registros rs y rt, guardando el resultado en rd.

Ejemplo:

or \$01 \$02 \$03

### $14.\ \mathrm{ori}\ \mathrm{rd}\ \mathrm{rs}\ \mathrm{imm}$

Realiza la operación lógica or bit a bit con el registro rs y la constante imm, guardando el resultado en rd.

Ejemplo:

ori \$01 \$02 31

#### 15. beq rs rt label

Salto condicional, se ejecuta la instrucción marcada por label si rs es igual a rt.

Ejemplo:

beq \$01 \$02 label

## 16. bgt rs rt label

Salto condicional, se ejecuta la instrucción marcada por label si rs es mayor a rt.

Ejemplo:

bgt \$01 \$02 label

### 17. j label

Salto incondicional, se ejecuta la instrucción marcada por label.

Ejemplo:

j label

#### 18. jr rd

Salto incondicional, se ejecuta la instrucción con la dirección guardada en el registro rd.

Ejemplo:

jr \$01

## 4.3. Codificación de las intrucciones

La codificación de las instrucciones del lenguaje dependen de sus operandos y su función, para facilitar la traducción, se clasifican en tres tipos:

### 4.3.1. Intrucciones tipo I

Para instrucciones con un operando de tipo Inmediato:

	Opcode	rs	rd	Inmediato
bits	6	5	5	16

#### 4.3.2. Intrucciones tipo J

Para instrucciones de salto (Jump):

	Opcode	Desplazamiento		
bits	6	26		

## 4.3.3. Intrucciones tipo R

Para instrucciones con operandos de tipo  $\mathbf{R}$ egistro:

	Opcode	rs	rt	rd	Func
bits	6	5	5	5	11

#### 4.4. Directivas

El ensamblador deberá implementar cuatro directivas que se describen a continuación:

 data. Los siguientes datos serán guardados en la sección de memoria de datos estáticos.

- text. Las siguientes instrucciones serán guardadas en la sección de memoria de texto.
- word. Los siguientes datos deben ser almacenados como palabras.
- byte. Los siguientes datos deben ser almacenados como bytes.

### 4.5. Modos de direccionamiento

Las direcciones de memoria son asignadas a cada byte, el ensamblador reconocerá dos modos de direccionamiento:

- c(reg). Inmediato c más la dirección en el registro reg.
- label. Etiqueta de una dirección.

El hardware sólo reconocerá el modo c(reg), por lo que la traducción del modo label, debe ser de la forma c + reg.

## 4.6. Sintaxis del lenguaje ensamblador

- Sólo se permite una instrucción por línea.
- Entre cada término puede aparecer cualquier número de espacios o tabulaciones.
- Los argumentos de las instrucciones se separan por comas (,).
- Los identificadores de los registros comienzan con un signo de pesos (\$), seguido del número de registro a dos dígitos. Ejemplos: \$00, \$03, \$21, etc.
- Para los inmediatos sólo se admiten enteros escritos en base diez.
- Las etiquetas sólo podrán contar con carcateres alfabéticos. Para señalar una dirección, se coloca la etiqueta al principio de la línea seguido por dos puntos (:).
- Las directivas comienzan con un punto (.).
- Las directivas data y text siempre aparecerán en este orden y sólo se pueden usar una vez en todo el archivo de código fuente.

#### 4.7. Proceso de ensamblado

El proceso de ensamblado consta de dos fases:

#### 4.7.1. Fase 1

El ensamblador lee cada línea del archivo escrito en lenguaje ensamblador y la divide en piezas llamadas **lexemas**, éstas son: palabras individuales, identificadores de registros, signos de puntuación o números. Por ejemplo, la línea:

Contiene 8 lexemas:

label :	addi	\$01	,	\$02	,	3
---------	------	------	---	------	---	---

Si la línea comienza con una etiqueta, el ensamblador guarda el identificador junto con la dirección de memoria en una tabla, ésta es llamada **tabla de símbolos**.

#### 4.7.2. Fase 2

Una vez dividido el archivo en lexemas, el ensamblador traduce las instrucciones a código máquina, ayudándose de la tabla de símbolos para sustituir etiquetas por direcciones de memoria. Además el ensamblador debe actuar acorde a las directivas que encuentre. Al finalizar, el ensamblador produce un archivo objeto.

# 4.8. Formato del archivo objeto

El archivo objeto generado por el enamblador, basado en el formato usado por los sitemas UNIX, constará de tres secciones:

- 1. Cabecera. Se especifican los tamaños del área de texto y el área de datos.
- 2. Texto. Contiene las instrucciones del programa en lenguaje máquina.
- 3. Datos. Contiene los datos codificados en binario.

Generalmente también cuenta con las siguientes secciones, pero las omitiremos porque no serán usadas por el ensamblador ni el simulador:

- Información de reasignación. Identifica las instrucciones y datos que dependen de direcciones absolutas.
- Tabla de símbolos. Asocia direcciones con etiquetas externas y lista las referencias faltantes.
- Información de depurado. Describe la forma en que el programa fue compilado para que un depurador pueda asociar las instrucciones con las líneas del archivo de código fuente original.

# 5. Entrada

El ensamblador recibirá por medio de la línea de comandos el nombre de un archivo de texto plano, el cual contendrá las instrucciones en lenguaje ensamblador descritas en las secciones 4.1 - 4.6. Puedes encontrar un ejemplo en la figura 1.

```
.data
                 1
dato:
         .word
         .text
                  $01, dato
         ٦w
loop:
                  $01, $00, end
         beq
                  $01, $01, 1
         subi
                 loop
         j
end:
         add
                  $02, $00, $01
```

Figura 1: Ejemplo de código ensamblador.

## 6. Salida

El ensamblador escribirá una simulación de un archivo objeto con las características descritas en la sección 4.8. Las secciones de datos y texto serán cadenas de caracteres '0' y '1', simulando la codificación binaria de éstas. Además cada línea será del tamaño de una palabra, es decir, cada línea contará con 32 caracteres.

## 7. Variables libres

El alumno definirá los códigos de operación de las instrucciones, además del tamaño de la memoria y los límites de las secciones de datos y texto.

## 8. Procedimento

Se debe entregar un archivo de código fuente escrito en el lenguaje de programación C con la solución al ejercicio 4. Adjunta las soluciones a los ejercicios 1, 2 y 3 junto con las respuestas a las preguntas en un archivo PDF.

El programa debe estar completamente documentado y cumplir con las convenciones de código.

# 9. Ejercicios

El archivo objeto producido por el ensamblador será usado en la siguiente práctica para simular la ejecución del programa siguiendo el flujo de datos de

la arquitectura DLX, por lo que se debe considerar las repercusiones de las decisiones tomadas en esta práctica.

- 1. Clasifica las instrucciones de la sección 4.2 según los tipos descritos en 4.3.
- Asigna cuidadosamente los códigos de operación a cada una de las instrucciones.
- 3. Define el tamaño de la memoria y las direcciones de inicio de las secciones de memoria para el área de texto y el área de datos.
- 4. Implementa el ensamblador para el lenguaje descrito.

# 10. Preguntas

1. Una pseudoinstrucción es una instrucción de lenguaje ensamamblador sin implementación directa en el hardware, su función es simplificar la programación sin complicar el hardware, por ejemplo:

```
move $rd, $rs se traduce a addu $rd, $zero, $rs
```

Propón 3 pseudoinstrucciones para el lenguaje ensamblador y su traducción.

- 2. Sólo se implementaron dos modos de direccionamiento, propón cómo podría simular el ensamblador los siguientes modos:
  - lacksquare label  $\pm$  imm.
  - label  $\pm$  imm(reg).

# 11. Bibliografía

- [1] John L. Hennessy y David A. Patterson. Computer Architecture: A Quantitative Approach. 5.a ed. Morgan Kaufmann Publishers Inc., 2011.
- [2] Brian W. Kernighan. *The C Programming Language*. 2nd. Prentice Hall Professional Technical Reference, 1988.
- [3] David A. Patterson y John L. Hennessy. Computer Organization and Design, Fifth Edition: The Hardware/Software Interface. 5th. Morgan Kaufmann Publishers Inc., 2013.