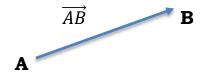
## CALCUL VECTORIEL

Les vecteurs sont des outils mathématiques qui ont été créés (merci Leibniz, philosophe et scientifique allemand du XVIIème siècle) pour représenter des déplacements (= translations). Vous utiliserez les vecteurs au cours de physique pour représenter les forces, les déplacements, les vitesses,...

## 1) <u>Définitions</u>:

#### Vidéo 1 : Qu'est-ce qu'un vecteur ? (6'26")

Le <u>vecteur  $\overrightarrow{AB}$ </u> représente le déplacement (=la translation) du point  $\bf A$  au point  $\bf B$ :



**A** est l'origine du vecteur  $\overrightarrow{AB}$  et **B** est l'extrémité du vecteur  $\overrightarrow{AB}$ .

Le vecteur  $\overrightarrow{AB}$  est défini par <u>trois caractéristiques</u>:

- 1) Une direction : celle du segment [AB]
- 2) Un sens : du point A au point B
- 3) Une longueur : celle du segment [AB]. La longueur d'un vecteur est aussi appelée norme. La **norme** du vecteur  $\overrightarrow{AB}$  s'écrit : ||AB||

#### Vecteurs égaux

Le vecteur  $\overrightarrow{AB}$  et le vecteur  $\overrightarrow{CD}$  sont égaux s'ils représentent le même déplacement. Ils ont alors les trois mêmes caractéristiques :

1° même direction, 2° même sens, 3° même norme (=longueur).



#### Vecteurs opposés

Deux vecteurs opposés ont la même direction, la même norme <u>mais</u> des sens opposés.

Le **vecteur opposé** au vecteur  $\overrightarrow{AB}$  représente donc un déplacement du point **B** au point **A**. On le note  $\overline{\overrightarrow{BA}} = -\overrightarrow{AB}$ 



#### Vecteur nul

Le vecteur nul est un vecteur dont l'origine coïncide avec l'extrémité :

$$\overrightarrow{AA} = \overrightarrow{BB} = \overrightarrow{0}$$

## 2) Opérations sur les vecteurs :

#### 2.1 Addition de deux vecteurs

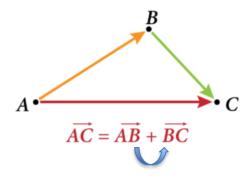
#### Vidéo 2 : Que représente la somme de deux vecteurs ? (3'20")

Additionner deux vecteurs consiste à mettre bout à bout les deux translations correspondant à ces vecteurs (= on cumule les déplacements)

Cas 1 : les vecteurs sont consécutifs

#### Vidéo 3 : Comment comprendre la relation de Chasles ? (3'43")

Deux **vecteurs** sont dits **consécutifs** lorsque l'extrémité du premier coïncide avec l'origine du second. Dans ce cas, nous utilisons la **relation de Chasles** (mathématicien français, 1793-1880) :

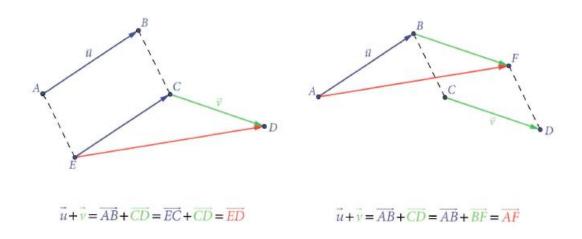


L'extrémité du vecteur  $\overrightarrow{AB}$  est le point B. Le point B est également l'origine du vecteur  $\overrightarrow{BC}$ .

<u>Cas 2</u>: les vecteurs ne sont pas consécutifs.

Etape 1 : rendre les vecteurs consécutifs. Pour rendre deux vecteurs consécutifs, on déplace un des vecteurs par une translation de manière à ce que l'extrémité de l'un coïncide avec l'origine de l'autre.

Etape 2 : utiliser la relation de Chasles pour additionner deux vecteurs consécutifs.



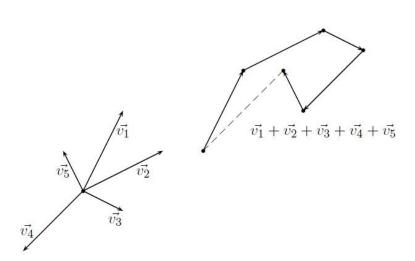
je choisis de <u>déplacer</u>  $\vec{u}$  pour que le point B coı̈ncide avec le point C

je choisis de <u>déplacer</u>  $\vec{v}$  pour que le point C coïncide avec le point B

Exercice 1 : que peut-on dire des vecteurs  $\overrightarrow{ED}$  et  $\overrightarrow{AF}$  ? Compare ta réponse avec la solution Page 16.

#### Relation de Chasles généralisée

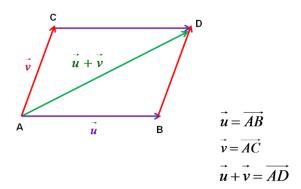
La relation de Chasles peut s'appliquer à un nombre quelconque de vecteurs : 3, 4, 5,...





## Application à la physique : le parallélogramme des forces.

Lorsque l'on doit faire la somme de deux forces  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  (représentées par deux vecteurs) appliquées au même point A, on applique la règle du parallélogramme.



 $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  ne sont pas consécutifs  $oldsymbol{\Xi}$ . On doit donc commencer par effectuer la translation d'un des deux pour les rendre consécutifs :

Choix 1 : translation de  $\vec{v} = \overrightarrow{AC} = \overrightarrow{BD}$  qui est consécutif à  $\vec{u}$  et donc par la relation de Chasles nous avons  $\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BD} = \overrightarrow{AD}$ .

Choix 2 : translation de  $\vec{u} = \overrightarrow{AB} = \overrightarrow{CD}$  qui est consécutif à  $\vec{v}$  et donc par la relation de Chasles nous avons  $\overrightarrow{AC} + \overrightarrow{CD} = \overrightarrow{AD}$ 

## Exercice 2:

Soit le parallélogramme ABCD et ses diagonales qui se coupent en E.

Rechercher le vecteur dont la somme vaut

1. 
$$\overrightarrow{AE} + \overrightarrow{EC}$$

5. 
$$\overrightarrow{CD} + \overrightarrow{AB}$$

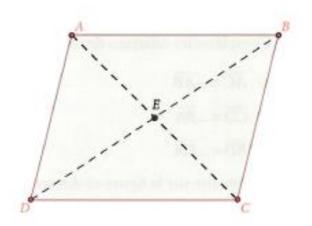
6. 
$$\overrightarrow{EB} + \overrightarrow{CE}$$

3. 
$$\overrightarrow{AE} + \overrightarrow{ED}$$

7. 
$$\overrightarrow{EC} + \overrightarrow{DE}$$

4. 
$$\overrightarrow{AE} + \overrightarrow{CE}$$

8. 
$$\overrightarrow{ED} + \overrightarrow{AB}$$



## 2.2 Soustraction de deux vecteurs

Nous avons vu que le **vecteur opposé** au vecteur  $\overrightarrow{AB}$  est  $\overrightarrow{BA}$  ou  $\overrightarrow{AB}$ .

Pour soustraire le vecteur  $\overrightarrow{\pmb{w}}$  du vecteur  $\overrightarrow{\pmb{v}}$  , on va donc faire la somme du

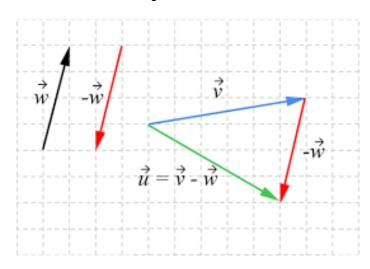
vecteur  $\vec{v}$  et du vecteur  $-\vec{w}$ :

$$\overrightarrow{v} - \overrightarrow{w} = \overrightarrow{v} + (-\overrightarrow{w})$$

1° je représente le vecteur  $\overrightarrow{-w}$ , qui est le vecteur opposé de  $\overrightarrow{w}$ . Ces deux vecteurs ont la même direction, la même longueur mais sont de sens opposés.

 $2^{\circ}$  je rends les vecteurs  $\overrightarrow{v}$  et  $-\overrightarrow{w}$  consécutifs par une translation de  $-\overrightarrow{w}$ 

3° j'utilise la relation de Chasles pour calculer  $\vec{v} + -\vec{w}$ 



Exercice 3: Tu places six points A, M, N,P, K et O où tu veux sur la feuille quadrillée Page 18. Représente ensuite les vecteurs ci-dessous et puis simplifie les écritures.

$$1^{\circ} \overrightarrow{AM} + \overrightarrow{MN}$$

$$2^{\circ} \overrightarrow{MP} + \overrightarrow{AM}$$

$$3^{\circ} \overrightarrow{MN} + \overrightarrow{NM}$$

$$4^{\circ} \overrightarrow{KN} - \overrightarrow{ON}$$

Exercice 4 : Démontre les égalités suivantes. (Tu peux t'aider en représentant les points A, B, C, E et les vecteurs indiqués sur ta feuille quadrillée).

$$1^{\circ} \overrightarrow{AB} - \overrightarrow{CB} + \overrightarrow{CA} = \overrightarrow{0}$$
  $2^{\circ} \overrightarrow{BE} - \overrightarrow{AE} = \overrightarrow{BA}$ 

$$2^{\circ} \overrightarrow{BE} - \overrightarrow{AE} = \overrightarrow{BA}$$

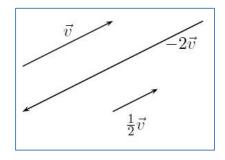
## 2.3 Multiplication d'un vecteur par un scalaire (=nombre)

## Vidéo 4: multiplication d'un vecteur par un scalaire (5'10")

Le produit d'un vecteur  $\vec{v}$  par un nombre r différent de zéro est un vecteur  $r\vec{v}$ dont les caractéristiques sont :

- 1) Direction : la même que  $\vec{v}$
- 2) Sens : le même que  $\vec{v}$  si r est positif et le sens contraire si r est négatif
- 3) Longueur : celle de  $\vec{v}$  multipliée par la valeur absolue de r, |r|

Le produit d'un vecteur par zéro est le vecteur nul.



#### Définition:

Deux vecteurs non nuls  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont dits **colinéaires** (=parallèles) si et seulement si l'un est multiple de l'autre. En d'autres termes, il existe un réel k tel que

$$\vec{u} = k \cdot \vec{v}$$

$$k \neq 0$$

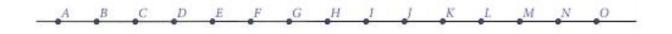
Propriété: les points A, B, C sont alignés si et seulement si les vecteurs  $\overrightarrow{AB}$  et  $\overrightarrow{AC}$  sont colinéaires, c'est-à-dire qu'il existe un réel k tel que

$$\overrightarrow{AC} = k.\overrightarrow{AB}$$
  $k \neq 0$ 

$$k \neq 0$$

#### Exercice 5:

Soient A, B, ..., O, 15 points alignés et régulièrement espacés.



## Compléter les égalités suivantes :

1. 
$$\overrightarrow{AE} = ... \overrightarrow{AB}$$
 et  $\overrightarrow{AB} = ... \overrightarrow{AE}$ 

2. 
$$\overrightarrow{GD} = ...\overrightarrow{IO}$$
 et  $\overrightarrow{IO} = ...\overrightarrow{GD}$ 

3. 
$$\overrightarrow{CL} = ... \overrightarrow{EB}$$
 et  $\overrightarrow{EB} = ... \overrightarrow{CL}$ 

4. 
$$\overrightarrow{GG} = ...\overrightarrow{IL}$$
 et  $\overrightarrow{IL} = ...\overrightarrow{GG}$ 

5. 
$$\overrightarrow{DH} = ...\overrightarrow{AF}$$
 et  $\overrightarrow{FA} = ...\overrightarrow{HD}$ 

6. 
$$\overrightarrow{BM} = ...\overrightarrow{GO}$$
 et  $\overrightarrow{GO} = ...\overrightarrow{MB}$ 

7. 
$$\overrightarrow{OH} = ... \overrightarrow{OE}$$
 et  $\overrightarrow{OE} = ... \overrightarrow{OH}$ 

8. 
$$\overline{AO} = ...\overline{LG}$$
 et  $\overline{OA} = ...\overline{LG}$ 

9. 
$$\overrightarrow{NF} = ...\overrightarrow{IE}$$
 et  $\overrightarrow{FN} = ...\overrightarrow{EI}$ 

10. 
$$\overrightarrow{JE} = ... \overrightarrow{DK}$$
 et  $\overrightarrow{KD} = ... \overrightarrow{JE}$ 

# 2.4 <u>Propriétés des opérations : associativité, distributivité,</u> élément neutre

Quels que soient les vecteurs  $\vec{u}, \vec{v}, \vec{w} \in V$ 

- \* L'addition des vecteurs est interne et partout définie :  $\vec{u} + \vec{v}$  est un vecteur
- \* L'addition des vecteurs est associative :  $(\vec{u} + \vec{v}) + \vec{w} = \vec{u} + (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} + \vec{v} + \vec{w}$
- \* L'addition des vecteurs est commutative :  $\vec{u} + \vec{v} = \vec{v} + \vec{u}$
- \* Le vecteur nul est neutre pour l'addition des vecteurs :  $\vec{u} + \vec{0} = \vec{u} = \vec{0} + \vec{u}$
- \* L'addition des vecteurs est symétrisable :  $\vec{u} + (-\vec{u}) = \vec{0} = (-\vec{u}) + \vec{u}$

Quels que soient les vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v} \in V$ , quels que soient les réels non nuls a et b, la multiplication d'un vecteur par un réel vérifie :

- \* L'associativité mixte :  $a \cdot (b \cdot \vec{u}) = (a \cdot b) \cdot \vec{u}$
- \* La distributivité par rapport à l'addition des réels :  $(a+b) \cdot \vec{u} = a \cdot \vec{u} + b \cdot \vec{u}$
- \* La distributivité par rapport à l'addition des vecteurs :  $a \cdot (\vec{u} + \vec{v}) = a \cdot \vec{u} + a \cdot \vec{v}$
- \* Le réel 1 est neutre pour la multiplication d'un vecteur par un réel :  $1 \cdot \vec{u} = \vec{u}$

## 3) <u>Représentation d'un vecteur dans un repère orthogonal orthonormé</u>

## Vidéo 5 : Vecteurs et coordonnées (8'51")

Soit le vecteur  $\vec{v} = \overrightarrow{AB}$  qui correspond au déplacement du point A de coordonnées  $(x_A, y_A)$  au point B de coordonnées  $(x_B, y_B)$ .

Les composantes du vecteur 
$$\vec{v} = \overrightarrow{AB}$$
 sont

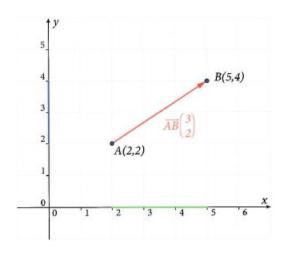
$$\binom{x_v}{y_v} = \binom{x_B - x_A}{y_B - y_A}$$

 $(x_B - x_A)$  correspond au déplacement selon l'axe des abscisses  $(y_B - y_A)$  correspond au déplacement selon l'axe des ordonnées.

#### On arrive au point B en partant du point A

#### Exemple:

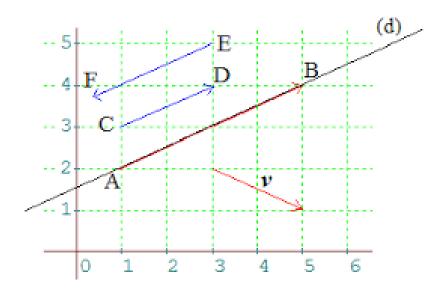




Les composantes du vecteur  $\overrightarrow{AB}$  sont

$$\binom{5-2}{4-2} = \binom{3}{2}$$

<u>Exercice 6</u>: Détermine les composantes des quatre vecteurs ci-dessous : (les coordonnées du point F sont (0,5 ; 3,8))



<u>Exercice 7</u>: Représente sur la Page18 quatre vecteurs dont les signes des composantes sont respectivement :  $\begin{pmatrix} + \\ + \end{pmatrix}$   $\begin{pmatrix} + \\ - \end{pmatrix}$   $\begin{pmatrix} - \\ + \end{pmatrix}$  . Tu peux choisir la longueur des déplacements  $\bigcirc$ 

## 4) <u>Opérations sur les vecteurs dans un repère</u>

Reprenons les vecteurs  $\overrightarrow{AB}$  et  $\overrightarrow{CD}$  de l'exercice précédent.

## 4.1 Addition de deux vecteurs

Pour additionner deux vecteurs, on doit additionner les composantes des deux vecteurs (= on cumule les déplacements)

Exemple: 
$$\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{CD} = {4 \choose 2} + {2 \choose 1} = {6 \choose 3}$$

## 4.2 Soustraction de deux vecteurs

Pour soustraire un vecteur d'un autre vecteur, on doit additionner le premier vecteur avec l'opposé du second vecteur.

Exemple: 
$$\overrightarrow{AB} - \overrightarrow{CD} = \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -2 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

## 4.3 <u>Multiplication d'un vecteur par un scalaire</u>

Il faut multiplier les composantes du vecteur par ce scalaire.

Exemples: 
$$2.\overrightarrow{AB} = 2.\binom{4}{2} = \binom{8}{4}$$

$$\frac{1}{2}.\overrightarrow{AB} = \frac{1}{2}.\binom{4}{2} = \binom{2}{1}$$

$$-\frac{1}{2}.\overrightarrow{AB} = -\frac{1}{2}.\binom{4}{2} = \binom{-2}{-1}$$

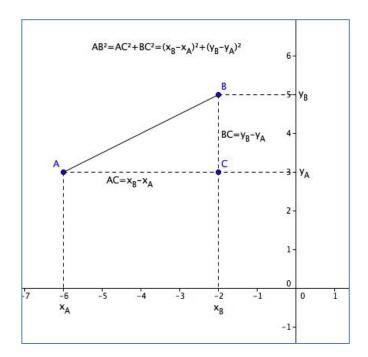
<u>Exercice 8</u> : représente ces cinq vecteurs dans le repère de la Page18. Il s'agit de déplacements, tu peux donc <u>choisir où</u> les représenter dans le plan !

## 5) Norme d'un vecteur

## Vidéo 6 : calcul de la norme d'un vecteur (8'07")

La norme d'un vecteur  $\overrightarrow{AB}$  d'origine A de coordonnées  $(x_A, y_A)$  et d'extrémité B de coordonnées  $(x_B, y_B)$  est donnée par la formule (merci Pythagore  $\bigcirc$ ):

$$||AB|| = \sqrt{(x_B - x_A)^2 + (y_B - y_A)^2}$$



A (-6,3)

B (-2,5)

On peut également calculer la norme d'un vecteur  $\vec{v}$  à partir de ses

composantes  $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ :  $\|\vec{v}\| = \sqrt{x^2 + y^2}$ 

<u>Exercice 9</u> : Ces deux formules sont-elles équivalentes ? Pourquoi ? (Vérifie ta réponse avec la solution Page17)

Exemple: le déplacement du point A (-6,3) au point B (-2,5) est représenté par un vecteur de composantes  $\vec{v} = \binom{-2--6}{5-3} = \binom{4}{2}$ .

La norme de ce vecteur est  $\|\vec{v}\| = \sqrt{4^2 + 2^2} = \sqrt{20} = 4.47$ 

<u>Exercice 10</u>: calcule la norme des vecteurs de l'exercice 6. Compare ensuite tes réponses avec les solutions Page17.

<u>Exercice 11:</u> calcule la norme des vecteurs ci-dessous. Compare ensuite tes réponses avec les solutions Page17.

Cet exercice est plus difficile : tu dois d'abord calculer les composantes des vecteurs et puis calculer leur norme.

$$1^{\circ} \overrightarrow{AB}$$
, avec A (-2,4) et B (1,5)  $2^{\circ} \overrightarrow{CD} = \begin{pmatrix} -4 \\ -2 \end{pmatrix}$ 

$$3^{\circ} \overrightarrow{EF}$$
, avec E (0,4) et F (3,0)  $4^{\circ} -2^{*} \overrightarrow{EF}$ 

$$5^{\circ} \overrightarrow{AB} - \overrightarrow{CD}$$
  $6^{\circ} \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2} * \overrightarrow{EF}$ 

Exercice 12 : Imagine un triangle avec les trois points suivants : A (-2;1), B(3;4) et C (3;1). Peux-tu calculer le périmètre et l'aire de ce triangle ?

Commence par représenter le triangle dans un repère orthonormé, ce sera plus facile ©

## Condition de colinéarité de deux vecteurs

## Vidéo 7 : vecteurs colinéaires = déterminant nul (10'38")

Les vecteurs non nuls  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont colinéaires (=parallèles) si et seulement si leurs composantes  $\vec{u} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  et  $\vec{v} = \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$  vérifient l'égalité suivante :

$$det(\vec{u}; \vec{v}) = \begin{vmatrix} x & x' \\ y & y' \end{vmatrix} = x.y' - x'y = 0$$

On définit le déterminant des vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  comme suit :

$$det(\vec{u}; \vec{v}) = \begin{vmatrix} x & x' \\ y & y' \end{vmatrix}$$

## Démonstration: (Actimath à l'infini, p.199)

★ Si un des deux vecteurs est le vecteur nul, l'assertion est triviale.

En effet, supposons  $\vec{u} = \vec{0}$ ,  $\vec{0}$  est colinéaire à tout autre vecteur : 0y' - x'0 = 0

\* Si les vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont tous deux différents de  $\vec{0}$ ,

Condition nécessaire  $\Longrightarrow$ : Si  $\vec{u} || \vec{v}$ , il existe un réel non nul k tel que

$$\vec{v} = k\vec{u} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = k \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} kx \\ ky \end{pmatrix}$$
Donc,  $x' = kx$  et  $y' = ky$ .

Par conséquent, xy' - x'y = 0 puisque  $x \times ky - kx \times y = 0$ 

Condition suffisante  $\sqsubseteq$ : Réciproquement, supposons que xy' - x'y = 0 (\*)

Comme  $\vec{u} \neq \vec{0}$ , nous avons  $x \neq 0$  ou  $y \neq 0$ .

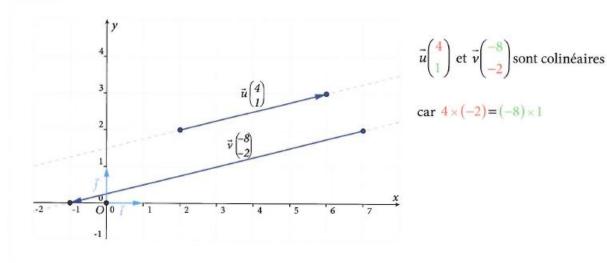
Supposons que  $x \neq 0$ , nous pouvons prendre par exemple  $k = \frac{x'}{x}$ , c'est-à-dire x' = kx.

En divisant l'égalité (\*) par x, il vient  $y' - \frac{x'}{x}y = 0 \Leftrightarrow y' - ky = 0 \Leftrightarrow y' = ky$ 

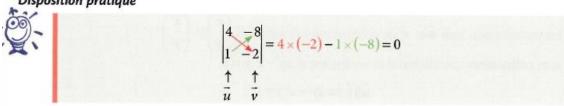
Ainsi, nous avons trouvé un réel k non nul tel que x' = kx et y' = ky, c'est-à-dire  $\vec{v} = k\vec{u}$ . D'où  $\vec{u} || \vec{v}$ .

Nous raisonnons de manière analogue si  $y \neq 0$  en prenant  $k = \frac{y'}{y}$ .





#### Disposition pratique



## 6) Condition d'orthogonalité de deux vecteurs

Les vecteurs non nuls  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont orthogonaux si et seulement si leurs composantes  $\vec{u} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  et  $\vec{v} = \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$  vérifient l'égalité suivante :

$$x.x' + yy' = 0$$

On définit le <u>produit scalaire</u> des vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  comme suit  $\vec{u} \cdot \vec{v} = x \cdot x' + yy'$ . On dira donc que le produit scalaire de deux vecteurs orthogonaux est zéro. <u>Démonstration</u>: (Actimath à l'infini, p.201)

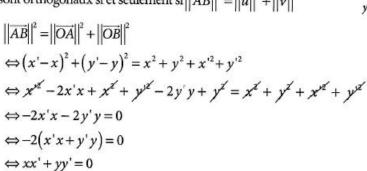
Dans le repère orthonormé  $(O, \vec{i}, \vec{j})$ ,  $\vec{u} = \overrightarrow{OA}$  et  $\vec{v} = \overrightarrow{OB}$ 

$$\vec{u}$$
 a pour composantes  $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  et

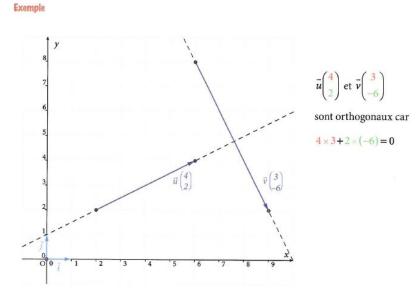
$$\vec{v}$$
 a pour composantes  $\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$ .

D'après le théorème de Pythagore et sa réciproque dans le triangle OAB,

 $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont orthogonaux si et seulement si  $\left\| |\overrightarrow{AB}| \right\|^2 = \left\| \overrightarrow{u} \right\|^2 + \left\| \overrightarrow{v} \right\|^2$ 







Exercice 13: on considère les points A (-1;3), B(2;5), C(4;6) et D(-8;-21)

Les vecteurs  $\overrightarrow{AB}$  et  $\overrightarrow{CD}$  sont-ils orthogonaux ?

## Solution des exercices

Exercice 1 : les vecteurs  $\overrightarrow{ED}$  et  $\overrightarrow{AF}$  ont les trois mêmes caractéristiques : direction, sens et longueur. Ils sont donc égaux.

Exercice 2: 1.  $\overrightarrow{AC}$ , 2.  $\overrightarrow{AE}$ , 3.  $\overrightarrow{AD}$ , 4.  $\overrightarrow{0}$ , 5.  $\overrightarrow{0}$ , 6.  $\overrightarrow{CB}$ , 7.  $\overrightarrow{DC}$ , 8.  $\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BE} = \overrightarrow{AE}$ 

Exercice 3: 1.  $\overrightarrow{AN}$ , 2.  $\overrightarrow{AP}$ , 3.  $\overrightarrow{MM} = \overrightarrow{0}$ , 4.  $\overrightarrow{KO}$ Si tes réponses ne sont pas correctes, tu peux regarder la correction dans la vidéo 3bis (Smartschool)

Exercice 4 : voir la vidéo 3ter dans Smartschool

#### Exercice 5:

1. 
$$\overrightarrow{AE} = 4\overrightarrow{AB}$$
 et  $\overrightarrow{AB} = \frac{1}{4}\overrightarrow{AE}$ 

2. 
$$\overrightarrow{GD} = \frac{-1}{2}\overrightarrow{IO}$$
 et  $\overrightarrow{IO} = -2\overrightarrow{GD}$ 

3. 
$$\overrightarrow{CL} = -3\overrightarrow{EB}$$
 et  $\overrightarrow{EB} = -\frac{1}{3}\overrightarrow{CL}$ 

4. 
$$\overline{GG} = 0 \overline{IL}$$
 et  $\overline{IL} = ... \overline{GG}$  impossible

5. 
$$\overrightarrow{DH} = \frac{4}{5}\overrightarrow{AF}$$
 et  $\overrightarrow{FA} = \frac{5}{4}\overrightarrow{HD}$ 

6. 
$$\overrightarrow{BM} = \frac{11}{8} \overrightarrow{GO}$$
 et  $\overrightarrow{GO} = \frac{-8}{11} \overrightarrow{MB}$ 

7. 
$$\overrightarrow{OH} = \frac{7}{10} \overrightarrow{OE}$$
 et  $\overrightarrow{OE} = \frac{10}{7} \overrightarrow{OH}$ 

3. 
$$\overrightarrow{CL} = -3\overrightarrow{EB}$$
 et  $\overrightarrow{EB} = -\frac{1}{3}\overrightarrow{CL}$ 

8.  $\overrightarrow{AO} = \frac{-14}{5}\overrightarrow{LG}$  et  $\overrightarrow{OA} = \frac{5}{14}\overrightarrow{LG}$ 

4.  $\overrightarrow{GG} = 0\overrightarrow{IL}$  et  $\overrightarrow{IL} = ... \overrightarrow{GG}$  impossible

9.  $\overrightarrow{NF} = 2\overrightarrow{IE}$  et  $\overrightarrow{FN} = 2\overrightarrow{EI}$ 

9. 
$$\overrightarrow{NF} = 2\overrightarrow{IE}$$
 et  $\overrightarrow{FN} = 2\overrightarrow{EI}$ 

10. 
$$\overrightarrow{JE} = \frac{-5}{7}\overrightarrow{DK}$$
 et  $\overrightarrow{KD} = \frac{7}{5}\overrightarrow{JE}$ 

#### Exercice 6:

Vecteur 
$$\overrightarrow{EF} = \begin{pmatrix} 0.5 - 3 \\ 3.8 - 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2.5 \\ -1.2 \end{pmatrix}$$

Vecteur 
$$\overrightarrow{AB} = \begin{pmatrix} 5-1 \\ 4-2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \end{pmatrix}$$

Vecteur 
$$\overrightarrow{CD} = \begin{pmatrix} 3-1 \\ 4-3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Vecteur 
$$\vec{v} = \begin{pmatrix} 5-3 \\ 1-2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix}$$

Exercice 9 : les deux formules sont identiques car les composantes du vecteur peuvent être exprimées directement, ou à partir des deux points origine et

extrémité : 
$$\vec{v} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \overrightarrow{AB} = \begin{pmatrix} x_B - x_A \\ y_B - y_A \end{pmatrix}$$

#### Exercice 10:

$$\|\overrightarrow{EF}\| = \sqrt{(-2.5)^2 + (-1.2)^2} = \sqrt{7.69} = 2.77$$

$$\|\overrightarrow{CD}\| = \sqrt{(2)^2 + (1)^2} = \sqrt{5} = 2.24$$

$$\|\overrightarrow{AB}\| = \sqrt{(4)^2 + (2)^2} = \sqrt{20} = 4.47$$
  $\|\overrightarrow{v}\| = \sqrt{(2)^2 + (-1)^2} = \sqrt{5} = 2.24$ 

#### Exercice 11:

$$1^{\circ} \| \overrightarrow{AB} \| = \sqrt{(1+2)^2 + (5-4)^2} = \sqrt{10} = 3.16$$

$$2^{\circ} \left\| \overrightarrow{CD} \right\| = \sqrt{(-4)^2 + (-2)^2} = \sqrt{20} = 4.47 \qquad 3^{\circ} \left\| \overrightarrow{EF} \right\| = \sqrt{(3)^2 + (-4)^2} = \sqrt{25} = 5$$

$$4^{\circ} \left\| -2.\overrightarrow{EF} \right\| = \left\| -2. {3 \choose -4} \right\| = \sqrt{(-6)^2 + (8)^2} = \sqrt{100} = 10$$

$$5^{\circ} \| \overrightarrow{AB} - \overrightarrow{CD} \| = \| \binom{3}{1} - \binom{-4}{-2} \| = \sqrt{(7)^2 + (3)^2} = \sqrt{58} = 7.61$$

$$6^{\circ} \| \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2} \cdot \overrightarrow{EF} \| = \| \binom{3}{1} + \frac{1}{2} \cdot \binom{3}{-4} \| = \sqrt{(4.5)^2 + (-1)^2} = \sqrt{21.25} = 4.61$$

#### Exercice 12:

Le périmètre est la somme des trois côtés du triangle :

$$\|\overrightarrow{AB}\| = \sqrt{(5)^2 + (3)^2} = \sqrt{34} = 5.83$$
  $\|\overrightarrow{BC}\| = \sqrt{(0)^2 + (-3)^2} = 3$ 

$$\|\overrightarrow{CA}\| = \sqrt{(-5)^2 + (0)^2} = 5$$
  $\rightarrow$  Périmètre = 5.83 + 3 + 5 = 13.83

L'aire d'un triangle est la (Base x Hauteur) / 2. Heureusement que nous avons un triangle rectangle !

Base = 
$$\|\overrightarrow{AC}\| = \|\overrightarrow{CA}\| = 5$$
 ; Hauteur =  $\|\overrightarrow{BC}\| = 3$   $\rightarrow$  Aire = (5 x 3) / 2 = 7.5

Exercice 13: Non car leur produit scalaire égale -90. Voir la **vidéo 8** pour le détail des calculs.

