# Universidade Federal do Rio de Janeiro

Lista IV - Sistemas Lineares I

Alunos Igor Abreu da Silva

DRE 112053874

Curso Engenharia Eletrônica

Turma 2016/2

Professor Natanael Nunes de Moura Junior

Rio de Janeiro, 16 de Novembro de 2016

# Conteúdo

1	Dia	_	de Pól																												1
	1.1	Quest	ão 1																												1
		1.1.1	Item a																												1
		1.1.2	Item b																												2
		1.1.3	Item c																												3
<b>2</b>	$\operatorname{Pro}$	prieda	de da T	r	an	sí	fo	rr	na	ac	la	Ċ	le	Ι	a	<b>p</b> ]	la	c€	,												4
	2.1	Quest	ão 2													<u>.</u>															4
		2.1.1	Item a																												4
		2.1.2	Item b																												4
		2.1.3	Item c																												4
	2.2	Quest	ão 3																												4
3	Res	posta	em Free	qυ	ıê	nc	cia	a																							4
	3.1	-	ão 4	_																											4
		3.1.1	Item a																												5
		3.1.2	Item b																												6
		3.1.3	Item c																												7
	3.2	Quest																													8
		3.2.1	Item a																												8
		3.2.2	Item b																												9
		3.2.3	Item c																												10
		3.2.4	Item d																												11
		3.2.5	Item e																												12
	3.3	Quest	ão 6																												12
		3.3.1	Item a																												12
		3.3.2	Item b																												13
		3.3.3	Item $c$																												13
4	Dia	grama	de Boo	le																											13
	4.1 Questão 7																	13													
		-	Item a																												13
		4.1.2	Item b																												14
		4.1.3	Item c																												15
		4.1.4	Item d																												16
	4.2		ão 8																												17
	<b>-</b>	4.2.1	Item a																												17
		4.2.2	Item b																												18
		1.2.2		•	•	•	•	٠	•	•	•	•	•	٠	٠	•	•	•	-	-	•	•	•	•	-	•	-	•	•	٠	10

	4.2.4 Item d	0
${f Lista}$	de Figuras	
1	Pólos e Zeros - Item a	1
2	Pólos e Zeros - Item b	2
3	Pólos e Zeros - Item c	3
4	$y(t) = \sqrt{2}cos(2t - 15^{\circ}) \dots \dots$	5
5	$y(t) = 2\sqrt{2}sen(2t)$	6
6	$y(t) = 2\cos(4t - 82.4^{\circ})$	7
7	$y(t) = \cos(t - 11.4^{\circ})  \dots  \dots  \dots  \dots  \dots$	9
8	$y(t) = cos(2t - 22.6^{\circ}) \dots \dots$	0
9	$y(t) = cos(10t - 90^{\circ})$	1
10	$y(t) = cos(100t - 168.5^{\circ}) \dots 1$	2
11	Diagrama de Bode - Item a	3
12	Diagrama de Bode - Item b	4
13	Diagrama de Bode - Item c	5
14	Diagrama de Bode - Item d	6
15	Diagrama de Bode - Item a	7
16	Diagrama de Bode - Item b	8
17	Diagrama de Bode - Item c	9
18	Diagrama de Bode - Item d	0

# 1 Diagrama de Pólos e Zeros

# 1.1 Questão 1

#### 1.1.1 Item a

$$\frac{1}{s+1} + \frac{1}{s+3} = \frac{(s+3) + (s+1)}{(s+1)(s+3)} = \frac{2s+4}{s^2+4s+4}$$

 $Zeros: 2s + 4 = 0 \to s = -2$ 

 $Polos: s^2 + 4s + 4 = 0 \rightarrow s = -2$ 

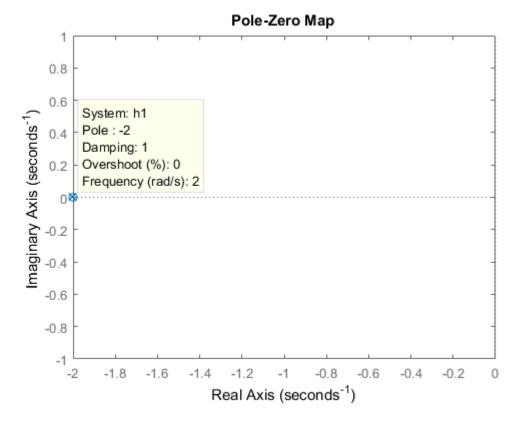


Figura 1: Pólos e Zeros - Item a

### 1.1.2 Item b

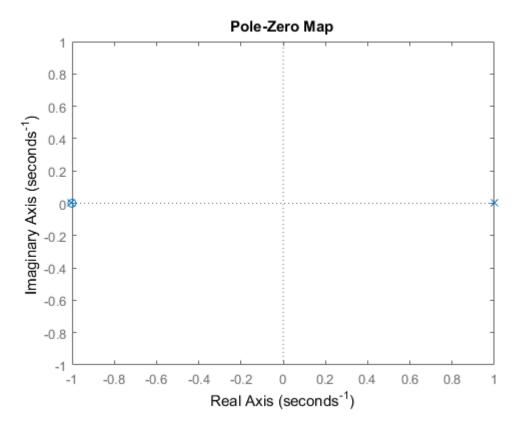


Figura 2: Pólos e Zeros - Item b

 $Zeros: s+1=0 \rightarrow s=-1$ 

 $Polos: s^2 + 1 = 0 \to s = -1; +1$ 

#### 1.1.3 Item c

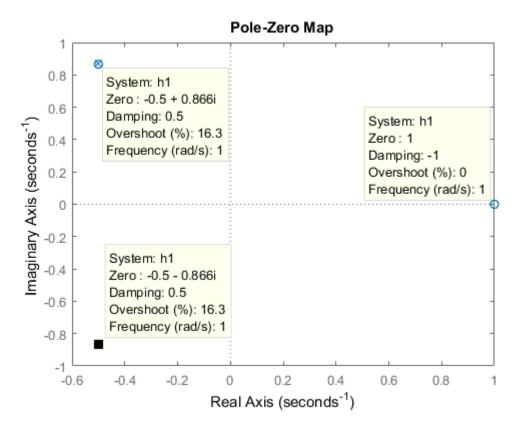


Figura 3: Pólos e Zeros - Item c

Zeros: 
$$s^3 - 1 = 0 \rightarrow s = \frac{-1 + \sqrt{3}}{2}; \frac{-1 - \sqrt{3}}{2}; 1$$
  
Polos:  $s^2 + s + 1 = 0 \rightarrow s = \frac{-1 + \sqrt{3}}{2}; \frac{-1 - \sqrt{3}}{2}$ 

# 2 Propriedade da Transformada de Laplace

#### 2.1 Questão 2

#### 2.1.1 Item a

$$\int_{-\infty}^{+\infty} x(t-1)e^{-st}u(t)dt \to \int_{0}^{+\infty} x(\tau)e^{-s(\tau+1)}d\tau \to e^{-s}\int_{0}^{+\infty} x(\tau)e^{-s\tau}d\tau \ \Rightarrow e^{-s}X(s)$$

#### 2.1.2 Item b

Pela propriedade da derivação de Laplace, temos:

$$s^{3}Xs - s^{2}x(0^{-}) + sx'(0^{-}) - x''(0^{-})$$

#### 2.1.3 Item c

Pela propriedade da integração de Laplace, temos:

$$\frac{X(s)}{s}$$

### 2.2 Questão 3

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \cos(\omega_0 t) u(t) e^{-st} dt \to = \frac{1}{2} \int_0^{\infty} e^{-t(s-\omega_0)} + e^{-t(s+\omega_0)} dt \to \frac{1}{2(s-w_0)} + \frac{1}{2(s+w_0)} \to \frac{s}{s^2 + \omega_0^2}$$

# 3 Resposta em Frequência

#### 3.1 Questão 4

$$H(j\omega) = \frac{j\omega + 2}{-\omega^2 + 5j\omega + 4}$$
$$|H(j\omega)| = \frac{\sqrt{2^2 + \omega^2}}{\sqrt{(4 - \omega^2)^2 + (5\omega)^2}}$$
$$\angle H(j\omega) = \arctan\left(\frac{w}{2}\right) - \arctan\left(\frac{5w}{4 - \omega^2}\right)$$
$$y(t) = |H(j\omega)|\cos(\omega t + \phi + \angle H(j\omega))$$

#### 3.1.1 Item a

$$y(t) = 5|H(j\omega)|\cos(2t + 30^{\circ} + \angle H(j\omega))$$
$$|H(j\omega)| = \frac{\sqrt{4+4}}{\sqrt{(4-4)^2 + (10)^2}} \Rightarrow \frac{\sqrt{2}}{5}$$
$$\angle H(j\omega) = \arctan\left(\frac{2}{2}\right) - \arctan\left(\frac{10}{4-4}\right) \Rightarrow = -45^{\circ}$$
$$y(t) = \sqrt{2}\cos(2t - 15^{\circ})$$

### Linear Simulation Results Amplitude -2 -3 -4 -5 <sup>L</sup> 0 Time (seconds)

Figura 4:  $y(t) = \sqrt{2}cos(2t - 15^{o})$ 

#### 3.1.2 Item b

$$y(t) = 10|H(j\omega)|sen(2t + 45^{\circ} + \angle H(j\omega))$$
$$|H(j\omega)| = \frac{\sqrt{4+4}}{\sqrt{(4-4)^2 + (10)^2}} \Rightarrow \frac{\sqrt{2}}{5}$$
$$\angle H(j\omega) = \arctan\left(\frac{2}{2}\right) - \arctan\left(\frac{10}{4-4}\right) \Rightarrow = -45^{\circ}$$
$$y(t) = 2\sqrt{2}sen(2t)$$

#### Linear Simulation Results Amplitude -2 -4 -6 -8 -10 <sup>L</sup> Time (seconds)

Figura 5:  $y(t) = 2\sqrt{2}sen(2t)$ 

#### 3.1.3 Item c

$$y(t) = 10|H(j\omega)|\cos(4t + 40^{\circ} + \angle H(j\omega))$$

$$|H(j\omega)| = \frac{\sqrt{4+16}}{\sqrt{(4-16)^2 + (20)^2}} \Rightarrow 0.2$$

$$\angle H(j\omega) = \arctan\left(\frac{4}{2}\right) - \arctan\left(\frac{20}{4-16}\right) \Rightarrow = -63.4^{\circ} - 59^{\circ} = -122.4^{\circ}$$

$$y(t) = 2\cos(4t - 82.4^{\circ})$$

#### Linear Simulation Results Amplitude -2 -4 -6 -8 -10 L Time (seconds)

Figura 6:  $y(t) = 2cos(4t - 82.4^{\circ})$ 

# 3.2 Questão 5

$$H(j\omega) = \frac{10 - j\omega}{j\omega + 10}$$
$$|H(j\omega)| = \frac{\sqrt{10^2 + (-\omega)^2}}{\sqrt{(\omega)^2 + (10)^2}} \Rightarrow 1$$
$$\angle H(j\omega) = \arctan\left(\frac{-w}{10}\right) - \arctan\left(\frac{w}{10}\right)$$
$$y(t) = |H(j\omega)|\cos(\omega t + \phi + \angle H(j\omega))$$

#### 3.2.1 Item a

$$y(t) = cos(wt + \theta + \angle H(j\omega))$$
$$\angle H(j\omega) = \arctan\left(\frac{-w}{10}\right) - \arctan\left(\frac{w}{10}\right)$$
$$y(t) = \cos(\omega t + \theta + \angle H(j\omega))$$

### 3.2.2 Item b

$$y(t) = \cos(2 + \theta + \angle H(j\omega))$$

$$\angle H(j\omega) = \arctan\left(\frac{-1}{10}\right) - \arctan\left(\frac{1}{10}\right) \Rightarrow -11.4^{\circ}$$

$$y(t) = \cos(t - 11.4^{\circ})$$

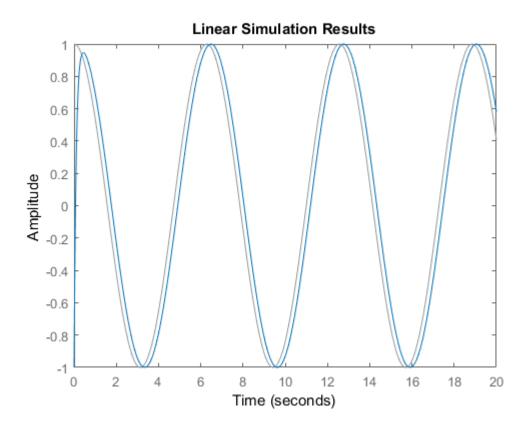


Figura 7:  $y(t) = cos(t - 11.4^{\circ})$ 

### 3.2.3 Item c

$$y(t) = \cos(2t + \theta + \angle H(j\omega))$$

$$\angle H(j\omega) = \arctan\left(\frac{-2}{10}\right) - \arctan\left(\frac{2}{10}\right) \Rightarrow -22.6^{\circ}$$

$$y(t) = \cos(2t - 22.6^{\circ})$$

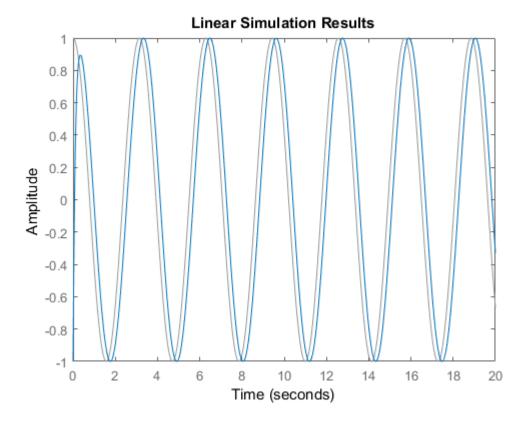


Figura 8:  $y(t) = cos(2t - 22.6^{\circ})$ 

### 3.2.4 Item d

$$y(t) = cos(10t + \theta + \angle H(j\omega))$$

$$\angle H(j\omega) = \arctan\left(\frac{-10}{10}\right) - \arctan\left(\frac{10}{10}\right) \Rightarrow -22.6^{\circ}$$

$$y(t) = \cos(10t - 90^{\circ})$$

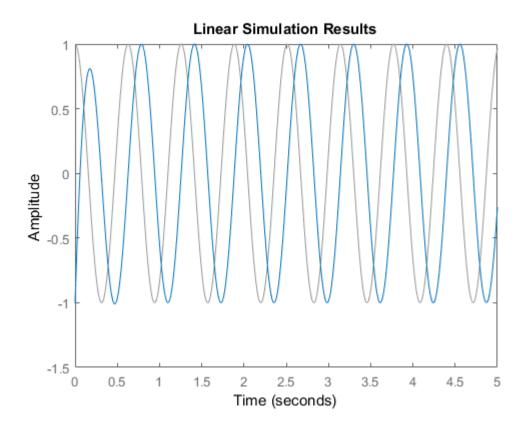


Figura 9:  $y(t) = cos(10t - 90^{\circ})$ 

#### 3.2.5 Item e

$$y(t) = cos(100t + \theta + \angle H(j\omega))$$

$$\angle H(j\omega) = \arctan\left(\frac{-100}{10}\right) - \arctan\left(\frac{100}{10}\right) \Rightarrow -22.6^{\circ}$$

$$y(t) = \cos(100t - 168.5^{\circ})$$

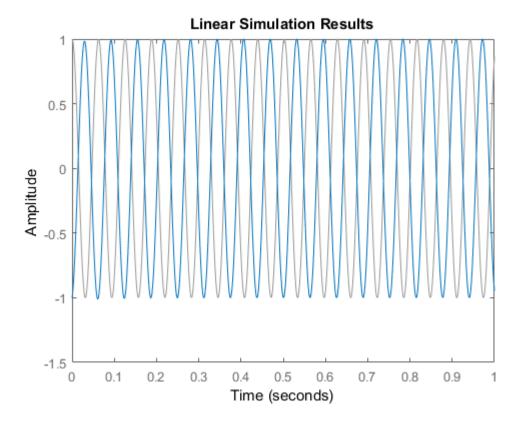


Figura 10:  $y(t) = cos(100t - 168.5^{\circ})$ 

# 3.3 Questão 6

### 3.3.1 Item a

É possível, uma vez que a resposta e um deslocamento de fase.

### 3.3.2 Item b

Não é possível, uma vez que ocorre uma alteração na frequência.

#### 3.3.3 Item c

É possível, o sinal de saída e o mesmo que a entrada.

# 4 Diagrama de Bode

# 4.1 Questão 7

#### 4.1.1 Item a

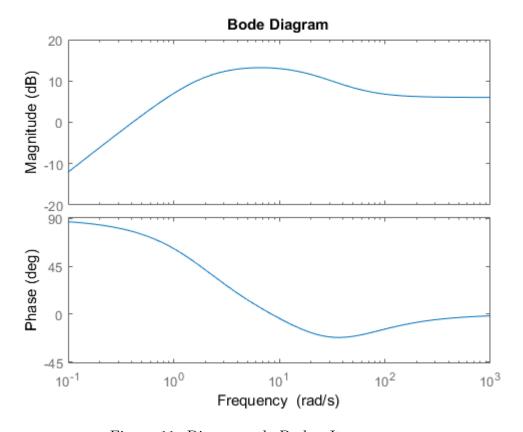


Figura 11: Diagrama de Bode - Item a

# 4.1.2 Item b

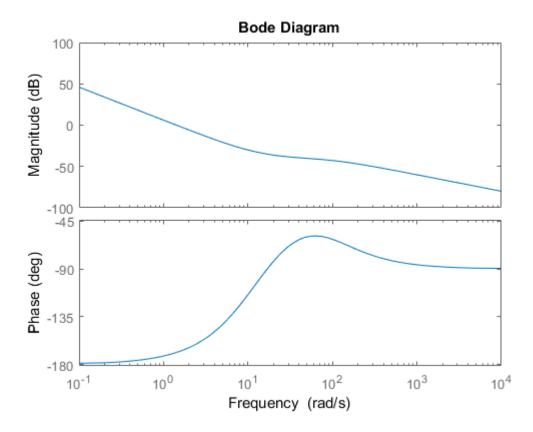


Figura 12: Diagrama de Bode - Item b

# 4.1.3 Item c

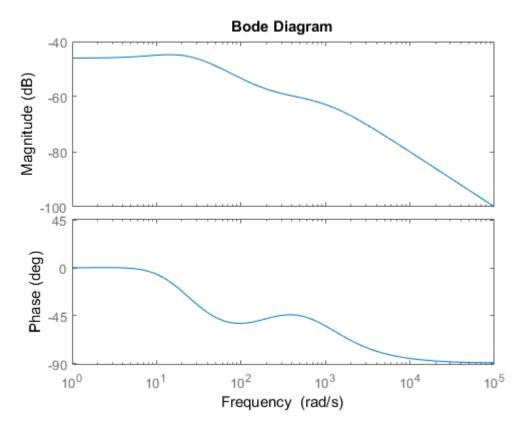


Figura 13: Diagrama de Bode - Item c

# 4.1.4 Item d

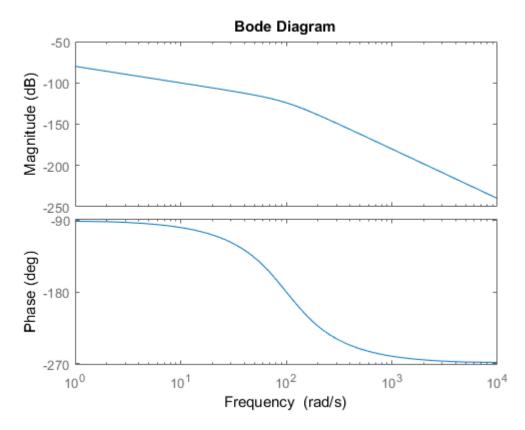


Figura 14: Diagrama de Bode - Item d

# 4.2 Questão 8

### 4.2.1 Item a

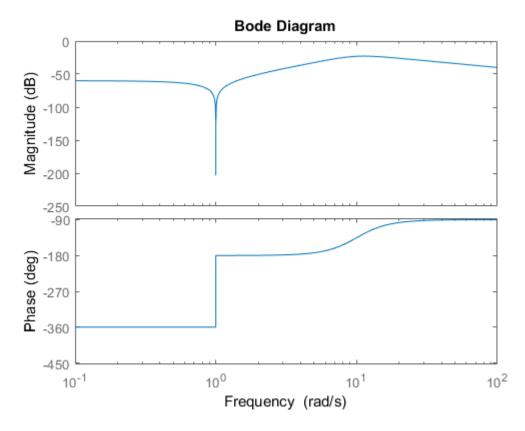


Figura 15: Diagrama de Bode - Item a

Nenhuma das figuras disponibilizadas.

# 4.2.2 Item b

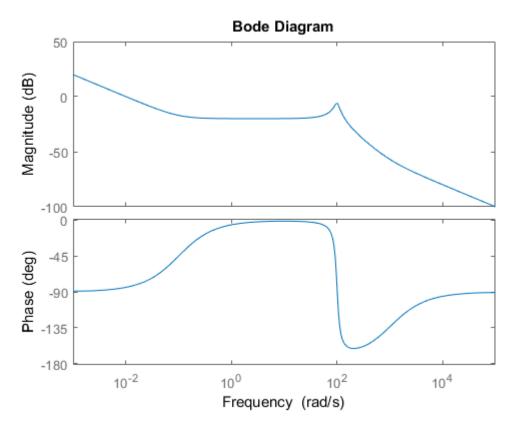


Figura 16: Diagrama de Bode - Item b

Resposta: Figura 2

# 4.2.3 Item c

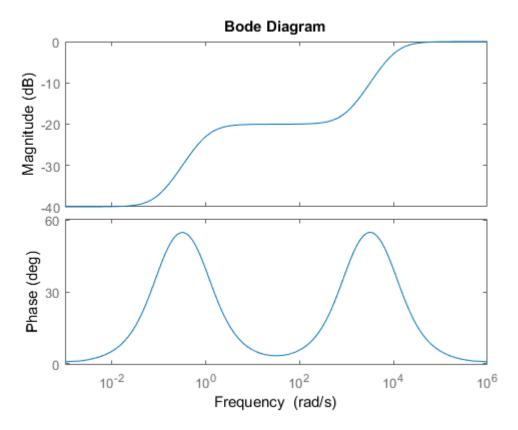


Figura 17: Diagrama de Bode - Item c

Resposta: Figura 1

# 4.2.4 Item d

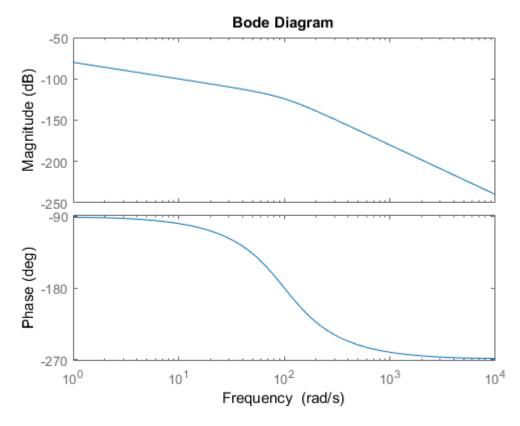


Figura 18: Diagrama de Bode - Item d

Resposta: Figura 3